

# UNIVERSIDADE FEDERAL DE SÃO CARLOS - CAMPUS SOROCABA

## LABORATÓRIO DE ARQUITETURA DE COMPUTADORES

# **PROJETO FINAL**

(Microprocessador - MIPS R2000)

Professora Dra. Yeda Regina Venturini

GRUPO: 1 TURMA: A

Antônio Jorge Medeiros RA: 620521
Daniel Souza Bertoldi RA: 620548

Guilherme Quintal Gonçalves RA: 620386

Lucas Buzzo RA: 620408

# SUMÁRIO

1. Introdução	2
2. Descrição do Projeto	2
3. Instruções	3
3.1. J_Format	3
Instrução: Jump	3
Instrução: Jal	
	4
3.2. R_Format	5
Instrução: Add	5
Instrução: Jr	5
Instrução: SII	7
Instrução: Srl	
	8
3.3. I_Format	9
Instrução: Load Word	9
Instrução: Store Word	10
Instrução: Addi	10
Instrução: Beq	11
Instrução: Bne	
	12
4. Demonstração com Vetor	13
4.1. J_Format	19
4.2. R_Format:	20
4.3. I_Format	
	22
5. Reconstrução do Projeto	23

# 1. Introdução

O projeto do microprocessador consiste em implementar um MIPS simplificado, utilizando-se da linguagem VHDL. As instruções implementadas para o microprocessador são: Add, Addi, Sub, Lw, Sw, Beq, Bne, Jal, J, Slt, And, Or, Jr, Sll e Srl.

MIPS R2000 é um microprocessador de arquitetura RISC criado em 1986 com 5 estágios pipeline e 450.000 transistores. Este foi o primeiro microprocessador RISC comercial. O conceito básico era aumentar muito o desempenho com o uso de pipelines profundos para as instruções, uma técnica que, embora boa, viria a revelar-se difícil de ser produzida. O MIPS possui instruções de tamanho fixo de 32 bits e 32 registradores de propósito geral de 32 bits cada um. O registrador 0 sempre possui valor zero. O tamanho da palavra de memória é de 32 bits.

# 2. Descrição do Projeto

Neste documento está contido a documentação Projeto Final da disciplina Laboratório de Arquitetura de Computadores, onde será mostrado os MIFs e as Waves dos seguintes formatos de instruções: J\_format (J e Jal), R\_Format (Jr, SII e SrI) e I\_Format (Lw, Sw, Addi e Bne).

Para efetuar os testes das instruções citadas acima, iremos executar um código em Assembly que procura o maior e menor elemento dentro de um vetor.

# 3. Instruções

## 3.1. J\_Format

## Instrução: Jump

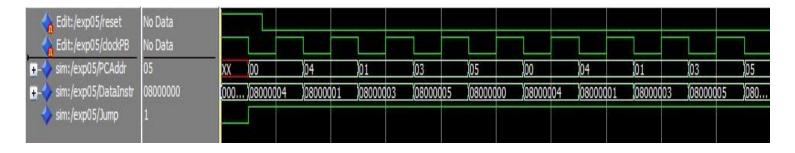
A instrução Jump deve fazer um salto incondicional para qualquer região da memória de instruções.

Para fazer o teste da instrução, criamos um código que realiza diversos pulos entre vários endereços de memória, como mostrado abaixo, retornando para o endereço de memória inicial, criando um loop.

A imagem a seguir representa o Jump.mif

```
-- Place MIPS Instructions here
-- Note: memory addresses are in words and not bytes
-- i.e. next location is +1 and not +4
   00: 08000004;
                 -- j 04
                                  <- pula para a instrucao 04
   01: 08000003; -- j 03
                                  <- pula para a instrucao 03
   02: 000000000; -- nop
                                  <- nop
   03: 08000005; -- j 05
                                  <- pula para a instrucao 05
                  -- j 01
   04: 08000001;
                                  <- pula para a instrucao 01
   05: 08000000; -- j 00
                                  <- volta ao inicio do programa
   [06..FF]: 000000000; -- nop (sll r0,r0,0)
```

A imagem a seguir representa as Waves do J.



Como podemos observar, o jump está funcionando perfeitamente. Como todas as instruções (exceto a instrução no endereço 02, que contém um nop) são de Jump, a partir da primeira instrução o Jump sobe para nível lógico alto e assim permanece durante toda a execução do programa. A instrução contida no endereço 00 faz um jump para o endereço 04, que faz um jump para o endereço 01, que pula para o endereço 03, que pula para a

instrução 05, que finalmente, faz jump para a instrução 00, concluindo o loop. Em nenhum momento o endereço 02 é lido.

### Instrução: Jal

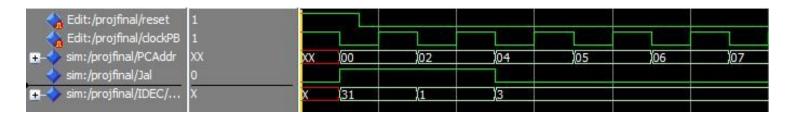
O comando Jal deve desviar a execução de PC, o Registrador Contador de Programa, para uma posição onde uma sub-rotina se encontra.

Para a realização do teste do Jal, criamos um breve programa que faz um jump-and-link duas vezes seguidas, portanto o valor contido no registrador 31 deve atualizar o endereço contido nele duas vezes.

#### A imagem a seguir, representa o Jal.mif

```
-- Place MIPS Instructions here
-- Note: memory addresses are in words and not bytes
-- i.e. next location is +1 and not +4
00: 0C000002; -- jal 02 <- pula para a instrucao 02 e salva a instrucao "8C020000" no registrador 32.
01: 8C020000; -- lw $2,0 ;memory(00)=55
02: 0C000004; -- jal 04 <- pula para a instrucao 04 e salva a instrucao "8C030001" no registrador 32.
03: 8C030001; -- lw $3,1 ;memory(01)=AA
[04..FF]: 000000000; -- nop (sll r0,r0,0)
```

A imagem a seguir representa as Waves do Jal.



A execução da instrução está correta. Como podemos ver, no endereço 00 há um jal para o endereço 02, o PC recebe o endereço 02, e o registrador 31 recebe o valor da próxima instrução depois do jal antes do pulo, ou seja, o endereço 01. A instrução do endereço 02, faz um jal para o endereço 04, e o registrador 31 recebe o endereço 03.

## 3.2. R\_Format

## Instrução: Add

A instrução Add consiste em somar o conteúdo em readData1 (rs) com o conteúdo em readData2 (rt), e armazenar no registrador destino. Para testar esta função, utilizamos o seguinte código em Assembly:

```
00: 8C020000; -- lw $2,0 ;memory(00)=6
01: 8C030001; -- lw $3,1 ;memory(01)=5
02: 00430820; -- add $1,$2,$3
03: AC010003; -- sw $1,3 ;memory(03)=11
04: 8C040003; -- lw $4,3 ;memory(03)=11
05: 1022FFFF; -- beq $1,$2,-4
06: 1021FFF9; -- beq $1,$1,-28
-- Use NOPS for default instruction memory values
[07..FF]: 000000000; -- nop (sll r0,r0,0)
```

A imagem a seguir representa as Waves do Add.

🛖 Edit:/projfinal/reset							
Edit:/projfinal/clockPB							
∓	XX	(00	01	02	03	04	05
	X	0	(1	(11	),3		(5
	X	0		),6	χo		(11
	X	2	),3	),5	(11	(4	/6
+	X	(1			(11		

Como podemos ver a partir do endereço 02, ALUResult recebe o resultado do readData1, que é 6, com a soma do readData2, que é 5, ou seja, ALUResult fica com valor 11. Ao chegar no endereço 03, o registrador 1 é atualizado com o resultado da soma.

# • Instrução: Jr

A operação do tipo Jr é necessária quando desejamos retomar a execução do program.mif para o endereço posterior, contido no registrador \$ra (registrador 31), após ocorrer um Jal. Para testar a execução desta instrução fazemos primeiro um Jal para o endereço 02, que por sua vez faz um Jr para o endereço contido no registrador \$ra, que faz uma soma e retorna ao endereço 02, criando um laço.

#### A imagem a seguir representa o Jr.mif

```
-- MIPS Instruction Memory Initialization File
Depth = 256;
Width = 32;
Address_radix = HEX;
Data_radix = HEX;
Content
Begin
-- Place MIPS Instructions here
-- Note: memory addresses are in words and not bytes
-- i.e. next location is +1 and not +4
        00: 0C100002; -- jal 02
    01: 01084020;
                   -- add $t0, $t0, $t0
    02: 03E00008;
                   -- ir $ra
        03: 08100000;
                       -- j 00
    [04..FF] : 00000000;
End;
```

#### A figura a seguir representa as Waves da instrução Jr



A primeira instrução do código faz um Jal para a o endereço 02, consequentemente salvando o endereço 01 no registrador 31, podemos ver que o endereço armazenado no registrador 31 foi atualizado, já que após a execução da instrução ele passa a ter valor 1. O endereço 02 pula para o endereço armazenado no registrador 31, ou seja, ele irá pular para o endereço 01, que soma o valor contido nele. Podemos ver que tudo está funcionando corretamente já que o valor lógico da instrução Jr sobe, e o endereço do PC passa a ser 01, o valor armazenado no registrador 31. O nível lógico do Jr desce, e \$to recebe o resultado da soma, o PC é incrementado, lê a instrução no endereço 02, fechando o loop.

## • Instrução: SII

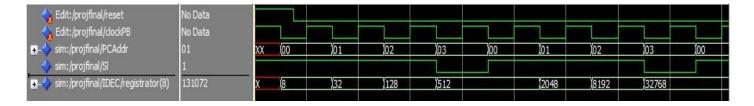
A operação SII faz um determinado deslocamento à esquerda dos bits de um registrador de entrada, colocando o resultado no registrador destino. Para essa instrução, criamos um laço que irá multiplicar o valor contido no registrador \$t0 por 4, equivalente a deslocar dois bits à esquerda.

#### A imagem a seguir, representa o SII.mif

```
-- MIPS Instruction Memory Initialization File
Depth = 256;
Width = 32;
Address_radix = HEX;
Data_radix = HEX;
Content
Begin
-- Place MIPS Instructions here
-- Note: memory addresses are in words and not bytes
-- i.e. next location is +1 and not +4
        00: 00084080; -- sll $t0, $to, 2
   01: 00084080;
                   -- sll $t0, $t0, 2
   02: 00084080;
                    -- sll $t0, $t0, 2
   03: 08100000;
                   -- j Loop
    [04..FF] : 00000000;
End;
```

Figura 3 - SII.mif

#### A figura a seguir, representa as Waves da instrução SII:



Não é difícil notar que o valor contido em \$t0, o valor 8, está sendo multiplicado por 4 durante os endereços 00, 01 e 02, e, ao chegar no endereço 03, é feito um jump para o início do programa, o nível lógico do SI passa a ser baixo, e o PC retorna ao ínicio, continuando as multiplicações.

## • Instrução: Srl

A instrução SrI faz um determinado deslocamento à direita dos bits de um registrador de entrada, colocando a resposta no registrador destino. A lógica do código é simples: o registrador \$t0 contém o valor 8, portanto, vamos fazer um deslocamento à direita de 1 bit, ou seja, dividiremos ele por 2. Essa divisão ocorrerá nos endereços 00, 01 e 02, finalizando o programa em seguida.

#### A imagem a seguir, representa o Srl.mif

```
-- MIPS Instruction Memory Initialization File
Depth = 256;
Width = 32;
Address_radix = HEX;
Data_radix = HEX;
Content
Begin
-- Place MIPS Instructions here
-- Note: memory addresses are in words and not bytes
-- i.e. next location is +1 and not +4
        00: 00084042; -- srl $t0, $t0, 1
    01: 00084042; -- srl $t0, $t0, 1
                       -- srl $t0, $t0, 1
        02: 00084042;
    [03..FF] : 00000000;
End;
```

A figura a seguir, representa as Waves da instrução SrI:



Novamente, não é difícil notar que a divisão está sendo feita corretamente. A partir do endereço 00, o valor lógico de Sr passa a ser alto, a divisão por 2 é feita, \$t0 passa a ter o valor 4, o mesmo ocorre nos endereços 01 e 02, apenas mudando o valor armazenado em \$t0, que ao fim do programa fica com o valor 1, e o programa é finalizado a partir do endereço 03.

### 3.3. I Format

## Instrução: Load Word

A instrução Load Word deve pegar um valor da memória e armazenar no registrador destino. Os valores de memória usados foram:

```
00: 00000006; -- Tamanho do vetor (6)
01: 00000005; -- Valor 1 (5)
02: 00000002; -- Valor 2 (2)
03: 00000014; -- Valor 3 (20)
04: FFFFFFFB; -- Valor 4 (-5)
05: FFFFFFE; -- Valor 5 (-2)
06: FFFFFFEC; -- Valor 6 (-20)
[07..FF]: 000000000;
```

Para demonstrar o funcionamento do Load Word, usamos o seguinte código:

```
00: 8C020000; -- lw $2,0 ;memory(00)=6
01: 8C030001; -- lw $3,1 ;memory(01)=5
02: 00430820; -- add $1,$2,$3
03: AC010003; -- sw $1,3 ;memory(03)=11
04: 8C040003; -- lw $4,3 ;memory(03)=11
05: 1022FFFF; -- beq $1,$2,-4
06: 1021FFF9; -- beq $1,$1,-28
-- Use NOPS for default instruction memory values
[07..FF]: 000000000; -- nop (sll r0,r0,0)
```

A figura a seguir, representa as Waves da instrução Lw:



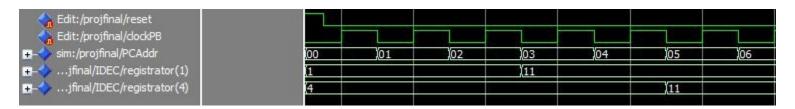
O funcionamento da instrução está correto, já que no endereço 01, o valor do registrador 2 é atualizado com o primeiro valor da memória mostrada acima, que é 6, e no endereço 02, o valor do registrador 3 é atualizado com o segundo valor da memória, que é 5.

## • Instrução: Store Word

A instrução Store Word deve armazenar na memória o valor contido no registrador que foi passado à instrução. Usamos os mesmos valores na memória da instrução Load Word acima, assim como o código em Assembly:

```
00: 8C020000; -- lw $2,0 ;memory(00)=6
01: 8C030001; -- lw $3,1 ;memory(01)=5
02: 00430820; -- add $1,$2,$3
03: AC010003; -- sw $1,3 ;memory(03)=11
04: 8C040003; -- lw $4,3 ;memory(03)=11
05: 1022FFFF; -- beq $1,$2,-4
06: 1021FFF9; -- beq $1,$1,-28
-- Use NOPS for default instruction memory values
[07..FF]: 000000000; -- nop (sl1 r0,r0,0)
```

A figura a seguir, representa as Waves da instrução Sw.



Após \$1 receber o resultado da soma no endereço 02, no endereço 03 é feito um store word de \$1 na posição 03 da memória, passando a ter valor 11. No endereço 04, é feito um load word do endereço 03 da memória no registrador \$4, e podemos perceber na wave que \$4 recebe o valor 11, portanto o store word está funcionando corretamente.

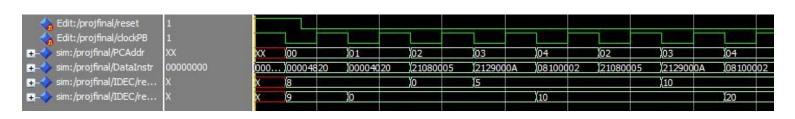
# • Instrução: Addi

A instrução Addi permite calcular a soma de um registrador de entrada com um valor imediato, presente na instrução, colocando a resposta em um registrador destino.

A imagem a seguir, representa o Addi.mif

```
00: 00004820; -- add t1, 0, 0
01: 00004020; -- add t0, 0, 0
02: 21080005; -- addi $t0, $t0, 5
03: 2129000A; -- addi $t1, $t1, 10
04: 08100002; -- j 02
[05..FF] : 000000000;
```

A imagem a seguir representa as Waves do Addi.



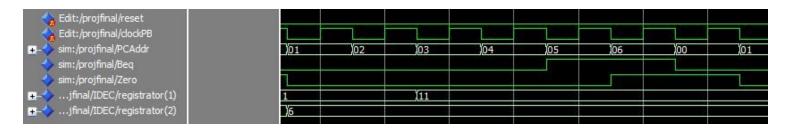
As instruções nos endereços 00 e 01 inicializam os registradores \$9 e \$8 como 0, e então, a partir do endereço 02, o registrador \$8 será somado seu valor + 5, e o registrador \$9 será somado seu valor + A (10 em decimal). Pela wave dá para verificar que cada registrador está recebendo seu valor correspondente. A instrução contida no endereço 04 é um jump que retorna ao endereço 02, fechando o loop.

## Instrução: Beq

A instrução beq faz um pulo condicional para outro endereço de memória, se os valores contidos em dois registradores forem iguais. Para testá-lo, usamos o seguinte programa:

```
00: 8C020000; -- lw $2,0 ;memory(00)=6
01: 8C030001; -- lw $3,1 ;memory(01)=5
02: 00430820; -- add $1,$2,$3
03: AC010003; -- sw $1,3 ;memory(03)=11
04: 8C040003; -- lw $4,3 ;memory(03)=11
05: 1022FFFF; -- beq $1,$2,-4
06: 1021FFF9; -- beq $1,$1,-28
-- Use NOPS for default instruction memory values
[07..FF]: 000000000; -- nop (sll r0,r0,0)
```

A figura a seguir, representa as Waves do **Beq**.



Zero é a variável responsável por averiguar se os valores em ambos registradores são iguais, ela recebe 1 se os valores forem iguais, ou 0 se não forem. Como podemos ver no endereço 05, os valores nos registradores \$1 e \$2 são diferentes, portanto Zero permanece nível lógico baixo, e o pulo não é realizado. Já na próxima instrução, como os registradores comparados são os mesmos, Zero fica nível lógico alto e o pulo é feito para 7 instruções atrás, retornando ao início e fechando o loop.

## Instrução: Bne

A operação do tipo Bne compara o conteúdo de 2 registradores, passados como parâmetro e, se o conteúdo dos dois não forem iguais, ocorre um desvio condicional para alguma região da memória de instruções. Finalmente, para demonstrarmos o funcionamento correto desta instrução, criamos um código que age desta forma: carregamos o que está na posição 00 da memória em \$v0, depois carregamos da memória o que estiver na posição 01 e salvamos em \$v1. Logo após, conferimos se \$at é igual a \$at, levando em conta a lógica do Bne, não deve ser feito o pulo pois os registradores comparados são os mesmos, e portanto possuem o mesmo valor. No endereço 03, o valor contido em \$at e \$v1 são diferentes, portanto deve ser feito um pulo para o início do programa, criando um loop.

#### A imagem a seguir, representa o Bne.mif

```
00:
        08000004; -- j 04
        03E00820; -- add $31, $31, $zero
01:
        00000000; -- nop
02:
        00000000; -- nop
03:
        142100FF; -- bne $1, $1, PC_Next + 0xFF
94:
        14220002; -- bne $1, $2, PC_Next + 0x02
05:
06:
        00000000; -- nop
        00000000; -- nop
07:
08:
        0C000001; -- jal 01
[09..FF]: 00000000; -- nop
```

A imagem a seguir representa as Waves do **Bne**.



A primeira instrução faz um jump para o endereço 04, que faz um bne com dois registradores idênticos. Nessa hora podemos ver que, por estar comparando o mesmo registrador, o Zero fica nível lógico alto, indicando que são iguais, e o pulo não é realizado, já que a condição (Bne = '1' AND Zero = '0') não é satisfeita. No endereço seguinte, 05, é realizado uma comparação entre os registradores \$1 e \$2, como o conteúdo de ambos são diferentes, Zero fica nível lógico baixo e o jump para duas instruções a frente é feito, chegando ao endereço 08.

# 4. Demonstração com Vetor

Criamos um programa que irá ler os valores de um vetor e:

- 1 Armazenar o maior elemento
- 2 Armazenar o menor elemento
- 3 Armazenar a soma de todos os valores do vetor

```
00: 8C0F0000; -- lw $t7, 0($zero)
01: 11E00011; -- beq $t7, $zero, Fim
02: 8C0E0001; -- lw $t6, 4($zero)
03: 000E3820; -- add $a3, $zero, $t6
04: 000E3020; -- add $a2, $zero, $t6
05: 000E2820; -- add $a1, $zero, $t6
06: 200D0001; -- addi $t5, $zero, 4
    -- Loop:
07: 11AF000A; -- beq $t5, $t7, Fim
08: 8DAE0001; -- lw $t6, 4($t5)
09: 00EE402A; -- slt $t0, $a3, $t6
OA: 11000001; -- beq $t0, $zero, MaiorOk
OB: 000E3820; -- add $a3, $zero, $t6
    -- NãoÉMaior:
OC: 01C6402A; -- slt $t0, $t6, $a2
OD: 11000001; -- beq $t0, $zero, MenorOk
OE: 000E3020; -- add $a2, $zero, $t6
    -- NãoÉMenor:
OF: 00AE2820; -- add $a1, $a1, $t6
10: 21AD0001; -- addi $t5, $t5, 4
11: 08100007; -- j Loop
    -- Fim:
12: 00000000; -- nop
[13..FF] : 00000000;
```

Para um melhor compreendimento, do código, a imagem a seguir representa sucintamente o intuito de cada instrução:

```
00: # Carrega o tamanho do vetor
01: # Branch caso o vetor esteja vazio
02: # Carrega o primeiro item do vetor
03: # Inicializa o maior valor
04: # Inicializa o menor valor
05: # Inicializa a soma total
06: # Inicializa o item atual
 -- Loop:
07: # Branch caso seja o fim do vetor
08: # Carrega o valor do item
09: # Compara o maior valor
OA: # Verifica se atualiza o maior valor
OB: # Atualiza maior valor
 -- NãoÉMaior:
OC: # Compara o menor valor
OD: # Verifica se atualiza o menor valor
OE: # Atualiza menor valor
-- NãoÉMenor:
OF: # Atualiza a soma total
10: # Incrementa o indice
11: # Volta para o início do loop
-- Fim:
12: # Fim do programa
[13..FF] : # nop;
```

Os registradores utilizados para armazenamento do maior valor, menor valor e soma total foram:

\$a3 (\$7): Maior valor\$a2 (\$6): Menor valor\$a1 (\$5): Soma total

Também usamos registradores para demarcar o fim do vetor (seu tamanho), o índice do vetor, o valor contido no índice do vetor, e um registrador para fazer comparações:

\$t7 (\$15): Fim do vetor
\$t6 (\$14): Valor do item atual
\$t5 (\$13): Índice do vetor
\$t0 (\$8): Comparação

#### Valores contidos no vetor:

```
00: 00000006; -- Tamanho do vetor (6)
01: 00000005; -- Valor 1 (5)
02: 00000002; -- Valor 2 (2)
03: 00000014; -- Valor 3 (20)
04: FFFFFFFB; -- Valor 4 (-5)
05: FFFFFFE; -- Valor 5 (-2)
06: FFFFFFEC; -- Valor 6 (-20)
[07..FF]: 000000000;
```

#### Explicação do código:

#### Inicio:

```
00: 8C0F0000; -- lw $t7, 0($zero)
01: 11E00011; -- beq $t7, $zero, Fim
02: 8C0E0001; -- lw $t6, 4($zero)
03: 000E3820; -- add $a3, $zero, $t6
04: 000E3020; -- add $a2, $zero, $t6
05: 000E2820; -- add $a1, $zero, $t6
06: 200D0001; -- addi $t5, $zero, 4
```

- 00: Fazemos o registrador \$t7 (\$15) receber o tamanho do vetor
- **01**: Caso o tamanho do vetor seja 0, significa que o vetor está vazio portanto pulamos direto para o Fim do programa.
- **02**: É carregado no registrador \$t6 (\$14) o primeiro valor do vetor, portanto ele receberá o próximo valor a partir do primeiro endereço da memória (4(\$zero)).
- **03** ~ **05**: Inicializamos os registradores de maior valor (registrador \$a3(\$7)), menor valor (registrador \$a2(\$6)) e soma total (registrador \$a1(\$5)) com o primeiro valor do vetor.
- **06**: O registrador \$t5 (\$13), que armazena o índice, passa a ter o valor do índice da primeira posição do vetor, ou seja, índice 1.

#### Loop:

```
-- Loop:
07: 11AF000A; -- beq $t5, $t7, Fim
08: 8DAE0001; -- lw $t6, 4($t5)
09: 00EE402A; -- slt $t0, $a3, $t6
0A: 11000001; -- beq $t0, $zero, NãoÉMaior
0B: 000E3820; -- add $a3, $zero, $t6
-- NãoÉMaior:
0C: 01C6402A; -- slt $t0, $t6, $a2
0D: 11000001; -- beq $t0, $zero, NãoÉMenor
0E: 000E3020; -- add $a2, $zero, $t6
-- NãoÉMenor:
0F: 00AE2820; -- add $a1, $a1, $t6
10: 21AD0001; -- addi $t5, $t5, 4
11: 08100007; -- j Loop
```

- **07**: Verificamos se o índice é igual ao tamanho do vetor comparando os registradores \$t5 e \$t7, se sim, nosso vetor chegou ao fim, portanto pulamos para o Fim, finalizando o programa.
- **08:** Carregamos em \$t6 o valor da próxima posição da memória de acordo com o valor do índice, ou seja, se nosso índice é 1, iremos carregar em \$t6 o valor contido no endereço 2 da memória.
- **09**: Checamos se o valor contido no registrador \$a3, que armazena o maior valor, é menor que o valor carregado em \$t6, se sim, o registrador \$t0 irá receber 1, se \$a3 não for menor que \$t6, então \$t0 irá receber 0.
- **0A**: Se \$t0 recebeu 0, quer dizer que o valor em \$t6 não é maior que \$a3, portanto não precisamos atualizar o valor em \$a3, e pulamos para NãoÉMaior.
- **0B**: Caso \$t0 tenha recebido 1, o valor em \$a3 é menor que \$t6, portanto atualizamos o valor de \$a3 com o valor contido em \$t6.
- **0C**: Checamos se o valor em \$t6 é menor que o valor em \$a2, que armazena o menor valor, e \$t0 recebe 1 se esta condição for verdadeira, ou 0 caso seja falsa.
- **0D**: Se \$t0 recebeu 0, significa que \$t6 não é menor que \$a2, portanto pulamos para NãoÉMenor, se \$t0 recebeu 1, o programa continua para o endereço 0E.
- **0E**: Atualizamos o valor de \$a2 com o valor em \$t6, lembrando que o programa só irá chegar nesta instrução se \$t0 recebeu 1 na instrução anterior.
- **0F**: O registrador responsável pela soma total, \$a1(\$5), soma o seu valor atual com o valor em \$t6.
  - 10: Atualizamos o índice em mais uma posição.

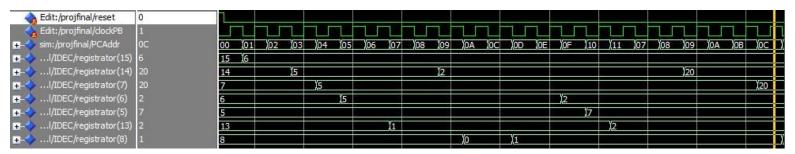
11: Fazemos um jump para a instrução 07, fechando o loop.

#### Fim

```
-- Fim:
12: 00000000; -- nop
[13..FF] : 00000000;
```

12 ~ FF: O programa recebe nop's, finalizando o programa.

A figura a seguir, representa a Wave inicial:



Podemos ver entre os endereços 00 e 05 que o registrador \$t7 recebe o tamanho do vetor, \$t6 recebe o primeiro valor do vetor, que é copiado para os registradores \$a3, \$a2 e \$a1. Quando o valor atual é 20, no endereço 09, o registrador \$a3, que antes tinha valor 5, é atualizado, como podemos ver no endereço 0C, onde a barra amarela está.

A figura a seguir representa a Wave final:

🖍 Edit:/projfinal/reset	0										
👍 Edit:/projfinal/dockPB	0										
★ sim:/projfinal/PCAddr	12	(OA	)oc	(OD	(OE	)OF	(10	(11	(07	(12	(13
<b>II</b> al/IDEC/registrator(15)	6	6									
+>al/IDEC/registrator(14)	-20	-20									
+>inal/IDEC/registrator(7)	20	20									
+>inal/IDEC/registrator(6)	-20	-5				(-20					
+	0	20					χo			أأزاد	
+>al/IDEC/registrator(13)	6	5						)6			
+>inal/IDEC/registrator(8)	1	0		<u>/1</u>							

Podemos ver que o programa funciona corretamente, já que quando o programa chega ao fim, indicado pela barra amarela na wave acima, os valores dos registradores principais são:

- \$a3 (\$7): Maior valor = 20
- \$a2 (\$6): Menor valor = -20
- \$a1 (\$5): Soma total = 0

# Detalhes de Implementação

#### • Implementações gerais:

Para cada instrução implementada, foram criados sinais de saída na entidade Control com os nomes de cada instrução, que recebem o seu devido valor lógico de acordo com o Opcode e Function\_opcode. As condições para cada instrução são:

```
-- Code to generate control signals using opcode bits
R_format <= '1' WHEN Opcode = "0000000" ELSE '0';
          <= '1' WHEN Opcode = "101011" ELSE '0';
SW
          <= '1' WHEN Opcode = "100011" ELSE '0';
LW
          <= '1' WHEN Opcode = "000100" ELSE '0';
Beq
          <= '1' WHEN Opcode = "000101" ELSE '0';
Bne
         <= '1' WHEN Opcode = "000010" ELSE '0';
Jump
Jal
         <= '1' WHEN Opcode = "000011" ELSE '0';
         <= '1' WHEN R format = '1' AND Function opcode = "001000" ELSE '0';
Jr
         <= '1' WHEN R format = '1' AND Function opcode = "000000" ELSE '0';
         <= '1' WHEN R format = '1' AND Function opcode = "000010" ELSE '0';
ADDi <= '1' WHEN Opcode = "001000" ELSE '0';
```

Jump: recebe 1 se o Opcode = 00010, caso contrário recebe 0.

Jal: recebe 1 se o Opcode = 000011, caso contrário recebe 0.

Jr: recebe 1 se o Opcode = 000000 e Function\_opcode = 001000, caso contrário recebe 0.

Sll: recebe 1 se Opcode = 000000 e Function\_opcode = 000000, caso contrário recebe 0.

Srl: recebe 1 se Opcode = 000000 e Function\_opcode = 000010, caso contrário recebe 0.

Addi: recebe 1 se Opcode = 001000, caso contrário recebe 0.

Na top level (ProjFinal.vhd), foram criadas sinais internos com o mesmo nome das instruções para podermos interligar os sinais das componentes.

```
SIGNAL Bne : STD_LOGIC;
SIGNAL Jump : STD_LOGIC;
SIGNAL Jal : STD_LOGIC;
SIGNAL Jr : STD_LOGIC;
SIGNAL S1 : STD_LOGIC;
SIGNAL Sr : STD_LOGIC;
SIGNAL PC_inc : STD_LOGIC_VECTOR(7 DOWNTO 0);
SIGNAL ALUOP : STD_LOGIC_VECTOR(1 DOWNTO 0);
SIGNAL Reg31 : STD_LOGIC_VECTOR(7 DOWNTO 0);
```

# 4.1. J\_Format

```
Next_PC <= "00000000" WHEN reset = '1' ELSE

--Deve-se somar o endereço do pulo caso seja Beq ou Bne
ADDResult WHEN (Beq = '1' AND Zero = '1') OR (Bne = '1' AND Zero = '0') ELSE

--Deve-se receber o endereco requisitado caso seja uma instrucao de pulo incondicional
J_Address WHEN Jump = '1' OR Jal = '1' ELSE

--Deve-se receber o endereço armazenado no registrador 31 quando a instrução for Jr
Reg31 WHEN Jr = '1' ELSE

--Caso nao seja nenhuma instrucao de pulo, continua normalmente
PC_inc;
```

## Instrução: Jump

Para a instrução Jump, criamos um vetor de 8 posições chamado J\_Address na entidade lfetch, e na top level fizemos ele receber os 8 bits menos significativos da instrução contida no DataInstr, que, caso a instrução seja de pulo, são esses 8 bits que armazenarão o endereço a ser pulado.

Quando Jump ou Jal estiver ativo alto, o Next\_PC irá receber o J\_Address, ou seja, ele irá receber o endereço do pulo.

# Instrução: Jal

Funciona igual ao jump em relação a como é realizado o pulo, descrito acima. A diferença é que no process da entidade Idecode, caso Jal esteja ativo alto, fazemos o registrador 31 receber o endereço da próxima instrução antes do pulo, para isso criamos um vetor chamado L\_Address, que recebe o valor de PC\_inc na top level.

```
PROCESS
  BEGIN
     WAIT UNTIL clock'EVENT AND clock = '1';
      IF reset = '1' THEN
         -- Inicializa os registradores com seu numero
        FOR i IN 0 TO 31 LOOP
           registrator(i) <= CONV STD LOGIC VECTOR( i, 32 ); --i e um inteiro, regist:
portanto precisamos converter
        END LOOP;
      --O registrador 32, $ra, armazena o endereço da próxima instrução antes do pulo
     ELSIF Jal = '1' THEN
         registrator(31) <= X"0000000"&L Address;
     ELSIF RegWrite = '1' AND write reg ID /= X"00" THEN
         -- Escreve no registrador indicado pela instrucao
         registrator(CONV INTEGER(write reg ID)) <= write data;
     END IF:
  END PROCESS;
```

Concatenamos 24 bits 0's (X"000000") com o L\_Address já que o registrador tem 32 bits, e o L\_Address tem apenas 8 bits, logo 24+8 = 32 bits.

### 4.2. R\_Format:

## • Instrução: Jr

Para o Jr, criamos dois vetores no Idecode. Um interno, de 32 bits, chamado RegEndereco, que recebe o conteúdo do registrador 31, e outro de saída, de 8 bits, chamado Reg31 que recebe apenas os 8 bits menos significativos de RegEndereco, ou seja, o endereço da memória.

```
--Reg31 recebe o endereco contido no registrador 31
RegEndereco <= registrator(31);
Reg31 <= RegEndereco(7 DOWNTO 0);
```

Dessa forma, no IFetch, fazemos o Next\_PC receber o Reg31 caso Jr esteja em nível lógico alto.

```
Next_PC <= "00000000" WHEN reset = '1' ELSE

--Deve-se somar o endereço do pulo caso seja Beq ou Bne
ADDResult WHEN (Beq = '1' AND Zero = '1') OR (Bne = '1' AND Zero = '0') ELSE

--Deve-se receber o endereco requisitado caso seja uma instrucao de pulo incondicional
J_Address WHEN Jump = '1' OR Jal = '1' ELSE

--Deve-se receber o endereço armazenado no registrador 31 quando a instrução for Jr
Reg31 WHEN Jr = '1' ELSE

--Caso nao seja nenhuma instrucao de pulo, continua normalmente
PC_inc;
```

# Instrução: SII

Com o SLL, tivemos que criar um sinal de entrada, Shamt, que contém os bits de 10 a 6 do DataInstr, ou seja, contém o deslocamento desejado. Além disso, tivemos que acrescentar mais um bit na ALU\_ctl, que terá o controle de qual instrução deverá ser realizada. A lógica dos 3 bits menos significativos não mudam.

O bit mais significativo da ALU\_ctl só será nível lógico alto caso SL ou SR sejam nível lógico alto.

```
CASE ALU ctl IS
              -- ALU performs ALUresult = A_input AND B input
   WHEN "0000" => ALU output mux <= Ainput AND Binput;
              -- ALU performs ALUresult = A input OR B input
   WHEN "0001"
                => ALU output mux <= Ainput OR Binput;
              -- ALU performs ALUresult = A input + B input
   WHEN "0010"
                => ALU output mux <= Ainput + Binput;
              -- ALU performs ALUresult = A input -B input
   WHEN "0110"
                => ALU output mux <= Ainput - Binput;
              -- ALU performs SLT
   WHEN "0111" => ALU_output_mux <= Ainput - Binput;
               -- ALU performs Srl
   WHEN "1110" => ALU output mux <= SHR(Binput, Shamt);
  -- ALU performs Sl1
WHEN "1010" => ALU_output_mux <= SHL(Binput, Shamt);
  WHEN OTHERS => ALU output mux <= X"00000000";
```

Como podemos ver, caso os bits da ALU\_ctl sejam 1010, será utilizado uma função chamada SHL, que recebe como parâmetros os bits a serem deslocados, que no caso estão armazenados em Binput (que recebe o segundo endereço ou o extensor de sinal), e quantos bits serão deslocados, que estão armazenados em Shamt, faz o cálculo, e armazena em ALU\_output\_mux. O resultado é então escrito no registrador, no endereço indicado por read Rt ID.

# • Instrução: Srl

Seu funcionamento é idêntico ao SLL, as únicas diferenças são que a sequência de bits necessária na ALU\_ctl para que sua operação seja feita deve ser 1110, e a função chamada é a SHR, que utiliza os mesmos parâmetros da função SHL, porém ele desloca os bits à direita.

## 4.3. I\_Format

## Instrução: Addi

O Addi é bem simples, basicamente o que fizemos foi criar um sinal interno dentro da entidade Control que terá valor lógico alto quando o Opcode satisfazer a condição do Addi, e então, atualizamos as condições do ALUSrc e RegWrite para também levarem em conta o Addi, escrevendo no registrador o valor digitado.

```
RegDst <= R_format;
RegWrite <= R_format OR LW OR ADDi;
ALUSrc <= LW OR SW OR ADDi;
MemToReg <= LW;
MemRead <= LW;
MemWrite <= SW;</pre>
```

## Instrução: Bne

Para o Bne, as principais diferenças foram: na entidade Control, adicionamos a condição "OR Bne" na atribuição da ALUOp(0), que será usada na entidade Execute.

```
ALUOp(1) <= R_format;
ALUOp(0) <= Beq OR Bne; -- Beq deve ser 1 quando a instrução for BEQ (BNE tbm)
```

E, no IFetch, criamos a condição do Next\_PC receber o ADDResult (que calcula o pulo) caso o valor do Bne seja ativo lógico alto e Zero (responsável por comparar os dados de dois registradores) seja 0.

Ou seja, Next\_PC receberá ADDResult se a instrução for do tipo BNE, e o conteúdo dos dois registradores comparados sejam diferentes.

```
Next_PC <= "00000000" WHEN reset = 'l' ELSE

--Deve-se somar o endereço do pulo caso seja Beq ou Bne
ADDResult WHEN (Beq = 'l' AND Zero = 'l') OR (Bne = 'l' AND Zero = '0') ELSE

--Deve-se receber o endereco requisitado caso seja uma instrucao de pulo incondicional
J_Address WHEN Jump = 'l' OR Jal = 'l' ELSE

--Deve-se receber o endereço armazenado no registrador 31 quando a instrução for Jr
Reg31 WHEN Jr = 'l' ELSE

--Caso nao seja nenhuma instrucao de pulo, continua normalmente
PC_inc;
```

# 5. Reconstrução do Projeto

Para reconstrução do projeto são necessários os seguintes arquivos:

- Arquivos de implementação (.VHD): LCD\_Display, Ifetch, Idecode, Execute,
   DMEMORY e Control;
- Arquivo de Memória de Dados (DMEMORY.mif) e Arquivo de Memória de Instruções (program.mif);
  - Arquivo pin planner (.csv) para a placa.

Com os devidos arquivos, basta seguir os passos listados abaixo:

- 1. Crie uma pasta e guarde nela todos os arquivos fornecidos;
- Renomeie o arquivo de memória de dados da instrução que deseja testar para programT.mif
- 3. Abra o Quartus II;
- Já na tela inicial do software aperte Ctrl + O ou vá em File > New > New
   Quartus II Project;
- 5. Clique em "next" na janela de Introduction;
- **6.** Nesta página escolha o diretório onde o projeto deve ficar salvo. Dê o nome a ele de acordo com o da Top Level (ProjetoFinal) e clique em next;
- Clique em Add All ou selecione todos os VHDs listados anteriormente de forma manual apertando em "...";

- **8.** No campo Family escolha Cyclone II; no campo Pin Count escolha 672; no campo Speed Grade coloque 6. Em Avaliable Devices aparecerão três opções: clique na primeira (EP2C35F672C6) e dê "Finish".
- **9.** Vá agora em Assignments > Import Assigments e escolha o arquivo ProjetoFinal.csv clicando no "...". Dê "Ok";
- **10.** Adicione os arquivos de memória do projeto clicando em Project > Add/Remove Files In Project. Na janela que se abriu, clique em "...", selecione os arquivos .mif das memórias, dê ADD > Aplly > OK;
- **11.** Por fim vá até Assignments > Device > Device and Pin Options... > Unused Pins e troque a opção de Reserve All Unused Pins para "As input tri- staded";
- **12.** Compile o projeto.