

LEGENDA

1. Integrali impropri (o generalizzati)

- Convergenza e divergenza
- Integrazione a valor principale
- Oss. su integrazione a V.P.
- Esempi fondamentali
- Oss. sulla divergenza basata sugli asintoti orizzontali
- **1 =** $f(x) \geq 0 \rightarrow F(x)$ crescente monotona
- **2 =** Th. del confronto
- **3 =** Th. del confronto asintotico
- Confronto con il valore assoluto
- f assolutamente integrabile

2. Funzioni a più variabili

- Topologia euclidea
- Proprietà distanza
- Intorno sferico o palla di x_0
- Oss. sulla distanza
- P.to di accumulazione
- Palla bucata
- Limite
- Caratterizzazione del lim. in una f a valori vettoriali
- Convergenza e divergenza
- Continuità
- P.to isolato
- Continuità nei limiti
- Teorema ponte
- Oss. e appl. sull'esistenza di un limite
- Funzioni omogenee
- Continuità funzioni composte
- Proiezione canonica
- Disuguaglianza di Cauchy-Schwartz
- Th. doppio confronto
- $|f(x)| \xrightarrow{x \rightarrow x_0} 0 \leftrightarrow f(x) \xrightarrow{x \rightarrow x_0} 0$
- Insieme aperto
- Insieme chiuso
- Non aperto \nrightarrow chiuso
- Frontiera o bordo
- Chiusura di un insieme
- Insieme limitato
- Massimo e minimo
- Insieme compatto
- Th. sulla compattezza (Insieme compatto \Leftrightarrow Insieme sequenzialmente compatto)
- **4 =** Th. di Weierstrass
- **5 =** Una f continua trasforma compatto in compatto
- B aperto/chiuso $\rightarrow f^{-1}(B)$ aperto/chiuso
- Unioni e intersezioni tra insiemi aperti/chiusi
- Insieme convesso
- Insieme connesso per archi
- Convesso \rightarrow Connesso per archi
- **6 =** Th. degli zeri per R^n
- f trasforma connessa in connessa

3. Rapporto incrementale

- Gradiente
- Jacobiano e matrice jacobiana
- Differenziabilità

- Miglior approssimazione lineare
- **7 = Differenziabilità** → Continuità
- Cos'è la mappa lineare L_{x_0}
- **8 = Differenziabilità** → $\exists J_f \wedge A_{x_0} = J_f(x_0)$
- **9 = Differenziabilità** → f ha tutte le derivate direzionali
- Th. del differenziale
- Corollario
- Differenziale
- Derivate f. composte
- Corollario
- Curva di livello
- **10 = Ortogonalità** tra gradiente e tangente
- **11 = Direzione di massima crescita**
- Massimo/minimo locale di una funzione
- **12 = Th. di Fermat**
- P.to critico singolare
- **13 = Th. di Lagrange**
- Localmente Lipschitziana
- Derivata seconda direzionale
- Derivata seconda parziale
- Hessiano
- Th. di Schwartz
- Corollario
- Classi C
- Forma quadratica
- Segno di una forma quadratica
- Scorciatoia per il segno di una forma quadratica
- Forma lineare o forma differenziale
- **14 = Differenziabilità** in x_0 2 volte
- Formula di Taylor di ordine 2 per f a più variabili
- **15 = Condizione sufficiente** perché un punto critico sia di estremo locale
- Condizione necessaria perché un punto critico sia di estremo locale

4. **Integrale di Riemann a più variabili**

- Suddivisione
- Somma inferiore/superiore
- F. integrabile
- Integrale doppio di funzioni costanti
- Continuità → Integrabilità
- Caratterizzazione integrabilità funzione def. su rettangoli
- Formula di riduzione
- Scambio dell'ordine di integrazione
- F. a var. separabili
- **16 = Trasformazione** f a var. separabili
- *Integrabilità in Ω c R rettangolo*
- Insieme misurabile con misura 0
- Insieme trascurabile
- **17 = Il grafico** di una funzione è trascurabile
- **18 = Ω misurabile** ↔ $\partial\Omega$ trascurabile
- Caratteristica di Ω
- Media integrale
- Linearità integrale
- Γ trascurabile c Ω → $(\Omega) \int f = (\Omega \setminus \Gamma) \int f$
- Corollario
- Funzione generalmente continua
- Generalmente continua e limitata
- Domini normali (o semplici)
- **19 = Ω normale** → Ω misurabile

- **20** = Formula di riduzione su domini normali
- Formula del cambio di variabile
- χ trasforma misurabili in misurabili
- Scelta di χ partendo da $\Psi = \chi^{-1}$
- **21** = $\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} dx = \sqrt{\pi}$

5. Eq. differenziali

- Laplaciano di f
- ODE (Eq. Diff. Ordinarie)
- ODE autonoma
- ODE canonica o normale
- ODE omogenea
- ODE lineare
- f localmente lipschitziana
- Th. di Cauchy di esistenza e unicità locale
- Th. di Peano
- f sublineare
- Eq. a var. separabili
- Soluzioni singolari
- Eq. lineari di ordine 1
- Eq. lineari di ordine 2
- Eq. lineari di ordine 2 con coeff. Costanti
- Metodo di variazione delle costanti
- Metodo di similarità

6. Serie numeriche

- Serie geometriche
- **22** = Criterio dell'integrale
- Serie armonica generalizzata
- **23** = Criterio del confronto
- **24** = Criterio del confronto asintotico
- **25** = Criterio degli infinitesimi
- **26** = Criterio del rapporto
- **27** = Criterio delle radici
- *Convergenza assoluta* \rightarrow convergenza
- Linearità op. di serie
- Serie a segni alterni
- Criterio di Leibnitz
- Serie di Mengoli

- INTEGRALI IMPROPRI (o GONGRATI 22A+1)

$f: [\alpha, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$

$$\int_{\alpha}^{+\infty} f(x) dx \in \mathbb{R} \iff \lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = 0 \wedge \int_{\alpha}^{+\infty} f(x) dx \in \mathbb{R}$$

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = +\infty \wedge \int_{\alpha}^{+\infty} f(x) dx \in \mathbb{R}$$

$f \in \mathcal{R}([a, w]) \quad \forall w > a$

f si dice integrabile in senso improprio su $[\alpha, +\infty)$ se

$$\exists \lim_{w \rightarrow +\infty} \int_{\alpha}^w f(x) dx \in \mathbb{R}$$

CONVERGENZA E DIVERGENZA

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx = \lim_{w \rightarrow +\infty} \int_a^w f(x) dx \in \mathbb{R} \text{ converge}$$

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx = \lim_{w \rightarrow +\infty} \int_a^w f(x) dx = +\infty \text{ diverge}$$

$$\begin{aligned} \text{Se } f: [a, b] \Rightarrow & \int_a^b f(x) dx = \lim_{w \rightarrow b^-} \int_a^w f(x) dx \\ (a, b] \Rightarrow & \int_a^b f(x) dx = \lim_{w \rightarrow a^+} \int_w^b f(x) dx \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Se } f: (a, b) \Rightarrow & \int_a^b f(x) dx = \lim_{w \rightarrow a^+} \int_w^b f(x) dx + \\ & + \lim_{w \rightarrow b^-} \int_a^w f(x) dx \end{aligned}$$

INTEGRAZIONE A VALOR PRINCIPALE

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx = 0 \text{ se } f(-x) = -f(x)$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx = \lim_{w \rightarrow -\infty} \int_w^0 f(x) dx + \lim_{w \rightarrow +\infty} \int_0^w f(x) dx$$

↑ Questo è il calcolo dell'integrale improprio ($\notin \mathbb{R}$)

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx = \lim_{w \rightarrow +\infty} \int_{-w}^w f(x) dx = 0 \in \mathbb{R}$$

↑ Questo è il calcolo a valor principale (in seguito)

TH (oss. su integrazione a v.p.)

Se f è integrabile in senso sovrappone

$\Rightarrow f$ è integrabile a valor principale

↔ Es. $\int_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx$ con $f(-x) = -f(x)$

- ESEMPI FONDAMENTALI

$$1) \int_1^{+\infty} \frac{1}{x^\alpha} dx = \begin{cases} +\infty & 0 < \alpha \leq 1 \\ \frac{1}{\alpha-1} & \text{se } \alpha > 1 \end{cases}, \quad \alpha > 0$$

DIM.

$$\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^\alpha} dx = \lim_{w \rightarrow +\infty} \int_1^w \frac{1}{x^\alpha} dx = \frac{1}{\alpha/x} (x^{1-\alpha}) \Big|_1^w =$$

$$= \frac{1}{1-\alpha} (w^{1-\alpha} - 1) \quad \text{con} \quad \begin{aligned} w^{1-\alpha} &= 0 \quad \text{se } \alpha > 1 \\ w^{1-\alpha} &= +\infty \quad \text{se } 0 < \alpha < 1 \end{aligned}$$

$$2) \int_a^b \frac{1}{(x-a)^\alpha} dx = \begin{cases} +\infty & \alpha \geq 1 \\ \frac{(b-a)^{1-\alpha}}{1-\alpha} & 0 < \alpha < 1 \end{cases}, \quad \begin{aligned} \alpha > 0, \alpha \neq 1 \\ +\infty > b > a > 0 \end{aligned}$$

DIM.

$$\lim_{w \rightarrow a^+} \frac{1}{1-\alpha} (x-a)^{1-\alpha} \Big|_a^w = \lim_{w \rightarrow a^+} \frac{1}{1-\alpha} [(b-a)^{1-\alpha} - (w-a)^{1-\alpha}] =$$

$$\text{con} \quad \begin{aligned} w-a &\rightarrow 0 & +\infty &> 1 \\ b-a \in \mathbb{R} & , & 0 &\neq 0 < \alpha < 1 \end{aligned} \quad \leftarrow (w-a)^{1-\alpha}$$

$$3) \int_a^b \frac{1}{x-a} dx = \log(x-a) \Big|_a^b = \log(b-a) - \log(w-a) = +\infty$$

- OSSERVAZIONE SULLA DIVERGENZA BASATA SULLA ARIA DI RISULTATI

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx \text{ diverge se } \lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = l \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$$

$$\left(\int_{-\infty}^a f(x) dx \text{ diverge se } \lim_{x \rightarrow -\infty} f(x) = l \in \mathbb{R} \setminus \{0\} \right)$$

$$\text{Se } \lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = l \in \overline{\mathbb{R}}, \quad \int_a^{+\infty} f(x) dx \in \mathbb{R}$$

$$\Rightarrow l = 0$$

1 = $f(x) \geq 0 \Rightarrow F(x)$ crescente monotone

Hyp) $f \in \mathbb{R}([a, b])$, $x_0 \in [a, b]$

$\exists [c, d] \subset [a, b] \ni f(x) \geq 0 \quad \forall x \in [c, d]$

Rh) $F(x) = \int_{x_0}^x f(u) du$ monotone crescente

Ora) Vogliamo dimostrare che

$\forall x_1 \in [c, d] : x_1 \leq x_0 : F(x_1) \leq F(x_0)$

$$\begin{aligned} F(x_0) &= \int_{x_0}^{x_0} f(u) du = \int_a^{x_0} f(u) du + \int_{x_0}^{x_0} f(u) du = \\ &= F(x_1) + \underbrace{\int_{x_1}^{x_0} f(u) du}_{\geq 0} \geq F(x_1) \end{aligned}$$

2 = TH. DEL CONFRONTO

Hyp) $f: [a, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$, $\exists b > a \ni 0 \leq f(x) \leq g(x)$

$g: [a, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$ $f \in \mathbb{R}([a, c]) \quad \forall c > a$

Rh) Se $\int_a^{+\infty} g(x) dx \in \mathbb{R} \Rightarrow \int_a^{+\infty} f(x) dx \in \mathbb{R}$

Se $\int_a^{+\infty} f(x) dx = +\infty \Rightarrow \int_a^{+\infty} g(x) dx = +\infty$

Ora) 1) $F_a(x)$ monotone crescente $\forall x \in [b, a+\infty)$

$$\exists \lim_{x \rightarrow +\infty} F_a(x) = \sup F_a(x)$$

$$\text{Se } x > b : F_a(x) = \int_a^b f(u) du + \overbrace{\int_b^x g(u) du}^{F_b(x)}$$

$$G_a(x) = \int_a^b g(u) du + G_b(x)$$

In $[b, +\infty)$ $f \leq g \Rightarrow F_b \leq G_b \in \mathbb{R}$

$0 \leq F_b \leq G_b \in \mathbb{R} \Rightarrow F_b \in \mathbb{R}$

$\int_b^x f(x) dx \in \mathbb{R}$ perche' f e limitata ($f \in C([c, c])$)

$$F_c(x) = \int_a^x f(x) dx + F_b(c) \quad \Rightarrow \quad F_{a,c}(x) \in \mathbb{R}$$

3 = m. CONFRONTO ASINTOTICO

Hyp) $f: [c, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in C([c, c]) \forall c > 0$

$f > 0$ def. per $x \rightarrow +\infty$, $f \sim g$ per $x \rightarrow +\infty$

Q) $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ ha lo stesso carattere di $\int_a^{+\infty} g(x) dx$

Dim) $\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0 \ni \forall x > \delta > a: \left| \frac{f(x)}{g(x)} - 1 \right| < \varepsilon$

Supponiamo $\varepsilon = \frac{1}{2}$

$$\left| \frac{f(x)}{g(x)} - 1 \right| < \frac{1}{2} \Rightarrow \frac{1}{2} < \frac{f(x)}{g(x)} < \frac{3}{2}$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2}g(x) < f(x) < \frac{3}{2}g(x)$$

Se $g(x)$ converge $\Rightarrow f(x)$ deve convergere

Se $g(x)$ diverge $\Rightarrow f(x)$ deve divergere

($+\infty \leq f(x) \leq +\infty \Rightarrow f(x) = +\infty$)

- oss. $f \sim kg$, $k \in \mathbb{R}^*$ la comune valore al q.

Supponiamo $\varepsilon = \frac{k}{2} \Rightarrow \frac{k}{2}g(x) < f(x) < \frac{3k}{2}g(x)$

Se $f < 0$ al ch. contiene e valere

- CONFRONTO CON IL VALORE ASSOLUTO

1) $f: [c, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in \mathcal{R}([c, c]) \forall c > 0$

2) Se $\int_c^{+\infty} |f(x)| dx \in \mathbb{R} \Rightarrow \int_c^{+\infty} f(x) dx \in \mathbb{R}$
 \Leftrightarrow

- f ASSOLUTAMENTE INTEGRABILE

Se $\int_c^{+\infty} |f| \in \mathbb{R}(A)$ ($f \in \mathbb{R}(A) \vee f \notin \mathbb{R}(A)$)

f è ASSOLUTAMENTE INTEGRABILE

- FUNZIONI A PIÙ VARIABILI

$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ con $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = (f_1, f_2, \dots, f_m)$

f è un campo vettoriale se $n > 1$

f è e valore scalari se $n = 1$

$\gamma: I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$ si dice curva

- TOPOLOGIA EUCLIDIANA

Banche sulle distanze euclidean

$$d(x_1, x_2) = \sqrt{\sum_{i=1}^n (x_1^i - x_2^i)^2} = \sqrt{(x_1^1 - x_2^1)^2 + \dots + (x_1^n - x_2^n)^2}$$

$$d(v_1, v_2) = \sqrt{(x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2}$$

PROPRIETÀ DISTANZA

- $d(v_1, v_2) = d(v_2, v_1) \geq 0$

commutativa + non negativa

- $d(v_1, v_2) = 0 \Leftrightarrow v_1 = v_2$

- $d(v_1, v_2) \leq d(v_1, v_3) + d(v_3, v_2)$

disegualezza triangolare

$$|\bar{v}| = d(v, 0) = \sqrt{(\bar{v}^1)^2 + (\bar{v}^2)^2 + \dots + (\bar{v}^m)^2}$$

$$d\left(\frac{x_1}{\|x_1\|}, \frac{x_2}{\|x_2\|}\right) = \sqrt{\sum |x_i - x'_i|^2} = |x_1 - x_2| = |x_2 - x_1|$$

INTORNO SEGURO O PALLA DI x_0

$$B(x_0, \delta) = \{x \in \mathbb{R}^m \mid |x - x_0| < \delta\}$$

$$\partial B(x_0, \delta) = \{x \in \mathbb{R}^m \mid |x - x_0| = \delta\}$$

OSSERVAZIONE SULLA DISTANZA

Devi $x_1, x_2 \in \mathbb{R}^n \Rightarrow |x_1 - x_2| < \varepsilon$

$$\Rightarrow \forall i \in \{1, \dots, n\} \quad |x_i^i - x_2^i| < \varepsilon$$

(dim) Supponiamo che $|x_i^i - x_2^i| < \frac{\varepsilon}{\sqrt{n}} < \varepsilon > 0$

$$\Rightarrow \sqrt{(x_i^i - x_2^i)^2} \leq \sqrt{\sum_{i=1}^n (x_i^i - x_2^i)^2} < \varepsilon \quad \forall i$$

vorrei che $(x_i^i - x_2^i)^2$ è possibile → nullo

$$|x_i^i - x_2^i|^2 = (x_i^i - x_2^i)^2$$

$$(x_i^i - x_2^i)^2 < \frac{\varepsilon^2}{n}$$

$$\sqrt{\sum_{i=1}^n (x_i^i - x_2^i)^2} = \sqrt{\sum_{i=1}^n \frac{\varepsilon^2}{n}} = \sqrt{\frac{\varepsilon^2}{n} \cdot n} = |\varepsilon| = \varepsilon$$

- PTO DI ACCUMULAZIONE

$D(A) := \{x \in \mathbb{R}^n : x \text{ p.t. di accumulazione di } A\}$

$x_0 \in D(A) \Leftrightarrow \forall \delta > 0 \Rightarrow B(x_0, \delta) \cap A \setminus \{x_0\} \neq \emptyset$

- PALLA BUCATA

$$B^*(x_0, \delta) = B(x_0, \delta) \setminus \{x_0\}$$

- LIMITE

$f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m, n \geq 1, x_0 \in D(A)$

$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = l$ se:

$\forall V \in \mathcal{J}(l) \exists U \in \mathcal{J}(x_0) \ni \forall x \in U \cap A \setminus \{x_0\} : f(x) \in V$

$\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0 \ni \forall x \in B^*(x_0, \delta) \cap A :$
 $f(x) \in B(l, \varepsilon)$

- CARATTERIZZAZIONE DEL LIM. IN UNA F A VALORI VETTORIALI

$\exists \lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = l = (l^1, l^2, l^3, \dots, l^m)$

$\Leftrightarrow \exists \lim_{x \rightarrow x_0} f^j(x) = l^j \quad \forall j \in \{1, \dots, m\}$

- CONVERGENZA E DIVERGENZA

$\forall a \in \mathbb{R} \exists U \in \mathcal{J}(x_0) \ni \forall x \in U \cap A \setminus \{x_0\} : f(x) > a$

$\forall a \in \mathbb{R} \exists U \in \mathcal{J}(x_0) \ni \forall x \in U \cap A \setminus \{x_0\} : f(x) < a$

$$\begin{array}{c} f(x) \xrightarrow{x \rightarrow x_0} +\infty \\ f(x) \xrightarrow{x \rightarrow x_0} -\infty \end{array}$$

- CONTINUITÀ

f è continua se

F. GENERALITÀ CONTINUITÀ

f è gen. continua su I se $\exists m \in \mathbb{R}$ numero di discontinuità

$$\forall V \in \mathcal{G}(f(z_0)) \exists U \in \mathcal{G}(z_0) \ni \forall x \in U \cap A:$$

$$f(x) \in V$$

- PTO ISOLATO

x_0 è pto isolato se $x_0 \notin D(1)$ così

$$\exists \delta > 0 \ni B(z_0, \delta) \cap A = \{x_0\}$$

$$\ni B'(z_0, \delta) \cap A = \emptyset$$

- CONTINUITÀ NEL LIMITE

$$\lim_{z \rightarrow z_0} f(z) = f(z_0) \iff \lim_{z \rightarrow z_0} f^j(z) = f^j(z_0) \quad \forall j \in \{1, \dots, m\}$$

- TEOREMA PONTE

$$f: A \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n, \quad z_0 \in D(A)$$

$$\exists \lim_{z \rightarrow z_0} f(z) = l \in \mathbb{R}^n \iff \forall \{z_m\} \subset A \subset \mathbb{R}^m \ni$$

$$z_m \rightarrow z_0 : f(z_m) \rightarrow l$$

- OSSERVAZIONI E APPLICAZIONE SULLI ESISTENZA DI UN LIMITE

$$\exists \lim_{z \rightarrow z_0} f(z) = l \in \mathbb{R}^n \iff$$

$$\iff \forall B \subset A \ni z_0 \in D(B) : \lim_{z \rightarrow z_0} f|_B(z_0) = l$$

$$\text{Ese} \quad f(x, y) \neq \text{in } B \subset A \Rightarrow f(x, y_0 + m(x - z_0))$$

$$\text{retta del tipo } f = y_0 + m(x - z_0)$$

FUNZIONI OMOGENE

f è omogenea di grado N se

$$f(\lambda x_1, \lambda x_2, \dots, \lambda x_n) = \lambda^N f(x_1, x_2, \dots, x_n)$$

oss. $f(\lambda x, \lambda y, \dots) = f(x, y, \dots) = \lambda^{\overrightarrow{\text{grado}}} (f(x, y, \dots))$

CONTINUITÀ FUNZIONI COMPOSTE

Se $f: A \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$, $f(A) \subset B$

$g: B \subset \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^q$

e $f \in C^0(\overset{x_0}{A})$ e $g \in C^0(B \setminus f(z_0))$

$\Rightarrow g \circ f$ contiene in x_0

oss. $g \circ f \in C^0(B \setminus A) \iff g \circ f \in C^0(\{z_0\}) \quad \forall z_0 \in A$

PROIEZIONE CANONICA

$P_j: (x_1, x_2, \dots, x_m) \in \mathbb{R}^m \mapsto x_j \in \mathbb{R}$

oss. P_j è continua se f è continua

$f \in C^0(\{z_0\}) \Rightarrow f^j \in C^0(\{z_0\})$

(dim) $|x^j - x_0^j| \leq |x - z_0|$

$x - z_0 \rightarrow 0$ perche' $f \in C^0(\{z_0\})$

$$0 \leq |x^j - x_0^j| \leq 0 \Rightarrow x^j \rightarrow x_0^j$$

$$\downarrow |x - z_0|$$

- DISUGUAGLIANZA DI CAUCHY - SCHWARZ

$$\forall \vec{y} \in \mathbb{R}^n \quad |\vec{x} \cdot \vec{y}| \leq |\vec{x}| |\vec{y}|$$

perché $\vec{x} \cdot \vec{y} = |\vec{x}| |\vec{y}| \cos \theta \leq |\vec{x}| |\vec{y}|$

visto che $\cos \theta \leq 1 \quad \forall \theta \in (-\pi, \pi]$

- TH. DOPPIO CONFRONTO

$$f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, \quad x_0 \in D(A)$$

$$\exists \lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \lim_{x \rightarrow x_0} h(x) = l \in \mathbb{R}$$

$\exists V \in \mathcal{D}(x_0)$ s.t. $V \cap A \setminus \{x_0\}:$

$$f(x) \leq g(x) \leq h(x)$$

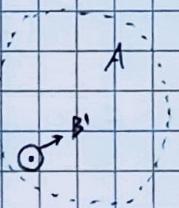
$$\Rightarrow \exists \lim_{x \rightarrow x_0} g(x) = l$$

$$\underline{- |f(x)| \xrightarrow{x_0} 0 \Leftrightarrow f(x) \xrightarrow{x_0} 0}$$

Si può dimostrare prendendo $f(x) = 0$ e $h(x) \rightarrow 0$ in $V \in \mathcal{D}(x_0)$ con $|f(x)| \leq |g(x)| \leq h(x)$

- INSIEME APERTO ($\overset{\circ}{A} = A$)

$A \subset \mathbb{R}^n$ si dice aperto se $\overset{\circ}{A} = A$



$$\forall x \in A \quad \exists \delta > 0 \quad \exists B^\circ(x, \delta) \subset A$$

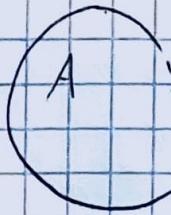
- INSIEME CHIUSO ($\bar{A} = A$)

$A \subset \mathbb{R}^n$ è chiuso se $\mathbb{R}^n \setminus A$ è aperto ($\partial A \subset A$)

NON APERTO \Rightarrow CHIUSO

A un figure non è né aperto né chiuso

[e, b) ha le stesse caratteristiche



FRONTIERA o BORDO

$A \subset \mathbb{R}^n$, x_0 p.t.o di frontiera se x_0 non è interno né ad A né ad $\mathbb{R}^n \setminus A$.

$$\partial A := \{x \in \mathbb{R}^n : x \text{ p.t.o di frontiera}\}$$

x_0 p.t.o di frontiera se

$$\forall \delta > 0 : B(x_0, \delta) \cap A \neq \emptyset \wedge$$

$$B(x_0, \delta) \cap (\mathbb{R}^n \setminus A) \neq \emptyset$$

CHIUSURA DI UN INSIEME

\bar{A} è la chiusura di A

$$\bar{A} = A \cup \partial A$$

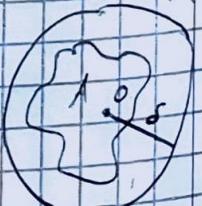
$$\bar{A} = A \Leftrightarrow A \text{ è chiuso} \quad (\text{quindi } \partial A \subset A)$$

$$\overset{\circ}{A} \subset A \subset \bar{A}$$

$$B(0, \delta)$$

INSIEME LIMITATO

A limitato se $\exists \delta > 0 \quad B(0, \delta) \supset A$



- MASSIMO E MINIMO

$$f: A \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$$

M è massimo se $f(\mathbf{r}) \geq f(\mathbf{z}) \quad \forall \mathbf{z} \in f(A)$

m è minimo se $f(\mathbf{m}) \leq f(\mathbf{z}) \quad \forall \mathbf{z} \in A$

- INSIEMO COMPATTO

$A \subset \mathbb{R}^m$ compatto $\Leftrightarrow A$ chiuso e limitato

oss. \mathbb{R}^n e \emptyset sono gli unici inservi che sono sia aperti che chiusi.

\emptyset è compatto, \mathbb{R}^m no perché \mathbb{R}^m non è lim.

- TH. COMPATTEZZA \Leftrightarrow COMPATTEZZA SEQUENZIALE

$A \subset \mathbb{R}^m$ compatto $\Leftrightarrow \forall (\mathbf{e}_n) \subset A \exists n_k \subset \mathbb{N}, n_k < n_{k+1}$

$$\Rightarrow \mathbf{e}_{n_k} \rightarrow \bar{\mathbf{x}} \in A$$

indici: $\{1, 2, 5, 7, 10, 13, \dots\}$

regolarmente compatto

4 = TH. WEIERSTRASS

(Th) $f: A \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$, A compatto, $f \in C^0(A)$

(h) f ha min e max

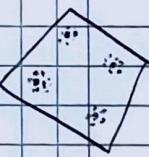
(Qm) Nel caso del minimo

$f(A)$ ha minimo $\Leftrightarrow \inf(f(A)) \in f(A)$

Se $f \in C^0(A)$ $\inf(f(A)) = -\infty$ ($\in \mathbb{R}$)

$$\inf(f(A)) = \lambda \in \mathbb{R}$$

$$\exists n \in \mathbb{N} \quad \exists \mathbf{e}_n \in A \quad \Rightarrow \quad f(\mathbf{e}_n) < \lambda + \frac{1}{n} \quad \wedge \quad \lambda \leq f(\mathbf{e}_n)$$



$$\lambda \leq f(x_n) \leq \lambda + \frac{1}{n}$$

$$\lambda \rightarrow \lambda \quad , \quad \lambda + \frac{1}{n} \rightarrow \lambda \quad \text{per } n \rightarrow \infty$$

$$\lambda \leq f(x_n) \leq \lambda \quad \text{per } n \rightarrow \infty$$

$$\text{quindi } f(x_n) \rightarrow \lambda \iff (\lambda = \inf(f(A)))$$

A è compatto $\Rightarrow A$ è sequenzialmente compatto

$$\text{quindi } \exists (n_k) \subset \mathbb{N}, \quad n_k < n_{k+1} \quad \exists x_{n_k} \rightarrow \bar{x} \in A$$

$$f(x_{n_k}) \rightarrow f(\bar{x})$$

$$f(x_n) \rightarrow \lambda \Rightarrow f(x_{n_k}) \rightarrow \lambda = f(\bar{x})$$

$$\lim_{x \rightarrow \bar{x}} f(x) = f(\bar{x})$$

$S =$ UNA f CONTINUA TRASFORMA COMPATTO IN COMPATTO

(a) $f: A \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in C^0(A)$

$K \subset A$, K compatto

(b) $f(K)$ compatto

(dim) $\forall y_m \in f(K) \exists (n_k) \subset \mathbb{N}, \quad n_k < n_{k+1} \exists$

$$y_{n_k} \rightarrow \bar{y} \in f(K)$$

$$\forall n \in \mathbb{N} \exists x_n \in K \quad \exists f(x_n) = y_n$$

$$(x_n) \subset K \Rightarrow \exists (n_k) \subset \mathbb{N}, \quad n_k < n_{k+1} \exists$$

$$x_{n_k} \rightarrow \bar{x} \in K$$

$$f(x_{n_k}) = y_{n_k}, \quad f(x_{n_k}) \rightarrow f(\bar{x}) = \bar{y}$$

$$f(\bar{x}) \in f(K)$$

- $f^{-1}(B)$ aperto $\Leftrightarrow B$ aperto

Hp) $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$, $f \in C^0(\text{dom } f)$

Th) $\forall B \subset \mathbb{R}^m$, B aperto : $f^{-1}(B) \subset A \subset \mathbb{R}^n$ aperto

$\forall B \subset \mathbb{R}^m$, B chiuso : $f^{-1}(B) \subset A \subset \mathbb{R}^n$ chiuso

- UNIONI E INTERSEZIONI TRA INSIEMI APERTI/CHIUSI

i) Sia $(A_\alpha)_{\alpha \in I} \subset \mathbb{R}^n \Rightarrow \forall \alpha \in I$; A_α aperto

$\Rightarrow \bigcup_{\alpha \in I} A_\alpha$ è aperto

$\bigcap_{\alpha \in I} A_\alpha$ è aperto $\Leftrightarrow (A_\alpha)$ è una succ. finita

ii) Sia $(A_\alpha)_{\alpha \in I} \subset \mathbb{R}^n \Rightarrow \forall \alpha \in I$; A_α chiuso

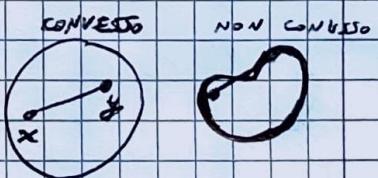
$\Rightarrow \bigcup_{\alpha \in I} A_\alpha$ è chiuso $\Leftrightarrow (A_\alpha)$ è una succ. finita

$\bigcap_{\alpha \in I} A_\alpha$ è chiuso

- INSIEME CONVESSO

$A \subset \mathbb{R}^n$ si dice convesso se

$\forall x, y \in A \quad \forall \lambda \in [0, 1] : (1-\lambda)x + \lambda y \in A$

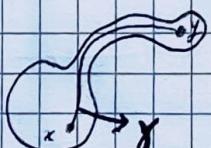


- INSIEME CONNESSO PUR ARCHI

$A \subset \mathbb{R}^n$ connesso per archi se

$\forall x, y \in A \exists \gamma : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ con $\gamma \in C^0([a, b])$ di

$\gamma(a) = x \wedge \gamma(b) = y \wedge \gamma([a, b]) \subset A$



= CONNESSO \Rightarrow CONNESSO PUR ARCHI

$$\exists \gamma: [0,1] \rightarrow (1-\gamma)x + \gamma y \ni$$

$$\gamma(0) = x \wedge \gamma(1) = y \wedge \gamma([0,1]) \subset A$$

6 = TH. DEGLI ZERI PUR IRⁿ

Hyp.) $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in C^0(A)$, $C \subset A$

C connesso per archi

$$x \in C, f(x) f(y) < 0$$

Rh.) $\exists z \in C$ s.t. $f(z) = 0$

(dim) C connesso $\Rightarrow \exists \gamma: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}^n$,

$$\gamma \in C^0([a,b]) \ni \gamma(a) = x, \gamma(b) = y \wedge \gamma([a,b]) \subset C$$

Considero $f \circ \gamma: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$

$$f(\gamma(a)) = f(x)$$

$$f(\gamma(b)) = f(y), \quad f(\gamma(a)) \cdot f(\gamma(b)) < 0$$

$\exists c \in (a,b)$ s.t. $f(\gamma(c)) = 0$ per al Rh. degli
zeri in \mathbb{R}^1 .

\exists quindi $z = \gamma(c)$, $z \in C$

- f trasforma connesso in connesso

$$f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m, f \in C^0(A)$$

$\forall C \subset A$ connesso per archi

$\Rightarrow f(C)$ connesso per archi.

RAPPORTO INCRIMINATORE

$f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$, v vettore

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + tv) - f(x_0)}{t} = l \in \mathbb{R}^m$$

l è derivate direzionale nella direzione v .

Se v è una componente delle basi canoniche ha una derivate permise.

GRADIENTE

$$\nabla f(x_0) = \left(\frac{\partial f}{\partial x^1}(x_0), \frac{\partial f}{\partial x^2}(x_0), \dots, \frac{\partial f}{\partial x^n}(x_0) \right)$$

con $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

JACOBIANO E MATR. JACOBIANA

$$J_f(x_0) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f^1}{\partial x^1}(x_0) & \dots & \frac{\partial f^1}{\partial x^n}(x_0) \\ \frac{\partial f^2}{\partial x^1}(x_0) & \dots & \frac{\partial f^2}{\partial x^n}(x_0) \\ \vdots & \ddots & \ddots \\ \frac{\partial f^m}{\partial x^1}(x_0) & \dots & \frac{\partial f^m}{\partial x^n}(x_0) \end{pmatrix}^m_n \quad \text{con } f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$$

$|J_f(x_0)|$ è lo jacobiano (solo se $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$)

DIFERENZIABILITÀ

$$f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m, x_0 \in A$$

f è differenziabile in x_0 se

$$\exists L_{x_0}: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^m \ni \lim_{\bar{x} \rightarrow \bar{x}_0} \frac{f(\bar{x}) - f(\bar{x}_0) - L_{x_0}(\bar{x} - \bar{x}_0)}{|\bar{x} - \bar{x}_0|} = \bar{0}$$

mezza lineare

f differenziabile in $x_0 \Leftrightarrow \forall i \in \{1, \dots, m\}$:

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f^i(x) - f^i(x_0) - L_{x_0}^i(x - x_0)}{|x - x_0|} = 0$$

- MIGLIOR APPROSSIMAZIONE LINEARE

f differenziabile $\Leftrightarrow f$ ha migliore approssimazione lin.

$$f(x) = f(x_0) + L_{x_0}(x - x_0) + o(|x - x_0|)$$

f = DIFFERENZIABILE \Rightarrow CONTINUA

1^{a)}) $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$, $x_0 \in A$

f differenziabile in x_0

2^{a)}) f continua in x_0

(Ass.) x_0 interno $\Rightarrow x_0$ p.t. accumulazione

$$f \in C^0(\{z_\circ\}) \Leftrightarrow \lim_{z \rightarrow z_0} f(z) = f(z_0)$$

$$f(x) - f(x_0) = L_{x_0}(x - x_0) + o(|x - x_0|)$$

$$L_{x_0}(x - x_0) \rightarrow 0 \quad \text{per } x \rightarrow x_0$$

$$f(x) - f(x_0) \rightarrow 0 \Rightarrow \boxed{f(x) \rightarrow f(x_0)}$$

- COS'E' L'APPROSSIMAZIONE LINEARE L_{x_0}

$$L_{x_0}(x - x_0) = A_{x_0} \cdot \underbrace{(x - x_0)}_{\substack{\text{vet. colonne} \\ \downarrow \\ \text{prod. righe} \times \text{colonne}}} \quad \text{con } A_{x_0} \in M(m, n)$$

Dimostriamo che $A_{x_0} = J_{x_0}$.

$$8 = \text{DIFFERENZIERBARITÄT} \Rightarrow \exists J_f \text{ n } A_{z_0} = J_f(z_0)$$

Hyp) $f: A \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n, z_0 \in A$

f differenzierbar

$$\text{d) } \exists J_f(z_0) \text{ n } L_{z_0}(z - z_0) = \bigwedge_{i,j} J_f(z_0) \cdot (z_j - z_{j_0})$$

(Asum) f diff. $\Rightarrow f^i$ diff. $\forall i \in \{1..m\}$

Unterschr. $i \in \{1..m\}, j \in \{1..n\}$

$$\lim_{z \rightarrow z_0} \frac{f^i(z) - f^i(z_0) - L_{z_0}^i(z - z_0)}{|z - z_0|} = 0$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f^i(z_0 + h) - f^i(z_0) - L_{z_0}^i(h)}{|h|} = 0$$

$$\text{Sei } h = t e_j \Rightarrow |h| = |t e_j| = |t| |e_j| = |t|$$

$$\lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ t \rightarrow 0}} \frac{f^i(z_0 + t e_j) - f^i(z_0) - L_{z_0}^i(t e_j)}{|t|} = 0$$

$$\lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ t \rightarrow 0}} \left| \frac{f^i(z_0 + t e_j) - f^i(z_0) - L_{z_0}^i(t e_j)}{|t|} \right| = 0$$

$$\lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ t \rightarrow 0}} \frac{|f^i(z_0 + t e_j) - f^i(z_0) - L_{z_0}^i(t e_j)|}{|t|} = 0$$

$$\lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ t \rightarrow 0}} \left| \frac{f^i(z_0 + t e_j) - f^i(z_0) - L_{z_0}^i(t e_j)}{t} \right| = 0$$

$$\lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ t \rightarrow 0}} \frac{f^i(z_0 + t e_j) - f^i(z_0) - L_{z_0}^i(t e_j)}{t} = 0$$

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f^i(z_0 + t e_j) - f^i(z_0) - \frac{t L_{z_0}^i(e_j)}{t}}{t} = 0$$

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f^i(z_0 + t e_j) - f^i(z_0)}{t} = L_{z_0}^i(e_j)$$

$$\frac{\partial f^i}{\partial z^j}(z_0) = e_j^i \Rightarrow J_f(z_0) = A_{z_0}$$

$\exists = \text{DIFFERENZIABILITÀ} \Rightarrow f \text{ HA TUTTE LE DUE DIRIZIONALI}$

Hyp) $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$, $x_0 \in A$, f differenziabile

rh) f ha tutte le due direzionali

$$\frac{\partial f}{\partial v}(x_0) = L_{x_0}(v) = J_f(x_0) \cdot v$$

Dem) Sia $v \in \mathbb{R}^n$ vettore, $\|v\| = 1$

$$h = t \cdot v \Rightarrow |h| = |t| \cdot \|v\| = |t|$$

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + tv) - f(x_0) - L_{x_0}(tv)}{|t|} = 0$$

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + tv) - f(x_0)}{t} = L_{x_0}(v) \text{ cioè}$$

$$\exists \frac{\partial f}{\partial v}(x_0) = L_{x_0}(v) = J_f(x_0) \cdot v$$

* oss. $\text{Im } f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

$$J_f(x_0) = \nabla f(x_0) \quad \text{quindi} \quad \frac{\partial f}{\partial v}(x_0) = \nabla f \cdot v$$

$$\nabla f(x_0) \cdot v = \sum_{i=1}^m \frac{\partial f}{\partial x_i}(x_0) \cdot v^i$$

$\boxed{\text{Teorema del DIFFERENZIALE}}$

Hyp) $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$, $x_0 \in A$

$$\exists V \in \mathcal{J}(x_0) \ni \forall x \in V \exists \frac{\partial f}{\partial x_i}(x) \quad \forall i \in \{1, \dots, m\}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x_i}: V \rightarrow \mathbb{R}^n, \quad \frac{\partial f}{\partial x_i}(x) = \left(\frac{\partial f^1}{\partial x_i}(x), \frac{\partial f^2}{\partial x_i}(x), \dots, \frac{\partial f^m}{\partial x_i}(x) \right)$$

$$\left(\frac{\partial f^i}{\partial x_i}(x) \right)_{i \in \{1, \dots, m\}} \text{ costituisce un } x.$$

Rh) f differenziabile in x_0 .

- COROLARIO

Se f ha derivate parziali e ogni derivate parziale
è continua

$\Rightarrow f$ è differenziabile

- DIFERENZIALITÀ

Meglio approssimare: $x_0 \in \mathbb{R}^m \mapsto f(x) + J_f(x_0)(x - x_0)$

Differenziale : $h \in \mathbb{R}^n \mapsto J_f(x_0)(h)$

- DERIVATA E. COMPOSTA

$f: A \subset \mathbb{R}^{m_1} \rightarrow \mathbb{R}^{m_2}, f(A) \subset B$

$x_0 \in A, f(x_0) \in B$

f diff. in x_0 , f diff. in $f(x_0)$

$\Rightarrow g \circ f$ diff. in x_0

$$\Rightarrow J_{g \circ f}(x_0) = J_g(f(x_0)) \times J_f(x_0)$$

- COROLARIO

$g: I \subset \mathbb{R} \rightarrow A \subset \mathbb{R}^n, f: A \rightarrow \mathbb{R}$

Se $t_0 \in I \ni g$ è derivabile in t_0 , $g(t_0) \in A$,

f diff. in $g(t_0)$

$\Rightarrow f \circ g$ è derivabile in t_0

$$\frac{d}{dt}(f \circ g)(t_0) = \nabla f(g(t_0)) \times g'(t_0)$$

- CURVA DI LIVELLO

$$f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

$c \in \mathbb{R}$, $f^{-1}(\{c\}) \subset A$ è curva di livello c di f

- Osservazioni Se $c \notin \text{Im } f \Rightarrow f^{-1}(\{c\}) = \emptyset$

- No TAZZONI

$$f_c^c = f^{-1}([-a, c])$$

$$f_c^+ = f^{-1}([c, +a))$$

10 = ORTOGONALITÀ TRA GRADIENTE E TANGENTE

$$f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, A = \overset{\circ}{A}$$

$$c \in \mathbb{R} \Rightarrow f^{-1}(\{c\}) \neq \emptyset$$

$$\exists \gamma: I \rightarrow A \ni \gamma(I) \subset f^{-1}(\{c\})$$

Sia $x_0 \in f^{-1}(\{c\}) \cap \gamma(I)$,

f oliff. in x_0 , $\nabla f(x_0) \neq \bar{0}$

Sia $t_0 \in I \ni \gamma(t_0) = x_0$

$$\Rightarrow \nabla f(x_0) \perp \gamma'(t_0)$$

(Dim) $(f \circ \gamma)(t) = c \quad \forall t \in I$ quindi

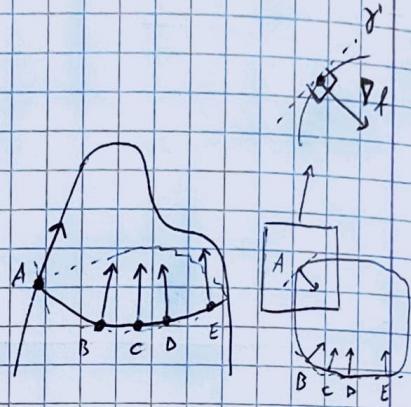
$$\frac{d}{dt}(f \circ \gamma)(t) = \bar{0} = \nabla f(x_0) \cdot \gamma'(t_0)$$

11 = DIREZIONE DI MASSIMA CRESCITA

$$f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, x_0 \in \overset{\circ}{A}, f$$
 oliff. in x_0

$$\nabla f(x_0) \neq \bar{0} \text{ per ipotesi}$$

$\frac{\nabla f(x_0)}{\|\nabla f(x_0)\|}$ è la dir. di massima crescita per f .



$$\text{Dim) } \frac{\partial f}{\partial v}(x_0) = \nabla f(x_0) \cdot v = |\nabla f(x_0)| \cdot |v| \cdot \cos \theta = 0$$

che ha massimo in $\cos \theta = 1 \Rightarrow \theta = 2\pi k$

$$(\text{cioè } v \parallel \nabla f \text{ quindi } v = \frac{\nabla f(x_0)}{|\nabla f(x_0)|})$$

- MASSIMO / MINIMO LOCALE DI UNA FUNZIONE

$$f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, x_0 \in A$$

x_0 min locale se

$$\exists U \in \mathcal{J}(x_0) \ni \forall x \in U \cap A: f(x) \geq f(x_0) \Rightarrow f(x) - f(x_0) \geq 0$$

x_0 max locale se

$$\exists U \in \mathcal{J}(x_0) \ni \forall x \in U \cap A \setminus \{x_0\}: f(x) \leq f(x_0)$$

quando $f(x_0) - f(x) > 0$

12) TH. DI FERMAT

$$f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, x_0 \in A, f \text{ differenziabile in } x_0$$

$$x_0 \text{ p.t. estremale} \Rightarrow \nabla f(x_0) = \bar{0}$$

Dim) Prendi n rette del tipo

$$r_1: t \in \mathbb{R} \mapsto x_0 + t e_1$$

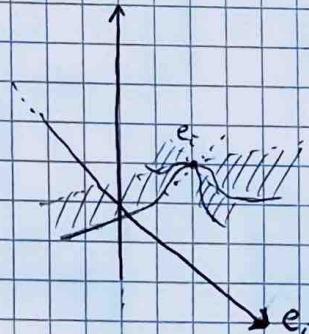
$$r_n: t \in \mathbb{R} \mapsto x_0 + t e_n$$

$$\text{Sia } \varepsilon > 0 \Rightarrow B(x_0, \varepsilon) \subset A$$

$$\exists \delta > 0 \Rightarrow \forall t \in (-\delta, \delta) \subset \mathbb{R}: r_i(t) \in B(x_0, \varepsilon) \text{ b.c.}$$

x_0 estremo locale in $f \Rightarrow x_0$ estremo locale in

$f|_{x_0}$ quando $t = 0$



$$(f \circ r_i|_{(-\delta, \delta)})'(0) = 0 = \nabla f(r_i(0)) \cdot r_i'(0)$$

$$(f \circ r_i|_{(-\delta, \delta)})'(0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(r_i(0+h)) - f(r_i(0))}{h} = \frac{\partial f}{\partial x_i}(0) = 0$$

$\forall i \in \{1, \dots, n\}$

IF

Punto critico singolare

x_0 è pto critico per f se $J_f(x_0) = \bar{0}$

(più precisamente quando J_f è singolare)

TM. DI LAGRANGE

$f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, A convesso

f differenziabile, $A = \overset{\circ}{A}$, $s(x, y) : \lambda \in [0, 1] \mapsto (1-\lambda)x + \lambda y$

$\forall \bar{y} \in A : \exists \xi \in s(\bar{x}, \bar{y}) \subset A \ni$

$$f(\bar{y}) - f(\bar{x}) = \nabla f(\xi) \cdot (\bar{y} - \bar{x})$$

Ora $f \circ s : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ è derivabile in $[0, 1]$ perché

f è diff. ed s è derivabile.

$$s'(\lambda) = -x + y = \bar{y} - \bar{x} \quad \forall \lambda \in [0, 1]$$

Dal th. di Lagrange ho che

$$\exists \theta \in (0, 1) \ni (f \circ s)(1) - (f \circ s)(0) = (f \circ s)'(\theta) \cdot (1-0)$$

$$\text{quindi } f(\bar{y}) - f(\bar{x}) = \nabla f(s(\theta)) \cdot s'(\theta) =$$

$$= \underbrace{\nabla f(s(\theta))}_{\xi} \cdot (\bar{y} - \bar{x})$$

LOCALMENTE LIPSCHITZIANA

Una f è localmente lipsch. se $\exists L > 0 \ni$

$$|f(y) - f(x)| \leq L |y - x|$$

- DURVATA SECONDA DIREZIONALE

$f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$, $x_0 \in A^\circ$, $|v| = |w| = 1$

$\exists \delta > 0 \ni \forall z \in B(x_0, \delta) \subset A \quad \exists \frac{\partial f}{\partial v}(z)$

$$\text{Se } \exists \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\frac{\partial f}{\partial v}(x_0 + tw) - \frac{\partial f}{\partial v}(x_0)}{t} = l \in \mathbb{R}^m$$

f ha derivate direzionali di ordine 2 rispetto ai versori v e w

- DURVATA SECONDA PARZIALE

Siano $j \in \{1 \dots n\}$, se $\exists \lim_{e_j \rightarrow 0} \frac{\partial}{\partial e_j} \left(\frac{\partial f}{\partial x_i} \right)(x_0) = \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial e_j}$

si dice che f è derivabile

2 volte parzialmente rispetto a e_i ed e_j

- HESIANO

Se $f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $x_0 \in A^\circ$, f ha derivate direzionali

parziali del secondo ordine in x_0 .

$$\text{Hess}_f(x_0) := \begin{pmatrix} f_{x_1 x_1} & f_{x_1 x_2} & \cdots & f_{x_1 x_n} \\ f_{x_2 x_1} & f_{x_2 x_2} & \cdots & f_{x_2 x_n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ f_{x_n x_1} & f_{x_n x_2} & \cdots & f_{x_n x_n} \end{pmatrix}$$

- TH. DI SCHWARTZ

Siano $f_{x_i x_j}$ e $f_{x_j x_i}$ ben definite in un intorno di x_0

$(\exists V \in \mathcal{D}(x_0)) \ni x \in V \mapsto f_{x_i x_j}(x) \in \mathbb{R} \wedge f_{x_j x_i}(x) \in \mathbb{R})$

e sono continue $\Rightarrow [f_{x_i x_j}(x_0) = f_{x_j x_i}(x_0)]$

$$\begin{cases} f_{x_i x_j} \in \mathcal{C}^0(\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n) \\ f_{x_j x_i} \in \mathcal{C}^0(\{x_0\}) \end{cases}$$

- COROLARIO

Se $f \in C^2(A, \mathbb{R}) \Rightarrow f_{x_i x_j} = f_{x_j x_i} \quad \forall i, j \in \{1 \dots n\}$

- CASSI C

$C^0(A, \mathbb{R}^m) := \{ f: A \rightarrow \mathbb{R}^m : \forall j \in \{1 \dots m\}$
 $f^j \text{ e continua} \}$

$C^n(A, \mathbb{R}^m) := \{ f: A \rightarrow \mathbb{R}^m : \forall j \in \{1 \dots m\}$
 $f^j \text{ ha tutte le derivate parziali di ordine } n \text{ continue} \}$

$C^\infty(A) \subsetneq C^{k+1}(A) \subsetneq C^k(A) \subsetneq C^{k-1}(A) \subsetneq C^0(A)$

- OSS. Se $f \in C^2(A)$ Hess f è simmetrica

- FORMA QUADRATICA

$$q(a, b, c) = a h_1 a^2 + h_2 ab + h_3 ac + h_4 b^2 + h_5 bc + h_6 bc^2 + h_7 c^2 + h_8 ca + h_9 cb$$

$$\begin{pmatrix} h_1 & h_2 & h_3 \\ h_5 & h_4 & h_6 \\ h_7 & h_8 & h_9 \end{pmatrix} = A \quad \wedge \quad q(a, b, c) = (a, b, c) \cdot A \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$$

Una forma quadratica è un polinomio omogeneo di grado 2.

$$q(\lambda v) = \lambda^2 q(v)$$

$$q(v) = v \cdot Av$$

- SINGOLO DI UNA FORMA QUADRATICA

Se q è una forma quadratica, $q: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

q è definita positiva se $\forall v \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\} : q(v) > 0$

è definita semidefinita positiva se $\forall v \in \mathbb{R}^n : q(v) \geq 0$

Se $q \exists \begin{cases} v_1 \\ v_2 \end{cases} \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\} \text{ s.t. } q(v_1) > 0 \text{ e } q(v_2) < 0$

q è indeterminata

Oss. Prendi $\partial B(\bar{0}, 1) = \{x \in \mathbb{R}^n : |x| = 1\}$

∂B è compatto quando ha min e max.

Prendi $v \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$, $\frac{v}{|v|} \in S^n(1) = \partial B(\bar{0}, 1)$

$$\Rightarrow q(v) = q(|v| \cdot \frac{v}{|v|}) = |v|^2 q\left(\frac{v}{|v|}\right)$$

Visto che $|v|^2 > 0$ sempre, il segno di $q(v)$ dipende

esclusivamente se $q\left(\frac{v}{|v|}\right)$

Se $q\left(\frac{v}{|v|}\right)$ è min e $q\left(\frac{v}{|v|}\right) > 0 \Rightarrow q$ è definita positiva

Se $q\left(\frac{v}{|v|}\right)$ è max e $q\left(\frac{v}{|v|}\right) < 0 \Rightarrow q$ è definita negativa

- SINGOLI DI UNA FORMA QUADRATICA

Se $q: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $q(x, y) = ax^2 + bxy + cy^2$

Dividiamo per x se $x \neq 0$ o per y se $y \neq 0$.

Supponiamo che $y \neq 0$:

$$q(x, y) = y^2 \left(a\left(\frac{x}{y}\right)^2 + b\left(\frac{x}{y}\right) + c \right) \quad t = \frac{x}{y}$$

$$q(x, y) = y^2 (at^2 + bt + c)$$

Se $at^2 + bt + c > 0 \Rightarrow q$ è def. pos.

$\geq 0 \Rightarrow$ semidef. pos.

$\leq 0 \Rightarrow$ semidef. neg.

$< 0 \Rightarrow$ indefinita neg.

$$A_1 = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$

Se $a > 0$, $\Delta < 0 \Rightarrow q > 0 \vee$

$$|A| = ad - \frac{b^2}{4} = -\frac{1}{4}(b^2 - 4ac) = -\frac{1}{4}\Delta$$

Se $|A| > 0 \Rightarrow \Delta < 0$

In definitivo:

$|A| > 0$, $a > 0 \Rightarrow$ POSITIVA

$|A| = 0$, $a > 0 \Rightarrow$ SEMI POSITIVA

$|A| = 0$, $a < 0 \Rightarrow$ SEMI NEGATIVA

$|A| > 0$, $a < 0 \Rightarrow$ NEGATIVA

$|A| < 0 \Rightarrow$ INDEFINITO

- FORMA LINEARE O FORMA DIFFERENZIALE

insieme delle leggi lineari da $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

La funzione $x \in A \mapsto w(x) \in L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$ dove

$$w(h) = \sum_{i=1}^n a_i(x) h^i$$

è una forma lineare di coeff. a_i :

14 = DIFFERENZIABILITÀ IN x_0 2 VOLTE

f è diff. 2 volte in x_0 se

1) f è differenziabile

$$2) \lim_{h \rightarrow 0} \frac{df(x_0+h) - df(x_0) - L_{x_0}(h)}{|h|} = 0$$

Sia f diff. 2 volte in x_0 , $f: A \rightarrow \mathbb{R}$, $x_0 \in A$

$$\Rightarrow \forall x \in A : f(x) = f(x_0) + \nabla f(x_0) \cdot (x - x_0) +$$

$$+ \frac{1}{2} \text{Hess}_f(x_0) \cdot (x - x_0)(x - x_0) + o(|x - x_0|^2)$$

quindi per $x \rightarrow x_0$:

$$\frac{f(x) - f(x_0) - \nabla f(x_0)(x - x_0) - \frac{1}{2} \text{Hess } f(x_0)(x - x_0)(x - x_0)}{|x - x_0|^2} \rightarrow 0$$

(Def) $x_0 \in A \Leftrightarrow \exists \delta > 0 \ni B(x_0, \delta) \subset A$

Prendi $h \ni |h| < \delta$

$\forall h \in B(x_0, \delta)$ consideriamo $v := \frac{h}{|h|}$

$$g: t \in [0, |h|] \mapsto x_0 + tv$$

$$\text{cosicché } g(0) = x_0 \quad g(|h|) = x_0 + h$$

$g = f \circ j$ è derivabile (entrambe le f. sono differenziabili) in $[0, |h|]$

$$g'(t) = \nabla f(j(t)) \cdot j'(t) = \nabla f(j(t)) \cdot v$$

$f \in C^2(\mathcal{V}) \Rightarrow g$ derivabile 2 volte
 $\Rightarrow B(x_0, \delta)$

$$g''(t) = J_{\nabla f}(j(t)) j'(t) \cdot v = \\ = \text{Hess } f(j(t)) \cdot v \cdot v$$

$$\forall t \in [0, |h|]: g(t) = g(0) + g'(0)t + \frac{1}{2} g''(0)t^2 + o(t^2)$$

$$\text{per } t = |h|: g(|h|) = g(0) + g'(0)|h| + \frac{1}{2} g''(0)|h|^2 + o(|h|^2)$$

$$\text{quindi } f(g(h)) = f(x_0 + h) = f(x_0) + \nabla f(x_0) \cdot \frac{h}{|h|}|h| + \\ + \frac{1}{2} \text{Hess } f(x_0) \frac{h}{|h|} \frac{h}{|h|} |h|^2 + o(|h|^2)$$

- FORMULA DI TAYLOR DI ORDINE 2 PER f A PIÙ VARIABILI

$$P_2(x, y) = f(x_0, y_0) + \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)(x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)(y - y_0) + \\ + \frac{1}{2!} \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0)(x - x_0)^2 + \frac{\partial^2 f}{\partial xy}(x_0, y_0)(x - x_0)(y - y_0) + \right. \\ \left. + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0, y_0)(y - y_0)^2 \right) + o((x - x_0)^2 + (y - y_0)^2)$$

15 = CONDIZIONE SUFFICIENTE PERCHÉ UN PUNTO CRITICO SIA DI ESTREMO LOCALE

$f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $x_0 \in A$, $f \in C^2(U)$,

x_0 stazionario ($\nabla f(x_0) = \vec{0}$)

Se la funzione quadratiche $h \in \mathbb{R}^n \mapsto H_f(x_0) \cdot h \cdot h$ è

1) def. positivamente $\Rightarrow x_0$ min. locale forte

2) def. negativamente $\Rightarrow x_0$ max. locale forte

3) indefinita $\Rightarrow x_0$ non è estremale (di selle)

$$\text{Dim 1)} \quad f(x) - f(x_0) = \frac{1}{2} H_f(x_0) (x - x_0)^2 + o(|x - x_0|^2)$$

Suppongo $x \neq x_0$:

$$|x - x_0|^2 \left[\frac{1}{2} H_f(x_0) \frac{x - x_0}{|x - x_0|} \frac{x - x_0}{|x - x_0|} + \frac{o(|x - x_0|^2)}{|x - x_0|^2} \right] \\ > 0 \quad > 0 \quad \rightarrow 0$$

Se $H_f(x_0)$ è h è def. positivamente allora

$$\geq |x - x_0|^2 \left[\frac{1}{2} \min_{v \in S^{n-1}} H_f(x_0) v \cdot v + \frac{o(|x - x_0|^2)}{|x - x_0|^2} \right] \rightarrow 0$$

Se $H_f(x_0)$ è h è def. negativamente allora

$$\leq |x - x_0|^2 \left[\frac{1}{2} \max_{v \in S^{n-1}} H_f(x_0) v \cdot v + \frac{o(|x - x_0|^2)}{|x - x_0|^2} \right] \rightarrow 0$$

$$\text{Se } x \rightarrow x_0 : \frac{1}{2} \min_{v \in S^{n-1}} H_f(x_0) v \cdot v + \frac{o(|x - x_0|^2)}{|x - x_0|^2} =$$

$$\rightarrow \frac{1}{2} \lambda_1(x_0) + 0 > 0$$

Per il rh delle permanenze del segno:

$$\exists V \in \mathcal{J}(x_0) \ni \frac{1}{2} \lambda_1(x_0) + \frac{o(|x - x_0|^2)}{|x - x_0|^2} > 0 \quad \forall x \in V \subset A$$

$$\text{Se } z \rightarrow z_0 : \frac{1}{2} \max H_f(z_0) v \cdot v + \frac{o(|z - z_0|^2)}{|z - z_0|^2} =$$

$$\rightarrow \frac{1}{2} \lambda_n(z_0) + o < 0$$

Ora si dimostra la permanenza del segno:

$$\exists V \in \mathcal{V}(z_0) \ni \frac{1}{2} \lambda_n(z_0) + \frac{o(|z - z_0|^2)}{|z - z_0|^2} < 0 \quad \forall z \in V \subset A$$

$$\text{Dim 3)} \quad \exists v_1 \in \mathbb{R}^n \setminus \{\vec{0}\} \ni H_f(z_0) v_1 \cdot v_1 > 0$$

$$H_f(z_0) v_2 \cdot v_2 < 0$$

Considerare λv_1 con $\lambda \neq 0$

$$\lambda^2 H_f(z_0) v_1 \cdot v_1 > 0$$

Considerare λv_2 con $\lambda \neq 0$

$$\lambda^2 H_f(z_0) v_2 \cdot v_2 < 0$$

$$f(z_0 + \lambda v_1) - f(z_0) > 0$$

$$f(z_0 + \lambda v_2) - f(z_0) < 0 \quad \text{se } \lambda \sim 0$$

quando z_0 non è né strettamente né min.

CONDIZIONE NECESSARIA PER CHE UN PUNTO CRITICO SIA DI ESTREMA LOCALE

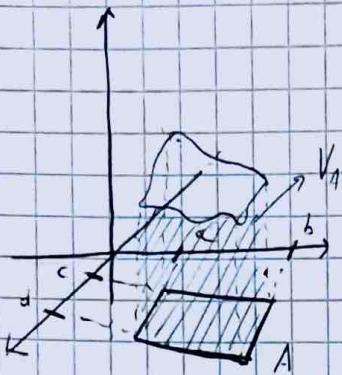
$f: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $z_0 \in A$, $f \in C^2(V)$ con

$V \in \mathcal{V}(z_0)$, z_0 strettamente ($Df(z_0) = \vec{0}$)

Allora:

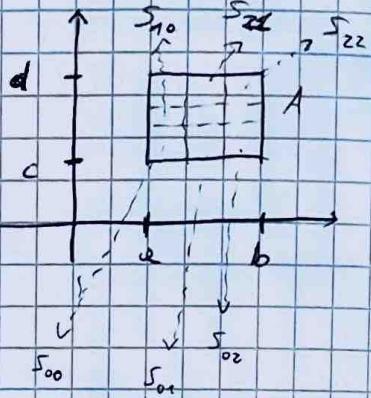
- Se z_0 è max locale $\Rightarrow h \in \mathbb{R}^n \mapsto H_f(z_0) v \cdot v$ è semidefinita negativamente
- Se z_0 è min locale $\Rightarrow h \in \mathbb{R}^n \mapsto H_f(z_0) v \cdot v$ è semidefinita positivamente

- INTEGRALE DI RIEMANN A PIÙ VARIABILI



$\int_A f(x, y) dx dy$ rappresenta
il volume del solido rettangolare

$$A = [a, b] \times [c, d]$$



- SUDDIVISIONE

D è una suddivisione subdivisiva di A se $D = D_1 \times D_2$ con
 $D_1 \in \mathcal{D}([a, b])$ e $D_2 \in \mathcal{D}([c, d])$

$$\omega_{ij} = [s_i, s_{i+1}] \times [t_j, t_{j+1}]$$

- SOMMA INFERIORE / SUPERIORE

$$z(f, D) = \sum_{i=0}^{m-1} \sum_{j=0}^{n-1} m_{ij} (x_{i+1} - x_i) (t_{j+1} - t_j)$$

$$S(f, D) = \sum_{i=0}^{m-1} \sum_{j=0}^{n-1} M_{ij} (x_{i+1} - x_i) (t_{j+1} - t_j)$$

- Prop $\forall D_2 \in \mathcal{D}(A) : z(f, D_1) \leq S(f, D_2)$

- F. INTUGRABILE

$f: A \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $Q \subset A$, Q rettangolo

$f|_Q$ limitata

f è integreble (secondo Riemann) su Q se

$\inf B = \sup A$ con

$$B := \{ S(f, D) \mid D \in \mathcal{D}(Q) \}$$

$$A := \{ s(f, D) \mid D \in \mathcal{D}(Q) \}$$

$$\int_Q f(x, y) dx dy = \int_a^b \int_c^d f(x, y) dx dy = \inf B = \sup A$$

- INTEGRALI DOPPIO DI FUNZIONI COSTANTI

$$\int_Q K dx dy = \iint_{a,c}^b d K dx dy = K(b-a)(d-c)$$

$$\text{con } Q = [a, b] \times [c, d]$$

- CONTINUITÀ \Rightarrow INTEGRABILITÀ

Se $f \in C^0(A)$, $A \subset Q$

$\Rightarrow f$ è integreble in Q

- CARATTERIZZAZIONE INTEGRABILITÀ FUNZIONI DEF SU RETTANGOLO

$f \in R(Q) \Leftrightarrow \forall \varepsilon > 0 \exists D \in \mathcal{D}(Q) \ni$

$$S(f, D) - s(f, D) < \varepsilon$$

- FORMULA DI RIDUZIONE

$f \in R(Q)$ (\Rightarrow limitata)

1) Se $\forall x \in [a, b] : \int_c^d f(x, y) dy$ è integreble

$\Rightarrow x \in [a, b] \mapsto \int_c^d f(x, y) dy$ è integreble e

$$\int_Q f = \int_a^b \int_c^d f dx dy$$

2) Se $\forall y \in [c, d] : \int_a^b f(x, y) dx$ è integrabile

$\Rightarrow \forall y \in [c, d] \mapsto \int_a^b f(x, y) dx$ è integrabile e

$$\int_a^b f = \int_c^d \int_a^b f(x, y) dx dy$$

- SCAMBIO DELL'ORDINE DI INTEGRAZIONE (o "di inversione")

$$\int_a^b \int_c^d f(x, y) dx dy = \int_c^d \int_a^b f(x, y) dx dy$$

- F. A VAR. SEPARABILI

$f(x, y)$ si dice a var. separabile se

$$\exists \begin{matrix} f: [c, d] \times \mathbb{R} \\ h: [c, d] \rightarrow \mathbb{R} \end{matrix} \text{ s.t. } f(x, y) = g(x) h(y)$$

16 = TRASFORMAZIONE F. A VAR. SEPARABILI

Se f è a var. sep. con $f(x, y) = g(x) h(y)$

$f: Q \rightarrow \mathbb{R}$, $g \in C^0([c, d])$, $h \in C^0([c, d])$

$$\Rightarrow f \in C^0(Q) \text{ e } \int_c^d \int_a^b f = \int_a^b g(x) dx \int_c^d h(y) dy$$

$$\text{(dim)} \quad \int_c^d \int_a^b f(x, y) dx dy = \int_c^d \int_a^b g(x) h(y) dx dy =$$

$$= \int_c^d \left(h(y) \int_a^b g(x) dx \right) dy =$$

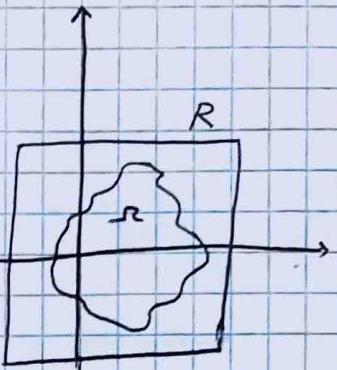
$$= \int_a^b g(x) dx \cdot \int_c^d h(y) dy$$

- INTEGRABILITÀ IN UN RETTANGOLO

f è integrale in R se

$\forall R$ rettangolo $\Rightarrow \Omega \subset R$

$$\tilde{f} := \begin{cases} f(x, y) & \forall (x, y) \in \Omega \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$



$$\tilde{f}: R \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\int_R f := \int_R \tilde{f} + \int_{R \setminus \Omega} \tilde{f} = \int_R \tilde{f}$$

d'integrazione è indipendente da R

- INSIEME MISURABILE CON MISURA 0

$\Gamma \subset \mathbb{R}^2$ è misurabile ~~se con misura 0~~ se

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists (R_i)_{i \in \{1, \dots, n\}} \quad \text{e} \quad \Gamma \subset \bigcup_{i=1}^n R_i$$

$$\sum_{i=1}^n |R_i| < \varepsilon$$

- INSIEME TRASCURABILE

Γ è trascurabile se $|\Gamma| = 0$.

Ogni segmento è trascurabile.

Ogni insieme finito di punti è trascurabile.

17 = IL GRAPICO DI UNA FUNZIONE È TRASCURABILE

$$h: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}, h \in \mathcal{R}([a, b])$$

Grafo della funzione

Ch) f_h è misurabile

Dem) f_h è misurabile se

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \{R_i\}_{i \in \{1, \dots, n\}} \text{ s.t. } f_h \subset \bigcup_{i=1}^n R_i \text{ e}$$

$$\sum_{i=1}^n |R_i| < \varepsilon$$

f_h è integrabile quando

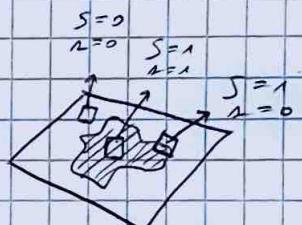
$$\forall \varepsilon > 0 \exists D \in \Omega([a, b]) \text{ s.t.}$$

$$S(f_h, D) - s(f_h, D) < \varepsilon$$

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^n M_i (t_i - t_{i-1}) - m_i (t_i - t_{i-1}) < \varepsilon$$

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^m (M_i - m_i) (t_i - t_{i-1}) < \varepsilon$$

$\mathbb{1}_R$ = misurabile \Leftrightarrow se misurabile



Dem) se misurabile $\Leftrightarrow \mathbb{1}_R$ è integrabile $\forall R \supseteq \mathbb{1}_R$

$$\forall \varepsilon > 0 \exists D \in \Omega(Q) \text{ s.t. } S(\mathbb{1}_R, D) - s(\mathbb{1}_R, D) < \varepsilon$$

$$S(\mathbb{1}_R, D) - s(\mathbb{1}_R, D) = \sum_{ij} (M_{ij} - m_{ij}) |\Delta_{ij}| < \varepsilon$$

- CARATTERISTICA DI $\mathbb{1}_R$

1 solo nel boxcar

$\mathbb{1}_R$ è la caratteristica di R

$$\mathbb{1}_R : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\mathbb{1}_R(x, y) = \begin{cases} 1 & \text{se } (x, y) \in R \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

misura di R

$$\int_R 1 = \int_R \mathbb{1}_R \quad \forall R \supseteq \mathbb{1}_R$$

$$\int_R \mathbb{1}_R = |R|$$

- prop. $(\mathcal{R}_i)_{i \in \{1..n\}}$ misurabili \Rightarrow

$$\Rightarrow \bigcup_{i=1}^n \mathcal{R}_i \wedge \bigcap_{i=1}^n \mathcal{R}_i \text{ non misurabili}$$

- oss. \emptyset non è misurabile

- prop. $|\mathcal{R}_1| + |\mathcal{R}_2| = |\mathcal{R}_1 \cup \mathcal{R}_2| + |\mathcal{R}_1 \cap \mathcal{R}_2|$

- prop. \mathcal{R} misurabile $\Rightarrow \forall \mathcal{R}' \subset \mathcal{R}$ misurabile

- prop. $\forall \mathcal{R}$ misurabile

$$|\mathcal{R}| \inf_{x \in \mathcal{R}} f(x) \leq \int_{\mathcal{R}} f \leq \sup_{x \in \mathcal{R}} f(x) \cdot |\mathcal{R}|$$

- AREA INTEGRALE

$$M = \frac{1}{|\mathcal{R}|} \int_{\mathcal{R}} f \quad \text{se } |\mathcal{R}| \neq 0$$

$$M = 0 \quad \text{se } |\mathcal{R}| = 0$$

* Se $f \in \mathcal{R}(\mathcal{R})$ e \mathcal{R} è connesso per archi:

$$\Rightarrow \exists \bar{x} \in \mathcal{R} \ni f(\bar{x}) = \frac{\int_{\mathcal{R}} f}{|\mathcal{R}|}$$

- prop. $f \in \mathcal{R}(\mathcal{R})$, $f \geq 0 \Rightarrow \int_{\mathcal{R}} f \stackrel{(\leq)}{\geq} 0$

- LINEARITÀ INTEGRALE

$$\int_{\mathcal{R}} (\alpha f + \beta g) = \alpha \int_{\mathcal{R}} f + \beta \int_{\mathcal{R}} g$$

- prop. $\Omega \subset \mathbb{R}^3$ misurabile, $\mathcal{R}_1, \mathcal{R}_2 \subset \Omega$ misurabili

$$\text{e' } \mathcal{R}_1 \cup \mathcal{R}_2 = \mathcal{R} \wedge |\mathcal{R}_1 \cap \mathcal{R}_2| = 0, f \in \mathcal{R}(\mathcal{R})$$

$$\Rightarrow f \in \mathcal{R}(\mathcal{R}_1) \cap \mathcal{R}(\mathcal{R}_2) \wedge \int_{\mathcal{R}} f = \int_{\mathcal{R}_1} f + \int_{\mathcal{R}_2} f$$

- Γ trascurabile $\subset \mathbb{R} \Rightarrow \int_{\mathbb{R}} f = \int_{\mathbb{R} \setminus \Gamma} f$

$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, x misurabile, $f \in \mathcal{R}(\mathbb{R} \setminus \Gamma)$

$$\Rightarrow f \in \mathcal{R}(\mathbb{R}) \wedge \int_{\mathbb{R}} f = \int_{\mathbb{R} \setminus \Gamma} f$$

- COROLARIO

$f \in C^0(\mathbb{R} \setminus \Gamma)$ è limitata su \mathbb{R}

$$\Rightarrow f \in \mathcal{R}(\mathbb{R}) \wedge \int_{\mathbb{R}} f = \int_{\mathbb{R}} f \text{ con } \mathbb{R} = \mathbb{R} \setminus \Gamma \cup \Gamma$$

perché $\int_{\mathbb{R}} f = \int_{\mathbb{R}} f - \int_{\partial \mathbb{R}} f = \int_{\mathbb{R} \setminus \Gamma} f$

- FUNZIONE GENERALMENTE CONTINUA

Se $f \in C^0(\mathbb{R} \setminus \Gamma)$, f è generalmente continua su \mathbb{R} .

- GENERALMENTE CONTINUA E LIMITATA

f gen. continua e limitata $\Rightarrow f \in \mathcal{R}(\mathbb{R})$

$\int_{\mathbb{R}} 1_{\mathbb{R}} \in \mathbb{R} \Leftrightarrow f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ gen. continua su \mathbb{R}

- DOMINI NORMALI (o SIMPLICI)

$\mathbb{R} \subset \mathbb{R}^2$ in classe normale rispetto all'asse x se

$\exists h \in C^0([x, b]), h: [x, b] \rightarrow \mathbb{R}, g \leq h \geq$

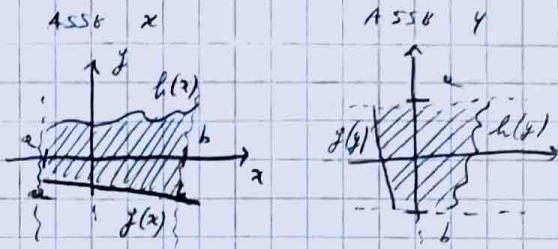
$$\mathbb{R} = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x \in [x, b] \wedge g(x) \leq y \leq h(x)\}$$

\mathbb{R} è normale rispetto all'asse y se

$\exists h \in C^0([x, b]), h: [x, b] \rightarrow \mathbb{R}, g \leq h \geq$

$$\mathbb{R} = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid y \in [x, b] \wedge g(y) \leq x \leq h(y)\}$$

Esempio



19 = PROVARE \Rightarrow R MISURABILE

Dim) $\exists \Omega$ è unione di 4 insiem. misurabili.

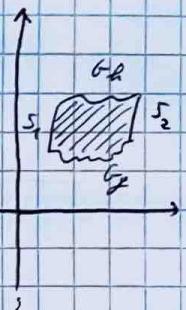
$$\Omega = S_1 \cup S_2 \cup G_h \cup G_g$$

$$|\Omega| = 0 \Leftrightarrow \Omega \text{ e' misurabile}$$

$$|\Omega| = |S_1| + |S_2| + |G_h| + |G_g| -$$

$$- |S_1 \cap S_2 \cap G_h \cap G_g| =$$

$$= 0 + 0 + 0 + 0 - |\emptyset| = 0 - 0 = 0$$



20 = FORMULA DI RIDUZIONE SU DOMINI NORMALI

$S \subset \mathbb{R}^2$ normale rispetto all'asse x

$$S = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x \in [a, b] \wedge g(x) \leq y \leq h(x)\}$$

Se $f \in C^0(S)$ quindi $f \in C^0(\Omega)$ e f integrabile

$$\int_S f = \int_a^b \int_{g(x)}^{h(x)} f(x, y) dy dx$$

Dim) Prendi R rettangolo $\exists' S \subset R$ e definisci

$$\tilde{f} := \begin{cases} f(x, y) & se (x, y) \in S \\ 0 & altrimenti \end{cases}$$

\tilde{f} e' integrale perche' l'integrale e' generalmente continuo.

$$R = [a, b] \times [c, d] \text{ con } d > \max h \text{ e } \tilde{f} < \text{magg}$$

$$\int_R f = \int_R \tilde{f} = \int_a^b \int_c^d \tilde{f} = \int_a^b \int_{g(x)}^{h(x)} f \text{ perche'}$$

$$\int_c^d f = \underbrace{\int_c^{g(x)} f}_0 + \int_{g(x)}^{h(x)} f + \underbrace{\int_{h(x)}^d f}_0$$

- FORMULA DEL CAMBIO DI VARIABILE

Sia $\chi : A \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow B \subset \mathbb{R}^2$

$$\chi = (x_1, x_2)$$

$J_\chi(u, v)$ misurabile come $\frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)}$

χ deve avere matrice jacobiana quando $\chi \in C^1(A)$,
egeggiare $\exists \Gamma$ misurabile sì $\forall(u, v) \in A \setminus \Gamma$: $|J| \neq 0$

- χ TRASFORMA MISURABILI IN MISURABILI

(Th) $f: \mathcal{R} \subset B \rightarrow \mathbb{R}$, f misurabile e $f \in C^0(\mathcal{R})$

$\chi: \mathcal{R}' \subset A \rightarrow B$, $\chi \in C^1(A \setminus \mathcal{R}')$, egeggiare

$\exists \Gamma$ misurabile sì $\forall(u, v) \in A \setminus \Gamma$: $|J| \neq 0$

$$r = \chi(r')$$

r misurabile $\Rightarrow r'$ misurabile

(Th) $\int_{\mathcal{R}} f(x, y) dx dy = \int_{\mathcal{R}'} f \circ \chi(u, v) |J_\chi(u, v)| du dv$

- SCELTA DI χ PARTENDO DA χ^{-1}

$$\begin{cases} u = \psi_1(x, y) \\ v = \psi_2(x, y) \end{cases} \text{ con } \psi = \chi^{-1}$$

$$\psi \circ \chi = i, \text{ identità di } A$$

$$J_{\psi \circ \chi} = J_\psi(\chi(u, v)) \cdot J_\chi(u, v) = I$$

Per il Th. di Borel, $|J_{\psi \circ \chi}| = |J_\psi(\chi(u, v))| \cdot |J_\chi(u, v)|$

quindi $|J_\chi(u, v)| = \frac{1}{|J_\psi(\psi(u, v))|}$

$$21 = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} dx = \sqrt{\pi}$$

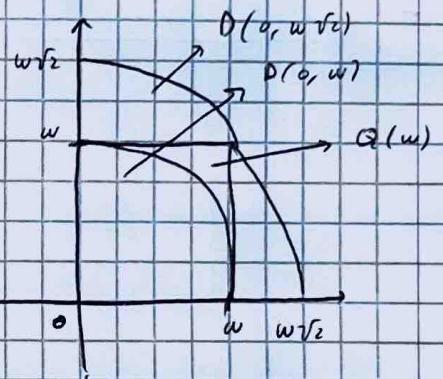
$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} dx = 2 \int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx$$

$$\text{Calcola } \left[\int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx \right]^2 = \int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx \int_0^{+\infty} e^{-y^2} dy$$

$$= \int_w^{+\infty} e^{-(x^2+y^2)} dx dy \quad \text{con } w \rightarrow +\infty$$

$[0, +\infty] \times [0, w]$

$$\int_{D(0,w)} e^{-x^2-y^2} \leq \int_{Q(w)} e^{-x^2-y^2} \leq \int_{D(0,w\sqrt{2})} e^{-x^2-y^2}$$



$$\begin{aligned} \int_{D(0,w)} e^{-x^2-y^2} dx dy &= \int_0^w \int_0^{\frac{\pi}{2}} e^{-r^2} r dr d\theta \\ &= -\frac{1}{2} e^{-r^2} \Big|_0^w \cdot \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta = \\ &= -\frac{1}{2} (e^{-w^2} - 1) \frac{\pi}{2} = -\frac{\pi}{4} (1 - e^{-w^2}) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \int_{D(0,w\sqrt{2})} e^{-x^2-y^2} dx dy &= \int_0^{w\sqrt{2}} \int_0^{\frac{\pi}{2}} e^{-r^2} r dr d\theta = \\ &= -\frac{1}{2} e^{-r^2} \Big|_0^{w\sqrt{2}} \cdot \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta = \\ &= -\frac{1}{2} (e^{-2w^2} - 1) \frac{\pi}{2} = \frac{\pi}{4} (1 - e^{-2w^2}) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \frac{\pi}{4}(1 - e^{-w^2}) \cdot \frac{\pi}{4} &\xrightarrow[w \rightarrow +\infty]{} \frac{\pi}{4} \\ (1 - e^{-w^2}) \cdot \frac{\pi}{4} &\xrightarrow[w \rightarrow +\infty]{} \frac{\pi}{4} \end{aligned}$$

Questo per il Th. del colpo confronto

$$\int_{Q(w)} e^{-x^2-y^2} dx dy = \frac{\pi}{4} \quad \text{per } w \rightarrow +\infty$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} dx = 2 \sqrt{\int_{Q(w)} e^{-x^2-y^2} dx dy} = 2 \sqrt{\frac{\pi}{4}} = 2 \frac{\sqrt{\pi}}{2} = \sqrt{\pi}$$

- EQUAZIONI DIFFERENZIALI (ODE)

LAPLACIANO DI Δ

$\nabla = (\partial_{x_1}, \partial_{x_2}, \dots, \partial_{x_n})$ è un campo di vettori.

$$\nabla \cdot \nabla f = \Delta f = \sum_{i=1}^n \partial_{x_i}^2 f + \partial_{x_2}^2 f + \dots + \partial_{x_n}^2 f$$

ODE (EQUAZIONI DIFFERENZIALI ORDINARIE)

$$G(t, y(t), y'(t), \dots, y^{(m)}(t)) = 0$$

$$y'(t) = f(t) \Rightarrow y = \int f(t) dt$$

$$\begin{cases} y'(t) = f(t) \\ y(t_0) = 0 \end{cases} \Rightarrow y(t) = \int_{t_0}^t f(s) ds$$

$$y^{(n)}(t) = f(t) \Rightarrow n \int f(s) ds = \# y(t)$$

$G(t, y, y', \dots, y^{(m)})$ ha ordine n .

L'ordine di un'ODE è il massimo ordine delle derivate con cui appare y nelle f .

ODE AUTONOMA

Un'ODE è autonoma se t (var. indip.) non appare esplicitamente nell'eq.

ODE CANONICA O NORMALE

Un'ODE è normale o canonica se

$$y^{(m)} = F(t, y, y', \dots, y^{(m-1)})$$

- ODD OMogenee

Un' ODE è omogenea se $\forall \lambda \in \mathbb{R}$

$$G(\lambda t, \lambda y^*, \lambda y' \dots \lambda y^{(n)}) = \lambda G(t, y^*, y' \dots y^{(n)})$$

- ODD LINEARE

Un' ODE è lineare se G è lineare rispetto a

$$y, y', y'' \dots y^{(n)}$$

- F LOCALMENTE LIPSCHITZIANA

$F: I \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$ è localmente Lipschitziana rispetto ad y se $\forall K \subset I \times \mathbb{R} \exists L_K \geq 0$ s.t.

$$\forall (t, y_1), (t, y_2) \in K : |F(t, y_1) - F(t, y_2)| \leq L_K |y_2 - y_1|$$

OSS. F è localmente Lipschitziana se ha der.

per tutti rispetto a $y_1 \dots y_n$ e queste sono limitate
e localmente.

- TH DI CAUCHY DI ESISTENZA E UNICITÀ LOCALE

$$y' = F(t, y), \quad F \in C^0(I \times \mathbb{R}) \text{ è loc. lipsch.}$$

$$F: I \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n, \quad \mathbb{R} = \mathbb{R}, \quad t_0 \in I \wedge y_0 \in \mathbb{R}$$

$$y(t) = f(t, y(t)), \quad f: I_{\mathbb{C}/R} \times \mathbb{R}_{\mathbb{C}/R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\Rightarrow \exists! y: I_0 \rightarrow \mathbb{R} \ni y'(t) = F(t, y(t))$$

* (la soluzione esiste ed è unica quindi non è necessario provare altre soluzioni)

- TH. DI PEANO

$$\begin{cases} y' = F(t, y(t)) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$$

Se $F \in C^0(\mathcal{V})$ con $\mathcal{V} \subset \mathcal{Y}((t_0, y_0))$
 $\Rightarrow \exists Y: I_0 \rightarrow \mathcal{Y} \text{ s.t. } y' = F(t, y(t))$

$$F \in C^1(I \times \mathbb{R}) \Rightarrow \begin{cases} F \in C^0(I \times \mathbb{R}) \\ F \text{ è loc. lipsch. rispetto ad } y \end{cases}$$

- F SUBLINEARE

Se F è sublineare quindi

$$\exists k: I \rightarrow \mathbb{R}, k \in C^0(I) \Rightarrow |F(t, y)| \leq k(t)(1 + |y|)$$

$$\Rightarrow \exists l: I \rightarrow \mathbb{R}^n \text{ s.t. } y \text{ risolve } \begin{cases} y' = F(t, y) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$$

Oss. $|F(t, y)| \leq k(t)(1 + |y|)$ è ~~lipschitziana~~

F è lipschitz ($\exists k \geq 0 \text{ s.t. } |F(t, y)| \leq k$)

- EQ. A VAR. SEPARABILI

$$y' = f(t, y) \text{ s.t. } f \text{ è a var. sep. re}$$

$$\exists h: I \rightarrow \mathbb{R}, g: J \rightarrow \mathbb{R} \text{ s.t. } f(t, y) = h(t)g(y)$$

Supponiamo che

$$\begin{cases} g \in C^0(J) \\ h \in C^0(I) \end{cases} \Rightarrow f \in C^0(I \times J)$$

Se $y \in C^1(J) \Rightarrow f$ è loc. lipsch. rispetto ad y

$$y'(t) = h(t)g(y(t))$$

$y(t) \equiv y_0$ è soluzione

$$y'(t) = 0 \Leftrightarrow h(t)g(y(t)) = h(t) \cdot 0 = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow g(y_0) = 0 \Leftrightarrow y \in Z_g$$

- SOLUZIONI SINGOLARI

Sono le soluzioni costanti o contenute in qualche reale λ di f .

Sia \tilde{y} soluzione non singolare allora

$$\int \frac{y'(t) dt}{g(y(t))} = \int h(t) dt$$

Sono H e G primitive di h e $\frac{1}{g}$

$$\Rightarrow \int \frac{y'(t)}{g(y(t))} dt = \int h(t) dt \Rightarrow G(y(t)) = H(t) + c$$

$$\text{quindi } y(t) = G^{-1}(H(t) + c)$$

Forma implicita

- EQ. LINEARI DI ORDINE 1

$$y' = a(t)y + b(t) \quad b \in C^0(J)$$

$$|f(t, y_2) - f(t, y_1)| \leq L_k |y_2 - y_1|$$

$$|a(t)y_2 + b(t) - a(t)y_1 - b(t)| = |a(t)| |y_2 - y_1|$$

$$\text{che è vero con } L_k = \max_{(t, y) \in K} |a(t)|$$

f dunque è se

$$\exists k: J \rightarrow \mathbb{R}, k \in C^0(J) \ni |f(t, y)| \leq k(t) (1 + |y|)$$

$$|a(t)y + b(t)| \leq |a(t)y| + |b(t)|$$

$$\text{con } k(t) := \max_{t \in J} \{|a(t)|, |b(t)|\}$$

$$\text{con } \max\{f, g\} = \chi_{\mathbb{R}}(f + g + |f - g|) = \begin{cases} \frac{1}{2} \cdot 2f & \text{se } f \geq g \\ \frac{1}{2} \cdot 2g & \text{se } g \geq f \end{cases}$$

$$|a(t)y| + |b(t)| = |a(t)||y| + |b(t)| \leq k(t)|y| + k(t) = k(t)(1 + |y|)$$

$$\text{quindi } \exists l: J \rightarrow \mathbb{R} \ni y' = f(t, y)$$

$$\begin{cases} y' = a(t)y + b(t) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$$

$$y' = a(t)y \Rightarrow \int \frac{y'}{y} dt = \int a(t) dt = A(t) + c$$

$$\Rightarrow \log |y(t)| = A(t) + c$$

$$|y(t)| = e^{A(t)} \cdot e^c > 0$$

$$y(t) = \pm e^c e^{A(t)} = c e^{A(t)}$$

Sia \tilde{y} soluzione di $y' = a(t)y + b(t)$

$\Rightarrow y' = a(t)y + b(t)$ è risolta da $y_0 + \tilde{y}$ con

y_0 soluzione di $a(t)y = y'$

Dimo) $\mathcal{Q} := \{ y \mid y \text{ soluzione di } a(t)y = y' \}$

$$H := \{ c e^{A(t)}, c \in \mathbb{R} \}$$

$$\mathcal{Q} = H + \tilde{y}, \quad \boxed{\mathcal{Q} \subset H + \tilde{y}} \wedge \boxed{H + \tilde{y} \subset \mathcal{Q}}$$

$$1) \quad y \in \mathcal{Q}, \quad y - \tilde{y} \in H \Rightarrow y = (y - \tilde{y}) + \tilde{y}$$

$$(y - \tilde{y})' = y' - \tilde{y}' = ay + b - a\tilde{y} - b = a(y - \tilde{y})$$

$$\text{quindi } (y - \tilde{y})' = a(y - \tilde{y})$$

$$2) \quad y_0 \in H, \quad y := y_0 + \tilde{y}$$

$$y' = (y_0 + \tilde{y})' = y_0' + \tilde{y}' = a y_0 + a \tilde{y} + b$$

$$\tilde{y}(t) = e^{A(t)} c(t)$$

$$\tilde{y}'(t) = e^{A(t)} a(t) c(t) + e^{A(t)} c'(t)$$

$$\cancel{a(t)c(t)e^{A(t)}} + c'(t)e^{A(t)} = a\tilde{y} + b = \cancel{a(t)c(t)e^{A(t)}} + b(t)$$

$$c'(t)e^{A(t)} = b(t)$$

$$c'(t) = b(t) e^{-A(t)} \Leftrightarrow c(t) = \int e^{-A(t)} b(t) dt$$

$$\text{quindi } y(t) = c e^{A(t)} + e^{A(t)} \int e^{-A(t)} b(t) dt =$$

$$= e^{\int a(t) dt} \left(c + \int e^{-\int a(t) dt} b(t) dt \right) \quad \forall c \in \mathbb{R}$$

$$\begin{cases} y' = ay + b \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$$

$$y(t) = e^{\int_{t_0}^t a(s) ds} \left(y_0 + \int_{t_0}^t b(s) e^{-\int_{t_0}^s a(\tau) d\tau} ds \right)$$

$$y(t_0) = e^0 (y_0 + 0) = y_0$$

- Eq. lineari di ordine 2

$$y'' = a(t)y' + b(t)y + c(t) \quad \begin{matrix} a \\ b \\ c \end{matrix} \in C^0(J)$$

$$\mathbb{Q} = H + \bar{g} \text{ con } H := \{ y \mid y'' = ay' + by \}$$

$$c_1 y_1 + c_2 y_2 = 0 \iff (c_1, c_2) = (0, 0) \text{ quindi}$$

y_1 e y_2 devono essere lin. indipendenti

$$\begin{cases} y'' = ay' + by \\ y(t_0) = 1 \\ y'(t_0) = 0 \end{cases}$$

Per essere puro y_1 e y_2 lin. indip. ($\exists c_1, c_2 \in \mathbb{R}^* \mid c_1 y_1 + c_2 y_2 = 0$)

$$\begin{aligned} 0 &= (c_1 y_1 + c_2 y_2)'' = c_1 y_1'' + c_2 y_2'' = c_1 (ay_1' + by_1) + c_2 (ay_2' + by_2) = \\ &= a(c_1 y_1' + c_2 y_2') + b(c_1 y_1 + c_2 y_2) \end{aligned}$$

$$\bar{y} \text{ soluzione di } \begin{cases} y'' = ay' + by \\ y(t_0) = \bar{y} \\ y'(t_0) = \bar{y}' \end{cases}$$

$$\bar{y} = \bar{y}(t_0) y_0 + \bar{y}'(t_0) y_1$$

$$\bar{y}(t_0) = \bar{y}(t_0) y_0(t_0) + y'(t_0) y_1(t_0) = \bar{y}(t_0)$$

$$\bar{y}'(t_0) = \bar{y}(t_0) y_0' + y'(t_0) y_1'$$

$$\begin{cases} \bar{y} = ay' + by \\ \bar{y}(t_0) = \bar{y}(t_0) \\ \bar{y}'(t_0) = \bar{y}'(t_0) \end{cases}$$

(Queste eq. non hanno un metodo di risoluzione definito e rapido a diff. delle eq. lineari di ordine 2 con coeff. costanti)

- EQ. LINEARI DI ORDINE 2 CON COEFF. COSTANTI

$$y'' + ay' + by = c(t) \quad \text{con } b \in \mathbb{R} \quad \wedge \quad c \in C^0(\mathbb{R})$$

Consideriamo l'omogeneo: $y'' + ay' + by = 0$

Imponendo $y(t) = e^{\lambda t}$ come soluzione

$$\lambda^2 e^{\lambda t} + a\lambda e^{\lambda t} + b e^{\lambda t} = 0$$

$$\Rightarrow e^{\lambda t} (\lambda^2 + a\lambda + b) = 0$$

$$\Rightarrow \lambda^2 + a\lambda + b = 0 \quad (\text{eq. caratteristica})$$

1) $\Delta > 0 \Rightarrow \lambda_1, \lambda_2$ con $\lambda_1 \neq \lambda_2$ soluzioni $\in \mathbb{R}$

Soluzioni $\{y \in C^0(\mathbb{R}) : y(t) = c_1 e^{\lambda_1 t} + c_2 e^{\lambda_2 t}\}$

2) $\Delta = 0 \Rightarrow \lambda_1, \lambda_2$ con $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda$

Poniamo $y_1 = e^{\lambda t}$, $y_2 = t e^{\lambda t}$

$$y_1' = e^{\lambda t} + \lambda t e^{\lambda t}$$

$$y_2' = \lambda e^{\lambda t} + \lambda t e^{\lambda t} + t^2 e^{\lambda t}$$

$$y_1'' + ay_1' + by_1 = 0 \Rightarrow \lambda^2 e^{\lambda t} + \lambda^2 t e^{\lambda t} + a e^{\lambda t} + a \lambda t e^{\lambda t} +$$

$$+ t^2 e^{\lambda t} = t e^{\lambda t} \underbrace{(\lambda^2 + a\lambda + b)}_{=0} + e^{\lambda t} (2\lambda + a) = 0 \Rightarrow \left(\begin{array}{l} \lambda = \frac{-a + \sqrt{b}}{2} \\ 2\lambda = -a \end{array} \right)$$

quindi

Soluzioni $\{y \in C^0(\mathbb{R}) : y(t) = c_1 e^{\lambda t} + c_2 t e^{\lambda t}\}$

Vede che

$$\Rightarrow c_1 e^{\lambda t} + c_2 t e^{\lambda t} = 0 \quad \forall t$$

$$\Rightarrow \lambda c_1 e^{\lambda t} + c_2 e^{\lambda t} + c_2 \lambda t e^{\lambda t} = 0 \quad \forall t$$

$$\text{Se } t = 0 \Rightarrow c_1 = 0 \quad \wedge \quad c_2 = 0$$

$$3) \Delta < 0 \Leftrightarrow \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{C}, \lambda_1 = \bar{\lambda}_2$$

$$\text{Se } \lambda_1 = a + ib \Rightarrow \lambda_2 = a - ib$$

$$y_1(t) = e^{\lambda_1 t} = e^{at+ibt} = e^{at} \cdot e^{ibt}$$

$$y_2(t) = e^{\lambda_2 t} = e^{at-ibt} = e^{at} \cdot e^{-ibt}$$

$$\overline{y_1} = \frac{y_1 + y_2}{2} \quad (\text{combinazione lineare con } (\lambda_2, \lambda_1))$$

di 2 soluzioni \Rightarrow soluzione

$$\overline{y_2} = \frac{y_1 - y_2}{2i} \quad (\text{combinazione lineare con } (\lambda_1, -\lambda_2))$$

di 2 soluzioni \Rightarrow soluzione

FORMULE DI
EULER

$$\overline{y_1} = \frac{e^{at}(e^{ibt} + e^{-ibt})}{2} = e^{at} \cos(bt) \quad (\cos \theta = \frac{e^{i\theta} + e^{-i\theta}}{2})$$

$$\overline{y_2} = \frac{e^{at}(e^{ibt} - e^{-ibt})}{2} = e^{at} \sin(bt) \quad (\sin \theta = \frac{e^{i\theta} - e^{-i\theta}}{2i})$$

$$- c_1 e^{at} \cos bt + c_2 e^{at} \sin bt = 0 \quad \forall t$$

$$- \alpha c_1 e^{at} \cos bt - c_1 e^{at} \sin bt + \omega c_2 e^{at} \sin bt + c_2 e^{at} \cos bt = 0 \quad \forall t$$

$$\text{Quindi con } t = 0 \Rightarrow c_1 = 0 \wedge c_2 = 0$$

$$\text{Soluzioni } \{ y \in C^\infty(\mathbb{R}) : y(t) = e^{at} (c_1 \cos(bt) + c_2 \sin(bt)) \}$$

Ora siamo in conoscenza di eq. completa

Se H l'insieme di tutte le soluzioni dell'eq.

omogenee allora $y(t)$ è soluzione dell'eq. completa se

$$y(t) = c_1 y_1(t) + c_2 y_2(t) + \tilde{y}(t) \quad \text{con } \tilde{y} \in H \wedge \tilde{y} \in A$$

$$(\text{con } A \text{ insieme delle soluzioni di } y'' + ey' + by = c(t))$$

Per risolvere questo tipo di problema si possono

usare 2 metodi $\begin{cases} \text{metodo di variazioni delle costanti} \\ \text{similarità} \end{cases}$

- METODO DI VARIAZIONE DELLE COSTANTI

$$\tilde{y}(t) = c_1(t) y_1 + c_2(t) y_2 \quad \text{con } y_1, y_2 \text{ lin. ind. } \in M$$

$$\begin{cases} c_1'(t) y_1(t) + c_2'(t) y_2(t) = 0 \\ c_1'(t) y_1'(t) + c_2'(t) y_2'(t) = c(t) \end{cases}$$

$$c_1' = \frac{\begin{vmatrix} 0 & y_2(t) \\ y_1(t) & c(t) \end{vmatrix}}{w(t)}$$

$$\text{con } w(t) = \begin{vmatrix} y_1(t) & y_2(t) \\ y_1'(t) & y_2'(t) \end{vmatrix}$$

$$c_2' = \frac{\begin{vmatrix} y_1(t) & 0 \\ y_1'(t) & c(t) \end{vmatrix}}{w(t)}$$

$$\text{e } c_1(t) = \int Q(t) dt \quad \wedge \quad c_2(t) = \int B(t) dt$$

- METODO DI SIMILARITÀ

$$c(t) = e^{\alpha t} (p(t) \cos(\beta t) + q(t) \sin(\beta t)) \quad \text{con } \beta \in \mathbb{R}$$

$$\text{o } c(t) = c_1(t) + c_2(t) \text{ con :}$$

$$\rightarrow \tilde{y}_1 \text{ soluzione di } \mathcal{Q}(\tilde{y}_1) = c_1$$

$$\rightarrow \tilde{y}_2 \text{ soluzione di } \mathcal{Q}(\tilde{y}_2) = c_2$$

$$\mathcal{Q}(\tilde{y}_1 + \tilde{y}_2) = \mathcal{Q}(\tilde{y}_1) + \mathcal{Q}(\tilde{y}_2) = c_1 + c_2 = c$$

SERIE NUMERICHE

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n$$

$(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$ c'è \mathbb{R} successione che definisce la serie

$s_m := \sum_{n=0}^{+m} a_n$ successione delle somme parziali.

Se $\exists \lim s_m = l \in \mathbb{R}$ la serie converge

Una serie è una coppia di successioni:

$$\{(a_n), (s_n)\}_{n \in \mathbb{N}}$$

Modificando un numero finito di termeni

non si modifica il carattere delle serie

$$s_{m+1} = s_m + a_{m+1}$$

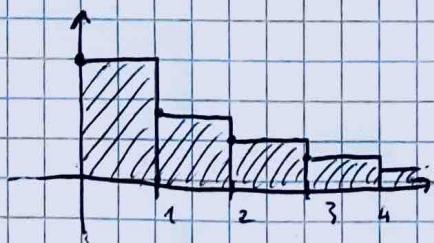
Se $\lim s_m = l \in \mathbb{R}$ allora $a_n \rightarrow 0$

dico che $a_n = s_n - s_{n-1}$ quindi

$$\lim a_n = \lim s_m - \lim s_{m-1} = l - l = 0$$

Se s_m non converge allora

- $s_m \rightarrow +\infty$ diverge positivamente
- $s_m \rightarrow -\infty$ diverge negativamente
- $\exists \lim s_m$ è saltuarmente



$$\begin{aligned}
 s_m &= \sum_{k=0}^n a_k = \sum_{k=0}^n \int_k^{k+1} a_k dx = \\
 &= \int_0^m f(x) dx \text{ con } f(x) = a_m \\
 &\text{per } x \in [m, m+1]
 \end{aligned}$$

$f : [0, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x) = x_n$ se $x \in [n, n+1]$

$$\lim s_n = \lim_{n \rightarrow +\infty} \int_0^n f(x) dx = \int_0^{+\infty} f(x) dx$$

SERIE GEOMETRICHE

$$\sum_{n=0}^{+\infty} q^n \text{ con } q \in \mathbb{R} \text{ chiamata "ragione"}$$

Se $q = 1 \Rightarrow s_n \rightarrow +\infty$

Se $q \neq 1$:

$$s_n = q^0 + q^1 + q^2 + \dots + q^n$$
$$q s_n = q^1 + q^2 + q^3 + \dots + q^{n+1}$$

$$s_n = \frac{(1-q)s_n}{1-q} = \frac{s_n - q s_n}{1-q} = \frac{1 - q^{n+1}}{1-q} = \frac{1}{1-q} - \frac{q^{n+1}}{1-q}$$

Se $q \in (-1, 1)$:

$$s_n \rightarrow \frac{1}{1-q} \quad (\text{perché } |q| < 1 \Rightarrow q^n \rightarrow 0)$$

Se $q > 1$: $s_n \rightarrow +\infty$

Se $q \leq -1$: $\exists \lim s_n$

$$\sum_{n=k_0}^{+\infty} q^n = q^{k_0} \sum_{n=k_0}^{+\infty} q^{n-k_0}, \quad k_0 \in \mathbb{N} \setminus \{0\}$$

$$s_n = \sum_{k=k_0}^n q^k = q^{k_0} \sum_{k=k_0}^n q^{k-k_0}$$

Così $n \sum_{n=k_0}^{+\infty}$ ellora (ponendo $h = n - k_0$)

$$q^{k_0} \sum_{n=k_0}^{+\infty} q^{n-k_0} = q^{k_0} \sum_{h=0}^{+\infty} q^h = q^{k_0} \frac{1}{1-q}$$

Se $a_n \geq 0 \quad \forall n \geq 0 \Rightarrow s_n$ è monotone crescente

21 = CRITERIO DELL' INTEGRALE

$\exists g: [0, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$ decrescente, non negativa »

$$g(n) = e_n, \quad g \in C^0([0, +\infty))$$

\Rightarrow il carattere di $\sum_{n=0}^{+\infty} e_n$ è lo stesso di $\int_0^{+\infty} g(x) dx$

Dem) $f(x) = e_n$ se $x \in [n, n+1)$

$$h(x) = g(x-1)$$

$$\int_0^n g(x) dx \leq \int_0^n f(x) dx \leq \int_0^n h(x) dx$$

$$\int_0^n h(x) dx = \int_0^n h(x) dx + e_0$$

$$\int_1^{+\infty} h(x) dx = \int_1^{+\infty} g(x-1) dx$$

$$\stackrel{x-1=y}{=} \int_0^{+\infty} g(y) dy$$

$$\int_0^{+\infty} g(x) dx \leq \sum_{k=0}^{+\infty} e_k \leq \int_0^{+\infty} h(x) dx + e_0$$

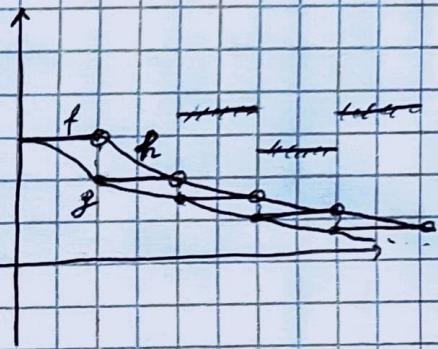
- SERIE ARMONICA GENERALIZZATA

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n^\alpha} \quad \text{con } \alpha > 0$$

Usa il criterio dell'integrale con

$$g(x) = \frac{1}{x^\alpha}, \quad g: [1, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\sum_1^{+\infty} \frac{1}{n^\alpha} \quad \left\{ \begin{array}{ll} \in \mathbb{R} & \alpha > 1 \\ +\infty & 0 < \alpha \leq 1 \end{array} \right.$$



22 = CRITERIO DEL CONFRONTO

$$\sum a_m, \sum b_m, b_m \geq 0, a_m \leq b_m \quad \forall m$$

$$\Rightarrow 1) \sum b_m \in \mathbb{R} \Rightarrow \sum a_m \in \mathbb{R}$$

$$2) \sum a_m = +\infty \Rightarrow \sum b_m = +\infty$$

(Dim) $r_m^a = \sum_0^n a_k, r_m^b = \sum_0^n b_k$

Perché $a_m \leq b_k \Rightarrow r_m^a \leq r_m^b$

Se $r_m^a \rightarrow +\infty, +\infty \leq r_m^b \Rightarrow r_m^b \rightarrow +\infty$

Se $r_m^b \rightarrow l \in \mathbb{R}, 0 \leq r_m^a \leq l \Rightarrow r_m^a \in [0, l] \subset \mathbb{R}$

23 = CRITERIO DEL CONFRONTO ASINTOTICO

$$\sum a_m, \sum b_m, b_m \geq 0, a_m \sim b_m$$

\Rightarrow il criterio del $\sum a_m$ coincide con quello del $\sum b_m$

(Dim) $\lim \frac{a_m}{b_m} = 1$ quindi

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \left| \frac{a_m}{b_m} - 1 \right| < \varepsilon$$

Prendi $\varepsilon = \frac{1}{2} \Rightarrow \left| \frac{a_m}{b_m} - 1 \right| < \frac{1}{2} \Rightarrow$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} < \frac{a_m}{b_m} < \frac{3}{2} \Rightarrow \frac{1}{2} b_m < a_m < \frac{3}{2} b_m \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} r_m^b < r_m^a < \frac{3}{2} r_m^b$$

P.S. La dimostrazione vale anche per $a_m \sim k b_m$

o $b_m \approx k a_m$ con $k \in \mathbb{R}_+$

24 = CRITERIO DAGLI INFINITISIMI

$\sum a_n$, $a_n \geq 0 \forall n$

Considero $n^{\alpha} a_n$ con $\alpha > 1$

- 1) Se $n^{\alpha} a_n \rightarrow l \in \mathbb{R}_{\neq} \Rightarrow \sum a_n \in \mathbb{R}$
- 2) Se $n^{\alpha} a_n \rightarrow +\infty$ non posso concludere nulla
Considero $n^{\alpha} a_n$ con $\alpha \in (0, 1]$
 - 1) Se $n^{\alpha} a_n \rightarrow l \in \mathbb{R} \Rightarrow \sum a_n \rightarrow +\infty$
 - 2) Se $n^{\alpha} a_n \rightarrow 0$ non posso concludere nulla
(Dem) $l \in \mathbb{R} \Rightarrow \sum a_n \in \mathbb{R}$

$n^{\alpha} a_n < l + \varepsilon$ definitivamente se

$$a_n < \frac{l+\varepsilon}{n^{\alpha}}$$

Poiché $\sum (l+\varepsilon) \frac{1}{n^{\alpha}} = (l+\varepsilon) \sum \frac{1}{n^{\alpha}} \in \mathbb{R}$
 $\sum \frac{1}{n^{\alpha}} \in \mathbb{R}$ se $\alpha > 1$

$\Rightarrow \sum a_n \in \mathbb{R}$ per il Rh. del confronto

(Dem) $l \in \mathbb{R} \Rightarrow \sum a_n \rightarrow +\infty$

$n^{\alpha} a_n > l - \varepsilon > 0$ definitivamente

$$a_n > \frac{l-\varepsilon}{n^{\alpha}}$$

$\sum (l-\varepsilon) \frac{1}{n^{\alpha}} = (l-\varepsilon) \sum \frac{1}{n^{\alpha}} \in \mathbb{R}$

$\sum \frac{1}{n^{\alpha}} \rightarrow +\infty$ se $\alpha \in (0, 1]$

$\Rightarrow \sum a_n \rightarrow +\infty$ per il Rh. del confronto

25 = CRITERIO DEL MAPORTO

$$\sum e_m, e_m > 0$$

Considerare $\left(\frac{e_{m+1}}{e_m} \right)_{m \in \mathbb{N}}$

1- Se $\exists q \in (0, 1) \ni \frac{e_{m+1}}{e_m} \leq q$ allora $\sum e_m \in \mathbb{R}$

2- Se $\frac{e_{m+1}}{e_m} > 1$ allora $\sum e_m = +\infty$

(dim) ① Se $\frac{e_{m+1}}{e_m} \leq q \Rightarrow e_{m+1} \leq q e_m$

$$e_1 \leq q e_0, e_2 \leq q e_1 \leq q^2 e_0$$

$$e_m \leq q^m e_0$$

$q^m e_0$ converge perché serie geometrica

con ragione $|q| < 1$

$$\sum e_m \leq \sum q^m e_0 \in \mathbb{R} \text{ quindi}$$

$\sum e_m \in \mathbb{R}$ per il th. del confronto

② Se $\frac{e_{m+1}}{e_m} \geq 1 \Rightarrow e_{m+1} \geq e_m$ visto che $e_n > 0$

$(e_m)_{m \in \mathbb{N}}$ crescente $\Rightarrow \lim e_m = \overline{\sup e_m} > 0$

quindi $\lim e_m \neq 0 \Rightarrow \sum e_m \rightarrow +\infty$

Oss. Se $\exists \lim \frac{e_{m+1}}{e_m} \rightarrow l \wedge l < 1$

$$\Rightarrow \sum e_m \in \mathbb{R}$$

26 = CRITERIO DELLE RADICI

$$\sum a_m, a_m \geq 0$$

Considero $\left\{ \sqrt[n]{a_m} \right\}_{m \in \mathbb{N} \setminus \{0\}}$

1) Se $\exists q \in (0, 1) \Rightarrow \sqrt[n]{a_m} \leq q \Rightarrow \sum a_m \in \mathbb{R}$

2) Se per infiniti indici $\sqrt[n]{a_m} \geq 1 \Rightarrow a_m \rightarrow +\infty$

Ora) ① $\sqrt[n]{a_m} \leq q \Rightarrow a_m \leq q^n \Rightarrow \sum a_m \in \mathbb{R}$

② $\sqrt[n]{a_m} \geq 1 \Rightarrow a_m \geq 1 \Rightarrow a_m \rightarrow +\infty$

$\left[(\Rightarrow \sum a_m \notin \mathbb{R}) \wedge a_m \geq 0 \right] \Rightarrow \sum a_m \rightarrow +\infty$

Oss. Se $\exists \lim \sqrt[n]{a_m} = \begin{cases} l = 1 \Rightarrow \text{indeterminata} \\ l > 1 \Rightarrow \sum a_m \rightarrow +\infty \\ l < 1 \Rightarrow \sum a_m \in \mathbb{R} \end{cases}$

Oss. Se falsoce il criterio delle radice falsoce anche quello del rapporto.

- CONVERGENZA ASSOLUTA \Rightarrow CONVERGENZA

Se $\sum |a_m| \in \mathbb{R} \Rightarrow \sum a_m \in \mathbb{R}$

- LINARITÀ OPERATORI DI SERIE

$$\sum \alpha a_m + \beta b_m = \alpha \sum a_m + \beta \sum b_m$$

- SERIE A SEGNI ALTIRNI

$$\sum (-1)^n a_m, a_m \geq 0$$

$$(-1)^n \equiv \cos(n\pi) \equiv \sin\left(\frac{\pi}{2} + n\pi\right) \equiv \dots$$

CRITERIO DI LIVIANITÀ

Se $\sum (-1)^n$ ha segni alterni

- 1) $a_n \rightarrow 0$
- 2) (a_n) è decrescente

\Rightarrow la serie converge

SERIE DI MENGOLI

$$\sum_{n=2}^{+\infty} \frac{1}{n(n-1)} = 1$$

$$\frac{1}{n(n-1)} = \frac{1}{n-1} - \frac{1}{n}$$

$$a_m = \frac{1}{m-1} - \frac{1}{m}, \quad b_m = \frac{1}{m}$$

$$a_m = b_{m-1} - b_m$$

$$z_2 = a_2 = b_1 - b_2$$

$$z_3 = a_3 + a_2 = b_2 - b_3 + b_1 - b_2 = b_1 - b_3$$

$$z_m = b_1 - b_m = 1 - \frac{1}{m} \rightarrow 1$$

$w = +\infty$

$$\sum_{k_0+1}^{\infty} a_w, \quad a_m = b_{m-1} - b_m$$

$$z_{k_0+1} = a_{k_0+1} = b_{k_0} - b_{k_0+1}$$

$$z_{k_0+2} = a_{k_0+1} + a_{k_0+2} = b_{k_0} - b_{k_0+1} + b_{k_0+1} - b_{k_0+2}$$

$$z_{k_0+n} = b_{k_0} - b_{k_0+n}$$

$$\text{Se } b_m \rightarrow l \in \mathbb{R} \implies z_m \rightarrow b_{k_0} - l$$