

# Capitolo 9: Memoria centrale

- Concetti generali.
- Swapping
- Allocazione contigua di memoria.
- Paginazione.
- Segmentazione.
- Segmentazione con paginazione.

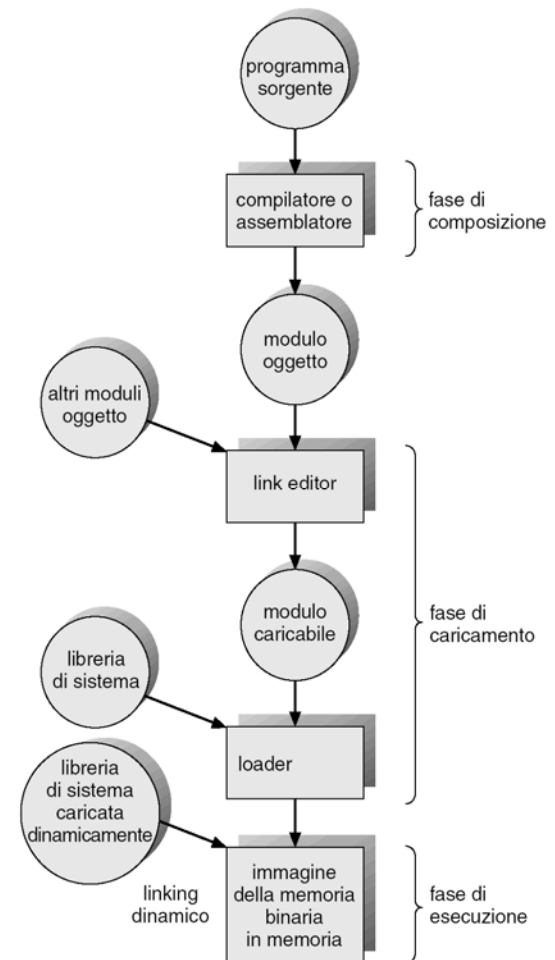
# Concetti generali

- Per essere eseguito un programma deve essere portato dalla memoria di massa in memoria centrale ed essere attivato come processo.
- La memoria è sostanzialmente un vettore di word ciascuna delle quali è accessibile singolarmente (dotata di un indirizzo specifico).
- Ciclo istruzione-esecuzione:
  - Prelievo di una istruzione dalla memoria centrale in base al valore del program counter;
  - Decodifica dell'istruzione
  - Prelievo di operandi dalla memoria ed esecuzione
  - Memorizzazione dei risultati in memoria
- Dal punto di vista della memoria, in ingresso/uscita abbiamo solo un flusso di indirizzi.
- *Coda di entrata* – processi su disco che sono in attesa di essere caricati in memoria centrale per l'esecuzione.
- I programmi utente passano attraverso più stadi prima di essere eseguiti (compiling, linking, loading).

# Collegamento degli indirizzi

Il collegamento delle istruzioni e dei dati agli indirizzi di memoria viene effettuato mediante la seguente successione di passi:

- **Fase di compilazione:** se in fase di compilazione si conosce la locazione del processo in memoria, allora si può generare un *codice assoluto*; se la locazione di partenza cambia bisogna ricompilare il codice.
- **Fase di caricamento:** se al momento della compilazione non è nota la locazione del processo in memoria, il compilatore deve generare un *codice rilocabile*.
  - Il linking finale è rinviato fino all'istante di caricamento.
  - Modificandosi l'indirizzo di partenza, c'è la necessita di modificare il solo codice utente per incorporare il valore cambiato.
- **Fase di esecuzione:** se il processo può essere spostato, durante l'esecuzione, da un segmento di memoria a un altro, allora il collegamento deve essere ritardato fino al momento dell'esecuzione. Necessita di un hardware specifico.

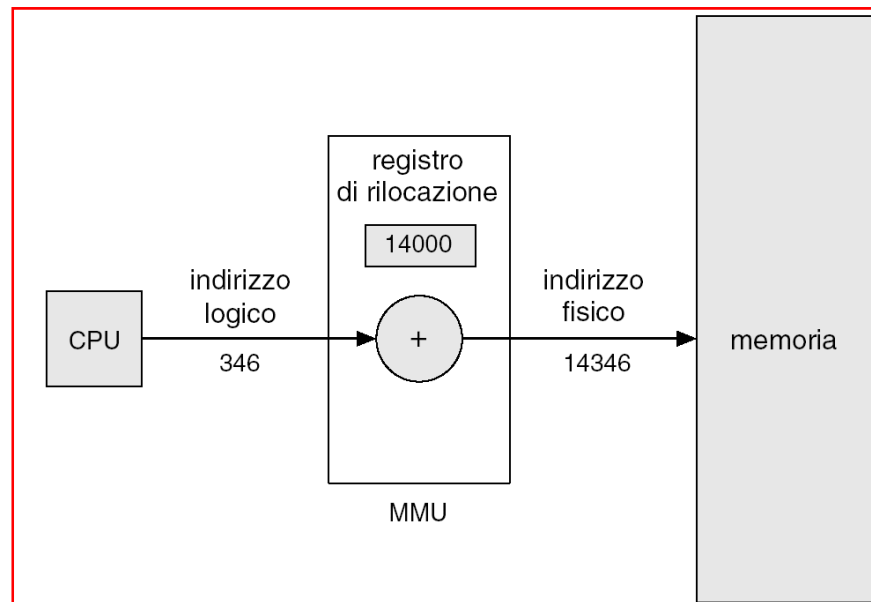


# Indirizzamento logico e fisico

- *Spazio di indirizzamento logico* (insieme di tutti gli indirizzi logici generati da un programma).
  - *Indirizzo logico* – indirizzo generato dalla CPU; anche definito come *indirizzo virtuale*.
- *Spazio di indirizzamento fisico* (insieme degli indirizzi fisici corrispondenti a quelli logici).
  - *Indirizzo fisico* – indirizzo visto dalla memoria (caricato nel registro degli indirizzi della memoria).
- Metodi di collegamento degli indirizzi:
  - fase di compilazione e di caricamento:
    - ▶ indirizzi logici e fisici identici
  - fase di esecuzione:
    - ▶ indirizzi logici e fisici diversi.

# Memory Management Unit (MMU)

- Dispositivo hardware che realizza la trasformazione dagli indirizzi virtuali a quelli fisici in fase di esecuzione.
- Nello schema di una MMU, il valore nel registro di rilocazione è aggiunto ad ogni indirizzo generato da un processo nel momento in cui è trasmesso alla memoria.
- Il programma utente lavora con gli indirizzi logici; non avrà mai percezione degli indirizzi fisici reali.



# Caricamento dinamico

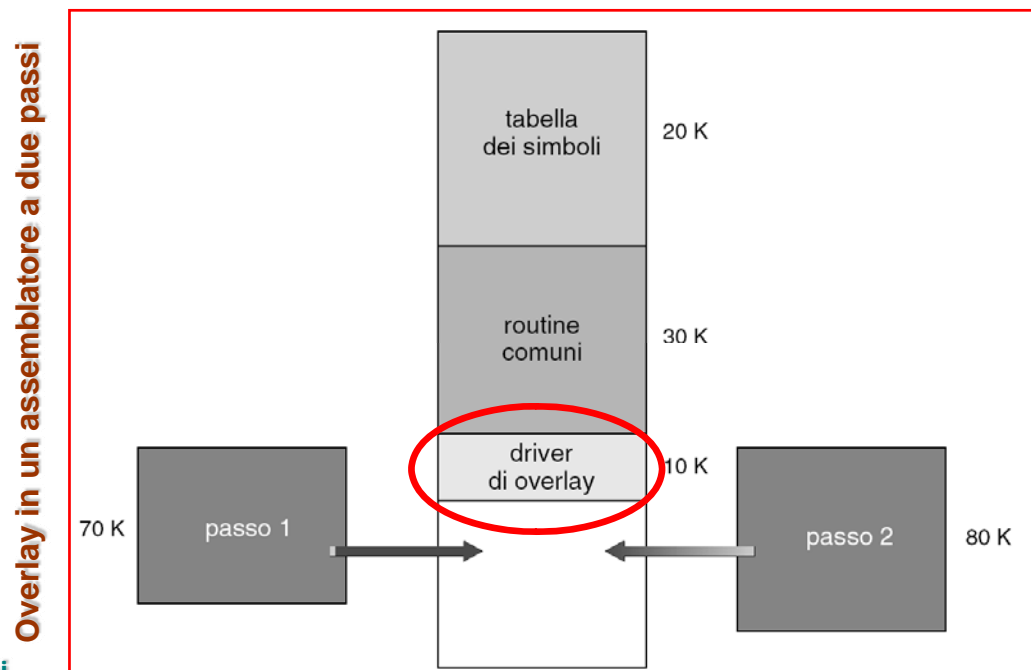
- Affinché un processo possa essere eseguito, l'intero suo codice ed i suoi dati devono essere in memoria.
  - Ne consegue che la dimensione di un processo è vincolata dalla dimensione della memoria fisica.
- Per ottenere un migliore utilizzo dello spazio in memoria si adopera il dynamic loading:
  - una procedura non è caricata finché non viene richiamata;
  - una procedura inutilizzata non viene mai caricata;
  - tutte le procedure trovano posto su disco in un formato di caricamento rilocabile.
- Il programma principale viene caricato in memoria ed eseguito. Quando deve essere richiamata una procedura non in memoria si richiama il loader per effettuare il caricamento rilocabile.
- Utile quando sono necessarie grandi quantità di codice per gestire situazioni che si presentano raramente.
- Non richiede un supporto speciale da parte del sistema operativo.

# Linking dinamico

- Il collegamento è postposto fino alla fase di esecuzione.
- Senza questa funzione, ogni programma dovrebbe avere una copia delle librerie delle procedure del linguaggio.
  - Spreco di spazio sulla memoria di massa e su quella centrale.
- Una piccola parte di codice eseguibile, detta *immagine* o *stub*, indica come individuare la procedura di libreria desiderata (se residente in memoria) o come caricarla (se non residente).
- L'immagine rimpiazza sè stessa con l'indirizzo della procedura e la esegue.
  - Vantaggio: è sufficiente sostituire una libreria su disco perchè tutti i programmi si riferiscano automaticamente alla versione più recente.
- Il sistema operativo deve controllare se la procedura necessaria è nello spazio di memoria di un altro processo.
  - È l'unica entità in grado di abilitare l'accesso ad un'area sottoposta a meccanismi di protezione.
  - È l'unica entità in grado di permettere che processi multipli accedano alle stesse locazioni di memoria.
- Il collegamento dinamico è particolarmente utile con le librerie di sistema (DLL).

# Overlay

- Mantiene in memoria solo le istruzioni e i dati che sono necessari in un dato istante.
- Necessario quando un processo è più grande della quantità di memoria ad esso allocata.
- Gli overlay non richiedono alcun supporto speciale da parte del sistema operativo e possono essere implementati dall'utente. La progettazione della struttura del programma di overlay è complessa.





# Swapping (1/3)

- Un processo può essere temporeamente scambiato (swapped) spostandolo dalla memoria centrale ad una memoria temporanea, e poi riportato in memoria centrale per continuarne l'esecuzione.
  - Adoperato tipicamente con schedulazioni round-robin.
- Memoria temporanea (backing storage) – disco veloce abbastanza capiente da accogliere le copie di le immagini della memoria centrale per tutti gli utenti.
  - A tali immagini si deve fornire accesso diretto.
- Roll-in/roll-out – variante dello swapping usata per algoritmi di schedulazione basati sulla priorità;
  - un processo a bassa priorità è scambiato in modo che un processo ad alta priorità possa essere caricato ed eseguito.
- Normalmente un processo scambiato viene ricaricato in memoria sempre nella medesima posizione.
  - Se il linking viene fatto all'atto dell'assemblaggio o del loading, lo spostamento in una posizione differente è assai complesso.
  - Lo swap in uno spazio di memoria differente è invece praticabile con il loading dinamico (gli indirizzi fisici sono calcolati in fase di esecuzione).

# Swapping (2/3)

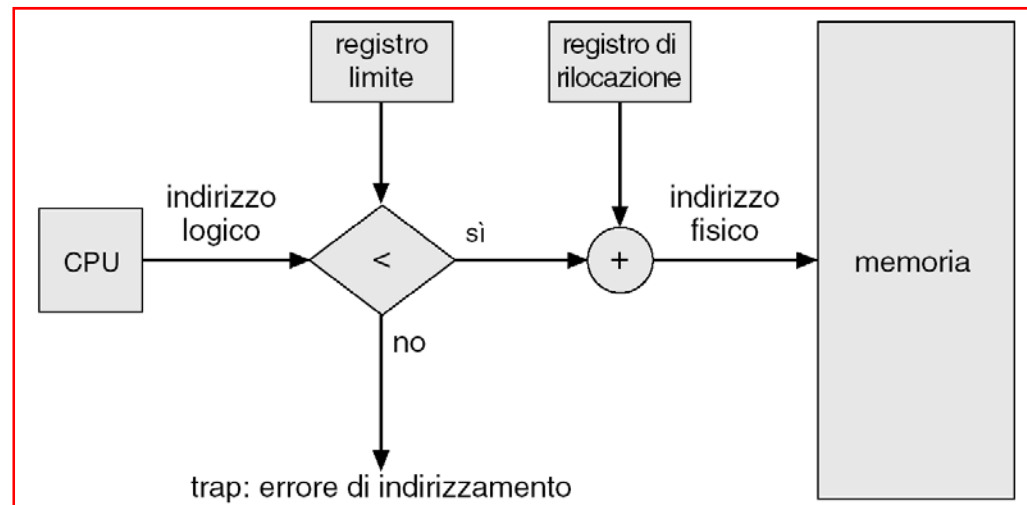
- Il sistema mantiene una **lista dei processi pronti** (le cui immagini sono in memoria temporanea o in memoria centrale).
  - Quando il microscheduler seleziona un processo, richiama il dispatcher che controlla se esso è in memoria centrale:
    - ▶ Se sì, esso viene eseguito.
    - ▶ Se no, esso deve essere caricato da disco:
      - Se non c'è un'adeguata area libera in memoria, viene eseguito lo swap.
      - In tali casi i cambi di contesto sono piuttosto lunghi.
        - » Per un efficiente utilizzo della CPU è desiderabile che il tempo di esecuzione di ciascu processo sia lungo rispetto al tempo di swap.
- La maggior parte del tempo di swap è tempo di trasferimento; il tempo totale di trasferimento è direttamente proporzionale alla quantità di memoria spostata.
  - È utile conoscere quanta memoria sta usando un processo e non quanta potrebbe usarne, facendo swap della sola parte utilizzata.
  - Un processo con richieste di memoria dinamica dovrà adoperare le chiamate di sistema *request memory* e *release memory*.

# Swapping (3/3)

- Se si desidera swappare un processo esso deve essere in uno stato di riposo.
  - Particolare attenzione va posta riguardo alle operazioni di I/O:
    - ▶ Se durante l'I/O un processo accede in modalità asincrona ai buffer dei dispositivi (in memoria utente) non può essere spostato.
      - Potrebbe accadere che l'operazione di I/O è in attesa sul device e a seguito di swap si potrebbe tentare di usare memoria appartenente ad un processo diverso da quello di partenza. Soluzioni:
        - » Non si esegue mai swap quando c'è un I/O in corso.
        - » Si esegue I/O solo nei buffer del sistema operativo.
- In generale lo spazio di swap è assegnato come porzione a sé stante del disco separata dal file system per velocizzarne gli accessi.
- Versioni modificate di swapping si trovano in molti sistemi operativi (ad esempio UNIX, Linux e Windows).
  - Di norma lo swapping è disabilitato, ma quando l'uso della memoria centrale supera una data soglia, la tecnica viene messa in funzione salvo poi ad essere nuovamente disabilitata quando scende il carico del sistema.

# Allocazione contigua di memoria

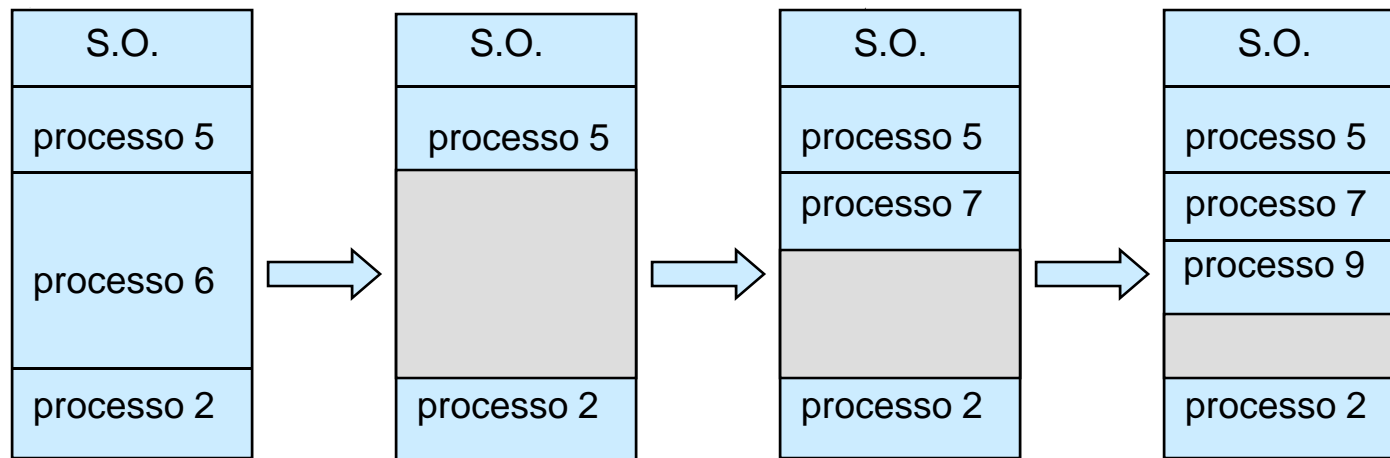
- La memoria centrale è normalmente divisa in due partizioni:
  - Sistema operativo residente, di solito collocato nella memoria bassa con il vettore di interrupt.
  - Processi dell'utente poi collocati nella memoria alta.
- Allocazione a partizione singola
  - Il registro di rilocalizzazione serve per proteggere il sistema operativo dai processi dell'utente ed i processi tra di loro.
  - Il registro di rilocalizzazione contiene il valore del più piccolo indirizzo fisico; il registro limite contiene l'intervallo degli indirizzi logici – ogni indirizzo logico deve avere un valore inferiore rispetto a quello del registro limite.



# Allocazione contigua di memoria

## ■ Allocazione a partizioni multiple:

- *Hole* – blocco di memoria centrale disponibile; blocchi di varie dimensioni sono sparsi nella memoria centrale.
- Quando un processo arriva, il sistema cerca un blocco libero abbastanza grande da ospitare il processo.
- Allocated il processo, l'O.S. modifica le informazioni su:  
a) partizioni allocate    b) partizioni libere (hole)
- L'O.S. può ordinare la coda dei processi in ingresso alla memoria in base all'algoritmo di schedulazione. La memoria è assegnata fino a che le richieste possano essere soddisfatte. Se non c'è disponibilità di un hole sufficientemente grande per un processo:
  - ▶ l'O.S. può attendere fino al *free* di uno spazio sufficiente
  - ▶ l'O.S. può scorrere la coda di entrata alla ricerca di un processo con richieste inferiori.



# Allocazione dinamica

Come soddisfare una richiesta di dimensione  $n$  da una lista di blocchi liberi?

- **First-fit:** assegna il *primo* blocco libero abbastanza grande per contenere lo spazio richiesto.
- **Best-fit:** assegna *il più piccolo* blocco libero abbastanza grande. Bisogna cercare nell'intera lista, a meno che la lista non sia ordinata in base alla dimensione.
- **Worst-fit:** assegna il più grande blocco libero. Si deve nuovamente cercare nell'intera lista, a meno che non sia ordinata in base alla dimensione.

Sia il metodo first-fit sia quello best-fit sono migliori del metodo worst-fit in termini di tempo e di utilizzo della memoria centrale.

- Il metodo first-fit è generalmente più veloce del best-fit mentre essi risultano essere equivalenti dal punto di vista dell'ottimizzazione dello spazio in memoria.

# Frammentazione

- **Frammentazione esterna** – c'è abbastanza spazio totale di memoria centrale per soddisfare una richiesta, ma gli spazi disponibili non sono contigui.
  - Ne soffrono le strategie first-fit e best-fit.
- Ridurre la frammentazione esterna attraverso la compattazione:
  - Fondere i contenuti della memoria centrale per avere tutta la memoria centrale libera in un grande blocco.
  - La compattazione è possibile *solo* se la rilocalizzazione è dinamica ed è fatta al momento dell'esecuzione (basta variare il valore del registro base e spostare codice e dati).
- Ridurre la frammentazione permettendo spazi di indirizzamento fisico non contigui mediante due tecniche principali:
  - Paginazione.
  - Segmentazione.
- **Frammentazione interna** – la porzione di memoria centrale allocata ad un processo può essere più grande di quanto richiesto; la differenza è una frazione della memoria centrale **interna** ad una partizione che non viene sfruttata.

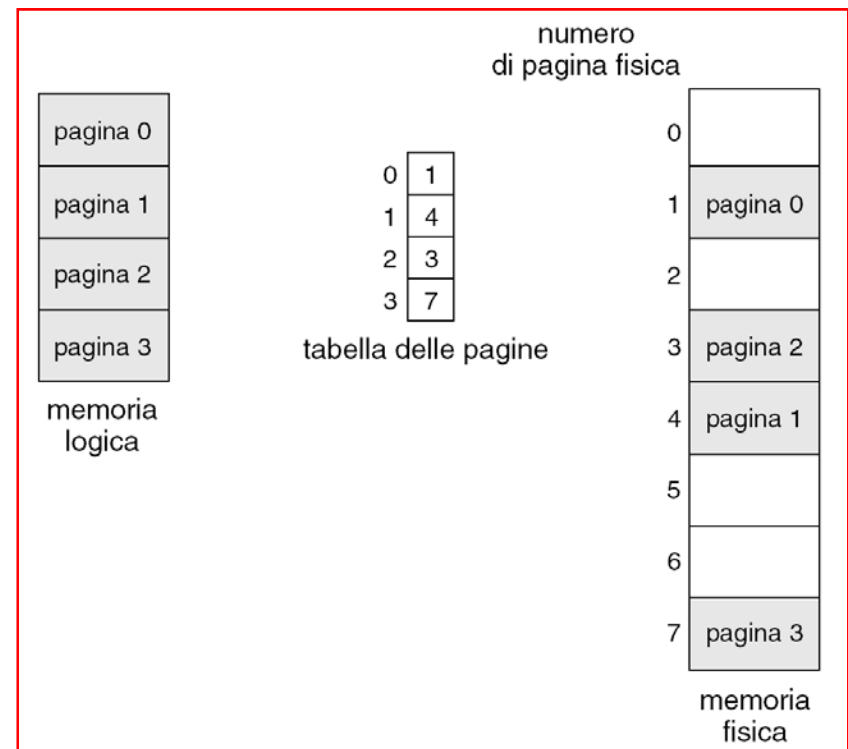
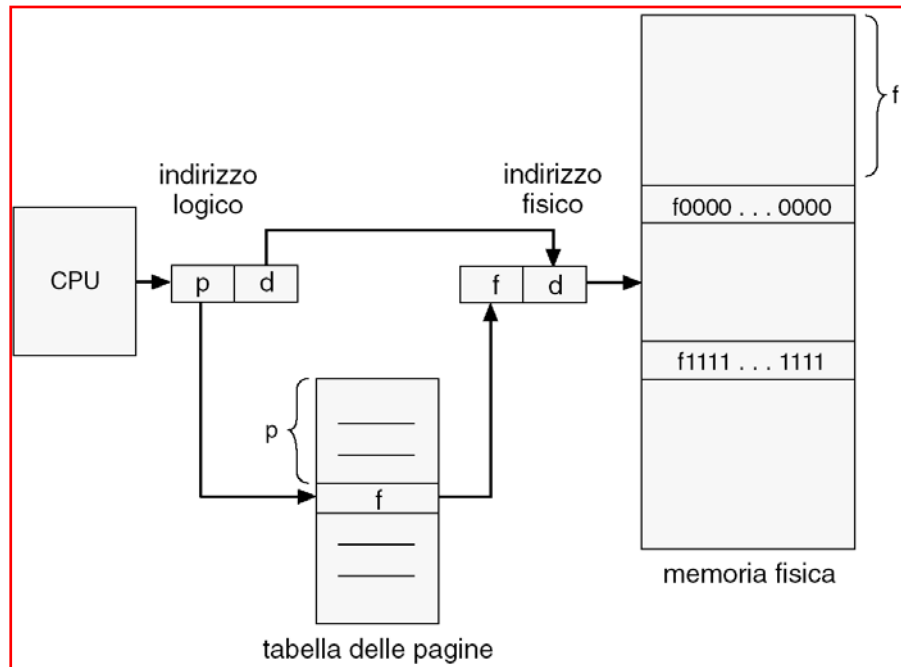
# Paginazione

- Lo spazio degli indirizzi fisici può essere non contiguo; il processo è allocato alla memoria fisica tutte le volte che il più recente è disponibile.
- Suddivide la memoria fisica in blocchi di **frame** (la dimensione è una potenza di 2, fra 512B e 16MB) e mantiene traccia di tutti i frame liberi.
- La dimensione della pagina logica (pari a quella della pagina fisica) è definita dall'hardware.
  - Se la dimensione di un indirizzo logico è  $2^m$  e abbiamo a disposizione  $n$  bit per il sistema di indirizzamento (dimensione massima della memoria) adopereremo  $m-n$  bit per il numero di pagina e  $n$  per il displacement.
- Divide la memoria logica in blocchi delle stesse dimensioni chiamati **pagine**.
- Per eseguire un processo di dimensione di  $n$  pagine, bisogna trovare  $n$  frame liberi e caricare il programma.
- Occorre impostare una tabella delle pagine per tradurre gli indirizzi logici in indirizzi fisici.
- Non esiste frammentazione esterna, ma frammentazione interna.

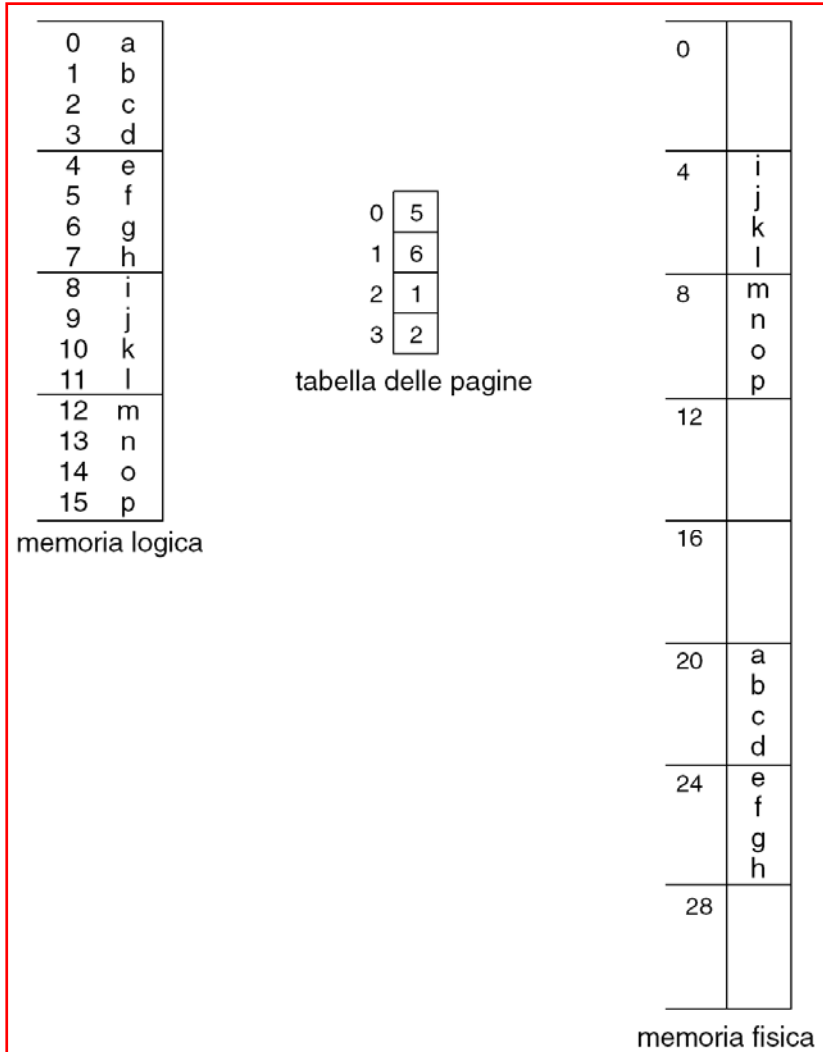


# Traduzione di un indirizzo

- Ogni indirizzo generato dalla CPU è diviso in due parti:
  - *Numero di pagina (p)* – usato come indice nella *tabella delle pagine* che contiene l'indirizzo di base di ogni frame nella memoria fisica.
  - *Spiazzamento nella pagina (d)* – combinato con l'indirizzo di base per calcolare l'indirizzo di memoria fisica che viene mandato all'unità di memoria centrale.



# Esempio



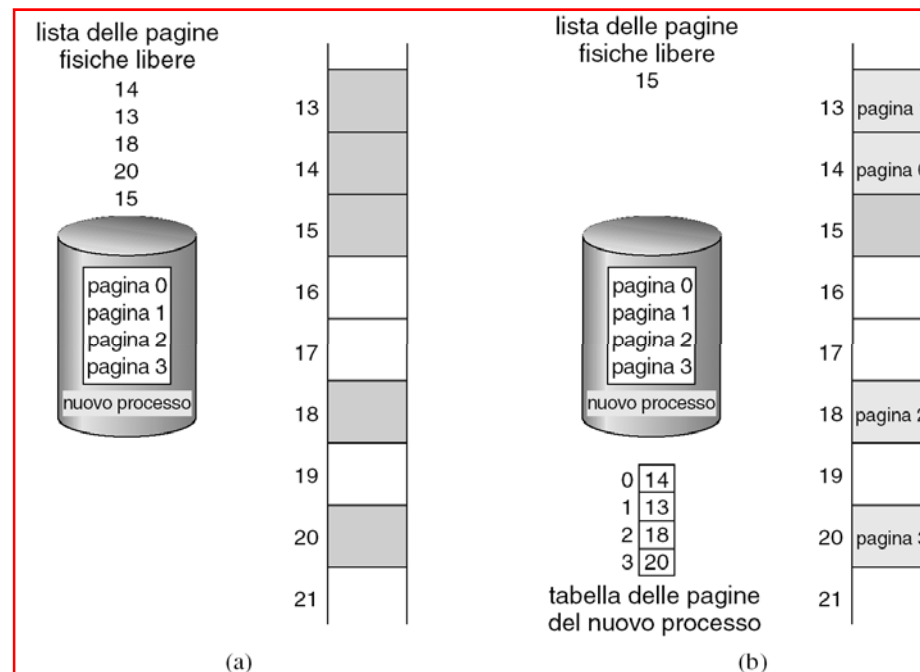
- Memoria centrale a 32 byte con pagine di 4 byte (8 pagine).
- L'indirizzo logico 0 va espresso come  $p=0, d=0$ .
- La pagina 0 è secondo la page table nel frame 5.
  - L'indirizzo logico 0 corrisponde a quello fisico 20 ( $5 \times 4 + 0$ ).
  - L'indirizzo logico 3 corrisponde a  $(p,d) = (0,3)$ , quello fisico è 23 ( $5 \times 4 + 3$ ).
- L'indirizzo logico 4 va espresso come  $p=1, d=0$ . La pagina 1 è nel frame 6.
  - L'indirizzo logico 4 corrisponde a quello fisico 24 ( $6 \times 4 + 0$ ).
- L'indirizzo logico 13 va espresso come  $p=3, d=1$ . La pagina 3 è nel frame 2.
  - L'indirizzo logico 13 corrisponde a quello fisico 9 ( $2 \times 4 + 1$ ).

# Frame liberi (1/2)

- La paginazione è una strategia di rilocalizzazione dinamica che utilizza un registro di rilocalizzazione per ogni frame della memoria centrale.
  - La page table può essere intesa come tabella di registri di rilocalizzazione.
- Un processo che abbisogni di  $n$  pagine più un byte comporta l'allocazione di  $n+1$  frame con un ultimo frame quasi completamente frammentato (caso peggiore di frammentazione interna).
  - La frammentazione interna in media è di mezza pagina per processo.
  - È auspicabile avere piccole dimensioni di pagina per ridurre la frammentazione interna, tuttavia:
    - con pagine piccole cresce la dimensione della page table;
    - gli accessi a disco sono maggiormente efficienti con grossi quantitativi di dati da trasferire.
- La dimensione tipica attuale delle pagine è compresa tra 4 kB e 8 kB.
- Solitamente ogni elemento della page table è lungo 4 byte ( $2^{32}$  frame nella memoria fisica) quindi con frame da 8 kB si può indirizzare una memoria fisica da  $2^{45}$  byte (32 TB).

# Frame liberi (2/2)

- L'utente vede la memoria centrale come un unico singolo spazio che contiene un dato programma mentre in realtà questo è suddiviso e sparpagliato nella memoria fisica insieme ad altri programmi.
- L'hardware di traduzione degli indirizzi riconcilia la visione della memoria dell'utente con quella reale.
- Le informazioni sui frame totali, su quelli allocati e su quelli disponibili vengono mantenute dall'O.S. in una **tabella dei frame**.



Prima dell'allocation

Dopo l'allocation

# Page table

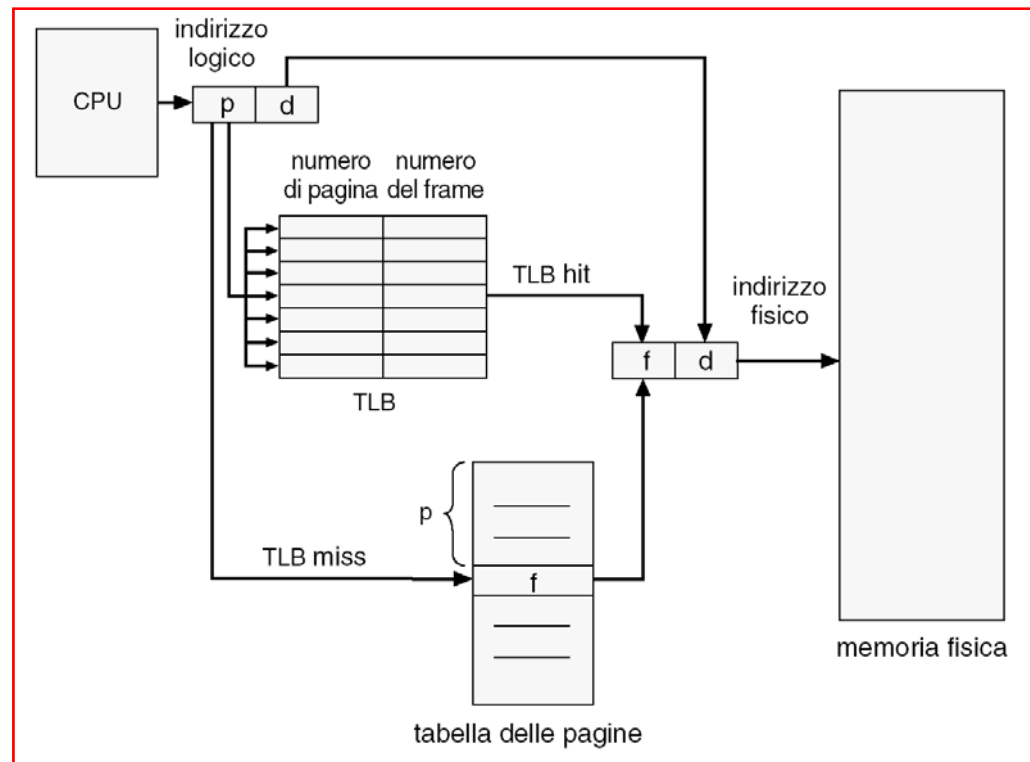
- La maggior parte degli O.S. alloca una page table per processo e un puntatore ad essa è memorizzato nel PCB relativo.
- La tabella delle pagine è mantenuta in registri dedicati (page-map table di piccole dimensioni) o più di frequente nella memoria centrale.
- Il *registro base della tabella delle pagine* (PTBR) punta alla tabella.
  - Il cambiamento di tabella richiede di modificare il solo PTBR riducendo di molto il tempo per il context switching.
- In questo schema ogni accesso a dati/istruzioni richiede due accessi alla memoria. Uno per la tabella delle pagine e uno per i dati/istruzioni.
  - L'accesso alla memoria centrale è rallentato di un fattore 2.
- I due problemi di accesso alla memoria posso essere risolti attraverso l'uso di una speciale piccola cache per l'indicizzazione veloce detta **Translation Look-aside Buffer – TLB**.
  - Si tratta di un hardware velocissimo ma molto costoso. Le dimensioni tipiche di un TLB tipicamente consentono di mantenere da 64 a 1024 elementi.

## ■ Memoria associativa – ricerca parallela:

Traduzione dell'indirizzo (p, d)

- Se p si trova nella memoria associativa, si ottiene il frame#.
- Altrimenti si ottiene il frame# dalla page map table in memoria centrale.

page#	frame#



# Tempo di accesso effettivo

- L'utilizzo di un TLB può richiedere meno del 10% rispetto al caso di memoria non mappata.
- Se la TLB è già occupata il sistema operativo applica una politica di sostituzione LRU (Least Recently Used) oppure random.
  - Alcuni elementi di TLB possono essere *wired down* e non possono essere rimossi (codice del kernel).
- Per il calcolo del tempo effettivo di accesso alla memoria centrale occorre fare un calcolo pesato di tipo probabilistico. Sia:
  - Associative Lookup =  $\varepsilon$  unità di tempo.
  - Si assuma che il tempo di ciclo di memoria è  $\beta$  unità di tempo.
  - Tasso di accesso con successo (*hit ratio*)  $\alpha$  – frequenza delle volte che un particolare numero di pagina viene richiesto nella TLB.
  - Tempo di accesso effettivo (EAT):

$$\text{EAT} = (\beta + \varepsilon) \alpha + (2 \beta + \varepsilon)(1 - \alpha) = 2 \beta + \varepsilon - \beta \alpha = \beta(2 - \alpha) + \varepsilon$$

- Esempio: 20 nsec per accedere al TLB, 100 nsec per accedere alla memoria, hit ratio 80%.
  - In caso di Hit: 120 nsec per un accesso mappato.
  - In caso di TLB miss: 20 nsec per l'accesso al TLB (miss), 100 nsec per recuperare la PMT dalla memoria e 100 nsec per l'accesso.

$$\text{EAT} = 0.8 \times 120 + 0.2 \times 220 = 140 \text{ nsec}$$

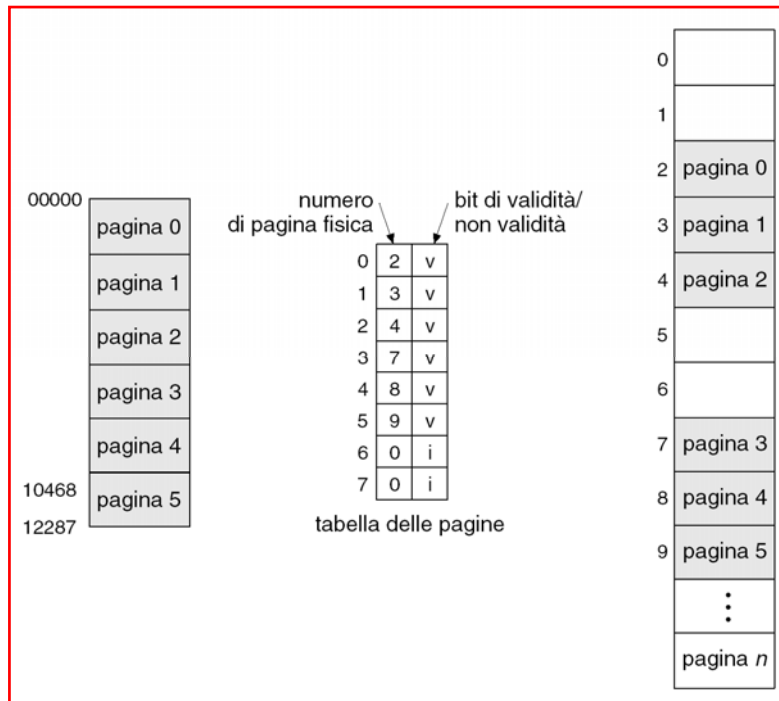
# Protezione della memoria centrale

- La protezione della memoria centrale in ambiente paginato è ottenuta mediante **bit di protezione** associati a ciascun frame interni alla page map table.
- Un bit definisce l'attributo di una pagina (sola lettura/lettura-scrittura).
  - Poiché ogni riferimento alla memoria centrale passa attraverso la PMT, mentre viene calcolato l'indirizzo fisico possono essere controllati i bit di protezione.
    - ▶ Un tentativo di scrittura su una pagina read-only genera una trap hardware.
- Un bit **valid/invalid** è associato ad ogni elemento della PMT:
  - “valid” indica che la pagina associata è nello spazio degli indirizzi logici del processo ed è quindi una pagina legale (accesso alla pagina consentito).
  - “invalid” indica che la pagina non è nello spazio degli indirizzi logici del processo (accesso alla pagina negato).
- Un processo tipicamente usa solo una parte dello spazio a disposizione.
  - È dispendioso creare una PMT con il riferimento a tutte le pagine nell'intervallo degli indirizzi: la maggior parte di essa resterebbe inutilizzata.
  - Un Page-Table Length Register (PTLR) contiene la dimensione della PMT.
    - ▶ Il PTLR viene controllato in corrispondenza di ogni indirizzo logico per verificare che esso sia nell'intervallo di validità del processo.



# Protezione della memoria centrale

- In un sistema con spazio di indirizzamento a 14 bit (0-16383), si supponga di avere un programma che sfrutti solo gli indirizzi 0-10468.
- Si supponga una pagina di dimensione 2kB.
  - Le pagine 0,1, .., 5 sono mappate regolarmente.
  - Le pagine 6 e 7 sono non valide.



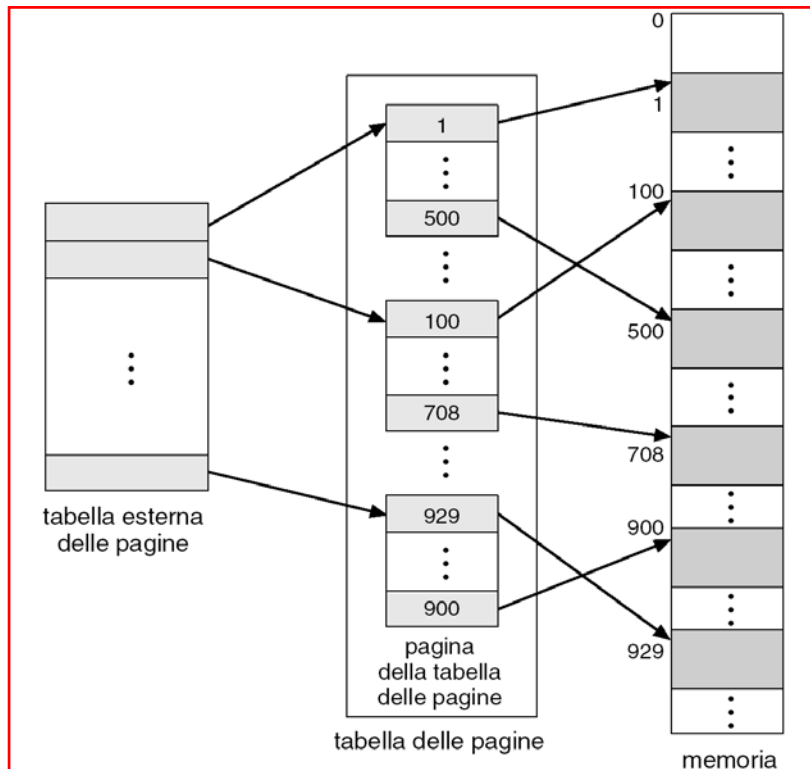
- NOTA: con 6 pagine (0-5) da 2kB si ha:
  - $6 \times 2048 = 12288$
  - Il programma si estende fino all'indirizzo 10468 e ogni riferimento al di là è classificato come illegale
  - I riferimenti alla pagina 5 (10240-12287) sono ritenuti validi.
  - L'incongruenza è frutto del problema della frammentazione interna.

# Struttura della tabella delle pagine

- La maggioranza dei PC supporta vasti spazi di indirizzamento logico (da  $2^{32}$  a  $2^{64}$ ) con un conseguente forte impatto della Page Table.
  - Con uno spazio a 32 bit e pagine di 4kB ( $2^{12}$ ), la PMT potrebbe avere fino a 1 milione di elementi.
    - ▶ Se ciascun elemento occupa 4 byte la PMT occuperà 4MB.
- Occorrono tecniche efficienti per la strutturazione della tabella delle pagine,
  - Paginazione gerarchica.
  - Tabelle delle pagine con hashing.
  - Tabella delle pagine invertita.

# Paginazione gerarchica

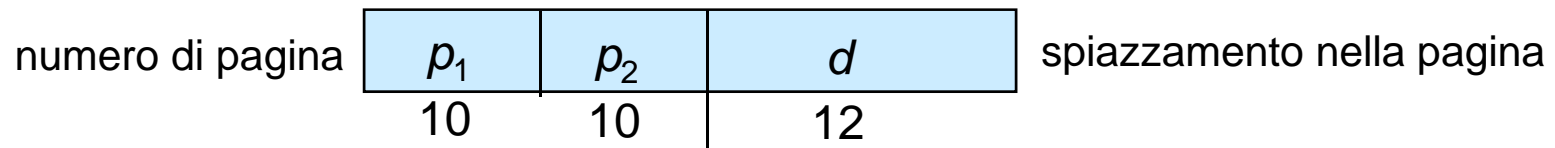
- Suddivide lo spazio degli indirizzi logici in più tabelle di pagine.
- Una tecnica semplice è la tabella delle pagine a due livelli.
  - La stessa PMT è paginata.
  - Occorrerà una External Page Map Table (EPMT) contenente il riferimento alle pagine della PMT.



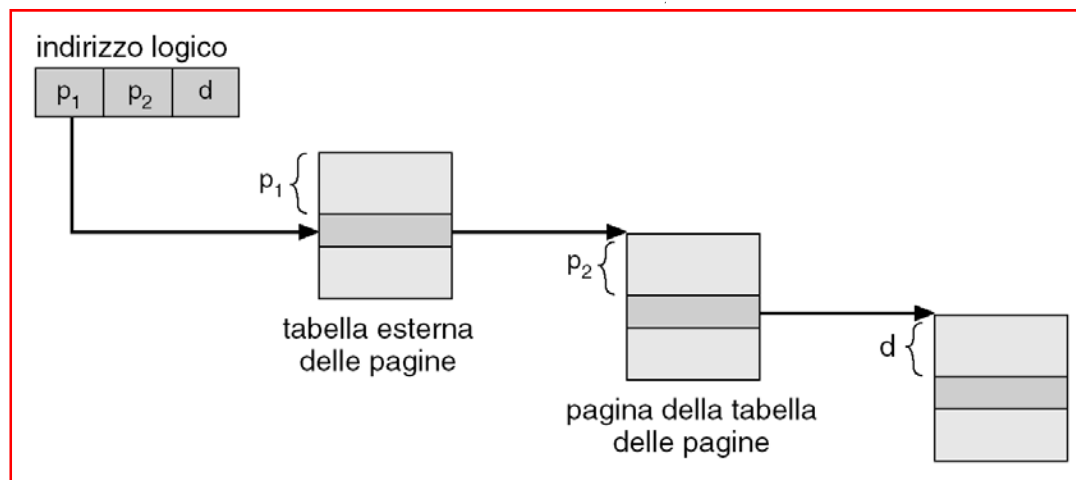
- Poiché la traduzione di un indirizzo procede dall'esterno all'interno, questo schema prende anche il nome di **tabella delle pagine mappata in avanti**.

# Paginazione a due livelli

- Un indirizzo logico (su una macchina a 32 bit con pagine di 4kB) è diviso in:
  - un numero di pagina che consiste in 20 bit;
  - uno spiazzamento della pagina da 12 bit.
- Poichè paginiamo la tabella, il numero di pagina è ulteriormente diviso in:
  - un numero di pagina da 10 bit;
  - uno spiazzamento nella pagina da 10 bit.
- Pertanto un indirizzo logico è diviso come segue:

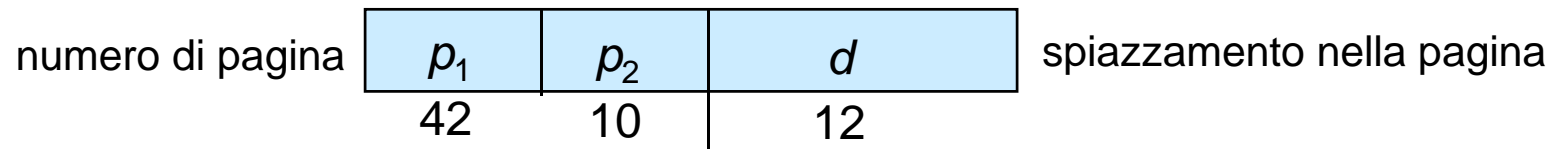


dove  $p_1$  è un indice nella tabella esterna, e  $p_2$  rappresenta lo spostamento all'interno della pagina della tabella esterna.

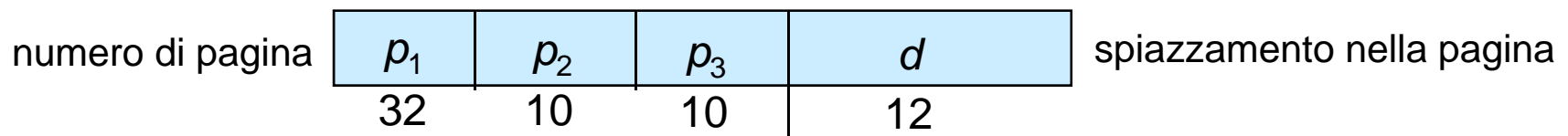


# Schemi correttivi

- Traduzione dell'indirizzo per un architettura di paginazione a due livelli a 64 bit.
  - Supponiamo pagine da 4kB ( $2^{12}$  byte).
  - La tabella potrà ospitare fino a  $2^{52}$  elementi.
  - Si potrebbe immaginare il seguente schema per gli indirizzi:

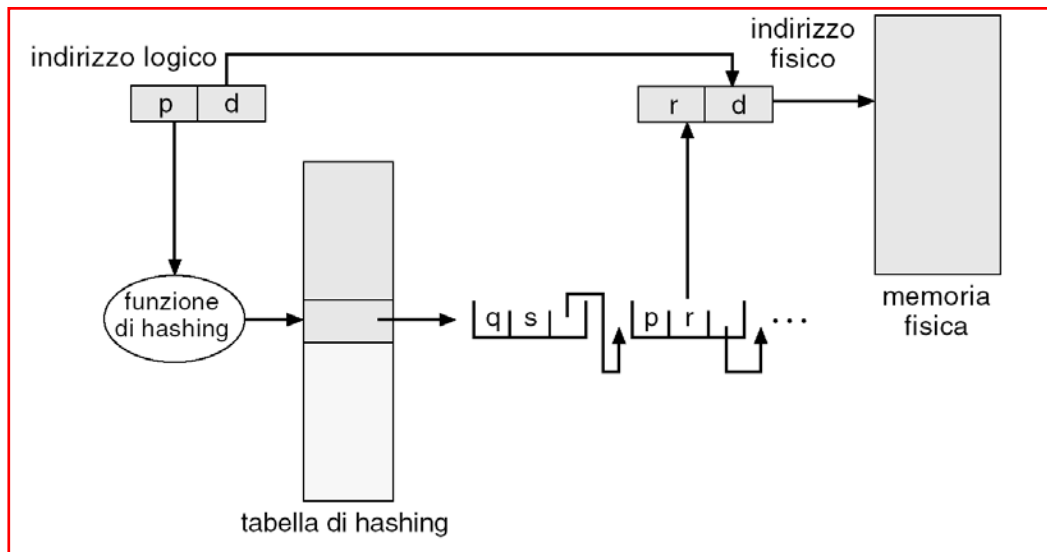


- La EPMT sarebbe composta da  $2^{42}$  elementi. Con elementi da 4 byte occuperebbe  $2^{44}$  byte (16 TB).
- Si può suddividere la EPMT in parti più piccole:
  - ▶ schema di paginazione a tre livelli.



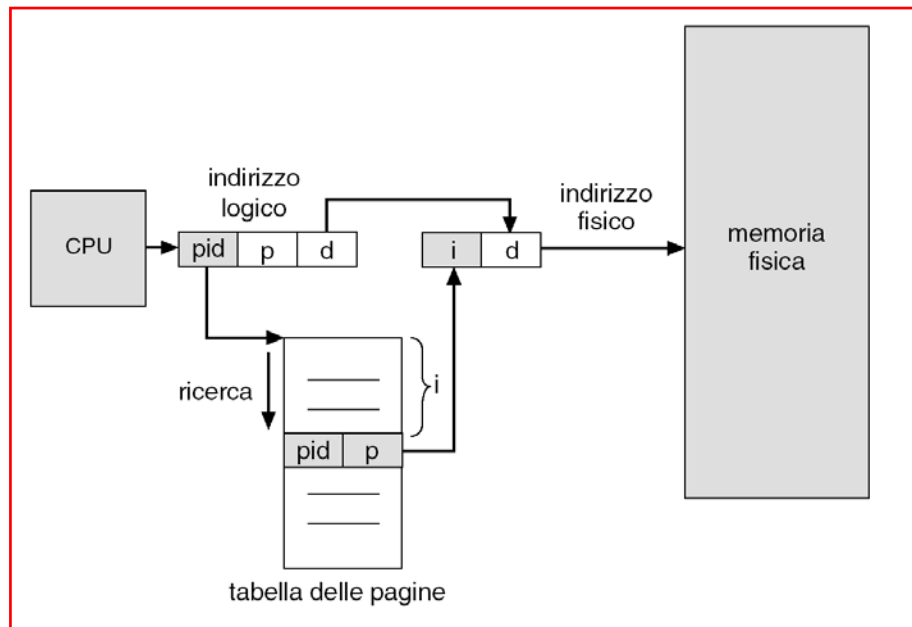
# Tabelle delle pagine con hashing

- Comune per trattare gli spazi di indirizzamento più grandi di 32 bit.
- Il numero di pagina virtuale nell'indirizzo virtuale è inserito nella tabella come funzione di hashing. Ogni elemento della tabella contiene una lista di pagine che hanno lo stesso valore della funzione di hashing. Contiene:
  - Numero di pagina virtuale.
  - Numero del frame corrispondente alla pagina mappata.
  - Puntatore all'elemento successivo nella lista collegata.
- I numeri di pagina virtuali sono confrontati con questa lista cercando una corrispondenza. Se ne esiste una, il relativo frame fisico viene estratto.
- Variante: clustered page table (ogni elemento della tabella di hashing si riferisce a 16 pagine).



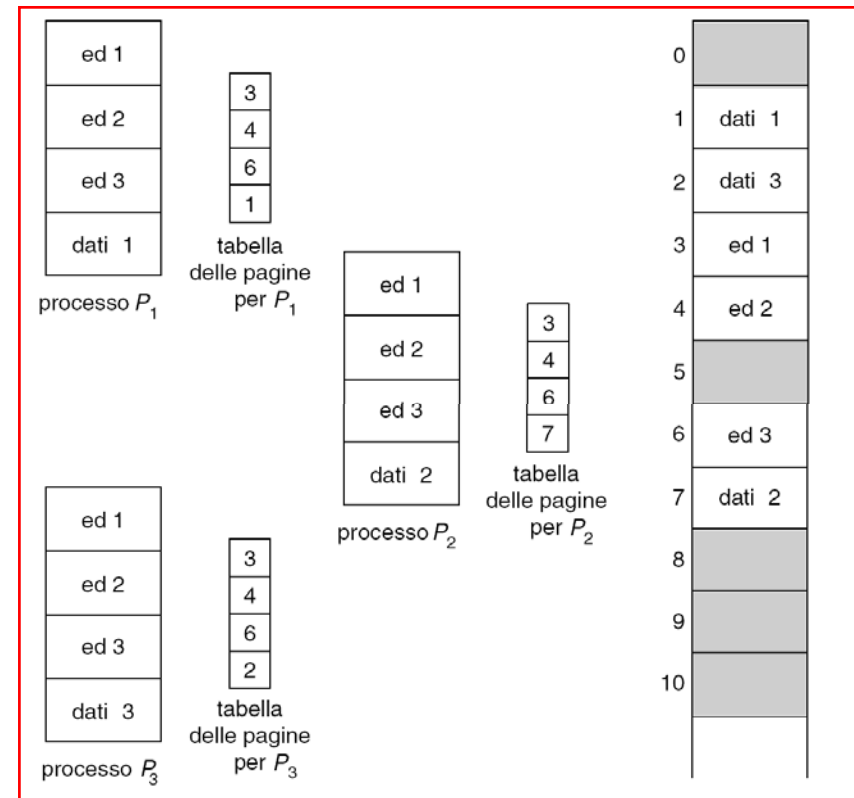
# Tabella delle pagine invertita

- PROBLEMA: ogni processo ha la sua PMT con un elemento per ogni pagina che il processo sta usando: le PMT possono occupare grandi quantità di memoria.
- Si adopera lo schema della **tabella delle pagine invertita**.
  - Ciascun elemento consiste nell'indirizzo virtuale della pagina logica memorizzata in quella posizione di memoria fisica con informazioni sul processo cui appartiene quella pagina.
  - Nel sistema c'è una sola PMT con un solo elemento per ogni pagina fisica della memoria centrale.
    - ▶ Diminuizione della quantità di memoria centrale necessaria per memorizzare una tabella e aumento del tempo per cercare nella tabella quando si verifica un riferimento alla pagina.
      - Uso di una hashing table per limitare la ricerca a uno o a pochi elementi nella PMT.



# Pagine condivise

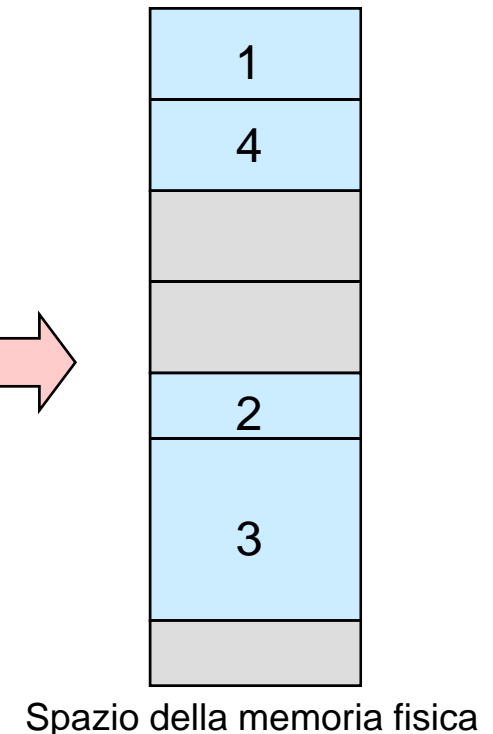
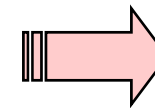
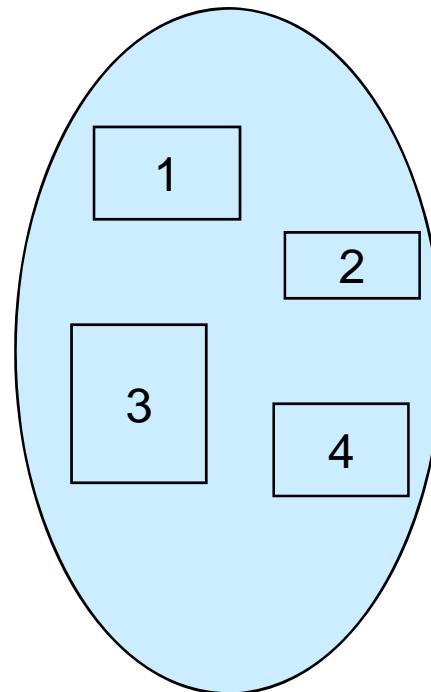
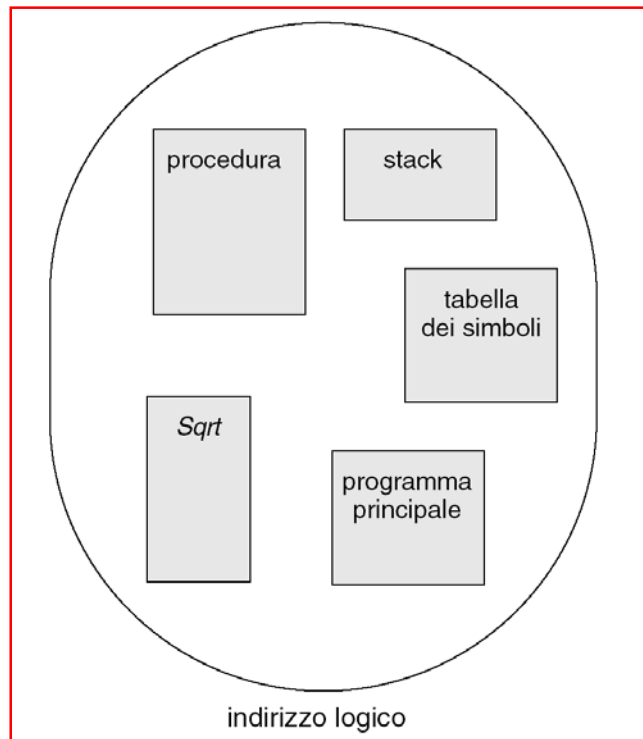
- Un vantaggio della paginazione è la possibilità di condivisione del codice comune.
- Codice condiviso.
  - Una copia di sola lettura del cosiddetto **codice rientrante** condiviso fra processi (ad esempio compilatori, librerie, basi di dati).
  - Il codice condiviso deve apparire nella stessa posizione dello spazio di indirizzo logico di tutti i processi.
- Codice privato e dati.
  - Ogni processo possiede una copia separata del codice e dei dati.
  - Le pagine per il codice privato ed i dati possono apparire ovunque nello spazio di indirizzo logico.
- Generalmente la condivisione si realizza mediante indirizzi virtuali multipli che mappano un unico indirizzo fisico.
  - I sistemi che adoperano tabelle delle pagine invertite hanno una sola pagina virtuale per pagina fisica.
    - ▶ La condivisione non è realizzabile (si avrebbero pagine fisiche con due o più indirizzi virtuali condivisi).





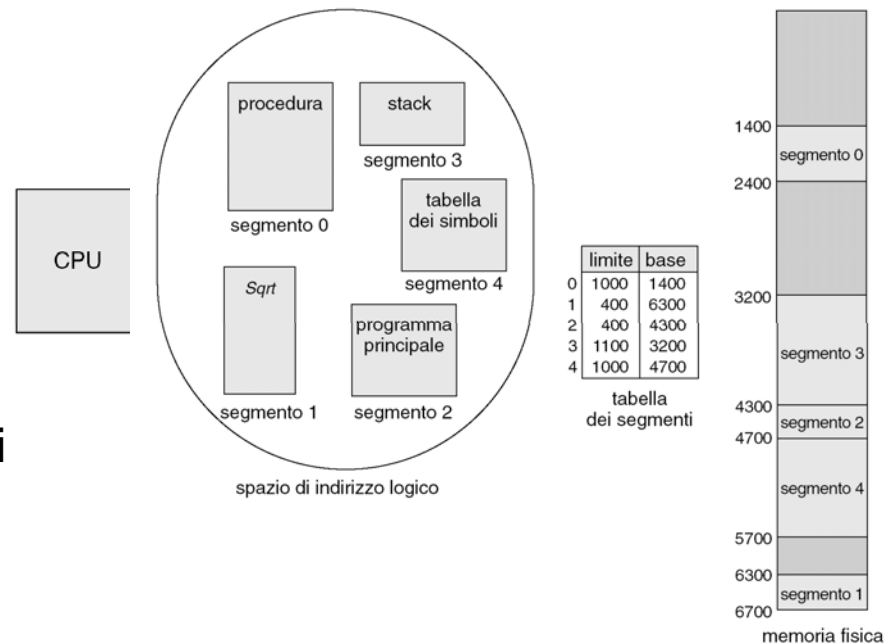
# Segmentazione

- Schema di gestione della memoria centrale che supporta il punto di vista dell'utente della memoria centrale.
- Lo spazio di indirizzamento logico è un insieme di segmenti. Un segmento è un'unità logica (programma principale, procedura, funzione, metodo, oggetto, variabili locali, stack, array).



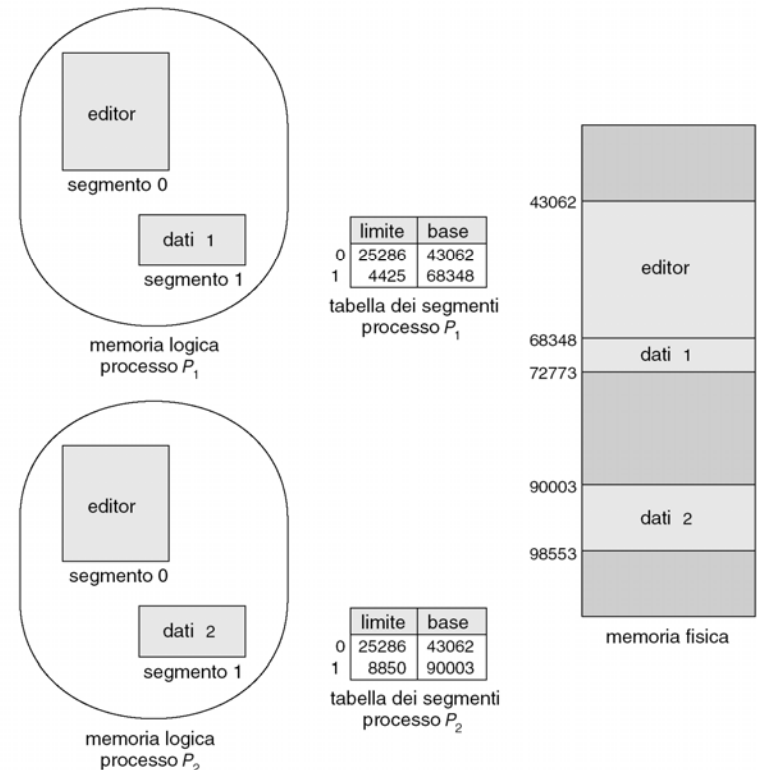
# Architettura della segmentazione

- Un indirizzo logico è composto da due parti:  
 $\langle \text{numero del segmento, spiazzamento} \rangle$
- *Tabella dei segmenti* – mappa gli indirizzi bidimensionali in indirizzi fisici; ogni elemento della tabella ha:
  - Una *base* – contiene l'indirizzo fisico di partenza in cui il segmento risiede in memoria centrale.
  - Un *limite* – specifica la lunghezza del segmento stesso.
- *Registro base del segmento dalla pagina (STBR)* punta alla tabella del segmento che si trova in memoria.
- *Registro della lunghezza del segmento della pagina (STLR)* indica il numero dei segmenti usati dal programma; il numero del segmento  $s$  è legale se  $s < \text{STLR}$ .



# Protezione e condivisione

- Protezione. Associazione di un bit di validità a ciascun segmento:
  - bit di validità = 0  $\Rightarrow$  segmento illegale.
  - privilegi di lettura/scrittura/esecuzione.
- Un segmento è una porzione semanticamente definita di un programma.
  - È altamente probabile che tutte le parti del segmento siano adoperate allo stesso modo.
- Ogni processo ha una Segment Table.
  - Un segmento è condiviso quando gli ingressi di due o più processi nella ST puntano alla stessa locazione fisica.
- La condivisione del codice o dei dati è particolarmente agevole nel caso di segmentazione.
  - Essa si verifica a livello di segmento.
  - Qualsiasi informazione può essere condivisa se definita come segmento.



# Frammentazione

- Allocazione. Poichè i segmenti sono di varia lunghezza, l'allocazione in memoria è un problema di allocazione dinamica.
  - First fit/best fit.
  - Frammentazione esterna.
    - ▶ Quando tutti i blocchi in memoria sono troppo piccoli per ospitare un segmento occorrerà attendere per la liberazione di blocchi o eseguire la compattazione
- La segmentazione è per natura un algoritmo di rilocalizzazione dinamica.
  - In linea teorica si potrebbe disporre ogni byte in un proprio segmento e rilocalarlo separatamente.
    - ▶ Eliminazione totale della frammentazione esterna.
    - ▶ Avremmo bisogno di un registro base per la rilocalazione di ogni byte (raddoppio dell'occupazione di memoria!)
  - Se la dimensione media dei segmenti è piccola, sarà basso il livello di frammentazione.

# Segmentazione paginata

- MULTICS risolve i problemi della frammentazione esterna e della lunghezza dei tempi di ricerca attraverso la paginazione dei segmenti.
- Nella segmentazione con paginazione le informazioni della tabella dei segmenti non contengono l'indirizzo di un segmento quanto piuttosto l'indirizzo della tabella delle pagine per quel segmento.
- Lo spazio di indirizzamento logico di un processo è diviso in due partizioni:
  - Segmenti riservati (le cui informazioni sono contenute nella Local Descriptor Table (LDT)).
  - Segmenti condivisi (le cui informazioni sono contenute nella Global Descriptor Table (GDT)).
- Ogni elemento della LDT e della GDT consiste in un descrittore del segmento con informazioni dettagliate su quel segmento (tra le altre anche base e limite del segmento).
- Un indirizzo logico è dato da una coppia <selettore, spiazzamento> ove:
  - Selettore = <s, g, p> a 16 bit con:
    - ▶ s: numero di segmento (13 bit);
    - ▶ g: segmento nella GDT o nella LDT (1 bit);
    - ▶ p: protezione (2 bit).
  - Lo spiazzamento è un valore a 32 bit che specifica la posizione della word nel segmento.

# Segmentazione paginata

- Le informazioni BASE e LIMITE contenute nel descrittore di segmento sono adoperate per costruire un indirizzo lineare:
  - Se l'indirizzo è valido (controllo sul valore LIMITE ) si somma lo spiazzamento al valore BASE;
  - L'indirizzo lineare adotta uno schema di paginazione a due livelli comprendente:
    - ▶ Puntatore all'indice di pagina, puntatore alla PMT e spiazzamento.

