

МИНОБРНАУКИ РОССИИ
САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ
ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ
«ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА)
Кафедра МО ЭВМ

ОТЧЕТ
по лабораторной работе №1 (Вар. 2р)
по дисциплине «Построение и анализ алгоритмов»
Тема: Поиск с возвратом

Студент гр. 3388

Лутфулин Д.А.

Преподаватель

Жангиров Т.Р.

Санкт-Петербург

2025

Цель работы

Разработка и анализ алгоритма разбиения квадрата размером $n \times n$ на минимальное количество непересекающихся меньших квадратов с помощью рекурсивного поиска с возвратом

Задание (Вариант 1р. Рекурсивный бэктрекинг. Исследование времени выполнения от размера квадрата)

У Вовы много квадратных обрезков доски. Их стороны (размер) изменяются от 1 до $N - 1$, и у него есть неограниченное число обрезков любого размера. Но ему очень хочется получить большую столешницу - квадрат размера N

Он может получить ее, собрав из уже имеющихся обрезков(квадратов). 7×7 может быть построена из 9 обрезков.

Внутри столешницы не должно быть пустот, обрезки не должны выходить за пределы столешницы и не должны перекрываться. Кроме того, Вова хочет использовать минимально возможное число обрезков.

Входные данные

Размер столешницы - одно целое число
($2 \leq N \leq 20$).

Выходные данные

Одно число K , задающее минимальное количество обрезков(квадратов), из которых можно построить столешницу(квадрат) заданного размера N
Далее должны идти K строк, каждая из которых должна содержать три целых числа x, y, w задающие координаты левого верхнего угла ($1 \leq x, y \leq N$) и длину стороны соответствующего обрезка(квадрата).

Пример входных данных

7

Соответствующие выходные данные

9

1 1 2

1 3 2

3 1 1

4 1 1

3 2 2

5 1 3

4 4 4

1 5 3

3 4 1

Выполнение работы

Для выполнения работы был использован алгоритм рекурсивного поиска с возвратом. Этот алгоритм на каждом вызове рекурсивной функции добавляет один квадрат и снова вызывает рекурсивную функцию, а если количество квадратов в решении уже превысило длину наилучшего решения, то происходит откат к более ранним решениям.

Описание рекурсивной функции:

Функция `backtrack(cur_squares, empty, x, y)` вызывается внутри главной функции `quilt`. Она принимает текущий список квадратов `cur_squares`, число `empty` – оставшаяся незаполненная площадь, и принимает координаты последней уже найденной заполненной точки `x, y`. Также функция пользуется двумерным массивом `sq`, размером стороны квадрата `n` и `nonlocal` массивом `best_solution`. Назначение – найти наименьшее разбиение квадрата на квадраты с меньшей стороной. Функция ничего не возвращает, но изменяет массив `best_solution`.

Оптимизации алгоритма:

Для оптимизации алгоритма были использованы следующие методы:

1. В качестве первых трёх квадратов предполагаются 3 квадрата:
 - Квадрат стороны $(n + 1) // 2$ в точке $[0,0]$
 - Квадрат стороны $n//2$ в точке $[(n + 1) // 2, 0]$
 - Квадрат стороны $n//2$ в точке $[0, (n + 1) // 2]$

Например для квадрата $7*7$ получим такое разбиение:

```
[4, 4, 4, 4, 3, 3, 3]
[4, 4, 4, 4, 3, 3, 3]
[4, 4, 4, 4, 3, 3, 3]
[4, 4, 4, 4, 0, 0, 0]
[3, 3, 3, 0, 0, 0, 0]
[3, 3, 3, 0, 0, 0, 0]
[3, 3, 3, 0, 0, 0, 0]
```

2. Если сторона квадрата – не простое число, то находим решение для квадрата со стороной наименьшего делителя этого числа, а потом масштабируем его до исходного n . Например, разбиение квадрата 14×14 – это разбиение квадрата 2×2 , увеличенное в 7 раз.
3. Основная оптимизация перебора – бэктрекинг. Если найденный массив `cur_squares` длиннее, чем массив `best_solution`, или мы перебрали все возможные варианты, то алгоритм возвращается к предыдущему шагу, удаляя последний поставленный квадрат.
4. Введена переменная `empty` – количество оставшихся пустых клеток. Она применяется, если мы пытаемся поставить квадрат с площадью больше, чем её значение – в таком случае попытка сразу отбрасывается, без перебора клеток. Также, если значение `empty = 0`, то можно не пытаться поставить ещё один квадрат, а сразу выходить из функции, так как квадрат уже заполнен.

Способ хранения частичных решений:

Частичные решения хранятся в двумерном массиве `sq` размера $n \times n$, массиве текущего решения `cur_squares` и массиве `best_solution`. Массив `best_solution` был сделан `nonlocal` для того, чтобы можно было копировать в него массив `cur_squares`, когда тот становится оптимальным решением. Для `sq` и `cur_squares` это не требуется, так как с ними не выполняется операция присваивания.

Оценка сложности по времени и памяти:

Нахождение простого делителя – $O(n^{1/2})$

Здесь и далее под n будет подразумеваться наименьший простой делитель числа, так как решение для составного числа является масштабированным решением для простого числа.

Рисование квадрата – $O(n^2)$

Построение 3-х начальных квадратов – $O(n^2)$.

Заметим, что первое найденное решение будет с большим квадратом со стороной $(n/2)$ и остальными квадратами 1×1 . Это ровно n решений. Пример для квадрата 11×11 ниже:

принимая решение за наилучшее

| |
|-----------------------------------|
| [6, 6, 6, 6, 6, 6, 5, 5, 5, 5, 5] |
| [6, 6, 6, 6, 6, 6, 5, 5, 5, 5, 5] |
| [6, 6, 6, 6, 6, 6, 5, 5, 5, 5, 5] |
| [6, 6, 6, 6, 6, 6, 5, 5, 5, 5, 5] |
| [6, 6, 6, 6, 6, 6, 5, 5, 5, 5, 5] |
| [6, 6, 6, 6, 6, 6, 5, 5, 5, 5, 5] |
| [5, 5, 5, 5, 5, 5, 1, 5, 5, 5, 5] |
| [5, 5, 5, 5, 5, 5, 1, 5, 5, 5, 5] |
| [5, 5, 5, 5, 5, 5, 1, 5, 5, 5, 5] |
| [5, 5, 5, 5, 5, 5, 1, 5, 5, 5, 5] |
| [5, 5, 5, 5, 5, 5, 1, 1, 1, 1, 1] |

Таким образом наилучшее решение уже размером n , а значит будет не более чем n заходов в рекурсию – остальные будут обрубаться сразу же, так как есть более оптимальное решение.

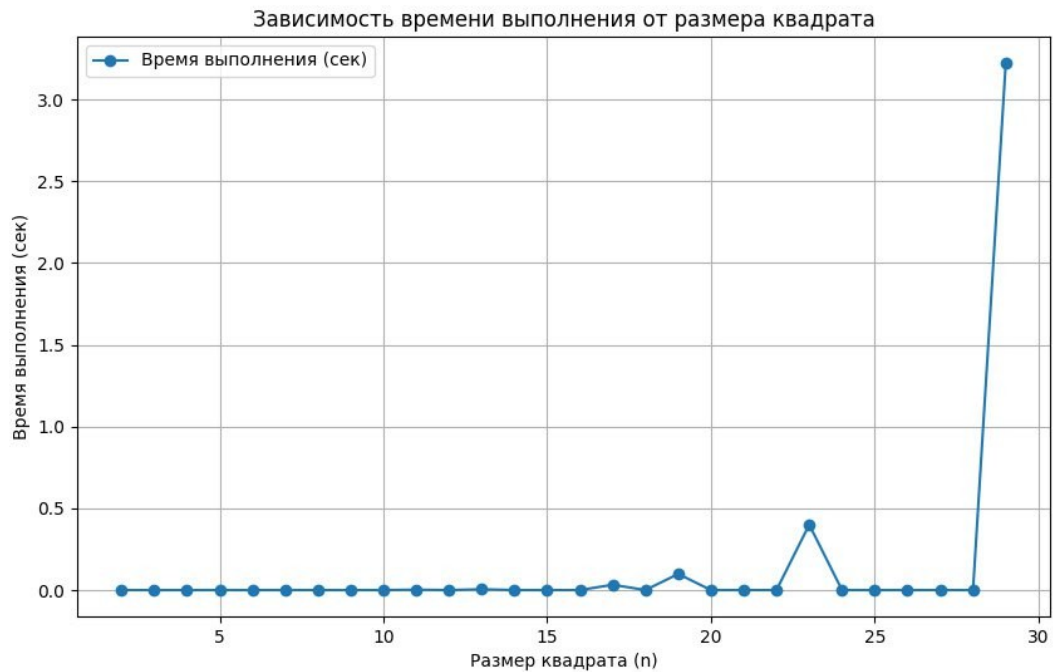
На каждом шаге мы сначала пытаемся найти следующую пустую точку. Так как квадрат заполняется слева направо и сверху вниз, будет проверяться примерно одна строка – в среднем случае $O(n)$. Далее мы ставим квадрат размером не более чем $(n-1)^2$, рекурсивно вызываем функцию и убираем квадрат. Таким образом, 1 заход в функцию занимает $O(n) + O(n^2) + O(n^2) \sim O(n^2)$.

Итого имеем рекурсию глубины n , каждый шаг которой сложностью в $O(n^2)$. Значит, сложность алгоритма $O(n^3)$.

Оценим сложность по памяти. Массивы `sq` `best_solution` и `cur_squares` ни на каком из этапов не копируются, их сложность $O(n^2)$, $O(n)$ и $O(n)$ соответственно. Так как глубина рекурсии - n , сложность для остальных переменных $O(n)$. Итого получаем сложность $O(n^2)$.

Исследование времени выполнения :

Построим график зависимости времени выполнения от n



Так как решение для составных чисел сводится к масштабированию простого числа, решения с составными числами не составляют большого интереса. Поэтому имеет смысл рассмотреть график, на который нанесены только простые числа



Вывод

Разработан и проанализирован алгоритм разбиения квадрата $n \times n$ на минимальное количество непересекающихся квадратов с использованием поиска с возвратом. Оценена сложность алгоритма по времени – $O(4^n)$ и по памяти – $O(n^2)$. Исследовано время работы алгоритма