

Глава 6. МЕТОДЫ ПЕРВОГО ПОРЯДКА

6.1. МЕТОД ГРАДИЕНТНОГО СПУСКА С ПОСТОЯННЫМ ШАГОМ

Постановка задачи

Пусть дана функция $f(x)$, ограниченная снизу на множестве R^n и имеющая непрерывные частные производные во всех его точках.

Требуется найти локальный минимум функции $f(x)$ на множестве допустимых решений $X = R^n$, т.е. найти такую точку $x^* \in R^n$, что

$$f(x^*) = \min_{x \in R^n} f(x).$$

Стратегия поиска

Стратегия решения задачи состоит в построении последовательности точек $\{x^k\}$, $k = 0, 1, \dots$, таких, что $f(x^{k+1}) < f(x^k)$, $k = 0, 1, \dots$. Точки последовательности $\{x^k\}$ вычисляются по правилу

$$x^{k+1} = x^k - t_k \nabla f(x^k), \quad k = 0, 1, \dots, \quad (6.1)$$

где точка x^0 задается пользователем; $\nabla f(x^k)$ – градиент функции $f(x)$, вычисленный в точке x^k ; величина шага t_k задается пользователем и остается постоянной до тех пор, пока функция убывает в точках последовательности, что контролируется путем проверки выполнения условия $f(x^{k+1}) - f(x^k) < 0$ или $f(x^{k+1}) - f(x^k) < -\varepsilon \|\nabla f(x^k)\|^2$, $0 < \varepsilon < 1$ [28]. Построение последовательности $\{x^k\}$ заканчивается в точке x^k , для которой $\|\nabla f(x^k)\| < \varepsilon_1$, где ε_1 – заданное малое положительное число, или $k \geq M$, где M – предельное число итераций, или при двукратном одновременном выполнении двух неравенств $\|x^{k+1} - x^k\| < \varepsilon_2$, $|f(x^{k+1}) - f(x^k)| < \varepsilon_2$, где ε_2 – малое положительное число.

Вопрос о том, может ли точка x^k рассматриваться как найденное приближение искомой точки минимума, решается с помощью дополнительного исследования, которое описано ниже.

Алгоритм

Шаг 1. Задать x^0 , $0 < \varepsilon < 1$, $\varepsilon_1 > 0$, $\varepsilon_2 > 0$, M – предельное число итераций. Найти градиент функции в произвольной точке $\nabla f(x) = \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial f(x)}{\partial x_n} \right)^T$.

Шаг 2. Положить $k = 0$.

Шаг 3. Вычислить $\nabla f(x^k)$.

Шаг 4. Проверить выполнение критерия окончания $\|\nabla f(x^k)\| < \varepsilon_1$:

- а) если критерий выполнен, расчет закончен, $x^* = x^k$;
- б) если критерий не выполнен, то перейти к шагу 5.

Шаг 5. Проверить выполнение неравенства $k \geq M$:

- а) если неравенство выполнено, то расчет окончен: $x^* = x^k$;
- б) если нет, то перейти к шагу 6.

Шаг 6. Задать величину шага t_k .

Шаг 7. Вычислить $x^{k+1} = x^k - t_k \nabla f(x^k)$.

Шаг 8. Проверить выполнение условия

$$f(x^{k+1}) - f(x^k) < 0 \quad (\text{или } f(x^{k+1}) - f(x^k) < -\varepsilon \|\nabla f(x^k)\|^2):$$

- а) если условие выполнено, то перейти к шагу 9;
- б) если условие не выполнено, положить $t_k = \frac{t_k}{2}$ и перейти к шагу 7.

Шаг 9. Проверить выполнение условий

$$\|x^{k+1} - x^k\| < \varepsilon_2, \quad |f(x^{k+1}) - f(x^k)| < \varepsilon_2:$$

- а) если оба условия выполнены при текущем значении k и $k = k - 1$, то расчет окончен, $x^* = x^{k+1}$;
- б) если хотя бы одно из условий не выполнено, положить $k = k + 1$ и перейти к шагу 3.

Геометрическая интерпретация метода для $n = 2$ приведена на рис. 6.1.

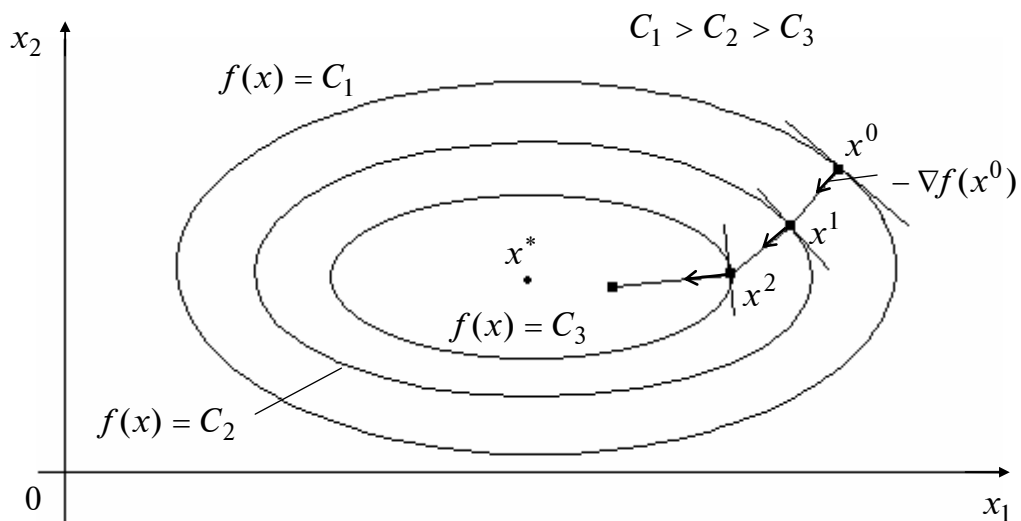


Рис. 6.1

Сходимость

Утверждение 6.1 [28]. Пусть функция $f(x)$ дифференцируема и ограничена снизу на R^n , а ее градиент удовлетворяет условию Липшица $\|\nabla f(x) - \nabla f(y)\| \leq L \|x - y\|$, $\forall x, y \in R^n$, где $L > 0$. Тогда при произвольной начальной точке $x^0 \in R^n$ для метода градиентного спуска с постоянным шагом имеем

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \|\nabla f(x^k)\| = 0. \quad (6.2)$$

З а м е ч а н и я 6.1.

1. Утверждение 6.1 гарантирует сходимость последовательности $\{x^k\}$ к стационарной точке x^* , где $\nabla f(x^*) = 0$. Следовательно, найденная в результате применения метода точка x^* нуждается в дополнительном исследовании с целью ее классификации.

2. Метод градиентного спуска гарантирует сходимость последовательности $\{x^k\}$ к точке минимума для сильно выпуклых функций [28].

3. При решении примеров итерационный процесс подбора удачной величины t_k отражается в индексации шагов 7 и 8. Первый индекс совпадает с номером k , а второй – с числом делений текущей величины t_k пополам.

Скорость сходимости

Оценки скорости сходимости получены только для сильно выпуклых функций, когда последовательность $\{x^k\}$ сходится к точке минимума $f(x)$ со скоростью геометрической прогрессии:

$$f(x^k) - f(x^*) \leq q^k (f(x^0) - f(x^*)), \quad \|x^k - x^*\| \leq C (\sqrt{q})^k,$$

где $q \in (0, 1)$, $C > 0$ – константы [39].

Процедура решения задачи

1. Используя алгоритм градиентного спуска с постоянным шагом, найти точку x^k , в которой выполнен по крайней мере один из критериев окончания расчетов.

2. Провести анализ точки x^k с целью установить, является ли точка x^k найденным приближением решения задачи. Процедура анализа определяется наличием у функции $f(x)$ непрерывных вторых производных. Если $f(x) \in C^2$, то следует провести проверку выполнения достаточных условий минимума: $H(x^*) > 0$. Если $H(x^k) > 0$, то точка x^k есть найденное приближение искомой точки x^* . Если $f(x) \in C^1$, то следует проверить функцию $f(x)$ на выпуклость в Q -окрестности точки x^k , используя критерий выпуклости для функций $f(x) \in C^1$: функция $f(x)$ выпукла (строго выпукла) в том и только в

том случае, если $f(x+y) \geq f(x) + (\nabla f(x), y)$, $\forall x, y \in Q$; ($f(x+y) > f(x) + (\nabla f(x), y)$); (эквивалентное определение см. в гл. 1). Если функция $f(x)$ выпукла (строго выпукла), то x^k есть найденное приближение точки x^* .

З а м е ч а н и е 6.2. Если требуется найти глобальный минимум функции $f(x)$, то для строго выпуклой $f(x)$ решение этой задачи аналогично поиску локального минимума функции. В случае, когда $f(x)$ имеет несколько локальных минимумов, поиск глобального минимума осуществляется в результате перебора всех локальных минимумов.

Пример 6.1. Найти локальный минимум функции

$$f(x) = 2x_1^2 + x_1x_2 + x_2^2.$$

□ I. Определим точку x^k , в которой выполнен по крайней мере один из критериев окончания расчетов.

1. Зададим x^0 , ε_1 , ε_2 , M : $x^0 = (0,5; 1)^T$, $\varepsilon_1 = 0,1$; $\varepsilon_2 = 0,15$; $M = 10$. Найдем градиент функции в произвольной точке $\nabla f(x) = (4x_1 + x_2; x_1 + 2x_2)^T$.

2. Положим $k = 0$.

3⁰. Вычислим $\nabla f(x^0)$: $\nabla f(x^0) = (3; 2,5)^T$.

4⁰. Вычислим $\|\nabla f(x^0)\|$: $\|\nabla f(x^0)\| = 3,9 > 0,1$. Перейдем к шагу 5.

5⁰. Проверим условие $k \geq M$: $k = 0 < 10 = M$. Перейдем к шагу 6.

6⁰. Зададим $t_0 = 0,5$.

7⁰. Вычислим x^1 : $x^1 = (0,5; 1)^T - 0,5(3; 2,5)^T = (-1; -0,25)^T$; $f(x^1) = 2,31$.

8⁰. Сравним $f(x^1)$ с $f(x^0) = 2$. Имеем $f(x^1) > f(x^0)$. Вывод: условие $f(x^{k+1}) < f(x^k)$ для $k = 0$ не выполняется. Зададим $t^0 = 0,25$, перейдем к повторению шагов 7, 8.

7⁰¹. Вычислим x^1 : $x^1 = (0,5; 1)^T - 0,25(3; 2,5)^T = (-0,25; 0,375)^T$; $f(x^1) = 0,171$.

8⁰¹. Сравним $f(x^1)$ и $f(x^0)$. Вывод: $f(x^1) < f(x^0)$. Перейдем к шагу 9.

9⁰. Вычислим $\|x^1 - x^0\|$ и $|f(x^1) - f(x^0)|$:

$$\|x^1 - x^0\| = 0,976 > 0,15; \quad |f(x^1) - f(x^0)| = 1,829 > 0,15.$$

Вывод: положим $k = 1$ и перейдем к шагу 3.

3¹. Вычислим $\nabla f(x^1)$: $\nabla f(x^1) = (-0,625; 0,51)^T$.

4¹. Вычислим $\|\nabla f(x^1)\|$: $\|\nabla f(x^1)\| = 0,81 > 0,1$. Перейдем к шагу 5.

5¹. Проверим условие $k \geq M$: $k = 1 < 10 = M$. Перейдем к шагу 6.

6¹. Зададим $t_1 = 0,25$.

7¹. Вычислим x^2 : $x^2 = (-0,25; 0,375)^T - 0,25(-0,625; 0,5)^T = (-0,094; 0,25)^T$;
 $f(x^2) = 0,056$.

8¹. Сравним $f(x^2)$ с $f(x^1)$. Вывод: $f(x^2) < f(x^1)$. Перейдем к шагу 9.

9¹. Вычислим $\|x^2 - x^1\|$ и $|f(x^2) - f(x^1)|$:

$$\|x^2 - x^1\| = 0,2 > 0,15; \quad |f(x^2) - f(x^1)| = 0,115 < 0,15.$$

Вывод: положим $k = 2$ и перейдем к шагу 3.

3². Вычислим $\nabla f(x^2)$: $\nabla f(x^2) = (-0,126; 0,406)^T$.

4². Вычислим $\|\nabla f(x^2)\|$: $\|\nabla f(x^2)\| = 0,425 > 0,1$. Перейдем к шагу 5.

5². Проверим условие $k \geq M$: $k = 2 < 10 = M$, перейдем к шагу 6.

6². Зададим $t_2 = 0,25$.

7². Вычислим x^3 : $x^3 = (-0,094; 0,25)^T - 0,25(-0,126; 0,406)^T = (-0,063; 0,15)^T$;
 $f(x^3) = 0,021$.

8². Сравним $f(x^3)$ и $f(x^2)$. Вывод: $f(x^3) < f(x^2)$. Перейдем к шагу 9.

9². Вычислим $\|x^3 - x^2\|$ и $|f(x^3) - f(x^2)|$:

$$\|x^3 - x^2\| = 0,105 < 0,15; \quad |f(x^3) - f(x^2)| = 0,035 < 0,15.$$

Вывод: положим $k = 3$ и перейдем к шагу 3.

3³. Вычислим $\nabla f(x^3)$: $\nabla f(x^3) = (-0,102; 0,237)^T$.

4³. Вычислим $\|\nabla f(x^3)\|$: $\|\nabla f(x^3)\| = 0,257 > 0,1$. Перейдем к шагу 5.

5³. Проверим условие $k \geq M$: $k = 3 < 10 = M$, перейдем к шагу 6.

6³. Зададим $t_3 = 0,25$.

7³. Вычислим x^4 : $x^4 = (-0,063; 0,15)^T - 0,25(-0,102; 0,237)^T = (-0,038; 0,091)^T$;
 $f(x^4) = 0,0076$.

8³. Сравним $f(x^4)$ и $f(x^3)$: $f(x^4) < f(x^3)$.

9³. Вычислим $\|x^4 - x^3\|$, $|f(x^4) - f(x^3)|$:

$$\|x^4 - x^3\| = 0,064 < 0,15; \quad |f(x^4) - f(x^3)| = 0,015 < 0,15.$$

Условия $\|x^{k+1} - x^k\| < \varepsilon_2$, $|f(x^{k+1}) - f(x^k)| < \varepsilon_2$ выполнены при $k = 2, 3$. Расчет окончен. Найдена точка $x^4 = (-0,038; 0,091)^T$; $f(x^4) = 0,0076$. На рис. 6.2 полученные точки соединены штриховой линией.

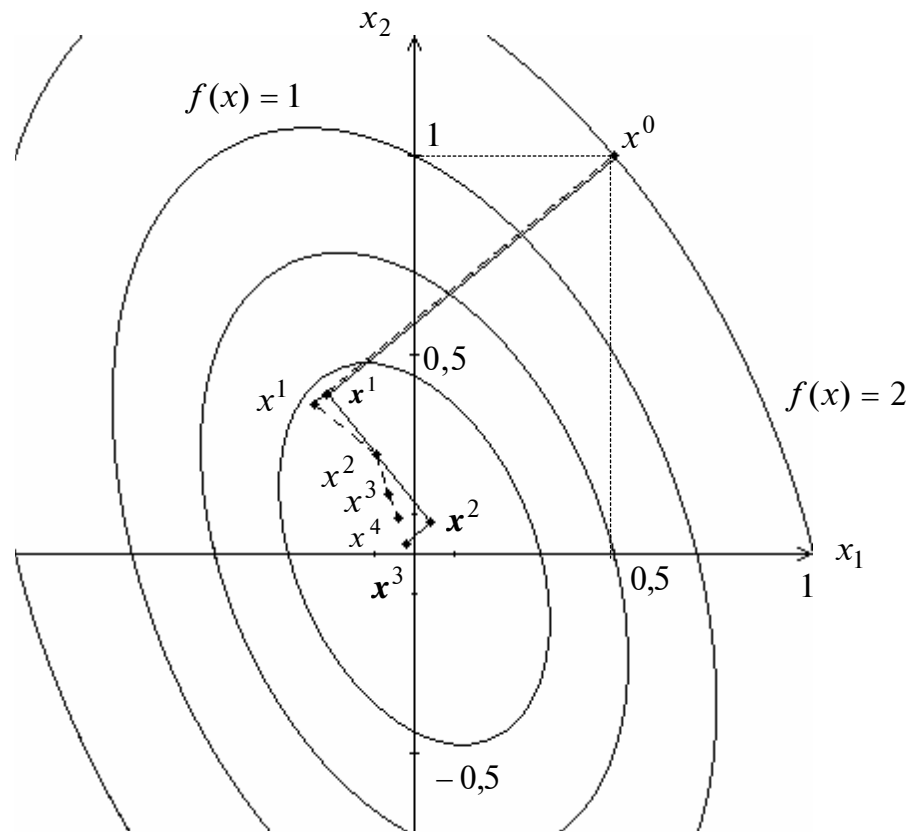


Рис. 6.2

II. Проведем анализ точки x^4 .

Функция $f(x) = 2x_1^2 + x_1x_2 + x_2^2$ является дважды дифференцируемой, поэтому проведем проверку достаточных условий минимума в точке x^4 . Для этого проанализируем матрицу Гессе $H = \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$. Матрица является постоянной и положительно определенной (т.е. $H > 0$), так как оба ее угловых минора $\Delta_1 = 4$ и $\Delta_2 = 7$ положительны. Следовательно, точка $x^4 = (-0,038; 0,091)^T$ есть найденное приближение точки локального минимума $x^* = (0,0)^T$, а значение $f(x^4) = 0,0076$ есть найденное приближение значения $f(x^*) = 0$. Заметим, что условие $H > 0$ является одновременно условием строгой выпуклости функции $f(x) = 2x_1^2 + x_1x_2 + x_2^2$ на R^2 (см. гл. 1). Следовательно, $x^4 = (-0,038; 0,091)^T$, $f(x^4) = 0,0076$ есть найденные приближения точки глобального минимума $f(x)$ и ее наименьшего значения на R^2 . ■

6.2. МЕТОД НАИСКОРЕЙШЕГО ГРАДИЕНТНОГО СПУСКА

Постановка задачи

Пусть дана функция $f(x)$, ограниченная снизу на множестве R^n и имеющая непрерывные частные производные во всех его точках.

Требуется найти локальный минимум функции $f(x)$ на множестве допустимых решений $X = R^n$, т.е. найти такую точку $x^* \in R^n$, что

$$f(x^*) = \min_{x \in R^n} f(x).$$

Стратегия поиска

Стратегия решения задачи состоит в построении последовательности точек $\{x^k\}$, $k = 0, 1, \dots$, таких, что $f(x^{k+1}) < f(x^k)$, $k = 0, 1, \dots$. Точки последовательности $\{x^k\}$ вычисляются по правилу

$$x^{k+1} = x^k - t_k \nabla f(x^k), \quad (6.3)$$

где точка x^0 задается пользователем; величина шага t_k определяется для каждого значения k из условия

$$\varphi(t_k) = f(x^k - t_k \nabla f(x^k)) \rightarrow \min_{t_k}. \quad (6.4)$$

Задача (6.4) может решаться с использованием необходимого условия минимума $\frac{d\varphi}{dt_k} = 0$ и последующей проверкой достаточного условия минимума $\frac{d^2\varphi}{dt_k^2} > 0$. Такой путь может быть выбран либо при достаточно простой минимизируемой функции $\varphi(t_k)$, либо при предварительной аппроксимации достаточно сложной функции $\varphi(t_k) = f(x^k - t_k \nabla f(x^k))$ полиномом $P(t_k)$ (как правило, второй или третьей степени), и тогда условие $\frac{d\varphi}{dt_k} = 0$ замещается условием $\frac{dP}{dt_k} = 0$, а условие $\frac{d^2\varphi}{dt_k^2} > 0$ – условием $\frac{d^2P}{dt_k^2} > 0$.

Другой путь решения задачи (6.4) связан с использованием численных методов, когда ищется $\min_{t_k \in [a, b]} \varphi(t_k) = \min_{t_k \in [a, b]} f(x^k - t_k \nabla f(x^k))$ (см. разд. 5.1). Границы интервала $[a, b]$ задаются пользователем. При этом степень близости найденного значения t_k к

оптимальному значению t_k^* , удовлетворяющему условиям $\frac{d\varphi}{dt_k} = 0$, $\frac{d^2\varphi}{dt_k^2} > 0$, зависит от задания интервала $[a, b]$ и точности методов одномерной минимизации [27].

Построение последовательности $\{x^k\}$, $k = 0, 1, \dots$, заканчивается в точке x^k , для которой $\|\nabla f(x^k)\| < \varepsilon_1$, где ε_1 – заданное число, или, если $k \geq M$, M – предельное число итераций, или при двукратном одновременном выполнении неравенств $\|x^{k+1} - x^k\| < \varepsilon_2$, $|f(x^{k+1}) - f(x^k)| < \varepsilon_2$, где ε_2 – малое положительное число.

Вопрос о том, может ли точка x^k рассматриваться как найденное приближение искомой точки локального минимума x^* решается путем дополнительного исследования.

Алгоритм

Шаг 1. Задать x^0 , $\varepsilon_1 > 0$, $\varepsilon_2 > 0$, предельное число итераций M . Найти градиент функции в произвольной точке $\nabla f(x) = \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial f(x)}{\partial x_n} \right)^T$.

Шаг 2. Положить $k = 0$.

Шаг 3. Вычислить $\nabla f(x^k)$.

Шаг 4. Проверить выполнение критерия окончания $\|\nabla f(x^k)\| < \varepsilon_1$:

- а) если критерий выполнен, то $x^* = x^k$;
- б) если критерий не выполнен, то перейти к шагу 5.

Шаг 5. Проверить выполнение неравенства $k \geq M$:

- а) если неравенство выполнено, то $x^* = x^k$;
- б) если нет, то перейти к шагу 6.

Шаг 6. Вычислить величину шага t_k^* из условия

$$\varphi(t_k) = f(x^k - t_k \nabla f(x^k)) \rightarrow \min_{t_k}.$$

Шаг 7. Вычислить $x^{k+1} = x^k - t_k^* \nabla f(x^k)$.

Шаг 8. Проверить выполнение условий

$$\|x^{k+1} - x^k\| < \varepsilon_2, \quad |f(x^{k+1}) - f(x^k)| < \varepsilon_2:$$

- а) если оба условия выполнены при текущем значении k и $k = k - 1$, то расчет окончен, $x^* = x^{k+1}$;
- б) если хотя бы одно из условий не выполнено, то положить $k = k + 1$ и перейти к шагу 3.

Геометрическая интерпретация метода для $n = 2$ приведена на рис. 6.3.

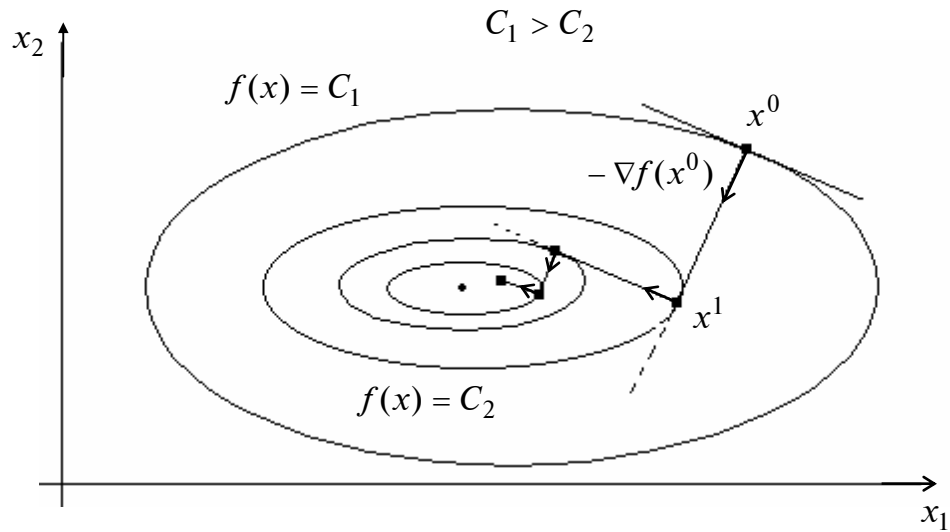


Рис. 6.3

Сходимость

Утверждение 6.2. Пусть функция $f(x)$ удовлетворяет условиям утверждения 6.1. Тогда при произвольной начальной точке $x^0 \in R^n$ для метода наискорейшего градиентного спуска имеем $\|\nabla f(x^k)\| \rightarrow 0$ при $k \rightarrow \infty$ [28].

З а м е ч а н и я 6.3.

1. Утверждение гарантирует сходимость последовательности $\{x^k\}$ к стационарной точке x^* , где $\nabla f(x^*) = 0$. Следовательно, найденная в результате применения метода точка x^* нуждается в дополнительном исследовании с целью ее классификации.

2. Метод наискорейшего спуска гарантирует сходимость последовательности $\{x^k\}$ к точке минимума для сильно выпуклых функций [28].

Скорость сходимости

Оценки скорости сходимости получены только для сильно выпуклых функций, когда последовательность $\{x^k\}$ сходится к точке минимума функции $f(x)$ со скоростью геометрической прогрессии (линейная сходимость): $\|x^{k+1} - x^k\| \leq \frac{M - m}{M + m} \|x^k - x^*\|$, где M и m – оценки наибольшего и наименьшего собственных значений матрицы $H(x)$ функции $f(x)$ [28].

З а м е ч а н и я 6.4.

1. Процедура решения задачи совпадает с описанной в разд. 6.1.

2. Относительно процедуры поиска глобального минимума функции $f(x)$ остается справедливым замечание 6.2.

Пример 6.2. Найти локальный минимум функции

$$f(x) = 2x_1^2 + x_1x_2 + x_2^2.$$

□ I. Определим точку x^k , в которой выполнен по крайней мере один из критериев окончания расчетов.

1. Зададим x^0 , ε_1 , ε_2 , M : $x^0 = (0,5; 1)^T$; $\varepsilon_1 = 0,1$; $\varepsilon_2 = 0,15$; $M = 10$. Найдем градиент функции в произвольной точке $\nabla f(x) = (4x_1 + x_2; x_1 + 2x_2)^T$.

2. Положим $k = 0$.

3⁰. Вычислим $\nabla f(x^0)$: $\nabla f(x^0) = (3; 2,5)^T$.

4⁰. Вычислим $\|\nabla f(x^0)\|$: $\|\nabla f(x^0)\| = 3,9 > 0,1$. Перейдем к шагу 5.

5⁰. Проверим условие $k \geq M$: $k = 0 < 10 = M$, перейдем к шагу 6.

6⁰. Следующую точку найдем по формуле

$$x^1 = x^0 - t_0 \nabla f(x^0) = (0,5; 1)^T - t_0 (3; 2,5)^T = (0,5 - 3t_0; 1 - 2,5 \cdot t_0)^T.$$

Подставим полученные выражения $x_1^1 = 0,5 - 3t_0$, $x_2^1 = 1 - 2,5 \cdot t_0$ для координат в $f(x)$: $\varphi(t_0) = 2 \cdot (0,5 - 3t_0)^2 + (0,5 - 3t_0) \cdot (1 - 2,5 \cdot t_0) + (1 - 2,5 \cdot t_0)^2$. Найдем минимум функции $\varphi(t_0)$ по t_0 с помощью необходимых условий безусловного экстремума:

$$\frac{d\varphi(t_0)}{dt_0} = 4 \cdot (0,5 - 3t_0) \cdot (-3) + (-3) \cdot (1 - 2,5t_0) + (-2,5) \cdot (0,5 - 3t_0) + 2 \cdot (1 - 2,5 \cdot t_0) \cdot (-2,5) =$$

$$= -15,25 + 63,25 \cdot t_0 = 0. \text{ Отсюда } t_0^* \cong 0,24. \text{ Так как } \frac{d^2\varphi(t_0)}{dt_0^2} = 63,25 > 0, \text{ найденное значение}$$

шага обеспечивает минимум функции $\varphi(t_0)$ по t_0 .

Заметим, что можно получить формулу для вычисления наилучшей величины шага t_k^* на любой итерации из условия

$$\varphi(t_k) = f(x^k - t_k \nabla f(x^k)) \rightarrow \min_{t_k}.$$

Имеем

$$\nabla f(x^k) = (4x_1^k + x_2^k; x_1^k + x_2^k)^T; x^k - t_k \nabla f(x^k) = \left[x_1^k - t_k(4x_1^k + x_2^k); x_2^k - t_k(x_1^k + x_2^k) \right]^T,$$

$$\begin{aligned} \varphi(t_k) = & 2(x_1^k - t_k(4x_1^k + x_2^k))^2 + (x_1^k - t_k(4x_1^k + x_2^k))(x_2^k - t_k(x_1^k + x_2^k)) + \\ & + (x_2^k - t_k(x_1^k + x_2^k))^2. \end{aligned}$$

Из условия $\frac{d\varphi}{dt_k} = 0$ получаем

$$t_k^* = \frac{(4x_1^k + x_2^k)^2 + (x_1^k + 2x_2^k)^2}{4(4x_1^k + x_2^k)^2 + 2(4x_1^k + x_2^k)(x_1^k + 2x_2^k) + 2(x_1^k + 2x_2^k)^2}.$$

Определим t_0^* : $t_0^* = 0,24$.

7⁰. Найдем $x^1 = x^0 - t_0^* \nabla f(x^0)$: $x^1 = (0,5; 1)^T - 0,24(3; 2,5)^T = (-0,22; 0,4)^T$.

8⁰. Вычислим $\|x^1 - x^0\|$: $\|x^1 - x^0\| = 0,937 > 0,15$. Вычислим $|f(x^1) - f(x^0)|$:
 $|f(x^1) - f(x^0)| = 1,83 > 0,15$. Вывод: положим $k = 1$ и перейдем к шагу 3.

3¹. Вычислим $\nabla f(x^1)$: $\nabla f(x^1) = (-0,48; 0,58)^T$.

4¹. Вычислим $\|\nabla f(x^1)\| = 0,752 > 0,1$.

5¹. Проверим условие $k \geq M$: $k = 1 < 10 = M$.

6¹. Определим t_1^* : $t_1^* = 0,546$ (см. п. 6⁰).

7¹. Найдем $x^2 = x^1 - t_1^* \nabla f(x^1)$:

$$x^2 = (-0,22; 0,4)^T - 0,546(-0,48; 0,58)^T = (0,04; 0,08)^T.$$

8¹. Вычислим $\|x^2 - x^1\|$, $|f(x^2) - f(x^1)|$:

$$\|x^2 - x^1\| = 0,41 > 0,15; \quad |f(x^2) - f(x^1)| = 0,156 > 0,15.$$

Положим $k = 2$ и перейдем к шагу 3.

3². Вычислим $\nabla f(x^2)$: $\nabla f(x^2) = (0,24; 0,2)^T$.

4². Вычислим $\|\nabla f(x^2)\|$: $\|\nabla f(x^2)\| = 0,312 > 0,1$.

5². Проверим условие $k \geq M$: $k = 2 < 10 = M$.

6². Определим t_2^* : $t_2^* = 0,24$ (см. п. 6⁰).

7². Найдем $x^3 = x^2 - t_2^* \nabla f(x^2)$:

$$x^3 = (0,04; 0,08)^T - 0,24(0,24; 0,2)^T = (-0,0176; 0,032)^T.$$

8². Вычислим $\|x^3 - x^2\|$, $|f(x^3) - f(x^2)|$:

$$\|x^3 - x^2\| = 0,0749 < 0,15; \quad |f(x^3) - f(x^2)| = 0,0116 < 0,15.$$

Положим $k = 3$ и перейдем к шагу 3.

3³. Вычислим $\nabla f(x^3)$: $\nabla f(x^3) = (-0,012; -0,0816)^T$.

4³. Вычислим $\|\nabla f(x^3)\|$: $\|\nabla f(x^3)\| = 0,082 < 0,1$. Расчет окончен. Найдена точка

$x^3 = (-0,0176; 0,032)^T$, $f(x^3) = 0,00127$. На рис. 6.2 полученные точки выделены и соединены сплошной линией.

II. Проведем анализ точки x^3 .

В примере 6.1 было показано, что функция $f(x)$ строго выпуклая, следовательно, точка x^3 является найденным приближением точки глобального минимума x^* . ■

6.3. МЕТОД ПОКООРИНАТНОГО СПУСКА

Постановка задачи

Пусть дана функция $f(x)$, ограниченная снизу на множестве R^n и имеющая непрерывные частные производные во всех его точках.

Требуется найти локальный минимум функции $f(x)$ на множестве допустимых решений $X = R^n$, т.е. найти такую точку $x^* \in R^n$, что

$$f(x^*) = \min_{x \in R^n} f(x).$$

Стратегия поиска

Стратегия решения задачи состоит в построении последовательности точек $\{x^k\}$, $k = 0, 1, \dots$, таких, что $f(x^{k+1}) < f(x^k)$, $k = 0, 1, \dots$. Точки последовательности $\{x^k\}$ вычисляются по циклам в соответствии с правилом

$$x^{jk+1} = x^{jk} - t_k \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_{k+1}} \right)_{x=x^{jk}} \cdot e_{k+1}, \quad (6.5)$$

где j – номер цикла вычислений; $j = 0, 1, 2, \dots$; k – номер итерации внутри цикла, $k = 0, 1, \dots, n-1$; e_{k+1} , $k = 0, 1, \dots, n-1$ – единичный вектор, $(k+1)$ -я проекция которого равна 1; точка x^{00} задается пользователем; величина шага t_k выбирается из условия

$$f \left(x^{jk} - t_k \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_{k+1}} \right)_{x=x^{jk}} \cdot e_{k+1} \right) - f(x^{jk}) < 0 \text{ или } f(x^{jk+1}) - f(x^{jk}) < -\varepsilon \left\| \nabla f(x^{jk}) \right\|^2.$$

Если выбранное условие при текущем t_k не выполняется, шаг уменьшается вдвое и точка $x^{jk} - t_k \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_{k+1}} \right)_{x=x^{jk}} \cdot e_{k+1}$ вычисляется заново. Легко видеть, что при фиксированном j за одну итерацию с номером k изменяется только одна проекция точки x^{jk} , имеющая номер $k+1$, а в течение всего цикла с номером j , т.е. начиная с $k=0$ и кончая $k=n-1$, изменяются все n проекций точки x^{j0} . После этого точке x^{jn} присваивается номер $x^{j+1,0}$ и она берется за начальную точку для вычислений в $(j+1)$ -м цикле. Расчет заканчивается в точке x^{jk} при выполнении по крайней мере одного из трех критериев окончания счета: $\left\| \nabla f(x^{jk}) \right\| < \varepsilon_1$ или $j \geq M$, или двукратного выполнения неравенств $\left\| x^{jk+1} - x^{jk} \right\| < \varepsilon_2$, $\left| f(x^{jk+1}) - f(x^{jk}) \right| < \varepsilon_2$.

Полученные в результате вычислений точки могут быть записаны как элементы последовательности $\{x^l\}$, где $l = n \cdot j + k$ – порядковый номер точки, т.е. $\{x^l\} = \{x^0 = x^{00}, x^1 = x^{01}, \dots, x^n = x^{0n} = x^{10}, x^{n+1} = x^{11}, x^{n+2} = x^{12}, \dots\}$.

Алгоритм

Шаг 1. Задать x^{00} , $\varepsilon > 0, \varepsilon_1 > 0, \varepsilon_2 > 0$, предельное число M циклов счета, кратное n , где n – размерность вектора x . Найти градиент $\nabla f(x)$.

Шаг 2. Задать номер цикла $j = 0$.

Шаг 3. Проверить условие $j \geq M$:

а) если $j \geq M$, то расчет окончен и $x^* = x^{jk}$;

б) если нет, то перейти к шагу 4.

Шаг 4. Задать $k = 0$.

Шаг 5. Проверить условие $k \leq n - 1$:

а) если $k \leq n - 1$, то перейти к шагу 6;

б) если $k = n$, то положить $j = j + 1$, $x^{j+1,k} = x^{jn}$ и перейти к шагу 3.

Шаг 6. Вычислить $\nabla f(x^{jk})$.

Шаг 7. Проверить выполнение критерия окончания $\|\nabla f(x^{jk})\| < \varepsilon_1$:

а) если критерий выполнен, то расчет окончен и $x^* = x^{jk}$;

б) если нет, то перейти к шагу 8.

Шаг 8. Задать t_k .

Шаг 9. Вычислить точку x^{jk+1} : $x^{jk+1} = x^{jk} - t_k \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_{k+1}} \right)_{x=x^{jk}} \cdot e_{k+1}$.

Шаг 10. Проверить выполнение условия

$$f(x^{jk+1}) - f(x^{jk}) < 0 \quad (\text{или } f(x^{jk+1}) - f(x^{jk}) < -\varepsilon \|\nabla f(x^{jk})\|^2).$$

а) если условие выполнено, то перейти к шагу 11;

б) если нет, то положить $t_k = \frac{t_k}{2}$ и перейти к шагу 9.

Шаг 11. Проверить выполнение условий

$$\|x^{jk+1} - x^{jk}\| < \varepsilon_2, \quad |f(x^{jk+1}) - f(x^{jk})| < \varepsilon_2:$$

а) если в двух последовательных циклах с номерами j и $j - 1$ оба условия выполняются, то расчет в точке x^{jk+1} окончен и $x^* = x^{jk+1}$;

б) если хотя бы одно из условий не выполнено, положить $k = k + 1$ и перейти к шагу 5.

Геометрическая интерпретация метода для $n = 2$ приведена на рис. 6.4.

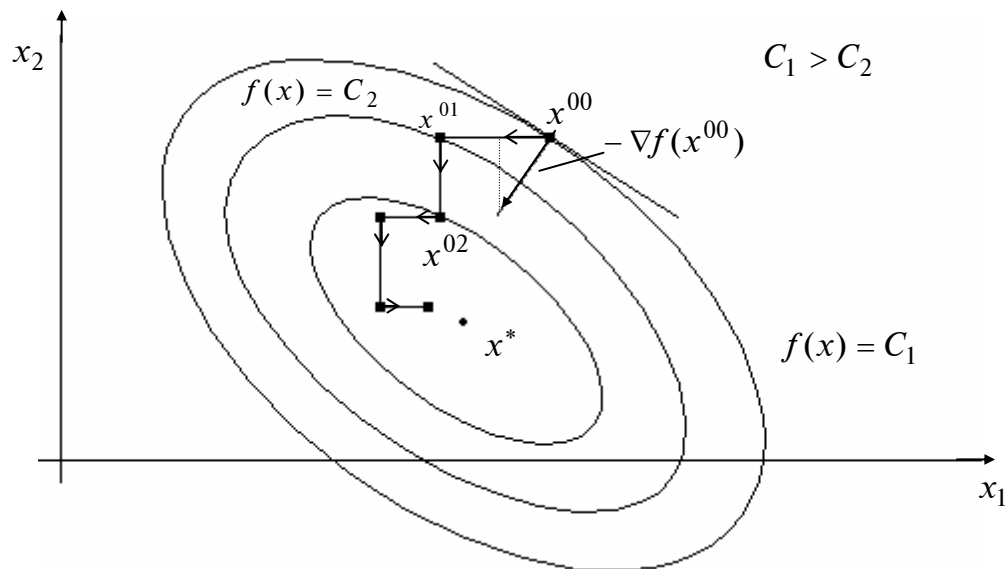


Рис. 6.4

З а м е ч а н и я 6.5.

1. Если функция $f(x)$ удовлетворяет условиям утверждения 6.1, то построение последовательности $\{x^k\}$ по методу покоординатного спуска обеспечивает выполнение условия $\|\nabla f(x^k)\| \rightarrow 0$ при $k \rightarrow \infty$ [28].

2. Найденная в результате применения метода точка x^* нуждается в дополнительном исследовании с целью ее классификации.

3. Скорость сходимости метода оценивается как линейная (см. гл. 4).

4. Относительно процедуры решения задачи и поиска глобального минимума справедливо замечание 6.4.

Пример 6.3. Найти локальный минимум функции

$$f(x) = 2x_1^2 + x_1x_2 + x_2^2.$$

□ I. Определим точку x^{jk} , в которой выполнен по крайней мере один из критериев окончания расчетов.

1. Зададим x^{00} , ε , ε_1 , ε_2 , M : $x^{00} = (0,5; 1)^T$, $\varepsilon = 0$, $\varepsilon_1 = 0,1$; $\varepsilon_2 = 0,15$; $M = 10$. Найдем градиент функции в произвольной точке $\nabla f(x) = (4x_1 + x_2; x_1 + 2x_2)^T$.

2. Зададим $j = 0$.

3⁰. Проверим выполнение условия $j \geq M$: $j = 0 < 10 = M$.

4⁰. Зададим $k = 0$.

5⁰. Проверим выполнение условия $k \leq n - 1$: $k = 0 < 1 = n - 1$.

6⁰. Вычислим $\nabla f(x^{00})$: $\nabla f(x^{00}) = (3; 2,5)^T$.

7⁰. Проверим условие $\|\nabla f(x^{00})\| < \varepsilon_1$: $\|\nabla f(x^{00})\| = 3,8 > 0,1$.

8⁰. Зададим $t_0 = 0,5$.

9⁰. Вычислим $x^{01} = x^{00} - t_0 \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_1} \right)_{x=x^{00}} \cdot e_1$, где

$$\frac{\partial f(x^{00})}{\partial x_1} = (4x_1 + x_2) \Big|_{x^{00}} = 2 + 1 = 3, \quad e_1 = (1, 0)^T. \text{ Отсюда } x^{01} = (-1; 1)^T.$$

10⁰. Проверим условие $f(x^{01}) - f(x^{00}) < 0$: $f(x^{01}) - f(x^{00}) = 2 - 2 = 0$.

Вывод: положим $t_0 = 0,25$ и перейдем к шагу 9.

9⁰¹. Вычислим x^{01} с шагом $t_0 = 0,25$: $x^{01} = (-0,25; 1)^T$.

10⁰¹. Проверим условие $f(x^{01}) - f(x^{00}) < 0$:

$$f(x^{01}) - f(x^{00}) = 0,875 - 2 = -1,125 < 0.$$

11⁰. Проверим условия $\|x^{01} - x^{00}\| < \varepsilon_2$, $|f(x^{01}) - f(x^{00})| < \varepsilon_2$:

$$\|x^{01} - x^{00}\| = 0,75 > 0,15, \quad |f(x^{01}) - f(x^{00})| = 1,125 > 0,15.$$

Положим $k = 1$ и перейдем к шагу 5.

5¹. Проверим условие $k \leq n - 1$: $k = 1 = n - 1$.

6¹. Вычислим $\nabla f(x^{01})$: $\nabla f(x^{01}) = (0; 1,75)^T$.

7¹. Проверим условие $\|\nabla f(x^{01})\| < \varepsilon_1$: $\|\nabla f(x^{01})\| = 1,75 > 0,1$.

8¹. Зададим $t_1 = 0,5$.

9¹. Вычислим $x^{02} = x^{01} - t_1 \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_2} \right)_{x=x^{01}} \cdot e_2$, где $e_2 = (0, 1)^T$;

$$\frac{\partial f(x^{01})}{\partial x_2} = (x_1 + 2x_2) \Big|_{x^{01}} = -0,25 + 2 = 1,75. \text{ Отсюда } x^{02} = (-0,25; 0,125)^T.$$

10¹. Проверим условие $f(x^{02}) - f(x^{01}) < 0$:

$$f(x^{02}) - f(x^{01}) = 0,109 - 0,875 = -0,766 < 0.$$

11¹. Проверим условия $\|x^{02} - x^{01}\| < \varepsilon_2$, $|f(x^{02}) - f(x^{01})| < \varepsilon_2$:

$$\|x^{02} - x^{01}\| = 0,875 > 0,15, \quad |f(x^{02}) - f(x^{01})| = 0,766 > 0,15.$$

Положим $k = 2$ и перейдем к шагу 5.

5². Проверим условие $k \leq n - 1$: $k = 2 > n - 1$. Зададим $j = 1, x^{10} = x^{02}$, перейдем к шагу 3.

3¹. Проверим условие $j \geq M$: $j = 1 < 10 = M$.

4¹. Зададим $k = 0$.

5². Проверим условие $k \leq n - 1$: $k = 0 < 1 = n - 1$.

6². Вычислим $\nabla f(x^{10})$: $\nabla f(x^{10}) = \nabla f(x^{02}) = (-0,875; 0,00)^T$.

7². Проверим условие $\|\nabla f(x^{10})\| < \varepsilon_1$: $\|\nabla f(x^{10})\| = 0,875 > 0,1$.

8². Зададим $t_0 = 0,25$.

9². Вычислим $x^{11} = x^{10} - t_0 \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_1} \right)_{x=x^{10}} \cdot e_1$: $x^{11} = (-0,03; 0,125)^T$.

10². Проверим условие $f(x^{11}) - f(x^{10}) < 0$:

$$f(x^{11}) - f(x^{10}) = 0,01 - 0,109 = -0,099 < 0.$$

11². Проверим условия $\|x^{11} - x^{10}\| < \varepsilon_2$, $|f(x^{11}) - f(x^{10})| < \varepsilon_2$:

$$\|x^{11} - x^{10}\| = 0,22 > 0,15, \quad |f(x^{11}) - f(x^{10})| = 0,099 < 0,15.$$

Положим $k = 1$ и перейдем к шагу 5.

5³. Проверим условие $k \leq n - 1$: $k = 1 = n - 1$.

6³. Вычислим $\nabla f(x^{11})$: $\nabla f(x^{11}) = (0,005; 0,22)^T$.

7³. Проверим условия $\|\nabla f(x^{11})\| < \varepsilon_1$: $\|\nabla f(x^{11})\| = 0,22 > 0,1$.

8³. Зададим $t_1 = 0,25$.

9³. Вычислим $x^{12} = x^{11} - t_1 \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_2} \right)_{x=x^{11}} \cdot e_2$: $x^{12} = (-0,03; 0,07)^T$.

10³. Проверим условие $f(x^{12}) - f(x^{11}) < 0$:

$$f(x^{12}) - f(x^{11}) = 0,0046 - 0,01 = -0,0054 < 0.$$

11³. Проверим условия $\|x^{12} - x^{11}\| < \varepsilon_2$, $|f(x^{12}) - f(x^{11})| < \varepsilon_2$:

$$\|x^{12} - x^{11}\| = 0,055 < 0,15, \quad |f(x^{12}) - f(x^{11})| = 0,0054 < 0,15.$$

Зададим $k = 2$ и перейдем к шагу 5.

5⁴. Проверим условие $k \leq n - 1$: $k = 2 > n - 1$. Положим $j = 2$, $x^{20} = x^{12}$ и перейдем к шагу 3.

3². Проверим условие $j \geq M$: $j = 2 < 10 = M$.

4². Зададим $k = 0$.

5⁴. Проверим условие $k \leq n - 1$: $k = 0 < 1 = n - 1$.

6⁴. Вычислим $\nabla f(x^{20})$: $\nabla f(x^{20}) = \nabla f(x^{12}) = (-0,05; 0,11)^T$.

7⁴. Проверим условие $\|\nabla f(x^{20})\| < \varepsilon_1$: $\|\nabla f(x^{20})\| = 0,12 > 0,1$.

8⁴. Зададим $t_0 = 0,25$.

9⁴. Вычислим $x^{21} = x^{20} - t_0 \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_1} \right)_{x=x^{20}} \cdot e_1$: $x^{21} = (-0,02; 0,07)^T$.

10⁴. Проверим условие $f(x^{21}) - f(x^{20}) < 0$: $0,0043 - 0,046 = -0,0003 < 0$, перейдем к шагу 11.

11⁴. Проверим условия $\|x^{21} - x^{20}\| < \varepsilon_2$, $|f(x^{21}) - f(x^{20})| < \varepsilon_2$:

$$\|x^{21} - x^{20}\| = 0,01 < 0,15, \quad |f(x^{21}) - f(x^{20})| = 0,0003 < 0,15.$$

Условия $\|x^{jk+1} - x^{jk}\| < \varepsilon_2$, $|f(x^{jk+1}) - f(x^{jk})| < \varepsilon_2$ выполнены в двух последовательных циклах с номерами $j = 2$ и $j - 1 = 1$. Расчет окончен, найдена точка $x^{21} = (-0,02; 0,07)^T$; $f(x^{21}) = 0,0043$.

На рис. 6.5 полученные точки соединены штриховой линией.

II. Проведем анализ точки x^{21} .

В примере 6.1 было показано, что функция $f(x)$ строго выпукла, имеет единственный минимум и, следовательно, точка $x^{21} = (-0,02; 0,07)^T$ является найденным приближением точки глобального минимума. ■

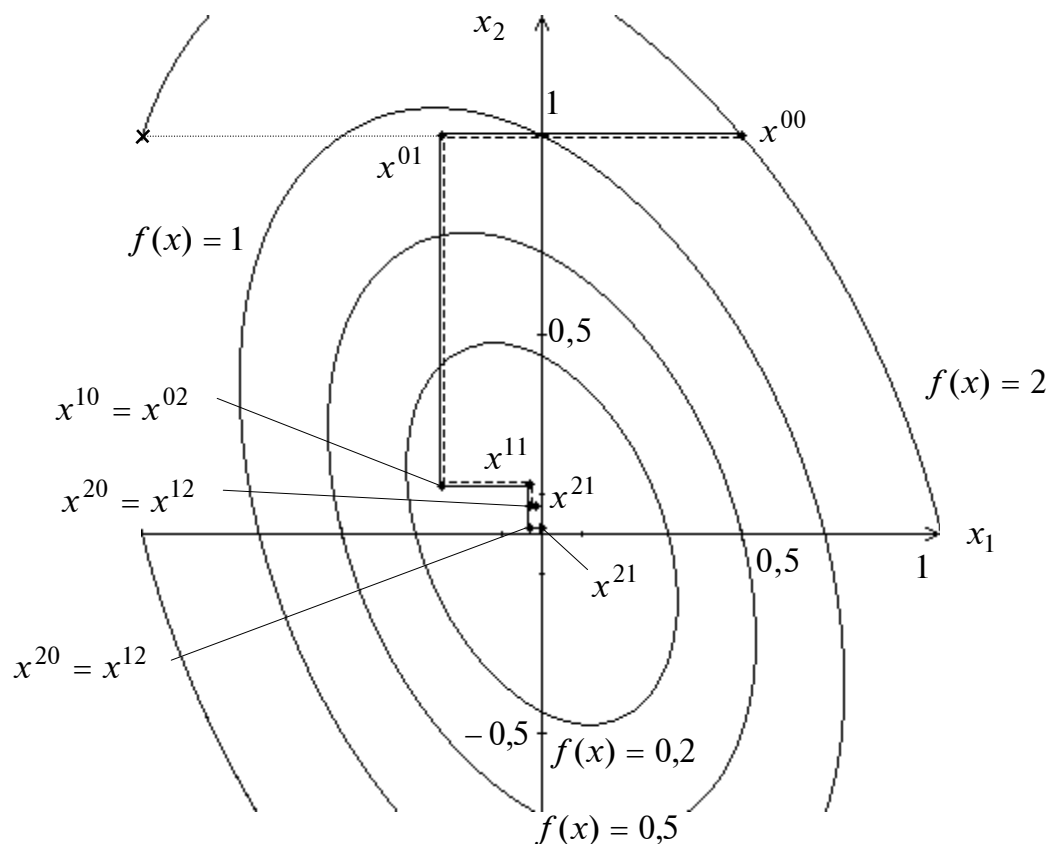


Рис. 6.5

6.4. МЕТОД ГАУССА–ЗЕЙДЕЛЯ

Постановка задачи

Пусть дана функция $f(x)$, ограниченная снизу на множестве R^n и имеющая непрерывные частные производные во всех его точках.

Требуется найти локальный минимум функции $f(x)$ на множестве допустимых решений $X = R^n$, т.е. найти такую точку $x^* \in R^n$, что

$$f(x^*) = \min_{x \in R^n} f(x).$$

Стратегия поиска

Стратегия метода Гаусса–Зейделя (Gauss–Seidel) состоит в построении последовательности точек $\{x^k\}$, $k = 0, 1, \dots$, таких, что $f(x^{k+1}) < f(x^k)$, $k = 0, 1, \dots$. Точки последовательности $\{x^k\}$ вычисляются по правилу

$$x^{jk+1} = x^{jk} - t_k \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_{k+1}} \right)_{x=x^{jk}} \cdot e_{k+1}, \quad (6.6)$$

где j – номер цикла вычислений, $j = 0, 1, 2, \dots$; k – номер итерации внутри цикла, $k = 0, 1, \dots, n-1$; e_{k+1} – единичный вектор, $(k+1)$ -я проекция которого равна 1; точка x^{00} задается пользователем, величина шага t_k выбирается из условия

$$\varphi(t_k) = f \left(x^{jk} - t_k \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_{k+1}} \right)_{x=x^{jk}} \cdot e_{k+1} \right) \rightarrow \min_{t_k}.$$

Данная задача является задачей одномерной минимизации функции $\varphi(t_k) = f \left(x^{jk} - t_k \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_{k+1}} \right)_{x=x^{jk}} \cdot e_{k+1} \right)$ и может быть решена либо с использованием условий $\frac{d\varphi}{dt_k} = 0$, $\frac{d^2\varphi}{dt_k^2} > 0$, либо численно с использованием методов одномерной минимизации, как задача $\varphi(t_k) \rightarrow \min_{t_k \in [a, b]}$ (см. разд. 5.1).

Если уравнение $\frac{d\varphi}{dt_k} = 0$ имеет высокую степень и корни его трудно определить, можно аппроксимировать функцию $\varphi(t_k)$ полиномом $P(t_k)$ второй или третьей степени и определить t_k^* из условий $\frac{dP}{dt_k} = 0$, $\frac{d^2P}{dt_k^2} > 0$.

При численном решении задачи определения величины шага степень близости найденного значения t_k к оптимальному значению t_k^* , удовлетворяющему условиям

$\frac{d\varphi}{dt_k} = 0$, $\frac{d^2\varphi}{dt_k^2} > 0$, зависит от задания интервала $[a, b]$ и точности методов одномерной минимизации [27].

Легко видеть, что при фиксированном j за одну итерацию с номером k изменяется только одна проекция точки x^{jk} , имеющая номер $k + 1$, а в течение всего цикла с номером j , т.е. начиная с $k = 0$ и кончая $k = n - 1$, изменяются все n проекций точки x^{j0} . После этого точке x^{jn} присваивается номер $x^{j+1,0}$ и она берется за начальную точку для вычислений в $(j + 1)$ -м цикле.

Расчет заканчивается в точке x^{jk} при выполнении по крайней мере одного из трех критериев окончания счета: $\|\nabla f(x^{jk})\| < \varepsilon_1$ или $k \geq M$, или двукратного выполнения неравенств $\|x^{jk+1} - x^{jk}\| < \varepsilon_2$, $|f(x^{jk+1}) - f(x^{jk})| < \varepsilon_2$. Здесь $\varepsilon_1, \varepsilon_2$ – малые положительные числа, M – предельное число циклов итераций.

Полученные в результате вычислений точки могут быть записаны как элементы последовательности $\{x^l\}$, где $l = n \cdot j + k$ – порядковый номер точки, т.е. $\{x^l\} = \{x^0 = x^{00}, x^1 = x^{01}, \dots, x^n = x^{0n} = x^{10}, x^{n+1} = x^{11}, x^{n+2} = x^{12}, \dots\}$.

Алгоритм

Шаг 1. Задать x^{00} , $\varepsilon_1 > 0$, $\varepsilon_2 > 0$; предельное число M циклов счета, кратное n , где n – размерность вектора x . Найти градиент $\nabla f(x)$.

Шаг 2. Задать номер цикла $j = 0$.

Шаг 3. Проверить условие $j \geq M$:

а) если $j \geq M$, то расчет окончен и $x^* = x^{jk}$;

б) если $j < M$, то перейти к шагу 4.

Шаг 4. Задать $k = 0$.

Шаг 5. Проверить условие $k \leq n - 1$:

а) если $k \leq n - 1$, то перейти к шагу 6;

б) если $k = n$, то положить $j = j + 1$ и перейти к шагу 3.

Шаг 6. Вычислить $\nabla f(x^{jk})$.

Шаг 7. Проверить выполнение условия $\|\nabla f(x^{jk})\| < \varepsilon_1$:

а) если условие выполнено, то расчет окончен и $x^* = x^{jk}$;

б) если нет, то перейти к шагу 8.

Шаг 8. Вычислить t_k^* из условия

$$\varphi(t_k) = f\left(x^{jk} - t_k \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_{k+1}}\right)_{x=x^{jk}} \cdot e_{k+1}\right) \rightarrow \min_{t_k}.$$

Шаг 9. Вычислить $x^{jk+1} = x^{jk} - t_k^* \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_{k+1}}\right)_{x=x^{jk}} \cdot e_{k+1}$.

Шаг 10. Проверить выполнение условий

$$\|x^{jk+1} - x^{jk}\| < \varepsilon_2, \quad |f(x^{jk+1}) - f(x^{jk})| < \varepsilon_2:$$

- а) если оба условия выполнены в двух последовательных циклах с номерами j и $j - 1$, то расчет окончен, найдена точка $x^* = x^{jk+1}$;
- б) если не выполняется хотя бы одно условие, положить $k = k + 1$ и перейти к шагу 5.

Геометрическая интерпретация метода для $n = 2$ приведена на рис. 6.6.

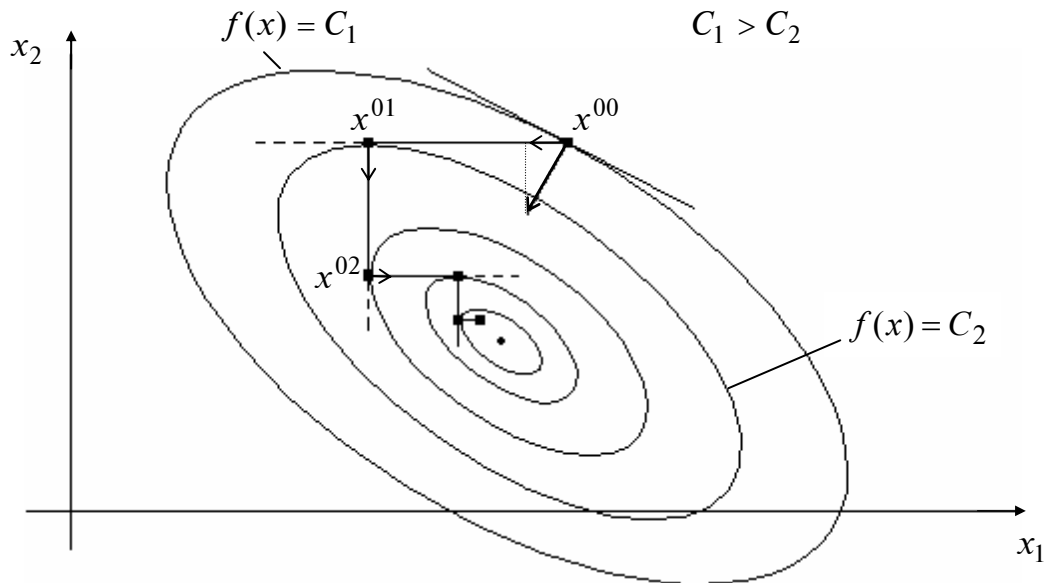


Рис. 6.6

З а м е ч а н и я 6.6.

1. Относительно свойств последовательности $\{x^k\}$, $k = 0, 1, \dots$, полученной по методу Гаусса–Зейделя, справедлив п.1 замечаний 6.5.
2. Процедура решения задачи совпадает с описанной в разд. 6.1.

Пример 6.4. Найти локальный минимум функции

$$f(x) = 2x_1^2 + x_1x_2 + x_2^2.$$

□ I. Определим точку x^{jk} , в которой выполнен хотя бы один из критериев окончания расчетов.

1. Зададим $x^{00}, \varepsilon_1, \varepsilon_2, M$: $x^{00} = (0,5; 1)^T$, $\varepsilon_1 = 0,1$; $\varepsilon_2 = 0,15$; $M = 10$. Найдем градиент функции в произвольной точке $\nabla f(x) = (4x_1 + x_2; x_1 + 2x_2)^T$.

2. Зададим $j = 0$.

- 3⁰. Проверим выполнение условия $j \geq M$: $j = 0 < 10 = M$.

- 4⁰. Зададим $k = 0$.

- 5⁰. Проверим выполнение условия $k \leq n - 1$: $k = 0 < 1 = n - 1$.

- 6⁰. Вычислим $\nabla f(x^{00})$: $\nabla f(x^{00}) = (3; 2,5)^T$.

7⁰. Проверим условие $\|\nabla f(x^{00})\| < \varepsilon_1$: $\|\nabla f(x^{00})\| = 3,9 > 0,1$.

8⁰. Определим величину шага t_0^* из условия

$$\varphi(t_0) = f\left(x^{j0} - t_0 \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_1}\right)_{x=x^{j0}} \cdot e_1\right) \rightarrow \min_{t_0}.$$

Воспользуемся формулой (6.6) при $k = 0, j = 0$: $x^{01} = x^{00} - t_0 \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_1}\right)_{x=x^{00}} \cdot e_1$.

Поскольку $\left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_1}\right)_{x=x^{00}} = 4x_1 + x_2|_{x=x^{00}} = 2 + 1 = 3$, $e_1 = (1; 0)^T$, то

$x^{01} = (0,5; 1)^T - t_0 \cdot 3 \cdot (1; 0)^T = (0,5 - 3t_0; 1)^T$ или $x_1^{01} = 0,5 - 3t_0, x_2^{01} = 1$. Подставляя полученные выражения в $f(x)$, имеем $\varphi(t_0) = 2(0,5 - 3t_0)^2 + (0,5 - 3t_0) \cdot 1 + 1$.

Из необходимого условия экстремума $\frac{d\varphi(t_0)}{dt_0} = 4 \cdot (0,5 - 3t_0) \cdot (-3) - 3 = 0$ или

$36t_0 - 9 = 0$ находим $t_0^* = \frac{1}{4}$. Так как $\frac{d^2\varphi(t_0)}{dt_0^2} = 36 > 0$, то найденное значение шага обеспечивает минимум функции $\varphi(t_0)$ по t_0 .

Можно показать, что в силу структуры заданной функции $f(x)$ величина шага в направлении $-\left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_1}\right)_{x=x^{jk}} \cdot e_1$ не зависит от x^k , является постоянной и равной $\frac{1}{4}$.

9⁰. Определим $x^{01} = x^{00} - t_0^* \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_1}\right)_{x=x^{00}} \cdot e_1$: $x^{01} = (-0,25; 1)^T$.

10⁰. Проверим условия $\|x^{01} - x^{00}\| < \varepsilon_2$, $|f(x^{01}) - f(x^{00})| < \varepsilon_2$:

$$\|x^{01} - x^{00}\| = 0,25 > 0,15, \quad |f(x^{01}) - f(x^{00})| = |0,875 - 2| = 1,125 > 0,15.$$

Положим $k = 1$ и перейдем к шагу 5.

5¹. Проверим условие $k \leq n - 1$: $k = 1 = n - 1$.

6¹. Вычислим $\nabla f(x^{01})$: $\nabla f(x^{01}) = (0; 1,75)^T$.

7¹. Проверим условие $\|\nabla f(x^{01})\| < \varepsilon_1$: $\|\nabla f(x^{01})\| = 1,75 > 0,1$.

8¹. Определим величину шага t_1^* из условия

$$\varphi(t_1) = f\left(x^{j1} - t_1 \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_2}\right)_{x=x^{j1}} \cdot e_2\right) \rightarrow \min_{t_1}.$$

Воспользуемся формулой (6.6) при $k = 1, j = 0$: $x^{02} = x^{01} - t_1 \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_2}\right)_{x=x^{01}} \cdot e_2$.

Поскольку $\left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_2}\right)_{x=x^{01}} = x_1 + 2x_2 \Big|_{x=x^{01}} = -0,25 + 2 = 1,75$, $e_2 = (0; 1)^T$, то

$x^{02} = (-0,25; 1)^T - t_1 \cdot 1,75 \cdot (0; 1)^T = (-0,25; 1 - 1,75 \cdot t_1)^T$ или $x_1^{02} = -0,25$; $x_2^{02} = 1 - 1,75 \cdot t_1$.
Подставляя полученные выражения в $f(x)$, имеем

$$\varphi(t_1) = 2(-0,25)^2 + (-0,25) \cdot (1 - 1,75 \cdot t_1) + (1 - 1,75 \cdot t_1)^2.$$

Из необходимого условия экстремума

$$\frac{d\varphi(t_1)}{dt_1} = 0,25 \cdot 1,75 + 2 \cdot (1 - 1,75 \cdot t_1) \cdot (-1,75) = 0 \quad \text{или} \quad 2 \cdot 1,75^2 t_1 - 1,75^2 = 0$$

находим $t_1^* = \frac{1}{2}$. Так как $\frac{d^2\varphi(t_1)}{dt_1^2} = 2 \cdot 1,75^2 > 0$, то найденное значение шага обеспечивает минимум функции $\varphi(t_1)$ по t_1 .

Можно показать, что в силу структуры функции $f(x)$ величина шага в направлении $-\left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_2}\right)_{x=x^{jk}} \cdot e_2$ остается постоянной и равной $\frac{1}{2}$.

9¹. Вычислим $x^{02} = x^{01} - t_1^* \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_2}\right)_{x=x^{01}} \cdot e_2$: $x^{02} = (-0,25; 0,125)^T$.

10¹. Проверим условия $\|x^{02} - x^{01}\| < \varepsilon_2$, $|f(x^{02}) - f(x^{01})| < \varepsilon_2$:

$$\|x^{02} - x^{01}\| = 0,875 > 0,15, \quad |f(x^{02}) - f(x^{01})| = |0,12 - 0,875| = 0,755 > 0,15.$$

Положим $k = 2$ и перейдем к шагу 5.

5². Проверим условие $k \leq n - 1$: $k = 2 = n$. Положим $j = 1$, $x^{10} = x^{02}$ и перейдем к шагу 3.

3¹. Проверим условие $j \geq M$: $j = 1 < 10 = M$.

4¹. Зададим $k = 0$.

5³. Проверим условие $k \leq n - 1$: $k = 0 < 1 = n - 1$.

6³. Вычислим $\nabla f(x^{10})$: $\nabla f(x^{10}) = \nabla f(x^{02}) = (-0,875; 0,00)^T$.

7³. Проверим условие $\|\nabla f(x^{10})\| < \varepsilon_1$: $\|\nabla f(x^{10})\| = 0,875 > 0,1$.

8³. Полагаем $t_0^* = 0,25$ (см. п. 8⁰).

9³. Вычислим $x^{11} = x^{10} - t_0^* \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_1}\right)_{x=x^{10}} \cdot e_1$: $x^{11} = (-0,03; 0,125)^T$.

10³. Проверим условия $\|x^{11} - x^{10}\| < \varepsilon_2$, $|f(x^{11}) - f(x^{10})| < \varepsilon_2$:

$$\|x^{11} - x^{10}\| = 0,22 > 0,15, \quad |f(x^{11}) - f(x^{10})| = |0,013 - 0,1375| = 0,124 < 0,15.$$

Положим $k = 1$ и перейдем к шагу 5.

5⁴. Проверим условие $k \leq n - 1$: $k = 1 = n - 1$.

6⁴. Вычислим $\nabla f(x^{11})$: $\nabla f(x^{11}) = (0,005; 0,22)^T$.

7⁴. Проверим условие $\|\nabla f(x^{11})\| < \varepsilon_1$: $\|\nabla f(x^{11})\| = 0,22 > 0,1$.

8⁴. Зададим $t_1^* = 0,5$ (см. п. 8¹).

9⁴. Вычислим $x^{12} = x^{11} - t_1^* \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_2} \right)_{x=x^{11}} \cdot e_2$: $x^{12} = (-0,03; 0,015)^T$.

10⁴. Проверим условия $\|x^{12} - x^{11}\| < \varepsilon_2$, $|f(x^{12}) - f(x^{11})| < \varepsilon_2$:

$$\|x^{12} - x^{11}\| = 0,11 < 0,15, \quad |f(x^{12}) - f(x^{11})| = |0,0015 - 0,013| = 0,0115 < 0,15.$$

Положим $k = 2$ и перейдем к шагу 5.

5⁵. Проверим условие $k \leq n - 1$: $k = 2 = n$. Положим $j = 2$, $x^{20} = x^{12}$ и перейдем к шагу 3.

3². Проверим условие $j \geq M$: $j = 2 < 10 = M$.

4². Зададим $k = 0$.

5⁶. Проверим условие $k \leq n - 1$: $k = 0 < 1 = n - 1$.

6⁵. Вычислим $\nabla f(x^{20})$: $\nabla f(x^{20}) = (-0,105; 0)^T$.

7⁵. Проверим условие $\|\nabla f(x^{20})\| < \varepsilon_1$: $\|\nabla f(x^{20})\| = 0,105 > \varepsilon_1$.

8⁵. Зададим $t_0^* = 0,25$ (см. п. 8⁰).

9⁵. Вычислим $x^{21} = x^{20} - t_0^* \left(\frac{\partial f(x)}{\partial x_1} \right)_{x=x^{20}} \cdot e_1$: $x^{21} = (-0,004; 0,015)^T$.

10⁵. Проверим условия $\|x^{21} - x^{20}\| < \varepsilon_2$, $|f(x^{21}) - f(x^{20})| < \varepsilon_2$:

$$\|x^{21} - x^{20}\| = 0,026 < 0,15, \quad |f(x^{21}) - f(x^{20})| = |0,000197 - 0,0015| = 0,0013 < 0,15.$$

Условия $\|x^{jk+1} - x^{jk}\| < \varepsilon_2$, $|f(x^{jk+1}) - f(x^{jk})| < \varepsilon_2$ выполнены в двух последовательных циклах с номерами $j = 2$ и $j - 1 = 1$. Расчет окончен, найдена точка $x^{21} = (-0,004; 0,015)^T$; $f(x^{21}) = 0,000197$. На рис. 6.5 полученные точки последовательности $x^{00} \rightarrow x^{01} \rightarrow x^{02} = x^{10} \rightarrow x^{11} \rightarrow x^{12} = x^{20} \rightarrow x^{21}$ соединены сплошной линией. Очевидно, метод Гаусса–Зейделя сходится быстрее, чем метод покоординатного спуска.

II. Проведем анализ точки x^{21} .

Точка x^{21} является найденным приближением точки глобального минимума $f(x)$, так как функция $f(x)$ строго выпуклая (см. пример 6.1). ■

6.5. МЕТОД ФЛЕТЧЕРА–РИВСА

Постановка задачи

Пусть дана функция $f(x)$, ограниченная снизу на множестве R^n и имеющая непрерывные частные производные во всех его точках.

Требуется найти локальный минимум функции $f(x)$ на множестве допустимых решений $X = R^n$, т.е. найти такую точку $x^* \in R^n$, что

$$f(x^*) = \min_{x \in R^n} f(x).$$

Стратегия поиска

Стратегия метода Флетчера–Ривса (Fletcher–Reeves) состоит в построении последовательности точек $\{x^k\}$, $k = 0, 1, \dots$, таких, что $f(x^{k+1}) < f(x^k)$, $k = 0, 1, \dots$. Точки последовательности $\{x^k\}$ вычисляются по правилу:

$$x^{k+1} = x^k + t_k d^k, \quad k = 0, 1, \dots; \quad (6.7)$$

$$d^k = -\nabla f(x^k) + \beta_{k-1} d^{k-1}; \quad (6.8)$$

$$d^0 = -\nabla f(x^0); \quad (6.9)$$

$$\beta_{k-1} = \frac{\|\nabla f(x^k)\|^2}{\|\nabla f(x^{k-1})\|^2}. \quad (6.10)$$

Точка x^0 задается пользователем, величина шага t_k определяется для каждого значения k из условия

$$\varphi(t_k) = f(x^k + t_k d^k) \rightarrow \min_{t_k}. \quad (6.11)$$

Решение задачи одномерной минимизации (6.11) может осуществляться либо из условия $\frac{d\varphi}{dt_k} = 0$, $\frac{d^2\varphi}{dt_k^2} > 0$, либо численно с использованием методов одномерной минимизации, когда решается задача

$$\varphi(t_k) \rightarrow \min_{t_k \in [a, b]}. \quad (6.12)$$

При численном решении задачи определения величины шага степень близости найденного значения t_k к оптимальному значению t_k^* , удовлетворяющему условиям

$\frac{d\varphi}{dt_k} = 0$, $\frac{d^2\varphi}{dt_k^2} > 0$, зависит от задания интервала $[a, b]$ и точности методов одномерной минимизации [27].

Вычисление величины β_{k-1} по формуле (6.10) обеспечивает для квадратичной формы $f(x) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} x_i x_j$ построение последовательности H -сопряженных направлений $d^0, d^1, \dots, d^k, \dots$, для которых $(d^j, H d^i) = 0$, $\forall i, j = 0, 1, \dots, k; i \neq j$. При этом в точках последовательности $\{x^k\}$ градиенты функции $f(x)$ взаимно перпендикулярны, т.е. $(\nabla f(x^{k+1}), \nabla f(x^k)) = 0$, $k = 0, 1, \dots$.

Для квадратичных функций $f(x)$ с матрицей $H > 0$ метод Флетчера–Ривса является конечным и сходится к точке минимума за число шагов, не превышающее n – размерность вектора x .

При минимизации неквадратичных функций метод не является конечным, при этом следует отметить, что погрешности в решении задачи (6.11) приводят к нарушению не только перпендикулярности градиентов, но и H -сопряженности направлений. Для неквадратичных функций, как правило, используется алгоритм Полака–Рибьера (Polak–Ribiere), когда в формулах (6.7) – (6.9) величина β_{k-1} вычисляется следующим образом:

$$\beta_{k-1} = \begin{cases} \frac{(\nabla f(x^k), [\nabla f(x^k) - \nabla f(x^{k-1})])}{\|\nabla f(x^{k-1})\|^2}, & k \notin J, \\ 0, & k \in J, \end{cases}$$

где $J = \{0, n, 2n, \dots\}$. В отличие от алгоритма Флетчера–Ривса алгоритм Полака–Рибьера предусматривает использование итерации наискорейшего градиентного спуска через каждые n шагов. Построение последовательности $\{x^k\}$ заканчивается в точке, для которой $\|\nabla f(x^k)\| < \varepsilon_1$, где ε_1 – заданное число, или при $k \geq M$, где M – предельное число итераций, или при двукратном одновременном выполнении двух неравенств $\|x^{k+1} - x^k\| < \varepsilon_2$, $|f(x^{k+1}) - f(x^k)| < \varepsilon_2$, где ε_2 – малое положительное число.

Вопрос о том, может ли точка x^k рассматриваться как найденное приближение искомой точки минимума, решается путем проведения дополнительного исследования, которое было описано в разд. 6.1.

Алгоритм

Шаг 1. Задать x^0 , $\varepsilon_1 > 0$, $\varepsilon_2 > 0$, M – предельное число итераций. Найти градиент $\nabla f(x)$.

Шаг 2. Положить $k = 0$.

Шаг 3. Вычислить $\nabla f(x^k)$.

Шаг 4. Проверить выполнение критерия окончания $\|\nabla f(x^k)\| < \varepsilon_1$:

а) если критерий выполняется, то расчет окончен и $x^* = x^k$;

б) если нет, то перейти к шагу 5.

Шаг 5. Проверить условие $k \geq M$:

а) если неравенство выполняется, то расчет окончен и $x^* = x^k$;

б) если нет, то при $k = 0$ перейти к шагу 6, а при $k \geq 1$ перейти к шагу 7.

Шаг 6. Определить $d^0 = -\nabla f(x^0)$.

Шаг 7. Определить

$$\beta_{k-1} = \frac{\|\nabla f(x^k)\|^2}{\|\nabla f(x^{k-1})\|^2}, \quad \left[\beta_{k-1} = \begin{cases} \frac{(\nabla f(x^k), [\nabla f(x^k) - \nabla f(x^{k-1})])}{\|\nabla f(x^{k-1})\|^2}, & k \notin J \\ 0, & k \in J \end{cases} \right].$$

Шаг 8. Определить $d^k = -\nabla f(x^k) + \beta_{k-1}d^{k-1}$.

Шаг 9. Найти t_k^* из условия $\varphi(t_k) = f(x^k + t_k d^k) \rightarrow \min_{t_k}$.

Шаг 10. Вычислить $x^{k+1} = x^k + t_k^* d^k$.

Шаг 11. Проверить выполнение условий

$$\|x^{k+1} - x^k\| < \varepsilon_2, \quad |f(x^{k+1}) - f(x^k)| < \varepsilon_2:$$

а) в случае выполнения обоих условий в двух последовательных итерациях с номерами k и $k-1$ расчет окончен, найдена точка $x^* = x^{k+1}$;

б) если не выполняется хотя бы одно из условий, положить $k = k+1$ и перейти к шагу 3.

Геометрическая интерпретация метода для $n = 2$ изображена на рис. 6.7.

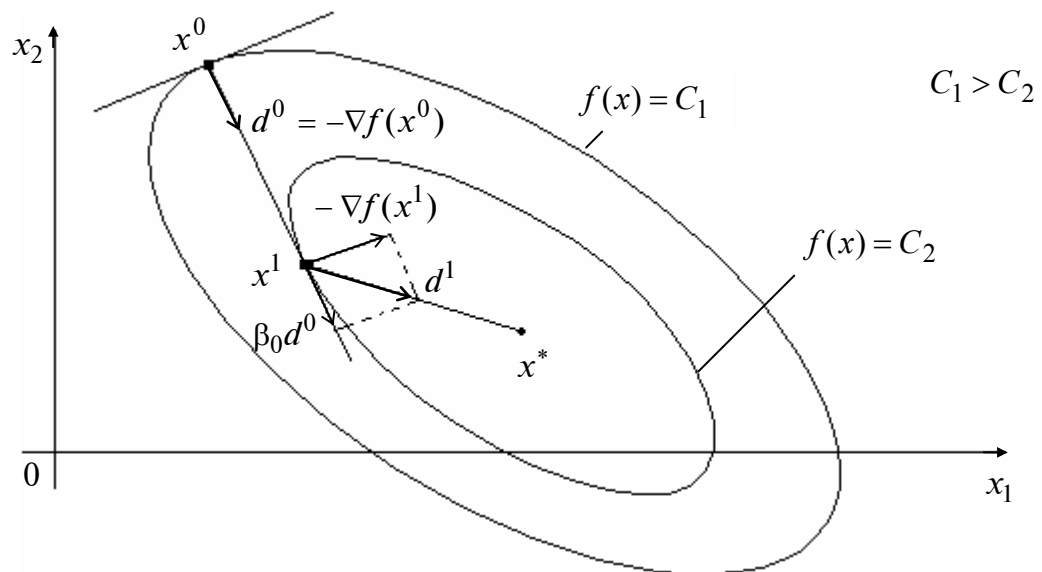


Рис. 6.7

Сходимость

Утверждение 6.3. Если квадратичная функция $f(x) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n h_{ij} x_i x_j$ с неотрицательно определенной матрицей H достигает своего минимального значения на R^n , то метод Флетчера–Ривса обеспечивает отыскание точки минимума не более чем за n шагов [39].

Утверждение 6.4. Если функция $f(x)$ ограничена снизу, а ее градиент удовлетворяет условию Липшица $\|\nabla f(x) - \nabla f(y)\| \leq L \|x - y\| \quad \forall x, y \in R^n$, то в методе Полака–Рибьера $\lim_{k \rightarrow \infty} \|\nabla f(x^k)\| = 0$ [28].

З а м е ч а н и я 6.7.

1. Утверждение 6.4 гарантирует сходимость последовательности $\{x^k\}$ к стационарной точке x^* , где $\nabla f(x^*) = 0$. Следовательно, найденная в результате применения метода точка x^* нуждается в дополнительном исследовании с целью классификации этой точки.

2. Метод Полака–Рибьера гарантирует сходимость последовательности $\{x^k\}$ к точке минимума для сильно выпуклых функций.

3. Поиск глобального минимума $f(x)$ может быть осуществлен в соответствии с замечанием 6.2.

4. Процедура решения задачи совпадает с описанной в разд. 6.1.

Скорость сходимости

Оценки скорости сходимости получены только для сильно выпуклых функций, когда последовательность $\{x^k\}$ сходится к точке минимума функции $f(x)$ со скоростью $\|x^{k+n} - x^*\| \leq C \|x^k - x^*\|^2, k \in \{0, n, 2n, \dots\}$ [39].

Пример 6.5. Найти локальный минимум функции

$$f(x) = 2x_1^2 + x_1x_2 + x_2^2.$$

□ I. Определим точку x^k , в которой выполнен по крайней мере один из критериев окончания расчетов.

1. Зададим $x^0, \varepsilon_1, \varepsilon_2, M$: $x^0 = (0,5; 1)^T$, $\varepsilon_1 = 0,1$; $\varepsilon_2 = 0,15$; $M = 10$. Найдем градиент функции в произвольной точке $\nabla f(x) = (4x_1 + x_2; x_1 + 2x_2)^T$.

2. Положим $k = 0$.

3⁰. Вычислим $\nabla f(x^0)$: $\nabla f(x^0) = (3; 2,5)^T$.

4⁰. Проверим условие $\|\nabla f(x^0)\| < \varepsilon_1$: $\|\nabla f(x^0)\| = 3,9 > 0,1$.

5⁰. Проверим условие $k \geq M$: $k = 0 < 10 = M$.

6⁰. Определим $d^0 = -\nabla f(x^0)$: $d^0 = -(3; 2,5)^T$.

9⁰. Определим t_0^* из условия $f(x^0 + t_0 d^0) \rightarrow \min_{t_0}$: $t_0^* = 0,24$ (см. пример 6.2, так как первая итерация выполняется по методу наискорейшего спуска).

10⁰. Вычислим $x^1 = x^0 + t_0^* d^0$: $x^1 = (-0,22; 0,4)^T$.

11⁰. Проверим условия $\|x^1 - x^0\| < \varepsilon_2$, $|f(x^1) - f(x^0)| < \varepsilon_2$:

$$\|x^1 - x^0\| = 0,937 > 0,15; \quad |f(x^1) - f(x^0)| = |0,17 - 2| = 1,83 > 0,15.$$

Положим $k = 1$ и перейдем к шагу 3.

3¹. Вычислим $\nabla f(x^1)$: $\nabla f(x^1) = (-0,48; 0,58)^T$.

4¹. Проверим условие $\|\nabla f(x^1)\| < \varepsilon_1$: $\|\nabla f(x^1)\| = 0,752 > 0,1$.

5¹. Проверим условие $k \geq M$: $k = 1 < 10 = M$.

7¹. Определим $\beta_0 = \frac{\|\nabla f(x^1)\|^2}{\|\nabla f(x^0)\|^2}$: $\beta_0 = 0,0373$.

8¹. Определим $d^1 = -\nabla f(x^1) + \beta_0 d^0$:

$$d^1 = -(-0,48; 0,58)^T - 0,0373(3; 2,5)^T = (0,368; -0,673)^T.$$

9¹. Определим t_1^* из условия $f(x^1 + t_1 d^1) \rightarrow \min_{t_1}$. Воспользуемся формулой $x^2 = x^1 + t_1 d^1 = (-0,22; 0,4)^T + t_1(0,368; -0,673)^T = (-0,22 + 0,368 t_1; 0,4 - 0,673 t_1)^T$.

Подставляя полученное выражение в $f(x)$, имеем

$$\varphi(t_1) = 2 \cdot (-0,22 + 0,368 t_1)^2 + (-0,22 + 0,368 t_1) \cdot (0,4 - 0,673 t_1) + (0,4 - 0,673 t_1)^2.$$

Применяя необходимое условие безусловного экстремума

$$\begin{aligned} \frac{d\varphi(t_1)}{dt_1} &= 4 \cdot (-0,22 + 0,368 t_1) \cdot 0,368 + 0,368 \cdot (0,4 - 0,673 t_1) + \\ &+ (-0,22 + 0,368 t_1) \cdot (-0,673) + 2 \cdot (0,4 - 0,673 t_1) \cdot (-0,673) = 0, \end{aligned}$$

находим $t_1^* \cong 0,595$. Поскольку $\frac{d^2\varphi(t_1)}{dt_1^2} = 0,952226 > 0$, найденное значение шага обеспечивает минимум функции $\varphi(t_1)$ по t_1 .

10¹. Вычислим $x^2 = x^1 + t_1^* d^1$: $x^2 = (0,0010; 0,000)^T$.

11¹. Проверим условия $\|x^2 - x^1\| < \varepsilon_2$, $|f(x^2) - f(x^1)| < \varepsilon_2$:

$$\|x^2 - x^1\| = 0,456 > 0,15; \quad |f(x^2) - f(x^1)| = 0,17 > 0,15.$$

Положим $k = 2$ и перейдем к шагу 3.

3². Вычислим $\nabla f(x^2)$: $\nabla f(x^2) = (0,003; 0,006)^T$.

4². Проверим условие $\|\nabla f(x^2)\| < \varepsilon_1$: $\|\nabla f(x^2)\| = 0,0067 < 0,1$. Расчет окончен. Найдена точка $x^2 = (0,001; 0)^T$; $f(x^2) = 2 \cdot 10^{-6}$. На рис. 6.8 полученные точки соединены штриховой линией.

II. Проведем анализ точки x^2 .

Используем утверждение 6.1. Функция $f(x) = 2x_1^2 + x_1x_2 + x_2^2$ есть квадратичная функция двух переменных, имеющая положительно определенную матрицу вторых производных $H = \begin{bmatrix} 4 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$. Это позволяет сделать вывод, что функция $f(x)$ строго выпукла, следовательно, имеет единственный минимум, приближение которого $x^2 = (0,001; 0)^T$ найдено за две итерации. ■

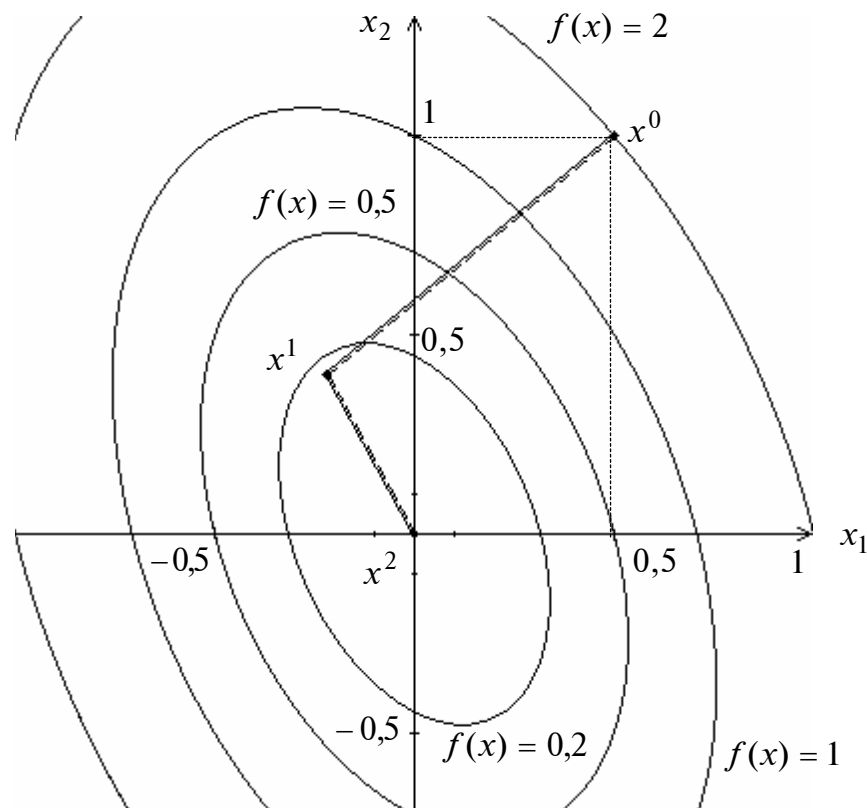


Рис. 6.8

6.6. МЕТОД ДЭВИДОНА–ФЛЕТЧЕРА–ПАУЭЛЛА

Постановка задачи

Пусть дана функция $f(x)$, ограниченная снизу на множестве R^n и имеющая непрерывные частные производные во всех его точках.

Требуется найти локальный минимум функции $f(x)$ на множестве допустимых решений $X = R^n$, т.е. найти такую точку $x^* \in R^n$, что

$$f(x^*) = \min_{x \in R^n} f(x).$$

Стратегия поиска

Стратегия метода Дэвидона–Флетчера–Пауэлла (Davidon–Fletcher–Powell) состоит в построении последовательности точек $\{x^k\}$, $k = 0, 1, \dots$, таких, что $f(x^{k+1}) < f(x^k)$, $k = 0, 1, \dots$. Точки последовательности $\{x^k\}$ вычисляются по правилу

$$x^{k+1} = x^k - t_k A^k \nabla f(x^k), \quad k = 0, 1, \dots, \quad (6.13)$$

где A^k есть матрица размера $n \times n$, которая вычисляется по правилу

$$A^{k+1} = A^k + A^k_c, \quad A^0 = E, \quad (6.14)$$

$$A^k_c = \frac{\Delta x^k (\Delta x^k)^T}{(\Delta x^k)^T \Delta g^k} - \frac{A^k \Delta g^k (\Delta g^k)^T A^k}{(\Delta g^k)^T A^k \Delta g^k}, \quad (6.15)$$

где $\Delta x^k = x^{k+1} - x^k$, $\Delta g^k = \nabla f(x^{k+1}) - \nabla f(x^k)$.

Точка x^0 задается пользователем, величина шага t_k определяется из условия

$$\varphi(t_k) = f(x^k - t_k A^k \nabla f(x^k)) \rightarrow \min_{t_k}. \quad (6.16)$$

Решение задачи (6.16) может осуществляться как из условий $\frac{d\varphi}{dt_k} = 0$, $\frac{d^2\varphi}{dt_k^2} > 0$

или $\frac{dP}{dt_k} = 0$, $\frac{d^2P}{dt_k^2} > 0$, где $P(t_k)$ – полином, аппроксимирующий функцию $\varphi(t_k)$, так и численно, т.е. путем поиска решения задачи $\varphi(t_k) \rightarrow \min_{t_k \in [a, b]}$ методами одномерной минимизации.

Формулы (6.14), (6.15) при аналитическом решении задачи (6.16) обеспечивают построение последовательности $\{A^k\}$ положительно определенных матриц, таких, что $A^k \rightarrow H^{-1}(x^*)$ при $k \rightarrow \infty$. Следствием этого для квадратичной функции $f(x) = \frac{1}{2}(Hx, x) + (b, x)$, где $H > 0$, является тот факт, что направления d^k , $k = 0, 1, \dots$,

будут H -сопряженными и, следовательно, алгоритм Д–Ф–П сойдется не более чем за n шагов.

Для неквадратичных функций $f(x)$ алгоритм перестает быть конечным и его сходимость зависит от точности решения задачи (6.16). Глобальную сходимость алгоритма можно гарантировать лишь при его обновлении через каждые n шагов, т.е. когда в формуле (6.13)

$$A^k = \begin{cases} E, & k \in J; \quad J = \{0, n, 2n, \dots\}, \\ A^{k-1} + A_c^{k-1}, & k \notin J. \end{cases}$$

Построение последовательности $\{x^k\}$ заканчивается в точке x^k , для которой $\|\nabla f(x^k)\| < \varepsilon_1$, где ε_1 – заданное число, или при $k \geq M$, где M – предельное число итераций), или при двукратном одновременном выполнении двух неравенств $\|x^{k+1} - x^k\| < \varepsilon_2$, $|f(x^{k+1}) - f(x^k)| < \varepsilon_2$, где ε_2 – малое положительное число.

Вопрос о том, может ли точка x^k рассматриваться как найденное приближение искомой точки минимума, решается путем проведения дополнительного исследования, которое было описано в разд. 6.1.

Алгоритм

Шаг 1. Задать x^0 , $\varepsilon_1 > 0$, $\varepsilon_2 > 0$, M – предельное число итераций. Найти градиент $\nabla f(x)$.

Шаг 2. Положить $k = 0$, $A^0 = E$.

Шаг 3. Вычислить $\nabla f(x^k)$.

Шаг 4. Проверить критерий окончания $\|\nabla f(x^k)\| < \varepsilon_1$:

- а) если критерий выполнен, то расчет закончен и $x^* = x^k$;
- б) если нет, то перейти к шагу 5.

Шаг 5. Проверить условие $k \geq M$:

- а) если неравенство выполнено, то расчет закончен и $x^* = x^k$;
- б) если нет, перейти при $k = 0$ к шагу 10, а при $k \geq 1$ к шагу 6.

Шаг 6. Вычислить $\Delta g^k = \nabla f(x^{k+1}) - \nabla f(x^k)$.

Шаг 7. Вычислить $\Delta x^k = x^{k+1} - x^k$.

Шаг 8. Вычислить

$$A_c^k = \frac{\Delta x^k (\Delta x^k)^T}{(\Delta x^k)^T \Delta g^k} - \frac{A^k \Delta g^k (\Delta g^k)^T A^k}{(\Delta g^k)^T A^k \Delta g^k}.$$

Шаг 9. Вычислить $A^{k+1} = A^k + A_c^k$.

Шаг 10. Определить $d^k = -A^k \nabla f(x^k)$.

Шаг 11. Вычислить t_k^* из условия $\varphi(t_k) = f(x^k - t_k A^k \nabla f(x^k)) \rightarrow \min_{t_k}$.

Шаг 12. Вычислить $x^{k+1} = x^k - t_k^* A^k \nabla f(x^k)$.

Шаг 13. Проверить условия $\|x^{k+1} - x^k\| < \varepsilon_2$, $|f(x^{k+1}) - f(x^k)| < \varepsilon_2$:

- а) если оба неравенства выполняются в двух последовательных итерациях с номерами k и $k-1$, то расчет окончен и $x^* = x^{k+1}$;
- б) в противном случае положить $k = k+1$ и перейти к шагу 3.

Сходимость

Утверждение 6.5. Алгоритм метода Д–Ф–П в применении к квадратичной функции $f(x) = \frac{1}{2}(Hx, x) + (b, x)$ с положительно определенной матрицей Гессе H обеспечивает отыскание минимума $x^* = H^{-1}b$ не более чем за n шагов [39].

З а м е ч а н и я 6.8.

1. Если минимизируемая функция $f(x)$ не является квадратичной и удовлетворяет условиям утверждения 6.1, то последовательность $\{x^k\}$, построенная по методу Д–Ф–П с обновлением, такова, что $\|\nabla f(x^k)\| \rightarrow 0$ при $k \rightarrow \infty$. Следовательно, найденная в результате применения метода точка x^* нуждается в дополнительном исследовании с целью ее классификации.

2. Если $f(x)$ дважды непрерывно дифференцируема и $H(x^*) > 0$, то метод Д–Ф–П с обновлением сходится к точке локального минимума x^* со сверхлинейной скоростью [39].

3. Если в дополнение к условиям п. 2 справедливо $\|H(x)y\| \leq k\|y\| \quad \forall y \in R^n$ в окрестности точки x^* , то последовательность $\{x^k\}$ сходится к точке x^* с квадратичной скоростью [39].

4. Поиск глобального минимума $f(x)$ осуществляется в соответствии с замечанием 6.2. Процедура решения задачи совпадает с изложенной в разд. 6.1.

Пример 6.6. Найти локальный минимум

$$f(x) = 2x_1^2 + x_1x_2 + x_2^2.$$

□ I. Определим точку x^k , в которой выполнен по крайней мере один из критериев окончания расчетов.

1. Зададим $x^0, \varepsilon_1, \varepsilon_2, M$: $x^0 = (0,5; 1)^T$, $\varepsilon_1 = 0,1$; $\varepsilon_2 = 0,15$; $M = 10$. Найдем градиент функции в произвольной точке $\nabla f(x) = (4x_1 + x_2; x_1 + 2x_2)^T$.

2. Положим $k = 0$, $A^0 = E$.

3⁰. Вычислим $\nabla f(x^0)$: $\nabla f(x^0) = (3; 2,5)^T$.

4⁰. Проверим выполнение условия $\|\nabla f(x^0)\| < \varepsilon_1$: $\|\nabla f(x^0)\| = 3,9 > 0,1$.

5⁰. Проверим условие $k \geq M$: $k = 1 < 10 = M$; так как $k = 0$, перейдем к шагу 10.

10⁰. Определим $d^0 = -A^0 \cdot \nabla f(x^0)$:

$$d^0 = -A^0 \cdot \nabla f(x^0) = -E \nabla f(x^0) = -\nabla f(x^0) = -(3; 2,5)^T.$$

11⁰. Вычислим t_0^* из условия $f(x^0 - t_0 \nabla f(x^0)) \rightarrow \min_{t_0}$:

$$f(x^0 - t_0 \nabla f(x^0)) = 2(0,5 - 3t_0)^2 + (0,5 - 3t_0)(1 - 2,5t_0) + (1 - 2,5t_0)^2 = \varphi(t_0).$$

Из условия $\frac{d\varphi}{dt_0} = 0$ находим $t_0^* = 0,24$ (см. пример 6.2, так как первая итерация выполняется по методу наискорейшего спуска).

12⁰. Вычислим $x^1 = x^0 - t_0^* \nabla f(x^0)$: $x^1 = (-0,22; 0,4)^T$.

13⁰. Проверим условия $\|x^1 - x^0\| < \varepsilon_2$, $|f(x^1) - f(x^0)| < \varepsilon_2$:

$$\|x^1 - x^0\| = 0,94 > 0,15; \quad |f(x^1) - f(x^0)| = |0,17 - 2| = 1,83 > 0,15.$$

Положим $k = 1$ и перейдем к шагу 3.

3¹. Вычислим $\nabla f(x^1)$: $\nabla f(x^1) = (-0,48; 0,58)^T$.

4¹. Проверим условие $\|\nabla f(x^1)\| < \varepsilon_1$: $\|\nabla f(x^1)\| = 0,75 > 0,1$.

5¹. Проверим условие $k \geq M$: $k = 1 < 10 = M$; перейдем к шагу 6.

6⁰. Вычислим $\Delta g^0 = \nabla f(x^1) - \nabla f(x^0)$: $\Delta g^0 = (-3,48; -1,92)^T$.

7⁰. Вычислим $\Delta x^0 = x^1 - x^0$: $\Delta x^0 = (-0,72; -0,6)^T$.

8⁰. Вычислим $A_c^0 = \frac{\Delta x^0 (\Delta x^0)^T}{(\Delta x^0)^T \Delta g^0} - \frac{A^0 \Delta g^0 (\Delta g^0)^T A^0}{(\Delta g^0)^T A^0 \Delta g^0}$:

$$A_c^0 = \frac{(-0,72; -0,6)^T (-0,72; -0,6)}{(-0,72; -0,6) \begin{pmatrix} -3,48 \\ -1,92 \end{pmatrix}^T} - \frac{\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} -3,48 \\ -1,92 \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} -3,48 \\ -1,92 \end{pmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}}{\begin{pmatrix} -3,48 \\ -1,92 \end{pmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} -3,48 \\ -1,92 \end{pmatrix}^T} =$$
$$= \begin{pmatrix} -0,625 & -0,305 \\ -0,305 & -0,134 \end{pmatrix}.$$

9⁰. Вычислим $A^1 = A^0 + A_c^0$: $A^1 = \begin{bmatrix} 0,375 & -0,305 \\ -0,305 & 0,866 \end{bmatrix}$.

10¹. Определим $d^1 = -A^1 \cdot \nabla f(x^1)$: $d^1 = (0,356; -0,648)^T$.

11¹. Вычислим t_1^* из условия $f(x^1 - t_1 A^1 \nabla f(x^1)) \rightarrow \min_{t_1}$. Воспользуемся формулой $x^2 = x^1 - t_1 A^1 \nabla f(x^1) = x^1 + t_1 d^1 = (-0,22; 0,4)^T + t_1 (0,356; -0,648)^T = (-0,22 + 0,356 \cdot t_1; 0,4 - 0,648 \cdot t_1)^T$. Подставив полученные выражения для координат $x_1^2 = -0,22 + 0,356 \cdot t_1$, $x_2^2 = 0,4 - 0,648 \cdot t_1$ в функцию $f(x)$, получим

$$\varphi(t_1) = 2 \cdot (-0,22 + 0,356 \cdot t_1)^2 + (-0,22 + 0,356 \cdot t_1) \cdot (0,4 - 0,648 \cdot t_1) + (0,4 - 0,648 \cdot t_1)^2.$$

Применив необходимое условие безусловного экстремума

$$\begin{aligned} \frac{d\varphi(t_1)}{dt_1} &= 4 \cdot (-0,22 + 0,356 \cdot t_1) \cdot 0,356 + 0,356 \cdot (0,4 - 0,648 \cdot t_1) + \\ &+ (-0,22 + 0,356 \cdot t_1) \cdot (-0,648) - 2 \cdot 0,648 \cdot (0,4 - 0,648 \cdot t_1) = 0 \end{aligned}$$

или $0,885376 \cdot t_1 - 0,54672 = 0$, найдем $t_1^* \cong 0,618$. Поскольку $\frac{d^2\varphi(t_1)}{dt_1^2} = 0,885376 > 0$,

найденное значение шага обеспечивает минимум функции $\varphi(t_1)$ по t_1 .

12¹. Вычислим $x^2 = x^1 - t_1^* A^1 \nabla f(x^1)$: $x^2 = (0,000; 0,000)^T$.

13¹. Проверим условия $\|x^2 - x^1\| < \varepsilon_2$, $|f(x^2) - f(x^1)| < \varepsilon_2$:

$$\|x^2 - x^1\| = 0,45 > 0,1; \quad |f(x^2) - f(x^1)| = 0,17 > 0,15.$$

Полагаем $k = 2$, переходим к шагу 3.

3². Вычислим $\nabla f(x^2)$: $\nabla f(x^2) = (0,000; 0,000)^T$.

4². Проверим условие $\|\nabla f(x^2)\| < \varepsilon_1$: $\|\nabla f(x^2)\| = 0 < 0,1$. Расчет окончен в точке $x^2 = (0; 0)^T$. На рис. 6.8 полученные точки соединены сплошной линией.

II. Проведем анализ точки x^2 .

Используем утверждение 6.5. Функция $f(x) = 2x_1^2 + x_1x_2 + x_2^2$ является квадратичной формой с положительно определенной матрицей Гессе $H = \begin{bmatrix} 4 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$. Следовательно, точка x^2 есть найденное приближение точки минимума $x^* = (0, 0)^T$. ■

6.7. МЕТОД КУБИЧЕСКОЙ ИНТЕРПОЛЯЦИИ

Постановка задачи

Пусть дана функция $f(x)$ одной переменной, ограниченная снизу на множестве R и имеющая непрерывную производную.

Требуется найти безусловный минимум функции $f(x)$, т.е. такую точку $x^* \in R$, что $f(x^*) = \min_{x \in R} f(x)$.

Стратегия поиска

Задается начальная точка и с помощью серии пробных шагов находятся две точки, первые производные в которых имеют противоположные знаки. По величине функции и ее первых производных в полученных точках строится интерполяционный полином третьей степени. В качестве приближения точки минимума берется точка минимума полинома. Процесс поиска заканчивается, если производная в точке минимума полинома достаточно мала или процедура становится неэффективной.

Алгоритм

Шаг 1. Задать начальную точку x^0 , величину шага $\Delta > 0$ и малые положительные числа ε_1 и ε_2 .

Шаг 2. Вычислить производную $f'(x^0)$.

Шаг 3. Проверить знак производной в точке x^0 :

а) если $f'(x^0) < 0$, вычислить $x^{k+1} = x^k + 2^k \Delta$, $k = 0, 1, \dots$, вплоть до точки x^M , в которой $f'(x^{M-1}) f'(x^M) \leq 0$;

б) если $f'(x^0) > 0$, вычислить $x^{k+1} = x^k - 2^k \Delta$, $k = 0, 1, \dots$, вплоть до точки x^M , в которой $f'(x^{M-1}) f'(x^M) \leq 0$.

Шаг 4. Положить $x_1 = x^{M-1}$, $x_2 = x^M$ и вычислить $f(x_1) = f_1$, $f'(x_1) = f'_1$, $f(x_2) = f_2$, $f'(x_2) = f'_2$.

Шаг 5. Найти точку минимума кубического интерполяционного полинома по формуле

$$\bar{x} = \begin{cases} x_2, & \mu < 0, \\ x_2 - \mu(x_2 - x_1), & 0 \leq \mu \leq 1, \\ x_1, & \mu > 1, \end{cases}$$

$$\text{где } \mu = \frac{f'_2 + w - z}{f'_2 - f'_1 + 2w}; \quad z = \frac{3(f_1 - f_2)}{x_2 - x_1} + f'_1 + f'_2; \quad w = \begin{cases} (z^2 - f'_1 f'_2)^{\frac{1}{2}}, & x_1 < x_2, \\ -(z^2 - f'_1 f'_2)^{\frac{1}{2}}, & x_1 > x_2, \end{cases}$$

и значение $f(\bar{x})$.

Шаг 6. Проверить условие убывания:

- а) если $f(\bar{x}) < f(x_1)$, перейти к шагу 7;
б) если $f(\bar{x}) \geq f(x_1)$, вычислять \bar{x} по формуле $\bar{x} = \bar{x} - \frac{1}{2}(\bar{x} - x_1)$ до тех пор, пока не будет выполнено неравенство $f(\bar{x}) \leq f(x_1)$.

Шаг 7. Проверить выполнение условий окончания:

$$\left| f'(\bar{x}) \right| \leq \varepsilon_1, \quad \left| \frac{\bar{x} - x_1}{\bar{x}} \right| \leq \varepsilon_2:$$

- а) если оба условия выполнены, процедура закончена и $x^* \cong \bar{x}$;
б) если хотя бы одно из условий не выполнено, положить либо $x_1 = \bar{x}$, $x_2 = x_1$, если $f'(\bar{x})f'(x_1) < 0$, либо $x_1 = \bar{x}$, $x_2 = x_2$, если $f'(\bar{x})f'(x_2) < 0$. Перейти к шагу 5.

З а м е ч а н и я 6.9.

1. На шагах 2 и 3 реализуется эвристическая процедура поиска границ интервала неопределенности, где изменение знака производной свидетельствует о переходе через точку минимума.

2. Формула, используемая на шаге 5, гарантирует, что точка \bar{x} не выйдет за границы интервала $[x_1, x_2]$.

3. На шаге 6 проверяется, действительно ли точка \bar{x} является приближением к минимуму.

4. На шаге 7 из трех точек x_1 , x_2 , \bar{x} выбираются две, в которых знаки первых производных различны, после чего процедура кубической интерполяции повторяется.

5. Интерполяционный полином третьей степени строится по двум точкам вместо обычных четырех, так как в каждой точке используется информация о производной.

Пример 6.7. Найти минимум функции $f(x) = 2x^2 + \frac{16}{x}$ методом кубической интерполяции.

□ 1. Зададим $x^0 = 1$; $\Delta = 1$; $\varepsilon_1 = 0,01$; $\varepsilon_2 = 0,03$.

2. Вычислим $f'(x) = 4x - \frac{16}{x^2}$; $f'(x^0) = f'(1) = -12 < 0$.

3. Так как $f'(1) < 0$, то $x^1 = x^0 + \Delta = 1 + 1 = 2$. Вычислим $f'(x^1) = 4$. Поэтому $f'(x^0)f'(x^1) < 0$, $M = 1$.

4⁰. Положим $x_1 = x^{M-1} = x^0 = 1$, $x_2 = x^M = x^1 = 2$ и вычислим

$$f'(x_1) = f'(1) = f'_1 = -12; \quad f(x_1) = f_1 = 18;$$

$$f'(x_2) = f'(2) = f'_2 = 4; \quad f(x_2) = f_2 = 16.$$

5⁰. Вычислим

$$z = \frac{3(18-16)}{1} + (-12) + 4 = -2; \quad w = [4 - (-12) \cdot 4]^{\frac{1}{2}} = 52^{\frac{1}{2}} = 7,211;$$

$$\mu = \frac{4 + 7,211 - (-2)}{4 - (-12) + 2 \cdot 7,211} = 0,4343; \quad \bar{x} = 2 - 0,4343(2-1) = 1,5657; \quad f(\bar{x}) = 15,1219.$$

6⁰. Проверим условие убывания. Так как $f(\bar{x}) = 15,1219 < f(x_1) = 18$, то перейдем к шагу 7.

$$7^0. \text{ Проверим условие окончания: } |f'(\bar{x})| = |f'(1,5657)| = |-0,264| > \varepsilon_1 = 0,01.$$

Условие не выполняется. Так как справедливо $f'(x_1)f'(x_2) = -0,264 \cdot 4 < 0$, то $x_1 = \bar{x} = 1,5657$; $x_2 = x_2 = 2$. Перейдем к шагу 5.

$$5^1. \text{ Вычислим } z = \frac{3(15,1219-16)}{0,4343} + (-0,264) + 4 = -2,3296;$$

$$w = [(2,3296)^2 - (-0,264) \cdot 4]^{\frac{1}{2}} = 2,5462; \quad \mu = \frac{4 + 2,5462 - (-2,3296)}{4 - (-0,264) + 2 \cdot 2,5462} = 0,9486;$$

$$\bar{x} = 2 - 0,9486(2 - 1,5657) = 1,588; \quad f(\bar{x}) = f(1,588) = 15,119.$$

6¹. Проверим условие убывания. Так как $f(\bar{x}) = 15,119 < f(x_1) = 15,1219$, то перейдем к шагу 7.

7¹. Проверим условия окончания:

$$|f'(\bar{x})| = |f'(1,588)| = 0,0072 < \varepsilon_1 = 0,01 \text{ (выполняется);}$$

$$\left| \frac{1,588 - 1,5657}{1,588} \right| = 0,014 < 0,03 \text{ (выполняется).}$$

Поэтому расчет окончен и $x^* \cong \bar{x} = 1,588$. Точная координата точки минимума $x^* = 1,588$ (см. пример 5.8). Отсюда следует, что применение кубической интерполяции дало лучший результат, чем применение квадратичной интерполяции). ■

Задачи для самостоятельного решения

1. Методами градиентного и наискорейшего градиентного спуска, методами Флетчера–Ривса и Д–Ф–П, методами покоординатного спуска и Гаусса–Зейделя решить задачу:

$$f(x) = x_1^3 - x_1x_2 + x_2^2 - 2x_1 + 3x_2 - 4 \rightarrow \min, \quad x^0 = (0,0)^T.$$

Ответ: точное решение $x^* = \left(\frac{1}{2}, -\frac{5}{4}\right)^T$.

2. Методами градиентного и наискорейшего градиентного спуска, методами Флетчера–Ривса и Д–Ф–П, методами покоординатного спуска и Гаусса–Зейделя решить задачу:

$$f(x) = (x_2 - x_1^2)^2 + (1 - x_1)^2 \rightarrow \min, x^0 = (0, 0)^T.$$

Ответ: точное решение $x^* = (1, 1)^T$.

3. Методами градиентного и наискорейшего градиентного спуска, методами Флетчера–Ривса и Д–Ф–П, методами покоординатного спуска и Гаусса–Зейделя из начальных точек $x^0 = (0, 5; 0)^T$ и $x^0 = (-0, 1; -0, 5)^T$ решить задачу:

$$f(x) = [(x_2 + 1)^2 + x_1^2] \cdot [x_1^2 + (x_2 - 1)^2] \rightarrow \min.$$

Ответ: точное решение $x^* = (0, 1)^T$ из точки $x^0 = (0, 5; 0)^T$; $x^* = (0; -1)^T$ из точки $x^0 = (-0, 1; -0, 5)^T$.

4. Методами градиентного и наискорейшего градиентного спуска, методами Флетчера–Ривса и Д–Ф–П, методами покоординатного спуска и Гаусса–Зейделя из начальных точек $x^0 = (0, 3)^T$ и $x^0 = (3, 0)^T$ решить задачу:

$$f(x) = (x_2^2 + x_1^2 - 1)^2 + (x_1 + x_2 - 1)^2 \rightarrow \min.$$

Ответ: точное решение $x^* = (0, 1)^T$ из точки $x^0 = (0, 3)^T$; $x^* = (1, 0)^T$ из точки $x^0 = (3, 0)^T$.

5. Методами градиентного и наискорейшего градиентного спуска, методами Флетчера–Ривса и Д–Ф–П, методами покоординатного спуска и Гаусса–Зейделя из начальных точки $x^0 = (0, 1; 0, 5)^T$ решить задачу:

$$f(x) = -x_1^2 \exp[1 - x_1^2 - 20, 25(x_1 - x_2)^2] \rightarrow \min.$$

Ответ: точное решение $x^* = (1, 1)^T$.

6. Методами градиентного и наискорейшего градиентного спуска, методами Флетчера–Ривса и Д–Ф–П, методами покоординатного спуска и Гаусса–Зейделя из начальной точки $x^0 = (0, 1)^T$ решить задачу:

$$f(x) = -x_1 x_2 \exp[-(x_1 + x_2)] \rightarrow \min.$$

Ответ: точное решение $x^* = (1, 1)^T$.