

# Основные понятия теории графов

## 1 Основные определения графов

Существует два основных определения графа:

1. **Комбинаторное** (используется далее)
2. **Топологическое**

**Определение 1.** *Граф  $G$  — это тройка  $G = (V, E, f)$ , где:*

- $V$  — множество вершин,
- $E$  — множество рёбер,
- $f : E \rightarrow V_1 \cup V_2$  — отображение инцидентности ( $V_k$  — множество  $k$ -элементных подмножеств  $V$ ).

**Определение 2.** *Вершина  $v$  инцидентна ребру  $e$ , если  $v \in f(e)$  (и наоборот).*

### 1.1 Обозначения

- $G(n, m)$  — граф с  $n$  вершинами и  $m$  рёбрами.
- $V(G), E(G)$  — число вершин и рёбер в  $G$ .

### 1.2 Дополнительные определения

- **Кратные рёбра** — рёбра, инцидентные одной и той же паре вершин.
- **Петля** — ребро, инцидентное одной вершине.
- **Простой граф** — граф без петель и кратных рёбер.
- **Степень вершины** — количество инцидентных ей рёбер.

**Лемма 1** (О рукопожатиях). *Сумма степеней всех вершин равна удвоенному числу рёбер:*

$$\sum_{v \in V} \deg(v) = 2|E|.$$

## 2 Основные матрицы графов

1. Матрица смежности  $A$ :

$A_{i,j}$  = число рёбер между вершинами  $i$  и  $j$ .

**Лемма 2.**  $A^k(i,j)$  — число путей длины  $k$  из  $i$  в  $j$ .

2. Матрица Лапласа  $L$ :

$$L = D - A,$$

где  $D$  — диагональная матрица степеней вершин.

3. Матрица инцидентности  $B$ :

$$B_{i,j} = \begin{cases} 1, & \text{если ребро } j \text{ выходит из } i, \\ -1, & \text{если входит в } i, \\ 0, & \text{иначе.} \end{cases}$$

**Лемма 3.**  $L = BB^T$ .

## 3 Связность графов

### 3.1 Типы связности

- **Слабая:** неориентированный вариант ориентированного графа связан.
- **Полная:** для любых  $u, v$  существует путь  $u \rightarrow v$  **или**  $v \rightarrow u$ .
- **Сильная:** для любых  $u, v$  существуют пути  $u \rightarrow v$  **и**  $v \rightarrow u$ .

**Определение 3.** *Компонента связности* — максимальный связный подграф.

**Теорема 1.** Если в неориентированном графе  $G(n, m)$  выполняется  $m > \binom{n-1}{2}$ , то граф связан.

**Лемма 4.** Для неориентированного  $G(n, m)$ :

$$\text{rank}(B) = n - \text{число компонент связности}.$$

## 4 Гамильтоновы и эйлеровы циклы

**Определение 4.** • **Гамильтонов цикл** — проходит все вершины ровно по одному разу.

- **Эйлеров цикл** — проходит все рёбра ровно по одному разу.

**Теорема 2** (Критерий эйлеровости). *Связный граф эйлеров  $\Leftrightarrow$  степени всех вершин чётны.*

**Теорема 3** (Оре). *Если для любых несмежных  $u, v$  верно  $\deg(u) + \deg(v) \geq n$ , то граф гамильтонов.*

**Теорема 4** (Дирака). *Если  $\deg(v) \geq n/2$  для всех вершин, граф гамильтонов.*

## 5 Деревья

**Определение 5.** *Дерево — связный граф без циклов.*

### 5.1 Свойства

- **Лист** — вершина степени 1.
- **Лемма о двух листьях:** В любом дереве есть минимум два листа.
- **Остовное дерево** — подграф с  $n$  вершинами, являющийся деревом.

**Теорема 5** (Критерий дерева).  $G(n, m)$  — дерево  $\Leftrightarrow m = n - 1$ .

**Теорема 6** (Кирхгофа). *Для связного неориентированного графа любое алгебраическое дополнение матрицы Лапласа равно числу остовных деревьев.*

## 6 Планарные графы

**Определение 6.** *Граф планарен, если его можно нарисовать на плоскости без пересечений рёбер.*

**Теорема 7** (Эйлера). *Для планарного графа:*

$$V - E + F = 2,$$

где  $F$  — число граней (включая внешнюю).

**Теорема 8** (Понтрягина-Куратовского). *Граф планарен  $\Leftrightarrow$  не содержит подграфов  $K_5$  и  $K_{3,3}$ .*

## 7 Многогранники

### 7.1 Основные определения

**Определение 7.** Пусть  $L$  — замкнутая не самопересекающаяся ломаная. По теореме Жордана, она разбивает плоскость на две компоненты (ограниченную и неограниченную). **Многоугольником** называется замкнутая не самопересекающаяся ломаная вместе с ограниченной компонентой.

**Определение 8.** Два плоских многоугольника, расположенных в пространстве, называются **смежными по ребру**  $a$ , если отрезок  $a$  является их общей стороной.

**Определение 9.** **Многогранной поверхностью** называется набор многоугольников, расположенных в пространстве так, что:

- Для каждой стороны каждого многоугольника существует ровно один смежный многоугольник по этому ребру
- Отношение смежности симметрично

**Определение 10.** Многогранная поверхность называется **вложенной**, если:

1. Любая внутренняя точка грани принадлежит только этой грани
2. Любая внутренняя точка ребра принадлежит ровно двум граням
3. Для любой вершины все содержащие её грани образуют замкнутую цепочку

**Определение 11.** **Многогранником** называется связная вложенная многогранная поверхность вместе с одной из двух компонент (на которые она разбивает пространство), которая ограничена.

## 7.2 Свойства многогранников

**Определение 12.** Многогранник называется **выпуклым**, если множество его точек образует выпуклое подмножество в  $\mathbb{R}^3$ .

**Теорема 9** (Эйлера для выпуклых многогранников). Для любого выпуклого многогранника выполняется:

$$V - E + F = 2$$

где:

- $V$  – число вершин
- $E$  – число рёбер
- $F$  – число граней

**Определение 13.** **Правильный многогранник** – многогранник, у которого:

- Все грани – одинаковые правильные  $n$ -угольники
- Все двугранные углы равны

**Теорема 10** (О правильных многогранниках). Существует ровно 5 типов правильных многогранников (Платоновых тел):

1. Тетраэдр (4 треугольные грани)
2. Куб (6 квадратных граней)
3. Октаэдр (8 треугольных граней)
4. Додекаэдр (12 пятиугольных граней)
5. Икосаэдр (20 треугольных граней)

### 7.3 Связь с теорией графов

**Определение 14.** *Граф многогранника* – граф, образованный вершинами и рёбрами многогранника.

**Теорема 11.** *Граф любого выпуклого многогранника является:*

- Планарным
- 3-связным
- Гамальтоновым

**Теорема 12 (Штайница).** *Граф является графом выпуклого многогранника тогда и только тогда, когда он планарен и 3-связен.*