# Пространственно-временные характеристики в задаче декодирования временных рядов.

Дорин Даниил Дмитриевич

Московский физико-технический институт

5 марта 2024 г.

# Цель работы

#### Исследуются

Пространственно-временные характеристики в задаче декодирования временных рядов. Основной целью анализа сигнала в данном исследовании является классификация электроэнцефалограммы (ЭЭГ).

#### Требуется

Предложить метод классификации сигнала, основанный на анализе пространственно-временных характеристик между временными рядами, полученными при регестрации сигнала несколькими датчиками.

#### Основное предположение

 Зависимость между временными рядами значима в задаче декодирования и ее можно учитывать, переходя в касательное пространство с помощью Римановой геометрии.

### Постановка задачи

Исследуется задача декодирования временного ряда. Пусть имеется некоторый непрерывный процесс (активность головного мозга):

$$\mathcal{V}(\tau), \, \tau \in \mathbb{R}$$

Тогда данные выборки — это регистрируемый сигнал, то есть реализация процесса  $\mathcal{V}( au)$ :

$$\mathbf{X} = [\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_T], \ \mathbf{x}_t \in \mathbb{R}^K$$

Здесь K — число каналов. T — число измерений сигнала с частотой  $\mu$  за время au:

$$T = \tau \mu$$

$$\mathbf{\textit{x}}_{ au\mu}pprox\mathcal{V}( au)$$

# Задача классификации отрезков регистрируемого сигнала

В данной задаче имеется выборка регистрируемых отрезков сигнала, требуется классифицировать каждый наблюдаемый временной отрезок. Введем следующие обозначения: Пусть имеется N зарегистрированных реализаций некоторого процесса:

$$\mathbf{X} = \{\mathbf{X}_1, \dots, \mathbf{X}_N\},$$

$$\mathbf{X}_i = \begin{bmatrix} \mathbf{x}_1^i, \dots, \mathbf{x}_T^i \end{bmatrix}, \ \mathbf{x}_t^i \in \mathbb{R}^K,$$

$$\mathbf{Y} = \begin{bmatrix} y_1, \dots, y_N \end{bmatrix}^\mathsf{T}, \ y_i \in \{1, \dots, C\}$$

$$\mathcal{D} = \{y_i, \mathbf{X}_i\}, \ i = \overline{1, N}$$

Здесь  $y_i$  — целевая метка класса i-го зарегистрированного сигнала. C — число классов в задаче классификации сигнала. Требуется построить отображение  $f_{\theta}$ , которое учитывало бы пространственно-временные характеристиик между временными рядами от датчиков:

$$f_{\theta}: \mathbf{X} \rightarrow \{1, \ldots, C\}$$

#### Задача классификации активности

В данной задаче предполагается получение классификации для каждого отсчета времени наблюдения. Пусть имеется некоторый процесс и зарегистрированная реализация данного процесса в виде дискретного числа измерений. Каждому измерению соответствует класс активности. Формально:

$$\mathbf{X} = \{\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_T\}, \ \mathbf{x}_t \in \mathbb{R}^K,$$
  
 $\mathbf{Y} = [\mathbf{y}_1, \dots, \mathbf{y}_T]^\mathsf{T}, \ \mathbf{y}_t \in \{1, \dots, C\}$ 

Здесь C — число классов в задаче классификации активности. Выборка  $\mathcal{D} = \{y_t, \mathbf{x}_t\}_{t=1}^T$ 

Для набора данных, описанного выше, требуется построить отображение  $f_{\theta}$ , которое учитывало бы пространственно-временные характеристиик между временными рядами сигнала:

$$f_{\theta}: \mathbf{X} \rightarrow \{1, \dots, C\}$$

# Применение Римановой геометрии

Одним из успешных традиционных методов классификации наличия потенциала P300 на электроэнцефалограмме (ЭЭГ) является алгоритм **ERPCov TS LR**. Первым этапом данного алгоритма является формирование пространства центрированных признаков.

$$\boldsymbol{X}_i = \begin{bmatrix} \boldsymbol{x}_1^i, \dots, \boldsymbol{x}_T^i \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \boldsymbol{x}_{1,1}^i & \boldsymbol{x}_{1,2}^i & \dots & \boldsymbol{x}_{1,T}^i \\ \dots & \dots & \dots \\ \boldsymbol{x}_{K,1}^i & \boldsymbol{x}_{K,2}^i & \dots & \boldsymbol{x}_{K,T}^i \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} t s_1 \\ \dots \\ t s_K \end{bmatrix},$$

где  $ts_j$  — временной ряд с нулевым средним, полученный при измерении сигнала j-ым датчиком и последующего центрирования. Тогда ковариационная матрица для одного измерения ЭЭГ имеет вид:

$$\mathbf{R}_{i} = \frac{1}{T-1} \mathbf{X}_{i} \mathbf{X}_{i}^{\mathsf{T}}, \ \mathbf{R} \in \mathbb{R}^{K \times K}, \ i = \overline{1, N}$$

Для классификации потенциала Р300 в алгоритме используется расширенная матрица ковариации:

$$\mathbf{R}_i = \frac{1}{T-1} \mathbf{P}_i \mathbf{P}_i^\mathsf{T}, \ \mathbf{P}_i = \begin{bmatrix} \overline{\mathbf{X}^0} \\ \overline{\mathbf{X}^1} \\ \mathbf{X}_i \end{bmatrix},$$

# Применение Римановой геометрии

 $\overline{\pmb{X}^c}$  и  $\overline{\pmb{X}^1}$  — средние по классам  $\{0,1\}$  значения:

$$\overline{X^0} = \frac{\sum_{i=1}^{N} [y_i = c] X_i}{\sum_{i=1}^{N} [y_i = c]}, c \in \{0,1\}$$

Известно, что пространство, состоящее из матриц ковариации, представляет собой риманово многообразие[1]. В каждой точке данного риманова многообразия имеется касательная плоскость с определенным скалярным произведением на ней. Среднее геометрическое симметричных положительно определенных матриц имеет вид:

$$R = \mathfrak{G}(R_1, \dots, R_N) = \underset{R}{\operatorname{argmin}} \sum_{i=1}^N \delta_R^2(R, R_i),$$

# Применение Римановой геометрии

где риманова метрика определяется следующим образом:

$$\delta_{\mathcal{R}}(\boldsymbol{R}, \, \boldsymbol{R}_i) = \|\log(\boldsymbol{R}^{-1}\boldsymbol{R}_i)\|_{\mathcal{F}} = \sqrt{\sum_{i=1}^{3N} \log^2 \lambda_i},$$

где  $\lambda_i$  — собственные значения матрицы  $\mathbf{R}^{-1}\mathbf{R}_i$ . В работе [1] получено, что для каждой ковариационной матрицы  $\mathbf{R}_i$  существует проекция  $\pi_i$  на касательное пространство. Таким образом, определено отображение:

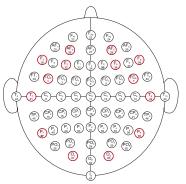
$$\operatorname{Exp}_{R}(\boldsymbol{\pi}_{i}) = \boldsymbol{R}_{i} = \boldsymbol{R}^{\frac{1}{2}} \exp \left(\boldsymbol{R}^{-\frac{1}{2}} \boldsymbol{\pi}_{i} \boldsymbol{R}^{-\frac{1}{2}}\right) \boldsymbol{R}^{\frac{1}{2}}$$

$$\log_{R}(\mathbf{R}_{i}) = \boldsymbol{\pi}_{i} = \mathbf{R}^{\frac{1}{2}}\log\left(\mathbf{R}^{-\frac{1}{2}}\mathbf{R}_{i}\mathbf{R}^{-\frac{1}{2}}\right)\mathbf{R}^{\frac{1}{2}}$$

На практике построение ковариационных матриц и получение их образов в касательном пространстве выполняется при помощи библиотеки **PyRiemann** [2].

# Данные для вычислительного эксперимента

Для проведения экспериментов были выбраны данные бинарной классификации состояния глаз испытуемого (открыты или закрыты), представленная в [3] Набор данных получен в результате одного непрерывного измерения неинвазивного ЭЭГ с помощью нейроголовки Emotiv EEG с использованием 14 датчиков, на рисунке задействованные датчики изображены красным цветом.



# Данные для вычислительного эксперимента

Основные характеристики выборки представлены в Таблице 1.

Таблица: Описание выборки

Название	Обозначение	Значение
Продолжительность обследования	$\tau$	117 с
Частота измерения сигнала	$\mu$	$128.03 c^{-1}$
Число каналов (датчиков)	K	14
Число измерений сигнала	T	14980

# Временные ряда в выборке

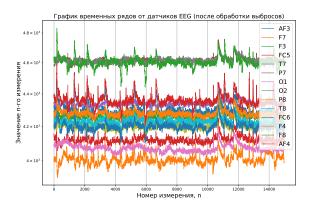


Рис.: График временных рядов

# Литература



Alexandre Barachant, Stéphane Bonnet, Marco Congedo, and Christian Jutten.

Riemannian geometry applied to bci classification.

In International conference on latent variable analysis and signal separation, pages 629–636. Springer, 2010.



Marco Congedo, Alexandre Barachant, and Anton Andreev.

A new generation of brain-computer interface based on riemannian geometry.

arXiv preprint arXiv:1310.8115, 2013.



Oliver Roesler.

EEG Eye State.

UCI Machine Learning Repository, 2013. DOI: https://doi.org/10.24432/C57G7J.