

Dátové štruktúry a algoritmy

Triedenie – Usporiadúvanie

21. 4. 2021

letný semester
2020/2021

prednášajúci: Lukáš Kohútka

Triedenie - Usporiadúvanie

- Základná aplikácia počítačov
- Vstup:
 - Postupnosť: $a_1, a_2, a_3 \dots a_n$
 $k(a_i)$ označíme kľúč k_i prvku a_i
 - Usporiadanie kľúčov $<$ (binárna relácia)
Lineárne usporiadaná množina K (total ordering)
Pre $k_1, k_2 \in K$ budeme písať, že $k_1 \leq k_2$ akk $k_1 < k_2$ alebo $k_1 = k_2$.
- Výstup:
 - Permutácia π čísel $1, \dots, n$ taká, že platí
 $k(a_{\pi(1)}) \leq k(a_{\pi(2)}) \leq \dots \leq k(a_{\pi(n)})$

Triedenie - Usporiadúvanie - príklad

- **Vstup: Postupnosť: a_1, a_2, \dots, a_n**
 $k(a_i)$ označíme kľúč k_i prvku a_i
- **Výstup: Permutácia π čísel $1, \dots, n$ taká, že platí**
 $k(a_{\pi(1)}) \leq k(a_{\pi(2)}) \leq \dots \leq k(a_{\pi(n)})$
- **Vstup:**
Peter, Jano, Milan, Miro, Filip
- **Výstup?**
- **$\pi = (5, 2, 3, 4, 1)$**
Výsledné poradie kľúčov:
Filip, Jano, Milan, Miro, Peter

Odhady zložitosti algoritmov - opakovanie

- Analýza najhoršieho prípadu
- Použitie O-notácie pre asymptotický horný odhad
- Klasifikujeme algoritmy podľa týchto zložitostí
- Nevýhoda tohto prístupu: **Nemôžeme použiť na predvídanie výkonu alebo porovnanie algoritmov!**
 - Quicksort - počet porovnaní v najhoršom prípade $O(N^2)$
 - Mergesort - počet porovnaní v najhoršom prípade $O(N \log N)$
 - V praxi je však Quicksort zvyčajne dva krát rýchlejší a používa polovičné množstvo pamäti...

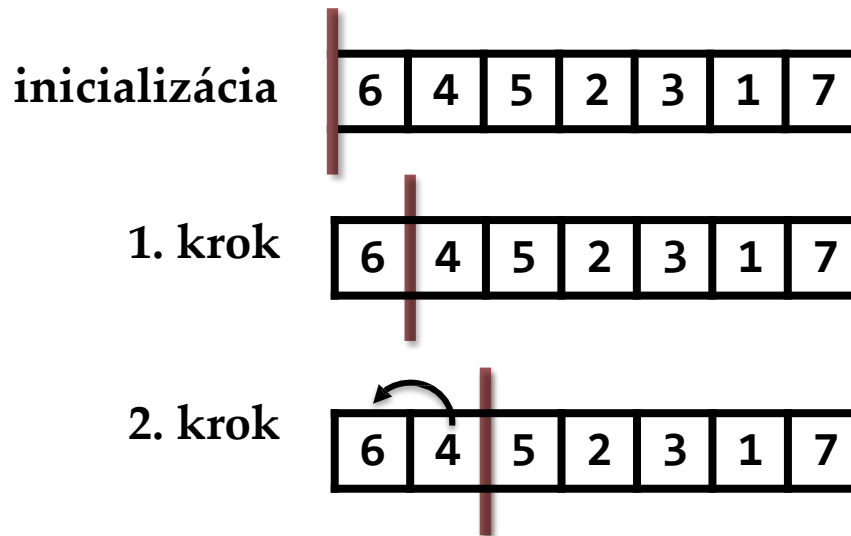
Triedenie priamym vkladáním (Insert sort)

- Insert sort spracúva vstupnú postupnosť postupne tak, že pojednom pridáva prvky na správne miesto do výslednej usporiadanej postupnosti (ktorá je najskôr prázdna a postupne sa rozširuje).

```
int* insert_sort(int *input, int n)
{
    int i, result[n];
    for (i = 0; i < n; i++)
        insert(input[i], result);
    return result;
}
```

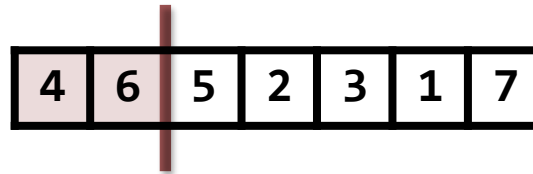
Triedenie priamym vkladáním (Insert sort)

- Insert sort spracúva vstupnú postupnosť postupne tak, že po jednom pridáva prvky na správne miesto do výslednej usporiadanej postupnosti (ktorá je najskôr prázdna a postupne sa rozširuje).

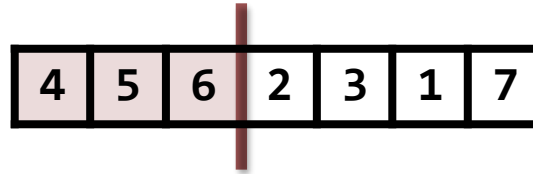


Triedenie priamym vkladáním (Insert sort)

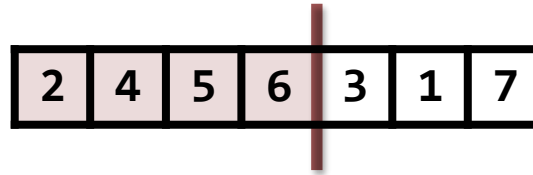
2. krok



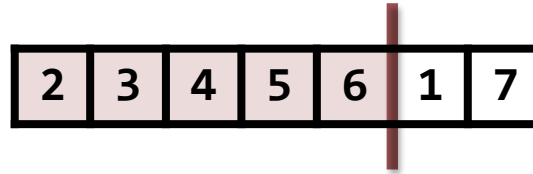
3. krok



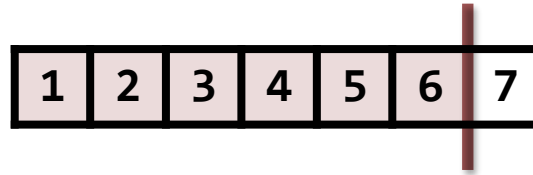
4. krok



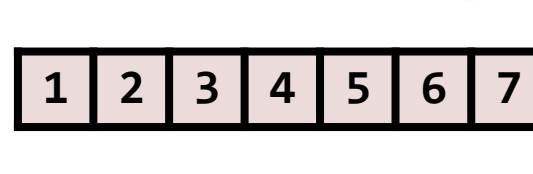
5. krok



6. krok



7. krok



Triedenie priamym vkladáním (Insert sort)

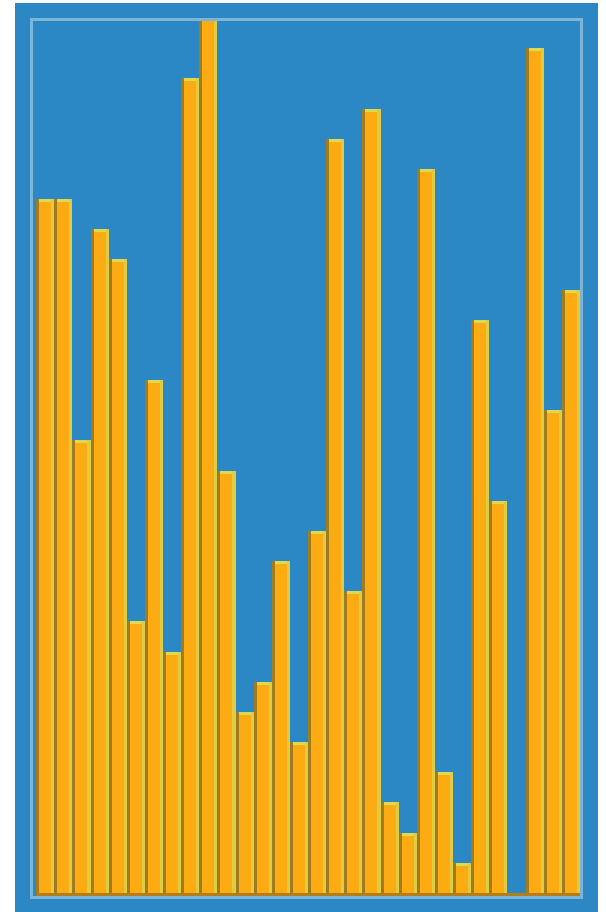
```
int* insert_sort(int *input, int n)
{
    int i, result[n];
    for (i = 0; i < n; i++)
        insert(input[i], result);
    return result;
}
```

- Procedúra `insert(prvok, pole)` pomocou jednoduchého cyklu vloží prvok do poľa (v ktorom sú prvky v usporiadanom poradí) na správne miesto; vyžaduje rádovo L operácií, kde L je dĺžka poľa.

Triedenie priamym vkladáním (Insert sort)

- Animovaná ukážka: <https://visualgo.net/bn/sorting>

6 5 3 1 8 7 2 4

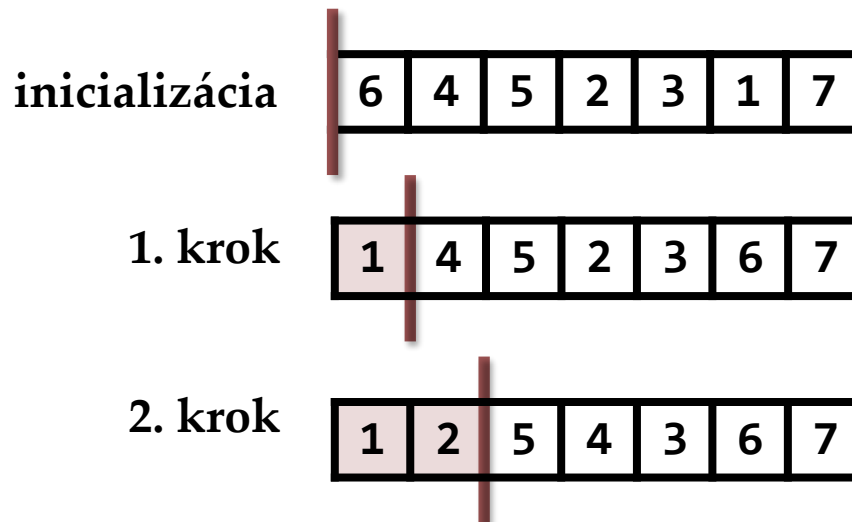


Analýza zložitosti (Insert sort)

- **Najlepší prípad: prvky sú už usporiadané**
Procedúra insert vykoná $O(1)$ presunov
Celkovo - N krát insert $O(1) = O(N)$ operácií
- **Najhorší prípad: prvky sú usporiadané opačne**
Volania procedúry insert vykonajú koľko presunov?
 $0 + 1 + 2 + \dots + N-1 = (N-1)*N/2$
Celkovo $O(N^2)$ operácií
- **Priemerný prípad: prvky sú náhodne usporiadané**
Volania procedúry insert vykonajú koľko presunov?
Asi polovicu ako pri najhoršom prípade
Celkovo $O(N^2)$ operácií

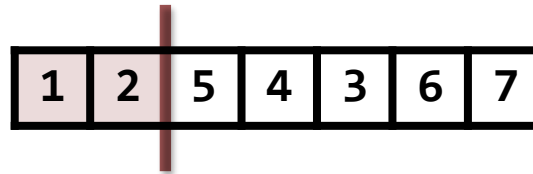
Triedenie výberom (Select sort)

- Najjednoduchší-najprirodzenejší algoritmus
- Algoritmus:
 - Najmenší prvok môžeme zaradiť na začiatok vstupného poľa (najmenší vymeníme s prvkom, ktorý je nazačiatku)
 - Najmenší prvok zo zvyšku poľa bude druhý najmenší, atď.
- Označujeme aj MinSort / MaxSort

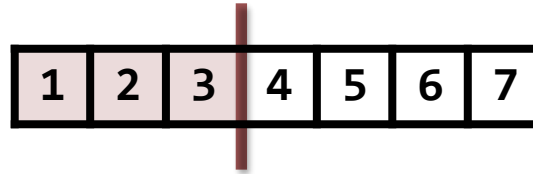


Triedenie výberom (Select sort)

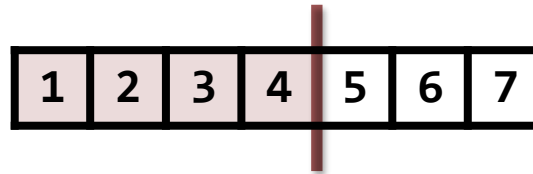
2. krok



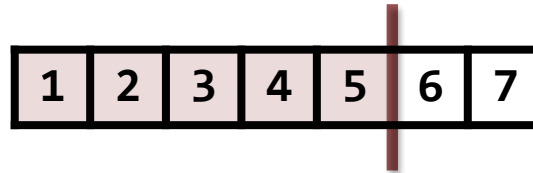
3. krok



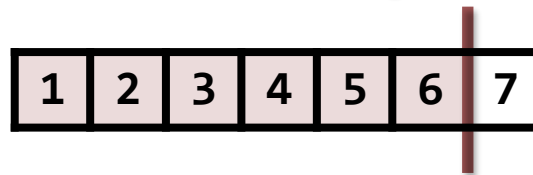
4. krok



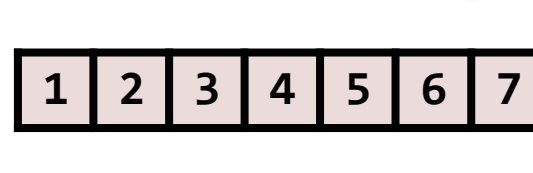
5. krok



6. krok



7. krok



Najlepší prípad?

Najhorší prípad?

Priemerný prípad?

Miera usporiadanosti vstupnej postupnosti poľa nemá vplyv na časovú zložitosť - vždy sa vykoná maximálny počet porovnaní. Ovplyvniť môžeme len počet výmen, ktorých je ale vždy menej ako porovnaní.

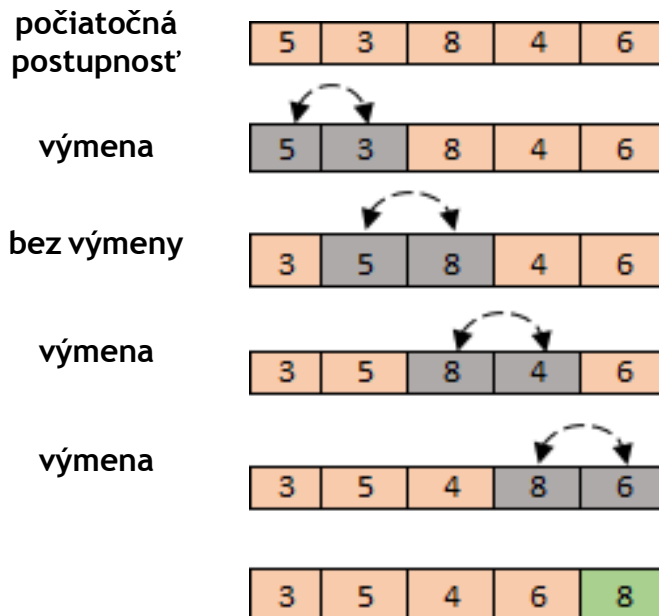
Usporiadúvanie výmenami (Bubble sort)

- Pri usporadúvaní porovnáva dva susedné prvky a ak nie sú v správnom poradí, vymenia sa
- Procedúra sa opakuje, až kým nie sú prvky usporiadané (nie sú potrebné ďalšie výmeny)

```
koniec = 0;
while (!koniec) // opakujeme, kým su neusporiadane
{
    koniec = 1;
    for (i = 0; i < n-1; i++)
        if (a[i] > a[i+1])
        {
            swap(&a[i], &a[i+1]); // vymen prvky i a i+1
            koniec = 0;
        }
}
```

Bubble sort - príklad

- Jeden prechod vnútorného cyklu
 - presun najväčšieho prvku na koniec



- Opakujeme prechody, až kým nie je všetko usporiadané
 - Zistím tak, že spravím prechod pri ktorom nebolo potrebné vymeniť žiadnu dvojicu susedných prvkov

Analýza zložitosti (Bubble sort)

- jeden prechod = presun najväčšieho prvku na koniec
- i-tý prechod: $n-i+1$ operácií
- Najlepší prípad: 1 prechod :) $O(n)$
- Najhorší prípad:
 $(n - 1) + (n - 2) + \dots + 1 = (n - 1) * n / 2 = O(n^2)$
- Implementačne jednoduchý ale výpočtovo neefektívny

Problémy:

- Čo keď najmenší prvok je na konci?
Až v poslednom prechode bude na začiatku
- Vylepšenia sa snažia vylepšiť tento (a podobné) prípady

Ďalšie sortovacie algoritmy

- Merge sort
- Quick sort
- Heap sort
- Tree sort
- Counting sort
- Radix sort
- Bucket sort
- ... a iné ...

Triedenie - Usporiadúvanie

- Základná aplikácia počítačov
- Vstup:
 - Postupnosť: $a_1, a_2, a_3 \dots a_n$
 $k(a_i)$ označíme kľúč k_i prvku a_i
 - Usporiadanie kľúčov $<$ (binárna relácia)
Lineárne usporiadaná množina K (total ordering)
Pre $k_1, k_2 \in K$ budeme písať, že $k_1 \leq k_2$ akk $k_1 < k_2$ alebo $k_1 = k_2$.
- Výstup:
 - Permutácia π čísel $1, \dots, n$ taká, že platí
 $k(a_{\pi(1)}) \leq k(a_{\pi(2)}) \leq \dots \leq k(a_{\pi(n)})$

Jednoduché triediace algoritmy

- Triedenie priamym vkladáním (Insert sort)
 - Triedenie výberom (Select sort)
 - Usporiadúvanie výmenami (Bubble sort)
-
- worst-case a average-case $O(N^2)$

Triedenie zlučováním (Merge sort)

- Merge sort vstupnú postupnosť rozdelí na dve polovice, každú rekurzívne utriedi, no a výslednú usporiadanú postupnosť všetkých prvkov určí zlúčením týchto menších usporiadaných postupností.

```
int* merge_sort(int *input, int left, int right)
{
    int mid = (left+right)/2;
    merge_sort(input, left, mid);
    merge_sort(input, mid+1, right);
    return merge(input, left, mid, right);
}
```

Triedenie zlučováním (Merge sort)

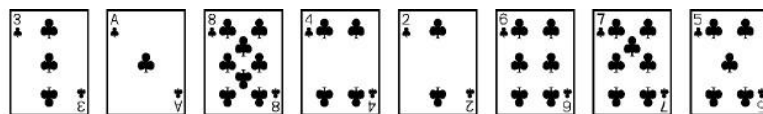
```
int* merge_sort(int *input, int left, int right)
{
    int mid = (left+right)/2;
    merge_sort(input, left, mid);
    merge_sort(input, mid+1, right);
    return merge(input, left, mid, right);
}
```

- Procedúra **merge**(input, left, middle, right) pomocou jednoduchého cyklu spojí usporiadané postupnosti prvkov `input[left, ..., middle]` a `input[middle+1, ..., right]` do jednej usporiadanej postupnosti; vyžaduje rádovo `right-left` (dĺžka poľa vstupujúceho do operácie) operácií.

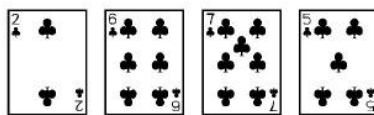
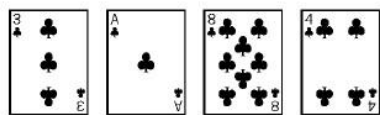
Triedenie zlučováním (Merge sort)

6 5 3 1 8 7 2 4

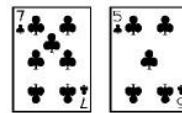
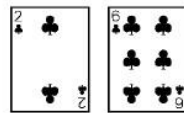
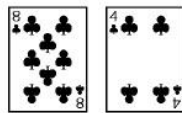
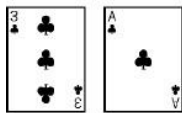
Ukážka triedenia zlučovaním hracích kariet



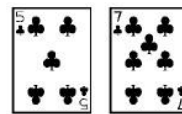
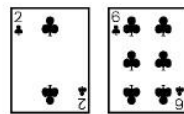
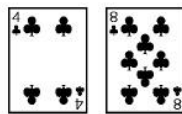
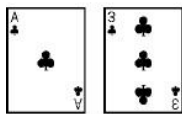
neusporiadané karty



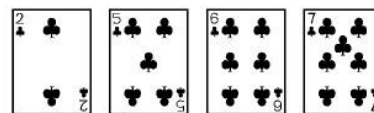
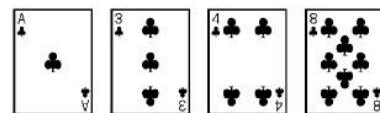
rozdelíme na 2 kôpky



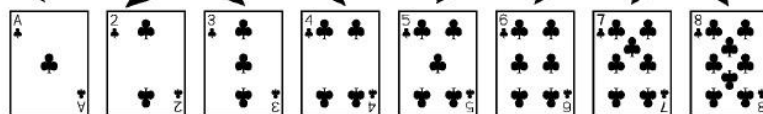
delíme až na 8 “kôpok”
samostatných kariet



z dvojíc “kôpok” zoberieme
zhora vždy menšiu kartu

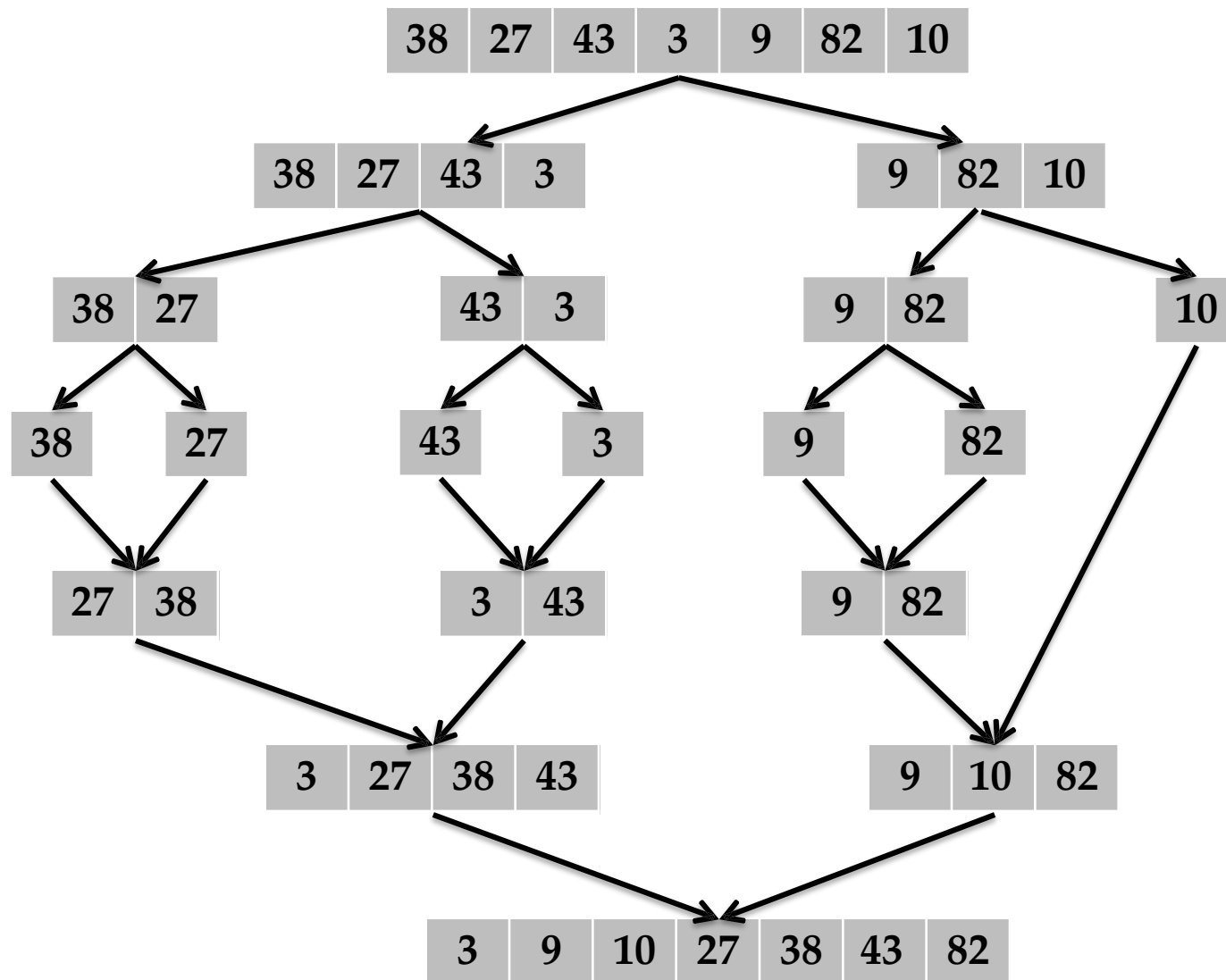


z dvojíc “kôpok” zoberieme
zhora vždy menšiu kartu



karty sú usporiadané

Priebeh rekurzívnych volaní (Merge sort)



Shellsort

- Usporiadúvanie vkladáním so zmenšovaním prírastku
- Zovšeobecnenie triedenia vkladáním (Insert sort) a bublinkového (Bubble sort)
- Dobrá implementácia je jedna z najrýchlejších pre usporiadanie kratších postupností (do 1000 prvkov)
- Netriedi naraz celú postupnosť, ale pre prírastok h utriedi Insert sort-om vybranú podpostupnosť prvkov vzdialených h (pre všetky možné začiatky i):

```
for(h = n/2; h > 0; h = h/2) // zmensujuce sa prirastky
    for (i = 0; i < h; i++)
        insert_sort(a[i,i+h,i+2*h,...]);
```

- Postupnosť zmenšujúcich sa prírastkov, posledný $h=1$

Shellsort - príklad

1. krok, prírastok 4 ($n/2$),
(vyznačené čísla sa usporiadajú vkladáním)

6 4 5 2 8 3 1 7 → 6 4 5 2 8 3 1 7

6 4 5 2 8 3 1 7 → 6 3 5 2 8 4 1 7

6 3 5 2 8 4 1 7 → 6 3 1 2 8 4 5 7

6 3 1 2 8 4 5 7 → 6 3 1 2 8 4 5 7

2. krok, prírastok 2

6 3 1 2 8 4 5 7 → 1 3 5 2 6 4 8 7

1 3 5 2 6 4 8 7 → 1 2 5 3 6 4 8 7

3. krok, prírastok 1

1 2 5 3 6 4 8 7 → 1 2 3 4 5 6 7 8

Rýchle usporiadanie (Quicksort)

- Quicksort alebo usporadúvanie rozdeľovaním je jeden z najrýchlejších známych algoritmov založených na porovnávaní prvkov
- Priemerná doba výpočtu Quicksort-u je najlepšia zo všetkých podobných algoritmov
- Nevýhodou je, že pri nevhodnom usporiadaní vstupných dát môže byť časová aj pamäťová náročnosť omnoho väčšia
 - Quicksort - počet porovnaní v najhoršom prípade $O(N^2)$
 - Mergesort - počet porovnaní v najhoršom prípade $O(N \log N)$
 - V praxi je však Quicksort zvyčajne dva krát rýchlejší a používa polovičné množstvo pamäti...

Quicksort - hlavná myšlienka

- Jeden prechod = rozčlenenie prvkov na dve podpostupnosti podľa pivota x : prvky $\leq x$, prvky $> x$
- Rekurzívne usporiadať podpostupnosti
- Lomuto schéma

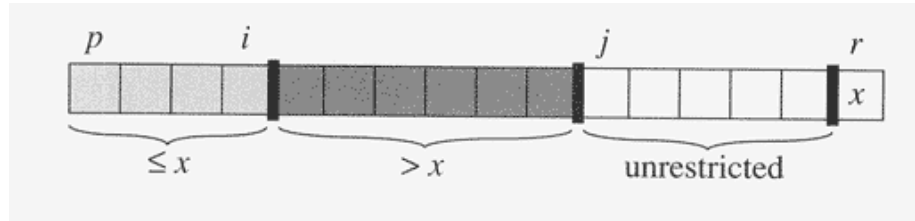
QUICKSORT(A, p, r)

```
1  if  $p < r$ 
2    then  $q \leftarrow \text{PARTITION}(A, p, r)$ 
3         QUICKSORT( $A, p, q - 1$ )
4         QUICKSORT( $A, q + 1, r$ )
```

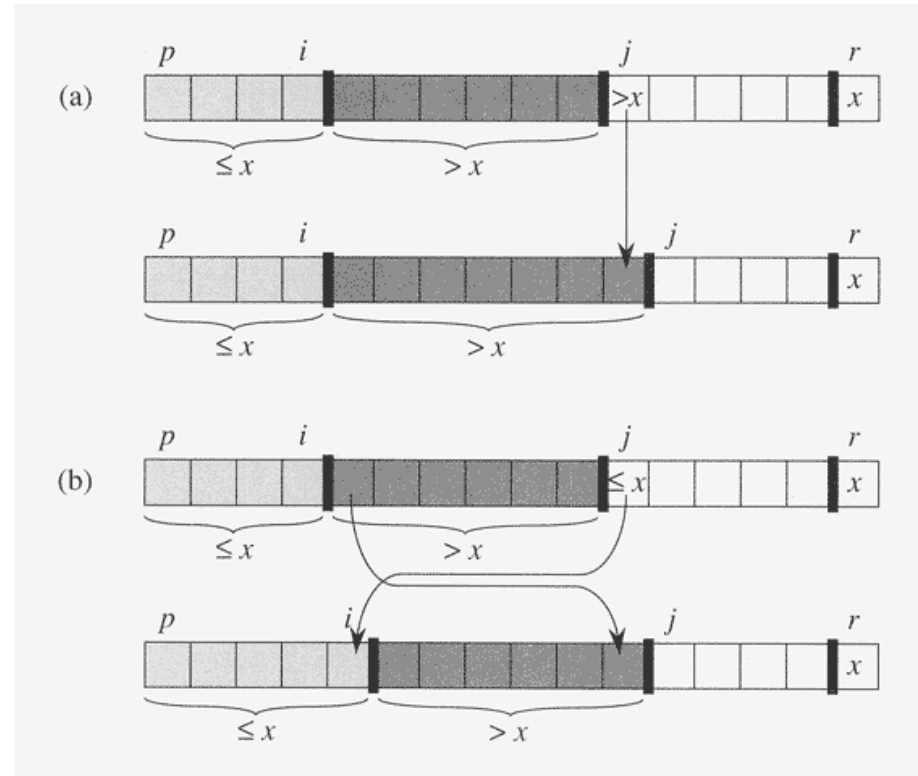
PARTITION(A, p, r)

```
1   $x \leftarrow A[r]$ 
2   $i \leftarrow p - 1$ 
3  for  $j \leftarrow p$  to  $r - 1$ 
4    do if  $A[j] \leq x$ 
5        then  $i \leftarrow i + 1$ 
6              exchange  $A[i] \leftrightarrow A[j]$ 
7  exchange  $A[i + 1] \leftrightarrow A[r]$ 
8  return  $i + 1$ 
```

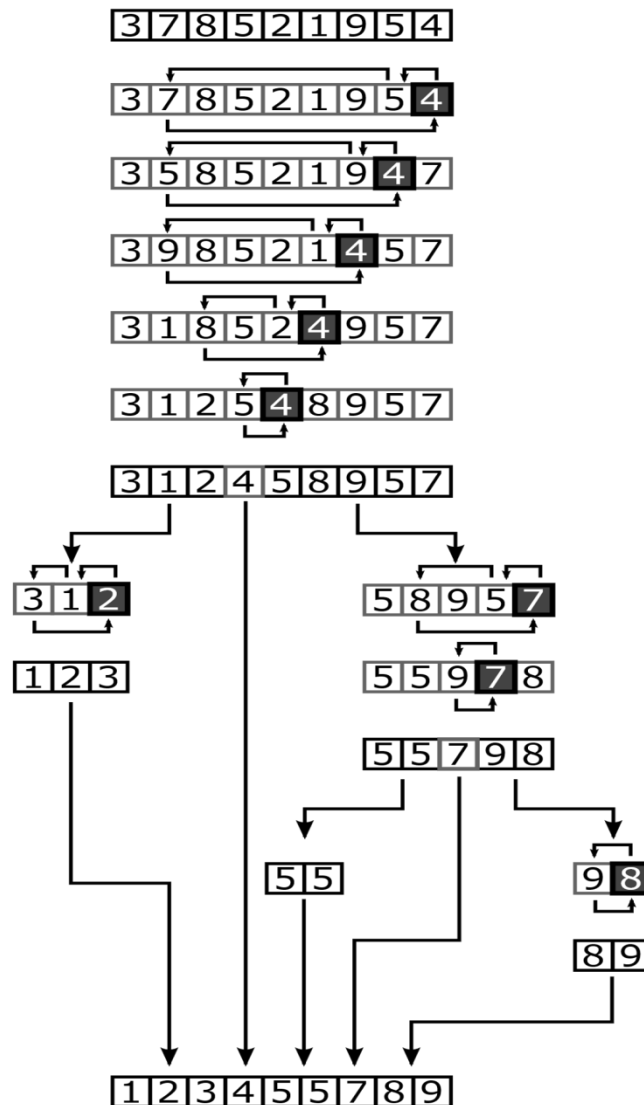
Quicksort - rozčlenenie



- Prvky $A[p..i]$ sú menšie alebo rovné x
- Prvky $A[i+1..j-1]$ sú väčšie x
- Prvky $A[j..r-1]$ sú ešte nerozčlenené
- Pri rozčleňovaní ďalšieho prvku (j) môžu nastať dva prípady:
 - a. $A[j] > x$, len posuniem j
 - b. $A[j] \leq x$, presuniem prvok na i -tu pozíciu, posuniem i a j



Quicksort - příklad

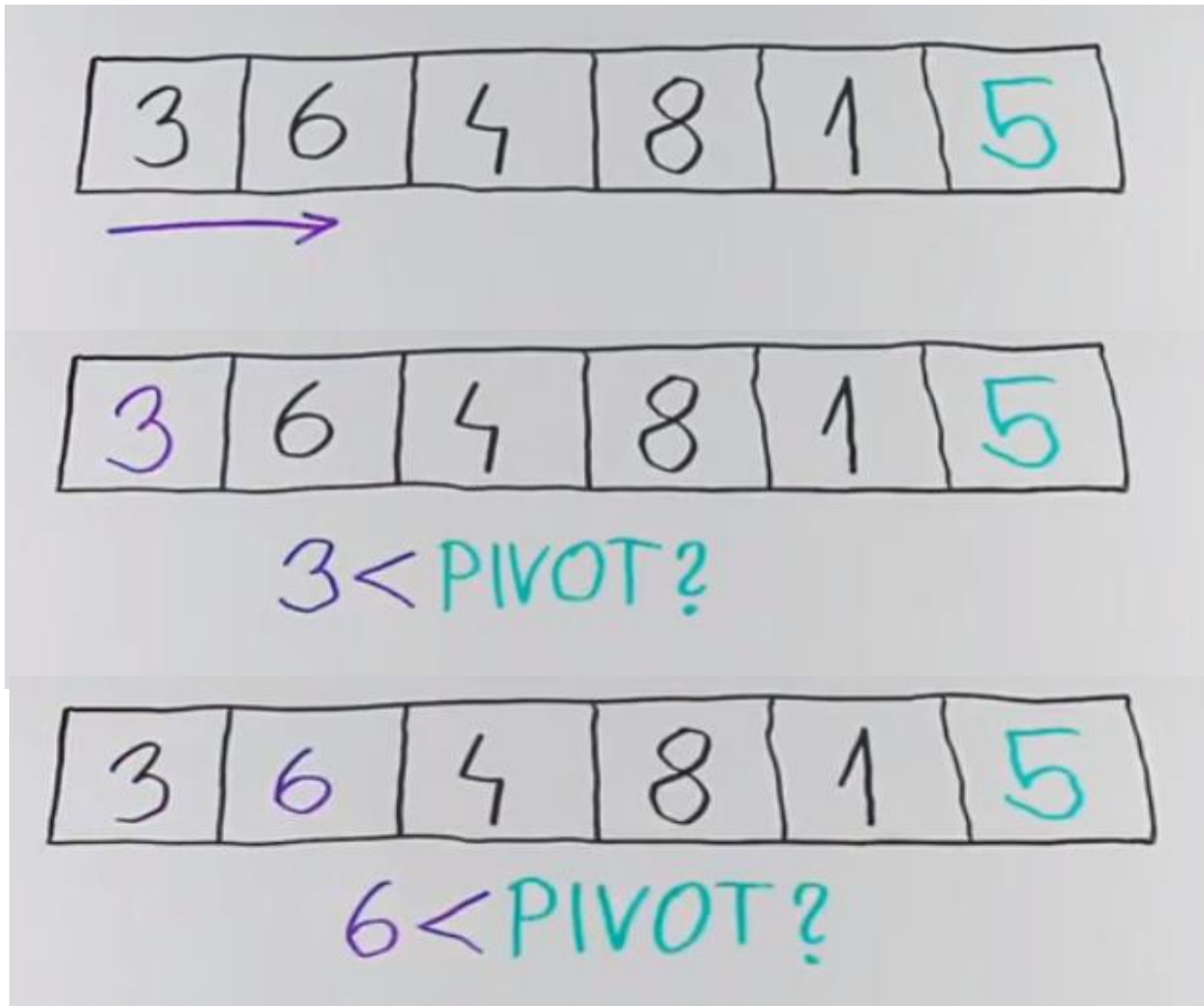


Quicksort - Hoare schéma

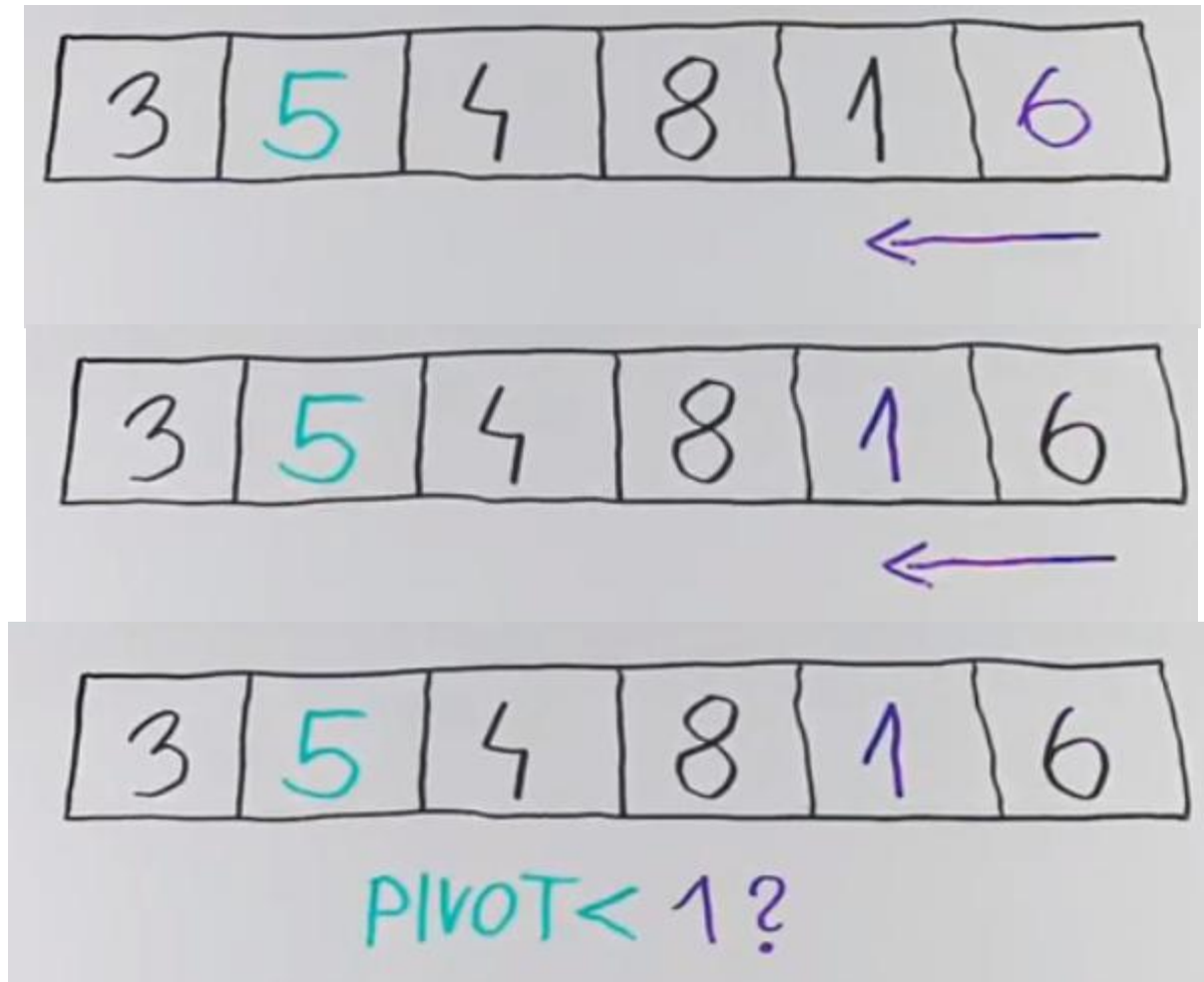
```
algorithm quicksort(A, lo, hi) is
  if lo < hi then
    p := partition(A, lo, hi)
    quicksort(A, lo, p)
    quicksort(A, p + 1, hi)
```

```
algorithm partition(A, lo, hi) is
  pivot := A[(hi + lo) / 2]
  i := lo - 1
  j := hi + 1
  loop forever
    do
      i := i + 1
      while A[i] < pivot
        do
          j := j - 1
          while A[j] > pivot
            if i ≥ j then
              return j
            swap A[i] with A[j]
```

Quicksort - Hoare schéma - příklad



Quicksort - Hoare schéma - příklad



Quicksort - Hoare schéma - příklad

3	1	4	8	5	6
---	---	---	---	---	---

3	1	4	8	5	6
---	---	---	---	---	---

4 < PIVOT?

3	1	4	8	5	6
---	---	---	---	---	---

8 < PIVOT?

Quicksort - Hoare schéma - příklad

3	1	4	8	5	6
---	---	---	---	---	---

3	1	4	8	5	6
---	---	---	---	---	---

4 < PIVOT?

3	1	4	8	5	6
---	---	---	---	---	---

8 < PIVOT?

3	1	4	5	8	6
---	---	---	---	---	---

Analýza rýchleho usporiadania

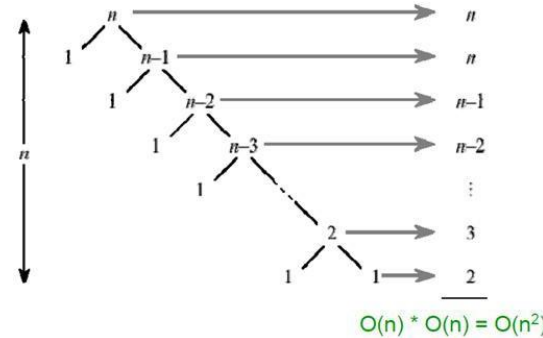
- Najhorší prípad: vždy zle vyvážené rozčlenenie

Usporiadaná postupnosť :(

$$T(1) = \Theta(1)$$

$$T(n) = T(n - 1) + \Theta(n)$$

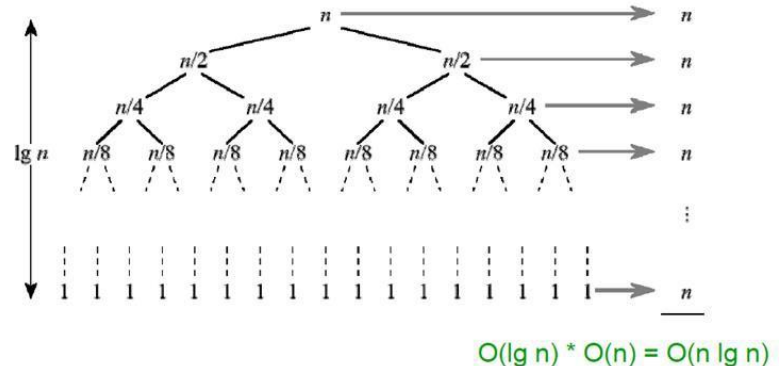
$$T(n) = \Theta(n^2)$$



- Najlepší prípad: vždy dokonale vyvážené rozčlenenie

$$T(n) = 2T(n/2) + \Theta(n)$$

$$T(n) = \Theta(n \lg n)$$



- Priemerný prípad: náhodný

Napr. aj pre rozčlenenie 9 ku 1

$$T(n) = T(9n/10) + T(n/10) + n$$

$$T(n) = \Theta(n \lg n)$$

Výber pivota

- Krajný prvok - konštantný čas $O(1)$
nemusí byť vhodný
- Ktorý by bol najlepší?
 - Taký, pre ktorý je počet prvkov rozčlenených podpostupností rovnaký (alebo čo najbližšie k sebe)
 - Medián
- Dobrý algoritmus: **vybrať náhodný pivot**

```
RANDOMIZED-PARTITION( $A, p, r$ )  
1   $i \leftarrow \text{RANDOM}(p, r)$   
2  exchange  $A[r] \leftrightarrow A[i]$   
3  return PARTITION( $A, p, r$ )
```

Nájdenie k-teho najmenšieho prvku

- Daná postupnosť $A[1..n]$ (neusporiadaných) čísel a celé číslo k ($1 \leq k \leq n$). Úloha je nájsť k -te najmenšie číslo v A .
- Špeciálne prípady
 - pre $k=1$ ide o nájdenie najmenšieho prvku,
 - pre $k=n$ ide o nájdenie najväčšieho prvku,
 - ak n je nepárne, $k=(n+1)/2$ dá medián
 - ak n je párne, podľa dohody je medián niečo medzi prípadmi $k=\text{floor}((n+1)/2)$ a $k=\text{ceiling}((n+1)/2)$

Nájdenie k-teho najmenšieho prvku

- Prvý nápad na riešenie:
usporiadať pole A a vybrať $A[k]$
 - usporiadať vieme na mieste $O(n \log n)$. Výber $A[k]$ je $O(1)$.
Spolu $O(n \log n)$.
- Dá sa to rýchlejšie?
 - Ak máme už dané k , tak usporiadaním sa urobilo viac práce ako je potrebné na určenie k -teho najmenšieho prvku. Prečo?
 - Ak by k nebolo vopred dané, tak by práve usporiadané pole dávalo k -ty najmenší prvok pre ľubovoľné k .

Nájdienie k-teho najmenšieho prvku

- Druhý nápad:
nájsť najmenší prvok v poli A a odstrániť ho. Pokračovať
nájdением najmenšieho prvku vo zvyšku poľa A,
odstránením atď. Opakovať k-krát.
 - nájsť minimum a odstrániť ho vieme $O(n)$.
Spolu $O(k \cdot n)$.
- Je to rýchlejšie?
 - závisí od porovnania k a $\log(n)$.
 - pre veľké k (väčšie ako $\log n$) je lepší prvý nápad
 - pre malé k je druhý nápad lepší

Nájdenie k-teho najmenšieho prvku

- Dá sa to rýchlejšie?
 - všimnime si, že v prvom aj druhom prípade dostaneme na výstupe **k najmenších prvkov usporiadaných**.
 - Ale toto (usporiadanie) týchto k prvkov nepotrebujeme! Robíme robotu navyše.
 - Výzva je určiť LEN k-ty prvok a urobiť to v čase $O(n)$.
- Blum, Floyd, Pratt, Rivest a Tarjan, 1973
Algoritmus s mediánom mediánov ako pivotom:

Select (A, k)

1. $x = \text{median}(A)$ //akurát, že zatiaľ nevieme ako v $O(n)$
2. rozčleň A podľa pivota x. Nech je m-1 prvkov takých, že $A[i] < x$. Potom bude $A[m] = x$ a n-m prvkov bude takých, že $A[i] > x$.
3. if $k = m$ then return x
 else if $k < m$ then Select (A[1..m-1], k)
 else Select (A[m+1..n], k-m)

Algoritmus medián mediánov - zložitosť

$$T_{select}(n) = T_{select}(n/2) + n + T_{median}(A)$$

- predpokladajme, že $T_{median}(A)$ je $O(n)$ a preto

$$T_{select}(n) = T_{select}(n/2) + n$$

- riešenie je $n + n/2 + n/4 + \dots + 1 = 2n - 1$

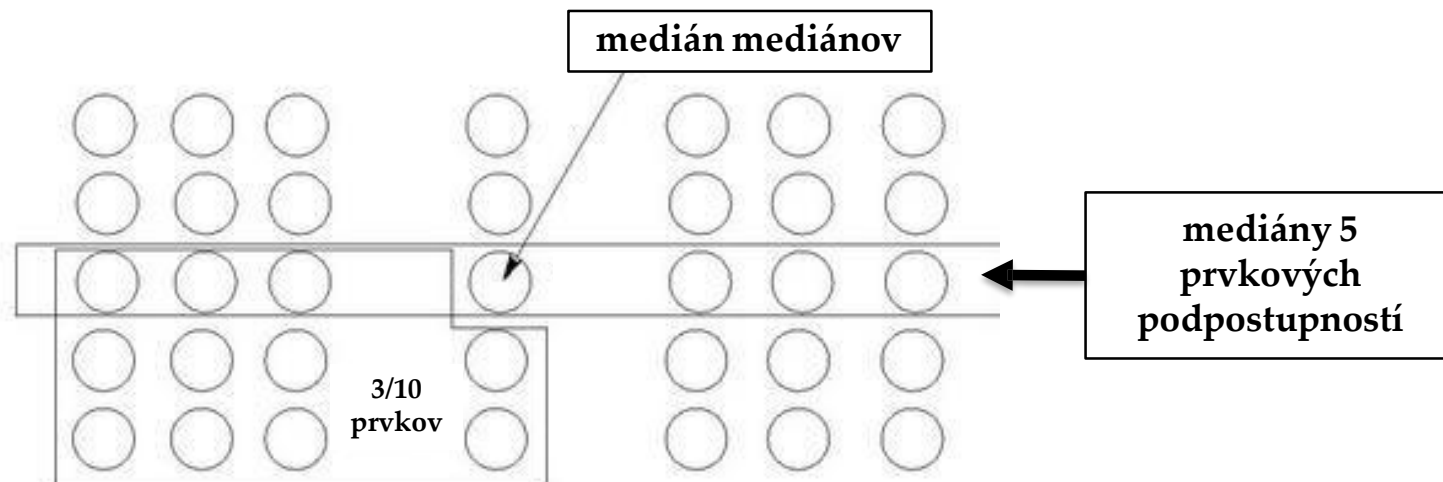
Celkovo $O(n)$

- Predpokladáme, že $T_{median}(A)$ je $O(n)$ a teda nám stačí približný medián, napr. taký, ktorý je zaručene väčší než $3/10$ všetkých prvkov a menší než $3/10$ všetkých prvkov. Presnejšie, uvažujme približný medián taký, že je x -tý najmenší zo všetkých prvkov v A a platí

$$3n/10 \leq x \leq 7n/10$$

Medián mediánom z piatich

1. Rozdeľ vstupnú postupnosť n prvkov do skupín po piatich (a možno jednej zvyškovej)
2. Nájdí medián každej skupiny (usporiadaním alebo natvrdo tretí najmenší) - dostaneš $n/5$ mediánov.
3. Rekurzívne $\text{Select}(„n/5 \text{ mediánov}“, n/10)$



Zložitosť: $T_{\text{select}}(n) = T_{\text{select}}(n/5) + T_{\text{select}}(7n/10) + n - \text{Celkovo } O(n)$

Triedenie binárnym vyhľadávacím stromom

- Štruktúra vrcholov v BVS umožňuje skonštruovať jednoduchý algoritmus usporadúvania tzv. **Treesort**
- In-order prehládávanie - usporiadaný výpis obsahu BVS
 - Zložitosť $O(n)$, kde n je počet prvkov v strome
- Máme teda porovnávací algoritmus, ktorý dokáže usporiadať n čísel na vstupe rýchlejšie ako $O(n \log n)$?
 - Nie, pretože vytvorenie BVS trvá $O(n \log n)$
 - Všimnime si, že štruktúra prvkov v BVS je „ekvivalentná“ samotnému problému usporiadania, pretože keď už máme BVS, tak dokážeme výsledné poradie získať v $O(n)$

Dátové štruktúry a algoritmy

Ďakujem za pozornosť