

Машинное обучение

Лекция 13. Введение в глубокое обучение, полносвязные нейронные сети

Автор: Рустам Азимов

Санкт-Петербургский государственный университет

Санкт-Петербург

Глубокое обучение

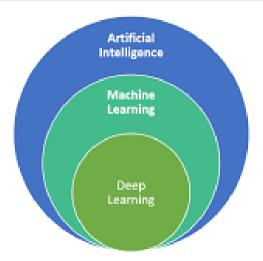


Figure 1: artificial intelligence, machine leaning and deep learning Source: Nadia BERCHANE (M2 IESCI, 2018)

Глубокое обучение

- Ключевым понятием являются нейронные сети
- Впервые упоминались в прошлом веке
- Необходимы большие вычислительные мощности и объём данных
- В 2005-2006 годах происходит прорыв в области НС и в решении некоторых задач (например, распознование речи)

3 / 22

Свойства DL

- Нейронные сети довольно универсальны, и небольшие доработки в архитектуре повзоляют решать широкий круг задач
- Часто применяется технология предобучения на большом объеме неразмеченных данных с последующим дообучением на небольшом объеме размеченных данных

DL vs classic ML

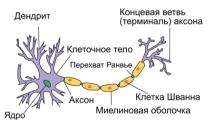
- В классическом ML очень важный этап инженерия признаков
- Итоговое качество сильно зависит от этого этапа
- В DL упрощается и даже исключается инженерия признаков
- DL модели способны самостоятельно извлекать признаки из данных, иногда даже за гранью понимания человека
- Это делает DL модели крайне эффективными и популярными для решения сложных задач с большим объёмом данных
- Однако требуется больше вычислительных мощностей

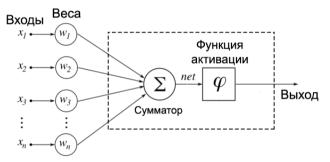
Применение DL

- Распознавание речи (Microsoft Cortana, Xbox, Skype Translator, Amazon Alexa, Google Now, Apple Siri, Baidu и iFlyTek)
- CV Компьютерное зрение (распознование образов с результатами превосходящими человечиский глаз)
- NLP Обработка естественного языка (например, LSTM для машинного перевоад и языкового моделирования)
- Рекомендательные системы
- ...

Нейронная сеть

Типичная структура нейрона

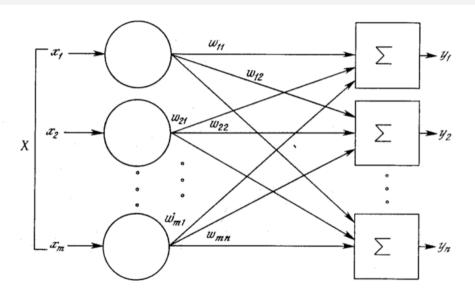




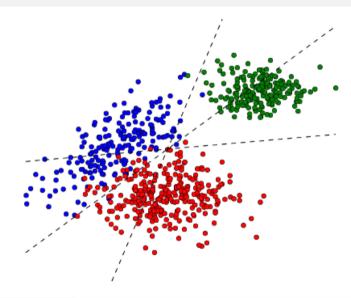
Линейный классификатор

- Рассмотрим пример классификации рукописных цифр по ч/б изображениям 8х8
- Распряляем матрицу 8х8 в вектор 1х64
- Классов у цифр 10, поэтому чтобы получить предсказания умножаем такие вектора на матрицу W весов размера 64×10
- Добавляем свободный член для каждого из 10 классов с помощью вектороа b размера 1×10
- В итоге получаем вектор размера 1x10 с числами (по одному числу для каждой из 10 цифр)
- Эти числа должны описывать соответсвие переданной на вход картинке по отношению к каждому из 10 классов (наибольшое число сигнализирует наше предсказание и соответсвующий нейрон активировался)
- Получили многоклассовую линейную классификацию

Однослойная нейронная сеть



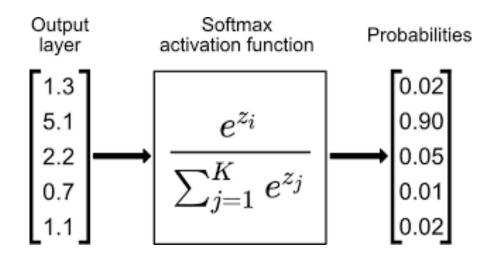
Разделяющие плоскости



Обучение

- ullet Как и раньше ищем оптимальные веса W и b
- Градиентный спуск, стохастический градиентный спуск
- Также добавляем регуляризацию (L_1 , L_2)
- Хотели бы получать не просто числа, а оценки вероятностей
- Для бинарной классификации из лекции про логистическую регрессию помним об использовании сигмоиды и применении метода максимального правдоподобия
- В многоклассовом случае сигмоида обобщается функцией softmax

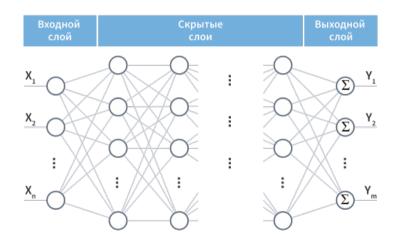
Softmax



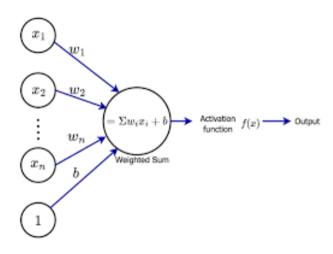
Softmax

- Наиболее частый выбор на практике из-за хороших результатов
- Дифференцируемость
- Вероятности, соответсвующие более большим числам, еще существеннее отрываются от других

Многослойная нейронная сеть



Добавление нелинейности между слоями



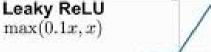
Функции активации

Sigmoid

$$\sigma(x) = \tfrac{1}{1+e^{-x}}$$



Leaky ReLU



tanh

tanh(x)



Maxout

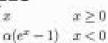
 $\max(w_1^T x + b_1, w_2^T x + b_2)$

ReLU

 $\max(0, x)$



ELU





Шаг градиентного спуска

- Обычно вектор b добавляют в матрицу весов W, а в данные добавляют фиктивный столбец из единиц или минус единиц
- Функция ошибок у нас получилась такая:

$$L(X, W, y) = -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \ln \frac{\exp(x_i \cdot w^{y_i})}{\sum\limits_{j=1}^{m} \exp(x_i \cdot w^j)} + \lambda R(w),$$

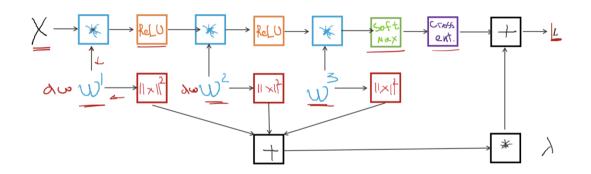
где

$$x_i \cdot w^j = \sum_{k=0}^p x_i^k w_k^j$$

- скалярное произведение соответсвующих векторов
- Осталось понять как считать антиградиент функции ошибок
- Нейронные сети могут быть намного сложнее, данных очень много

Машинное обучение (СПбГУ)

Computational graph



Backpropogation

Backpropagation: Simple Example

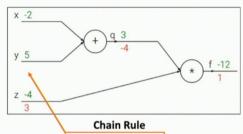
$$f(x,y,z)=(x+y)z \label{eq:force}$$
 e.g. x = -2, y = 5, z = -4

1. Forward pass: Compute outputs

$$q = x + y$$
 $f = qz$

2. Backward pass: Compute derivatives

Want:
$$\frac{\partial f}{\partial x}$$
, $\frac{\partial f}{\partial y}$, $\frac{\partial f}{\partial z}$

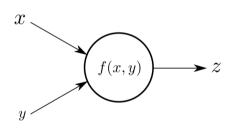


$$\frac{\partial f}{\partial y} = \frac{\partial q}{\partial y} \, \frac{\partial f}{\partial q}$$

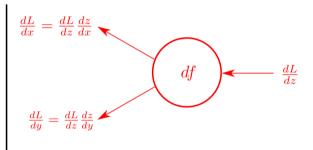
Justin Johnson Lecture 6 - 22 September 23, 2019

Общая схема вычисления градиента

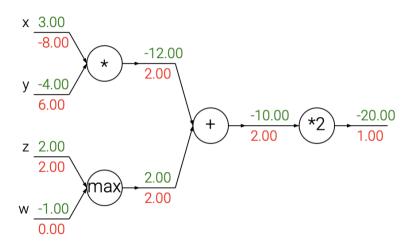
Forwardpass



Backwardpass



Пример



Дополнительные источники

- https://cs231n.github.io
- https://dlcourse.ai