Алгебра 2 семестр ПИ, Лекции

Собрано 6 марта 2022 г. в 16:04

Содержание

1.	Системы линейных уравнений	1
	1.1. Ранг матрицы	1
	1.2. Структура решений СЛУ	2
	1.3. Неоднородные СЛУ	3
2.	Линейные отображения векторных пространств	5
	2.1. Матрица линейного отображения	5

Раздел #1: Системы линейных уравнений

$$(*) \begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_n \end{cases}$$

$$A = (a_{ij})$$
 — матрица коэффициентов, $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$.

Def 1.0.1. Решение СЛУ (*) называется $\alpha_1, ..., \alpha_n \in K$: при $x_i = \alpha_i$ все уравнения становятся верными.

Def 1.0.2. CЛУ(*) совместна, если \exists хотя бы одно решение. Иначе - несовместна.

1.1. Ранг матрицы

 $A - m \times n, A = (A_1, A_2, ..., A_m), A_i -$ строки. $A = (A^1, A^2, ..., A^n), A^j -$ столбцы.

Def 1.1.1. Строчным (столбцовым) рангом матрицы A называется максимальное число ЛH3 строк (столбцов).

Иначе, количество элементов в базисе $\langle A_1,...,A_m\rangle(\langle A^1,...,A^n\rangle)$.

Теорема 1.1.2. Строчный и столбцовый ранги совпадают.

Обозначение: $\operatorname{rank} A$.

Def 1.1.3. Минором матрицы $A - m \times n$ k-го порядка называется определитель, составленный из элементов матрицы A, стоящих на k выбранных строках u на k выбранных столбцов.

Пример 1.1.4. $\begin{pmatrix} 1 & 4 & 8 & -3 \\ 2 & 5 & 9 & -4 \\ 3 & 6 & -2 & -5 \end{pmatrix}$. Если вы выберем вторую и третью строку, а также первый

и последний столбец, то минор второго порядка:

$$\begin{bmatrix} 2 & -4 \\ 3 & -5 \end{bmatrix}$$

Теорема 1.1.5. Ранг матрицы A равен наибольшему порядку минора, отличного от нуля.

Теорема 1.1.6 (Связь определителя с рангом матрицы). $A-n \times n$. Тогда $\operatorname{rank} A < n \Leftrightarrow \det A = 0$.

 \mathcal{A} оказательство. \Rightarrow . rank $A < n \Rightarrow$ строки $A_1, ..., A_n$ ЛЗ, т.е. $\exists \alpha_1, ..., \alpha_n \in K : \alpha_1 A_1 + \alpha_2 A_2 + ... + \alpha_n A_n = 0$ (α_i не все равны нулю). Пусть $\alpha_1 \neq 0 \Rightarrow A_1 = -\frac{\alpha_2}{\alpha_1} A_2 - ... - \frac{\alpha_n}{\alpha_1} A_n$. Обнулим первую строку: прибавим к ней A_2 , умноженную на $-\frac{\alpha_2}{\alpha_1}$, A_3 , умноженную на $-\frac{\alpha_3}{\alpha_1}$ и т.д. Поскольку

теперь первая строка целиком нулевая, то $\det A = 0$.

 \leftarrow . Индукция $n = 1 \Rightarrow a_{11} = 0$. $n - 1 \rightarrow n$.

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} =$$

Можем считать, что $A^1 \neq 0, a_{11} \neq 0$. Домножим первую строку на $-\frac{a_{21}}{a_{11}}$ и прибавляем ко второй строке. Затем домножаем первую строку на $-\frac{a_{31}}{a_{11}}$ и прибавляем ко третьей строке и т.д.

$$= \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & a'_{22} & \cdots & a'_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & a'_{n2} & \cdots & a'_{nn} \end{vmatrix} = a_{11} \cdot \begin{vmatrix} a'_{22} & \cdots & a'_{2n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a'_{n2} & \cdots & a'_{nn} \end{vmatrix}$$

По предположению $A_2',...,A_n'-\Pi$ 3. $\begin{cases} A_2'=A_2-\frac{a_{21}}{a_{11}}\cdot A_1\\...\\A_n'=A_n-\frac{a_{n1}}{a_{11}}\cdot A_1\\0=\alpha_2A_2'+...+\alpha_nA_n'=(...)A_1+\alpha_2\cdot A_2+...+\alpha_nA_n\Rightarrow A_1,...,A_n-\Pi$ 3 \Rightarrow rank A< n.

Def 1.1.7. Элементарными преобразованиями над строками (столбцами) называется

- 1. Перестановка строк (столбцов).
- 2. Умножение строки (столбца) на $\lambda \neq 0$.
- 3. Прибавление к одной строке (столбцу) другой строки (столбца), умноженной на $\lambda \neq 0$.

Теорема 1.1.8. При элементарных преобразованиях ранг матрицы не меняется.

Доказательство. 1,2 – очевидно.
$$(A_1,...,A_i,...,A_j,...,A_n) \rightarrow (A_1,...,A_i+\lambda A_j,...,A_j,...,A_n)$$

Def 1.1.9. Матрица называется трапецевидной, если у неё в \forall ненулевой строке число нулей слева различно.

Замечание 1.1.10. rank трапецевидной матрицы равен числу ненулевых строк.

Теорема 1.1.11 (О вычислении ранга). Любую матрицу с помощью элементарных преобразований можно привести к трапецевидной.

1.2. Структура решений СЛУ

Def 1.2.1. CЛУ (*) называется однородной, если все свободные члены равны нулю.

Def 1.2.2. Нулевое решение однородной СЛУ называется тривиальным. Любое другое решение – нетривиальным.

<u>Lm</u> 1.2.3. Пусть Y, Z – решения $AX = 0 \Rightarrow \alpha Y + \beta Z$ – тоже решение, $\alpha, \beta \in K$.

Доказательство.

$$AY = 0, AZ = 0 \Rightarrow A(\alpha Y + \beta Z) = \alpha AY + \beta AZ = 0$$

Теорема 1.2.4 (Структура решений однородной СЛУ). $AX = 0, A - m \times n, n -$ число неизвестных, $r = \operatorname{rank} A \Rightarrow \exists n - r$ ЛНЗ решений $X_1, ..., X_{n-r} : \forall$ решение $X = \alpha_1 X_1 + ... + \alpha_{n-r} X_{n-r}$.

Доказательство. $A = (A^1, ..., A^n), A^1, ..., A^r - ЛНЗ$ столбцы \Rightarrow

$$\begin{cases} A_{r+1} = \beta_{r+1} \, {}_{1}A^{1} + \dots + \beta_{r+1} \, {}_{n}A^{r} \\ \dots \\ A^{n} = \beta_{n} \, {}_{1}A^{1} + \dots + \beta_{n} \, {}_{r}A^{r} \end{cases}$$

 $AX = 0 \Leftrightarrow x_1A^1 + x_2A^2 + \dots + x_nA^n = 0.$

$$X_1 = \begin{pmatrix} \beta_{r+1 \ 1} \\ \vdots \\ \beta_{r+1 \ r} \\ -1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, X_2 = \begin{pmatrix} \beta_{r+2 \ 1} \\ \vdots \\ \beta_{r+2 \ r} \\ 0 \\ -1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, ..., X_{n+r} = \begin{pmatrix} \beta_{n \ 1} \\ \vdots \\ \beta_{n \ r} \\ 0 \\ \vdots \\ -1 \end{pmatrix} - \text{решения.}$$

Пусть
$$Z = \begin{pmatrix} x_1^* \\ \vdots \\ x_r^* \\ \vdots \\ x_n^* \end{pmatrix}$$
 – решение. Рассмотрим $Y = Z + x_{r+1}^* X_1 + x_{r+2}^* X_2 + \dots + x_n^* X_{n-r}$. $Y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_r \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ –

решение
$$\{y_1A_1 + ... + y_rA_r = 0\}$$
. Но $A_1, ..., A_r - ЛНЗ \Rightarrow Y = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow 0 = Z + x_{r+1}^*X_1 + x_{r+2}^*X_2 + ... + x_n^*X_{n-r}$.

Def 1.2.5. $\forall n-r$ ЛНЗ решений однородной системы линейных уравнений называется **фундаментальной системой решений**, решение вида $X = \alpha_1 X_1 + ... + \alpha_{n-r} X_{n-r}$ – **общее решение**.

1.3. Неоднородные СЛУ

$$AX = B, A - m \times n, X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}.$$

 \overline{A} = $(A \mid B)$ – расширенная матрица $m \times (n+1)$.

Теорема 1.3.1 (Кронекера-Капелли). (*) – совместна \Leftrightarrow rank A = rank \overline{A} .

Доказательство. \Rightarrow . AX = B — совместна \Rightarrow \exists решение $x_1A^1 + ... + x_nA^n = B \Rightarrow B$ — линейная комбинация $A^1, ..., A^n \Rightarrow \operatorname{rank} \overline{A}$.

 \Leftarrow . rank $A = \operatorname{rank} \overline{A} = r \Rightarrow \exists A^1, ..., A^r - ЛНЗ \Rightarrow A^1, ..., A^r, B - ЛЗ <math>\Rightarrow B = \alpha_1 A^1 + ... + \alpha_r A^r$, не все $\alpha_i = 0 \Rightarrow (\alpha_1, ..., \alpha_r, 0, ..., 0)$ – решение системы.

Теорема 1.3.2 (О структуре решений неоднородной СЛУ). AX = B, $\operatorname{rank} A = r, n$ — число неизвестных, система совместна. X_* — какое-то решение СЛУ, $X_1, ..., X_{n-r}$ — фундаментальные решения AX = 0. Тогда любое решение (*) имеет вид $X = \alpha_1 X_1 + ... + \alpha_{n-r} X_{n-r} + X_*, \alpha_1, ..., \alpha_{n-r} \in K$.

Доказательство.
$$AX_* = B \Rightarrow AX = AX_* \Rightarrow A(X - X_*) = 0 \Rightarrow X - X_* = \alpha_1 X_1 + \ldots + \alpha_{n-r} X_{n-r}$$
.

Пример 1.3.3 (Решение СЛУ методом Гаусса).

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 4 \\ x_1 + x_2 + 2x_3 + 2x_4 = 2 \\ 2x_1 + 2x_2 + 3x_3 + 3x_4 = 6 \end{cases} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 4 \\ 1 & 1 & 2 & 2 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 3 & 3 & 6 \end{pmatrix} \sim \\ \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 4 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \alpha \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \beta \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 4 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \alpha \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \alpha \\ 0 & 0 & 1 & 0 & \alpha \\ 0 & 0 & 1 & 0 & \alpha \\ 0 & 0 & 1 & 0 & \alpha \\ 0 & 0 & 1 & 0 & \alpha \\ 0 & 0 & 1 & 0 & \alpha \\ 0 & 0 & 1 & 0 & \alpha \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \alpha \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \alpha \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \alpha \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \alpha \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \alpha \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \alpha \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \alpha \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ 0 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Раздел #2: Линейные отображения векторных пространств

Def 2.0.1. V, W — векторные пространства над K. Отображение $f: V \to W$ называется линейным, если:

1.
$$f(x+y) = f(x) + f(y) \ \forall x, y \in V$$

2.
$$f(\alpha x) = \alpha f(x) \ \forall x \in V, \alpha \in K$$

Замечание 2.0.2. $1, 2 \sim f(\alpha x + \beta y) = \alpha f(x) + \beta f(y) \ \forall x, y \in V, \alpha, \beta \in K$.

Def 2.0.3. Hom $(V, W) = \{ f : V \to W - линейные \}$

<u>Lm</u> **2.0.4.** Hom(V, W) – векторное пространство над K.

Доказательство. $f,g \in \text{Hom}(V,W), (f+g)(x) = f(x) + g(x), (\alpha f)(x) = \alpha f(x) \Rightarrow f+g, \alpha f \in \text{Hom}(V,W).$

Def 2.0.5. $f \in \text{Hom}(V, W)$, $\ker f = \{x \in V : f(x) = 0\}$ – ядро отображения f, $\operatorname{Im} f = \{f(x), x \in V\}$ – образ f.

<u>Lm</u> 2.0.6. $\ker f \subset V, \operatorname{Im} f \subset W$ — подпространства.

Доказательство. $x, y \in \ker f, f(x+y) = f(x) + f(y) = 0 + 0 = 0 \Rightarrow x+y \in \ker f$. Аналогично, $f(\alpha x) = \alpha f(x) = 0 \Rightarrow \alpha x \in \ker f \ \forall \alpha \in K \Rightarrow \ker f$ – подпространство.

Упражнение 2.0.7. Im f – подпространство.

Теорема 2.0.8. $f \in \text{Hom}(V, W)$.

- 1. f инъективно $\Leftrightarrow \ker f = \{0\}$.
- 2. f сюръективно \Leftrightarrow Im f = W.

Доказательство. \Leftarrow . $x_1 \neq x_2$, если $f(x_1) = f(x_2) \Rightarrow f(x_1 - x_2) = 0 \Rightarrow x_1 - x_2 \in \ker f \Rightarrow x_1 - x_2 = 0$!? \Rightarrow . Пусть $x \in \ker f, x \neq 0 \Rightarrow f(x) = f(0) = 0$!?.

2.1. Матрица линейного отображения

 $e_1,...,e_n$ — базис $V,e_1',...,e_m'$ — базис $W,f\in \mathrm{Hom}(V,W)$ $x\in V,x=x_1e_1+...+x_ne_n,x_i\in K,f(x)=x_1f(e_1)+...+x_nf(e_n) \Leftrightarrow$ задать f значит задать $f(e_i),\ i=1,...,n.$

$$\begin{cases} f(e_1) = a_{11}e'_1 + a_{21}e'_2 + \dots + a_{m1}e'_m \\ \dots \\ f(e_n) = a_{1n}e'_1 + a_{2n}e'_2 + \dots + a_{mn}e'_m \end{cases}$$

Def 2.1.1. Матрицей $f \in \text{Hom}(V,W)$ в базисе $e_1,...,e_n$ и $e'_1,...,e'_m$ называется

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} f(e_1) & f(e_2) & \cdots & f(e_n) \end{pmatrix}$$

Теорема 2.1.2. 1. Hom(V, W) взаимно-однозначно соответствует M(m, n, K).

2.
$$e_1, ..., e_n$$
 — базис $V, e'_1, ..., e'_m$ — базис $W, x \in V \to X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, f(x) \in W \to Y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix}, f \to A$ $\Rightarrow AX = Y$.

Доказательство. 1. $f \to A$ отображение однозначно определяется $f(e_i) \Rightarrow A$ определена однозначно. С другой стороны, взяв произвольную матрицу B, можем построить по ней отображение q.

2. $f \to A = (a_{ij}), 1 \le i \le n, 1 \le j \le m$.

$$f(x) = f(x_1e_1 + \dots + x_ne_n) = x_1f(e_1) + \dots + x_nf(e_n) =$$

$$= x_1(a_{11}e'_1 + a_{21}e'_2 + \dots + a_{m1}e'_m) + \dots + x_n(a_{1n}e'_1 + a_{2n}e'_2 + \dots + a_{mn}e'_m) =$$

$$= \underbrace{(a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n)}_{y_1} e'_1 + \dots + \underbrace{(a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n)}_{y_m} e'_m \Rightarrow Y = AX$$

Следствие 2.1.3. 1. $\dim \operatorname{Hom}(V, W) = \dim V \cdot \dim W$

- 2. $\alpha, \beta \in K, f, g \in \text{Hom}(V, W), f \to A, g \to B$ в фиксированных базисах $\Rightarrow \alpha f + \beta g \to \alpha A + \beta B$.
- 3. $f: V \to W, g: W \to U \Rightarrow g \circ f: V \to U, g \circ f(x) = g(f(x))$. Фиксируем базисы, $f \to A, g \to B \Rightarrow g \circ f \to BA$