

Здесь будет титульник, листай ниже

СОДЕРЖАНИЕ

ВВЕДЕНИЕ.....	7
1 ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ.....	9
1.1 Описание входных данных.....	11
1.2 Описание выходных данных.....	13
2 МЕТОД РЕШЕНИЯ.....	15
3 ОПИСАНИЕ АЛГОРИТМОВ.....	20
3.1 Алгоритм конструктора класса cl_custom_base.....	20
3.2 Алгоритм деструктора класса cl_custom_base.....	20
3.3 Алгоритм метода set_custom_name класса cl_custom_base.....	21
3.4 Алгоритм метода get_custom_name класса cl_custom_base.....	22
3.5 Алгоритм метода get_main_absolute_coords класса cl_custom_base.....	22
3.6 Алгоритм метода set_head_object класса cl_custom_base.....	23
3.7 Алгоритм метода get_main_custom класса cl_custom_base.....	25
3.8 Алгоритм метода connections_set_main класса cl_custom_base.....	25
3.9 Алгоритм метода connections_delete_main класса cl_custom_base.....	26
3.10 Алгоритм метода connections_main_signal класса cl_custom_base.....	27
3.11 Алгоритм метода signal_method класса cl_custom_base.....	28
3.12 Алгоритм метода handler_method класса cl_custom_base.....	29
3.13 Алгоритм метода indentation_method класса cl_custom_base.....	29
3.14 Алгоритм метода indent_call_method класса cl_custom_base.....	30
3.15 Алгоритм метода return_number_class класса cl_custom_base.....	31
3.16 Алгоритм метода set_object_ready класса cl_custom_base.....	31
3.17 Алгоритм метода get_object_path класса cl_custom_base.....	32
3.18 Алгоритм метода search_current класса cl_custom_base.....	34
3.19 Алгоритм метода search_tree класса cl_custom_base.....	35
3.20 Алгоритм метода get_sub_customs класса cl_custom_base.....	35

3.21 Алгоритм метода set_state класса cl_custom_base.....	36
3.22 Алгоритм метода delete_custom_sub_name класса cl_custom_base.....	37
3.23 Алгоритм функции main.....	38
3.24 Алгоритм конструктора класса cl_custom_2.....	39
3.25 Алгоритм метода return_number_class класса cl_custom_2.....	39
3.26 Алгоритм конструктора класса cl_custom_3.....	39
3.27 Алгоритм метода return_number_class класса cl_custom_3.....	40
3.28 Алгоритм конструктора класса cl_custom_4.....	40
3.29 Алгоритм метода return_number_class класса cl_custom_4.....	41
3.30 Алгоритм конструктора класса cl_custom_5.....	41
3.31 Алгоритм метода return_number_class класса cl_custom_5.....	42
3.32 Алгоритм конструктора класса cl_custom_6.....	42
3.33 Алгоритм метода return_number_class класса cl_custom_6.....	43
3.34 Алгоритм конструктора класса cl_custom_application.....	43
3.35 Алгоритм метода build_tree_objects класса cl_custom_application.....	44
3.36 Алгоритм метода exec_custom_app класса cl_custom_application.....	50
4 БЛОК-СХЕМЫ АЛГОРИТМОВ.....	58
5 КОД ПРОГРАММЫ.....	121
5.1 Файл cl_custom_2.cpp.....	121
5.2 Файл cl_custom_2.h.....	121
5.3 Файл cl_custom_3.cpp.....	122
5.4 Файл cl_custom_3.h.....	122
5.5 Файл cl_custom_4.cpp.....	122
5.6 Файл cl_custom_4.h.....	123
5.7 Файл cl_custom_5.cpp.....	123
5.8 Файл cl_custom_5.h.....	124
5.9 Файл cl_custom_6.cpp.....	124

5.10	Файл cl_custom_6.h.....	124
5.11	Файл cl_custom_application.cpp.....	125
5.12	Файл cl_custom_application.h.....	136
5.13	Файл cl_custom_base.cpp.....	136
5.14	Файл cl_custom_base.h.....	147
5.15	Файл main.cpp.....	149
6	ТЕСТИРОВАНИЕ.....	150
	ЗАКЛЮЧЕНИЕ.....	152
	СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ.....	153

ВВЕДЕНИЕ

Настоящая курсовая работа выполнена в соответствии с требованиями ГОСТ Единой системы программной документации (ЕСПД) [1]. Все этапы решения задач курсовой работы фиксированы, соответствуют требованиям, приведенным в методическом пособии для выполнения практических заданий, контрольных и курсовых работ по дисциплине «Объектно-ориентированное программирование» [2-3] и методике разработки объектно-ориентированных программ [4-6].

Актуальность работы: Деревья иерархии широко используются для организации и представления данных в различных областях, таких как computer science, биоинформатика, управление проектами и во многих других. Курсовая работа актуальна, так как позволяет освоить принципы построения и использования деревьев иерархии, что является важным навыком для программиста. В эпоху больших данных и сложных информационных систем, умение эффективно организовывать и управлять данным становится ключевым навыком программиста. Полученные навыки будут ценны для работы в сферах, где требуется организованное представление и управление данными, таких как базы данных, файловые системы, графы и сети, а так же реализации сложных алгоритмов и оптимизации процессов.

Объектно-ориентированное программирование(ООП) представляет собой методологию программирования, в которой основными концепциями являются объекты и классы. ООП позволяет создавать программы, моделирующие реальные объекты и их взаимодействие, что делает код более понятным, модульным и легко поддерживаемым. Язык программирования C++ тесно связан с ООП, так как представляет все необходимые инструменты для реализации объектов, наследования, полиморфизма и инкапсуляции.

Цель работы: получение практических навыков в области объекто-ориентированного программирования с использованием алгоритмического языка C++.

1 ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ

Реализовать механизм взаимодействия объектов с использованием сигналов и обработчиков, с передачей вместе сигналом текстового сообщения (строковой переменной).

Для организации взаимосвязи по механизму сигналов и обработчиков в базовый класс добавить три метода:

- установления связи между сигналом текущего объекта и обработчиком целевого объекта;
- удаления (разрыва) связи между сигналом текущего объекта и обработчиком целевого объекта;
- выдачи сигнала от текущего объекта с передачей строковой переменной.

Включенный объект может выдать или обработать сигнал.

Методу установки связи передать указатель на метод сигнала текущего объекта, указатель на целевой объект и указатель на метод обработчика целевого объекта.

Методу удаления (разрыва) связи передать указатель на метод сигнала текущего объекта, указатель на целевой объект и указатель на метод обработчика целевого объекта.

Методу выдачи сигнала передать указатель на метод сигнала и строковую переменную. В данном методе реализовать алгоритм:

1. Если текущий объект отключен, то выход, иначе к пункту 2.
2. Вызов метода сигнала с передачей строковой переменной по ссылке.
3. Цикл по всем связям сигнал-обработчик текущего объекта:
 - 3.1. Если в очередной связи сигнал-обработчик участвует метод сигнала, переданный по параметру, то проверить готовность целевого объекта. Если целевой объект готов, то вызвать метод обработчика

целевого объекта указанной в связи и передать в качестве аргумента строковую переменную по значению.

4. Конец цикла.

Для приведения указателя на метод сигнала и на метод обработчика использовать параметризованное макроопределение препроцессора.

В базовый класс добавить метод определения абсолютной пути до текущего объекта. Этот метод возвращает абсолютный путь текущего объекта.

Состав и иерархия объектов строится посредством ввода исходных данных. Ввод организован как в версии № 3 курсовой работы. Если при построении дерева иерархии возникает ситуация дуближа имен среди починенных у текущего головного объекта, то новый объект не создается.

Система содержит объекты шести классов с номерами: 1, 2, 3, 4, 5, 6. Классу корневого объекта соответствует номер 1. В каждом производном классе реализовать один метод сигнала и один метод обработчика.

Каждый метод сигнала с новой строки выводит:

Signal from «абсолютная координата объекта»

Каждый метод сигнала добавляет переданной по параметру строке текста номер класса принадлежности текущего объекта по форме:

«пробел»(class: «номер класса»)

Каждый метод обработчика с новой строки выводит:

Signal to «абсолютная координата объекта» Text: «переданная строка»

Моделировать работу системы, которая выполняет следующие команды с параметрами:

- EMIT «координата объекта» «текст» – выдает сигнал от заданного по координате объекта;
- SET_CONNECT «координата объекта выдающего сигнал» «координата

целевого объекта» – устанавливает связь;

- DELETE_CONNECT «координата объекта выдающего сигнал» «координата целевого объекта» – удаляет связь;
- SET_CONDITION «координата объекта» «значение состояния» – устанавливает состояние объекта.
- END – завершает функционирование системы (выполнение программы).

Реализовать алгоритм работы системы:

- в методе построения системы:
 - о построение дерева иерархии объектов согласно вводу;
 - о ввод и построение множества связей сигнал-обработчик для заданных пар объектов.
- в методе отработки системы:
 - о привести все объекты в состоянии готовности;
 - о цикл до признака завершения ввода:
 - ввод наименования объекта и текста сообщения;
 - вызов сигнала заданного объекта и передача в качестве аргумента строковой переменной, содержащей текст сообщения.
 - о конец цикла.

Допускаем, что все входные данные вводятся синтаксически корректно. Контроль корректности входных данных можно реализовать для самоконтроля работы программы. Не оговоренные, но необходимые функции и элементы классов добавляются разработчиком.

1.1 Описание входных данных

В методе построения системы.

Множество объектов, их характеристики и расположение на дереве

иерархии. Структура данных для ввода согласно изложенному в версии № 3 курсовой работы.

После ввода состава дерева иерархии построчно вводится:

«координата объекта выдающего сигнал» «координата целевого объекта»

Ввод информации для построения связей завершается строкой, которая содержит:

«end_of_connections»

В методе запуска (отработки) системы построчно вводятся множество команд в производном порядке:

- EMIT «координата объекта» «текст» – выдать сигнал от заданного по координате объекта;
- SET_CONNECT «координата объекта выдающего сигнал» «координата целевого объекта» – установка связи;
- DELETE_CONNECT «координата объекта выдающего сигнал» «координата целевого объекта» – удаление связи;
- SET_CONDITION «координата объекта» «значение состояния» – установка состояния объекта.
- END – завершить функционирование системы (выполнение программы).

Команда END присутствует обязательно.

Если координата объекта задана некорректно, то соответствующая операция не выполняется и с новой строки выдается сообщение об ошибке.

Если не найден объект по координате:

Object «координата объекта» not found

Если не найден целевой объект по координате:

Handler object «координата целевого объекта» not found

Пример ввода:

```
appls_root
/ object_s1 3
/ object_s2 2
/object_s2 object_s4 4
/ object_s13 5
/object_s2 object_s6 6
/object_s1 object_s7 2
endtree
/object_s2/object_s4 /object_s2/object_s6
/object_s2 /object_s1/object_s7
/ /object_s2/object_s4
/object_s2/object_s4 /
end_of_connections
EMIT /object_s2/object_s4 Send message 1
EMIT /object_s2/object_s4 Send message 2
EMIT /object_s2/object_s4 Send message 3
EMIT /object_s1 Send message 4
END
```

1.2 Описание выходных данных

Первая строка:

Object tree

Со второй строки вывести иерархию построенного дерева.

Далее, построчно, если отработал метод сигнала:

Signal from «абсолютная координата объекта»

Если отработал метод обработчика:

Signal to «абсолютная координата объекта» Text: «переданная строка»

Пример вывода:

```
Object tree
appls_root
  object_s1
    object_s7
  object_s2
    object_s4
    object_s6
  object_s13
Signal from /object_s2/object_s4
Signal to /object_s2/object_s6 Text: Send message 1 (class: 4)
Signal to / Text: Send message 1 (class: 4)
Signal from /object_s2/object_s4
```

Signal to /object_s2/object_s6 Text: Send message 2 (class: 4)
Signal to / Text: Send message 2 (class: 4)
Signal from /object_s2/object_s4
Signal to /object_s2/object_s6 Text: Send message 3 (class: 4)
Signal to / Text: Send message 3 (class: 4)
Signal from /object_s1

2 МЕТОД РЕШЕНИЯ

Для решения задачи используется:

- объект класса `cl_custom_2` предназначен для создание нового объекта в дереве иерархии;
- объект класса `cl_custom_3` предназначен для создание нового объекта в дереве иерархии;
- объект класса `cl_custom_4` предназначен для создание нового объекта в дереве иерархии;
- объект класса `cl_custom_5` предназначен для создание нового объекта в дереве иерархии;
- объект класса `cl_custom_6` предназначен для создание нового объекта в дереве иерархии;
- объект `cin` класса потокового ввода предназначен для функционирования системы;
- объект `cout` класса потокового вывода предназначен для функционирования системы;
- объект `obj_custom_app` класса `cl_custom_application` предназначен для запуска приложения;
- оператор `new` - выделение динамической памяти для объектов;
- оператор `return` - возврат значения из функции;
- оператор `delete` - освобождение памяти;
- `if...else` - условные операторы;
- `for` - оператор цикла с счётчиком;
- `while` - оператор цикла с предусловием;
- оператор `break` - прерывания работы цикла;
- метод `size` - определения длины переменной класса `Vector`;

- метод `push_back` - добавления элемента в конец переменной класса `Vector`.

Класс `cl_custom_base`:

- свойства/поля:
 - о поле , указатель, на объект родитель текущего пользовательского объекта:
 - наименование — `p_main_custom_object`;
 - тип — `cl_custom_base`;
 - модификатор доступа — `private`;
 - о поле , поле - хранение указателей на подчиненные объекты:
 - наименование — `p_sub_customs`;
 - тип — `vector<cl_custom_base*>`;
 - модификатор доступа — `private`;
 - о поле , вектор связей сигналов и обработчиков:
 - наименование — `main_connections`;
 - тип — `vector<signals*>`;
 - модификатор доступа — `private`;
 - о поле , строка, представляющая имя пользовательского объекта:
 - наименование — `custom_name`;
 - тип — строковый;
 - модификатор доступа — `private`;
 - о поле , хранение состояния объекта:
 - наименование — `status`;
 - тип — целочисленный;
 - модификатор доступа — `private`;
- функционал:
 - о метод `cl_custom_base` — конструктор;
 - о метод `~cl_custom_base` — деструктор;

- о метод `set_custom_name` — установка имени объекта;
- о метод `get_custom_name` — получение имени объекта;
- о метод `get_main_absolute_coords` — метод получения абсолютных координат;
- о метод `set_head_object` — установка нового головного объекта;
- о метод `get_main_custom` — получение главного объекта;
- о метод `connections_set_main` — добавление новой связи;
- о метод `connections_delete_main` — удаление связи;
- о метод `connections_main_signal` — выдача сигнала;
- о метод `signal_method` — передача сигнала;
- о метод `handler_method` — получение сигнала;
- о метод `indentation_method` — вывод имени текущего объекта;
- о метод `indent_call_method` — вызов метода;
- о метод `return_number_class` — возврат номера класса;
- о метод `set_object_ready` — приведение всех объектов в состоянии готовности;
- о метод `get_object_path` — получение указателя на объект в составе дерева иерархии;
- о метод `search_current` — поиск объекта по имени;
- о метод `search_tree` — поиск подчиненного объекта корневого объекта по имени;
- о метод `get_sub_customs` — поиск подчиненного объекта по заданному имени;
- о метод `set_state` — установка состояния объекта и подчиненных объектов;
- о метод `delete_custom_sub_name` — удаление подчинённого объекта с заданным именем.

Класс cl_custom_2:

- функционал:
 - метод cl_custom_2 — конструктор;
 - метод return_number_class — возврат номера класса.

Класс cl_custom_3:

- функционал:
 - метод cl_custom_3 — конструктор;
 - метод return_number_class — возврат номера класса.

Класс cl_custom_4:

- функционал:
 - метод cl_custom_4 — конструктор;
 - метод return_number_class — возврат номера класса.

Класс cl_custom_5:

- функционал:
 - метод cl_custom_5 — конструктор;
 - метод return_number_class — возврат номера класса.

Класс cl_custom_6:

- функционал:
 - метод cl_custom_6 — конструктор;
 - метод return_number_class — возврат номера класса.

Класс cl_custom_application:

- функционал:
 - метод cl_custom_application — конструктор;
 - метод build_tree_objects — создание дерева иерархии;
 - метод exec_custom_app — запуск системы.

Таблица 1 – Иерархия наследования классов

№	Имя класса	Классы-наследники	Модификатор доступа при наследовании	Описание	Номер
1	cl_custom_base			основная логика управления пользовательскими объектами и их иерархией	
		cl_custom_2	public		2
		cl_custom_3	public		3
		cl_custom_4	public		4
		cl_custom_5	public		5
		cl_custom_6	public		6
		cl_custom_application	public		7
2	cl_custom_2			создузлы дерева иерархии объектов	
3	cl_custom_3			узлы дерева иерархии объектов	
4	cl_custom_4			узлы дерева иерархии объектов	
5	cl_custom_5			узлы дерева иерархии объектов	
6	cl_custom_6			узлы дерева иерархии объектов	
7	cl_custom_application			класс корневого объекта	

3 ОПИСАНИЕ АЛГОРИТМОВ

Согласно этапам разработки, после определения необходимого инструментария в разделе «Метод», составляются подробные описания алгоритмов для методов классов и функций.

3.1 Алгоритм конструктора класса `cl_custom_base`

Функционал: конструктор.

Параметры: `p_main_custom_object` - указатель на главный объект, `custom_name` - строка с именем объекта.

Алгоритм конструктора представлен в таблице 2.

Таблица 2 – Алгоритм конструктора класса `cl_custom_base`

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		инициализация указателя <code>p_main_custom_object</code> текущего объекта значением <code>p_main_custom_object</code> , которое передано в качестве аргумента	2
2		присвоение значения аргумента <code>custom_name</code> члену класса <code>custom_name</code> текущего объекта	3
3	не является ли <code>p_main_custom_object</code> пустым?	добавление объекта в вектор подпользовательских объектов <code>p_sub_customs</code> родительского класса <code>p_main_custom_object</code>	∅
			∅

3.2 Алгоритм деструктора класса `cl_custom_base`

Функционал: деструктор.

Параметры: отсутствуют.

Алгоритм деструктора представлен в таблице 3.

Таблица 3 – Алгоритм деструктора класса *cl_custom_base*

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		инициализация целочисленной переменной $i = 0$	2
2	$i < \text{размера вектора } p_sub_customs$	$i++$; удаление $p_sub_customs[i]$, освобождение памяти	\emptyset
			\emptyset

3.3 Алгоритм метода *set_custom_name* класса *cl_custom_base*

Функционал: установка имени объекта.

Параметры: *new_custom_name* - новое пользовательское имя.

Возвращаемое значение: если имя уникально - *custom_name*, True / если нет - False.

Алгоритм метода представлен в таблице 4.

Таблица 4 – Алгоритм метода *set_custom_name* класса *cl_custom_base*

№	Предикат	Действия	№ перехода
1	существует ли $p_main_custom_object$	инициализация целочисленной переменной $i = 0$	2
			4
2	$i < \text{размера вектора } p_sub_customs$		3
			4
3	совпадает ли имя текущего элемента с <i>new_custom_name</i>	возврат значение false	4
			4
4		присвоение значения <i>new_custom_name</i> переменной <i>custom_name</i>	5

№	Предикат	Действия	№ перехода
5		возврат значения true	Ø

3.4 Алгоритм метода `get_custom_name` класса `cl_custom_base`

Функционал: получение имени объекта.

Параметры: отсутствуют.

Возвращаемое значение: имя текущего объекта типа `cl_custom_base`.

Алгоритм метода представлен в таблице 5.

Таблица 5 – Алгоритм метода `get_custom_name` класса `cl_custom_base`

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		возврат значения поля <code>custom_name</code> текущего объекта	Ø

3.5 Алгоритм метода `get_main_absolute_coords` класса `cl_custom_base`

Функционал: метод получения абсолютных координат.

Параметры: отсутствуют.

Возвращаемое значение: возврат имени - пути от текущего объекта до главного род объекта.

Алгоритм метода представлен в таблице 6.

Таблица 6 – Алгоритм метода `get_main_absolute_coords` класса `cl_custom_base`

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		создание указателя <code>ptr</code> и инициализация его текущим объектом(<code>this</code>)	2
2		создание строки <code>text</code> и инициализация ее значением <code>"/"</code> , добавляя <code>ptr->custom_name</code> через	3

№	Предикат	Действия	№ перехода
		конкатенацию	
3	у объекта на который указывает ptr, существует p_main_custom_object	перемещение указателя ptr на объект , на который ссылается p_main_custom_object текущего объекта	3
			4
4	ptr и this совпадают	установление значения text на "/"	8
			5
5		инициализация ptr текущим объектом this	6
6	родительский объект p_main_custom_object у родительского объекта текущего объекта существует	перемещение указателя ptr на объект , на который ссылается p_main_custom_object текущего объекта	8
			7
7		конструирование полного имени, добавляя имя родительского объекта к началу существующий строки	8
8		возврат значения text	∅

3.6 Алгоритм метода set_head_object класса cl_custom_base

Функционал: установка нового головного объекта.

Параметры: new_p_head_object - указатель cl_custom_base.

Возвращаемое значение: возврат булевого значения.

Алгоритм метода представлен в таблице 7.

Таблица 7 – Алгоритм метода set_head_object класса cl_custom_base

№	Предикат	Действия	№ перехода
1	текущий объект this является	возврат значения true	2

№	Предикат	Действия	№ перехода
	дочерним элементом new_p_head_object		
			2
2	текущий объект главного объекта get_main_custom не существует	возврат значения false	3
			3
3		создание временного указателя quet того же типа что и cl_custom_object и инициализация его значением new_p_head_object	4
4	у объекта на который указывает quet, есть главный объект get_main_custom		5
			7
5	не указывает ли quet на текущий объект this	возврат значения false	6
			6
6		перемещение указателя quet вверх по иерархии объектов	7
7		создание ссылки s_base_ob на вектор указателей cl_custom_base из p_main_custom_object	8
8		инициализация целочисленной переменной i = 0	9
9	i < количества дочерних объектов главного объекта	i++	10
			13
10	является ли текущий объект this элементом s_base_ob	удаление текущего объекта из списка дочерних элементов своего текущего объекта	11
			13
11		установка нового главного объекта для текущего	12

№	Предикат	Действия	№ перехода
		объекта	
12		добавление текущего объекта в список дочерних элементов нового главного объекта	13
13		возврат значения false	∅

3.7 Алгоритм метода `get_main_custom` класса `cl_custom_base`

Функционал: получение главного объекта.

Параметры: отсутствуют.

Возвращаемое значение: значение `p_main_custom_object`.

Алгоритм метода представлен в таблице 8.

Таблица 8 – Алгоритм метода `get_main_custom` класса `cl_custom_base`

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		возврат указателя на родительский объект текущего объекта	∅

3.8 Алгоритм метода `connections_set_main` класса `cl_custom_base`

Функционал: добавление новой связи.

Параметры: `p_main_signal` - указатель на метод сигнала, `p_main_target` - указатель на целевой объект, `p_main_handler` - указатель на метод обработчика.

Возвращаемое значение: отсутствуют.

Алгоритм метода представлен в таблице 9.

Таблица 9 – Алгоритм метода `connections_set_main` класса `cl_custom_base`

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		объявление переменной <code>ob1</code> типа <code>signals*</code>	2

№	Предикат	Действия	№ перехода
2		инициализация целочисленной переменной $i = 0$	3
3	$i < \text{размера main_connections}$		4
			5
4	существует ли уже идентичная связь в main_connections, существует ли одна из связей, сравнение типа сигнала, целевой объект, обработчик текущей связи с переданными значениям	возврат return	5
			5
5		создание объекта структуры для хранения информации о новой связи	6
6		устанавливаем тип сигнала для новой связи	7
7		устанавливаем целевой объект для новой связи	8
8		добавление новой связи в список	∅

3.9 Алгоритм метода `connections_delete_main` класса `cl_custom_base`

Функционал: удаление связи.

Параметры: `p_main_signal` - указатель на метод сигнала, `p_main_target` - указатель на целевой объект, `p_main_handler` - указатель на метод обработчика.

Возвращаемое значение: отсутствует.

Алгоритм метода представлен в таблице 10.

Таблица 10 – Алгоритм метода `connections_delete_main` класса `cl_custom_base`

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		создаем итератор для перебора списка связей	2
2	найдена связь с заданными параметрами		3
			∅
3	совпадает ли тип сигнала связи с переданным типом <code>p_main_signal</code> , указывает ли целевой объект связи на тот же объект, что и переданный <code>p_main_target</code> , совпадает ли метод текущей связи с переданным методом <code>p_main_handler</code>	освобождение памяти - выделенную под структуру связи	4
			5
4		удаление связи из списка итератором	∅
5		переходим к следующей связи	∅

3.10 Алгоритм метода `connections_main_signal` класса `cl_custom_base`

Функционал: выдача сигнала.

Параметры: `p_main_signal` - указатель на метод сигнала, строковая переменная `text`.

Возвращаемое значение: отсутствует.

Алгоритм метода представлен в таблице 11.

Таблица 11 – Алгоритм метода *connections_main_signal* класса *cl_custom_base*

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		обработчик сигнала	2
2		целевой объект	3
3	текущий объект не находится в состоянии готовности	возврат return	4
			4
4		вызываем метод сигнала у текущего объекта, передавая текст сигнала	5
5		инициализация целочисленной переменной $i = 0$	6
6		перебираем список связей	7
7	i меньше <code>main_connections.size()</code>		8
			∅
8	найдена связь с совпадающим типом сигнала и целевой объект находится в состоянии готовности	получаем обработчик из связи	9
			∅
9		получаем целевой объект из связи	10
10		вызов метода обработчика у целевого объекта, передавая сигнала	∅

3.11 Алгоритм метода *signal_method* класса *cl_custom_base*

Функционал: передача сигнала.

Параметры: text - текст сигнала.

Возвращаемое значение: отсутствует.

Алгоритм метода представлен в таблице 12.

Таблица 12 – Алгоритм метода *signal_method* класса *cl_custom_base*

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		формируем текст сигнала, вывод на экран " Text: " , значение переменной text, вывод " (class: " , вывод to_string(return_number_class()) , вывод ")"	2
2		вывод "Signal from " и вызов get_main_absolute_coords()	∅

3.12 Алгоритм метода *handler_method* класса *cl_custom_base*

Функционал: получение сигнала.

Параметры: text - строковая переменная.

Возвращаемое значение: отсутствует.

Алгоритм метода представлен в таблице 13.

Таблица 13 – Алгоритм метода *handler_method* класса *cl_custom_base*

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		вывод "Signal to " , вызов get_main_absolute_coords(), вывод text	∅

3.13 Алгоритм метода *indentation_method* класса *cl_custom_base*

Функционал: вывод имени текущего объекта.

Параметры: отсутствует.

Возвращаемое значение: отсутствует.

Алгоритм метода представлен в таблице 14.

Таблица 14 – Алгоритм метода *indentation_method* класса *cl_custom_base*

№	Предикат	Действия	№ перехода
1	главный объект существует	переход на следующую строку	2

№	Предикат	Действия	№ перехода
			2
2		инициализация переменной $i_space = 0$	3
3		инициализация указателя на текущий объект	4
4	существует ли главный объект у текущего объекта	переходим к главному объекту	5
			6
5		увеличение счетчиков отступов	6
6		инициализация целочисленной переменной $i = 0$	7
7	i меньше i_space	выводим отступ в 4 пробела	8
			8
8		выводим имя текущего объекта	9
9	по всем подобъектам текущего объекта	рекурсивный вызов метода для каждого подобъекта	∅
			∅

3.14 Алгоритм метода `indent_call_method` класса `cl_custom_base`

Функционал: вызов метода.

Параметры: отсутствует.

Возвращаемое значение: отсутствует.

Алгоритм метода представлен в таблице 15.

Таблица 15 – Алгоритм метода `indent_call_method` класса `cl_custom_base`

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		вызываем метод <code>indentation_method</code> для отступов	∅

3.15 Алгоритм метода return_number_class класса cl_custom_base

Функционал: возврат номера класса.

Параметры: отсутствует.

Возвращаемое значение: возврат номера класса.

Алгоритм метода представлен в таблице 16.

Таблица 16 – Алгоритм метода return_number_class класса cl_custom_base

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		возврат номера класса	Ø

3.16 Алгоритм метода set_object_ready класса cl_custom_base

Функционал: приведение всех объектов в состояние готовности.

Параметры: отсутствует.

Возвращаемое значение: отсутствует.

Алгоритм метода представлен в таблице 17.

Таблица 17 – Алгоритм метода set_object_ready класса cl_custom_base

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		установление состояния готовности текущего объекта	2
2		инициализация целочисленной переменной i = 0	3
3	i меньше размера p_sub_customs	рекурсивный вызов метода set_object_ready() для всех подобъектов текущего объекта	3
			Ø

3.17 Алгоритм метода `get_object_path` класса `cl_custom_base`

Функционал: получение указателя на объект в составе дерева иерархии.

Параметры: `path_custom` - путь к искомому объекту в иерархии.

Возвращаемое значение: указатель на объект типа `cl_custom_base`.

Алгоритм метода представлен в таблице 18.

Таблица 18 – Алгоритм метода `get_object_path` класса `cl_custom_base`

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		инициализация вещественной вспомогательная переменная <code>text</code> для хранения подстроки пути	2
2		инициализация целочисленной переменной <code>command_ver</code> для хранения индекса разделителя в пути	3
3		инициализация <code>base</code> - указатель на объект	4
4	путь пустой	возврат <code>nullptr</code>	5
			5
5	путь <code>path_custom</code> равен <code>"/"</code>	создание указателя <code>ptr</code> , который инициализируется текущим объектом <code>this</code>	6
			8
6	метод <code>get_main_custom</code> указывает на родительский объект	обновляется <code>ptr</code> , чтобы указывать на родительский объект объекта <code>ptr = ptr->get_main_custom()</code>	7
			7
7		возврат <code>ptr</code>	8
8	путь <code>path_custom</code> равен <code>"."</code>	возвращаем указатель на объект	9
			9
9	путь начинается с двух слэшей, начинается с двух первых индексов	создание подстроки начиная с третьего символа строки <code>path_custom</code>	10

№	Предикат	Действия	№ перехода
			11
10		выполняется поиск объекта с значением строки path_custom	11
11	путь начинается с точки	создание подстроки начиная со второго символа	12
			13
12		выполнение поиска объекта с значением строки text начиная с текущего объекта	13
13		находим индекс разделителя в пути	14
14	путь абсолютный		15
			21
15	в пути есть разделитель	получение имени текущего уровня вложенности	16
			18
16		находим объект по имени и продолжаем поиск для остальной части пути	17
17	base существует	создание подстроки path_custom, начиная с позиции command_ver + 1 вызов метода get_object_path на объекте base с созданной подстрокой в качестве аргумента return	18
			18
18	разделитель не найден	присвоение переменной text значение path_custom	19
			∅
19		возврат результата вызова метода get_sub_customs с аргументом text	20
20			∅
21	путь относительный		22
			∅
22	в пути есть разделитель	получение имени текущего уровня вложенности	23
			18
23		нахождение объекта по имени и продолжение	24

№	Предикат	Действия	№ перехода
		поиска для остальной части пути	
24	base существует	вызов метода get_object_path на объекте base с созданной подстрокой в качестве аргумента	18
		возврат base	∅

3.18 Алгоритм метода search_current класса cl_custom_base

Функционал: поиск объекта по имени.

Параметры: s_custom_name - хранение имени объекта - который нужно найти в методах поиска.

Возвращаемое значение: path_ind - возврат указателя на найденный объект.

Алгоритм метода представлен в таблице 19.

Таблица 19 – Алгоритм метода search_current класса cl_custom_base

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		очередь для поиска в ширину	2
2		указатель на найденный объект	3
3		добавление текущего объекта в очередь	4
4	очередь не пуста		5
			11
5	текущего объекта совпадает с искомым именем		6
			7
6	путь еще не найден	установление указатель на текущий объект как найденный путь	7
		возврат nullptr	7
7	проход по каждому подчиненному объекту	добавление всех подобъектов текущего объекта в очередь	8
			10

№	Предикат	Действия	№ перехода
8		проходит по всем подчиненным объектам текущего объекта - находящегося в начале очереди q	9
9		добавление каждого подчиненного объекта в конец очереди q	10
10		удаление текущего объекта из очереди	11
11		возврат указателя на найденный объект	∅

3.19 Алгоритм метода `search_tree` класса `cl_custom_base`

Функционал: поиск подчиненного объекта корневого объекта по имени.

Параметры: `s_custom_name` -хранение имени объекта - который нужно найти
найти в методах поиска.

Возвращаемое значение: возвращаем подчиненный объект с именем
`s_custom_name` у корневого объекта.

Алгоритм метода представлен в таблице 20.

Таблица 20 – Алгоритм метода `search_tree` класса `cl_custom_base`

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		инициализация указателя на текущий объект	2
2	у текущего объекта есть главный объект	перемещаем указатель на главный объект	2
			3
3		возвращаем подчиненный объект с именем <code>s_custom_name</code> у корневого объекта	∅

3.20 Алгоритм метода `get_sub_customs` класса `cl_custom_base`

Функционал: поиск подчиненного объекта по заданному имени.

Параметры: имя подобъекта, который нужно найти.

Возвращаемое значение: возврат указателя на найденный подобъект или если подобъект с заданным именем не найден - возврат nullptr.

Алгоритм метода представлен в таблице 21.

Таблица 21 – Алгоритм метода *get_sub_customs* класса *cl_custom_base*

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		инициализация целочисленной переменной $\text{int } i = 0$	2
2	i меньше размера $p_sub_customs$	проверка совпадений имен	3
			4
3	совпадает ли имя подчиненного объекта с заданным именем	возврат указателя на найденный подобъект	4
			4
4		если подобъект с заданным именем не найден - возврат nullptr	Ø

3.21 Алгоритм метода *set_state* класса *cl_custom_base*

Функционал: установка состояния объекта и подчиненных объектов.

Параметры: *status_object* - переданное состояние объекта.

Возвращаемое значение: отсутствует.

Алгоритм метода представлен в таблице 22.

Таблица 22 – Алгоритм метода *set_state* класса *cl_custom_base*

№	Предикат	Действия	№ перехода
1	переданное состояние не равно нулю	инициализация указателем <i>quiet</i> на главный объект	2

№	Предикат	Действия	№ перехода
			6
2	есть главные объекты в иерархии		3
			5
3	у главного объекта нет состояния	завершаем выполнение метода	4
			4
4		переходим к следующему главному объекту	5
5		устанавливаем состояние объекта	6
6	переданное состояние равно нулю	перебираем все подобъекты текущего объекта	7
			∅
7	по каждому элементу в векторе p_sub_customs	устанавливаем состояние для каждого подобъекта	7
			8
8		устанавливаем состояние текущего объекта	∅

3.22 Алгоритм метода delete_custom_sub_name класса cl_custom_base

Функционал: удаление подчиненного объекта с заданным именем.

Параметры: sub_name - хранение имени подчиненного объекта.

Возвращаемое значение: отсутствует.

Алгоритм метода представлен в таблице 23.

Таблица 23 – Алгоритм метода delete_custom_sub_name класса cl_custom_base

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		получение указателя на подобъект по его имени	2
2	подобъект найден	инициализация целочисленной переменной int i =	3

№	Предикат	Действия	№ перехода
		0	
			∅
3	по всем подобъектам текущего объекта, i меньше p_sub_customs		4
			∅
4	текущий подобъект равен искомому подобъекту	удаление его из списка подобъектов	5
			∅
5		удаление подобъекта	6
6		прерываем цикл - break	∅

3.23 Алгоритм функции main

Функционал: основной алгоритм работы программы.

Параметры: отсутствуют.

Возвращаемое значение: int - индикатор корректности завершения работы программы.

Алгоритм функции представлен в таблице 24.

Таблица 24 – Алгоритм функции main

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		создание объект obj_custom_app класса cl_custom_application с родительским объектом , указанным как nullptr	2
2		вызов метода build_tree_objects() для объекта obj_custom_app	3
3		вызов метода exec_custom_app для объекта obj_custom_app и возврат результата выполнения этого метода	∅

3.24 Алгоритм конструктора класса cl_custom_2

Функционал: конструктор.

Параметры: p_main_custom_object - указатель на главный объект, custom_name - строка с именем объекта.

Алгоритм конструктора представлен в таблице 25.

Таблица 25 – Алгоритм конструктора класса cl_custom_2

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		определение конструктора класса cl_custom_2 , который вызывает конструктор базового класса cl_custom_base с передачей ему указателя на главный объект p_main_custom_object и имя объекта custom_name	Ø

3.25 Алгоритм метода return_number_class класса cl_custom_2

Функционал: возврат номера класса.

Параметры: отсутствуют.

Возвращаемое значение: возврат целочисленного значения , которое представляет номер класса cl_custom_2.

Алгоритм метода представлен в таблице 26.

Таблица 26 – Алгоритм метода return_number_class класса cl_custom_2

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		возврат целочисленного значение 2, которое представляет номер класса cl_custom_2	Ø

3.26 Алгоритм конструктора класса cl_custom_3

Функционал: конструктор.

Параметры: p_main_custom_object - указатель на главный объект, custom_name - строка с именем объекта.

Алгоритм конструктора представлен в таблице 27.

Таблица 27 – Алгоритм конструктора класса cl_custom_3

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		определение конструктора класса cl_custom_3 , который вызывает конструктор базового класса cl_custom_base с передачей ему указателя на главный объект p_main_custom_object и имя объекта custom_name	Ø

3.27 Алгоритм метода return_number_class класса cl_custom_3

Функционал: возврат номера класса.

Параметры: отсутствуют.

Возвращаемое значение: возврат целочисленного значения , которое представляет номер класса cl_custom_3.

Алгоритм метода представлен в таблице 28.

Таблица 28 – Алгоритм метода return_number_class класса cl_custom_3

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		возврат целочисленного значение 3, которое представляет номер класса cl_custom_3	Ø

3.28 Алгоритм конструктора класса cl_custom_4

Функционал: конструктор.

Параметры: p_main_custom_object - указатель на главный объект, custom_name - строка с именем объекта.

Алгоритм конструктора представлен в таблице 29.

Таблица 29 – Алгоритм конструктора класса *cl_custom_4*

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		определение конструктора класса <i>cl_custom_4</i> , который вызывает конструктор базового класса <i>cl_custom_base</i> с передачей ему указателя на главный объект <i>p_main_custom_object</i> и имя объекта <i>custom_name</i>	Ø

3.29 Алгоритм метода *return_number_class* класса *cl_custom_4*

Функционал: возврат номера класса.

Параметры: отсутствуют.

Возвращаемое значение: возврат целочисленного значения , которое представляет номер класса *cl_custom_4*.

Алгоритм метода представлен в таблице 30.

Таблица 30 – Алгоритм метода *return_number_class* класса *cl_custom_4*

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		возврат целочисленного значение 4, которое представляет номер класса <i>cl_custom_4</i>	Ø

3.30 Алгоритм конструктора класса *cl_custom_5*

Функционал: конструктор.

Параметры: *p_main_custom_object* - указатель на главный объект, *custom_name* - строка с именем объекта.

Алгоритм конструктора представлен в таблице 31.

Таблица 31 – Алгоритм конструктора класса *cl_custom_5*

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		определение конструктора класса <i>cl_custom_5</i> , который вызывает	Ø

№	Предикат	Действия	№ перехода
		конструктор базового класса cl_custom_base с передачей ему указателя на главный объект p_main_custom_object и имя объекта custom_name	

3.31 Алгоритм метода return_number_class класса cl_custom_5

Функционал: возврат номера класса.

Параметры: отсутствуют.

Возвращаемое значение: возврат целочисленного значения , которое представляет номер класса cl_custom_5.

Алгоритм метода представлен в таблице 32.

Таблица 32 – Алгоритм метода return_number_class класса cl_custom_5

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		возврат целочисленного значение 5, которое представляет номер класса cl_custom_5	Ø

3.32 Алгоритм конструктора класса cl_custom_6

Функционал: конструктор.

Параметры: p_main_custom_object - указатель на главный объект, custom_name - строка с именем объекта.

Алгоритм конструктора представлен в таблице 33.

Таблица 33 – Алгоритм конструктора класса cl_custom_6

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		определение конструктора класса cl_custom_6 , который вызывает конструктор базового класса cl_custom_base с передачей ему указателя на главный объект p_main_custom_object и имя объекта	Ø

№	Предикат	Действия	№ перехода
		custom_name	

3.33 Алгоритм метода return_number_class класса cl_custom_6

Функционал: возврат номера класса.

Параметры: отсутствуют.

Возвращаемое значение: возврат целочисленного значения , которое представляет номер класса cl_custom_6.

Алгоритм метода представлен в таблице 34.

Таблица 34 – Алгоритм метода return_number_class класса cl_custom_6

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		возврат целочисленного значение 6, которое представляет номер класса cl_custom_6	Ø

3.34 Алгоритм конструктора класса cl_custom_application

Функционал: конструктор.

Параметры: p_main_custom_object - указатель на объект класса cl_custom_base.

Алгоритм конструктора представлен в таблице 35.

Таблица 35 – Алгоритм конструктора класса cl_custom_application

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		определение конструктора класса cl_custom_application, который вызывает конструктор базового класса cl_custom_base, передавая ему указатель p_main_custom_object в качестве параметра	Ø

3.35 Алгоритм метода `build_tree_objects` класса `cl_custom_application`

Функционал: создания дерева иерархии.

Параметры: отсутствуют.

Возвращаемое значение: отсутствует.

Алгоритм метода представлен в таблице 36.

Таблица 36 – Алгоритм метода `build_tree_objects` класса `cl_custom_application`

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		инициализация строковых переменных <code>path_custom</code> , <code>sub_name</code> ; - переменные для хранения пути и имени подчиненного объекта	2
2		инициализация указатель на текущий объект <code>state</code>	3
3		инициализация <code>main_state = nullptr</code> указатель на создаваемый подчиненный объект,	4
4		инициализация целочисленной <code>command</code> переменная для хранения команды	5
5		<code>path_custom</code> - чтение имени главного объекта	6
6		установка имени главного объекта <code>path_custom</code>	7
7		<code>state = this;</code> // текущий объект - это сам объект приложения	8
8	<code>true</code> - правда	<code>path_custom</code> - ввод значения с клавиатуры	9
			23
9	<code>path_custom</code> равен <code>"endtree"</code>	прерываем цикл - <code>break</code>	23
			10
10		<code>sub_name</code> , <code>command</code> - чтение имени подчиненного объекта и команды	11
11		получение указателя на объект по пути	12
12	объект не найден	вывод на экран <code>"Object tree"</code> , переход на	13

№	Предикат	Действия	№ перехода
		следующую строку - endl	
			16
13		вызов метода indentation_method	14
14		вывод "The head object ", значение переменной path_custom , вывод " is not found"	15
15		exit(1) - прекращение выполнения программы с кодом ошибки 1 - произошла ошибка	∅
16	подобъект с именем указанным в аргументе sub_name существует	вывод значения path_custom , вывод на экран "Dubbing the names of subordinate objects"	17
			17
17		создание нового подчиненного объекта в зависимости от команды	18
18	command равна 2	объект создается с указанным state в качестве главного объекта и sub_name в качестве имени объекта	23
			19
19	command равна 3	объект создается с указанным state в качестве главного объекта и sub_name в качестве имени объекта	23
			20
20	command равна 4	объект создается с указанным state в качестве главного объекта и sub_name в качестве имени объекта	23
			21
21	command равна 5	объект создается с указанным state в качестве главного объекта и sub_name в качестве имени объекта	23
			22
22	command равна 6	объект создается с указанным state в качестве	23

№	Предикат	Действия	№ перехода
		главного объекта и sub_name в качестве имени объекта	
			23
23		вывод дерева объектов, вывод "Object tree"	24
24		indentation_method() - вызов метода для вывода отступов	25
25		инициализация целочисленных text_class, set_class	26
26		инициализация signal_obj указатель на метод сигнала	27
27		инициализация handler_obj указатель на метод обработчика	28
28		инициализация cl_custom_base* parent - указатель на родительский объект	29
29		инициализация cl_custom_base* p_sub - указатель на подчиненный объект	30
30	true - правда	ввод значения переменной path_custom	31
			∅
31	path_custom равна значению "end_of_connections"	прерываем цикл	32
			∅
32		ввод sub_name - чтение имени подчиненного объекта	33
33		parent = get_object_path(path_custom) - получение указателя на родительский объект	34
34		p_sub = get_object_path(sub_name) - получение указателя на подчиненный объект	35
35	родительский или подчиненный объект не		36

№	Предикат	Действия	№ перехода
	найден или они одинаковы		
			39
36	родительский объект не найден	вывод на экран "Object ", значения path_custom , вывод " not found"	38
			37
37	подчиненный объект не найден	вывод на экран "Handler object ", значения sub_name, вывод " not found"	38
			38
38		продолжаем - continue	39
39		text_class = parent->return_number_class(); получение номера класса родительского объекта	40
40		set_class = p_sub->return_number_class(); получение номера класс подчиненного объекта	41
41		определение метода сигнала в зависимости от номера класса родительского объекта	42
42	значение text_class равно 1	инициализация переменной signal_obj= которая является указателем на метод сигнала , используя макрос SIGNAL_D. макрос принимает указатель на метод и приводит его к типу TYPE_SIGNAL	48
			43
43	значение text_class равно 2	инициализация переменной signal_obj= которая является указателем на метод сигнала , используя макрос SIGNAL_D. макрос принимает указатель на метод и приводит его к типу TYPE_SIGNAL	48
			44
44	значение text_class равно 3	инициализация переменной signal_obj= которая является указателем на метод сигнала , используя макрос SIGNAL_D. макрос принимает указатель	48

№	Предикат	Действия	№ перехода
		на метод и приводит его к типу TYPE_SIGNAL	
			45
45	значение text_class равно 4	инициализация переменной signal_obj= которая является указателем на метод сигнала , используя макрос SIGNAL_D. макрос принимает указатель на метод и приводит его к типу TYPE_SIGNAL	48
			46
46	значение text_class равно 5	инициализация переменной signal_obj= которая является указателем на метод сигнала , используя макрос SIGNAL_D. макрос принимает указатель на метод и приводит его к типу TYPE_SIGNAL	48
			47
47	значение text_class равно 6	инициализация переменной signal_obj= которая является указателем на метод сигнала , используя макрос SIGNAL_D. макрос принимает указатель на метод и приводит его к типу TYPE_SIGNAL	48
			49
48		определение метода обработчика в зависимости от номера класса подчиненного объекта	49
49	значение set_class равно 1	инициализация переменной handler_obj = которая является указателем на метод сигнала , используя макрос HANDLER_D. макрос принимает указатель на метод и приводит его к типу TYPE_HANDLER	55
			50
50	значение set_class равно 2	инициализация переменной handler_obj = которая является указателем на метод сигнала , используя макрос HANDLER_D. макрос принимает указатель на метод и приводит его к типу	55

№	Предикат	Действия	№ перехода
		TYPE_HANDLER	
			51
51	значение set_class равно 3	инициализация переменной handler_obj = которая является указателем на метод сигнала , используя макрос HANDLER_D. макрос принимает указатель на метод и приводит его к типу TYPE_HANDLER	55
			52
52	значение set_class равно 4	инициализация переменной handler_obj = которая является указателем на метод сигнала , используя макрос HANDLER_D. макрос принимает указатель на метод и приводит его к типу TYPE_HANDLER	55
			53
53	значение set_class равно 5	инициализация переменной handler_obj = которая является указателем на метод сигнала , используя макрос HANDLER_D. макрос принимает указатель на метод и приводит его к типу TYPE_HANDLER	55
			54
54	значение set_class равно 6	инициализация переменной handler_obj = которая является указателем на метод сигнала , используя макрос HANDLER_D. макрос принимает указатель на метод и приводит его к типу TYPE_HANDLER	55
			55
55		установка связи между сигналом родительского объекта и обработчиком подчиненного объекта, вызывается метод connections_set_main объекта parent для установки связи между сигналом,	∅

№	Предикат	Действия	№ перехода
		обработчиком и целевым объектом	

3.36 Алгоритм метода `exec_custom_app` класса `cl_custom_application`

Функционал: метод запуска системы.

Параметры: отсутствуют.

Возвращаемое значение: индикатор корректности работы алгоритма.

Алгоритм метода представлен в таблице 37.

Таблица 37 – Алгоритм метода `exec_custom_app` класса `cl_custom_application`

№	Предикат	Действия	№ перехода
1		вызов метода <code>set_object_ready</code>	2
2		инициализация строковых переменных <code>signal_coord</code> , <code>handler_coord</code> - переменные для хранения координат сигнала и обработчика	3
3		инициализация целочисленной переменной <code>int_status</code> - переменная для хранения статуса	4
4		<code>cl_custom_base* parent</code> - указатель на родительский объект	5
5		<code>cl_custom_base* p_sub</code> - указатель на подчиненный объект	6
6		инициализация переменной <code>TYPE_SIGNAL</code> <code>signal_obj</code> - переменная для хранения указателя на метод сигнала	7
7		инициализация переменной <code>TYPE_HANDLER</code> <code>handler_obj</code> - переменная для хранения указателя	8

№	Предикат	Действия	№ перехода
		на метод обработчика	
8		инициализация строковых переменных string command, text - переменные для хранения команды и текста	9
9		инициализация целочисленных переменных - int text_class, set_class - переменные для хранения номеров классов объектов	10
10	true - правда	ввод значения command - чтение команды	11
			53
11	значение переменной command равно "END"	прерываем цикл - break	12
			12
12	значение переменной command равно "EMIT"	ввод значения переменной signal_coord - чтение координаты сигнала	13
			25
13		чтение текста сигнала	14
14		получение указателя на объект по координате сигнала	15
15	не найден объект parent по указанному пути signal_coord	вывод на экран "Object " , вывод значения signal_coord, вывод " not found";	16
			16
16		вызывается метод return_number_class для объекта parent - который возвращает номер класса объекта parent - полученный номер сохраняется в переменной text_Class - получение номера класса объекта	17
17		установка соответствующего сигнала в	18

№	Предикат	Действия	№ перехода
		зависимости от номера класса	
18	значение переменной text_class равно 1	установка метода сигнала, используется макрос SIGNAL_D - чтобы преобразовать указатель на метод signal_method в соответствующий тип TYPE_SIGNAL , который используется для установки сигнала в методе connections_set_main()	24
			19
19	значение переменной text_class равно 2	установка метода сигнала, используется макрос SIGNAL_D - чтобы преобразовать указатель на метод signal_method в соответствующий тип TYPE_SIGNAL , который используется для установки сигнала в методе connections_set_main()	24
			20
20	значение переменной text_class равно 3	установка метода сигнала, используется макрос SIGNAL_D - чтобы преобразовать указатель на метод signal_method в соответствующий тип TYPE_SIGNAL , который используется для установки сигнала в методе connections_set_main()	24
			21
21	значение переменной text_class равно 4	установка метода сигнала, используется макрос SIGNAL_D - чтобы преобразовать указатель на метод signal_method в соответствующий тип TYPE_SIGNAL , который используется для установки сигнала в методе connections_set_main()	24
			22
22	значение переменной text_class равно 5	установка метода сигнала, используется макрос SIGNAL_D - чтобы преобразовать указатель на метод signal_method в соответствующий тип TYPE_SIGNAL , который используется для	24

№	Предикат	Действия	№ перехода
		установки сигнала в методе connections_set_main()	
			23
23	значение переменной text_class равно 6	установка метода сигнала, используется макрос SIGNAL_D - чтобы преобразовать указатель на метод signal_method в соответствующий тип TYPE_SIGNAL , который используется для установки сигнала в методе connections_set_main()	24
			24
24		вызывается метод connections_main_signal у объекта parent - передавая ему signal_obj и текст text для обработки	25
25	значение command равно "SET_CONNECT" или command равно "DELETE_CONNECT"	ввод значений signal_coord и handler_coord - чтение координат сигнала и обработчика	26
			49
26		parent = get_object_path(signal_coord);//получение указателя на объект по координате сигнала	27
27		p_sub = get_object_path(handler_coord);//получение указателя на объект по координате обработчика	28
28	объекты не найдены или совпадают		29
			31
29	родительский объект не найден	вывод на экран "Object ", вывод значения signal_coord , вывод " not found"	31
			30
30	подчиненный объект не найден	вывод на экран "Handler object ", вывод значения handler_coord, вывод " not found"	31

№	Предикат	Действия	№ перехода
			31
31		parent->return_number_class() - получение номера класса родительского объекта	32
32		p_sub->return_number_class() - получение номера класса подчиненного объекта	33
33		установка соответствующего сигнала в зависимости от номера класса родительского объекта	34
34	значение переменной text_class равно 1	установка метода обработчика, определение переменной signal_obj как указатель на метод signal_method с использованием макроса 'SIGNAL_D'	40
			35
35	значение переменной text_class равно 2	установка метода обработчика, определение переменной signal_obj как указатель на метод signal_method с использованием макроса 'SIGNAL_D'	40
			36
36	значение переменной text_class равно 3	установка метода обработчика, определение переменной signal_obj как указатель на метод signal_method с использованием макроса 'SIGNAL_D'	40
			37
37	значение переменной text_class равно 4	установка метода обработчика, определение переменной signal_obj как указатель на метод signal_method с использованием макроса 'SIGNAL_D'	40
			38
38	значение переменной	установка метода обработчика, определение	40

№	Предикат	Действия	№ перехода
	text_class равно 5	переменной signal_obj как указатель на метод signal_method с использованием макроса 'SIGNAL_D'	
			39
39	значение переменной text_class равно 6	установка метода обработчика, определение переменной signal_obj как указатель на метод signal_method с использованием макроса 'SIGNAL_D'	40
			40
40		установка метода обработчика, установка соответствующего обработчика в зависимости от номера класса подчиненного объекта	41
41	значение переменной set_class равно 1	установка метода обработчика, определение переменной handler_obj как указатель на метод handler_method с использованием макроса HANDLER_D	47
			42
42	значение переменной set_class равно 2	установка метода обработчика, определение переменной handler_obj как указатель на метод handler_method с использованием макроса HANDLER_D	47
			43
43	значение переменной set_class равно 3	установка метода обработчика, определение переменной handler_obj как указатель на метод handler_method с использованием макроса HANDLER_D	47
			44
44	значение переменной set_class равно 4	установка метода обработчика, определение переменной handler_obj как указатель на метод handler_method с использованием макроса	47

№	Предикат	Действия	№ перехода
		HANDLER_D	
			45
45	значение переменной set_class равно 5	установка метода обработчика, определение переменной handler_obj как указатель на метод handler_method с использованием макроса HANDLER_D	47
			46
46	значение переменной set_class равно 6	установка метода обработчика, определение переменной handler_obj как указатель на метод handler_method с использованием макроса HANDLER_D	47
			47
47	значение переменной command равно "SET_CONNECT"	вызов метода connections_set_main у объекта parent, signal_obj, p_sub, handler_obj - которые представляют собой указатель на метод сигнала, указатель на целевой объект, указатель на метод обработчика установка связи между сигналом и обработчиком	48
			48
48	значение переменной command равно "DELETE_CONNECT"	вызов метода connections_delete_main у объекта parent, signal_obj, p_sub, handler_obj - которые представляют собой указатель на метод сигнала, указатель на целевой объект, указатель на метод обработчика установка связи между сигналом и обработчиком	49
			49
49	значение переменной command равно "SET_CONDITION"	ввод значений в переменные signal_coord, status; чтение координаты сигнала и статуса	50

№	Предикат	Действия	№ перехода
			53
50		получение указателя на объект по координате сигнала	51
51	объект parent не существует	вывод на экран "Object ", значение переменной signal_coord, вывод на экран " not found";	52
			52
52		установка состояния объекта - вызывается метод set_state для объекта parent с аргументом - метод set_state устанавливает состояние объекта в значение status	53
53		return(0) - индикатор корректности работы алгоритма - нет ошибок	∅

4 БЛОК-СХЕМЫ АЛГОРИТМОВ

Представим описание алгоритмов в графическом виде на рисунках 1-63.

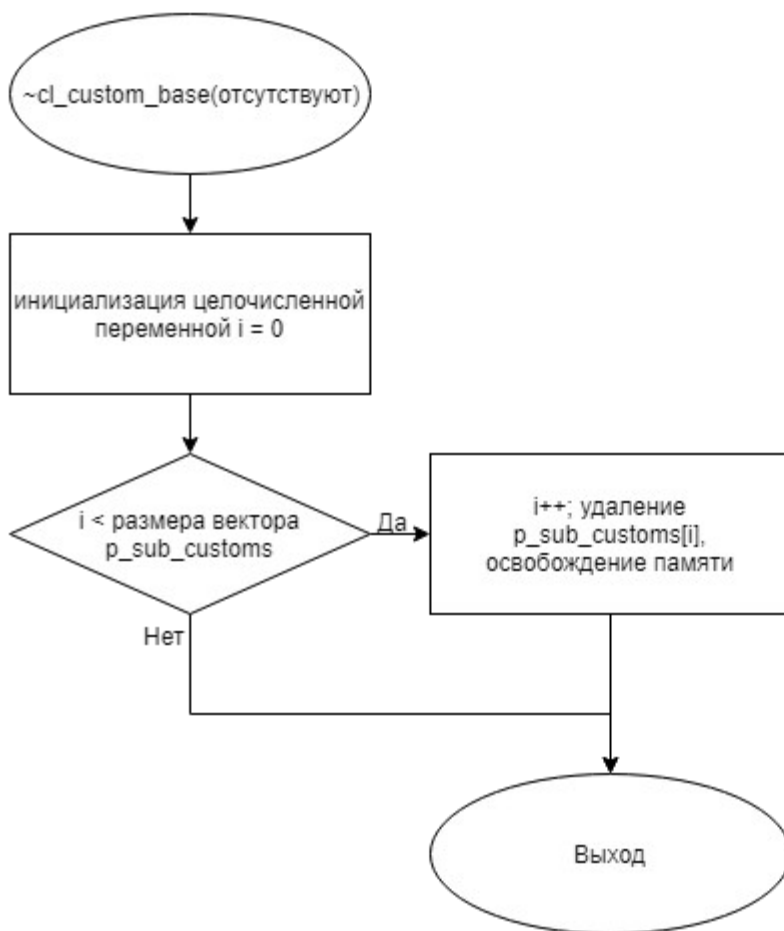


Рисунок 1 – Блок-схема алгоритма

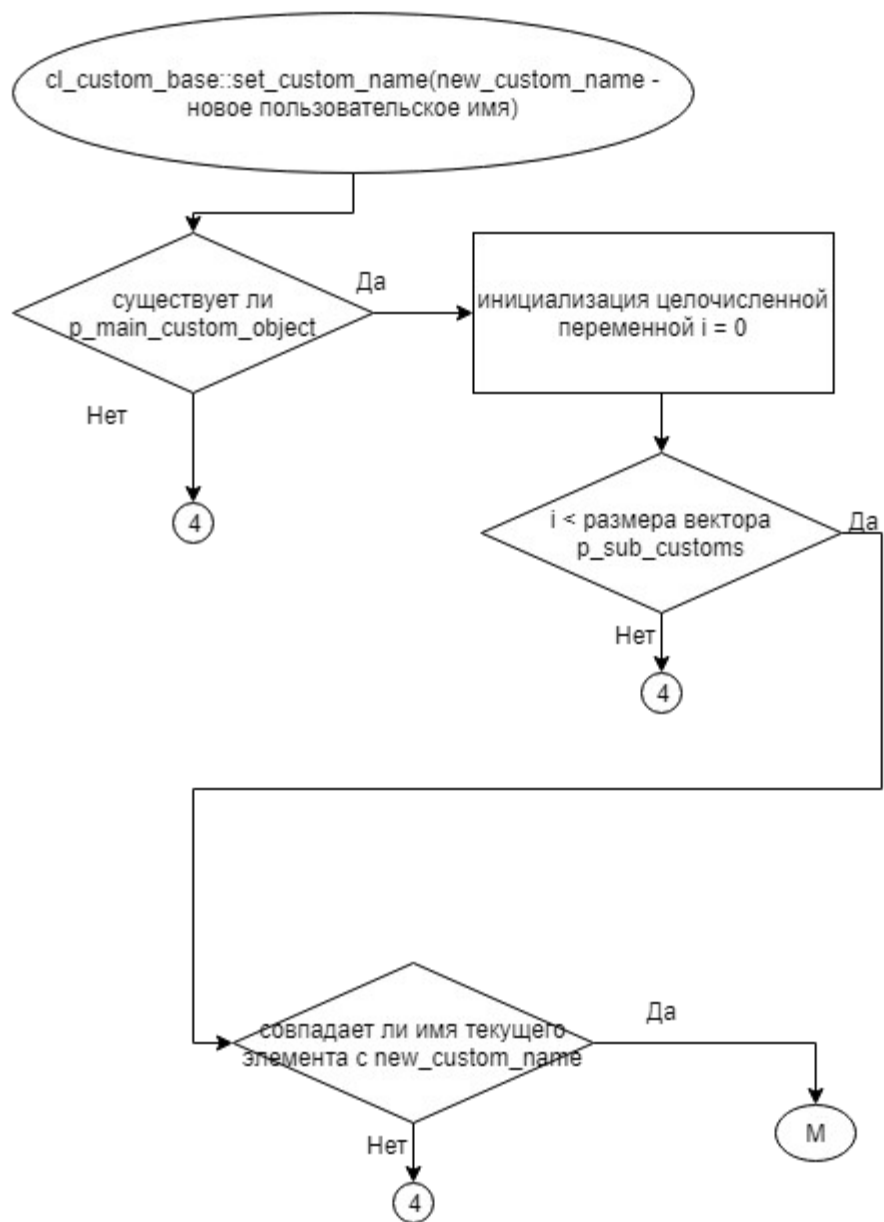


Рисунок 2 – Блок-схема алгоритма



Рисунок 3 – Блок-схема алгоритма

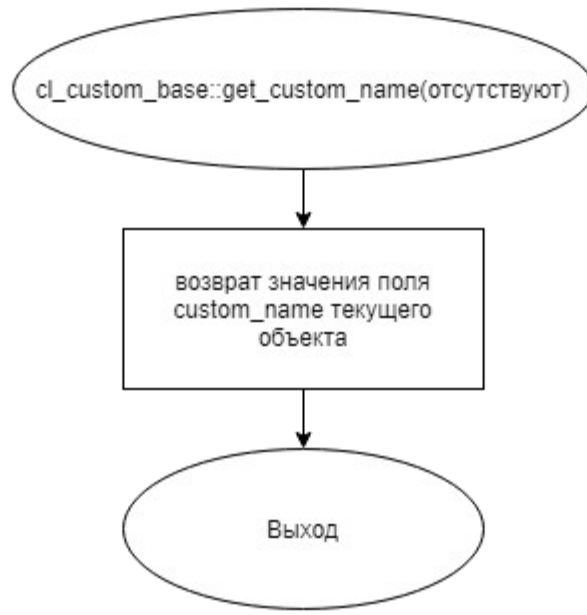


Рисунок 4 – Блок-схема алгоритма

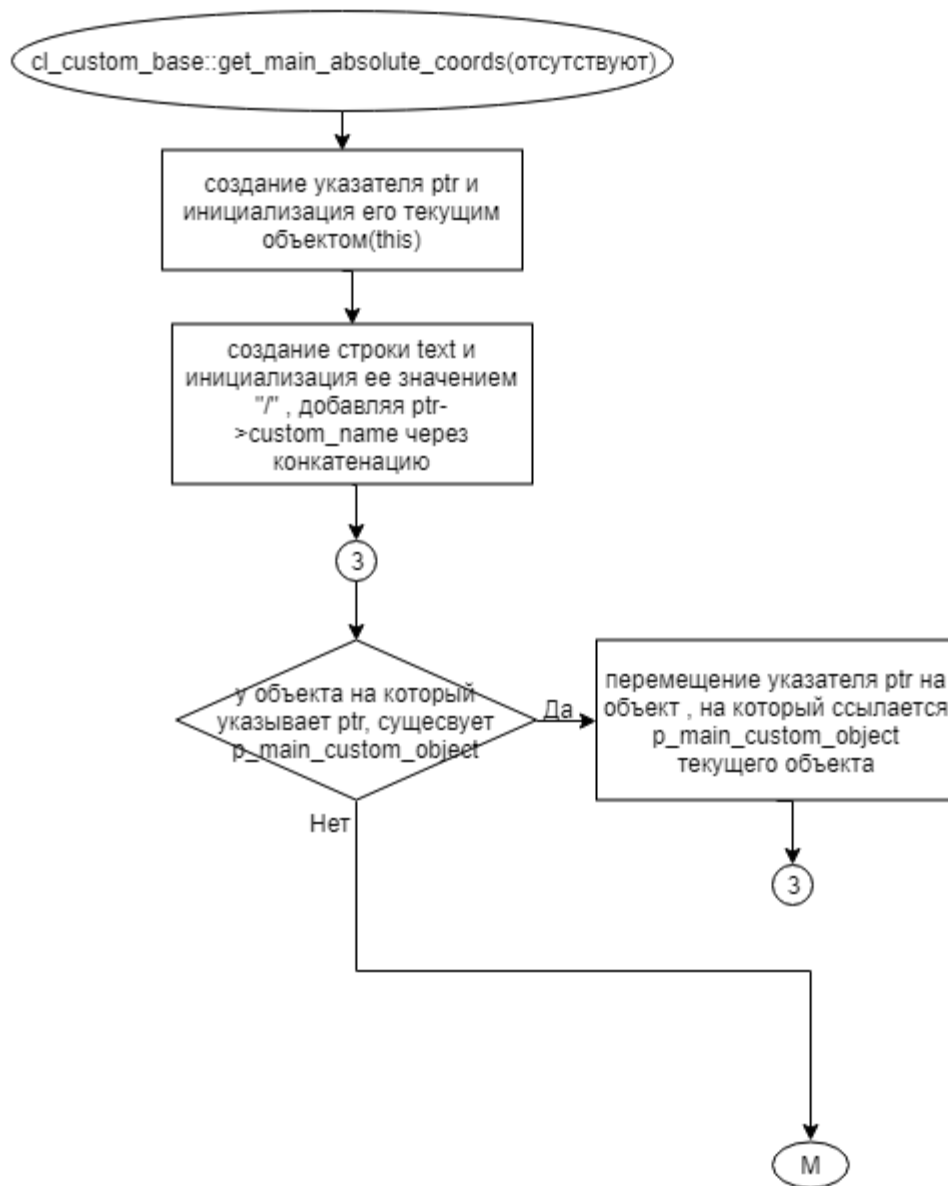


Рисунок 5 – Блок-схема алгоритма



Рисунок 6 – Блок-схема алгоритма

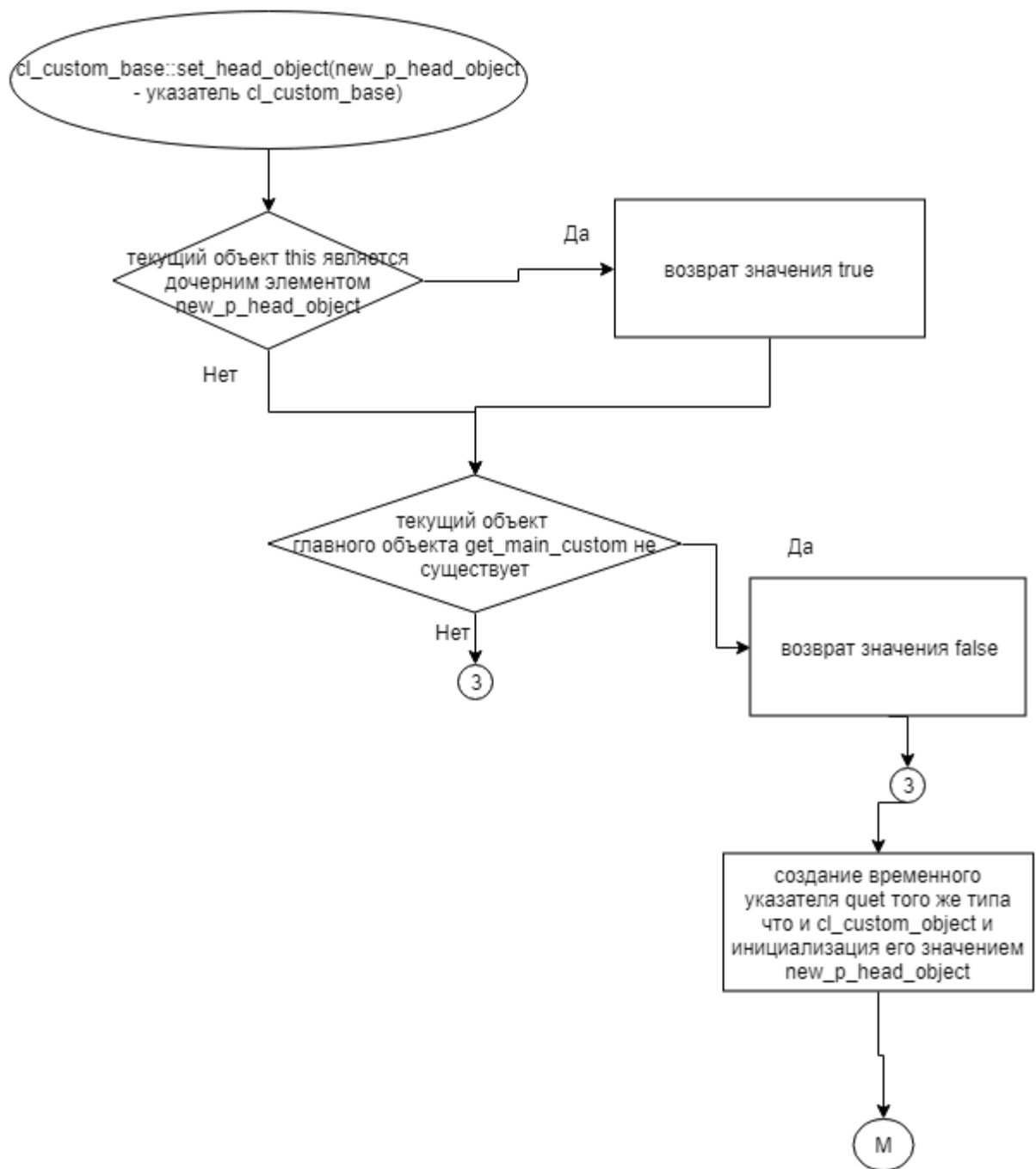


Рисунок 7 – Блок-схема алгоритма

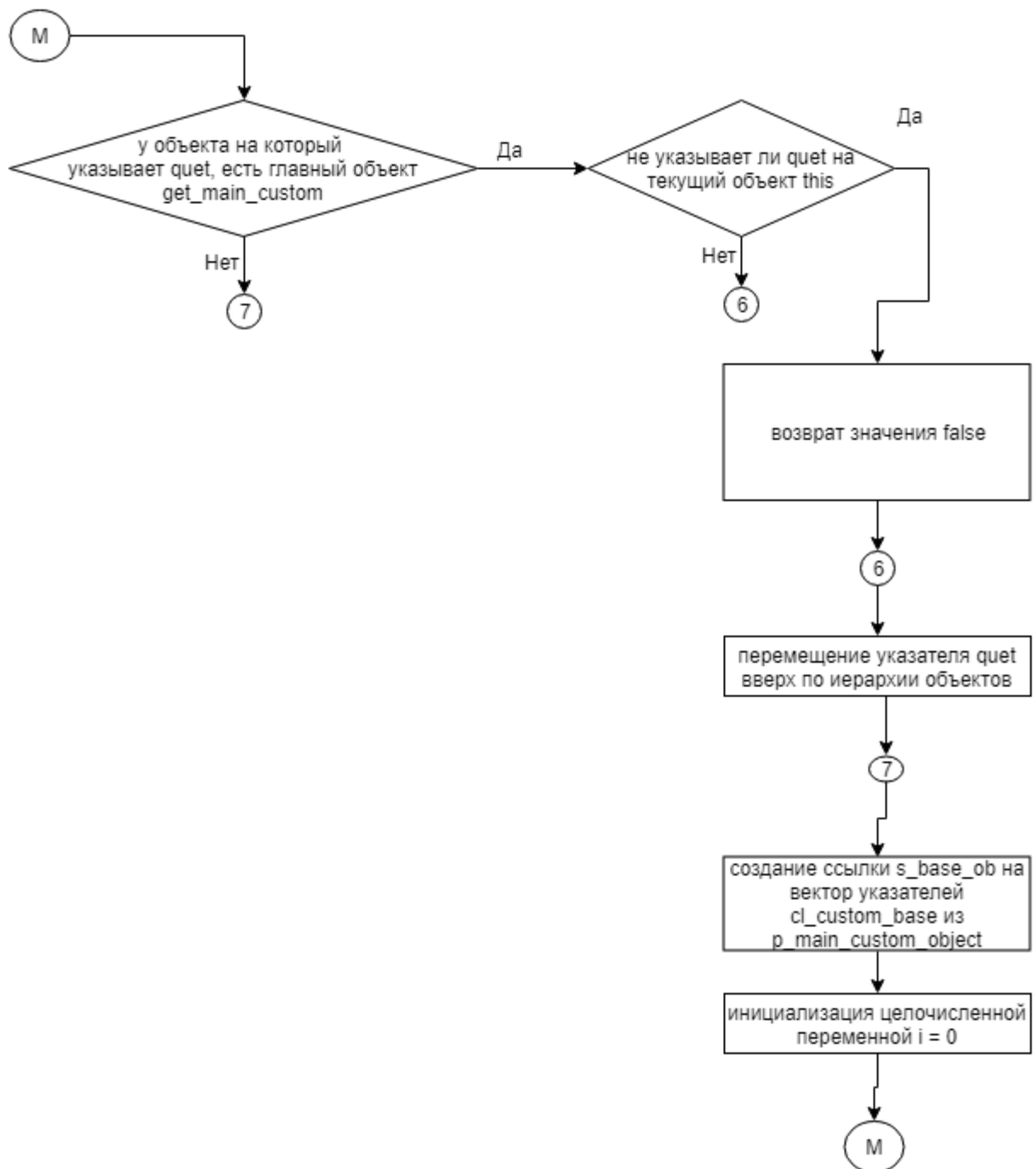


Рисунок 8 – Блок-схема алгоритма

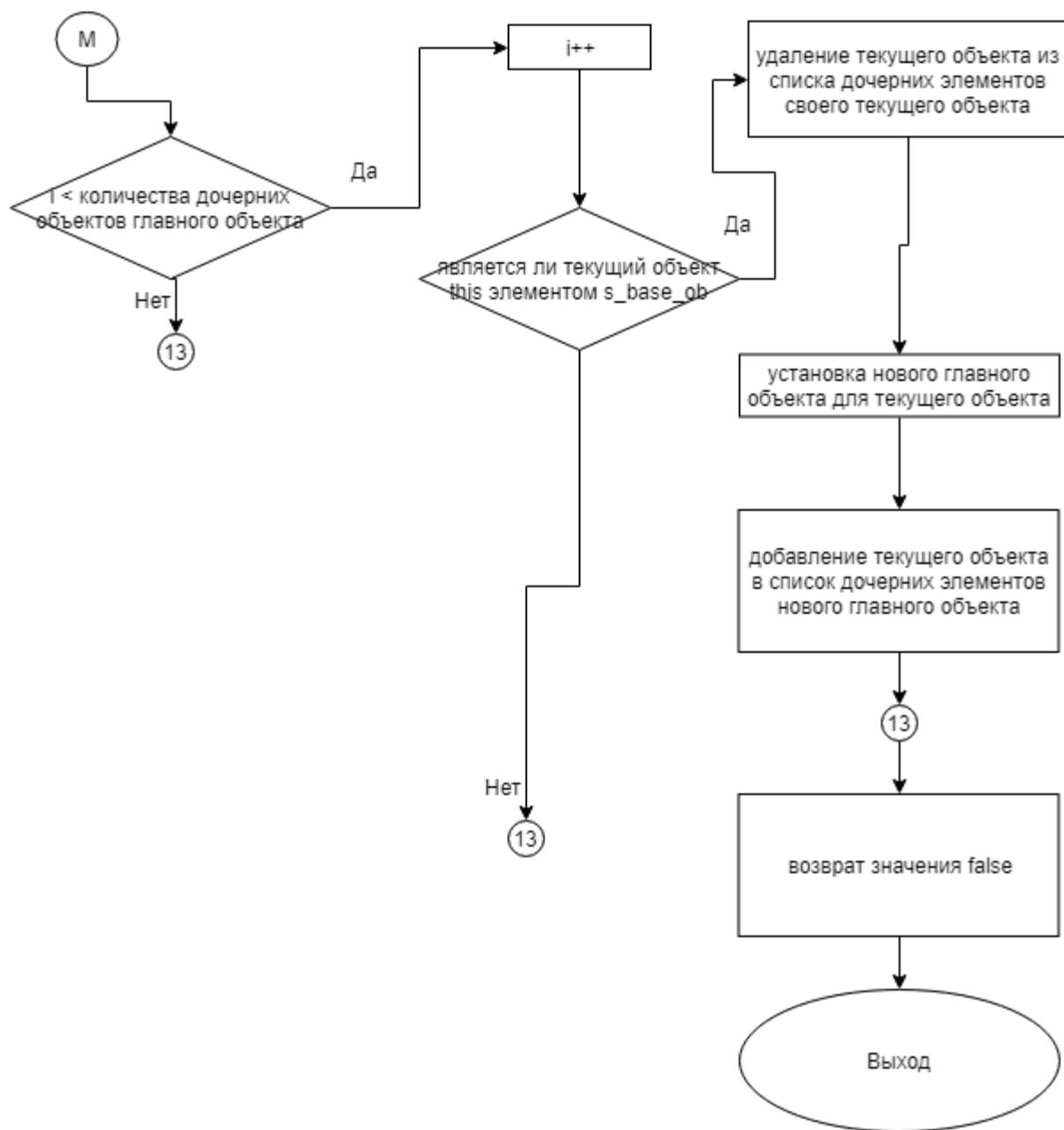


Рисунок 9 – Блок-схема алгоритма

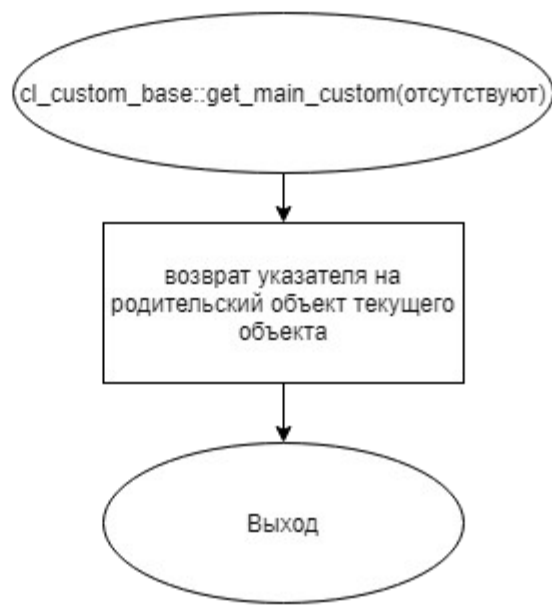


Рисунок 10 – Блок-схема алгоритма

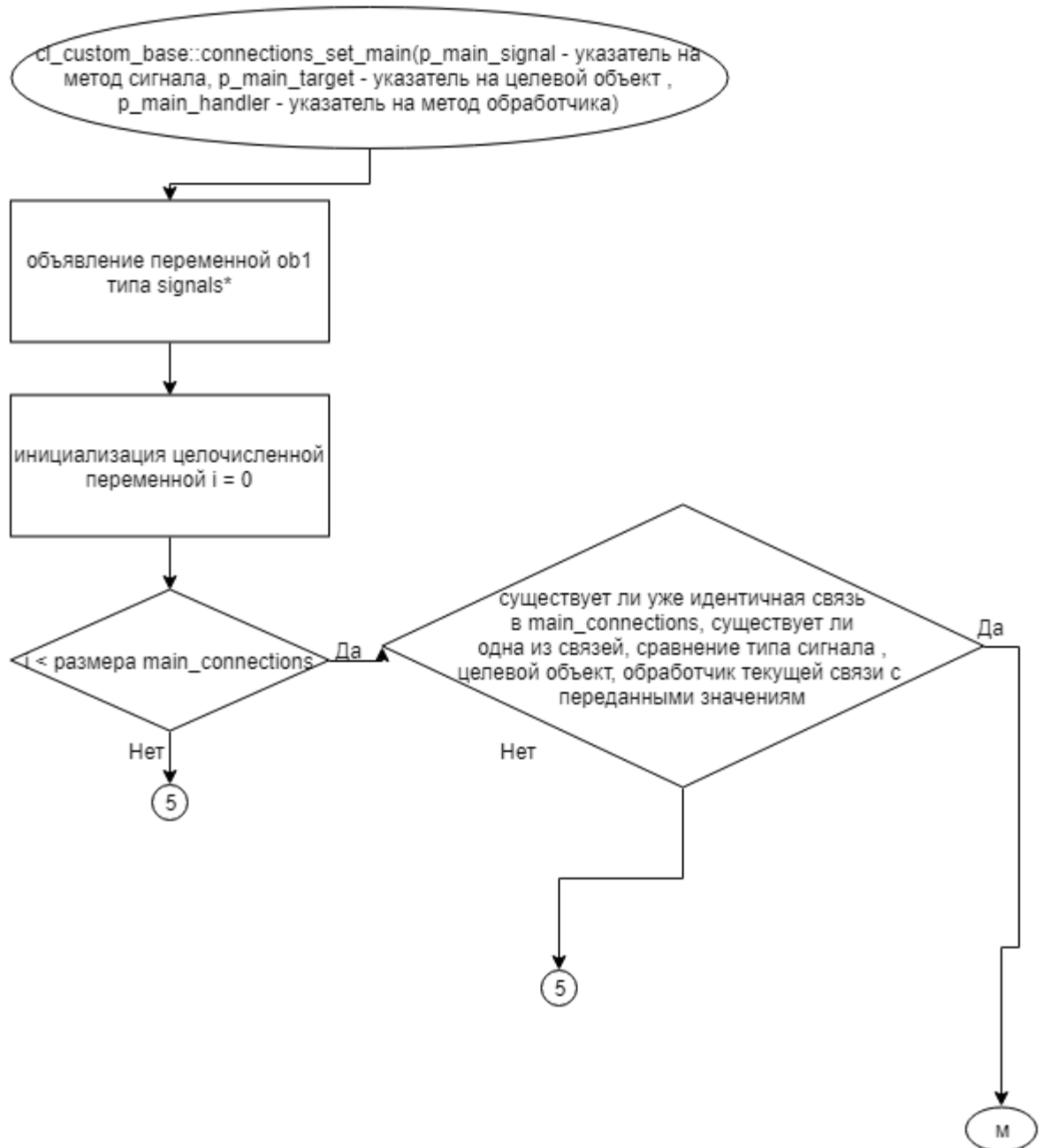


Рисунок 11 – Блок-схема алгоритма



Рисунок 12 – Блок-схема алгоритма

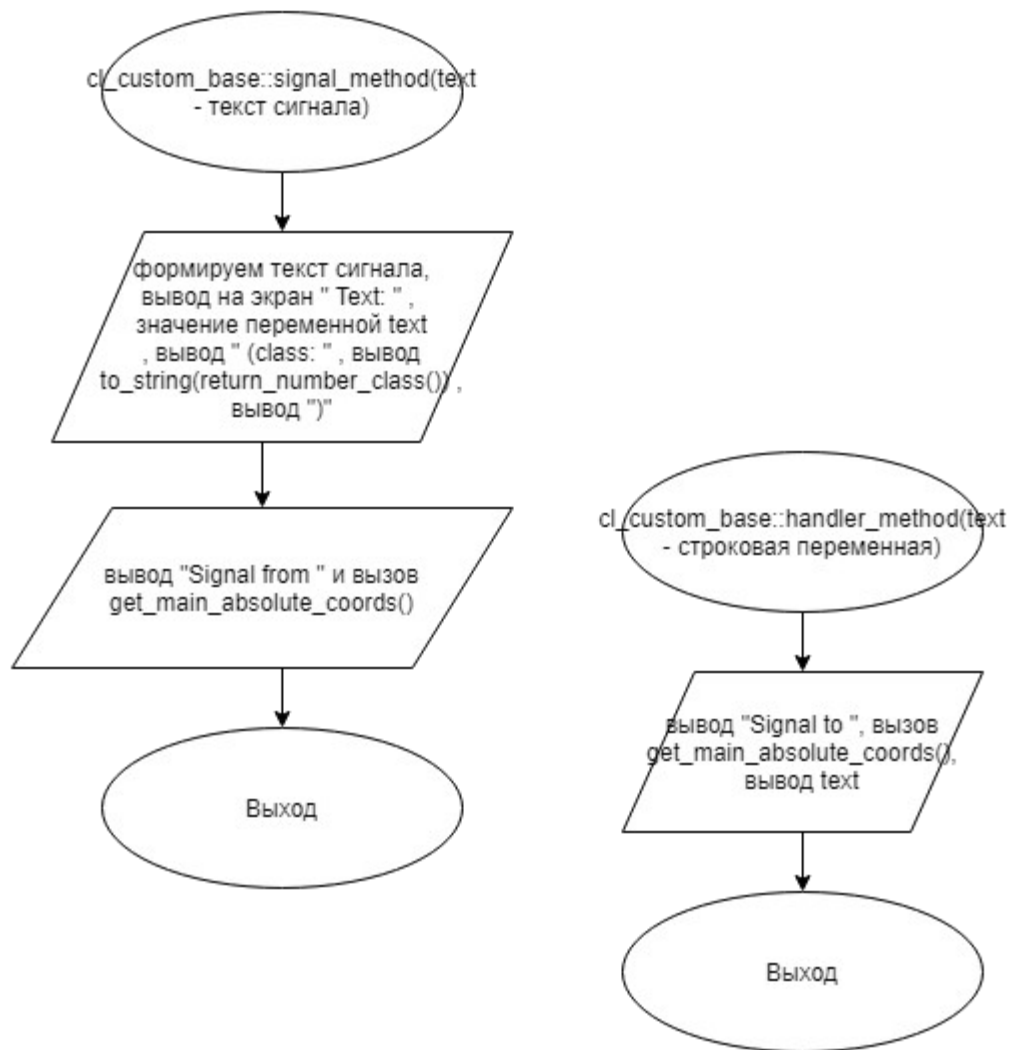


Рисунок 13 – Блок-схема алгоритма

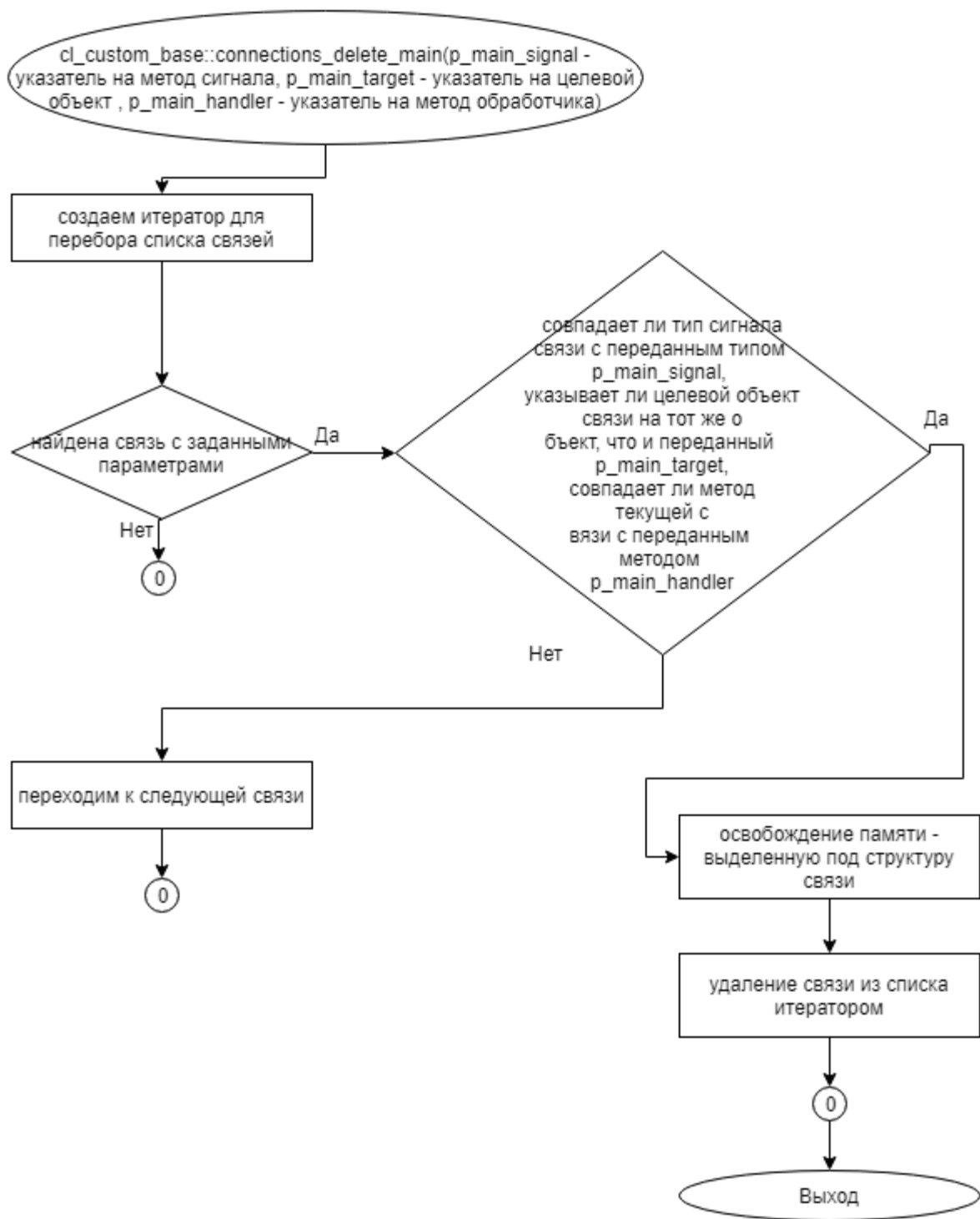


Рисунок 14 – Блок-схема алгоритма

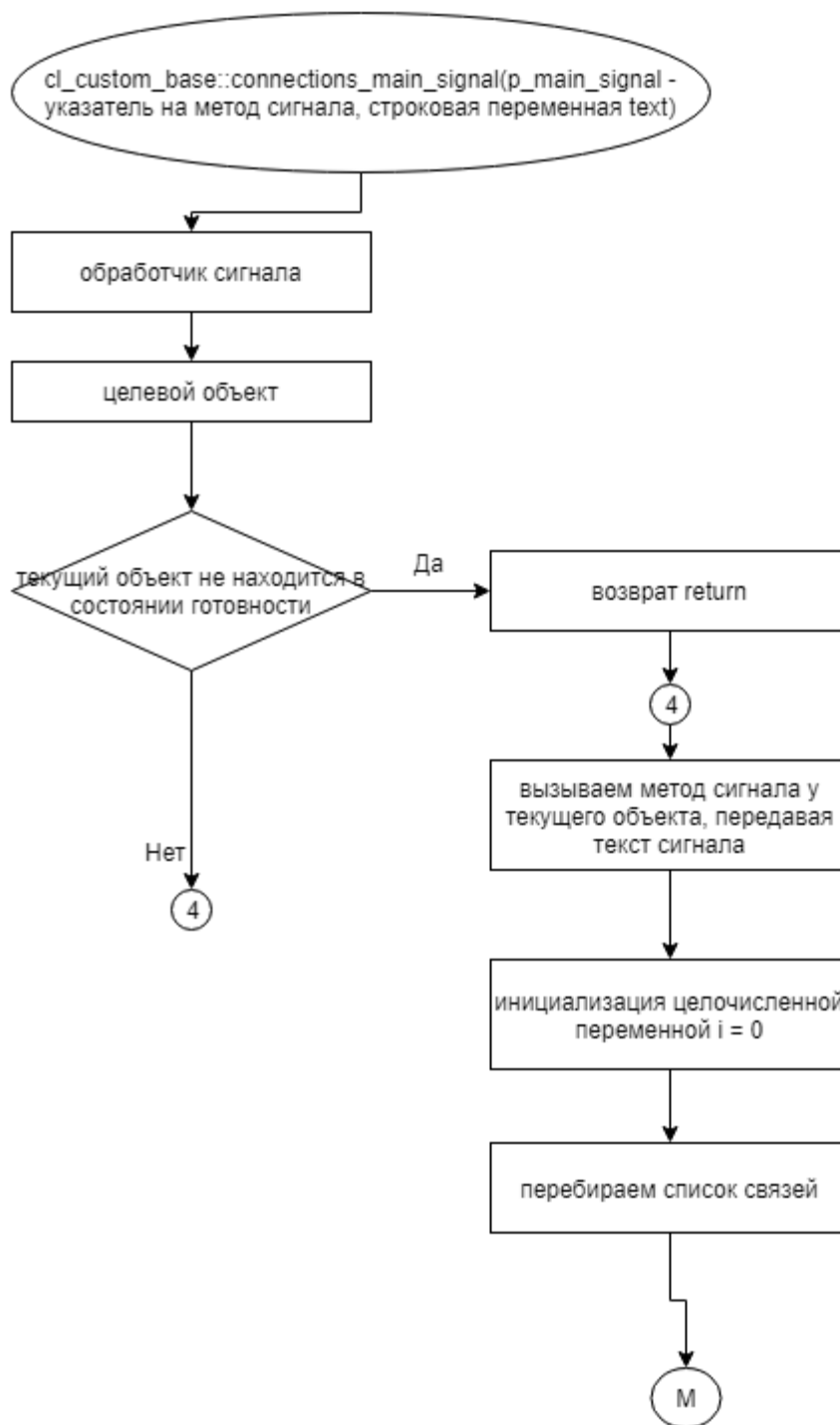


Рисунок 15 – Блок-схема алгоритма

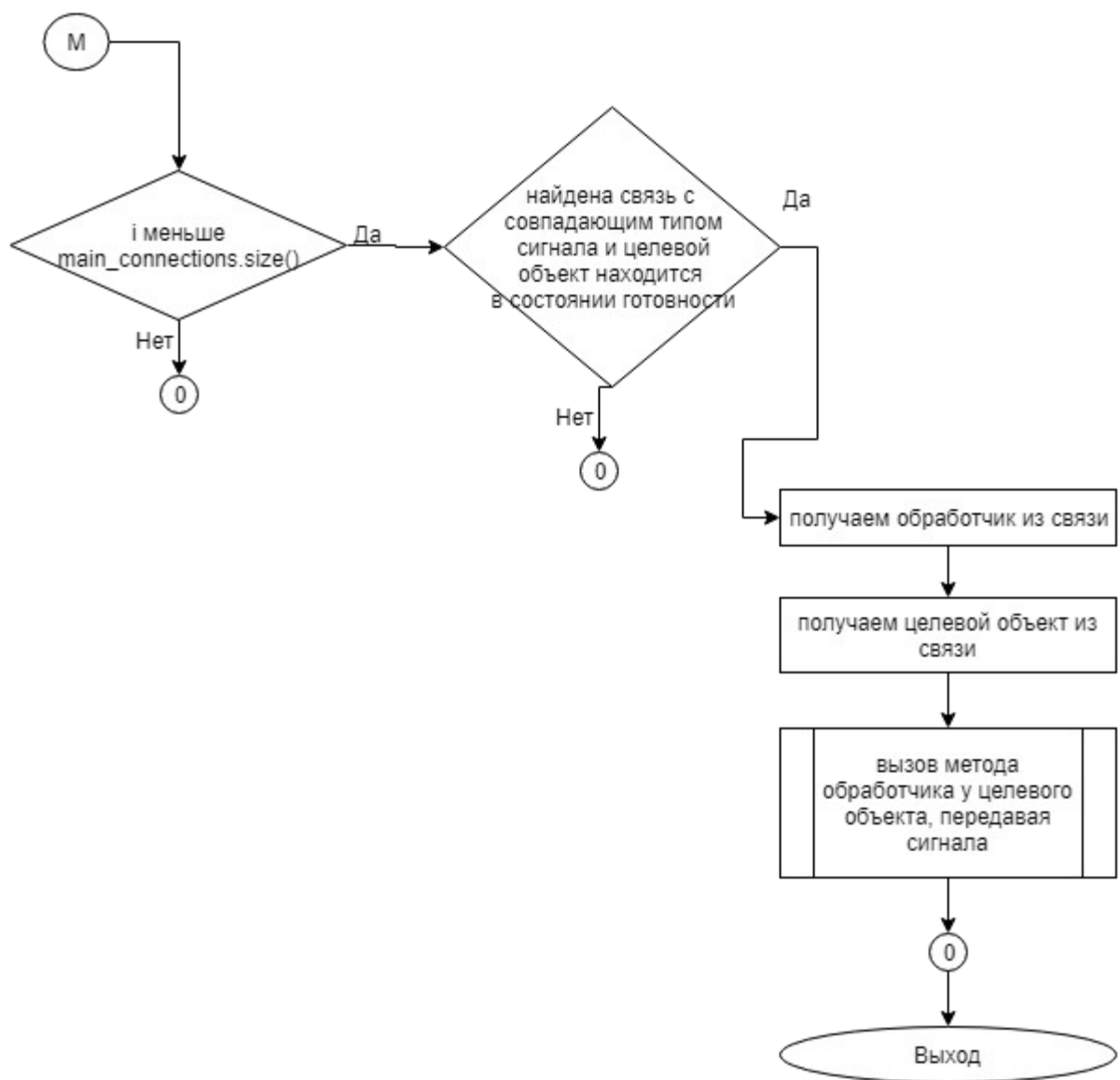


Рисунок 16 – Блок-схема алгоритма

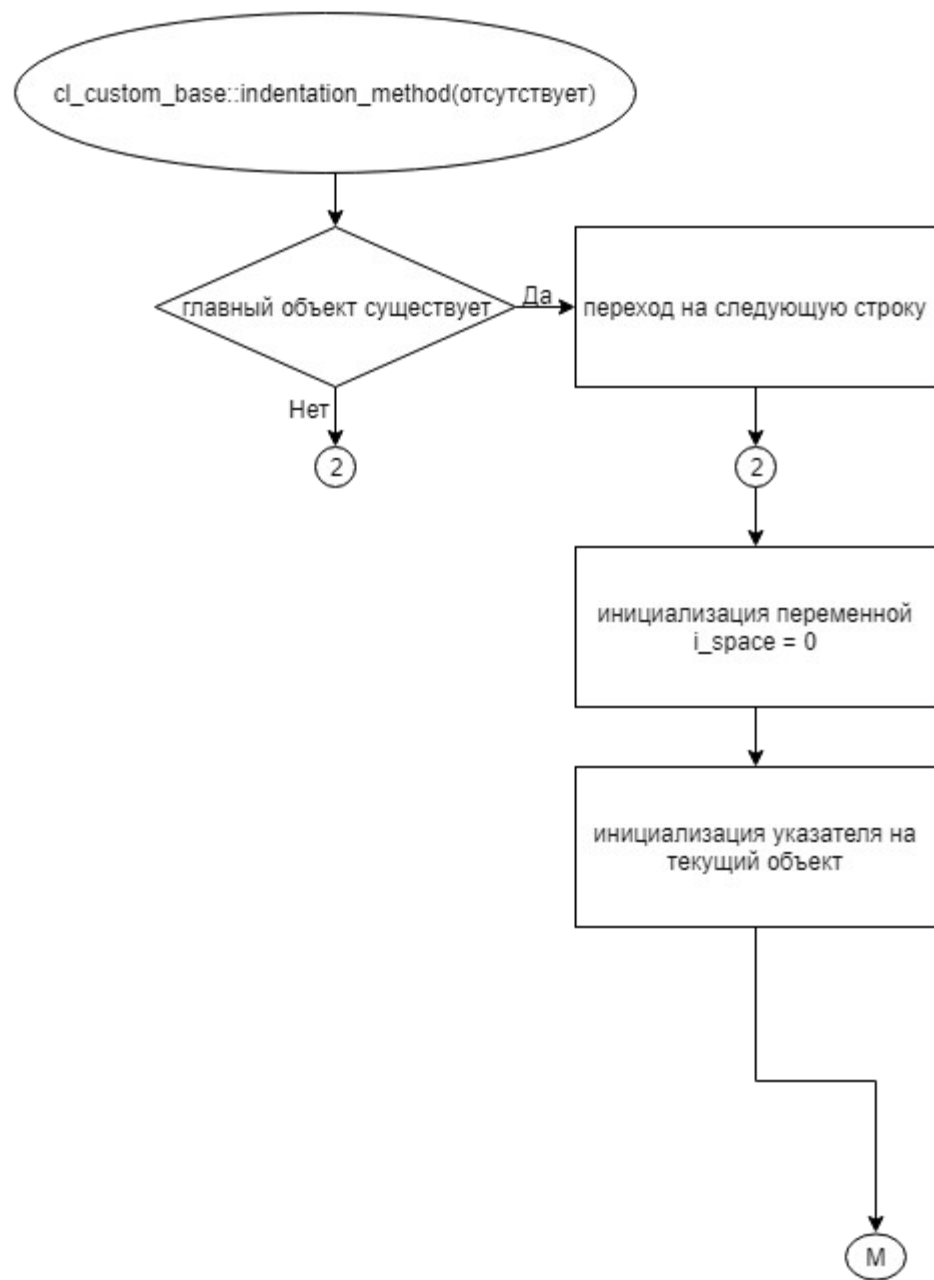


Рисунок 17 – Блок-схема алгоритма

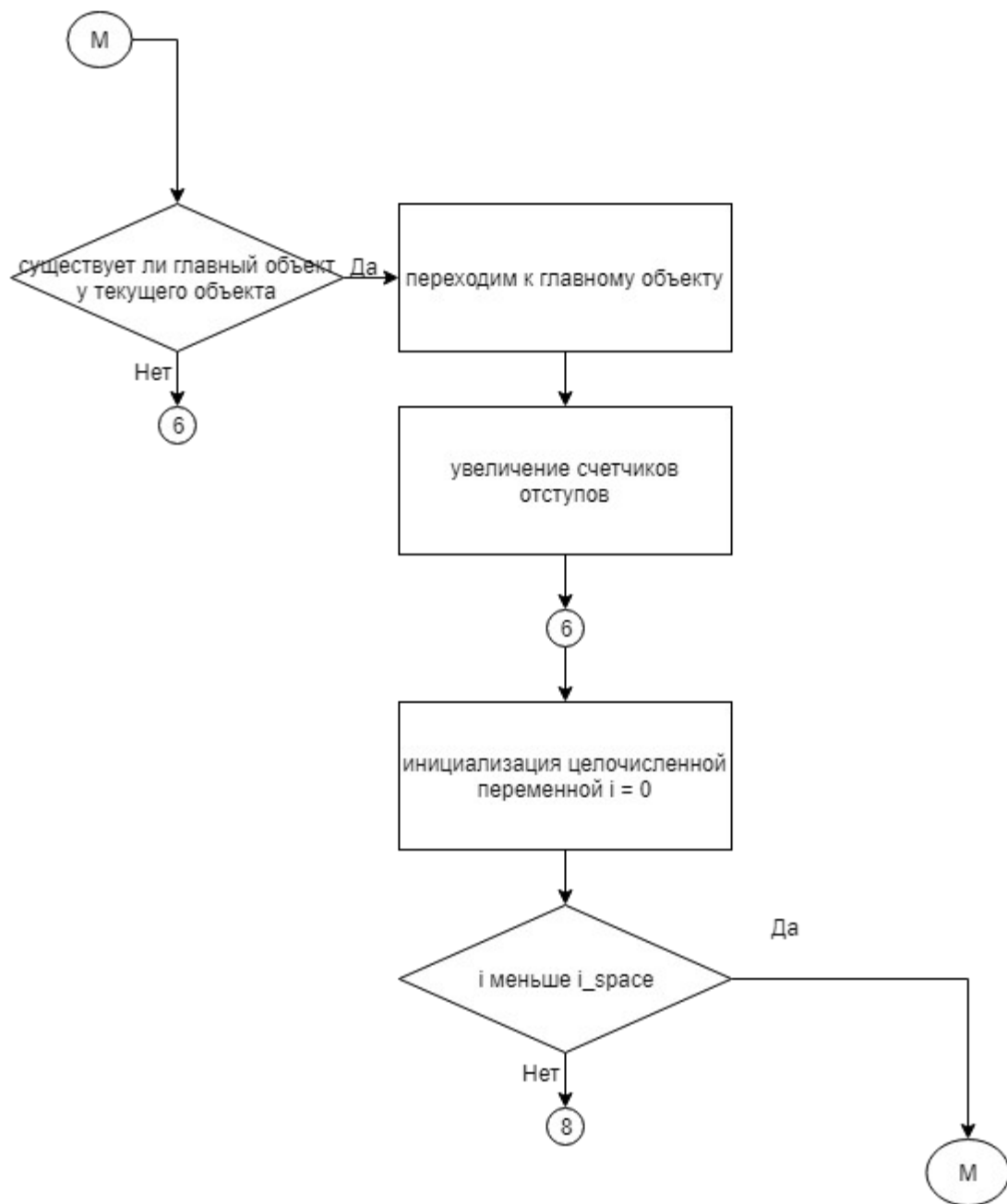


Рисунок 18 – Блок-схема алгоритма

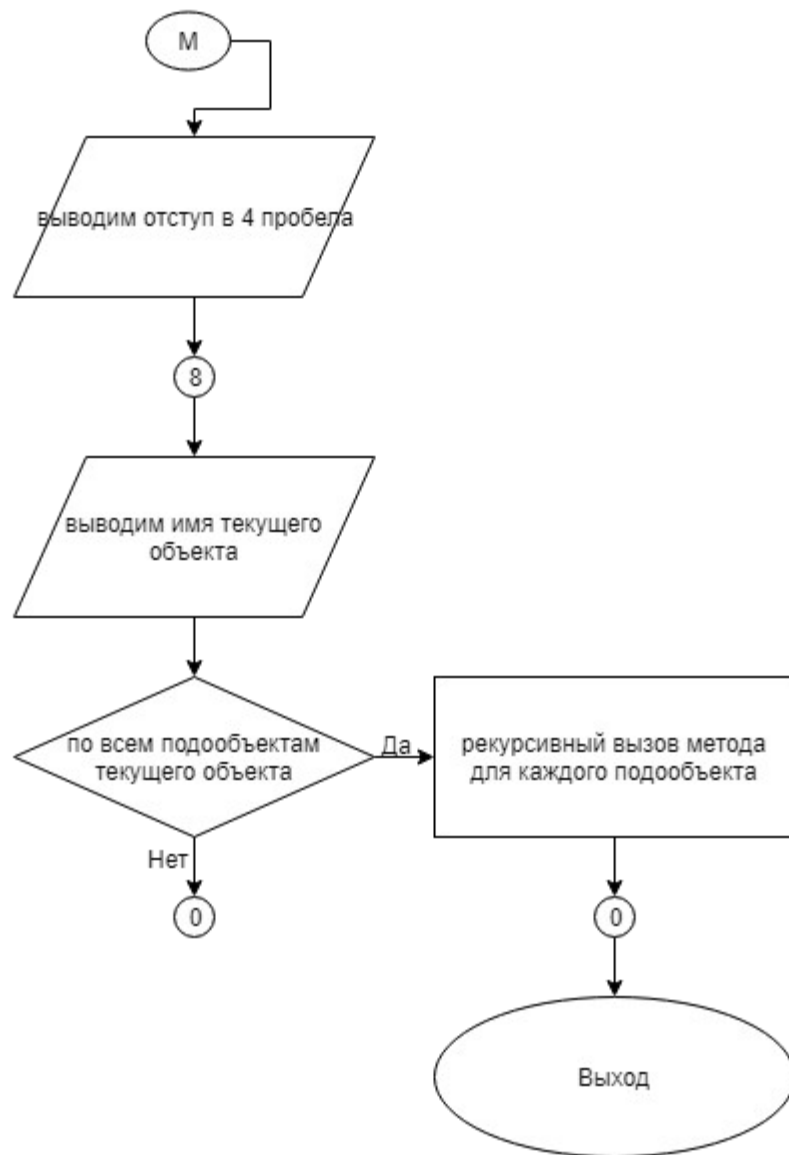


Рисунок 19 – Блок-схема алгоритма

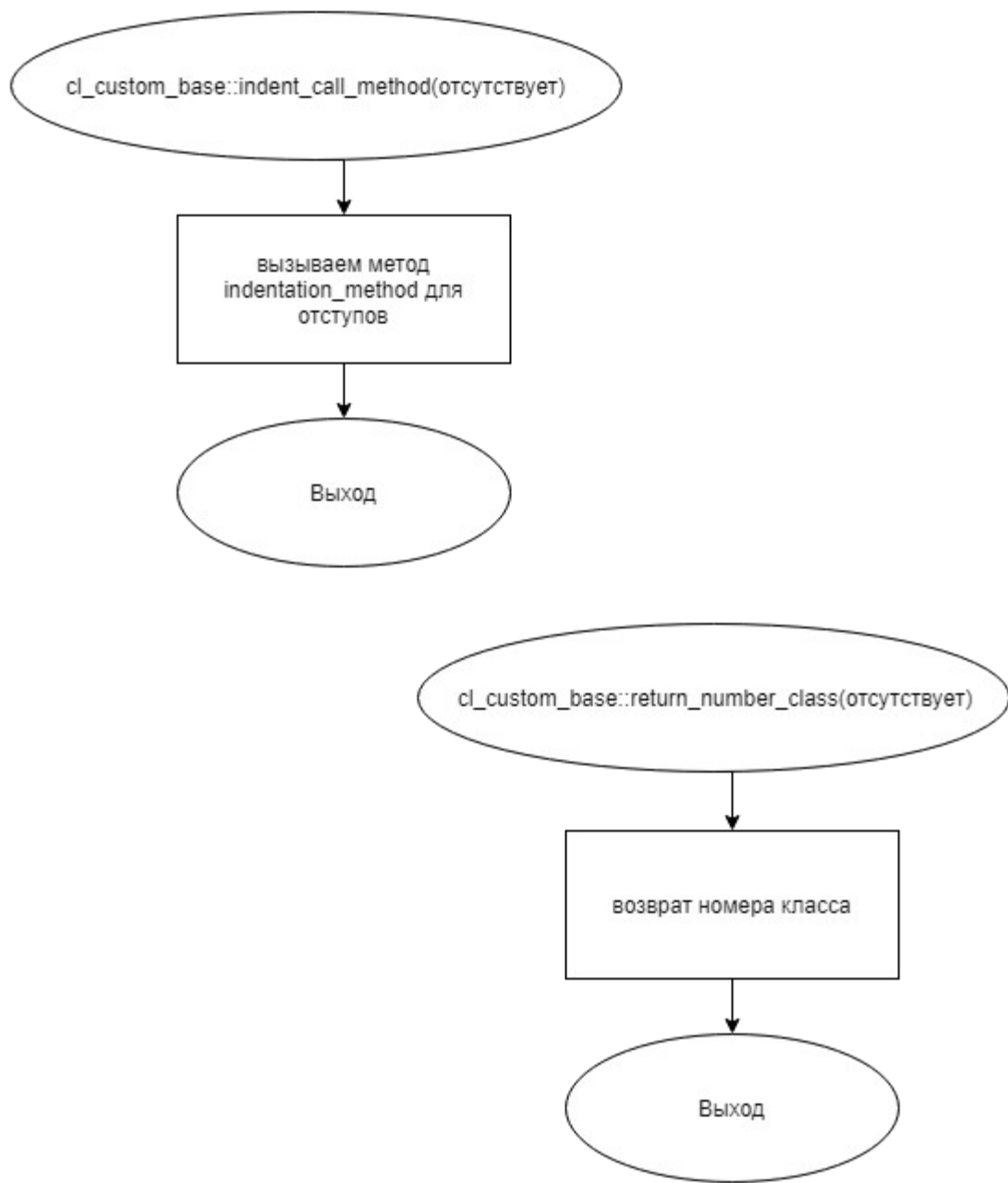


Рисунок 20 – Блок-схема алгоритма

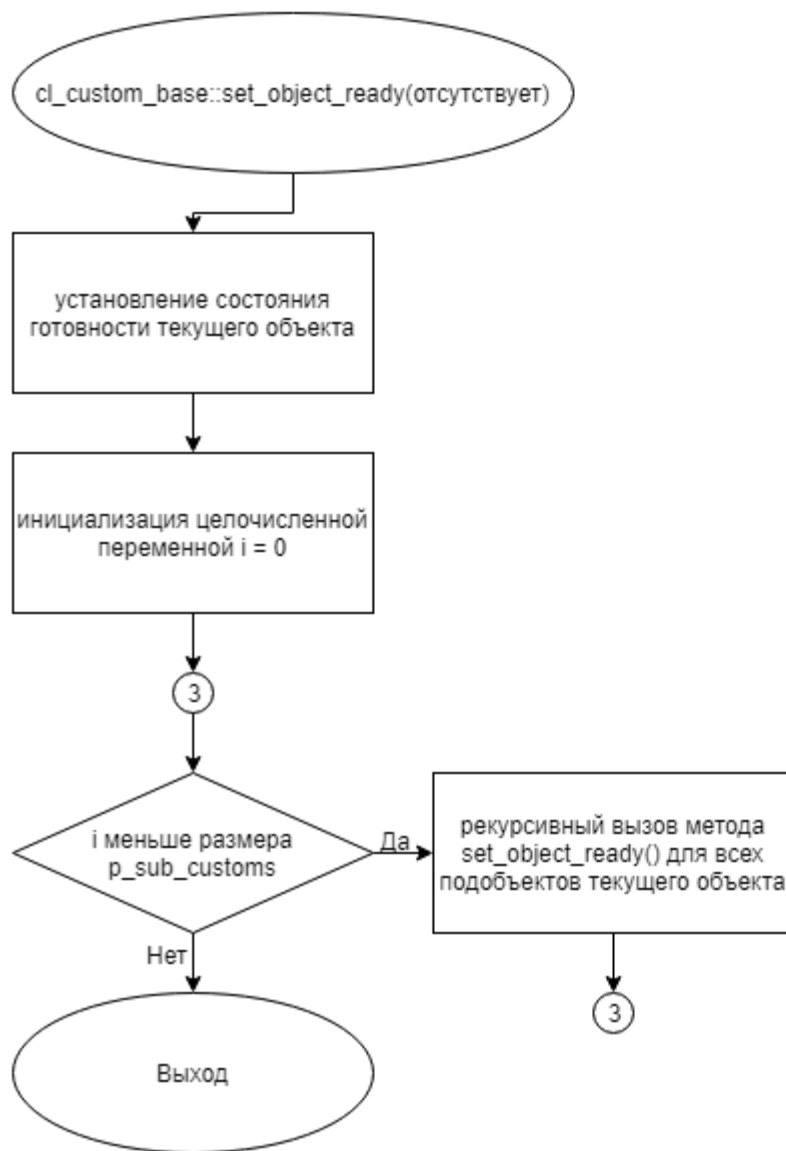


Рисунок 21 – Блок-схема алгоритма

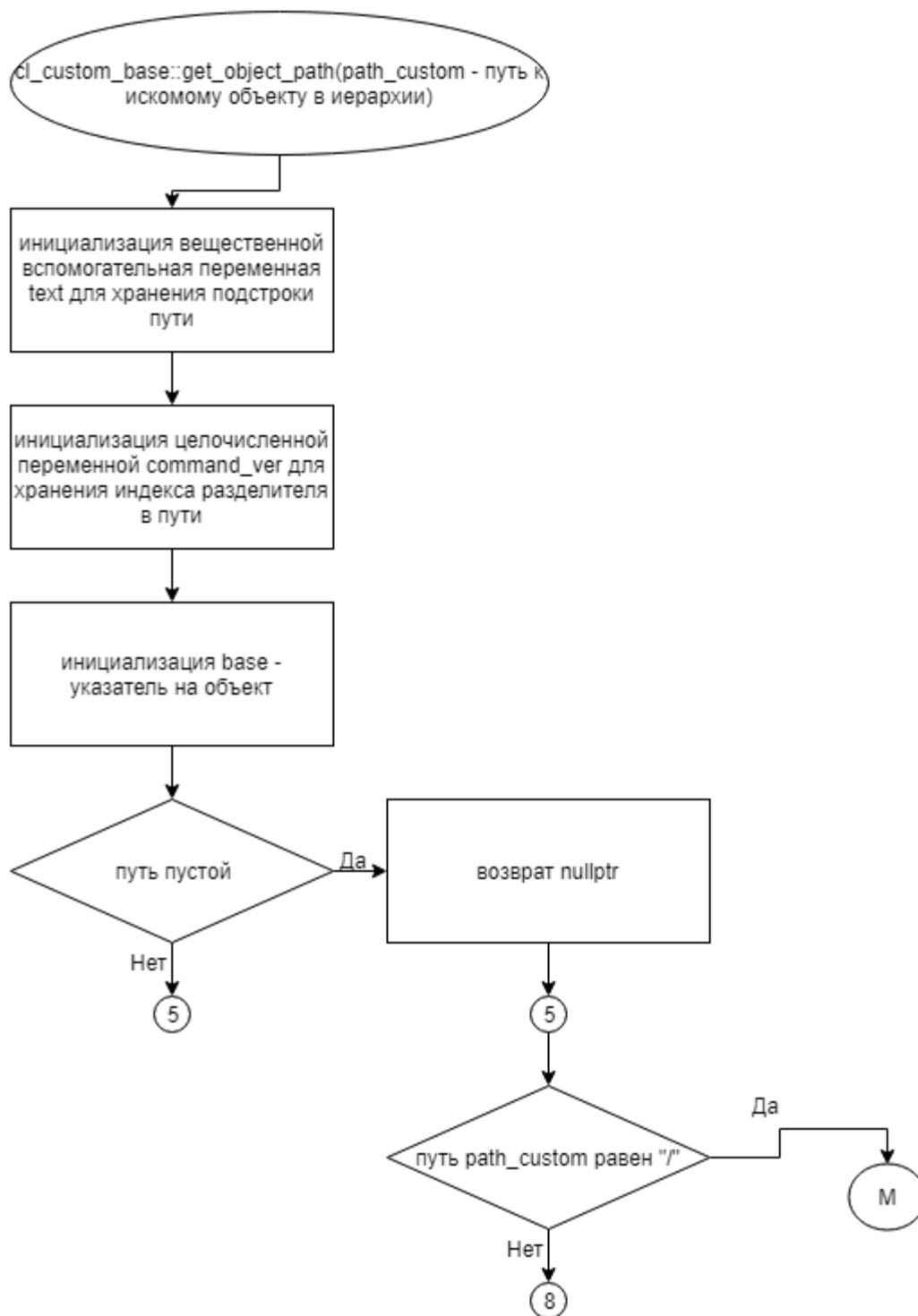


Рисунок 22 – Блок-схема алгоритма

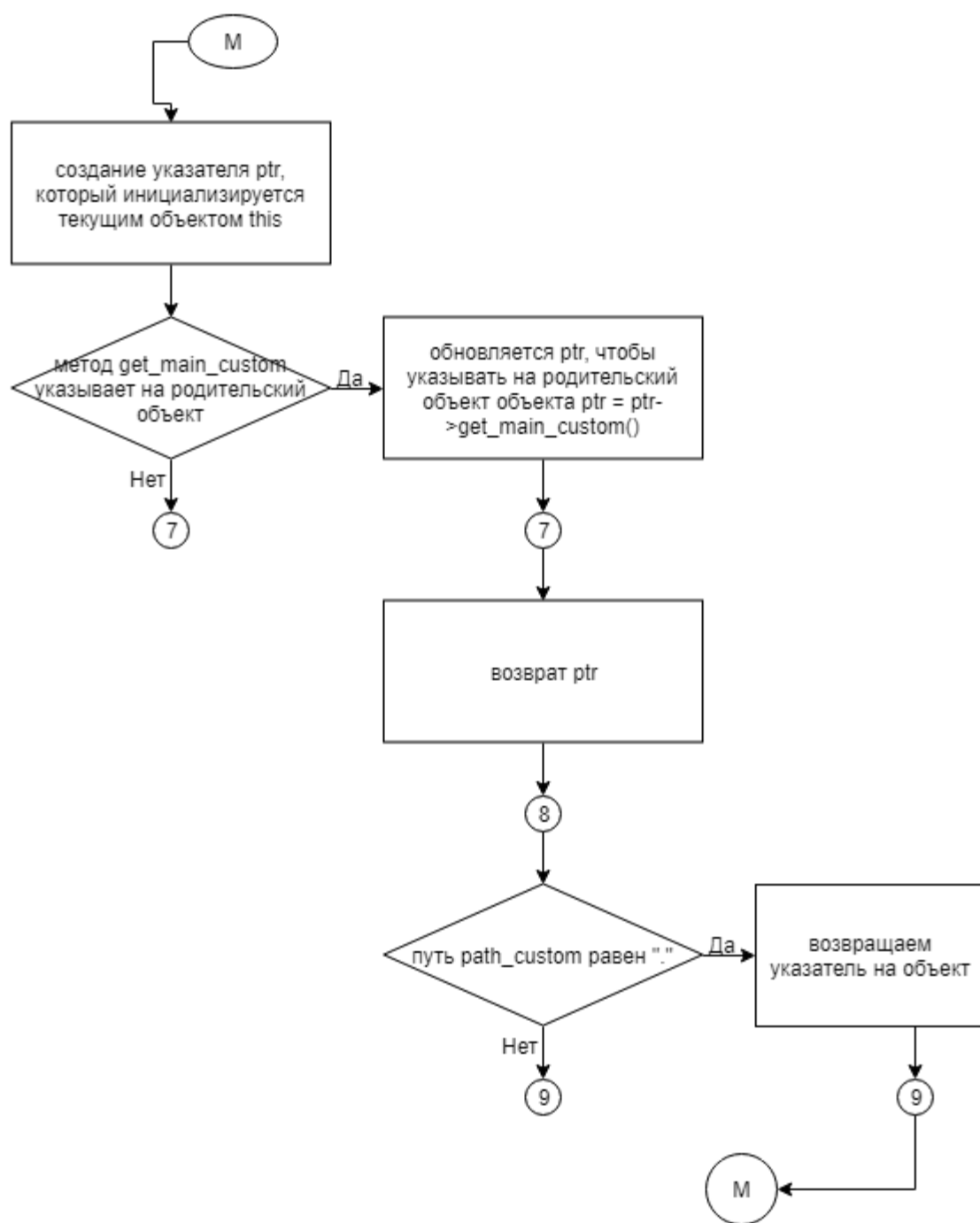


Рисунок 23 – Блок-схема алгоритма

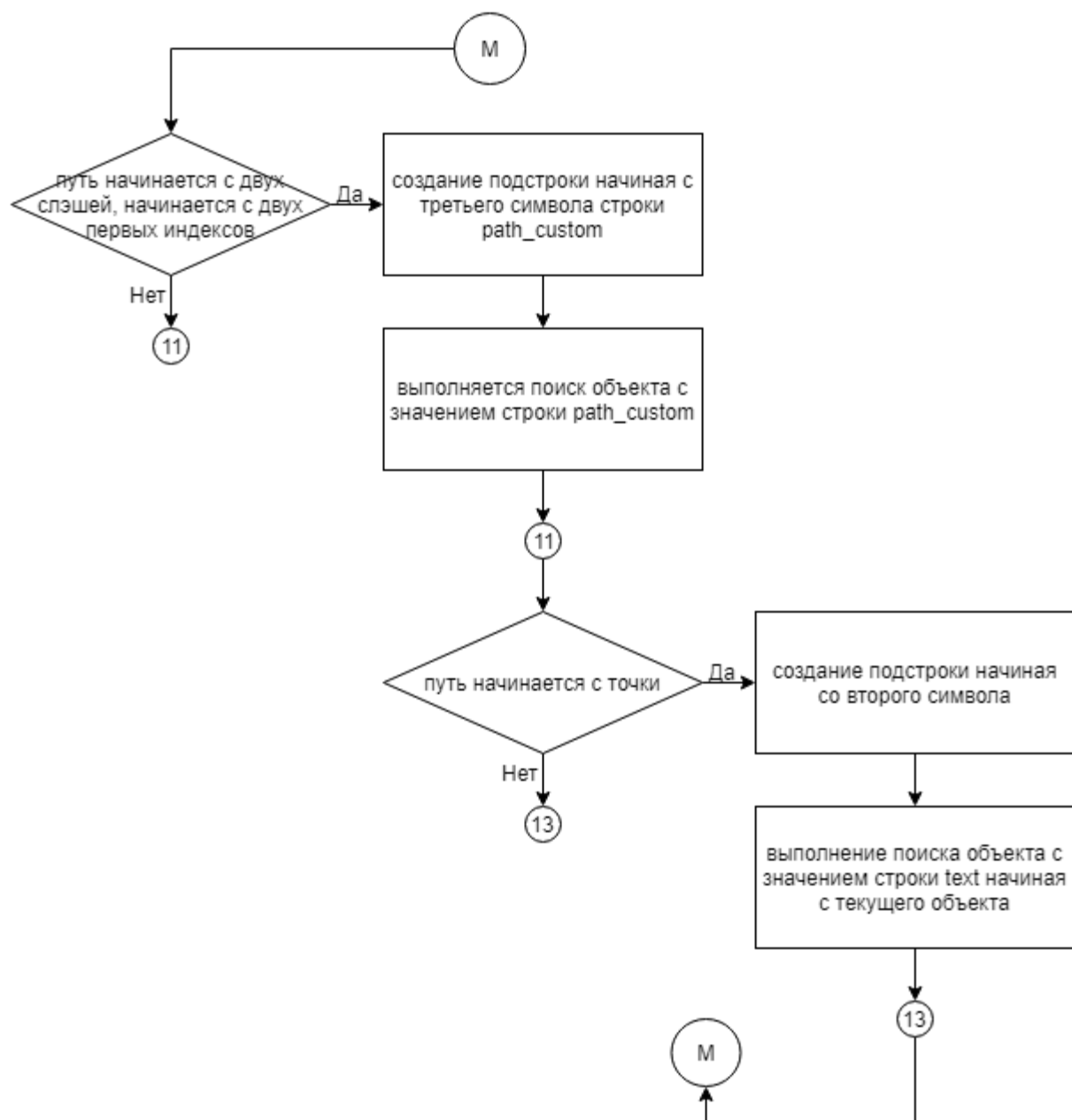


Рисунок 24 – Блок-схема алгоритма

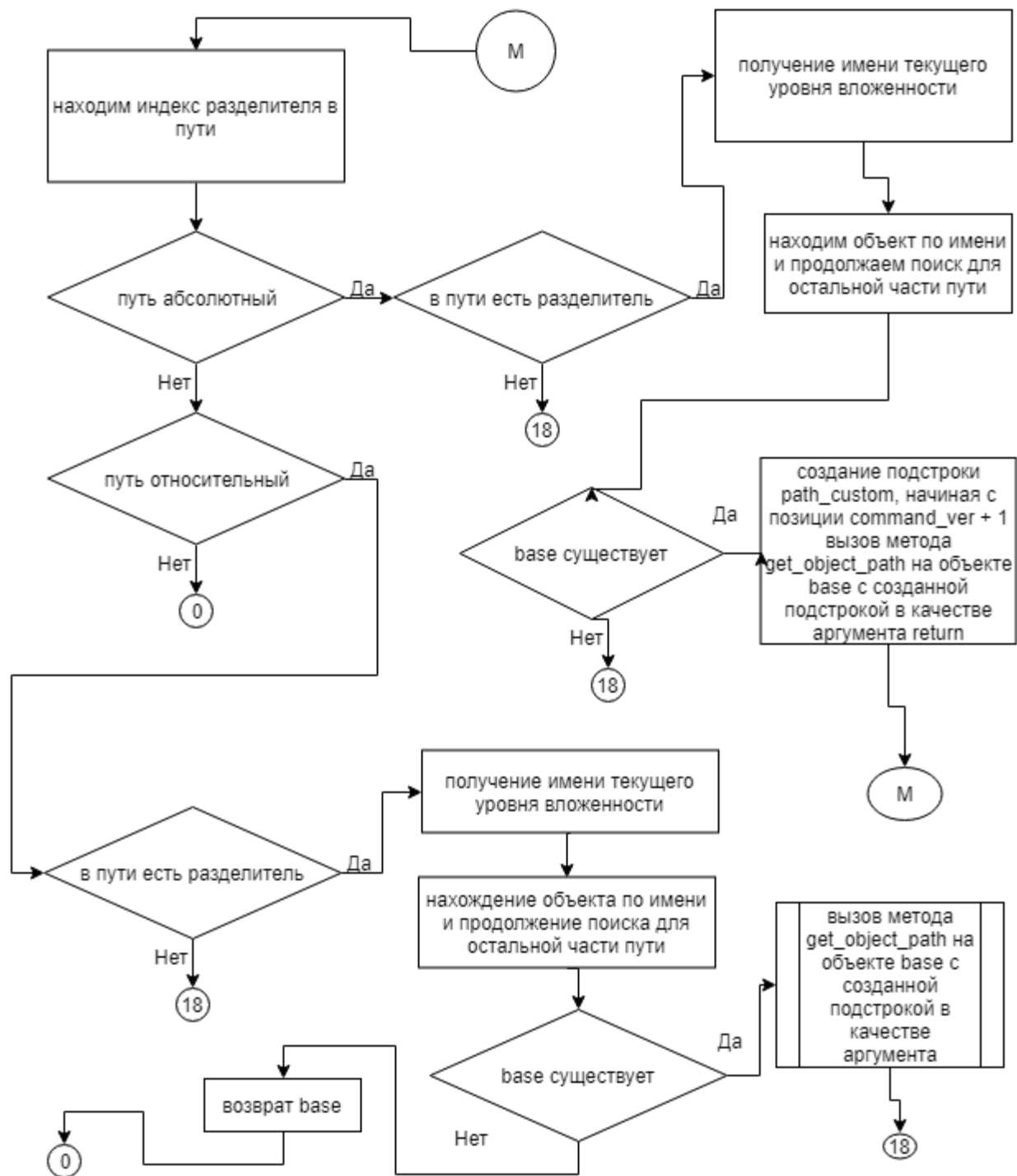


Рисунок 25 – Блок-схема алгоритма

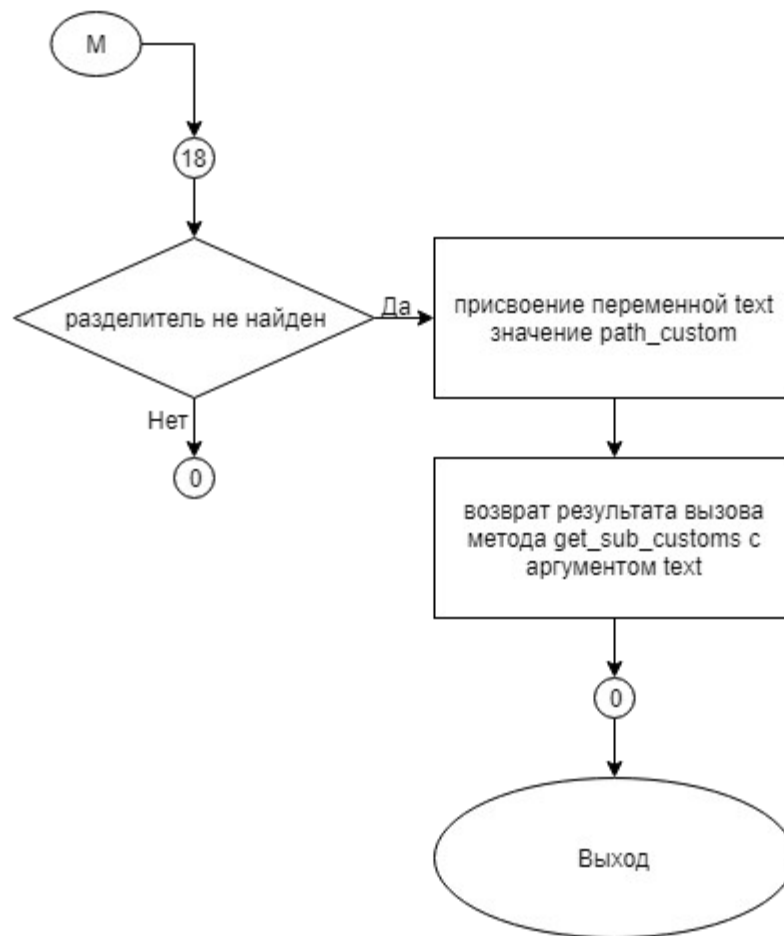


Рисунок 26 – Блок-схема алгоритма

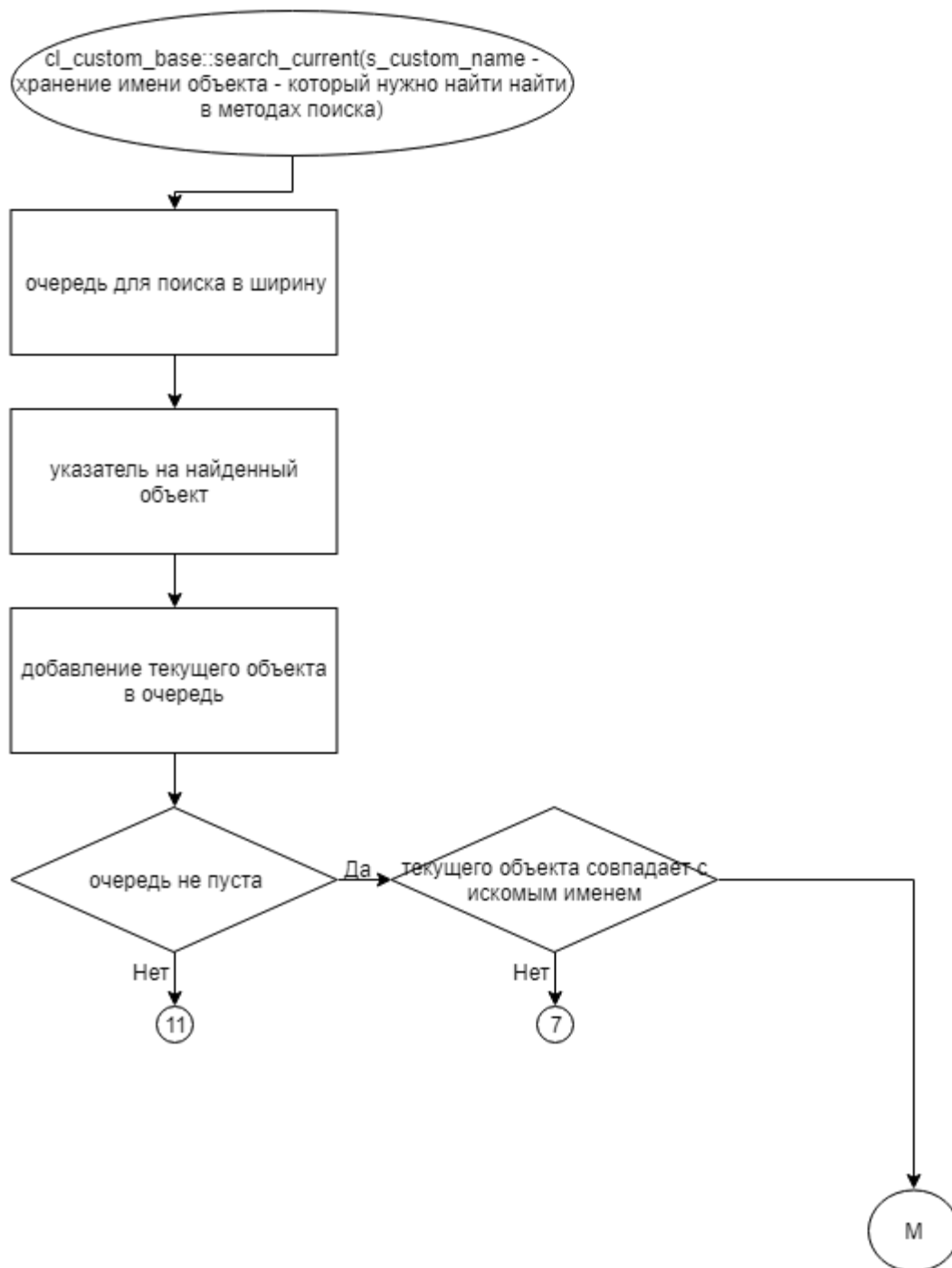


Рисунок 27 – Блок-схема алгоритма

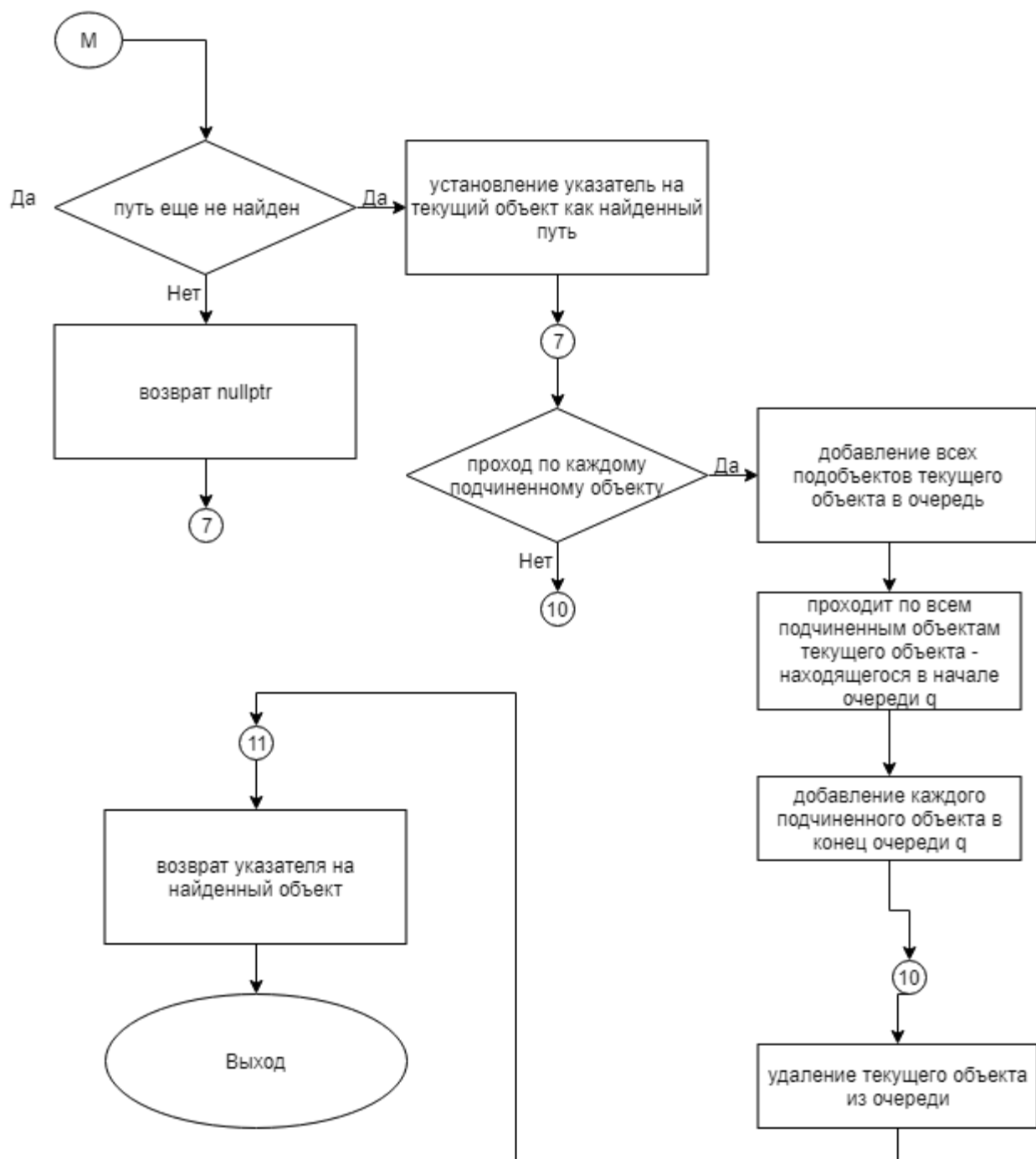


Рисунок 28 – Блок-схема алгоритма

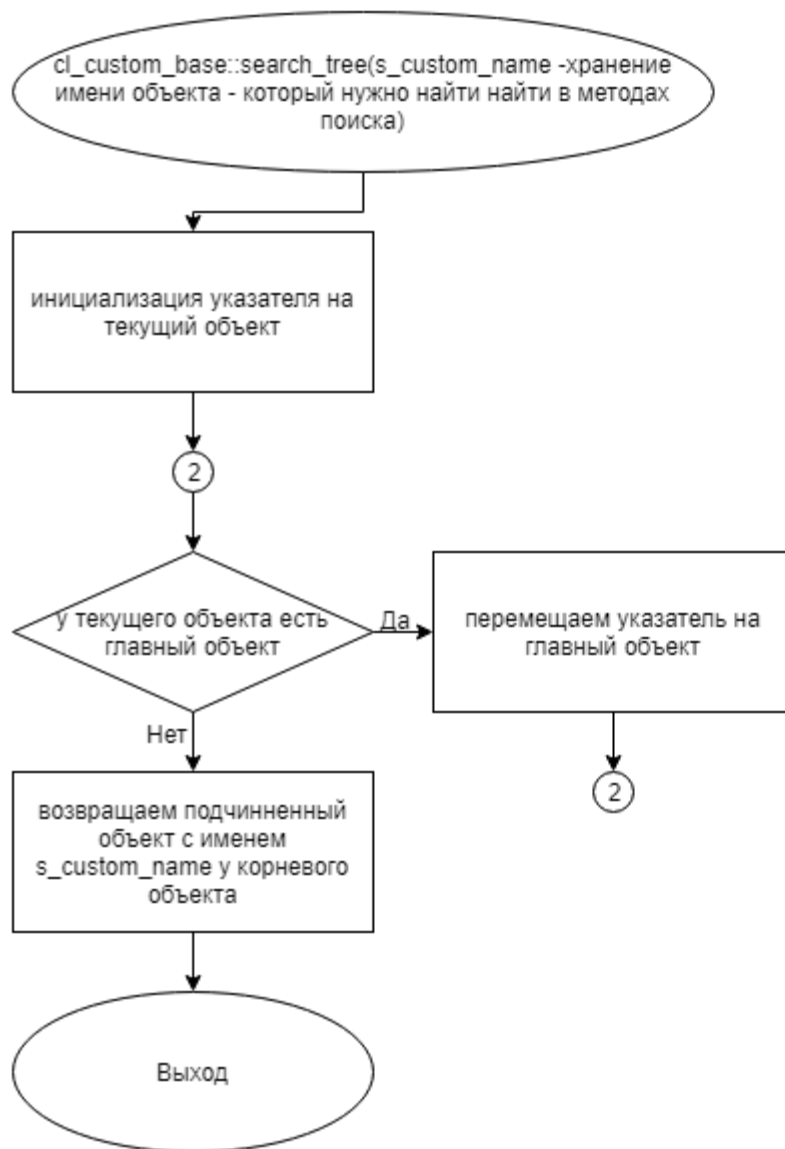


Рисунок 29 – Блок-схема алгоритма

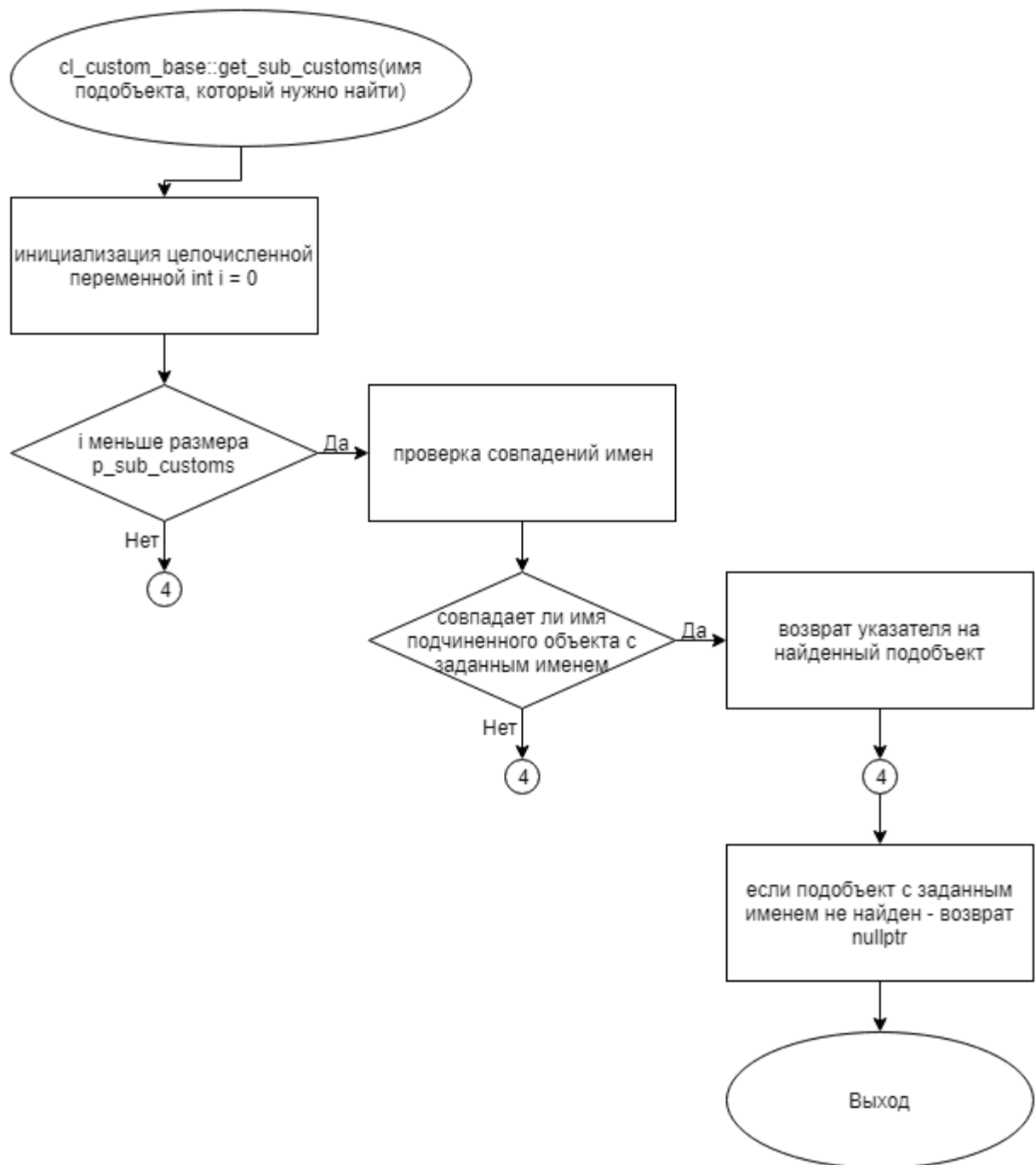


Рисунок 30 – Блок-схема алгоритма

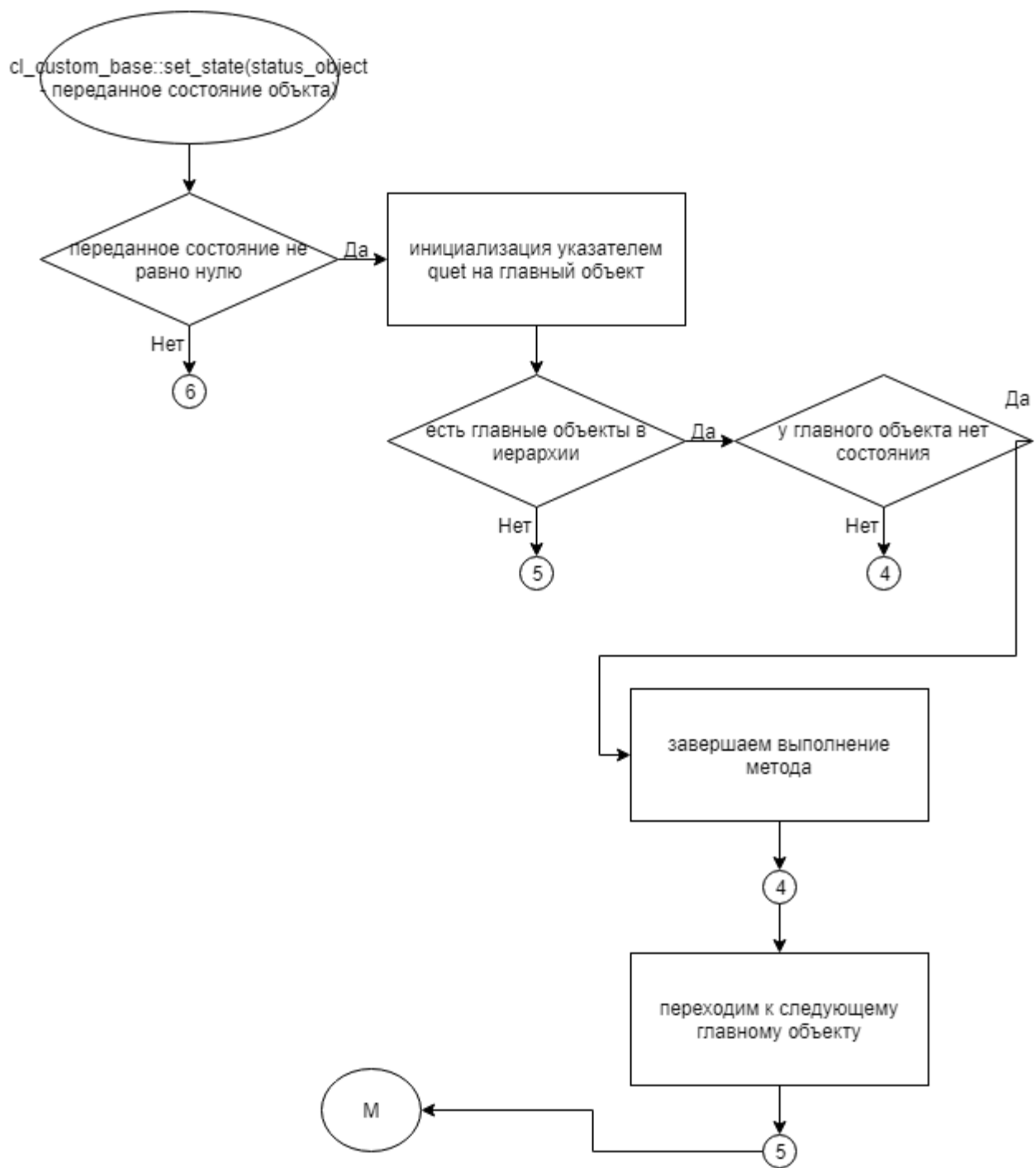


Рисунок 31 – Блок-схема алгоритма

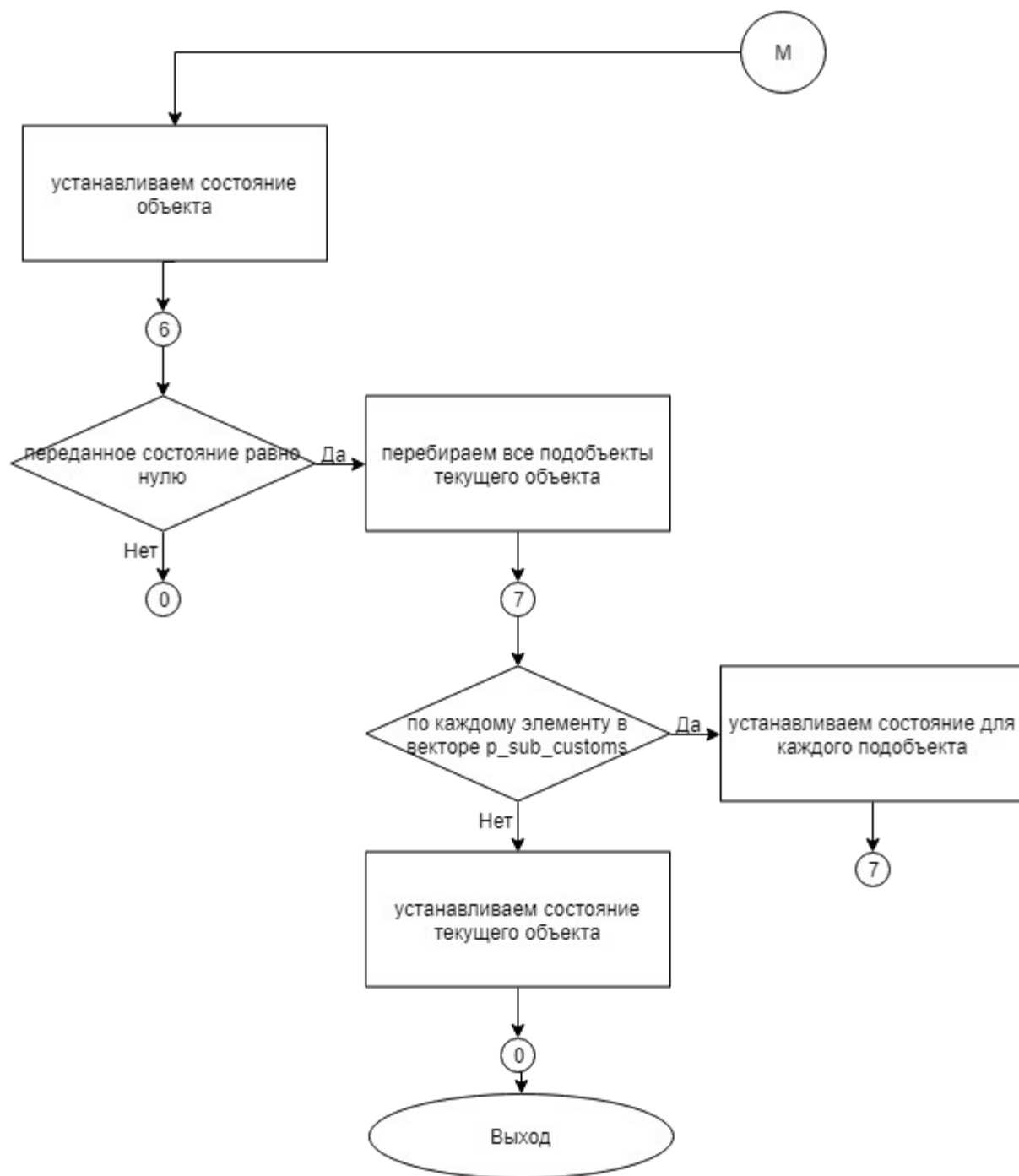


Рисунок 32 – Блок-схема алгоритма

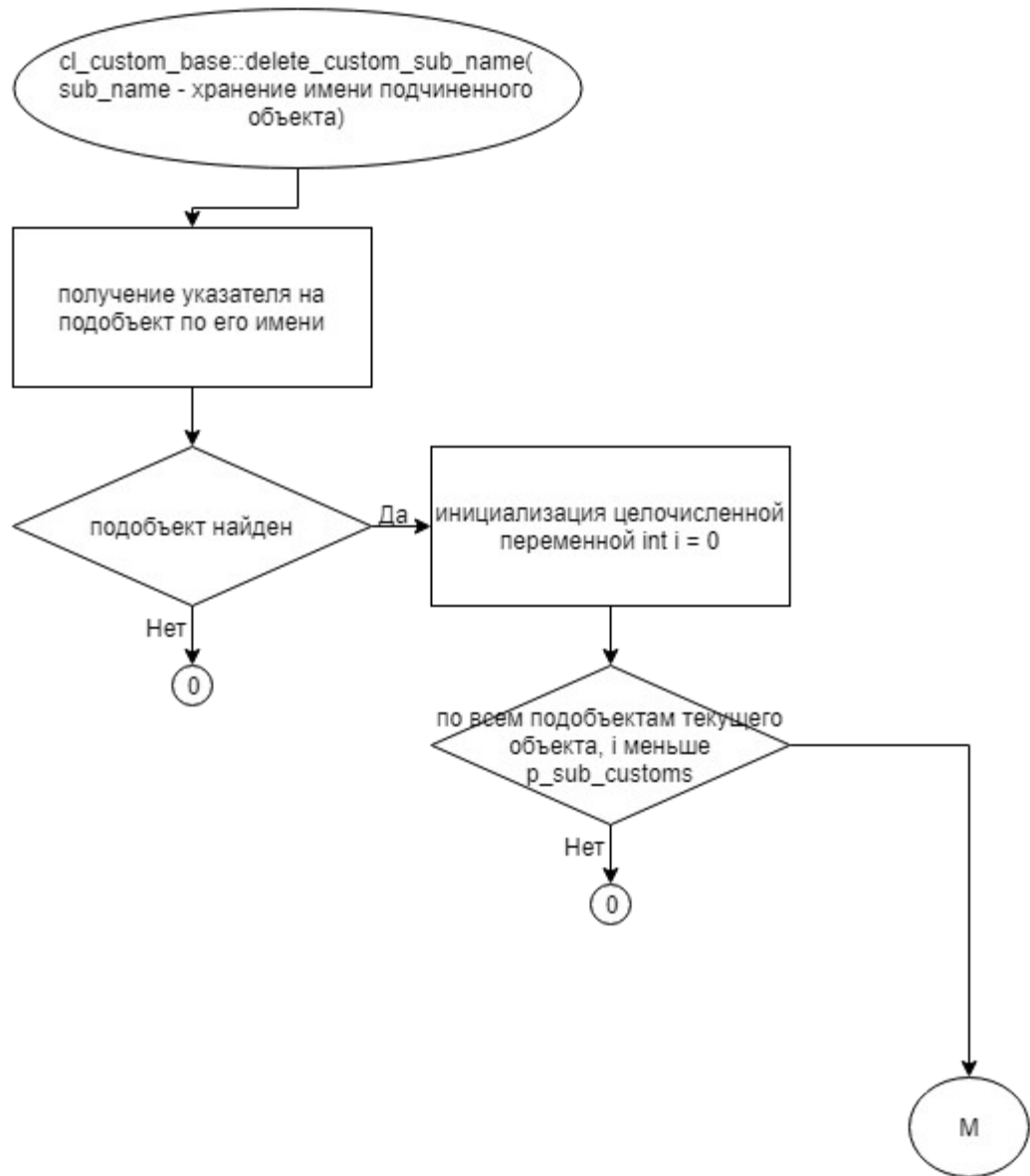


Рисунок 33 – Блок-схема алгоритма

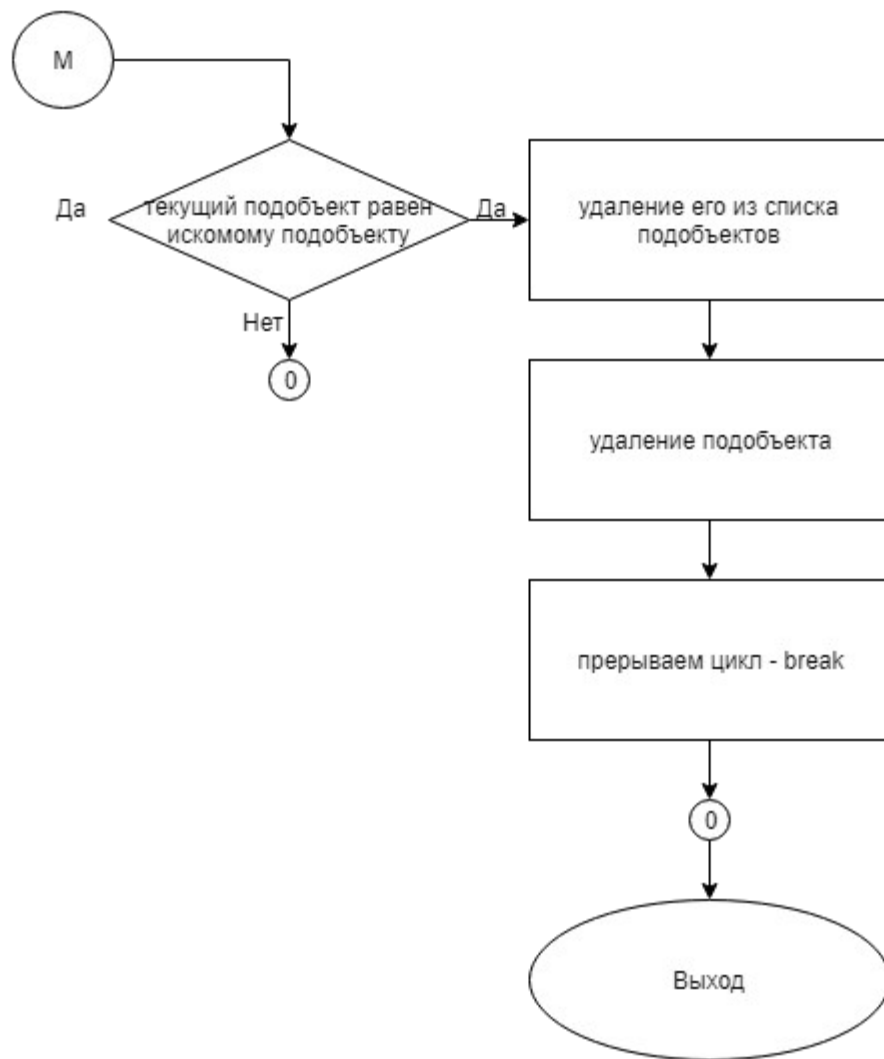


Рисунок 34 – Блок-схема алгоритма



Рисунок 35 – Блок-схема алгоритма

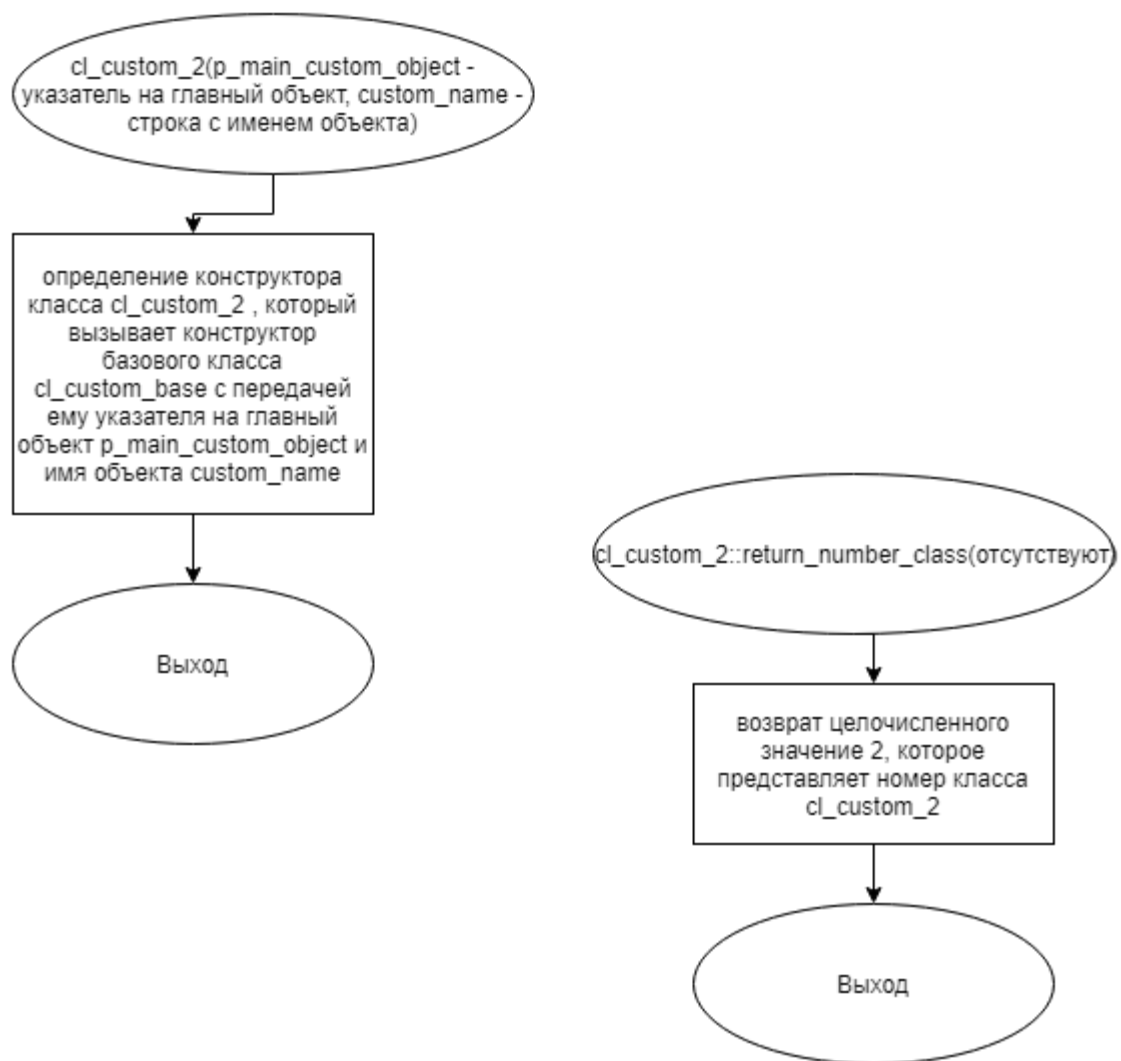


Рисунок 36 – Блок-схема алгоритма

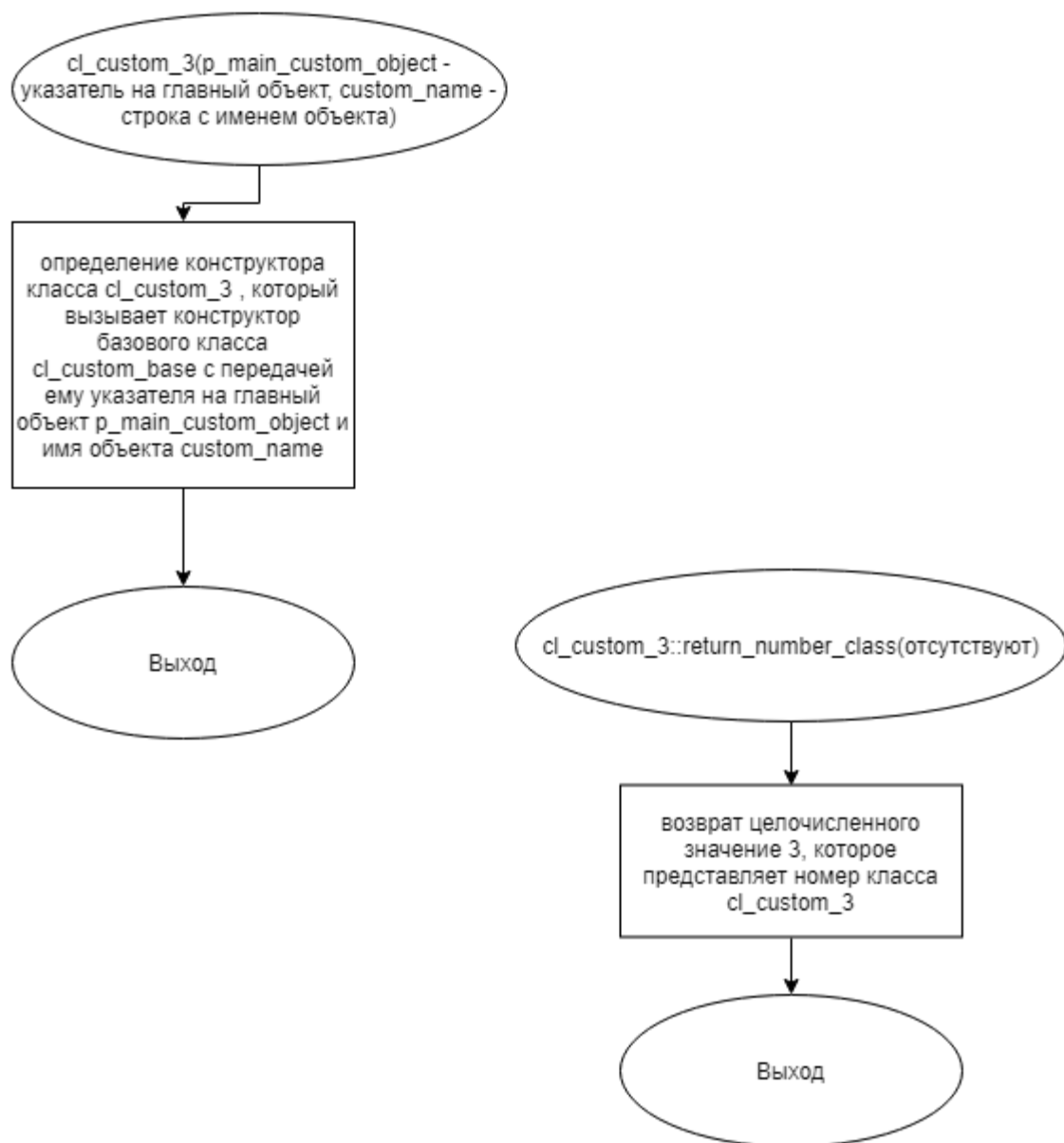


Рисунок 37 – Блок-схема алгоритма

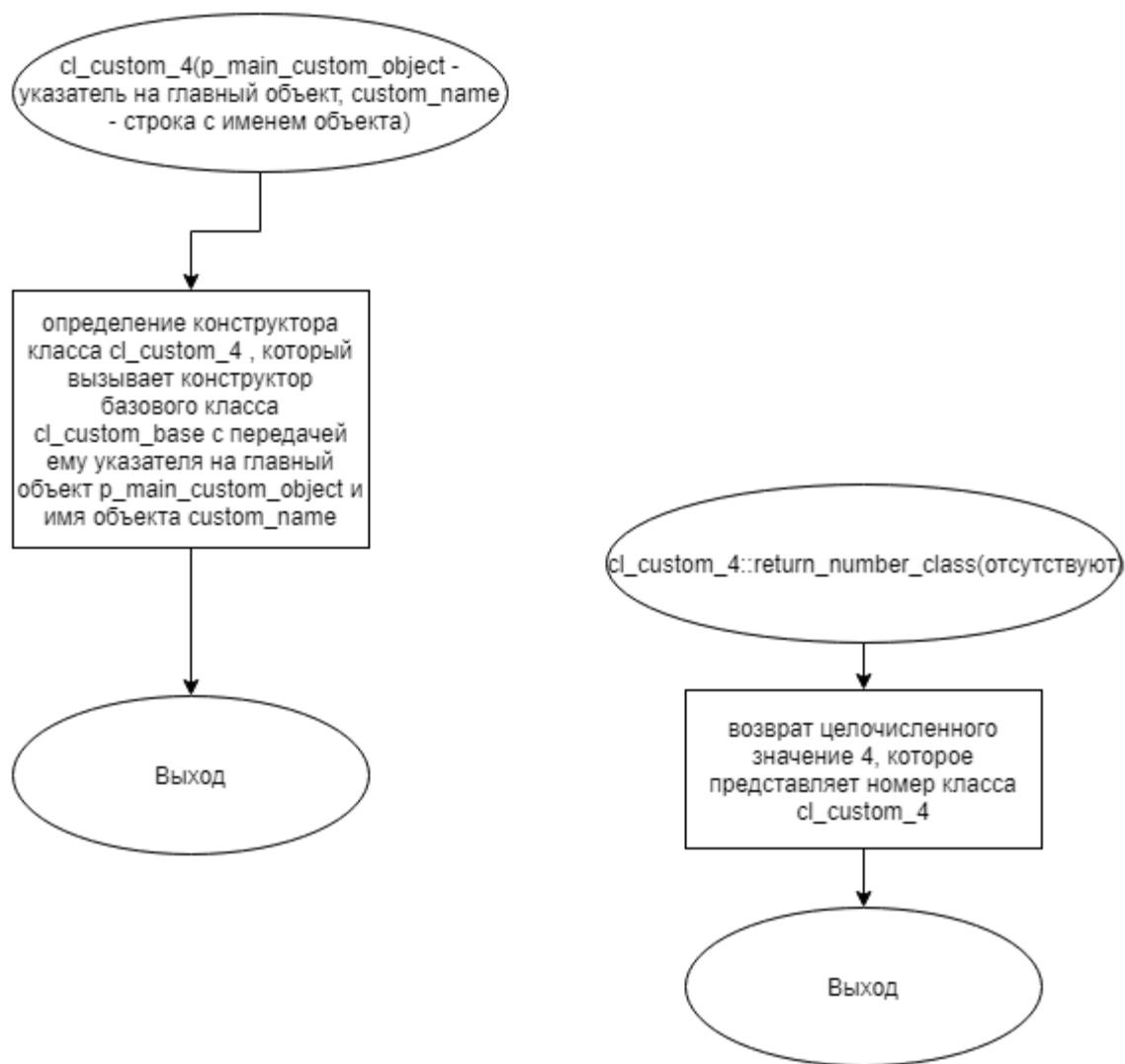


Рисунок 38 – Блок-схема алгоритма

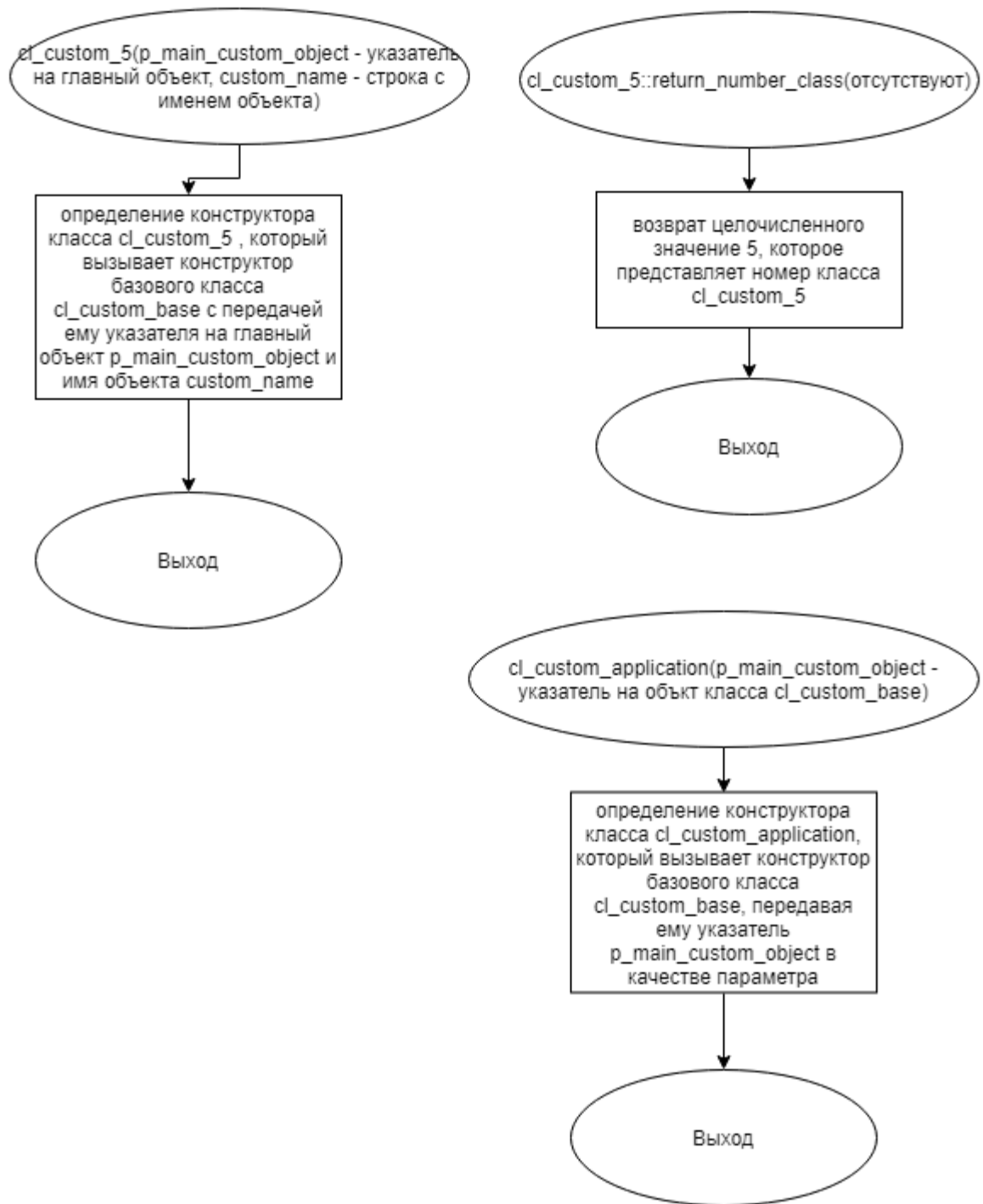


Рисунок 39 – Блок-схема алгоритма



Рисунок 40 – Блок-схема алгоритма

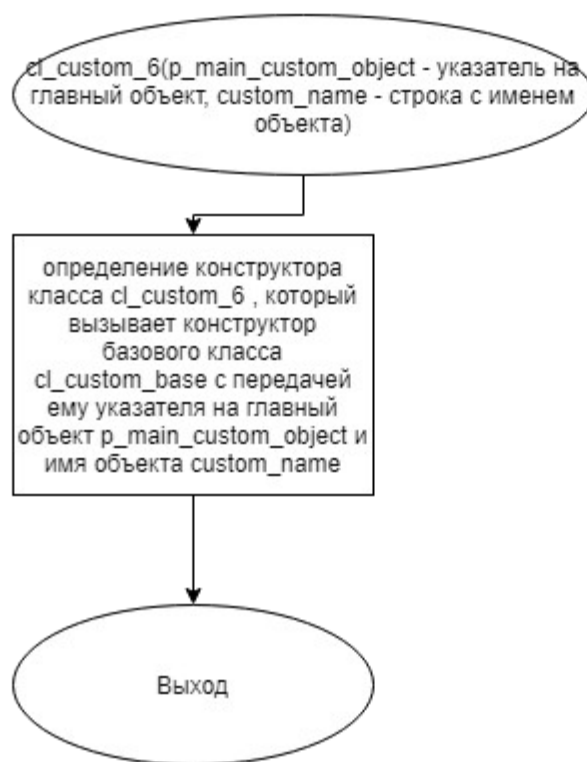


Рисунок 41 – Блок-схема алгоритма

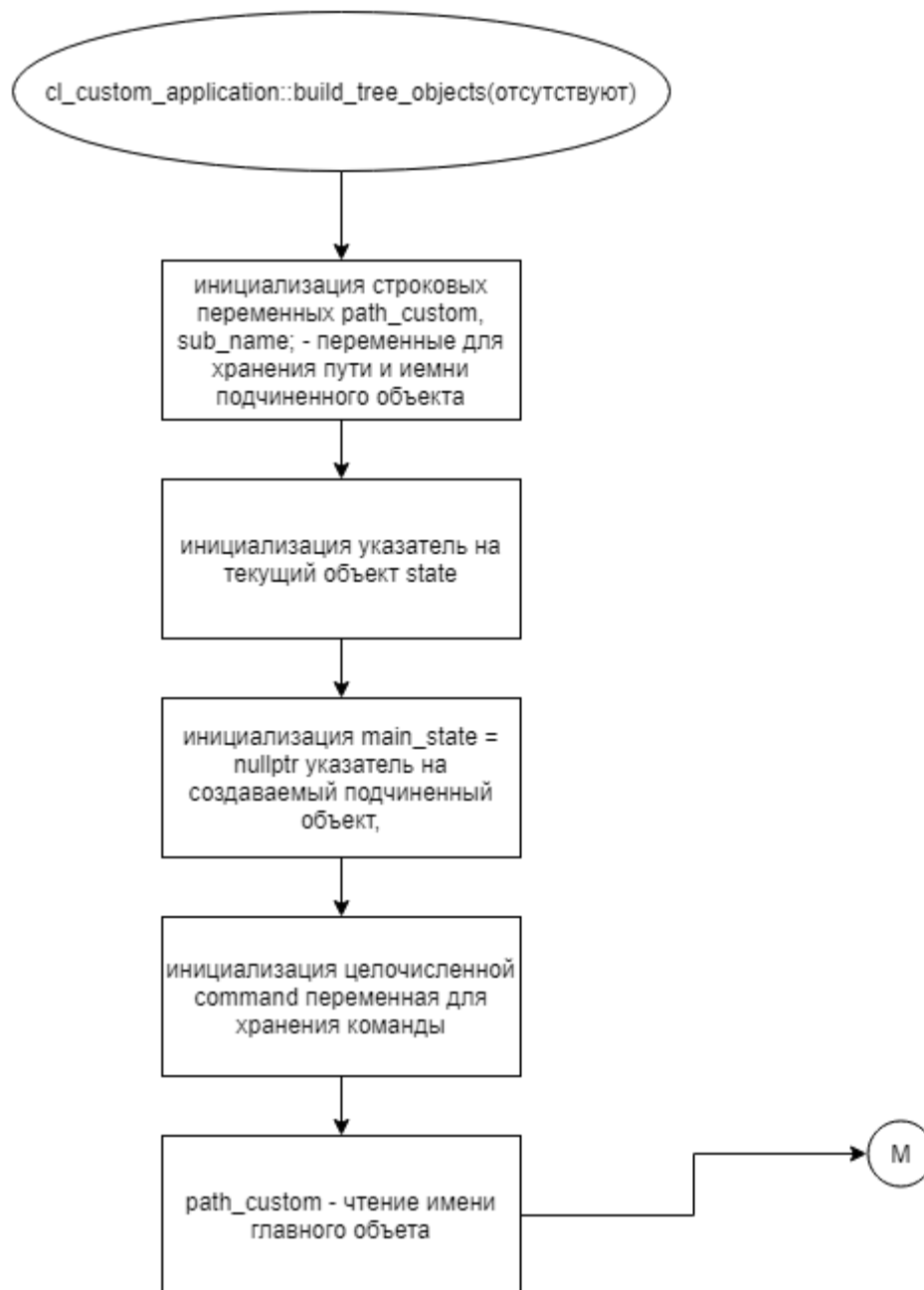


Рисунок 42 – Блок-схема алгоритма

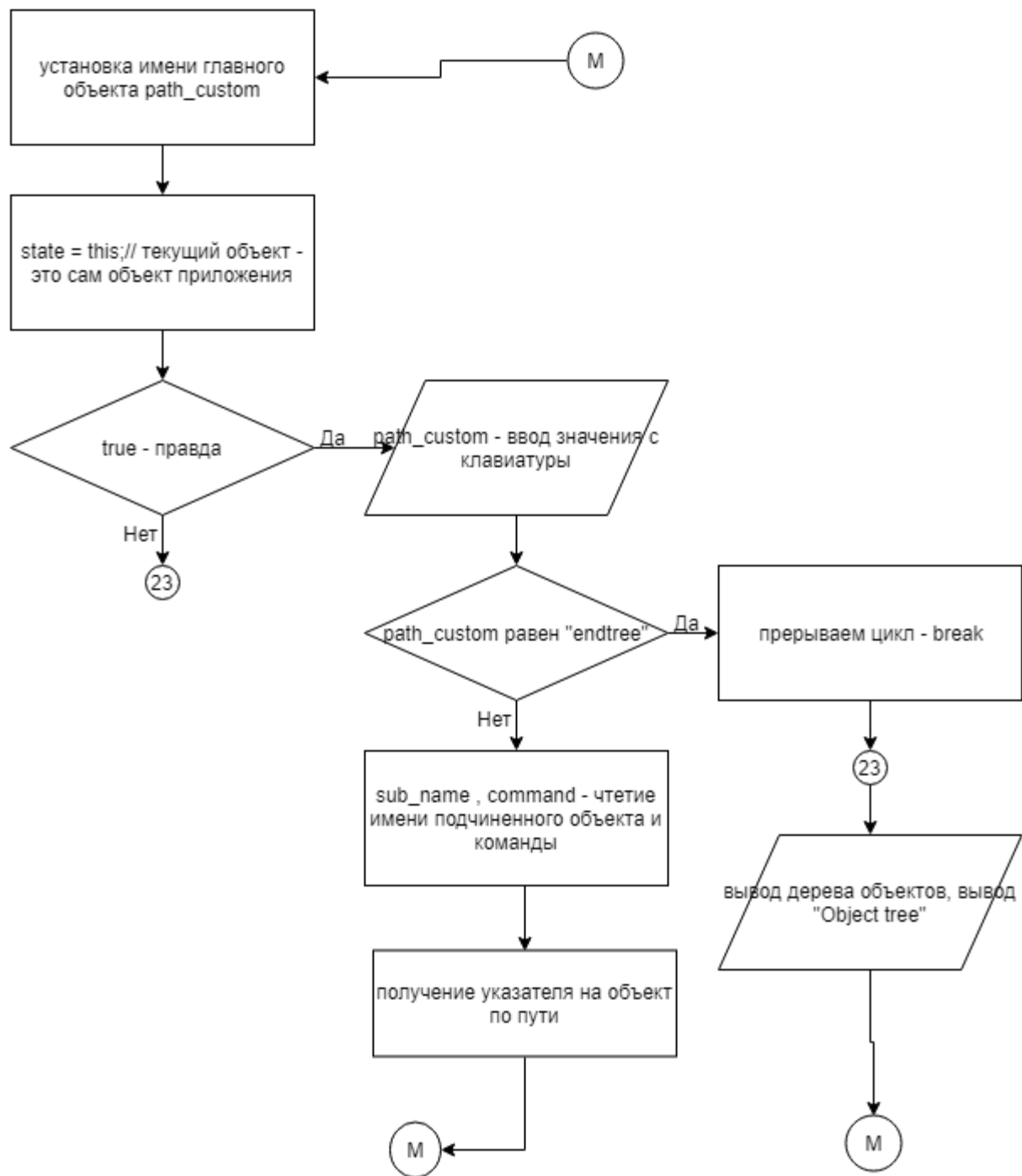


Рисунок 43 – Блок-схема алгоритма

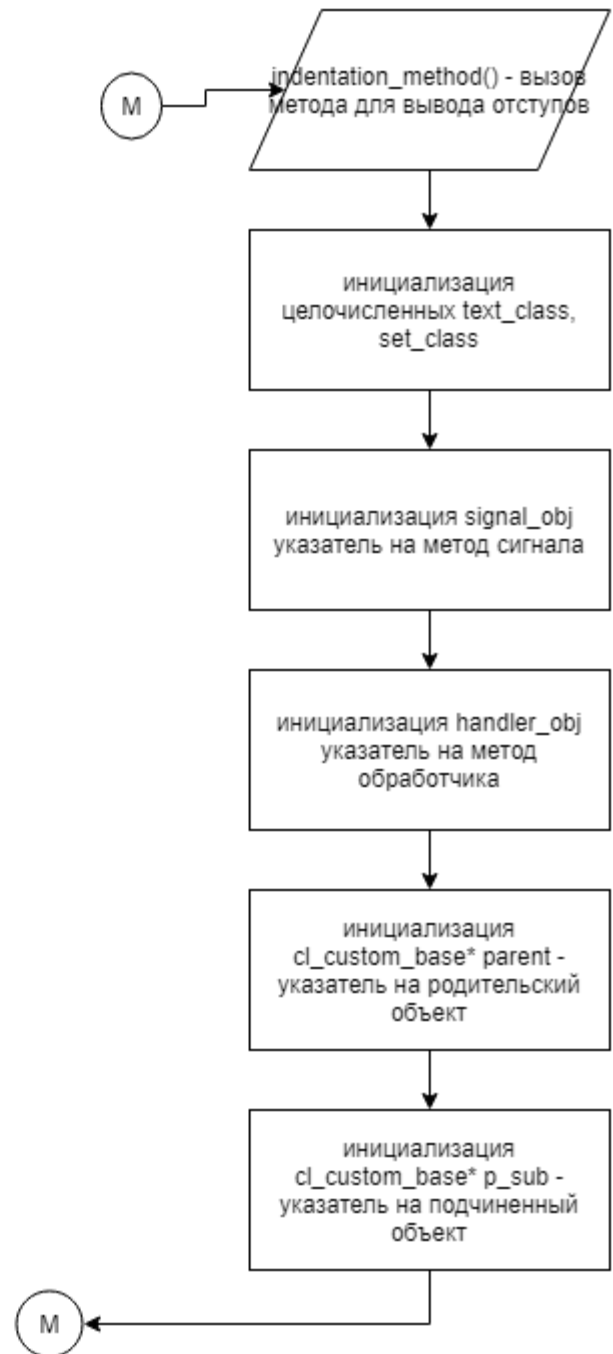


Рисунок 44 – Блок-схема алгоритма

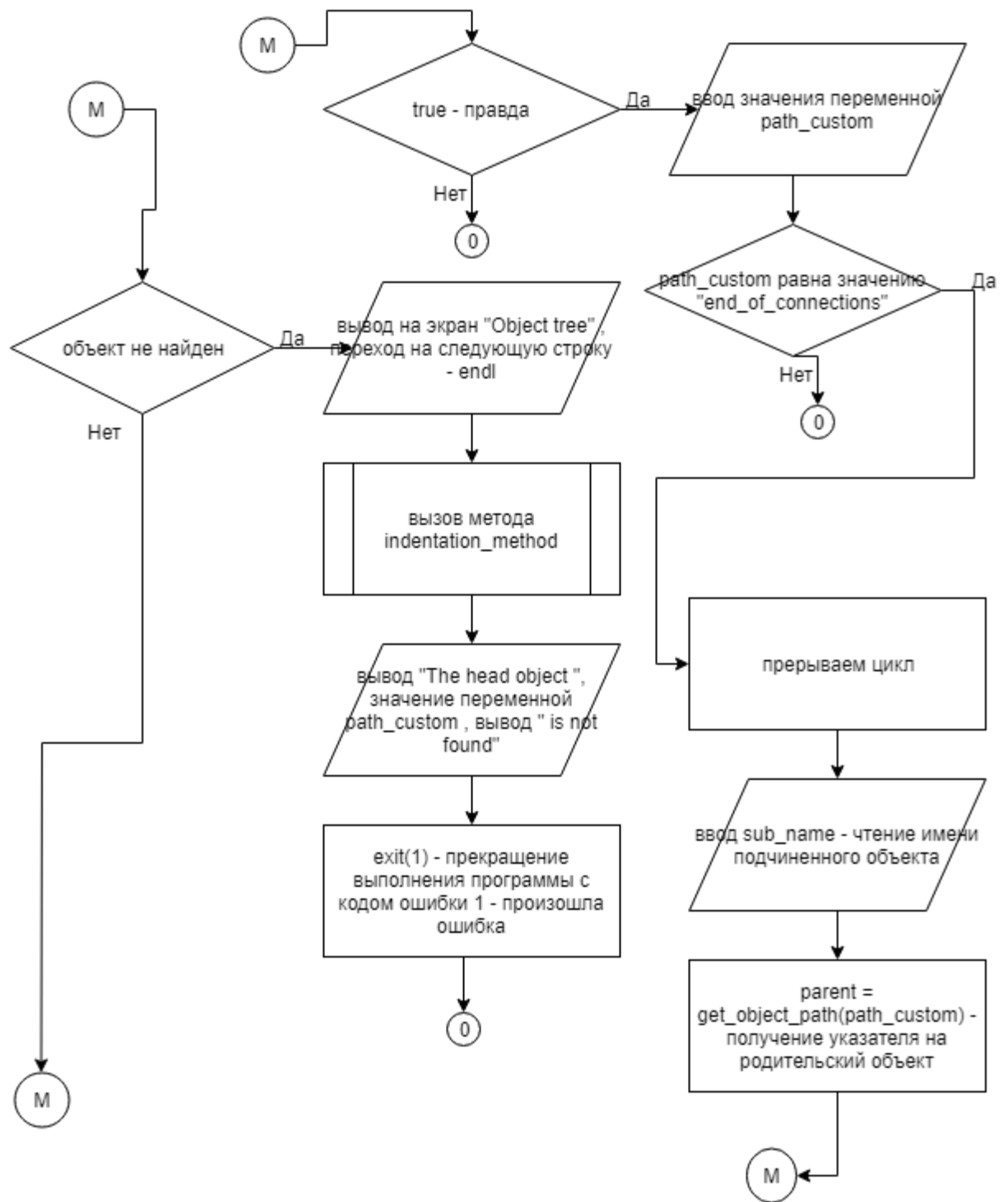


Рисунок 45 – Блок-схема алгоритма

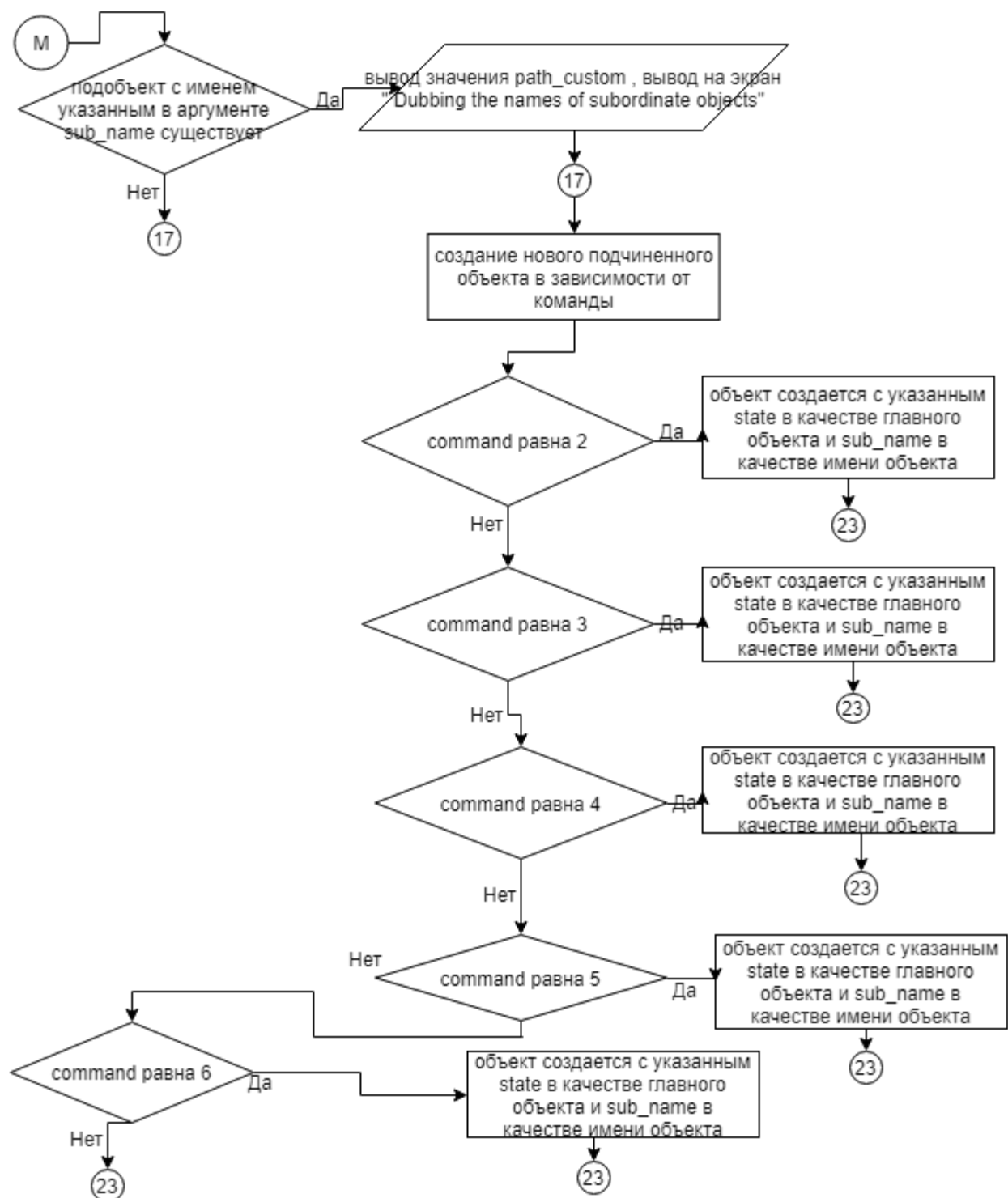


Рисунок 46 – Блок-схема алгоритма

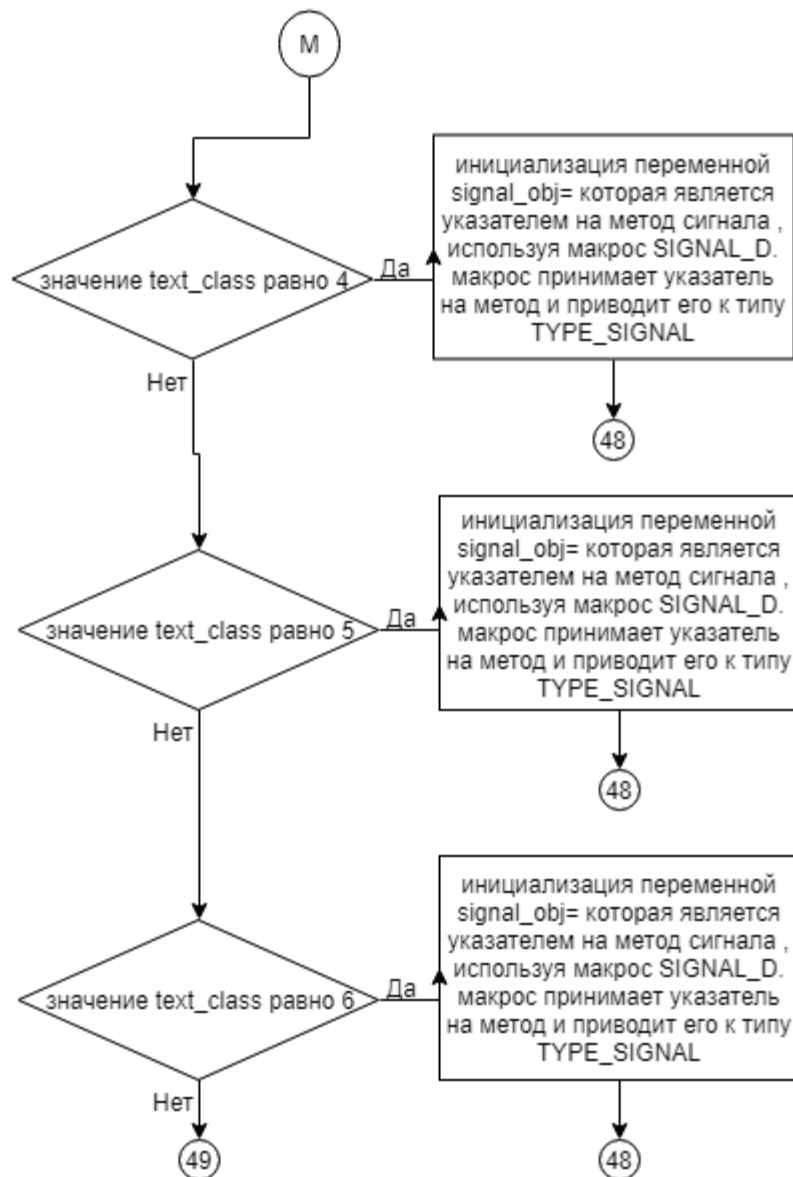


Рисунок 47 – Блок-схема алгоритма

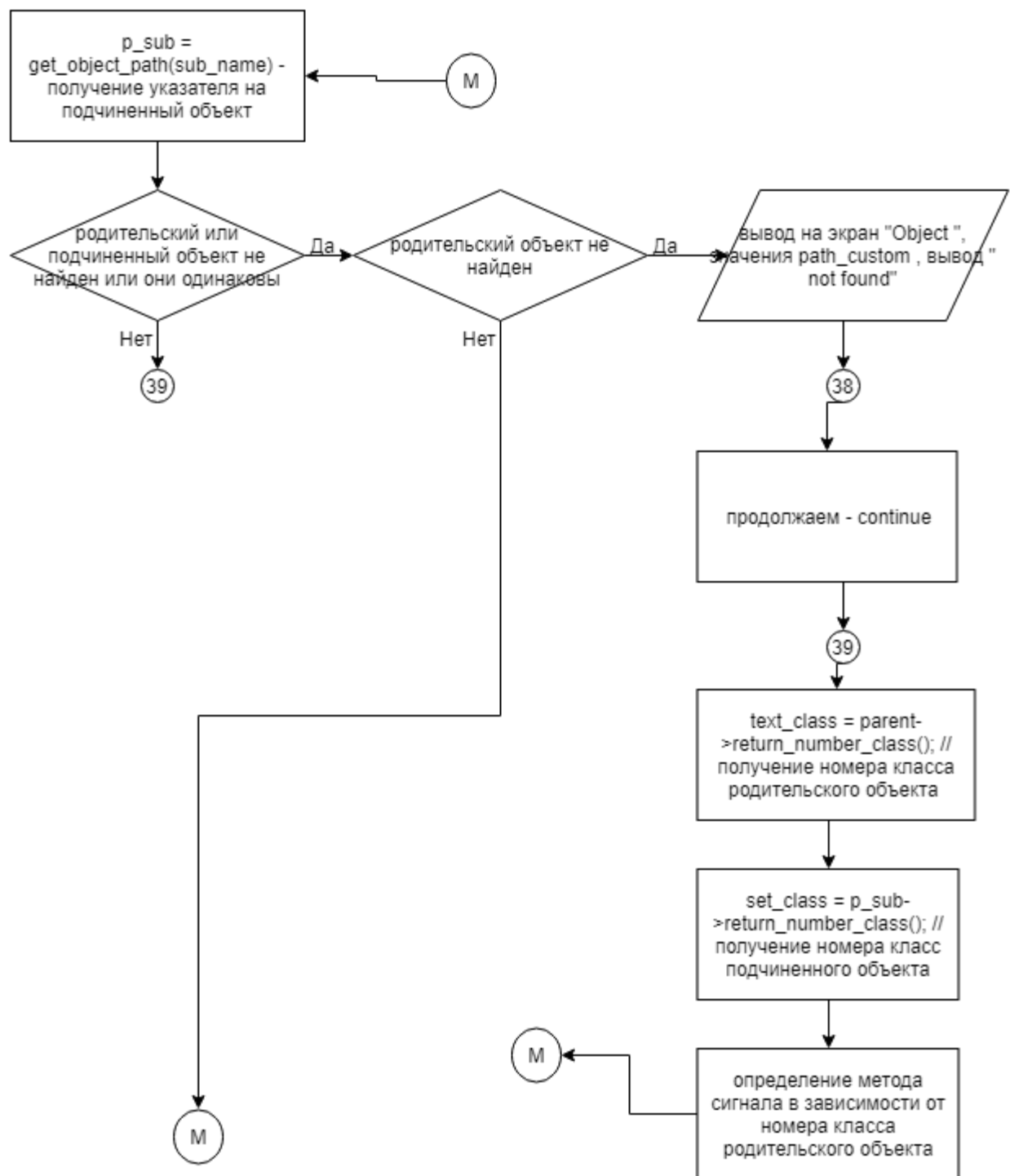


Рисунок 48 – Блок-схема алгоритма

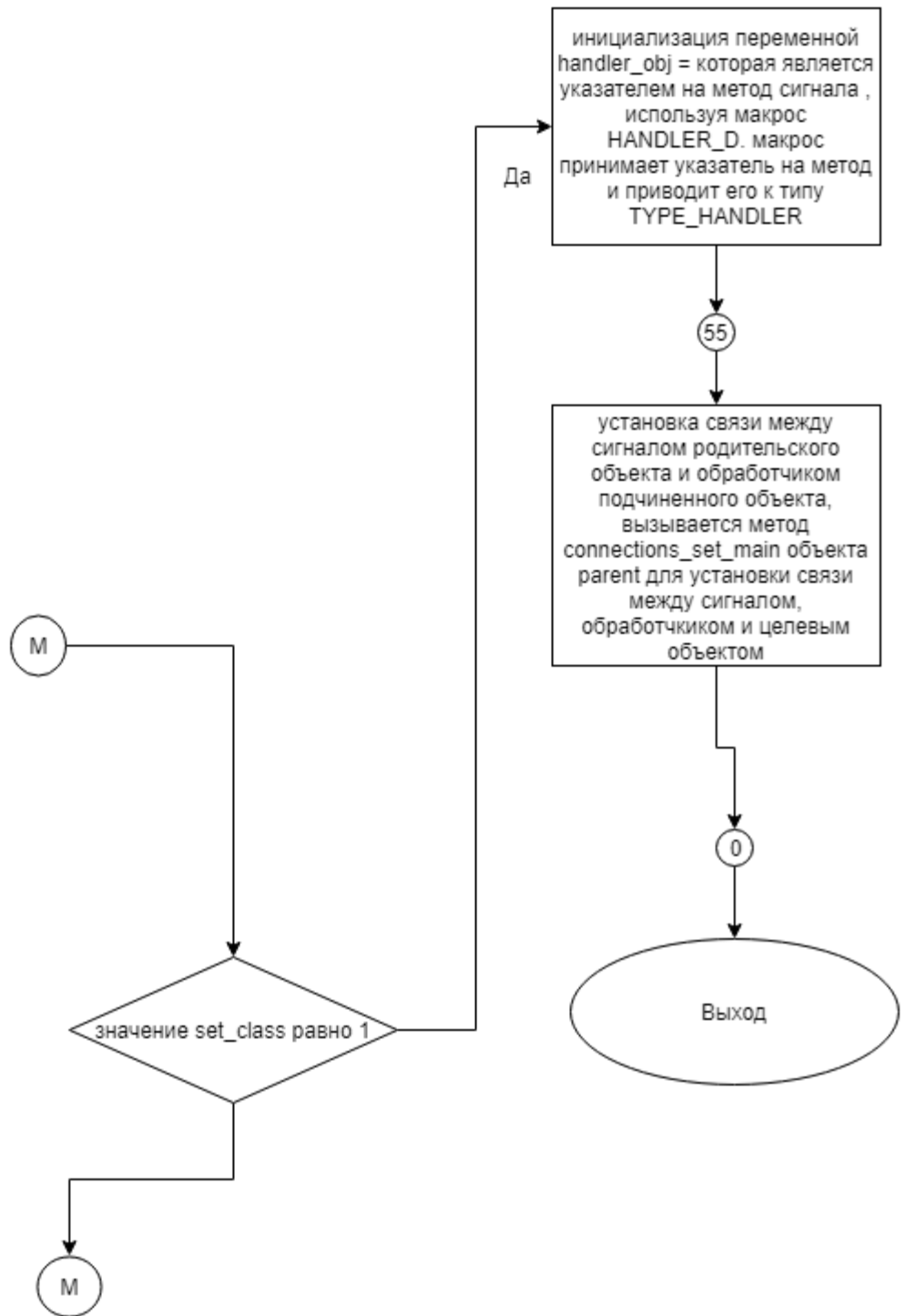


Рисунок 50 – Блок-схема алгоритма

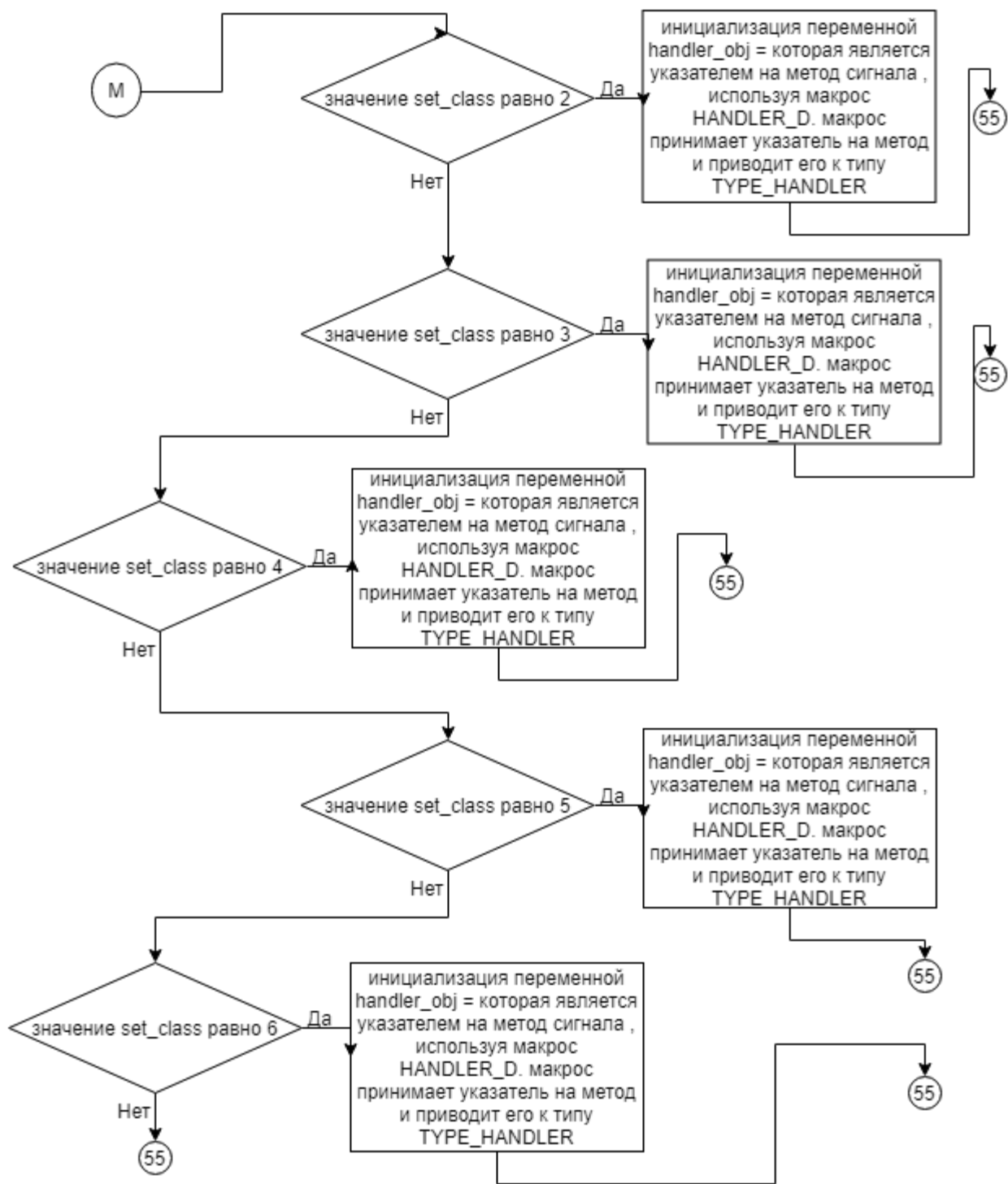


Рисунок 51 – Блок-схема алгоритма

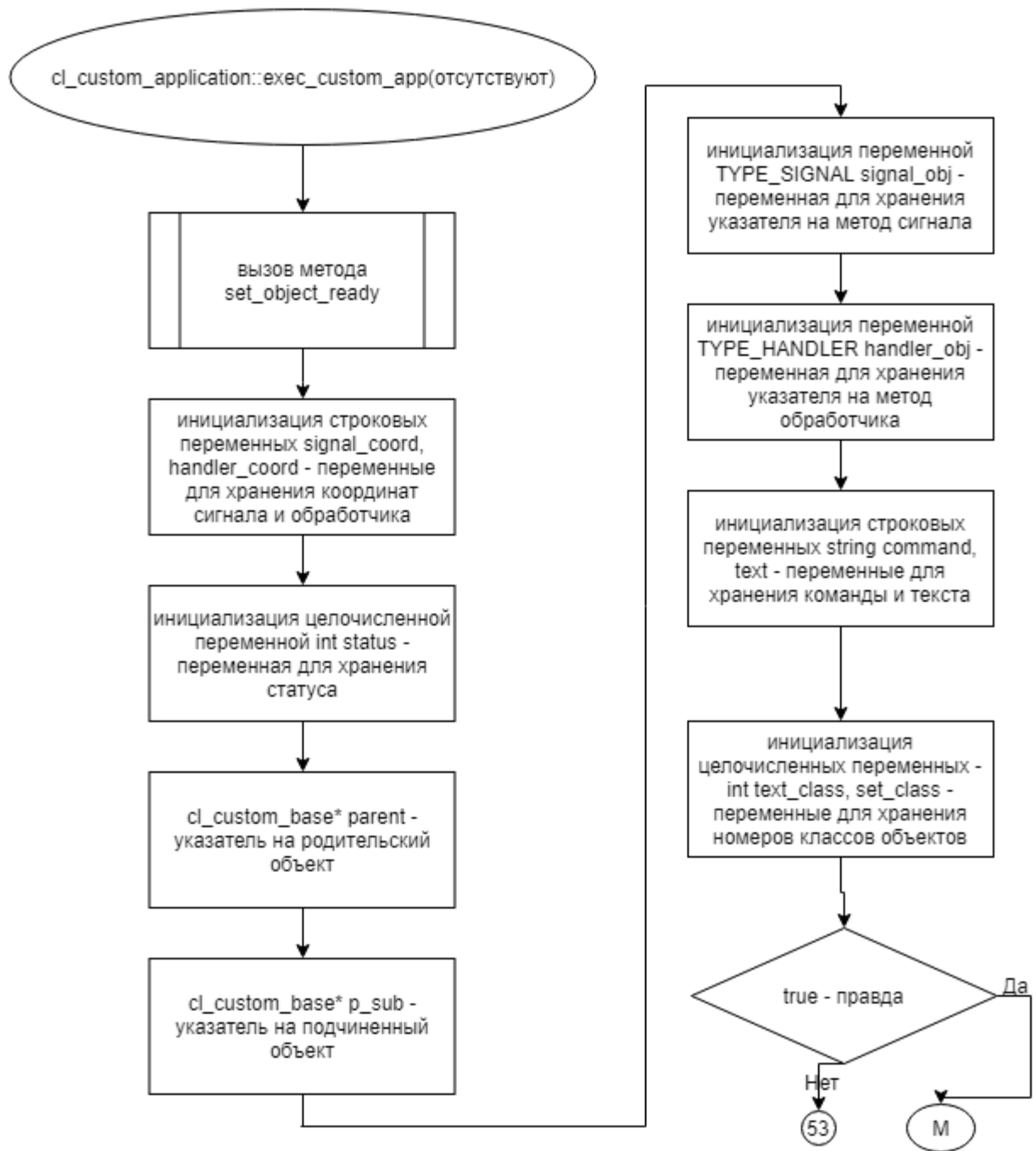


Рисунок 52 – Блок-схема алгоритма

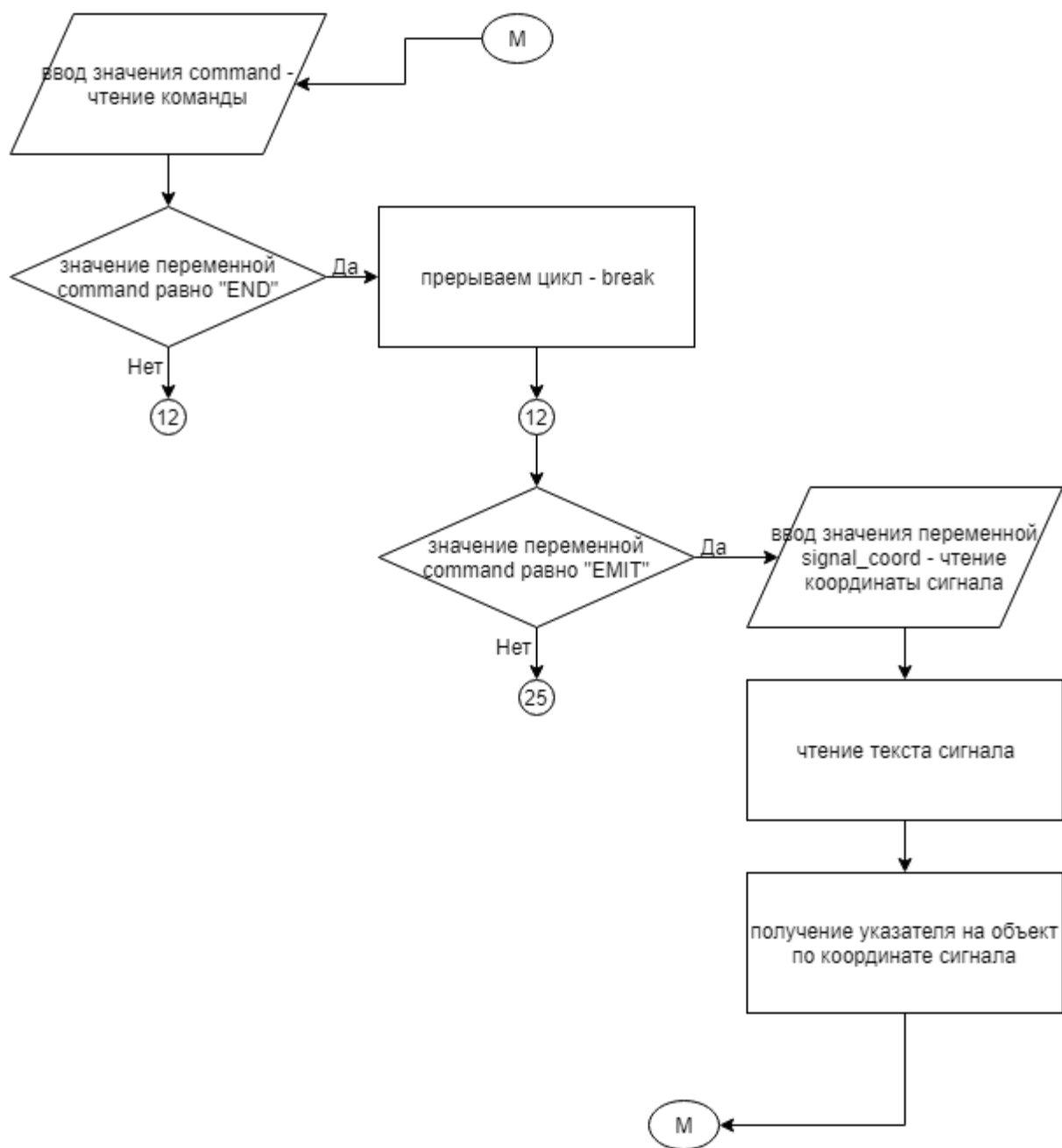


Рисунок 53 – Блок-схема алгоритма

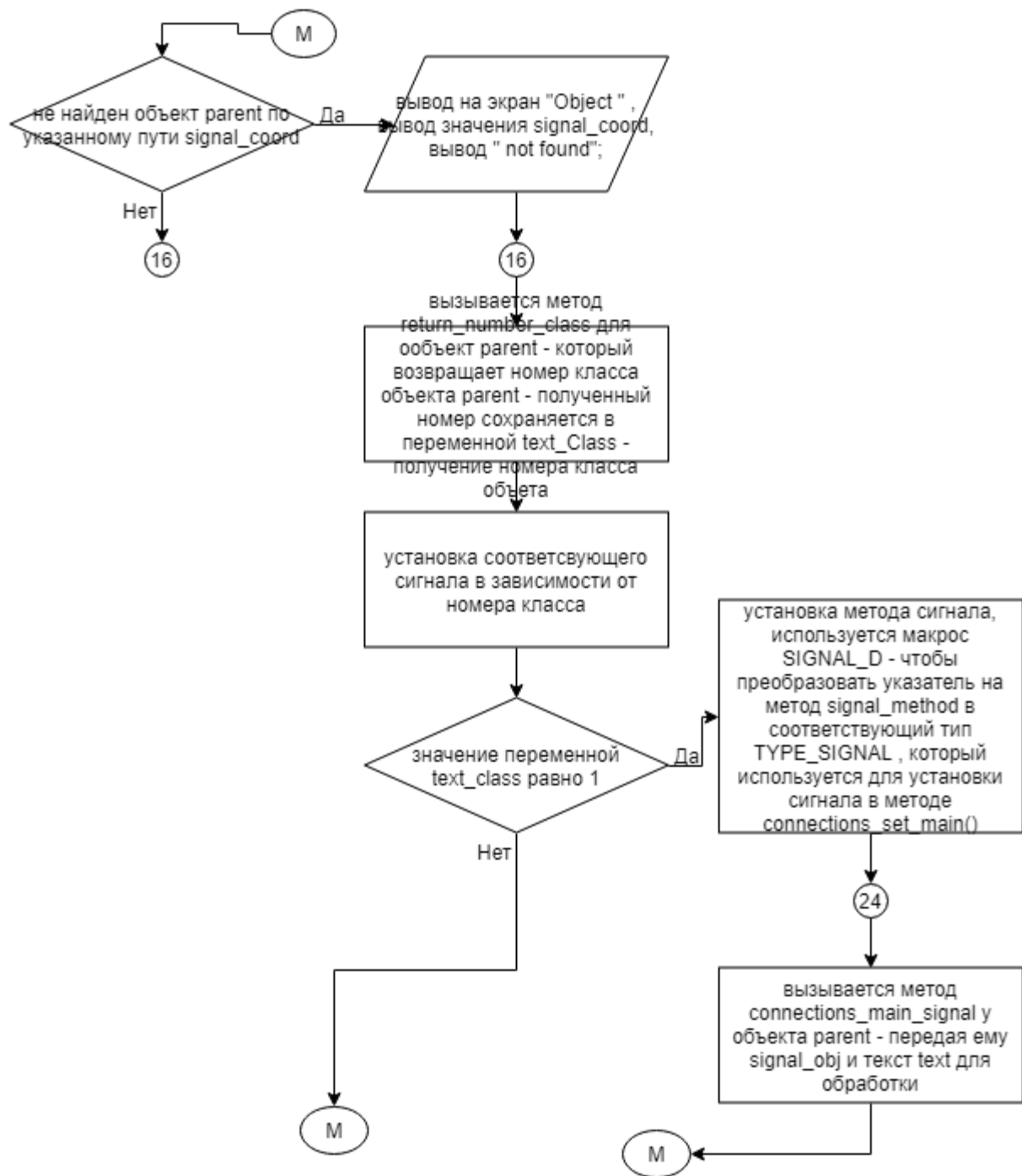


Рисунок 54 – Блок-схема алгоритма

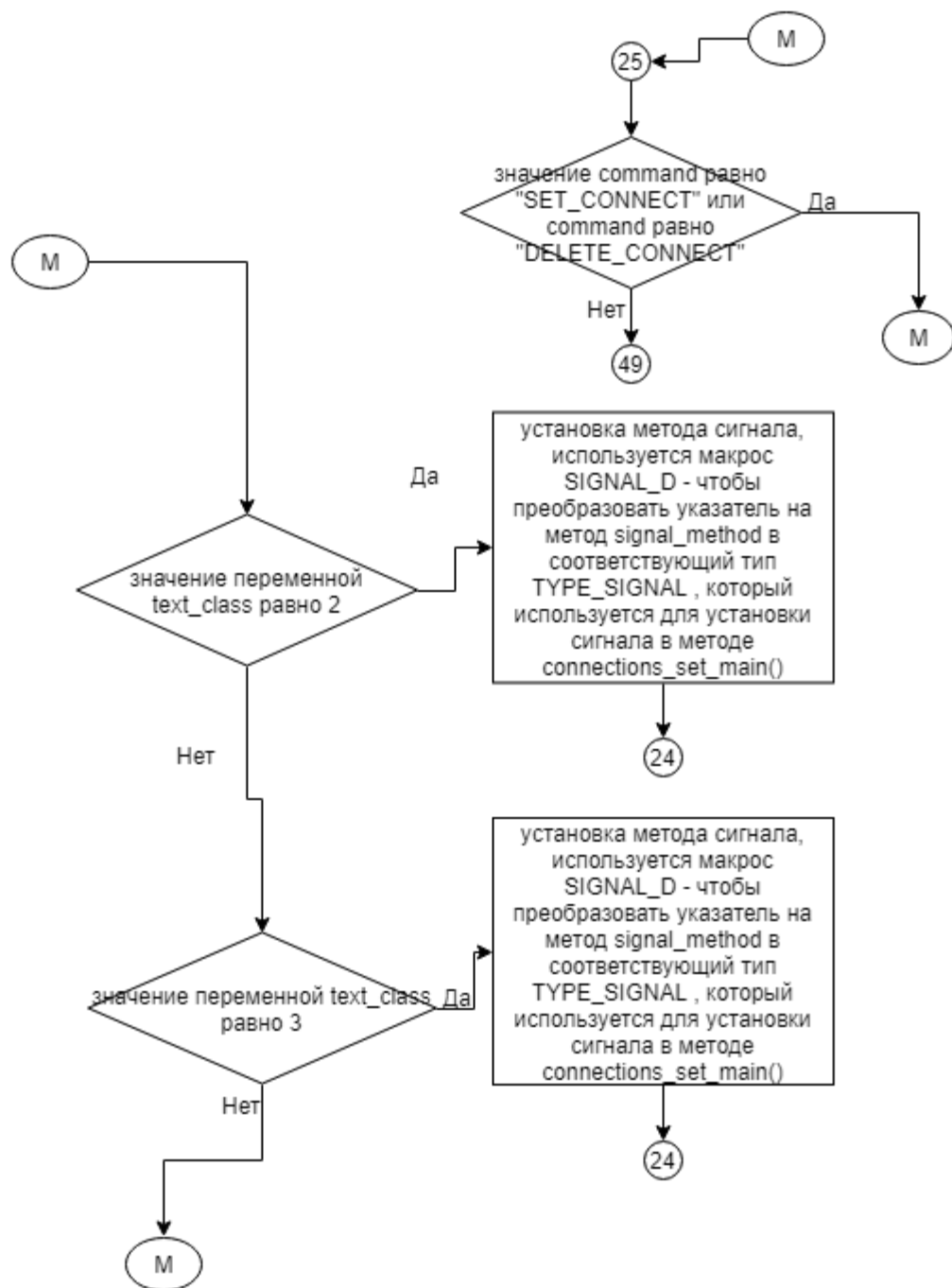


Рисунок 55 – Блок-схема алгоритма

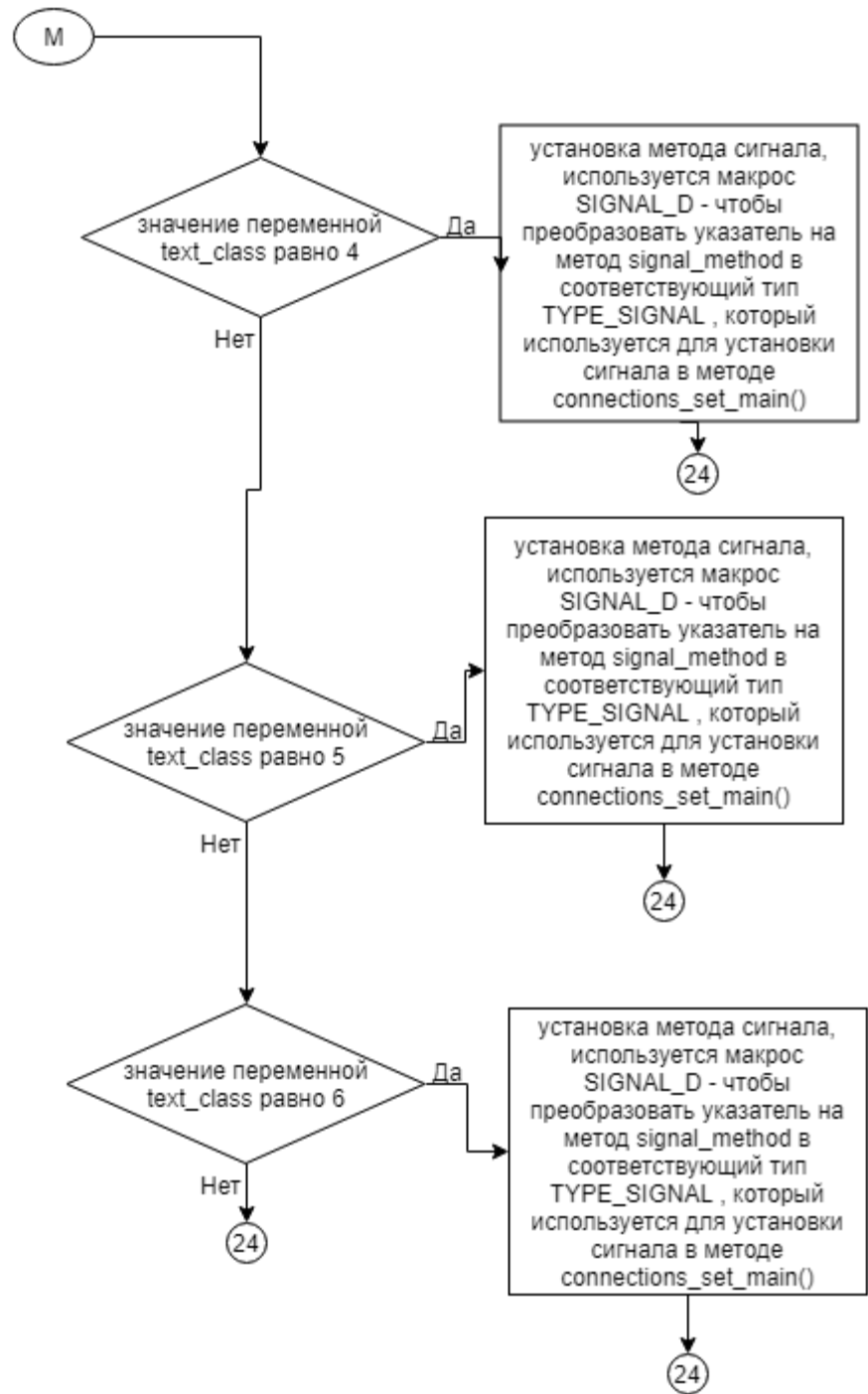


Рисунок 56 – Блок-схема алгоритма

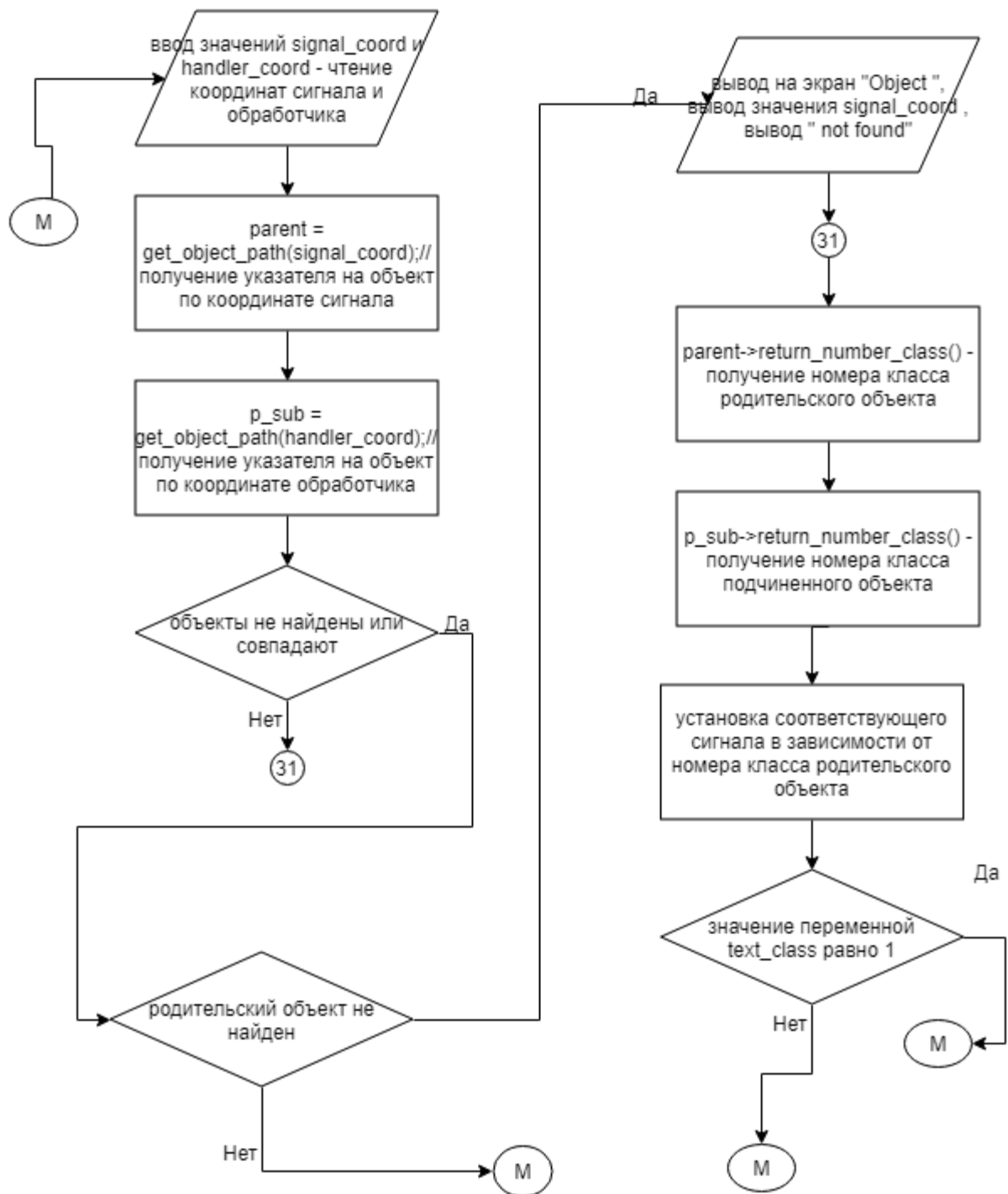


Рисунок 57 – Блок-схема алгоритма

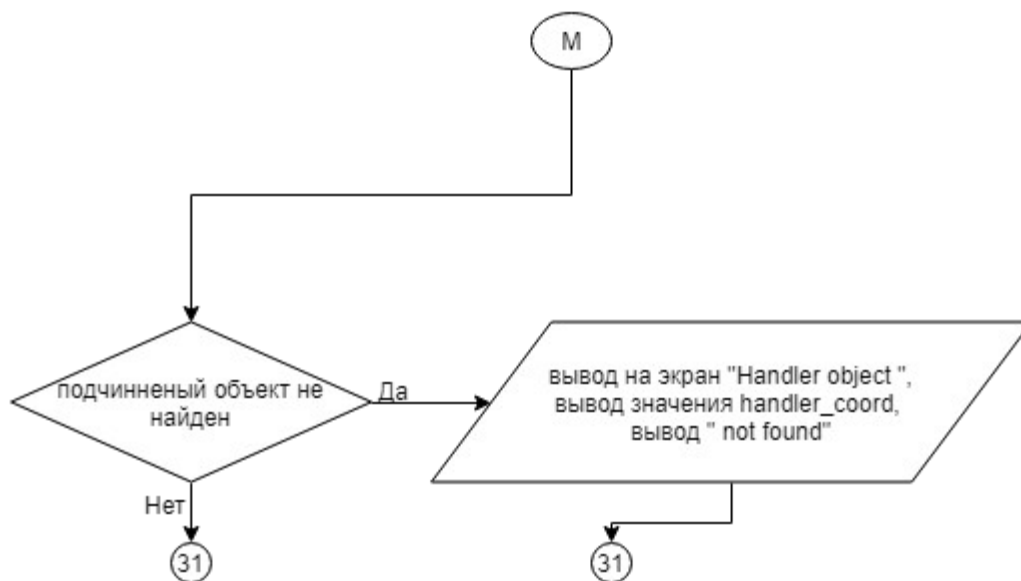


Рисунок 58 – Блок-схема алгоритма

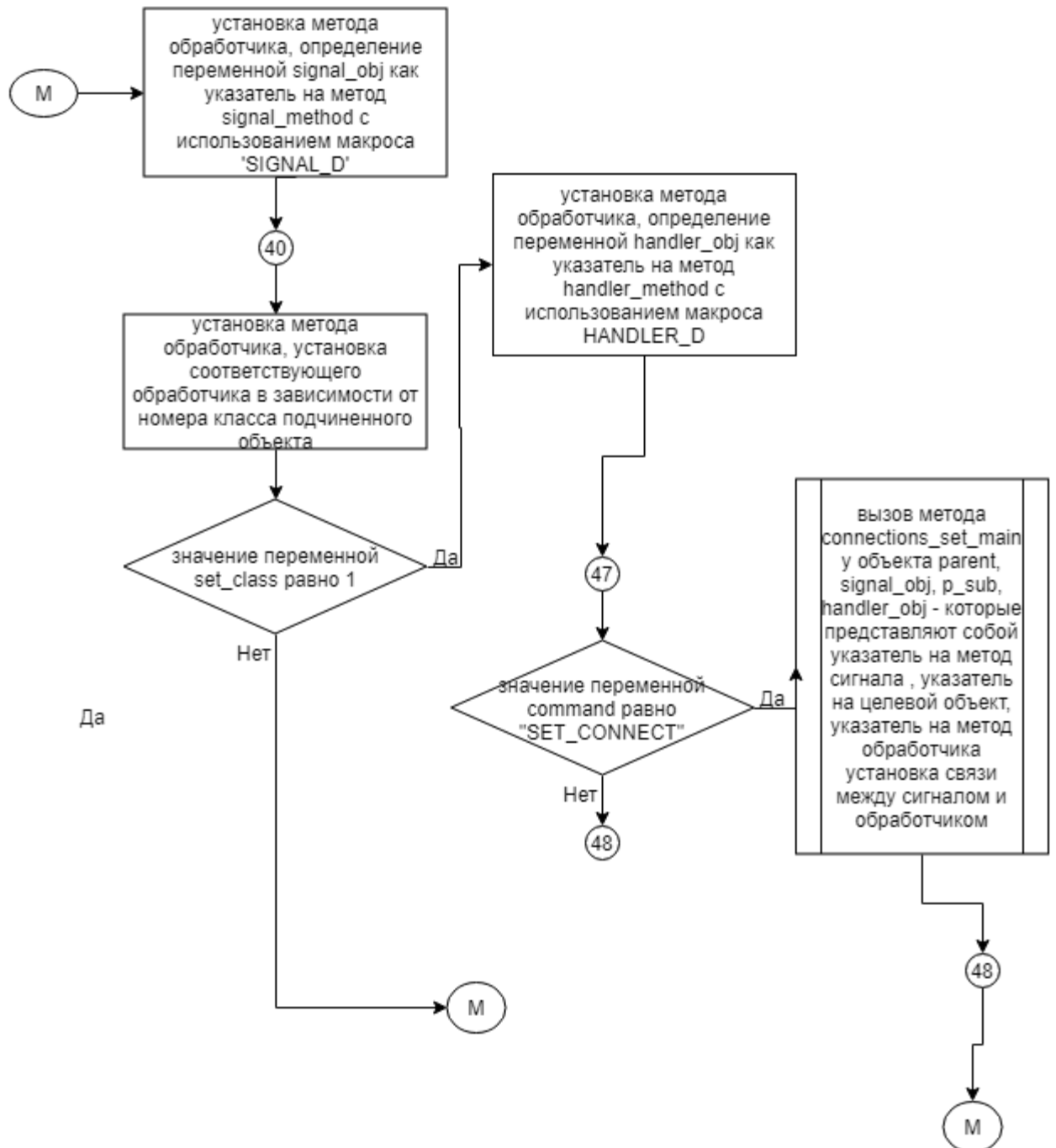


Рисунок 59 – Блок-схема алгоритма

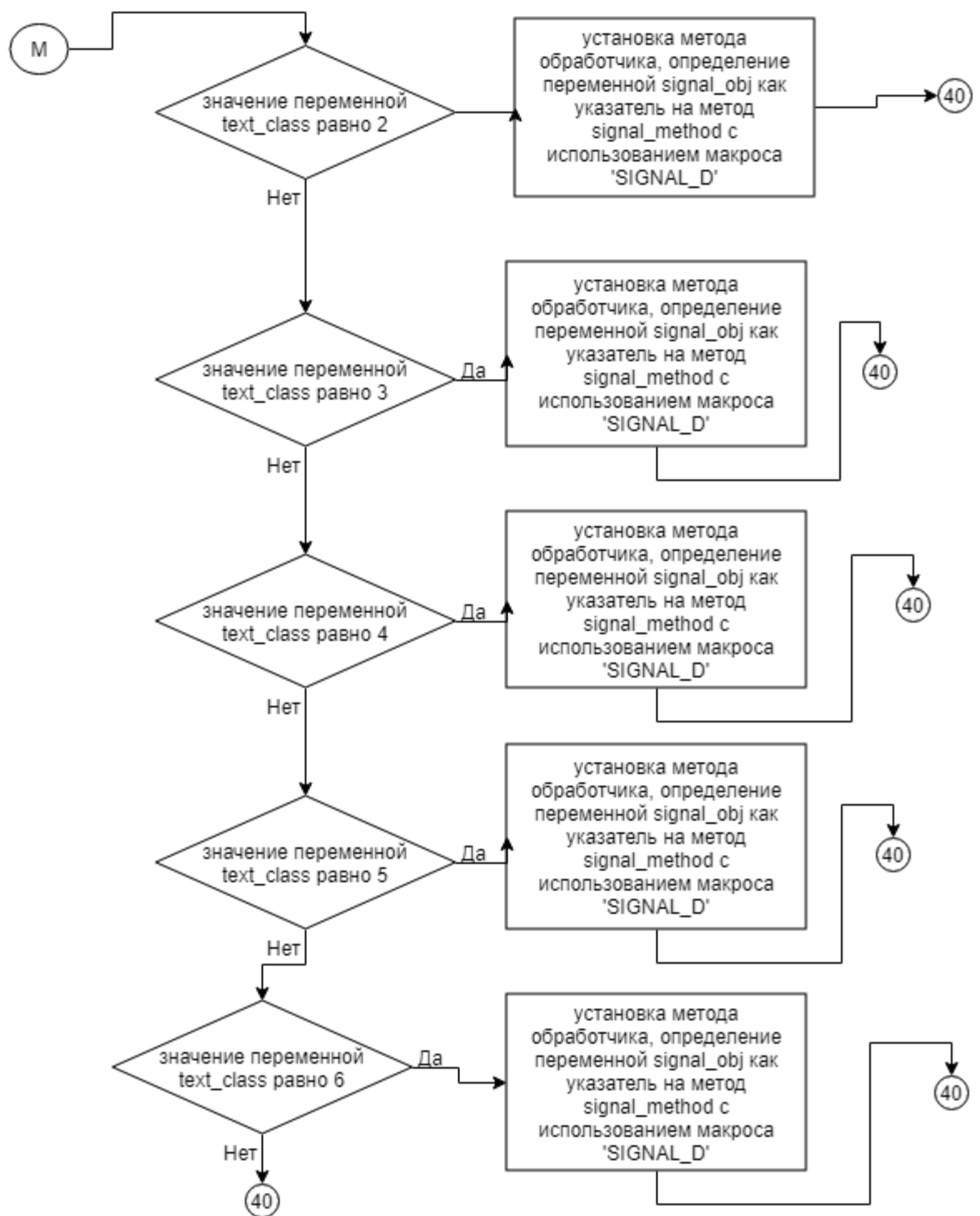


Рисунок 60 – Блок-схема алгоритма

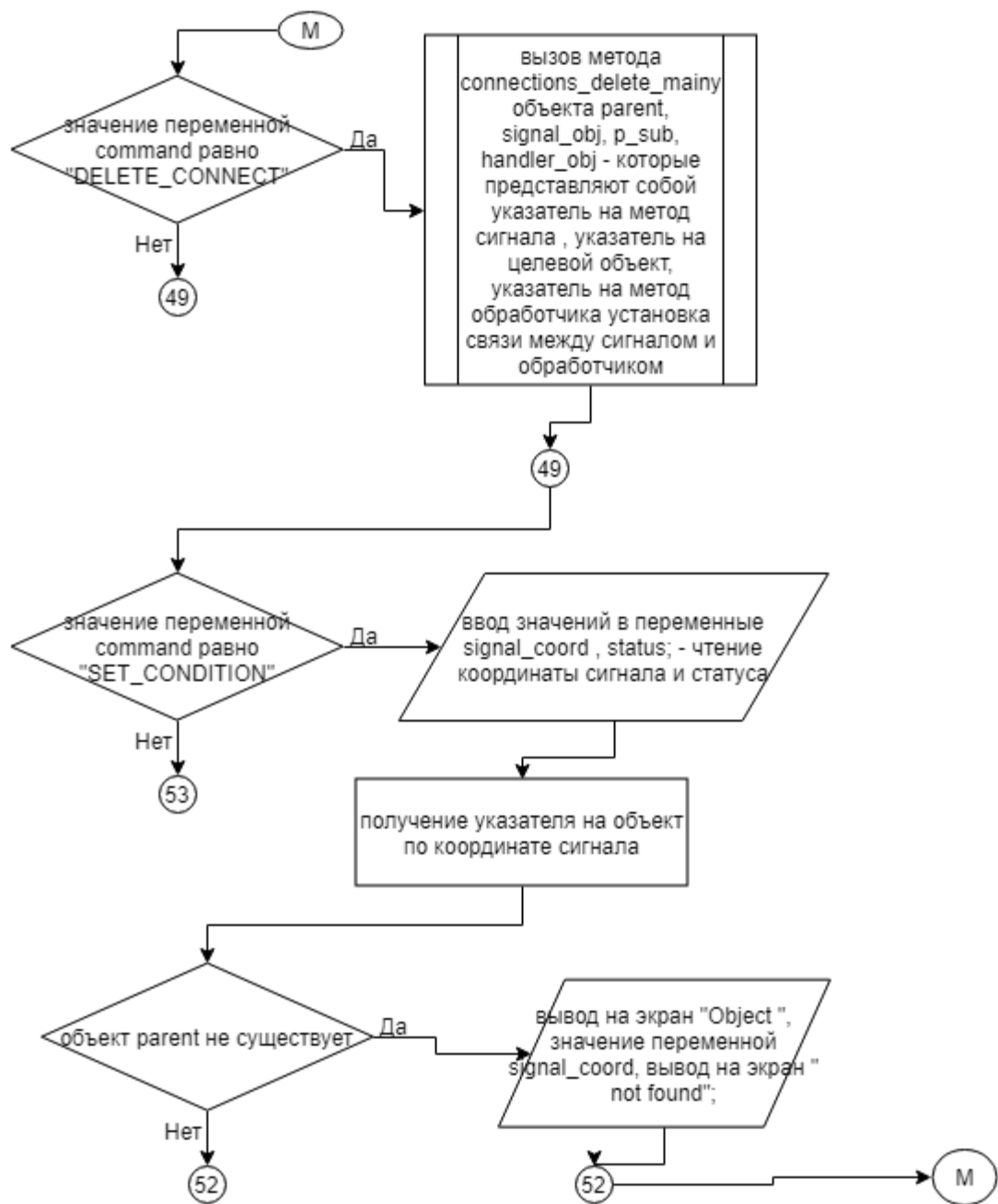


Рисунок 61 – Блок-схема алгоритма

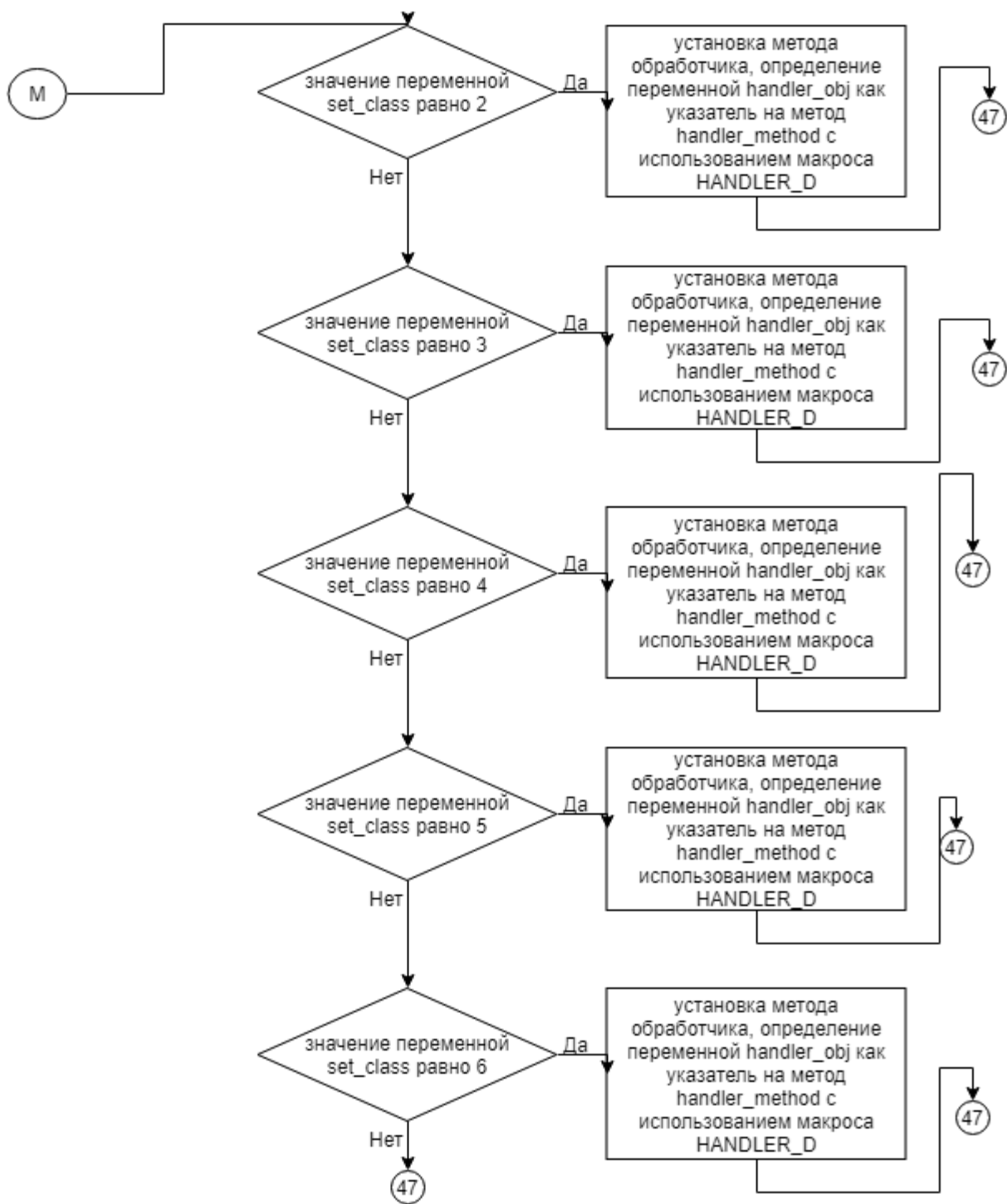


Рисунок 62 – Блок-схема алгоритма

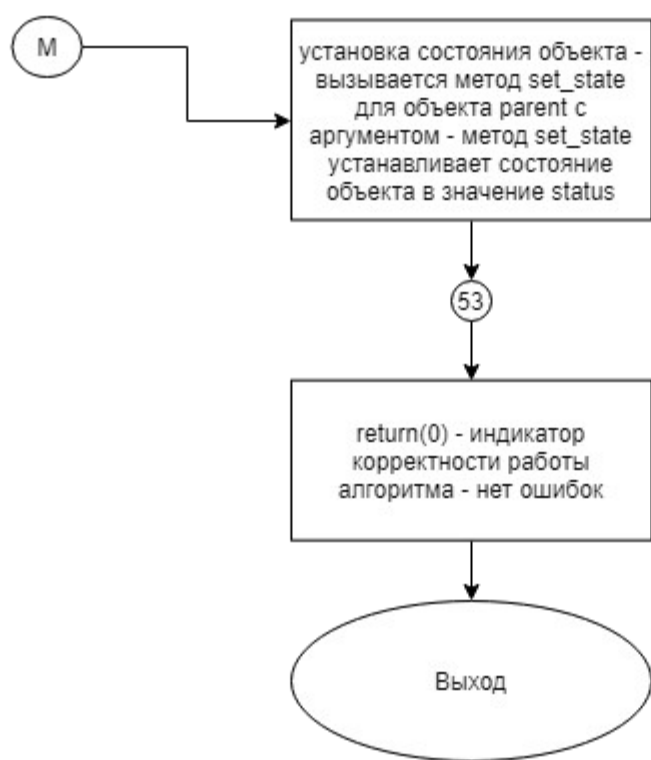


Рисунок 63 – Блок-схема алгоритма

5 КОД ПРОГРАММЫ

Программная реализация алгоритмов для решения задачи представлена ниже.

5.1 Файл cl_custom_2.cpp

Листинг 1 – cl_custom_2.cpp

```
#include "cl_custom_base.h"

#include "cl_custom_2.h"

cl_custom_2::cl_custom_2(cl_custom_base* p_main_custom_object, string
custom_name) : cl_custom_base(p_main_custom_object, custom_name) {}

// метод - возвращающий номер класса для cl_custom_2
int cl_custom_2::return_number_class() {
    return 2; // возврат целочисленного значение 2, которое представляет номер
    класса cl_custom_2
}
```

5.2 Файл cl_custom_2.h

Листинг 2 – cl_custom_2.h

```
#ifndef __CL_CUSTOM_2__H
#define __CL_CUSTOM_2__H

#include "cl_custom_base.h"

class cl_custom_2 : public cl_custom_base {
public:
    cl_custom_2(cl_custom_base* p_main_custom_object, string custom_name);
    // конструктор - указатель на главный объект и строку с именем
    int return_number_class();
    // метод возвращающий номер класса
};

#endif
```

5.3 Файл cl_custom_3.cpp

Листинг 3 – cl_custom_3.cpp

```
#include "cl_custom_base.h"

#include "cl_custom_3.h"

cl_custom_3::cl_custom_3(cl_custom_base* p_main_custom_object, string
custom_name) : cl_custom_base(p_main_custom_object, custom_name) {}

// метод - возвращающий номер класса для cl_custom_3
int cl_custom_3::return_number_class() {
    return 3;
}
```

5.4 Файл cl_custom_3.h

Листинг 4 – cl_custom_3.h

```
#ifndef __CL_CUSTOM_3_H
#define __CL_CUSTOM_3_H

#include "cl_custom_base.h"

class cl_custom_3 : public cl_custom_base {
public:
    cl_custom_3(cl_custom_base* p_main_custom_object, string custom_name);
    // конструктор - указатель на главный объект и строку с именем
    int return_number_class(); // метод возвращающий номер класса
};

#endif
```

5.5 Файл cl_custom_4.cpp

Листинг 5 – cl_custom_4.cpp

```
#include "cl_custom_base.h"

#include "cl_custom_4.h"

cl_custom_4::cl_custom_4(cl_custom_base* p_main_custom_object, string
```



```

custom_name) : cl_custom_base(p_main_custom_object, custom_name) {}

// метод - возвращающий номер класса для cl_custom_4
int cl_custom_4::return_number_class() {
    return 4;
}

```

5.6 Файл cl_custom_4.h

Листинг 6 – cl_custom_4.h

```

#ifndef __CL_CUSTOM_4__H
#define __CL_CUSTOM_4__H

#include "cl_custom_base.h"

class cl_custom_4 : public cl_custom_base {
public:
    cl_custom_4(cl_custom_base* p_main_custom_object, string custom_name);
    // конструктор - указатель на главный объект и строку с именем
    int return_number_class(); // метод возвращающий номер класса
};

#endif

```

5.7 Файл cl_custom_5.cpp

Листинг 7 – cl_custom_5.cpp

```

#include "cl_custom_base.h"

#include "cl_custom_5.h"

cl_custom_5::cl_custom_5(cl_custom_base* p_main_custom_object, string
custom_name) : cl_custom_base(p_main_custom_object, custom_name) {}

// метод - возвращающий номер класса для cl_custom_5
int cl_custom_5::return_number_class() {
    return 5;
}

```

5.8 Файл cl_custom_5.h

Листинг 8 – cl_custom_5.h

```
#ifndef __CL_CUSTOM_5__H
#define __CL_CUSTOM_5__H

#include "cl_custom_base.h"

class cl_custom_5 : public cl_custom_base {
public:
    cl_custom_5(cl_custom_base* p_main_custom_object, string custom_name);
    // конструктор - указатель на главный объект и строку с именем
    int return_number_class(); // метод возвращающий номер класса
};

#endif
```

5.9 Файл cl_custom_6.cpp

Листинг 9 – cl_custom_6.cpp

```
#include "cl_custom_base.h"

#include "cl_custom_6.h"

cl_custom_6::cl_custom_6(cl_custom_base* p_main_custom_object, string
custom_name) : cl_custom_base(p_main_custom_object, custom_name) {}

// метод - возвращающий номер класса для cl_custom_6
int cl_custom_6::return_number_class() {
    return 6;
}
```

5.10 Файл cl_custom_6.h

Листинг 10 – cl_custom_6.h

```
#ifndef __CL_CUSTOM_6__H
#define __CL_CUSTOM_6__H

#include "cl_custom_base.h"
```

```

class cl_custom_6 : public cl_custom_base {
public:
    cl_custom_6(cl_custom_base* p_main_custom_object, string custom_name);
    // конструктор - указатель на главный объект и строку с именем
    int return_number_class(); // метод возвращающий номер класса

};

#endif

```

5.11 Файл cl_custom_application.cpp

Листинг 11 – cl_custom_application.cpp

```

#include "cl_custom_application.h"

// конструктор класса cl_custom_application
cl_custom_application::cl_custom_application(cl_custom_base*
p_main_custom_object) : cl_custom_base(p_main_custom_object) {}

// метод создания дерева иерархии
// path_custom - строка - содержащая путь к текущему объекту
// sub_name - строка - содержащая имя подчиненного объекта
// state - указатель на текущий объект - используется для построения дерева
// main_state - указатель на главный объект - используется для создания
новых
// подчиненных объектов
// command - целочисленное значение - определяющее тип создаваемого
подчиненного объекта
// text_class - целочисленное значение - определяющее класс объекта из
которого исходит сигнал
// set_class - целочисленное значение - определяющее класс объекта
// signal_obj - указатель на метод сигнала - используемый для установки
связи
// handler_obj - указатель на метод обработчика - используемый для установки
связи
// parent - указатель на родительский объект в иерархии
// p_sub - указатель на подчиненный объект в иерархии
void cl_custom_application::build_tree_objects() {
    // объявление переменных для хранения пользовательского ввода и текущего
состояния объекта
    string path_custom, sub_name; // переменные для хранения пути и имени
подчиненного объекта
    cl_custom_base* state; // указатель на текущий объект
    cl_custom_base* main_state = nullptr; // указатель на создаваемый
подчиненный объект,
    // инициализируется
    int command; // переменная для хранения команды

```

```

    cin >> path_custom; // чтение имени главного объекта
    set_custom_name(path_custom); // установка имени главного объекта

    state = this; // текущий объект - это сам объект приложения !!!!!!!!!!!!!!!
11
    while(true) { // цикл для построения дерева
        cin >> path_custom; // чтение значения
        if(path_custom == "endtree") {
            break;
        }

        cin >> sub_name >> command; // чтение имени подчиненного объекта и
команды

        state = get_object_path(path_custom); // получение указателя на объект
по пути

        if(!(state)) { // если объект не найден
            cout << "Object tree" << endl;
            indentation_method();
            cout << endl << "The head object " << path_custom << " is not
found";
            exit(1);
        }
        if(state->get_sub_customs(sub_name)) { // проверка на дублирование имен
подчиненных объектов
            // вызов get_sub_customs для объект state с передачей в качестве
аргумента sub_name
            //подобъект с именем указанным в аргументе sub_name существует
            cout << path_custom << " Dubbing the names of subordinate objects"
<< endl;
            continue;
        }

        switch(command) { // создание нового подчиненного объекта в зависимости
от команды
            case 2:
                main_state = new cl_custom_2(state, sub_name); // создание объекта
класса cl_custom_2
                //объект создается с указанным state в качестве главного объекта
и sub_name в
                //качестве имени объекта
                break;
            case 3:
                main_state = new cl_custom_3(state, sub_name); // создание объекта
класса cl_custom_3
                //объект создается с указанным state в качестве главного объекта
и sub_name в
                //качестве имени объекта
                break;
            case 4:
                main_state = new cl_custom_4(state, sub_name); // создание объекта
класса cl_custom_4
                //объект создается с указанным state в качестве главного объекта

```

```

и sub_name в
    //качестве имени объекта
    break;
case 5:
    main_state = new cl_custom_5(state, sub_name); // создание объекта
    класса cl_custom_5
    //объект создается с указанным state в качестве главного объекта
и sub_name в
    //качестве имени объекта
    break;
case 6:
    main_state = new cl_custom_6(state, sub_name); // создание объекта
    класса cl_custom_6
    //объект создается с указанным state в качестве главного объекта
и sub_name в
    //качестве имени объекта
    break;
    }
}

// вывод дерева объектов
cout << "Object tree" << endl;
indentation_method(); //вызов метода для вывода отступов

int text_class, set_class;

TYPE_SIGNAL signal_obj; // указатель на метод сигнала
TYPE_HANDLER handler_obj; // указатель на метод обработчика

cl_custom_base* parent; // указатель на родительский объект
cl_custom_base* p_sub; // указатель на подчиненный объект

while(true) { // установка связей между объектами
    cin >> path_custom;

    if(path_custom == "end_of_connections") {
        break;
    }

    cin >> sub_name; // чтение имени подчиненного объекта

    parent = get_object_path(path_custom); // получение указателя на
родительский объект
    p_sub = get_object_path(sub_name); // получение указателя на
подчиненный объект

    if((!parent) || (!p_sub) || (parent == p_sub)) {
        // если родительский или подчиненный объект не найден или они
одинаковы
        if(!parent) { // если родительский объект не найден
            cout << endl << "Object " << path_custom << " not found"; //
вывод сообщения об ошибке
        } else if(!p_sub) { // если подчиненный объект не найден
            cout << endl << "Handler object " << sub_name << " not found"; //
вывод сообщения об ошибке
        }
    }
}

```

```

        }
        continue;
    }

    text_class = parent->return_number_class(); // получение номера класса
родительского объекта
    set_class = p_sub->return_number_class(); // получение номера класс
подчиненного объекта

    switch(text_class) { // определение метода сигнала в зависимости от
номера класса родительского объекта
        case 1:
            signal_obj = SIGNAL_D(cl_custom_base::signal_method); //установка
указателя на метод сигнала
            //класса cl_custom_base
            // инициализация переменной signal_obj= которая является
указателем на метод сигнала ,
            // используя макрос SIGNAL_D. макрос принимает указатель на метод
и приводит его к типу
            // TYPE_SIGNAL
            break;
        case 2:
            signal_obj = SIGNAL_D(cl_custom_2::signal_method); //установка
указателя на метод сигнала
            //класса cl_custom_2
            // инициализация переменной signal_obj= которая является
указателем на метод сигнала ,
            // используя макрос SIGNAL_D. макрос принимает указатель на метод
и приводит его к типу
            // TYPE_SIGNAL
            break;
        case 3:
            signal_obj = SIGNAL_D(cl_custom_3::signal_method); //установка
указателя на метод сигнала
            //класса cl_custom_3
            // инициализация переменной signal_obj= которая является
указателем на метод сигнала ,
            // используя макрос SIGNAL_D. макрос принимает указатель на метод
и приводит его к типу
            // TYPE_SIGNAL
            break;
        case 4:
            signal_obj = SIGNAL_D(cl_custom_4::signal_method); //установка
указателя на метод сигнала
            //класса cl_custom_4
            // инициализация переменной signal_obj= которая является
указателем на метод сигнала ,
            // используя макрос SIGNAL_D. макрос принимает указатель на метод
и приводит его к типу
            // TYPE_SIGNAL
            break;
        case 5:
            signal_obj = SIGNAL_D(cl_custom_5::signal_method); //установка
указателя на метод сигнала
            //класса cl_custom_5
            // инициализация переменной signal_obj= которая является

```

```

указателем на метод сигнала ,
    // используя макрос SIGNAL_D. макрос принимает указатель на метод
и приводит его к типу
    // TYPE_SIGNAL
    break;
    case 6:
        signal_obj = SIGNAL_D(c1_custom_6::signal_method); //установка
указателя на метод сигнала
        //класса c1_custom_6
        // инициализация переменной signal_obj= которая является
указателем на метод сигнала ,
        // используя макрос SIGNAL_D. макрос принимает указатель на метод
и приводит его к типу
        // TYPE_SIGNAL
        break;
    }
    switch(set_class) { //определение метода обработчика в зависимости от
номера класса подчиненного объекта
        case 1:
            handler_obj =
HANDLER_D(c1_custom_base::handler_method); //установка указателя на метод
            //обработчика класса c1_custom_base
            // инициализация переменной handler_obj = которая является
указателем на метод сигнала ,
            // используя макрос HANDLER_D. макрос принимает указатель на
метод и приводит его к типу
            // TYPE_HANDLER
            break;
        case 2:
            handler_obj = HANDLER_D(c1_custom_2::handler_method); //установка
указателя на метод
            //обработчика класса c1_custom_2
            // инициализация переменной handler_obj = которая является
указателем на метод сигнала ,
            // используя макрос HANDLER_D. макрос принимает указатель на
метод и приводит его к типу
            // TYPE_HANDLER
            break;
        case 3:
            handler_obj = HANDLER_D(c1_custom_3::handler_method); //установка
указателя на метод
            //обработчика класса c1_custom_3
            // инициализация переменной handler_obj = которая является
указателем на метод сигнала ,
            // используя макрос HANDLER_D. макрос принимает указатель на
метод и приводит его к типу
            // TYPE_HANDLER
            break;
        case 4:
            handler_obj = HANDLER_D(c1_custom_4::handler_method); //установка
указателя на метод
            //обработчика класса c1_custom_4
            // инициализация переменной handler_obj = которая является
указателем на метод сигнала ,
            // используя макрос HANDLER_D. макрос принимает указатель на

```

```

метод и приводит его к типу
    // TYPE_HANDLER
    break;
    case 5:
        handler_obj = HANDLER_D(c1_custom_5::handler_method); //установка
указателя на метод
        //обработчика класса c1_custom_5
        // инициализация переменной handler_obj = которая является
указателем на метод сигнала ,
        // используя макрос HANDLER_D. макрос принимает указатель на
метод и приводит его к типу
        // TYPE_HANDLER
        break;
    case 6:
        handler_obj = HANDLER_D(c1_custom_6::handler_method); //установка
указателя на метод
        //обработчика класса c1_custom_6
        // инициализация переменной handler_obj = которая является
указателем на метод сигнала ,
        // используя макрос HANDLER_D. макрос принимает указатель на
метод и приводит его к типу
        // TYPE_HANDLER
        break;
    }
    parent->connections_set_main(signal_obj, p_sub, handler_obj);
    // вызывается метод connections_set_main объекта parent для установки
связи между сигналом,
    // обработчиком и целевым объектом
    // установка связи между сигналом родительского объекта и обработчиком
подчиненного объекта
}
}

// метод запуска системы
// signal_coord -
// handler_coord -
// status - хранит статус объекта
// parent- указатель на родительский объект
// p_sub-указатель на подчиненный объект
// signal_obj- хранит указатель на метод сигнала
// handler_obj- хранит указатель на метод обработчика
// command- хранит команду - полученную из ввода
// text- хранит текст - полученный из ввода
// text_class- хранит номер класса объекта, полученный из ввода для методов
связанных с сигналами
// set_class - хранит номер класса объекта, полученный из ввода для методов
связанных с обработчиками
int c1_custom_application::exec_custom_app() {
    set_object_ready();

    string signal_coord, handler_coord; // переменные для хранения координат
сигнала и обработчика
    int status; // переменная для хранения статуса

    c1_custom_base* parent; // указатель на родительский объект

```



```

    cl_custom_base* p_sub; // указатель на подчиненный объект

    TYPE_SIGNAL signal_obj; // переменная для хранения указателя на метод
    сигнала
    TYPE_HANDLER handler_obj; // переменная для хранения указателя на метод
    обработчика

    string command, text; // переменные для хранения команды и текста
    int text_class, set_class; // переменные для хранения номеров классов
    объектов

    while(true) {
        cin >> command; // чтение команды

        if(command == "END") {
            break;
        }

        if(command == "EMIT") {
            cin >> signal_coord; // чтение координаты сигнала
            getline(cin, text); // чтение текста сигнала

            parent = get_object_path(signal_coord); // получение указателя на
            объект по координате сигнала

            if(!parent) { // был ли найден объект parent по указанному пути
            signal_coord
                cout << "Object " << signal_coord << " not found";
                continue;
            }

            text_class = parent->return_number_class(); // получение номера
            класса объекта
            // вызывается метод return_number_class для объекта parent - который
            возвращает
            // номер класса объекта parent - полученный номер сохраняется в
            переменной text_class

            switch(text_class) { // установка соответствующего сигнала в
            зависимости от номера класса
                case 1:
                    signal_obj
                    =
                    SIGNAL_D(cl_custom_base::signal_method); // установка метода сигнала для
                    класса
                    // cl_custom_base
                    // используется макрос SIGNAL_D - чтобы преобразовать
                    указатель на метод signal_method
                    // в соответствующий тип TYPE_SIGNAL, который используется
                    для установки сигнала
                    // в методе connections_set_main()
                    break;
                case 2:
                    signal_obj = SIGNAL_D(cl_custom_2::signal_method); // установка
                    метода сигнала для класса
                    // cl_custom_2
                    // используется макрос SIGNAL_D - чтобы преобразовать

```

```

указатель на метод signal_method
    // в соответствующий тип TYPE_SIGNAL , который используется
для установки сигнала
    // в методе connections_set_main()
    break;
case 3:
    signal_obj = SIGNAL_D(cl_custom_3::signal_method); //установка
метода сигнала для класса
    //cl_custom_3
    // используется макрос SIGNAL_D - чтобы преобразовать
указатель на метод signal_method
    // в соответствующий тип TYPE_SIGNAL , который используется
для установки сигнала
    // в методе connections_set_main()
    break;
case 4:
    signal_obj = SIGNAL_D(cl_custom_4::signal_method); //установка
метода сигнала для класса
    //cl_custom_4
    // используется макрос SIGNAL_D - чтобы преобразовать
указатель на метод signal_method
    // в соответствующий тип TYPE_SIGNAL , который используется
для установки сигнала
    // в методе connections_set_main()
    break;
case 5:
    signal_obj = SIGNAL_D(cl_custom_5::signal_method); //установка
метода сигнала для класса
    //cl_custom_5
    // используется макрос SIGNAL_D - чтобы преобразовать
указатель на метод signal_method
    // в соответствующий тип TYPE_SIGNAL , который используется
для установки сигнала
    // в методе connections_set_main()
    break;
case 6:
    signal_obj = SIGNAL_D(cl_custom_6::signal_method); //установка
метода сигнала для класса
    //cl_custom_6
    // используется макрос SIGNAL_D - чтобы преобразовать
указатель на метод signal_method
    // в соответствующий тип TYPE_SIGNAL , который используется
для установки сигнала
    // в методе connections_set_main()
    break;
}
parent->connections_main_signal(signal_obj, text); //отправка сигнала
объекту
// вызывается метод connections_main_signal у объекта parent -
передая ему signal_obj и текст text
// для обработки
}

if(command == "SET_CONNECT" || command == "DELETE_CONNECT") {
    cin >> signal_coord >> handler_coord; // чтение координат сигнала и

```

обработчика

```
parent = get_object_path(signal_coord);//получение указателя на
объект по координате сигнала
p_sub = get_object_path(handler_coord);//получение указателя на
объект по координате обработчика

if((!parent) || (!p_sub) || (parent == p_sub)) {//если объекты не
найжены или совпадают
    if(!parent) {//если родительский объект не найден
        cout << "Object " << signal_coord << " not found";
    } else if (!p_sub) {//если подчиненный объект не найден
        cout << "Handler object " << handler_coord << " not found";
    }
    continue;
}

text_class = parent->return_number_class();// получение номера
класса родительского объекта
set_class = p_sub->return_number_class();// получение номера класса
подчиненного объекта

switch(text_class) { // установка соответствующего сигнала в
зависимости от номера класса родительского объекта
    case 1:
        signal_obj
        SIGNAL_D(cl_custom_base::signal_method);//установка метода сигнала для
        класса
        //cl_custom_base
        // определение переменной signal_obj как указатель на метод
        signal_method с использованием
        // макроса 'SIGNAL_D'
        break;
    case 2:
        signal_obj = SIGNAL_D(cl_custom_2::signal_method);//установка
        метода сигнала для класса
        //cl_custom_2
        // определение переменной signal_obj как указатель на метод
        signal_method с использованием
        // макроса 'SIGNAL_D'
        break;
    case 3:
        signal_obj = SIGNAL_D(cl_custom_3::signal_method);//установка
        метода сигнала для класса
        //cl_custom_3
        // определение переменной signal_obj как указатель на метод
        signal_method с использованием
        // макроса 'SIGNAL_D'
        break;
    case 4:
        signal_obj = SIGNAL_D(cl_custom_4::signal_method);//установка
        метода сигнала для класса
        //cl_custom_4
        // определение переменной signal_obj как указатель на метод
        signal_method с использованием
```

```

        // макроса 'SIGNAL_D'
        break;
    case 5:
        signal_obj = SIGNAL_D(cl_custom_5::signal_method); //установка
метода сигнала для класса
        //cl_custom_5
        // определение переменной signal_obj как указатель на метод
signal_method с использованием
        // макроса 'SIGNAL_D'
        break;
    case 6:
        signal_obj = SIGNAL_D(cl_custom_6::signal_method); //установка
метода сигнала для класса
        //cl_custom_6
        // определение переменной signal_obj как указатель на метод
signal_method с использованием
        // макроса 'SIGNAL_D'
        break;
} switch(set_class) { //установка соответствующего обработчика в
зависимости от номера класса подчиненного
// объекта
    case 1:
        handler_obj =
HANDLER_D(cl_custom_base::handler_method); //установка метода обработчика для
//класса cl_custom_base
        // определение переменной handler_obj как указатель на метод
handler_method с использованием
        // макроса HANDLER_D
        break;
    case 2:
        handler_obj =
HANDLER_D(cl_custom_2::handler_method); //установка метода обработчика для
//класса cl_custom_2
        // определение переменной handler_obj как указатель на метод
handler_method с использованием
        // макроса HANDLER_D
        break;
    case 3:
        handler_obj =
HANDLER_D(cl_custom_3::handler_method); //установка метода обработчика для
//класса cl_custom_3
        // определение переменной handler_obj как указатель на метод
handler_method с использованием
        // макроса HANDLER_D
        break;
    case 4:
        handler_obj =
HANDLER_D(cl_custom_4::handler_method); //установка метода обработчика для
//класса cl_custom_4
        // определение переменной handler_obj как указатель на метод
handler_method с использованием
        // макроса HANDLER_D
        break;
    case 5:
        handler_obj =

```

```

HANDLER_D(cl_custom_5::handler_method); //установка метода обработчика для
//класса cl_custom_5
// определение переменной handler_obj как указатель на метод
handler_method с использованием
// макроса HANDLER_D
break;
case 6:
    handler_obj
HANDLER_D(cl_custom_6::handler_method); //установка метода обработчика для
//класса cl_custom_6
// определение переменной handler_obj как указатель на метод
handler_method с использованием
// макроса HANDLER_D
break;
}
if(command == "SET_CONNECT") {
    parent->connections_set_main(signal_obj, p_sub, handler_obj);
    //вызов метода connections_set_main у объекта parent
    //signal_obj, p_sub, handler_obj - которые представляют собой
указатель на метод сигнала,
//указатель на целевой объект, указатель на метод обработчика
//установка связи между сигналом и обработчиком
}
if(command == "DELETE_CONNECT") {
    parent->connections_delete_main(signal_obj, p_sub, handler_obj);
    //вызов метода connections_delete_main у объекта parent, передачи
аргументов
    //signal_obj, p_sub, handler_obj - которые представляют собой
указатель на метод сигнала,
//указатель на целевой объект, указатель на метод обработчика
//удаление связи между сигналом и обработчиком
}
}

if(command == "SET_CONDITION") {
    cin >> signal_coord >> status; //чтение координаты сигнала и статуса

    parent = get_object_path(signal_coord); //получение указателя на
объект по координате сигнала

    if(!parent) { //существует ли объект parent
        cout << "Object " << signal_coord << " not found";
        continue;
    }

    parent->set_state(status); //установка состояния объекта
    // вызывается метод set_state для объекта parent с аргументом status
-
    // метод set_state устанавливает состояние объекта в значение status
}
}

return(0);
}

```

5.12 Файл cl_custom_application.h

Листинг 12 – cl_custom_application.h

```
#ifndef __CL_CUSTOM_APPLICATION_H
#define __CL_CUSTOM_APPLICATION_H

#include "cl_custom_base.h"
#include "cl_custom_2.h"
#include "cl_custom_3.h"
#include "cl_custom_4.h"
#include "cl_custom_5.h"
#include "cl_custom_6.h"

class cl_custom_application : public cl_custom_base {
public:
    cl_custom_application(cl_custom_base* p_main_custom_object);
    // конструктор класса cl_custom_application
    // p_main_custom_object - указатель на главный объект
    void build_tree_objects();
    // метод для построения дерева объектов
    int exec_custom_app();
    // метод для выполнения пользовательского приложения
    // возврат кода завершения
};

#endif
```

5.13 Файл cl_custom_base.cpp

Листинг 13 – cl_custom_base.cpp

```
#include "cl_custom_base.h"

cl_custom_base::cl_custom_base(cl_custom_base* p_main_custom_object, string
custom_name) {
    // конструктор класса cl_custom_base с двумя параметрами:
    // указатель на главный объект пользовательского класса и строковое имя
    объекта
    this->p_main_custom_object = p_main_custom_object;
    // присвоение указателю this->p_main_custom_object переданного указателя
    p_main_custom_object
    this->custom_name = custom_name;
    // присвоение строковой переменной this->custom_name переданной строки
    custom_name
    if(this->p_main_custom_object) { //проверка что главный объект существует
        p_main_custom_object->p_sub_customs.push_back(this); //добавление
        указателя на текущий объект в список
    }
```

```

        // подобъектов главного объекта
    }
}

// деструктор класс cl_custom_base
cl_custom_base::~cl_custom_base() {
    //освобождение памяти выделенной для каждого подобъекта
    for(int i = 0; i < this->p_sub_customs.size(); i++) { // цикл по всем
элементом списка подобъектов
        delete p_sub_customs[i]; // освобождение памяти для текущего подобъекта
    }
}

// метод установки нового имени для объекта
// new_custom_name - новое имя , которое нужно установить объекту
// p_sub_customs - указатель на подобъект главного объекта, используется для
проверки совпадения имени
bool cl_custom_base::set_custom_name(string new_custom_name) {
    // проверка, что у объекта есть главный объект
    if(this->p_main_custom_object) {
        // проверка - что новое имя не совпадаает с именем другого подобъекта
главного объекта

        for(int i = 0; i < p_main_custom_object->p_sub_customs.size(); i++) {
            // цикл по всем подобъектам главного объекта, проход по всем
подобъектам главного объекта
            if(p_main_custom_object->p_sub_customs[i]->get_custom_name() ==
new_custom_name){
                // проверка совпадения имен
                return false; // возврат false , если имя уже используется
            }
        }

        // установка нового имени объекту
        custom_name = new_custom_name; // присвоение нового имени объекту
        return true; // возврат true , если имя успешно установлено
    }

    // метод получения подобъекта по его имени
    // name_object - имя подобъекта, который нужно найти
    // p_sub_customs - указатель на текущий подобъект текущего объекта,
используется для сравнения с искомым именем
cl_custom_base* cl_custom_base::get_sub_customs(string name_object) {

    // проход по всем подобъектам текущего объекта
    for(int i = 0; i < p_sub_customs.size(); i++) {

        // проверка совпадений имен
        if(p_sub_customs[i]->get_custom_name() == name_object) { //проверка -
совпадает
            // ли имя подчиненного объекта с заданным именем
            return p_sub_customs[i]; // возврат указателя на найденный подобъект
        }
    }
    return nullptr; // если подобъект с заданным именем не найден - возврат

```

```

nullptr
}

// метод получения главного объекта
cl_custom_base* cl_custom_base::get_main_custom() {
    return p_main_custom_object; // возврат указателя на главный объект
}

// метод вывода иерархии объектов с отступами
// p_sub_customs - указатель на текущий подобъект текущего объекта
// i_space - количество отступов, используется для определения уровня
// вложенности объекта
// current - указатель на текущий объект, используется для подсчета
// количества отступов
void cl_custom_base::indentation_method() {
    if(get_main_custom()) { // проверка наличия главного объекта
        cout << endl; // выводим пустую строку для форматирования
    }

    int i_space = 0; // инициализация переменной для хранения количества
    отступов
    cl_custom_base* current = this; // инициализация указателя на текущий
    объект
    while(current->get_main_custom()) { // цикл для подсчета количества
    отступов
        current = current->get_main_custom(); // переходим к главному объекту
        i_space++; // увеличение счетчиков отступов
    }

    for(int i = 0; i < i_space; i++) { // цикл для вывода отступов
        cout << "    "; // выводим отступ
    }
    cout << get_custom_name(); // выводим имя текущего объекта

    for(auto cl_custom_base_p : p_sub_customs) { // цикл по всем подобъектам
    текущего объекта
        cl_custom_base_p->indentation_method(); // рекурсивный вызов метода для
    каждого подобъекта
    }
}

// метод получения имени объекта
string cl_custom_base::get_custom_name() {
    return custom_name; // возврат строки с именем объекта
}

// метод поиска текущего объекта по имени в ширину
// q - очередь для обхода дерева объектов
// path_id - указатель на найденный объект
// s_custom_name - хранение имени объекта - который нужно найти найти в
// методах поиска
cl_custom_base* cl_custom_base::search_current(string s_custom_name) {
    queue<cl_custom_base*> q; // очередь для поиска в ширину
    cl_custom_base* path_ind = nullptr; // указатель на найденный объект

```



```

q.push(this); // добавление текущего объекта в очередь

while(!q.empty()) { // пока очередь не пуста
    // если имя текущего объекта совпадает с искомым именем
    if(q.front()->get_custom_name() == s_custom_name) {

        if(!path_ind) { // если путь еще не найден
            path_ind = q.front(); // установление указатель на текущий
            // объект как найденный путь
        } else {
            return nullptr; // если путь уже найден - возврат nullptr
            //(несколько объектов с одинаковым именем)
        }
    }

    // добавление всех подобъектов текущего объекта в очередь
    for(auto cl_custom_base_p : q.front()->p_sub_customs) { // проходит по
    всем подчиненным объектам
        // текущего объекта - находящегося в начале очереди q
        q.push(cl_custom_base_p);
        // добавление каждого подчиненного объекта в конец очереди q
    }

    q.pop(); // удаление текущего объекта из очереди
}
return path_ind; // возврат указателя на найденный объект
}

// метод получения объекта по указанному пути
// text - текст в пути
// command_ver - индекс разделителя в пути
// base - указатель на объект
cl_custom_base* cl_custom_base::get_object_path(string path_custom) {
    string text; // вспомогательная переменная для хранения подстроки пути
    int command_ver; // переменная для хранения индекса разделителя в пути
    cl_custom_base* base = nullptr; // указатель на объект

    // если путь пустой - возврат nullptr
    if(path_custom.empty()) {
        return nullptr;
    }

    // если путь содержит только корневой объект - возврат указателя на
    последний объект
    // в дереве
    if(path_custom == "/") {
        cl_custom_base* ptr = this; // создание указателя ptr, который
        инициализируется текущим объектом this
        while(ptr->get_main_custom()) { // пока метод get_main_custom указывает
        на родительский объект
            ptr = ptr->get_main_custom(); // обновляется ptr, чтобы указывать на
            родительский объект текущего
            // объекта ptr = ptr->get_main_custom()
        }
    }
}

```

```

        return ptr;
    }

    if(path_custom == ".") { // если путь содержит текущий объект, возвращаем
        // указатель
        // на него
        return this;
    }

    if(path_custom[0] == '/' && path_custom[1] == '/') {
        // если путь начинается с двух слэшей - начинаем поиск с корня
        text = path_custom.substr(2); // создание подстроки начиная с третьего
        // символа строки path_custom
        return this->search_tree(text); // выполняется поиск объекта с
        // значением строки path_custom
    }

    if(path_custom[0] == '.') { // если путь начинается с точки - начинаем
        // поиск
        // с текущего объекта
        text = path_custom.substr(1); // создание подстроки начиная со второго
        // символа
        return this->search_current(text); // выполнение поиска объекта с
        // значением строки text
        // начиная с текущего объекта
    }

    command_ver = path_custom.find("/", 1);
    // находим индекс разделителя в пути

    if(path_custom[0] == '/') { // если путь абсолютный
        if(command_ver != -1) { // если в пути есть разделитель
            text = path_custom.substr(1, command_ver - 1);
            // получение имени текущего уровня вложенности

            // находим объект по имени и продолжаем поиск для остальной части
            // пути
            base = this->search_tree(text);

            // здесь остановился
            if(base) {
                return base->get_object_path(path_custom.substr(command_ver +
1)); // // создание подстроки path_custom, начиная с позиции command_ver
+ 1
                // вызов метода get_object_path на объекте base с созданной
                // подстрокой в качестве аргумента return
            } else {
                return base;
            }
        } else { // если разделитель не найден - продолжаем поиск с корня для
        // всего оставшегося пути
            text = path_custom.substr(1);
            return this->search_tree(text);
        }
    }

```

```

    }
    } else { // если путь относительный
        if(command_ver != -1) { // если в пути есть разделитель
            text = path_custom.substr(0, command_ver); // получение имени
текущего уровня вложенности

            // нахождение объекта по имени и продолжение поиска для остальной
части пути
            base = this->get_sub_customs(text);

            if(base) {
                return base->get_object_path(path_custom.substr(command_ver +
1));
                //создание подстроки path_custom, начиная с позиции command_ver +
1
                //base->get_object_path - вызов метода get_object_path на объекте
base с
                //созданной подстрокой в качестве аргумента
                //return - возврат результата вызова метода get_object_path
            } else {
                return base;
            }
        } else { // если разделитель не найден - продолжаем поиск в текущем
уровне для всего
            // оставшегося пути
            text = path_custom; // присвоение переменной text значение
path_custom
            return this->get_sub_customs(text); // возврат результата вызова
метода get_sub_customs с аргументом text
        }
    }
};

// метод поиска объекта в дереве по имени
// ptr - указатель на текущий объект для поиска в дереве
cl_custom_base* cl_custom_base::search_tree(string s_custom_name) { //
    cl_custom_base* ptr = this; // инициализация указателя на текущий объект
    while(ptr->get_main_custom()) { // пока у текущего объекта есть главный
объект
        ptr = ptr->get_main_custom(); // перемещаем указатель на главный объект
    }
    return ptr->get_sub_customs(s_custom_name); //возвращаем подчиненный
объект с именем s
    //s_custom_ame у корневого объекта
}

// метод удаления подобъект по имени
// current - указатель на подобъект по его имени
// sub_name - хранение имени подчиненного объекта - создание связи между
объектами в дереве объектов
void cl_custom_base::delete_custom_sub_name(string sub_name) {
    cl_custom_base* current = get_sub_customs(sub_name); // получение
указателя на подобъект по его имени

```

```

        if(current) { // если подобъект найден
            for(int i = 0; i < p_sub_customs.size(); i++) { // проходим по всем
                подобъектам текущего объекта
                if(p_sub_customs[i] == current) { // если текущий подобъект равен
                    искомому подобъекту
                    p_sub_customs.erase(p_sub_customs.begin() + i); // удаление его
                    из списка подобъектов
                    delete current; // удаление подобъекта
                    break;
                }
            }
        }
    }

// метод установки главного объекта
// new_p_head_object - указатель на новый главный объект
// quet - указатель на объект для проверки иерархии нового главного объекта
// s_base_ob - ссылка на список подобъектов главного объекта
bool cl_custom_base::set_head_object(cl_custom_base* new_p_head_object) {
    // проверка - является ли новый главный объект уже текущим главным
    объектом
    if(this->get_main_custom() == new_p_head_object) {
        return true; // если да - возврат true
    }

    if(!(get_main_custom())) { // проверяем - имеет ли текущий объект главный
    объект
        return false; // если нет - возврат false;
    }

    // проверяем - не является ли текущий объект частью иерархии нового
    главного объекта
    cl_custom_base* quet = new_p_head_object; // указатель на новый главный
    объект
    while(quet->get_main_custom()) { // пока у нового главного объекта есть
    родитель
        if(quet == this) { // если текущий объект является частью иерархии
        нового главного объекта
            return false; // возрпан false
        }
        quet = quet->get_main_custom(); // переходим к родителю нового главного
        объекта
    }

    // переменная для хранения ссылки на список подобъектов главного объекта
    vector<cl_custom_base*> s_base_ob = p_main_custom_object->p_sub_customs;
    for(int i = 0; i < s_base_ob.size(); ++i) { // перебираем все подобъекты
    главного объекта
        if(s_base_ob[i] == this) { // если текущий объект является подобъектов
        главного объекта
            s_base_ob.erase(s_base_ob.begin() + i); // удаляем его из списка
            подобъектов
            p_main_custom_object = new_p_head_object; // устанавливаем новый
            главный объект
            new_p_head_object->p_sub_customs.push_back(this); // добавляем

```

```

текущий объект в список
    // подобъектов нового главного объекта
    return true; // возврат true
}
}
return false; // если текущий объект не является подобъектом главного
объекта - возврат false
}

// метод установки состояния объекта
// status_object - переданное состояние объекта
// quiet - указатель на главный объект текущего объекта для проверки
состояний
// cl_custom_base_p - указатель на подобъект текущего объекта для установки
состояния
void cl_custom_base::set_state(int status_object) {
    if(status_object) { // если переданное состояние не равно нулю
        cl_custom_base* quiet = p_main_custom_object; // указатель на главный
объект текущего объекта
        // инициализация указателем quiet на главный объект
        while(quiet) { // пока есть главные объекты в иерархии
            if(!(quiet->status)){ // если у главного объекта нет состояния
                return; // завершаем выполнение метода
            }
            quiet = quiet->get_main_custom(); // переходим к следующему главному
объекту
        }
        status = status_object; // устанавливаем состояние объекта
    } else { // если переданное состояние равно нулю
        for(auto cl_custom_base_p : p_sub_customs) { // перебираем все
подобъекты текущего объекта
            // итерируемся по каждому элементу в векторе p_sub_customs
            cl_custom_base_p->set_state(status_object); // устанавливаем
состояние для каждого подобъекта
            //вызов метода set_state с передачей значения status_object
            //метод set_state устанавливает состояние объекта на который
указывает cl_custom_base_p,
            //в значение status_object
        }
        status = status_object; //устанавливаем состояние текущего объекта
    }
}

// метод вызова метода для отступов
void cl_custom_base::indent_call_method() {
    indentation_method(); // вызываем метод для отступов
}

// метод получения абсолютных координат главного объекта
string cl_custom_base::get_main_absolute_coords() {
    cl_custom_base* ptr = this; // указатель на текущий объект
    string text = "/" + ptr->custom_name; // инициализация строки с именем
текущего объекта

    // пока у текущего объекта есть главный объект , добавляем его имя в

```

```

начало строки
while(ptr->p_main_custom_object) {
    ptr = ptr->p_main_custom_object; // переходим к главному объекту
}
// если текущий объект является корневым - то абсолютные координаты -
просто "/"
if(ptr == this) {
    text = "/";
} else {
    // пока у текущего объекта у главного объекта есть родитель - добавляем
их имена в начало строки
    ptr = this;
    while(ptr->p_main_custom_object->p_main_custom_object) {
        ptr = ptr->p_main_custom_object; // переходим к родителю главного
объекта
        //доступ к члену p_main_custom_object структуры на который указывает
ptr
        //ptr получает значение члена p_main_custom_object этого ообъекта
        text = "/" + ptr->custom_name + text; // добавляем его имя в начало
строки
    }
}
return text; // возвращаем абсолютные координаты
}

// метод установки связи между объектами
// конструкторы SIGNAL_D и HANDLER_D - для приведения указателей на функции
к типам
// TYPE_SIGNAL и TYPE_HANDLER
// p_main_signal - указатель на метод сигнала, который будет вызываться при
активации сигнала
// p_main_target - указатель на целевой объект , к которому будет привязана
связи
// p_main_handler - указатель на метод обработчика, который будет вызываться
в целевом объекте при активации сигнала
void cl_custom_base::connections_set_main(TYPE_SIGNAL p_main_signal,
cl_custom_base* p_main_target, TYPE_HANDLER p_main_handler) {
    signals *ob1; // указатель на объект структуры для хранения информации о
связи

    // типы TYPE_SIGNAL и TYPE_HANDLER - определены как указатели на методы
класса cl_custom_base
    // таким образом связь задается тремя элементами - метод сигнала, целевым
объектом и методом
    // обработчика

    // проверяем - не существует ли уже такой связи
    for(int i = 0; i < main_connections.size(); i++) {

        // сравнение типа сигнала , целевой объект, обработчик текущей связи с
переданными значениям
        if(main_connections[i]->p_main_signal == p_main_signal &&
        // main_connections[i]->p_main_signal : тип сигнала текущей связи в
списке
        // p_main_signal : тип сигнала, переданный в метод для установки

```

```

СВЯЗИ
    main_connections[i]->p_main_target == p_main_target &&
    // main_connections[i]->p_main_target : целевой объект текущей связи
в списке
    // p_main_target : целевой объект, переданный в метод для установки
СВЯЗИ
    main_connections[i]->p_main_handler == p_main_handler) {
    // main_connections[i]->p_main_handler : обработчику текущей связи в
списке
    // p_main_handler : обработчик, переданный в метод для установки
СВЯЗИ
    return; // если связь - уже существует - завершаем
    }
}

    ob1 = new signals(); // создание объекта структуры для хранения информации
о новой связи

    //ob1 - указатель на объект структуры signals - он указывает на экземпляр
этой структуры
    //члену p_main_signal структуры signals, на которую указывает ob1,
присваивается значение
    //переменной p_main_signal
    ob1->p_main_signal = p_main_signal; // устанавливаем тип сигнала для новой
связи
    ob1->p_main_target = p_main_target; // устанавливаем целевой объект для
новой связи
    ob1->p_main_handler = p_main_handler; // устанавливаем обработчик для новой
связи
    main_connections.push_back(ob1); // добавление новой связи в список
}

// метод удаления связи между объектами
void cl_custom_base::connections_delete_main(TYPE_SIGNAL p_main_signal,
cl_custom_base* p_main_target, TYPE_HANDLER p_main_handler) {
    auto ob1 = main_connections.begin(); // создаем итератор для перебора
списка связей

    // перебираем список связей
    while(ob1 != main_connections.end()) {
        // если найдена связь с заданными параметрами, удаляем ее

        ((*ob1)-> p_main_signal == p_main_signal - проверка - совпадает ли тип
сигнала текущей
        //связи с переданным типом p_main_signal
        ((*ob1)->p_main_target == p_main_target - проверка - указывает ли
целевой объект текущей
        //связи на тот же объект, что и переданный p_main_target
        ((*ob1)->p_main_handler == p_main_handler - проверяет - совпадает ли
метод обработчика
        //текущей связи с переданным методом p_main_handler
        if((*ob1)-> p_main_signal == p_main_signal && (*ob1)->p_main_target ==
p_main_target && (*ob1)->p_main_handler == p_main_handler) {
            delete(*ob1); // освобождение памяти - выделенную под структуру
связи
            ob1 = main_connections.erase(ob1); // удаление связи из списка

```

```

итератором
    } else {
        ++ob1; // переходим к следующей связи
    }
}

// метод активации связи с передачей сигнала
void cl_custom_base::connections_main_signal(TYPE_SIGNAL p_main_signal,
string text) {
    TYPE_HANDLER p_main_handler; // обработчик сигнала
    cl_custom_base* p_main_target; // целевой объект

    // если текущий объект не находится в состоянии готовности, завершаем
    метод
    if(!(this->status)) {
        return;
    }

    (this->*p_main_signal)(text); // вызываем метод сигнала у текущего
    объекта, передавая текст сигнала
    //p_main_signal - указатель на объект класса cl_custom_base
    //доступ к p_main_handler через указатель на объект p_main_signal
    //(text) - передача аргумента text методу p_main_handler

    // перебираем список связей
    for(int i = 0; i < main_connections.size(); i++) {
        if(main_connections[i]->p_main_signal == p_main_signal &&
main_connections[i]->p_main_target->status) {
            // если найдена связь с совпадающим типом сигнала и целевой объект
            находится в состоянии готовности
            p_main_handler = main_connections[i]->p_main_handler; // получаем
            обработчик из связи
            //main_connections - контейнер объектов, которые представляют связи
            между сигналами и обработчиками
            //в системе, main_connections обращается к i-тому элементу этого
            контейнера
            //main_connections[i]->p_main_handler обращается к члену
            p_main_handler структуры на который указывает
            //i-ый элемент main_connections
            p_main_target = main_connections[i]->p_main_target; // получаем
            целевой объект из связи
            //main_connections - контейнер объектов, которые представляют связи
            между сигналами и обработчиками
            //в системе, main_connections обращается к i-тому элементу этого
            контейнера
            //main_connections[i]->p_main_target обращается к члену
            p_main_target структуры на который указывает
            //i-ый элемент main_connections
            (p_main_target->*p_main_handler)(text); // вызов метода обработчика
            у целевого объекта, передавая текст
            // сигнала
            //p_main_target - указатель на объект класса cl_custom_base
            //доступ к p_main_handler через указатель на объект p_main_target
            //(text) - передача аргумента text методу p_main_handler

```



```

    }
}

// метод передачи сигнала
// text - текст сигнала
void cl_custom_base::signal_method(string& text) {
    text = " Text: " + text + " (class: " + to_string(return_number_class()) +
    ")"; // формируем текст сигнала
    //вызов метода return_number_class()-возврат номера класса,
    //стандартная функция - to_string преобразует переданное ей значение в
    строку
    cout << endl << "Signal from " << get_main_absolute_coords(); // выводим
    информацию о месте отправки сигнала
}

// метод получения сигнала
// text - текст сигнала
void cl_custom_base::handler_method(string text) {
    cout << endl << "Signal to " << get_main_absolute_coords() << text; //
    вывод информации о месте
    // приема сигнала и сам текст сигнала
}

// метод возврата номера класса
int cl_custom_base::return_number_class() {
    return 1; // возврат номера класса
}

// метод приведения всех объектов в состоянии готовности
void cl_custom_base::set_object_ready() {
    set_state(1); // установление состояния готовности текущего объекта

    // рекурсивно вызываем этот метод для всех подобъектов текущего объекта
    for(int i = 0; i < p_sub_customs.size(); i++) {
        p_sub_customs[i]->set_object_ready();
    }
}

```

5.14 Файл cl_custom_base.h

Листинг 14 – cl_custom_base.h

```

#ifndef __CL_CUSTOM_BASE__H
#define __CL_CUSTOM_BASE__H

#include <iostream>
#include <vector>
#include <string>
#include <queue>

```

```

using namespace std;

class cl_custom_base;

#define SIGNAL_D(signal_f)(TYPE_SIGNAL)(&signal_f)
#define HANDLER_D(handler_f)(TYPE_HANDLER)(&handler_f)
// макросы для преобразования методов в типы сигналов и обработчиков

typedef void(cl_custom_base::*TYPE_SIGNAL)(string&);
typedef void(cl_custom_base::*TYPE_HANDLER)(string);
// директивы определения типов для сигналов и обработчиков

class cl_custom_base {
public:
    cl_custom_base(cl_custom_base* p_main_custom_object, string custom_name =
"Base object"); // конструктор
    ~cl_custom_base(); // деструктор
    bool set_custom_name(string new_custom_name); // установка имени объекта
    string get_custom_name(); // получение имени объекта
    string get_main_absolute_coords(); // возврат координат главного объекта
    bool set_head_object(cl_custom_base* new_p_head_object); // установка
нового головного объекта
    cl_custom_base* get_main_custom(); // возврат указателя главного объекта
    void connections_set_main(TYPE_SIGNAL p_main_signal, cl_custom_base*
p_main_target, TYPE_HANDLER p_main_handler);
    // установление новой связи
    void connections_delete_main(TYPE_SIGNAL p_main_signal, cl_custom_base*
p_main_target, TYPE_HANDLER p_main_handler);
    // удаление существующей связи
    void connections_main_signal(TYPE_SIGNAL p_main_signal, string
p_main_handler);
    // вызов сигнала и обработчика
    void signal_method(string& text); // метод - представляющий сигнал
    void handler_method(string text); // метод - представляющий обработчик
сигнала
    void indentation_method(); // метод для вывода структуры объектов с
отступами
    void indent_call_method(); // вспомогательный метод для вызова
indentation_method
    virtual int return_number_class(); // возврат номера класса
    void set_object_ready(); // установка состояния готовности для объекта и
его подчиненных
    cl_custom_base* get_object_path(string path_custom); // нахождение объекта
по пути
    cl_custom_base* search_current(string s_custom_name); // поиск объекта
среди подчиненных текущего объекта
    cl_custom_base* search_tree(string s_custom_name); // поиск объекта среди
всех объектов в дереве
    cl_custom_base* get_sub_customs(string main_custom_name); // возврат
указателя на подчиненных объектов по имени
    void set_state(int status_object); // установка состояния объекта
    void delete_custom_sub_name(string sub_name); // удаление подчиненных
объектов по имени

```

```

        // в этой структуре
        struct signals { // структура - связь сигнала и обработчика
            TYPE_SIGNAL p_main_signal; // указатель на метод сигнала
            cl_custom_base* p_main_target; // указатель на целевой объект
            TYPE_HANDLER p_main_handler; // указатель на метод обработчика
        };
    private:
        string custom_name; // поле - хранение имени объекта
        cl_custom_base* p_main_custom_object; // поле - хранение указателя на
главный объект
        vector<cl_custom_base*> p_sub_customs; // вектор указателей на подчиненные
объекты
        vector<signals*> main_connections; // вектор связей сигналов и
обработчиков
        int status = 0; // состояние объекта
    };

#endif

```

5.15 Файл main.cpp

Листинг 15 – main.cpp

```

#include "cl_custom_application.h"

#include <string>
#include <iostream>

int main() {
    cl_custom_application obj_custom_app(nullptr); // создание объекта
obj_custom_app
    obj_custom_app.build_tree_objects(); // вызов метода для построения дерева
объектов
    return(obj_custom_app.exec_custom_app()); // выполнение приложения и
возврат его результата
}

```

6 ТЕСТИРОВАНИЕ

Результат тестирования программы представлен в таблице 38.

Таблица 38 – Результат тестирования программы

Входные данные	Ожидаемые выходные данные	Фактические выходные данные
<pre> appls_root / object_s1 3 / object_s2 2 /object_s2 object_s4 4 / object_s13 5 /object_s2 object_s6 6 /object_s1 object_s7 2 endtree /object_s2/object_s4 /object_s2/object_s6 /object_s2 /object_s1/object_s7 / /object_s2/object_s4 /object_s2/object_s4 / end_of_connections EMIT /object_s2/object_s4 Send message 1 EMIT /object_s2/object_s4 Send message 2 EMIT /object_s2/object_s4 Send message 3 EMIT /object_s1 Send message 4 END </pre>	<pre> Object tree appls_root object_s1 object_s7 object_s2 object_s4 object_s6 object_s13 Signal from /object_s2/object_s4 Signal to /object_s2/object_s6 Text: Send message 1 (class: 4) Signal to / Text: Send message 1 (class: 4) Signal from /object_s2/object_s4 Signal to /object_s2/object_s6 Text: Send message 2 (class: 4) Signal to / Text: Send message 2 (class: 4) Signal from /object_s2/object_s4 Signal to /object_s2/object_s6 Text: Send message 3 (class: 4) Signal to / Text: Send message 3 (class: 4) Signal from /object_s1 </pre>	<pre> Object tree appls_root object_s1 object_s7 object_s2 object_s4 object_s6 object_s13 Signal from /object_s2/object_s4 Signal to /object_s2/object_s6 Text: Send message 1 (class: 4) Signal to / Text: Send message 1 (class: 4) Signal from /object_s2/object_s4 Signal to /object_s2/object_s6 Text: Send message 2 (class: 4) Signal to / Text: Send message 2 (class: 4) Signal from /object_s2/object_s4 Signal to /object_s2/object_s6 Text: Send message 3 (class: 4) Signal to / Text: Send message 3 (class: 4) Signal from /object_s1 </pre>
<pre> appls_root / object_s1 3 / object_s2 2 /object_s2 object_s4 4 / object_s13 5 /object_s2 object_s6 </pre>	<pre> Object tree appls_root object_s1 object_s7 object_s2 object_s4 </pre>	<pre> Object tree appls_root object_s1 object_s7 object_s2 object_s4 </pre>

Входные данные	Ожидаемые выходные данные	Фактические выходные данные
6 /object_s1 object_s7 2 endtree /object_s2/object_s4 /object_s2/object_s6 /object_s2 /object_s1/object_s7 / /object_s2/object_s4 /object_s2/object_s4 / end_of_connections DELETE_CONNECT /objects_S2/ object_s4 /object_s2/object_s6 EMIT /object_s2/object_s4 Send message 1 EMIT /object_s2/object_s4 Send message 2 EMIT /object_s2/object_s4 Send message 3 EMIT /object_s1 Send message 4 END	object_s6 object_s130bject /objects_S2/object_s 4 not found Signal from /object_s2/object_s4 Signal to /object_s2/object_s6 Text: Send message 1 (class: 4) Signal to / Text: Send message 1 (class: 4) Signal from /object_s2/object_s4 Signal to /object_s2/object_s6 Text: Send message 2 (class: 4) Signal to / Text: Send message 2 (class: 4) Signal from /object_s2/object_s4 Signal to /object_s2/object_s6 Text: Send message 3 (class: 4) Signal to / Text: Send message 3 (class: 4) Signal from /object_s1	object_s6 object_s130bject /objects_S2/object_s 4 not found Signal from /object_s2/object_s4 Signal to /object_s2/object_s6 Text: Send message 1 (class: 4) Signal to / Text: Send message 1 (class: 4) Signal from /object_s2/object_s4 Signal to /object_s2/object_s6 Text: Send message 2 (class: 4) Signal to / Text: Send message 2 (class: 4) Signal from /object_s2/object_s4 Signal to /object_s2/object_s6 Text: Send message 3 (class: 4) Signal to / Text: Send message 3 (class: 4) Signal from /object_s1

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

В ходе выполнения курсовой работы были получены практические навыки в области объекто-ориентированного программирования с использованием алгоритмического языка C++. Были разработаны древовидная иерархия объектов и базовый класс 'cl_custom_base', обеспечивающий основные функциональные возможности для работы с иерархией. Основные методы класса включают:

Выполненная работа позволила глубже понять и практически применить принципы объекто-ориентированного программирования, что является важным этапом в обучении и профессиональном развитии.

СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ

1. ГОСТ 19 Единая система программной документации.
2. Методическое пособие студента для выполнения практических заданий, контрольных и курсовых работ по дисциплине «Объектно-ориентированное программирование» [Электронный ресурс] – URL: https://mirea.aco-avvora.ru/student/files/methodichescoc_posobie_dlya_laboratornyh_rabot_3.pdf (дата обращения 05.05.2021).
3. Приложение к методическому пособию студента по выполнению заданий в рамках курса «Объектно-ориентированное программирование» [Электронный ресурс]. URL: https://mirea.aco-avvora.ru/student/files/Prilozheniye_k_methodichke.pdf (дата обращения 05.05.2021).
4. Шилдт Г. С++: базовый курс. 3-е изд. Пер. с англ.. — М.: Вильямс, 2019. — 624 с.
5. Видео лекции по курсу «Объектно-ориентированное программирование» [Электронный ресурс]. АСО «Аврора».
6. Антик М.И. Дискретная математика [Электронный ресурс]: Учебное пособие /Антик М.И., Казанцева Л.В. — М.: МИРЭА — Российский технологический университет, 2018 — 1 электрон. опт. диск (CD-ROM).