## MAP435 - Devoir maison Danilo Marinho Fernandes 13/04/2022

1. Si  $u \in \mathbb{R}^n$  est un point minimal de (1), alors  $(J(u), u) \in K$  et (J(u), u) est un point minimal de (2), car, si,  $(v, u') \in K$  alors pour  $1 \le i \le p$  on a  $v \ge g_i(u')$ , et donc

$$v \ge \max_{1 \le i \le p} g_i(u') = J(u') \Rightarrow v \ge \inf_{x \in \mathbb{R}^n} J(x) = J(u)$$

Inversement, si (v, u) est un point minimal de (2) et  $(v', u') \in K$ , alors

$$v \le v' \Rightarrow g_i(u) \le v \le v' \quad \forall i = 1, ..., p$$
  
$$\Rightarrow J(u) < v'$$

Voyons que, pour tout  $x \in \mathbb{R}^n$ , (J(x), x) est dans K, d'où

$$\forall x \in \mathbb{R}^n \quad J(u) \le J(x) \Rightarrow J(u) = \inf_{x \in \mathbb{R}^n} J(x)$$

Cela montre que u est un point minimal de (1). De plus, v = J(u), car  $(J(u), u) \in K$  et  $J(u) \leq v'$  pour tout v' tel que  $(v', u') \in K$ . On peut donc conclure que  $F : \mathcal{V} \to \mathcal{K}$  (où  $\mathcal{V}$  est l'enseble des points minimaux de (1) et  $\mathcal{K}$  est l'enseble des points minimaux de (2)) donnée par F(u) = (J(u), u) définit une bijection, d'où l'équivalence des problèmes.

2. On a p contraintes d'inégalité données par

$$F_i(v, x) = g_i(x) - v \le 0, \quad 1 \le i \le p$$

On a donc  $\frac{\partial F_i}{\partial x_0} = -1$  pour tout i. On peut donc prendre la direction w = (1, 0, ..., 0) dans  $\mathbb{R}^{n+1}$  qui donne, en tout point (v, x),

$$\langle F'_i(v,x), w \rangle = -1 \langle 0 \quad i = 1, ...p$$

Les contraintes sont donc qualifiées.

3. La fonction minimisée g(v,x) = v (projection dans la première cordonée) et les  $F_i(v,x)$ ,  $1 \le i \le p$  sont dérivables sur  $\mathbb{R}^{n+1}$  et les contraintes sont qualifiées en tout point de minimum de (2). Si x est un point de minimum de (1), alors (J(x),x) est un point de minimum de (2). Or, par le théorème 2.5.17 du polycopié il existe  $\lambda$  dans  $\mathbb{R}^p$  tel que

$$\lambda \ge 0$$
,  $g'(J(x), x) + \sum_{i=1}^{p} \lambda_i F'_i(J(x), x) = 0$ 

$$\Rightarrow 1 + \sum_{i=1}^{p} -\lambda_i = 0, \quad \sum_{i=1}^{p} \lambda_i g_i'(x) = 0$$

De plus,  $\lambda_i = 0$  si  $F_i(J(x), x) < 0$ , i.e. si  $g_i(x) < J(x) \iff i \notin I(x)$ .

4. La fonction g(v,x) = v et les  $F_i, 1 \le i \le p$  sont convexes continues sur  $R^{n+1}$  et dérivables sur K. Les contraintes sont qualifiées partout comme vu dans la question 2. Si x est un point critique de J, il existe  $\lambda \in \mathbb{R}^p$  tel que  $(x,\lambda)$  satisfait (3) et donc  $((J(x),x),\lambda)$  satisfait les conditions du Théorème de Kuhn et Tucker. Cela permet donc de conclure que (J(x),x) est point de minimum de (2), d'où x est un point de minimum de (1).

5. Si n = 1, le résultat est évident. Supposons donc n > 1.

Étant donné  $x \in \mathbb{R}^n$ , on a  $|I(x)| \ge 1$ . Si |I(x)| = 1 et j satisfait  $g_j(x) = J(x)$ , alors  $g_j(x) - g_i(x) > 0$  pour tout  $i \ne j, 1 \le i \le p$ . Prennons  $i \ne j$ . Par continuité de  $g_j - g_i$ , il existe  $\epsilon_i > 0$  tel que  $g_j > g_i$  dans  $B_O(x, \epsilon_i)$ . En notant  $\epsilon$  le minimum des  $\epsilon_i$ , on a  $J(x) = g_j(x)$  dans  $B_O(x, \epsilon)$ . On a donc

$$J'(x,d) = \lim_{t \to 0+} \frac{g_j(x+td) - g_j(x)}{t} = g'_j(x) \cdot d$$

Ce qui correspond à  $\max_{i \in I(x)} \{g'_i(x) \cdot d\} \text{ car } |I(x)| = 1.$ 

Si |I(x)| > 1, On note  $S(x) = \{j | g'_j(x) \cdot d = \max_{i \in I(x)} \{g'_i(x) \cdot d, 1 \leq j \leq p\}\}$ , et on prend un indice  $j \in S(x)$ .

S'il existe  $i \in I(x) \backslash S(x)$ , alors  $g'_j(x) \cdot d > g'_i(x) \cdot d$ . Or,  $g'_j \cdot d - g'_i \cdot d$  est continue, donc il existe  $\epsilon_i > 0$  tel que  $g'_j \cdot d > g'_i \cdot d$  dans  $W_i = \{x + td, |t| < \epsilon_i\}$ . En intégrant on obtient  $J \geq g_j > g_i$  dans  $W_i \backslash \{x\}$ . Par le même argument du cas précedent, il y a également un intervalle où  $J > g_i$  si  $i \notin I(x)$ . Cela veut dire que'il existe  $\epsilon > 0$  tel que, si  $0 < |t| < \epsilon$ , on a

$$\frac{J(x+td)-J(x)}{t} \in \left\{ \frac{g_i(x+td)-g_i(x)}{t}, i \in S(x) \right\}$$

Comme tous les éléments dans cet ensemble ont la même limite, qui vaut  $\max_{i \in I(x)} \{g'_i(x) \cdot d\}$ , on peut conclure que J'(x,d) existe pour tout  $(x,d) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$  et vaut  $J'(x,d) = \max_{i \in I(x)} \{g'_i(x) \cdot d\}$ .

6. Si x est un point critique, on a, par (3), l'existence de  $\lambda \geq 0$  tel que

$$\sum_{i=1}^{p} \lambda_i g_i'(x) = 0 \Rightarrow \sum_{i=1}^{p} \lambda_i (g_i'(x) \cdot d) = 0 \quad \forall d \in \mathbb{R}^n$$

$$\sum_{i=1}^{p} \lambda_i = 1$$

 $\lambda$  étant positif, il existe un indice i tel que  $g_i'(x) \cdot d \geq 0$  (sinon la somme donnée serait inférieure à zéro). Or, J'(x,d) étant le max des  $g_i'(x) \cdot d$ , on a  $J'(x,d) \geq 0$  pour tout  $d \in \mathbb{R}^n$ .

Supposons inversement que  $J'(x,d) \geq 0$  pour tout  $d \in \mathbb{R}^n$ . Pour que la condition (3) soit vérifiée, il suffit de montrer que 0 est dans l'enveloppe convexe de  $(g'_i(x))_{i\geq 0}$ . Or, cet enveloppe convexe est l'intersection de tous les démi-espaces de  $\mathbb{R}^n$  qui contiennent tous les  $(g'_i(x))$ . Un tel démi-espace E est caractérisé par une forme linéire h dans  $\mathbb{R}^n$  et un réel  $\alpha$  avec  $h(u) \leq \alpha$  pour tout  $u \in E$ . Par la réprésentation de Riez, on peut écrire h(u) comme  $d \cdot u$  avec d dans  $\mathbb{R}^n$ .

Donc, si d et  $\alpha$  caractérisent un tel démi-espace, il faut que  $g_i'(x) \cdot d \leq \alpha$ , et donc  $J'(x) \cdot d = max(g_i'(x) \cdot d) \leq \alpha$  pour  $1 \leq i \leq p$ . Comme  $J'(x,d) \geq 0$ ,  $\alpha \geq 0$  et donc 0 est dans le démi-espace. Cela étant vrai pour tout tel démi-espace, 0 est dans l'enveloppe convexe de  $(g_i'(x))_{i\geq 0}$ , ce qui permet de conclure que (3) est vérifiée et donc x est un point critique.

7. En prennant d=0, on voit que  $\phi(x) \leq J(x)$ .

Voyons ensuite que  $g_i(x) = J(x)$  si  $i \in I(x)$ , d'où, pour tout  $d \in \mathbb{R}^n$ ,

$$\max_{1 \le i \le p} \{g_i(x) + g_i'(x) \cdot d\} \ge \max_{i \in I(x)} \{g_i(x) + g_i'(x) \cdot d\} = J(x) + J'(x, d)$$

et donc  $\phi(x) \ge J(x) + \inf_{d \in \mathbb{R}^n} J'(x, d)$ .

Si x est un point critique,  $J'(x,d) \ge 0$  pour tout  $d \in \mathbb{R}^n$ , d'où l'égalité.

Notons ensuite que, par continuité de  $g_i$  et  $g'_i$  et par la question 5, il existe  $\epsilon > 0$  tel que, si  $||d|| < \epsilon$ ,

$$\max_{1 \le i \le p} \{g_i(x) + g_i'(x) \cdot d\} = J(x) + J'(x, d)$$

Si x n'est pas un point critique, il existe d tel que J'(x,d) < 0, d'où J(x) + J'(x,d) < J(x). Par homogeneité de J'(x,d), il suffit de prendre  $d' = \frac{\epsilon d}{2||d||}$  pour retrouver l'inégalité stricte  $\phi(x) < J(x)$ .

8. Par la définition (4),

$$\phi(x^k) = \max_{1 \le i \le p} \{g_i(x) + g_i'(x) \cdot d_k\} \ge \max_{i \in I(x)} \{g_i(x) + g_i'(x) \cdot d_k\}$$

On a bien  $g_i(x) = J(x)$  sur I(x), d'où

$$\phi(x^k) \ge J(x) + \max_{i \in I(x)} \{g_i'(x) \cdot d_k\} = J(x) + J'(x, d)$$

D'où (5).

Si  $\phi(x^k) < J(x^k)$ , alors  $J'(x^k, d^k) < 0$  et donc  $x^k$  n'est pas un point critique. Donc il n'existe aucun  $\lambda \in \mathbb{R}^p$  tel que  $(x^k, \lambda)$  vérifie (3), d'où  $x^k$  n'est pas un point de minimum. Or,  $x_k + \mu_k d^k$  est un point de minimum pour un certain  $\mu_k \geq 0$  par (iii). Il en résulte que  $\mu_k > 0$ .

9. Notons que

$$J(x + \mu d) = J(x) + \mu \left(\frac{J(x + \mu d) - J(x)}{\mu}\right) = J(x) + \mu \left(J'(x, d) + r(x, d, \mu)\right)$$

Avec  $\lim_{\mu\to 0} r(x,d,\mu) = 0$  par la définition de la dérivée.

Fixons r > 0 et notons  $\mu(x, d) = \sup\{\mu \ge 0, r(x, d, \mu) <= r\}$  (en fait, ce  $\sup$  peut être infini, mais il suffirait de prendre  $\mu(x, d) = 1$  dans ce cas).

Par continuité de  $r(x, d, \mu)$ , il existe  $\epsilon(x, d) > 0$  tel que, si  $(x', d') \in B_{\epsilon(x,d)}(x, d)$  alors  $r(x', d', \mu(x, d)) - r(x, d, \mu(x, d)) \le r$  et donc  $r(x', d', \mu(x, d)) \le 2r$ .

Si ||x|| < R et  $||d|| < C_R$ , l'ensemble des (x,d) est compact. Ainsi, il existe un recouvrement ouvert de l'espace par les boules  $B_{\epsilon(x,d)}(x,d)$ , et on peut en extraire un recouvrement fini, caractérisé par une famille finie de points  $(x_i,d_i)_{i\in P}$ . Pour r>0 fixé, il suffit donc de prendre  $\mu=\min_{i\in P}(\mu(x_i,d_i))$  pour avoir  $r(x,d,\mu)<=2r$  pour tout point (x,d) du compact, d'où la convergence uniforme.

Par la question précédente, on a, pour x donné et d un des points de minimum dans la définition (4):

$$J'(x,d) < \phi(x) - J(x)$$

Il reste juste de prendre  $o_R(x,d,\mu) = \mu r(x,d,\mu)$  pour retrouver le résultat

$$J(x + \mu d) \le J(x) + \mu(\phi(x) - J(x)) + o_R(x, d, \mu)$$

- 10. Soit x un point d'adhérence de  $(x^k)_{k\geq 1}$ , et d un point d'adhérence de  $(d^k)_{k\geq 1}$ . Par "extraction double" il existe  $\phi(k)$  tel que  $x^{\phi(k)}\to x$  et  $d^{\phi(k)}\to d$ . On sait que  $(x^{\phi(k)})_{k\geq 1}$  converge vers x. On a deux cas:
  - Si  $(d^{\phi(k)})_{k\geq 1}$  converge vers 0, on prend la limite avec  $\mu\to 0+$  dans

$$\frac{J(x^{\phi(k)} + \mu d^{\phi(k)}) - J(x^{\phi(k)})}{\mu} \le \phi(x^{\phi(k)}) - J(x^{\phi(k)}) + \frac{o_R(x^{\phi(k)}, d^{\phi(k)}, \mu)}{\mu}$$

Qui donne  $J'(x^{\phi(k)}, d^{\phi(k)}) < \phi(x^{\phi(k)}) - J(x^{\phi(k)}).$ 

On prend ensuite la limite avec  $k \to \infty$ , qui donne

$$0 = J'(x,0) < \phi(x) - J(x)$$

• Si  $(d^{\phi(k)})_{k\geq 1}$  ne converge pas vers 0, on peut montrer par l'étape 4 de l'algorithme que  $\mu_{\phi(k)}d^{\phi(k)}$  doit converger vers 0. Donc  $(\mu^{\phi(k)})_{k\geq 1}$  converge vers 0. Il reste de montrer que la limite avec  $k\to\infty$  de l'expression

$$\frac{J(x^{\phi(k)} + \mu_k d^{\phi(k)}) - J(x^{\phi(k)})}{\mu_k}$$

est plus grande ou égale à 0.

On a, dans les deux cas,  $0 \le \phi(x) - J(x) \le 0$ , d'où  $\phi(x) = J(x)$  et donc x est un point critique.

11. Si l'une des  $g_i$  est "l'infinie à l'infini" et  $(x^k)_{k\geq 0}$  n'est pas bornée, alors  $(g_i(x^k))_{k\geq 0}$  diverge et donc  $(J(x^k))_{k\geq 0}$  diverge. Or, le pas (iii) de l'algorithme montre que  $(J(x^k))_{k\geq 0}$  est une suite décroissante. Il faut donc que  $(x^k)_{k\geq 0}$  soit bornée.

On suppose ensuite que la suite  $d^k$  est aussi bornée. Si les  $g_i$  sont strictement convexes, J est aussi strictement convexe et admet au plus un point de minimum, qui est donc l'unique point critique, s'il existe. Ainsi, par la question précédente,  $(x^k)_{k\geq 0}$  ne peut avoir qu'un unique point d'adhérence. La suite étant bornée, elle converge vers ce point.