## MAT361 - DM1

## Danilo Marinho Fernandes

24/05/2021

1. (a) On définit la suite  $(x_n)_{n\geq 0}$  avec  $x_0=x$  et  $x_{n+1}=f(x_n), n\geq 0$ .  $(y_n)_{n\geq 0}$  est définie de façon similaire.  $(x_n)_{n\geq 0}$  est dans un compact et donc admet une sous-suite convergente  $(x_{\phi_1(n)})_{n\geq 0}$  ( $\phi_1:\mathbb{N}\to\mathbb{N}$  croissante). La suite  $(y_{\phi_1(n)})_{n\geq 0}$  admet aussi une sous-suite convergente  $(y_{\phi_2(\phi_1(n))})_{n\geq 0}$ . On fixe  $\epsilon>0$  et on pose  $\psi:\mathbb{N}\to\mathbb{N}, \ \psi(n)=\phi_2(\phi_1(n)),$  de façon que  $(x_{\psi(n)})_{n\geq 0}$  et  $(y_{\psi(n)})_{n\geq 0}$  convergent. Ce sont donc de suites de Cauchy, d'où on a  $N_1,N_2\in\mathbb{N}$  tels que

$$n \ge N_1 \Rightarrow d(x_{\psi(n+1)}, x_{\psi(n)}) < \epsilon/2$$

$$n \ge N_2 \Rightarrow d(y_{\psi(n+1)}, y_{\psi(n)}) < \epsilon/2$$

Posons  $N = max(N_1, N_2)$ . Par l'énoncé,  $d(x, y) \leq d(f(x), f(y))$  pour tous  $x, y \in K$ , et donc par induction finie

$$d(f(x), f(y)) = d(x_1, y_1) \le d(x_k, y_k), \ k = \psi(N+1) - \psi(N) \ge 1$$

Par l'inégalité triangulaire,

$$d(x_k, y_k) \le d(x_k, x) + d(x, y) + d(y_k, y)$$

Enfin, par la rélation  $f_{\psi(N)}(x_k) = x_{k+\psi(N)} = x_{\psi(N+1)}$  (aussi vérifiée pour  $y_k$ ), on a

$$d(x_k, x) + d(x, y) + d(y_k, y) \le d(x_{\psi(n+1)}, x_{\psi(n)}) + d(x, y) + d(y_{\psi(n+1)}, y_{\psi(n)}) \le d(x, y) + \epsilon$$

D'où

$$d(f(x), f(y)) \le d(x, y) + \epsilon$$

Ce qui donne le résultat désiré.

(b) Par la limite avec  $\epsilon \to 0$ , on a

$$d(f(x), f(y)) \le d(x, y) \ \forall x, y \in K$$

Donc

$$d(x,y) \le d(f(x), f(y)) \le d(x,y) \Rightarrow d(f(x), f(y)) = d(x,y) \ \forall x, y \in K$$

C'est à dire, f est une isométrie.

2. (a) On définit les vecteurs  $z_1(t) = \begin{bmatrix} x_1(t) \\ x_1'(t) \end{bmatrix}$  et  $z_2(t) = \begin{bmatrix} x_2(t) \\ x_2'(t) \end{bmatrix}$  dans  $\mathbb{R}^2$ , qui satisfont l'équation différentielle

$$z'(t) = f(t, z(t)), \ f: \mathbb{R} \times \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2, \ f(t, z(t)) = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -q(t) & 0 \end{bmatrix} z(t) \ (I)$$

avec conditions initialles  $z_1(0) = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ ,  $z_2(0) = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ .

f est de classe  $C^1$  vu qu'elle est linéaire en z et q(t), x(t), x'(t) sont de classe  $C^1$ . Alors,  $x_1(t)$  et  $x_2(t)$  munis des conditions initiales données définissent des solutions uniques par le théoreme de Cauchy-Lipschitz. De plus, on voit que

$$||f(t,z(t))||_1 = |x'(t)| + |-q(t)x(t)| \le |x'(t)| + |-q(t)x'(t)| + |x(t)| + |-q(t)x(t)| = (1 + |q(t)|)||z(t)||_1$$

La fonction p(t) = 1 + |q(t)| est continue et positive. Donc, par le critère analytique d'existence globale, toute solution maximale est globale. En particulier,  $x_1(t)$  et  $x_2(t)$  sont des solutions globales du problème initial.

Pour voir que  $x_1$  est paire, on regarde la fonction  $y_1(t) = x_1(t) - x_1(-t)$ . On voit que

$$\frac{dy_1(t)}{dt^2} + q(t)y_1(t) = \left(\frac{dx_1(t)}{dt^2} + q(t)x_1(t)\right) - \left(\frac{dx_1(-t)}{dt^2} + q(-t)x_1(-t)\right) = 0 - 0 = 0$$

Où on a utilisé que q(t) = q(-t).  $y_1(t)$  est donc une solution du problème initial avec conditions initiales  $y_1(0) = 0$ ,  $y'_1(0) = 0$ . On vérifie facilement que y(x) = 0 est une solution du problème et, par l'unicité des solutions étant donée la condition initiale,  $y_1(t) = 0$ . On a donc

$$x_1(t) - x_1(-t) = 0 \Rightarrow x_1(t) = x_1(-t) \ \forall t \in \mathbb{R}$$

C'est à dire,  $x_1$  est paire. Pour voir que  $x_2$  est impaire, on utilise la fonction  $y_2(t) = x_2(t) + x_2(-t)$ , qui satisfait aussi l'équation différentielle et a les conditions initiales  $y_2(0) = 0$ ,  $y'_2(0) = 0$ . Par le même argument,

$$x_2(t) + x_2(-t) = 0 \Rightarrow x_2(t) = -x_2(-t) \ \forall t \in \mathbb{R}$$

C'est à dire,  $x_2$  est impaire.

(b) Soit  $g: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ ,  $g(t) = x_1(t)x_2'(t) - x_2(t)x_1'(t)$  de classe  $C^1$ . On voit que g(0) = 1 et

$$q'(t) = x_1(t)x_2''(t) - x_2(t)x_1''(t) = -q(t)x_1(t)x_2(t) + q(t)x_1(t)x_2(t) = 0$$

D'où g(t) = 1. En particulier,  $g(\pi) = det(M) = 1$ .

(c) On voit d'abord que

$$\begin{bmatrix} x(0) \\ x'(0) \end{bmatrix} = x(0) \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} + x'(0) \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = x(0) \begin{bmatrix} x_1(0) \\ x'_1(0) \end{bmatrix} + x'(0) \begin{bmatrix} x_2(0) \\ x'_2(0) \end{bmatrix}$$

Par l'unicité des solutions et vu que  $x(0)\begin{bmatrix} x_1(t) \\ x_1'(t) \end{bmatrix} + x'(0)\begin{bmatrix} x_2(t) \\ x_2'(t) \end{bmatrix}$  est une solution de (I) avec la condition initiale  $\begin{bmatrix} x(0) \\ x'(0) \end{bmatrix}$ , on a

$$\begin{bmatrix} x(t) \\ x'(t) \end{bmatrix} = x(0) \begin{bmatrix} x_1(t) \\ x'_1(t) \end{bmatrix} + x'(0) \begin{bmatrix} x_2(t) \\ x'_2(t) \end{bmatrix}$$

On définit 
$$M(t) = \begin{bmatrix} x_1(t) & x_2(t) \\ x_1'(t) & x_2'(t) \end{bmatrix}$$
, d'où

$$\begin{bmatrix} x(t) \\ x'(t) \end{bmatrix} = M(t) \begin{bmatrix} x(0) \\ x'(0) \end{bmatrix}$$

En particulier,

$$\begin{bmatrix} x(\pi) \\ x'(\pi) \end{bmatrix} = M(\pi) \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix}$$

(d) Posons  $y(t) = x(t - \pi)$ , qui vérifie

$$\frac{dy(t)}{dt^2} + q(t)y(t) = \frac{dx(t-\pi)}{dt^2} + q(t-\pi)x(t-\pi) = 0$$

Où on a utilisé que q(t) est  $\pi$ -périodique. y(t) est donc une solution telle que

$$\begin{bmatrix} y(\pi) \\ y'(\pi) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x(0) \\ x'(0) \end{bmatrix}$$

Et donc

$$M(\pi) \begin{bmatrix} y(0) \\ y'(0) \end{bmatrix} = M(\pi) \begin{bmatrix} x(-\pi) \\ x'(-\pi) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x(0) \\ x'(0) \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} x(-\pi) \\ x'(-\pi) \end{bmatrix} = M(\pi)^{-1} \begin{bmatrix} x(0) \\ x'(0) \end{bmatrix}$$

On a trouvé que  $M(\pi)^{-1}=M(-\pi).$  Par calcul de l'inverse, on a

$$\begin{bmatrix} x_2'(\pi) & -x_2(\pi) \\ -x_1'(\pi) & x_1(\pi) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_1(-\pi) & x_2(-\pi) \\ x_1'(-\pi) & x_2'(-\pi) \end{bmatrix}$$

Puisque  $x_1$  est paire, on a enfin

$$x_1(-\pi) = x_1(\pi) = x_2'(\pi)$$

(e) On va d'abord montrer que, pour tout  $t \in \mathbb{R}$  et pout toute solution  $\begin{bmatrix} y(t) \\ y'(t) \end{bmatrix}$  de (I),  $\begin{bmatrix} y(t+\pi) \\ y'(t+\pi) \end{bmatrix} = M(\pi) \begin{bmatrix} x(t) \\ x'(t) \end{bmatrix}$ . Pour cela, on considère l'application linéaire  $\phi: E \to E$ ,  $\phi(\begin{bmatrix} y(t) \\ y'(t) \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} y(t+\pi) \\ y'(t+\pi) \end{bmatrix}$ , où E est l'espace de solutions de (I).  $\phi$  est un endomorphisme puisque, si  $\begin{bmatrix} y(t) \\ y'(t) \end{bmatrix}$  est une solution de (I),  $\begin{bmatrix} y(t+\pi) \\ y'(t+\pi) \end{bmatrix}$  est aussi une solution. De plus, l'image des fonctions  $\begin{bmatrix} x_1(t-\pi) \\ x_1'(t-\pi) \end{bmatrix}$  et  $\begin{bmatrix} x_2(t-\pi) \\ x_2'(t-\pi) \end{bmatrix}$  par  $\phi$  forme une base de E.

On note A la matrice de  $\phi$  dans cette base. Ainsi, si  $x(t) = ax_1(t) + bx_2(t)$ ,  $a, b \in \mathbb{R}$ , il existe  $c, d \in \mathbb{R}$  tel que  $x(t+\pi) = cx_1(t) + dx_2(t)$ , avec  $\begin{bmatrix} c \\ d \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix}$ 

Pour t = 0, on vérifie  $x(\pi) = cx_1(\pi) + dx_2(\pi)$ . Par (c),  $\begin{bmatrix} c \\ d \end{bmatrix} = M(\pi) \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix}$ 

Donc pour tout  $\begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^2$ ,  $A \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = M(\pi) \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix}$ , ce qui donne  $A = M(\pi)$ . Cela démontre la propriété proposée.

Soit  $\chi(x) = x^2 - Tx + 1$  le polynôme caractéristique de  $M(\pi)$ , d'où on calcule les valeurs propres

$$\lambda_{1,2} = \frac{T \pm i\sqrt{4 - T^2}}{2}$$

Si |T| < 2, ce sont des complexes conjugués avec  $|\lambda_1| = |\lambda_2| = 1$ .

Si  $t \in [0, \pi]$ ,  $k \in \mathbb{N}$ ,  $\begin{bmatrix} x(t+k\pi) \\ x'(t+k\pi) \end{bmatrix} = M(\pi)^k \begin{bmatrix} x(t) \\ x'(t) \end{bmatrix}$ .  $[0, \pi]$  étant compact,  $|| \begin{bmatrix} x(t) \\ x'(t) \end{bmatrix} ||_1$  (la norme 1 dans la base caractérisée par  $x_1, x_2$ ) est bornée car x(t) et x'(t) sont continues.

Si on définit  $||M(\pi)||_{\infty} = \sup_{z \in E \setminus \{0\}} \frac{||M(\pi)z||_1}{||z||_1}$ , alors por tout  $z = av_1 + bv_2 \neq 0$  ( $v_1, v_2$  vecteurs propres de M) on a

$$||M(\pi)||_{\infty} > = \frac{|\lambda_1 a| + |\lambda_2 b|}{|a| + |b|}$$

D'où

$$||M(\pi)||_{\infty} = max(|\lambda_1|, |\lambda_2|) = 1$$

Enfin, pour r > 0 quelconque, si on écrit  $r = t + k\pi$  avec  $t \in [0, \pi], k \in \mathbb{N}$ , on a

$$\left\| \begin{bmatrix} x(t+k\pi) \\ x'(t+k\pi) \end{bmatrix} \right\|_{1} \le \left\| M(\pi) \right\|_{\infty}^{k} \begin{bmatrix} x(t) \\ x'(t) \end{bmatrix} \le \sup_{t \in [0,\pi]} \begin{bmatrix} x(t) \\ x'(t) \end{bmatrix}$$

D'où x(t) est bornée en  $\mathbb{R}^+$ . En particulier,  $x_1(t)$  et  $x_2(t)$  sont bornées en  $\mathbb{R}^+$ , et donc en  $\mathbb{R}$  vu qu'elles sont paire/impaire. Comme toute solution est une combinaison linéaire de ces solutions, toute solution est bornée en  $\mathbb{R}$ .

(f) Si |T| > 2, on a les valeur propres réelles

$$\lambda_{+,-} = \frac{T \pm \sqrt{T^2 - 4}}{2} \neq 0$$

Alors 
$$M(\pi) \sim \begin{bmatrix} \lambda_+ & 0 \\ 0 & \lambda_- \end{bmatrix}$$
,  $M(-\pi) \sim \begin{bmatrix} \lambda_+^{-1} & 0 \\ 0 & \lambda_-^{-1} \end{bmatrix}$   
D'où  $\lim_{k \to \infty} M(\pi)^k = \begin{bmatrix} \infty & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ ,  $\lim_{k \to -\infty} M(-\pi)^k = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & \infty \end{bmatrix}$   
Alors, si une solution n'est pas nulle, on peut l'écrire dans la base de vecteurs propres de  $M(\pi)$  comme

Alors, si une solution n'est pas nulle, on peut l'écrire dans la base de vecteurs propres de  $M(\pi)$  comme  $\begin{bmatrix} x(t) \\ x'(t) \end{bmatrix} = av_1 + bv_2 \neq 0$ . Si  $a \neq 0$ ,  $\lim_{k \to \infty} x(k\pi) = \infty$ . Si  $b \neq 0$ ,  $\lim_{k \to -\infty} x(k\pi) = \infty$ . Cela termine la démonstration.