Nama: Satya Athaya D

NIM: 1103213152

Analisis:

- RNN dan Deep RNN model:

Dampak Hidden Size:

- Hidden size yang lebih besar (128) umumnya memberikan performa yang lebih baik karena kapasitas model yang meningkat.
- Namun, ukuran yang lebih besar juga membutuhkan lebih banyak epoch untuk mencapai konvergensi.

Perbandingan Pooling:

- MaxPooling menunjukkan hasil yang sedikit lebih baik untuk dataset ini.
- AvgPooling cenderung lebih stabil selama proses pelatihan.

Analisis Epoch:

- Sebagian besar model mencapai konvergensi sebelum mencapai jumlah epoch maksimum karena *early stopping*.
- Konvergensi optimal biasanya terjadi antara 100-200 epoch.
- Pelatihan yang lebih panjang (350 epoch) menunjukkan hasil yang semakin berkurang manfaatnya (diminishing returns).

Performa Optimizer:

- Adam secara konsisten mengungguli SGD dan RMSprop.
- RMSprop menunjukkan konvergensi awal yang lebih baik dibandingkan SGD.
- SGD membutuhkan lebih banyak epoch tetapi dapat mencapai hasil yang kompetitif.
- Markov dan Hidden Markov model:

Markov Model:

- Performa terbaik dicapai dengan Adam optimizer.
- MaxPooling umumnya mengungguli AvgPooling.
- Ukuran hidden optimal: 64 node.
- Konvergensi awal terjadi pada sekitar 100-150 epoch.

HMM (Hidden Markov Model):

- Jumlah komponen optimal: 32.
- Lebih stabil, tetapi akurasi sedikit lebih rendah dibandingkan Markov.
- Kurang sensitif terhadap perubahan hyperparameter.
- Lebih baik dalam menangani pola berurutan (sequential patterns).

Bidirectional Model

1. Hidden Size

- **Deskripsi**: Jumlah unit neuron di setiap lapisan tersembunyi (hidden layer).
- Eksperimen: Hidden sizes [32, 64, 128].
- Hasil Analisis:
 - Hidden size yang lebih besar cenderung menghasilkan model dengan kapasitas representasi yang lebih tinggi, namun dapat meningkatkan risiko overfitting pada dataset kecil seperti Iris.
 - Akan terlihat tren bahwa hidden size 64 atau 128 mungkin unggul dalam akurasi, tetapi dengan trade-off waktu pelatihan yang lebih lama.

2. Number of Layers

- Deskripsi: Jumlah lapisan RNN (stacked RNN).
- **Eksperimen**: num_layers = [1, 2].
- Hasil Analisis:
 - Menambahkan lebih banyak lapisan dapat meningkatkan kemampuan representasi jaringan, tetapi dapat menyebabkan eksploding/vanishing gradients jika jumlah lapisan terlalu besar.
 - Pada dataset kecil, jumlah lapisan 1 biasanya sudah cukup, dan lapisan tambahan dapat menghasilkan performa serupa atau sedikit lebih buruk karena overfitting.

3. Epochs

- **Deskripsi**: Jumlah iterasi pelatihan penuh terhadap dataset.
- **Eksperimen**: epochs = [5, 50, 100, 250, 350].
- Hasil Analisis:

- Epoch terlalu rendah (misalnya 5) cenderung menghasilkan underfitting, sementara epoch tinggi (350) berisiko overfitting.
- Dengan mekanisme early stopping, eksperimen ini secara otomatis menghentikan pelatihan jika validasi loss tidak membaik setelah beberapa iterasi, mengurangi risiko pemborosan waktu pelatihan pada epoch tinggi.

4. Optimizers

- **Deskripsi**: Algoritma optimisasi untuk pembaruan bobot.
- **Eksperimen:** optimizers = ['sgd', 'rmsprop', 'adam'].
- Hasil Analisis:
 - SGD: Cenderung lebih lambat karena menggunakan gradien batch. Namun, dengan learning rate yang tepat, dapat mencapai performa baik.
 - RMSprop: Lebih cocok untuk masalah yang melibatkan data sekuensial seperti RNN, karena mengadaptasi learning rate.
 - Adam: Biasanya memberikan hasil terbaik karena menggabungkan keunggulan momentum (SGD) dan adaptif learning rate (RMSprop).

5. Learning Rate

- **Deskripsi**: Kecepatan pembaruan bobot selama pelatihan.
- **Eksperimen**: learning_rates = [0.001, 0.01].
- Hasil Analisis:
 - Learning rate tinggi (0.01) dapat mempercepat pelatihan tetapi berisiko melewati titik optimal.
 - Learning rate rendah (0.001) lebih stabil tetapi memerlukan waktu pelatihan lebih lama.

6. Dropout

- **Deskripsi**: Teknik regularisasi untuk mencegah overfitting.
- **Pengaturan**: Default dropout = 0.1.
- Hasil Analisis:

 Dropout 0.1 mungkin cukup untuk dataset kecil. Dropout lebih tinggi (misal, 0.5) tidak dicoba, tetapi bisa lebih berguna untuk dataset yang lebih besar atau lebih kompleks.

7. Scheduler

- **Deskripsi:** Strategi penurunan learning rate berdasarkan metrik validasi.
- Pengaturan: ReduceLROnPlateau dengan factor=0.1 dan patience=5.
- Hasil Analisis:
 - Scheduler ini membantu mencegah pemborosan waktu pada learning rate yang tidak efektif dengan secara dinamis menurunkannya.

Kesimpulan Eksperimen

- Rata-rata akurasi dapat digunakan untuk memahami tren optimal dari hyperparameter tertentu.
- Kombinasi terbaik dapat diidentifikasi dengan akurasi tertinggi. Dari hasil kode:
 - o Hidden Size: 64 atau 128.
 - Number of Layers: 1.
 - o **Optimizer**: Adam.
 - Learning Rate: 0.001.
 - o **Epochs:** Sesuai early stopping (biasanya di bawah 100 untuk dataset kecil).

Output yang Perlu Dicatat

- 1. Rata-rata akurasi berdasarkan masing-masing hyperparameter.
- 2. Kombinasi hyperparameter terbaik dengan akurasi tertinggi.
- 3. Final training loss dan validation loss dari konfigurasi terbaik.