



**Facultad de Ingeniería en  
Electricidad y Computación**

# Programación de Sistemas

## CCPG1051

---

Federico Domínguez, PhD.

Unidad 3 – Sesión 3: Memoria estática y dinámica

# Agenda

---

Espacio de memoria virtual

Memoria estática

Memoria dinámica

Errores comunes de gestión de memoria

Demostración

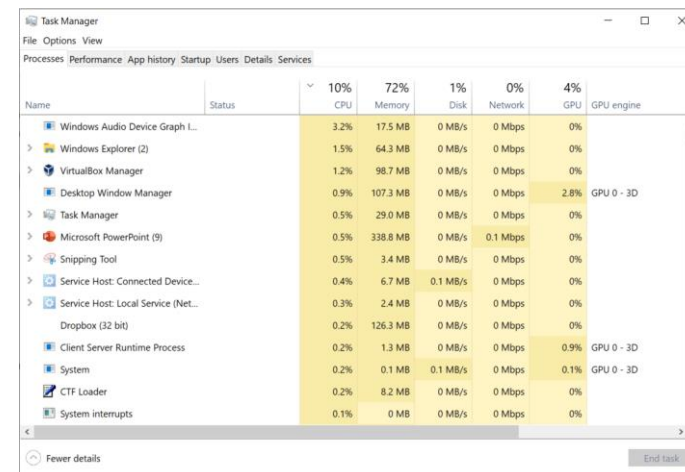
# Un proceso es un programa en ejecución.

En la mayoría de sistemas operativos un proceso tiene tres standard streams: **stdin**, **stdout**, **stderr**

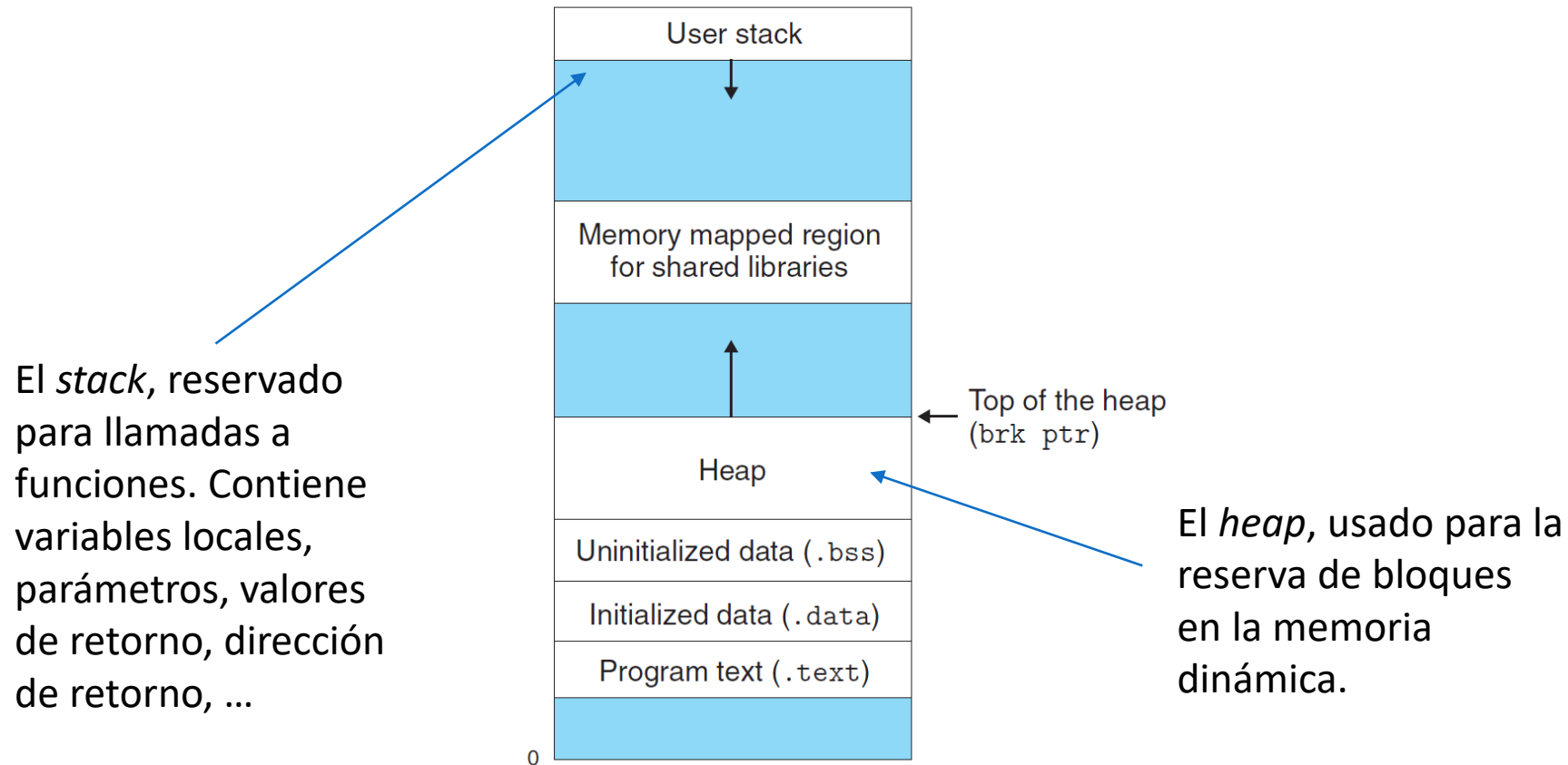


```
top - 16:16:17 up 5:26, 1 user, load average: 0.06, 0.05, 0.00
Tasks: 198 total, 1 running, 197 sleeping, 0 stopped, 0 zombie
%Cpu(s): 0.8 us, 0.3 sy, 0.0 ni, 98.5 id, 0.3 wa, 0.0 hi, 0.0 si, 0.0 st
MiB Mem : 3936.2 total, 2052.9 free, 883.4 used, 999.8 buff/cache
MiB Swap: 448.5 total, 448.5 free, 0.0 used, 2786.5 avail Mem

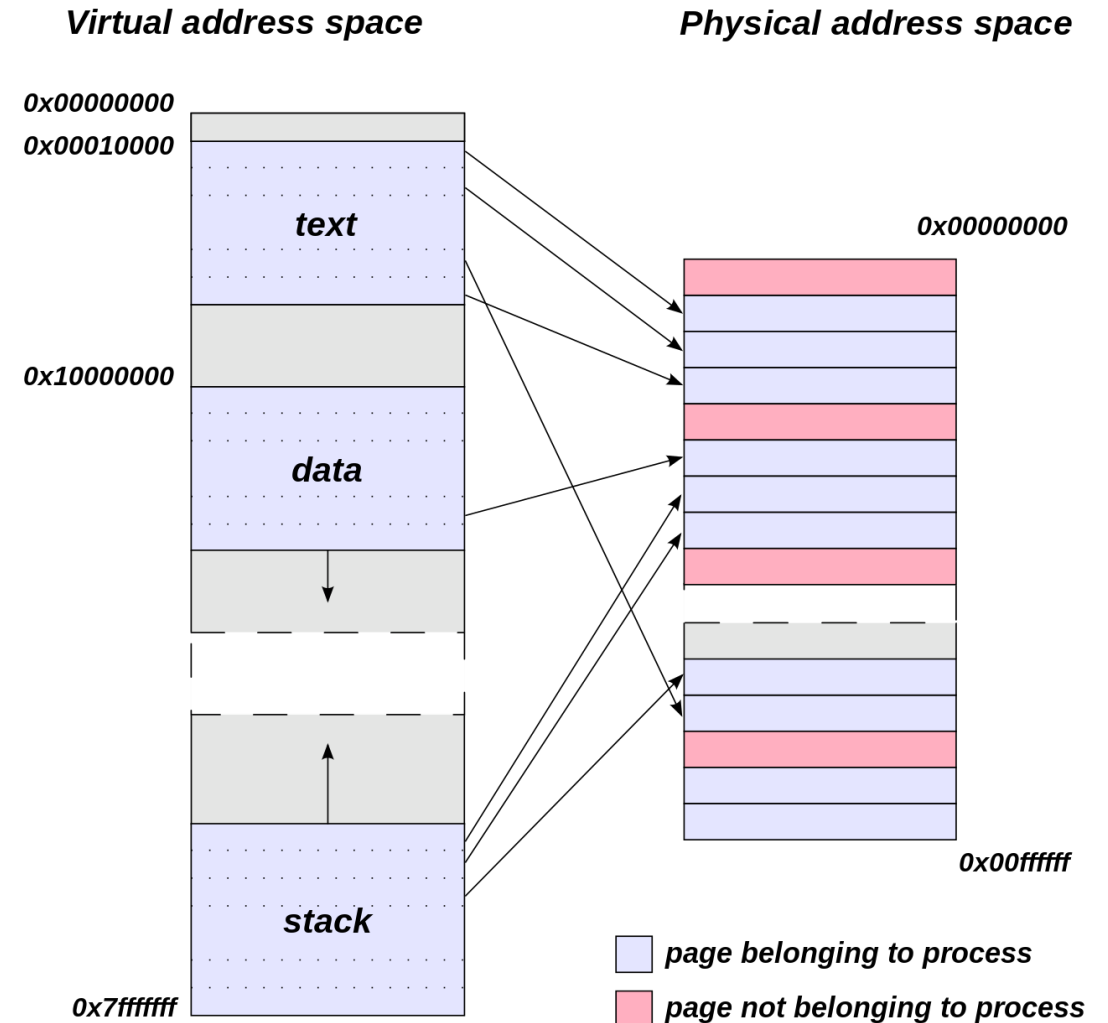
  PID USER      PR  NI  VIRT  RES  SHR  S  %CPU  %MEM    TIME+  COMMAND
 1393 federico  20   0 4282568 472404 135204 S   1.0  11.7   1:25.73 gnome-shell
   11 root       20   0     0     0     0 I   0.3   0.0   0:01.23 rcu_sched
 1216 federico  20   0 100012 2144 1764 S   0.3   0.1   0:39.69 VBoxClient
 5179 federico  20   0 20608 4016 3416 R   0.3   0.1   0:00.03 top
    1 root      20   0 102272 11760 8520 S   0.0   0.3   0:02.36 systemd
    2 root      20   0     0     0     0 S   0.0   0.0   0:00.01 kthreadd
    3 root      0 -20   0     0     0 I   0.0   0.0   0:00.00 rcu_gp
    4 root      0 -20   0     0     0 I   0.0   0.0   0:00.00 rcu_par_gp
    6 root      0 -20   0     0     0 I   0.0   0.0   0:00.00 kworker/0:0H-kblockd
    9 root      0 -20   0     0     0 I   0.0   0.0   0:00.00 mm_percpu_wq
   10 root      20   0     0     0     0 S   0.0   0.0   0:00.10 ksoftirqd/0
   12 root      rt   0     0     0     0 S   0.0   0.0   0:00.13 migration/0
   13 root     -51   0     0     0     0 S   0.0   0.0   0:00.00 idle_inject/0
   14 root      20   0     0     0     0 S   0.0   0.0   0:00.00 cpuhp/0
   15 root      20   0     0     0     0 S   0.0   0.0   0:00.00 cpuhp/1
```



# Modelo espacio de memoria virtual de un proceso



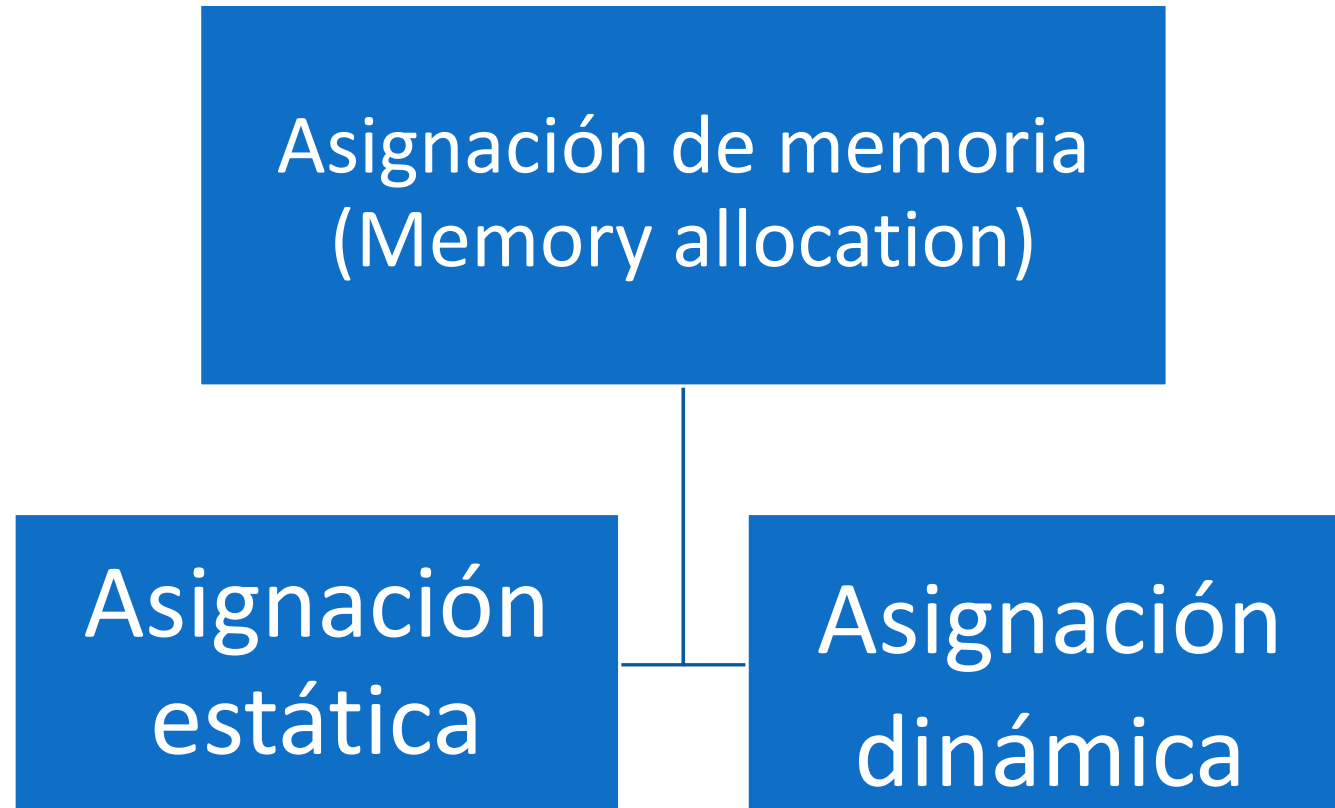
El espacio de memoria virtual usado en un proceso es “mapeado” a espacios o páginas en la memoria RAM del sistema. Esto lo hace el sistema operativo.



Un programa, y luego su(s) respectivo(s), procesos necesitan **asignar** o **reservar** memoria RAM para manejar sus datos.

---

Existen, en general, dos tipos de asignación de memoria: **estática** y **dinámica**.



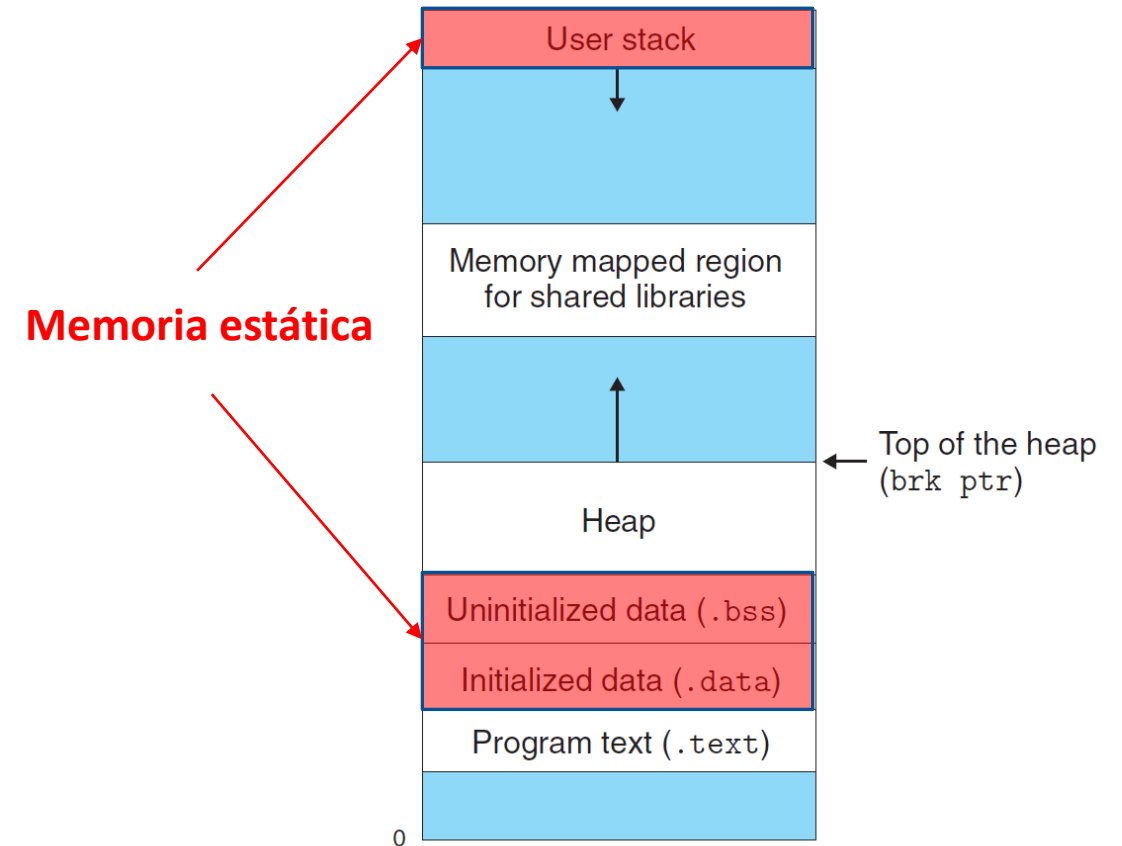
# La asignación estática de memoria es efectuada en **tiempo de compilación**.

Las secciones de memoria `.bss` y `.data` son asignadas en tiempo de compilación.

Cada función tiene un espacio definido (stack frame) en tiempo de compilación.

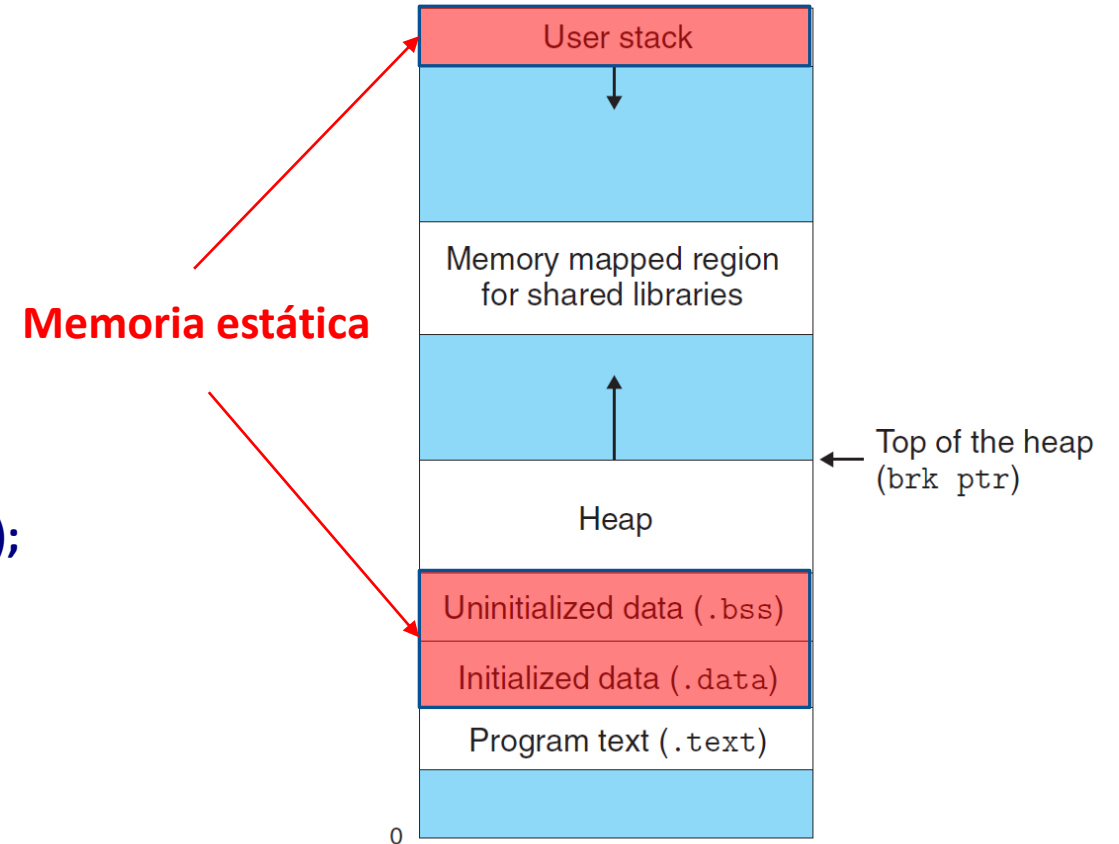
Variables en memoria estática:

- Variables globales inicializadas (`.data`)
- Variables globales no inicializadas (`.bss`)
- Variables locales (stack)
- Variables locales declaradas con **static** (`.bss` o `.data`)
- ¿ Constantes declaradas con **#define** ?



# La asignación estática de memoria es efectuada en tiempo de compilación.

```
#define MB 100
#define ITER 50
int var = ITER;
int main(int argc, char **argv)
{
    char *ptr;
    int i,j;
    pid_t pid = getpid();
    printf("Proceso heapleak creado con PID: %d\n",pid);
    for(i=1;i<var;i++){
        printf("Vamos reservando %d MB.\n",MB*i);
        ptr = (char *) malloc(MB*1024*1024);
        for(j=0; j < MB*1024*1024; j++)
```





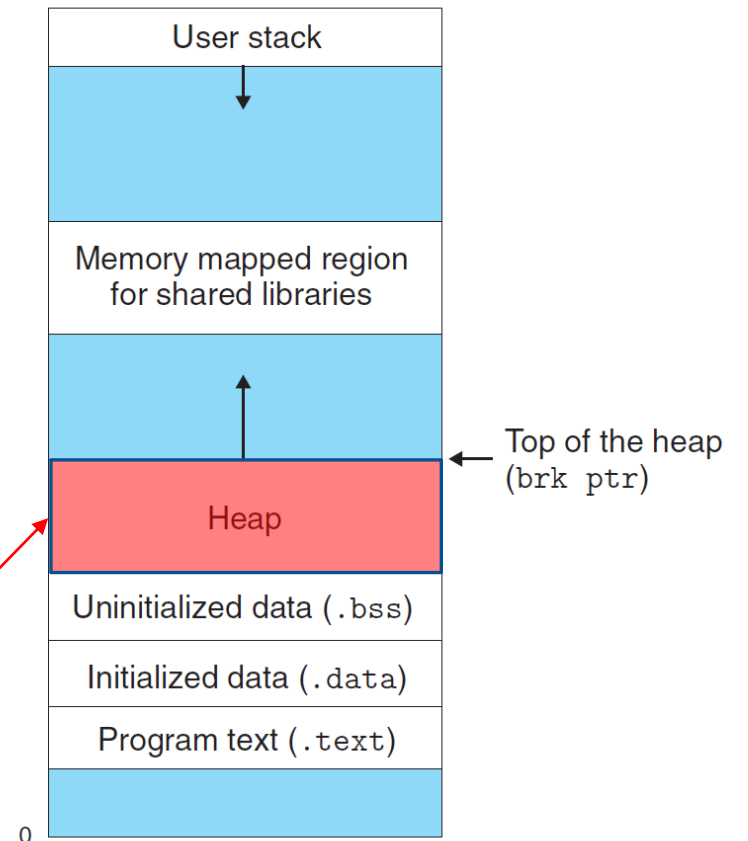
# La asignación dinámica de memoria es efectuada en **tiempo de ejecución**.

La memoria dinámica es asignada del “montón” o *heap*.

Existen dos métodos genéricos de gestionar la memoria dinámica:

- **Explícito:** El programador se encarga de reservar y liberar espacios en la memoria dinámica. Así es en C/C++ y típicamente en sistemas embebidos.
- **Implícito:** Un proceso gestor de memoria detecta cuando un bloque reservado ya no es usado y lo libera automáticamente. También conocido como *garbage collection* (Java y otros lenguaje de alto nivel).

**Memoria dinámica**



# Las funciones **malloc** y **free** son los gestionadores de memoria más usados en C.

---

```
#include <stdlib.h>
```

```
void *malloc(size_t size);
```

Returns: ptr to allocated block if OK, NULL on error

```
#include <stdlib.h>
```

```
void free(void *ptr);
```

Returns: nothing

# La función **malloc** retorna un puntero a un bloque de memoria de al menos *size* bytes.

---

Una llamada exitosa a *malloc* separa un bloque de memoria dinámica en el *heap* correctamente alineado para contener cualquier tipo de datos. En una arquitectura de 64 bits, esta alineación es siempre en un borde de 16 bytes (*double word*).

```
#include <stdlib.h>
```

```
void *malloc(size_t size);
```

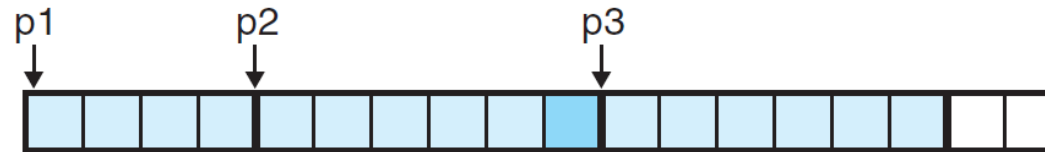
Returns: ptr to allocated block if OK, NULL on error



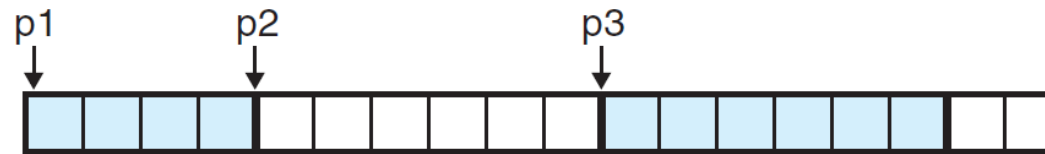
(a) `p1 = malloc(4*sizeof(int))`



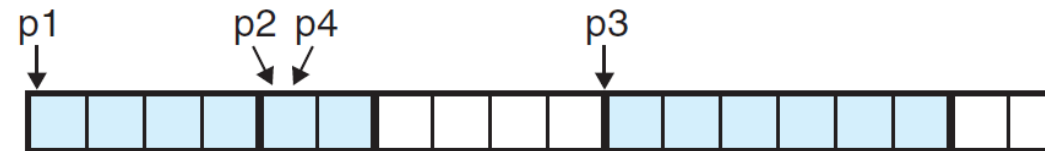
(b) `p2 = malloc(5*sizeof(int))`



(c) `p3 = malloc(6*sizeof(int))`



(d) `free(p2)`



(e) `p4 = malloc(2*sizeof(int))`

En esta imagen, cada bloque es de 4 bytes.

La arquitectura es de 32-bits, por lo tanto la alineación es en **8 bytes**.

# ¿Por qué usar la memoria dinámica?

---

Es un uso más eficiente de memoria, es escalable y más fácil de mantener.

Evita el uso de estructuras de datos de tamaño fijo, algo que en lo posible se debe evitar.

```
1  #include "csapp.h"
2  #define MAXN 15213
3
4  int array[MAXN];
5
6  int main()
7  {
8      int i, n;
9
10     scanf("%d", &n);
11     if (n > MAXN)
12         app_error("Input file too big");
13     for (i = 0; i < n; i++)
14         scanf("%d", &array[i]);
15     exit(0);
16 }
```

# ¿Por qué usar la memoria dinámica?

---

En este ejemplo, el programa reserva la cantidad justa de memoria que necesita. Esto solo lo puede saber en tiempo de ejecución ya que depende de información proporcionada por el usuario.

```
1  #include "csapp.h"
2
3  int main()
4  {
5      int *array, i, n;
6
7      scanf("%d", &n);
8      array = (int *)Malloc(n * sizeof(int));
9      for (i = 0; i < n; i++)
10         scanf("%d", &array[i]);
11     exit(0);
12 }
```

Llamadas a *malloc* **NO** inicializan la memoria reservada, si se desea hacer esto, se puede usar *calloc*.

---

```
void* calloc (size_t num, size_t size);
```

Llamadas a *calloc* inicializan la memoria reservada con ceros.

Ayuda a evitar errores de gestión de memoria a costa de menor rendimiento.

# Errores comunes de gestión de memoria

---

Leer bloques no inicializados...

```
1  /* Return y = Ax */
2  int *matvec(int **A, int *x, int n)
3  {
4      int i, j;
5
6      int *y = (int *)Malloc(n * sizeof(int));
7
8      for (i = 0; i < n; i++)
9          for (j = 0; j < n; j++)
10             y[i] += A[i][j] * x[j];
11     return y;
12 }
```



# Errores comunes de gestión de memoria

---

Desborde de buffers...

```
1  void bufoverflow()  
2  {  
3      char buf[64];  
4  
5      gets(buf); /* Here is the stack buffer overflow bug */  
6      return;  
7  }
```

# Errores comunes de gestión de memoria

---

Asumir que los punteros son del mismo tamaño que los objetos a donde apuntan...

```
1  /* Create an nxm array */
2  int **makeArray1(int n, int m)
3  {
4      int i;
5      int **A = (int **)Malloc(n * sizeof(int));
6
7      for (i = 0; i < n; i++)
8          A[i] = (int *)Malloc(m * sizeof(int));
9      return A;
10 }
```

# Errores comunes de gestión de memoria

---

Errores de pasarse por uno...

```
1  /* Create an nxm array */
2  int **makeArray2(int n, int m)
3  {
4      int i;
5      int **A = (int **)Malloc(n * sizeof(int *));
6
7      for (i = 0; i <= n; i++)
8          A[i] = (int *)Malloc(m * sizeof(int));
9      return A;
10 }
```

# Errores comunes de gestión de memoria

---

No se entiende la aritmética de punteros ...

```
1  int *search(int *p, int val)
2  {
3      while (*p && *p != val)
4          p += sizeof(int);
5      return p;
6  }
```

# Errores comunes de gestión de memoria

---

Referenciar a variables que no existen ...

```
1  int *stackref ()
2  {
3      int val;
4
5      return &val;
6  }
```

# Errores comunes de gestión de memoria

---

Referenciar variables liberadas...

```
1  int *heapref(int n, int m)
2  {
3      int i;
4      int *x, *y;
5
6      x = (int *)Malloc(n * sizeof(int));
7
8      /* ... */    /* Other calls to malloc and free go here */
9
10     free(x);
11
12     y = (int *)Malloc(m * sizeof(int));
13     for (i = 0; i < m; i++)
14         y[i] = x[i]++; /* Oops! x[i] is a word in a free block */
15
16     return y;
17 }
```

# Errores comunes de gestión de memoria

---

Fugas de memoria (*memory leaks*)

```
1 void leak(int n)
2 {
3     int *x = (int *)Malloc(n * sizeof(int));
4
5     return; /* x is garbage at this point */
6 }
```

# Demostración

---



# Referencias

---

Computer Systems, Bryant y O'Hallaron. Secciones 9.9.0 – 2 y 9.11