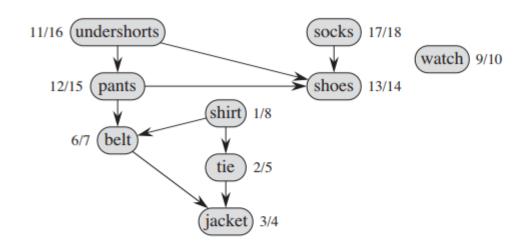
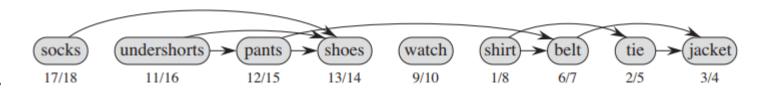
Algoritmos aplicados a Grafos

Ordenamiento Topológico

- El ordenamiento topológico consiste en crear una lista lineal de nodos donde el orden depende de las aristas
- Se usa en grafos dirigidos y se basa en el proceso por profundidad (Deep First Search)
- Si hay ciclos, NO se puede hacer ordenamiento topológico
- La regla es: si existe la arista (u,v) entonces u va en la lista antes de v.





Ordenamiento Topológico

- Aplique la DFS(G)
- Cuando "termina" con cada vértice, métalo en una lista enlazada
- Retorne la lista de vértices

Ejemplo de código

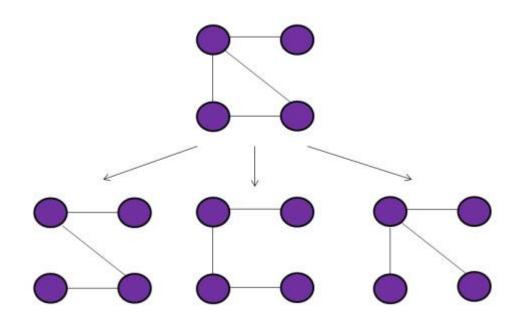
Árbol de mínima expansión

• Se aplica a grafos no dirigidos totalmente conexos

• Dado un grafo G, un árbol de minima expansión (Minimun Spanning Tree) es un árbol que tiene:

- Los mismos nodos de G
- Hay rutas entre todos los nodos
- NO hay ciclos.

Árbol de Mínima Expansión



A partir de un grafo no dirigido G, se pueden obtener varios árboles de mínima expansión.

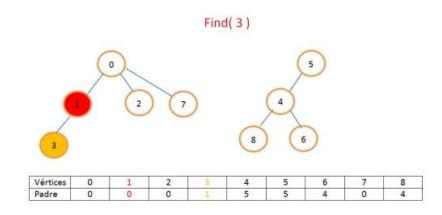
Este es un algoritmo muy usado en ramas como electrónica o ingeniería vial

• El algoritmo de Kruskal para determinar un árbol de mínima expansión es un algoritmo "greedy": trata de buscar a cada paso la solución correcta asumiendo que optimizar en pasos locales optimizará el resultado total.

• Para su funcionamiento se requiere que cualquier arista (u,v) tenga un peso (valor) que llamaremos w

- Se necesitarán 2 operaciones:
 - Find(u) que encuentra el padre de un nodo

Union(x,y) dados 2 nodos distintos no
 Conectados, se conectan ambos si existe enlace





```
MST-KRUSKAL(G, w)

1 A = \emptyset

2 for each vertex v \in G.V

3 MAKE-SET(v)

4 sort the edges of G.E into nondecreasing order by weight w

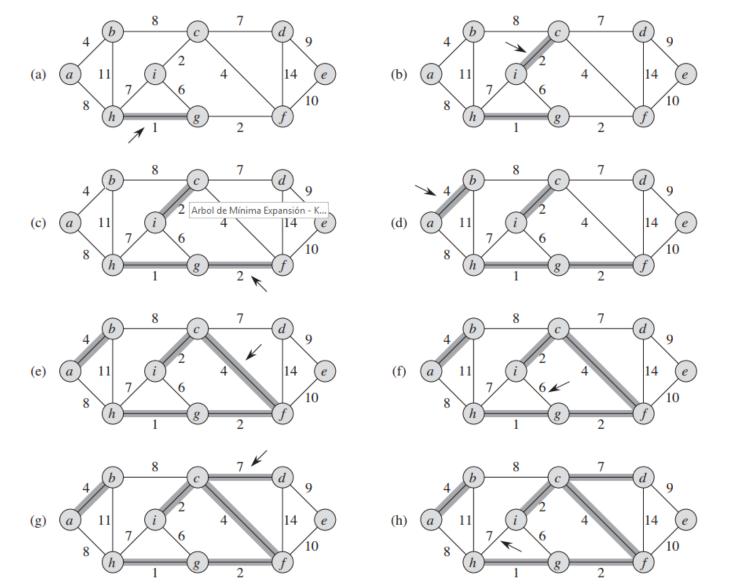
5 for each edge (u, v) \in G.E, taken in nondecreasing order by weight

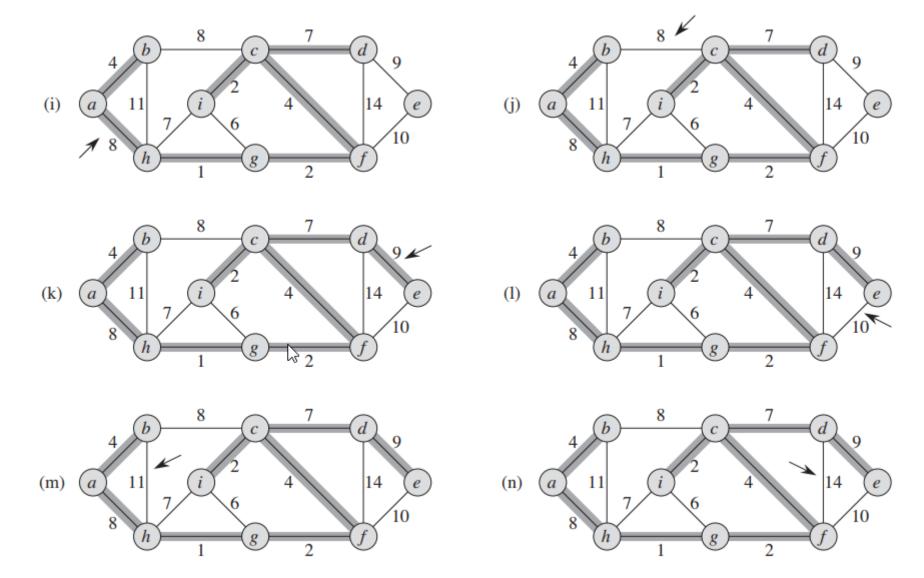
6 if FIND-SET(u) \neq FIND-SET(v)

7 A = A \cup \{(u, v)\}

UNION(u, v)

9 return A
```





El camino más corto

• Dado un grafo DIRIGIDO, con pesos en las aristas, se dice que buscamos una ruta R entre (u,v) tal que la suma total de los pesos en las aristas de ella sea el mínimo posible entre todas las rutas (u,v)

Existen 3 variantes:

- Encuente la ruta minima (camino más corto) a un nodo v desde cualquier otro vértice u
- Encuentre la ruta minima entre los nodos u y v
- Encuentre todas las rutas mínimas entre todos los nodos

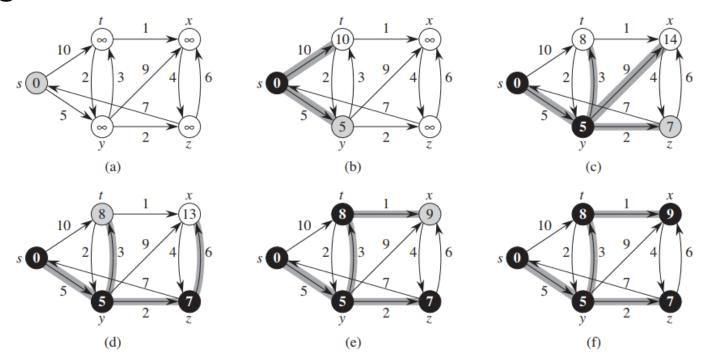
Algoritmo de Dijkstra

- El algoritmo de Dijkstra se basa en optimizaciones parciales, donde a partir de un nodo inicial va creando subconjuntos de nodos y progresivamente avanza a través de sub-optimizaciones.
- Este algoritmo encuentra las rutas minimas a cualquier nodo desde un nodo dado.
- Es un algoritmo greedy (voraz) muy utilizado.
- Usa el concepto de COLA DE MINIMA PRIORIDAD: que es una cola donde la prioridad no se da por el valor máximo sino por el minimo.

Relajación de Nodos

• Es una operación que consiste en optimizar una ruta entre 2 nodos:

• Relax (u,v) significa en probar que existe otro part (u,x), (x,v) que me permite llegar de u a v a un costo menor.



Algoritmo de Dijkstra

```
DIJKSTRA(G, w, s)

1 INITIALIZE-SINGLE-SOURCE(G, s)

2 S = \emptyset

3 Q = G.V

4 while Q \neq \emptyset

5 u = \text{EXTRACT-MIN}(Q)

6 S = S \cup \{u\}

7 for each vertex v \in G.Adj[u]

8 RELAX(u, v, w)
```