Algebra Linear Computacional COC473 - Lista 6

Bruno Dantas de Paiva DRE: 118048097

October 21, 2020

1 Questão 1

print('\n')

```
def edo_solver(diferential_function, t0, tf, delta, start_condition, control):
 x_{incognita} = [start_{condition}]
 t_{incognita} = [t0]
              = int((tf - t0) / (delta))
 if(control == 0):
     print("Euler_Method_Solution")
 elif(control = 1):
     print("Runge_Kutta_Second_Order_Method_Solution")
     print("Runge_Kutta_Fourth_Order_Method_Solution")
\mathbf{print}\,("\_t"\;,\;"\_\_\_\_"\;,\;"\_x"\;)
print("0.0", "____", start_condition)
for i in range(steps):
      t_{incognita.append((i + 1) * delta)}
     if(control = 0):
          x_incognita.append(x_incognita[i] + delta * differential_function(t_incognita
      elif(control == 1):
          K1 = diferential_function(t_incognita[i], x_incognita[i])
          K2 = diferential_function(t_incognita[i] + delta, x_incognita[i] + delta * K
          x_{incognita} append (x_{incognita}[i] + delta / 2 * (K1 + K2))
     else:
          K1 = diferential_function(t_incognita[i], x_incognita[i])
          K2 = differential_function(t_incognita[i] + delta / 2, x_incognita[i] + delta
          K3 = diferential_function(t_incognita[i] + delta / 2, x_incognita[i] + delta
          K4 = diferential_function(t_incognita[i] + delta, x_incognita[i] + delta * K
          x_{incognita.append}(x_{incognita}[i] + delta / 6 * (K1 + 2 * K2 + 2 * K3 + K4))
     if(i==0 or i == steps):
          continue
     \mathbf{print}\left(\mathbf{round}\left(\begin{smallmatrix} t\_incognita & [i] \end{smallmatrix}, 3\right), \text{"----"}, \mathbf{round}\left(\begin{smallmatrix} x\_incognita & [i] \end{smallmatrix}, 5\right)\right)
\mathbf{print}(\mathbf{round}(\mathbf{t}_{-}\mathbf{incognita}[-1], 3), "\_\_\_", \mathbf{round}(\mathbf{x}_{-}\mathbf{incognita}[-1], 5))
```

Para a questão 1, é importante notar que existe um parâmetro chamado de control. Caso este seja 0, é executado o método de euler. Caso seja 1, o método de range-kutta de segunda ordem é executado e, caso contrário, será executado o range-kutta de quarta ordem.

2 Questão 2

2.1 Método de Euler

Figure 1: Imagem contendo os resultados da solução de edo pelo método de Euler.

2.2 Método de Range-Kutta de Segunda Ordem

Figure 2: Imagem contendo os resultados da solução de edo pelo método de Range-Kutta de segunda ordem.

2.3 Método de Range-Kutta de Quarta Ordem

Figure 3: Imagem contendo os resultados da solução de edo pelo método de Range-Kutta de quarta ordem.

É importante ressaltar, que dentre os métodos acima, nem todos os métodos convergiram, portanto, foi necessário para Range-Kutta de segunda ordem e euler, modificar o valor de delta para obter a solução mais próxima possível, conforme podemos observar abaixo

2.4 Método de Euler - Parte 2

Delta utilizado: 0.02

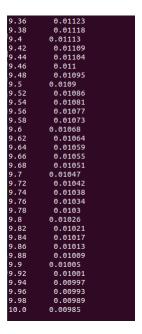


Figure 4: Imagem contendo os resultados da solução mais precisa de edo pelo método de Euler.

2.5 Método de Range-Kutta de Segunda Ordem - Parte 2

Delta utilizado: 0.3

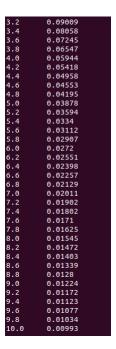


Figure 5: Imagem contendo os resultados da solução mais precisa de edo pelo método de Range-Kutta de segunda ordem.

3 Questão 3

```
def second_order_edo_solver(second_order_diferential_function, t0, tf, delta, x0, deriva
x_incognita
              = [x0]
x_actual_line = derivate_x0
t_incognita
              = [t0]
              = int((tf - t0) / delta)
steps
for i in range(steps):
    t_{incognita.append((i + 1) * delta)}
    if (control):
        x2_lines = second_order_differential_function(t_incognita[i], x_incognita[i],
        x_{incognita.append(x_{incognita[i]} + x_{actual\_line} * delta + x2_{lines} * delta)
        x_actual_line = x_actual_line + x2_lines * delta
    else:
        K1 = delta / 2 * second_order_differential_function(t_incognita[i], x_incogn
        Q = delta / 2 * (x_actual_line + K1 / 2)
        K2 = delta / 2 * second_order_diferential_function(t_incognita[i] + delta /
        K3 = delta / 2 * second_order_differential_function(t_incognita[i] + delta /
        L = delta * (x_actual_line + K3)
        K4 = delta/2 * second_order_differential_function(t_incognita[i] + delta, x_i)
        x_{incognita.append}(x_{incognita[i]} + delta*(x_{actual\_line} + (K1 + K2 + K3))
        x_{actual\_line} = x_{actual\_line} + (K1 + 2 * K2 + 2 * K3 + K4) / 3
plt.plot(t_incognita, x_incognita)
plt.ylabel('y\'\'(t)')
plt.xlabel('T')
plt.show()
```

O parametro control nesta função serve para alternar entre o método da Expansão em Série taylor(True) e o método de Runge-Kutta-Nistron(False)

4 Questão 4

4.1 Expansão em Série de Taylor

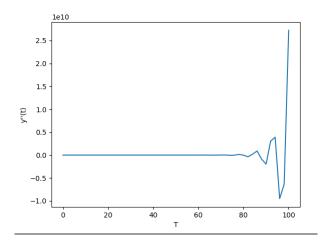


Figure 6: Gráfico resultado da equação diferencial de segunda ordem com delta = $2\,$

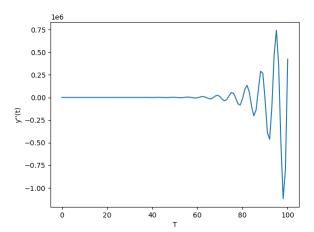


Figure 7: Gráfico resultado da equação diferencial de segunda ordem com delta = 1

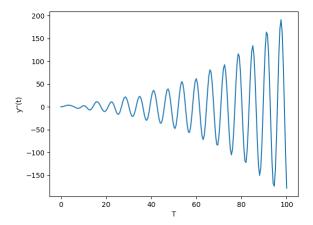


Figure 8: Gráfico resultado da equação diferencial de segunda ordem com delta = 0.5

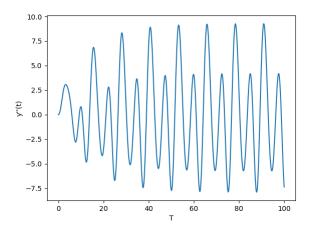


Figure 9: Gráfico resultado da equação diferencial de segunda ordem com delta = 0.1

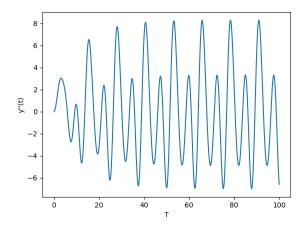


Figure 10: Gráfico resultado da equação diferencial de segunda ordem com delta = 0.05

4.2 Runge- Kutta-Nystron

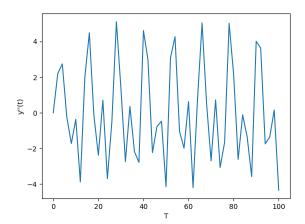


Figure 11: Gráfico resultado da equação diferencial de segunda ordem com delta = $2\,$

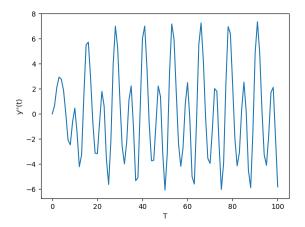


Figure 12: Gráfico resultado da equação diferencial de segunda ordem com delta = 1

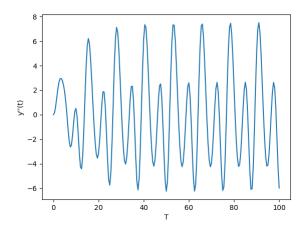


Figure 13: Gráfico resultado da equação diferencial de segunda ordem com delta = 0.5

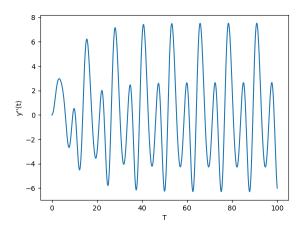


Figure 14: Gráfico resultado da equação diferencial de segunda ordem com delta =0.1

5 Questão 5

5.1 Expansão em Série de Taylor

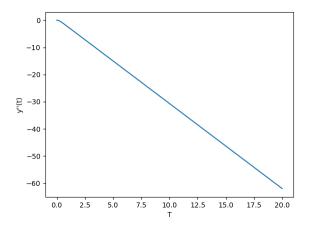


Figure 15: Gráfico resultado da equação diferencial de segunda ordem com delta = 0.05

5.2 Runge- Kutta-Nystron

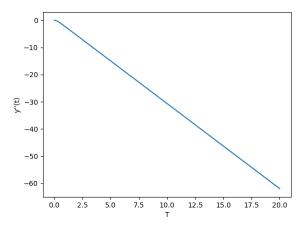


Figure 16: Gráfico resultado da equação diferencial de segunda ordem com delta = 0.05