## ACÁMICA

# ¡Bienvenidos/as a Data Science!





## **Agenda**

¿Cómo anduvieron?

Repaso

Hands-On

Break

Explicación: Ampliando el Perceptrón

Hands-On

Cierre



# ¿Dónde estamos?





# ¿Cómo anduvieron?



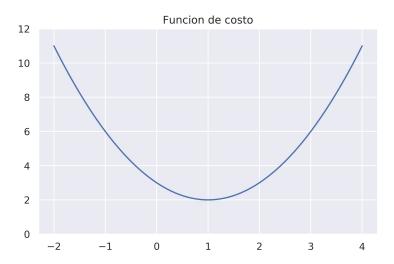


## Repaso

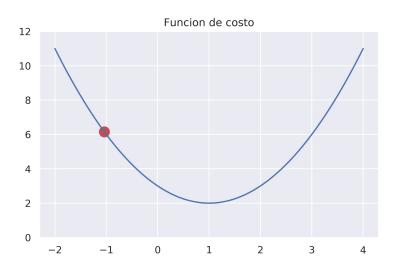




Queremos explorar el mínimo, pero no hicimos una exploración exhaustiva de la función de costo:



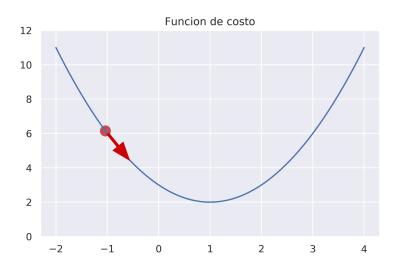
Queremos explorar el mínimo, pero no hicimos una exploración exhaustiva de la función de costo:



#### **Pasos**

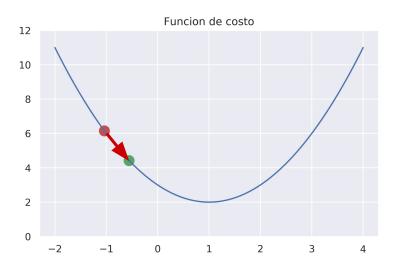
1. Calculamos el costo para ciertos valores al azar de los parámetros.

Queremos explorar el mínimo, pero no hicimos una exploración exhaustiva de la función de costo:



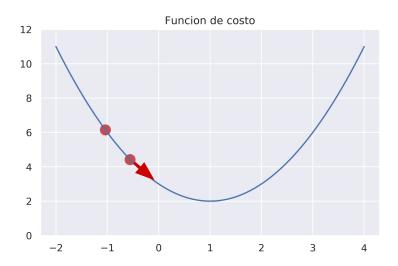
- 1. Calculamos el costo para ciertos valores al azar de los parámetros.
- 2. Repetimos hasta converger
  - a. Nos fijamos la dirección de decrecimiento en ese punto. Técnicamente, derivamos o calculamos el gradiente.

Queremos explorar el mínimo, pero no hicimos una exploración exhaustiva de la función de costo:



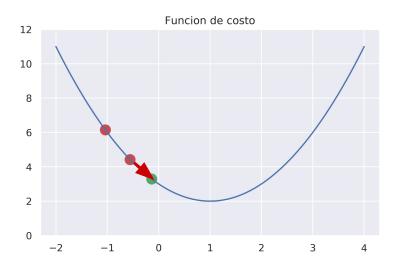
- 1. Calculamos el costo para ciertos valores al azar de los parámetros.
- 2. Repetimos hasta converger
  - a. Nos fijamos la dirección de decrecimiento en ese punto. Técnicamente, derivamos o calculamos el gradiente.
  - b. Actualizamos los valores de los parámetros.

Queremos explorar el mínimo, pero no hicimos una exploración exhaustiva de la función de costo:



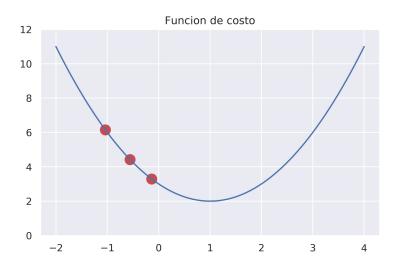
- 1. Calculamos el costo para ciertos valores al azar de los parámetros.
- 2. Repetimos hasta converger
  - a. Nos fijamos la dirección de decrecimiento en ese punto.
     Técnicamente, derivamos o calculamos el gradiente.
  - b. Actualizamos los valores de los parámetros.

Queremos explorar el mínimo, pero no hicimos una exploración exhaustiva de la función de costo:



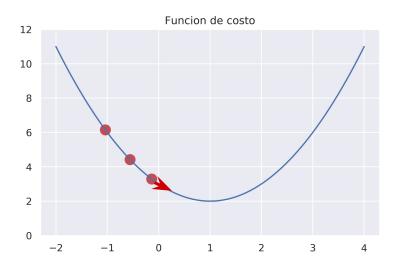
- 1. Calculamos el costo para ciertos valores al azar de los parámetros.
- 2. Repetimos hasta converger
  - a. Nos fijamos la dirección de decrecimiento en ese punto.
     Técnicamente, derivamos o calculamos el gradiente.
  - b. Actualizamos los valores de los parámetros.

Queremos explorar el mínimo, pero no hicimos una exploración exhaustiva de la función de costo:



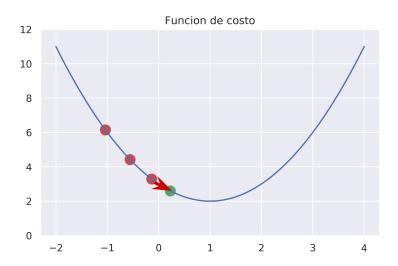
- 1. Calculamos el costo para ciertos valores al azar de los parámetros.
- 2. Repetimos hasta converger
  - a. Nos fijamos la dirección de decrecimiento en ese punto.
     Técnicamente, derivamos o calculamos el gradiente.
  - b. Actualizamos los valores de los parámetros.

Queremos explorar el mínimo, pero no hicimos una exploración exhaustiva de la función de costo:



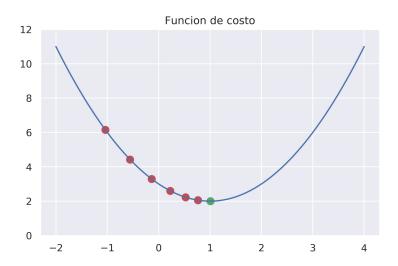
- 1. Calculamos el costo para ciertos valores al azar de los parámetros.
- 2. Repetimos hasta converger
  - a. Nos fijamos la dirección de decrecimiento en ese punto.
     Técnicamente, derivamos o calculamos el gradiente.
  - b. Actualizamos los valores de los parámetros.

Queremos explorar el mínimo, pero no hicimos una exploración exhaustiva de la función de costo:



- 1. Calculamos el costo para ciertos valores al azar de los parámetros.
- 2. Repetimos hasta converger
  - a. Nos fijamos la dirección de decrecimiento en ese punto.
     Técnicamente, derivamos o calculamos el gradiente.
  - b. Actualizamos los valores de los parámetros.

Queremos explorar el mínimo, pero no hicimos una exploración exhaustiva de la función de costo:



- 1. Calculamos el costo para ciertos valores al azar de los parámetros.
- 2. Repetimos hasta converger
  - a. Nos fijamos la dirección de decrecimiento en ese punto.
     Técnicamente, derivamos o calculamos el gradiente.
  - b. Actualizamos los valores de los parámetros.

#### Descenso por gradiente · Resumen

- 1. Necesitamos una función de costo/pérdida. La función de costo depende del problema (clasificación, regresión, etc).
- 2. La función de costo es una función de los parámetros de la red (bueno, también de los datos que tengo, pero ignoremos eso por ahora).
- 3. Los mejores parámetros de la red son aquellos que minimicen la función de costo.
- 4. Cómo explorar todo ese espacio de parámetros exhaustivamente (simil *grid search*) es imposible, necesitamos una **técnica que lo haga eficientemente**. Esa técnica es **Descenso por Gradiente**.

#### Descenso por gradiente · Resumen

- 1. Necesitamos una función de costo/pérdida. La función de costo depende del problema (clasificación, regresión, etc).
- 2. La función de costo es una función de los parámetros de la red (bueno, también de los datos que tengo, pero ignoremos eso por ahora).
- 3. Los mejores parámetros de la red son aquellos que minimicen la función de costo.
- 4. Como explorar todo ese espacio de parámetros exhaustivamente (simil *grid search*) es imposible, necesitamos una **técnica que lo haga eficientemente**. Esa técnica es **Descenso por Gradiente**.

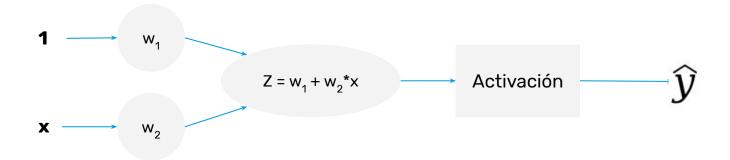
Mucha de la jerga en redes neuronales refieren a técnicas para optimizar esta búsqueda

## Perceptrón

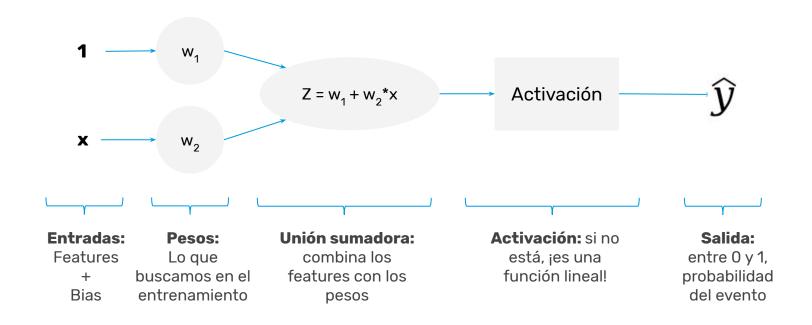




Necesitamos algo que, dado los features, devuelva probabilidades. Las probabilidades deben estar entre 0 y 1

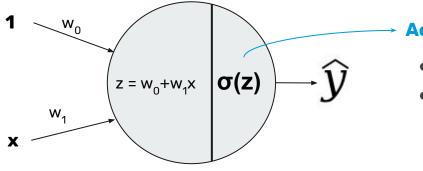


Necesitamos algo que, dado los features, devuelva probabilidades. Las probabilidades deben estar entre 0 y 1



Necesitamos algo que, dado los features, devuelva probabilidades. Las probabilidades deben estar entre 0 y 1

#### Otra representación



#### Activación:

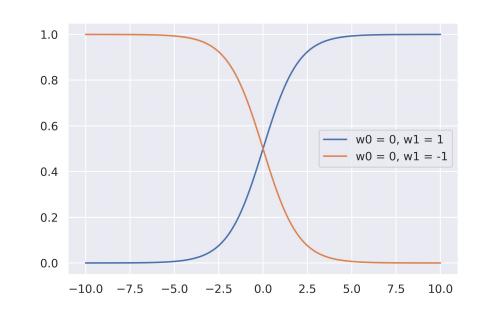
- Sin la activación, es una función lineal
- Necesitamos introducir algo que sature la entrada en 0 o en 1 dependiendo del resultado de la unión sumadora

#### Función Logística / Sigmoide

$$y(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}}$$

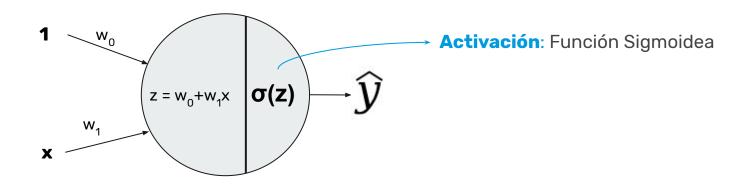
$$z = w_0 + w_1 x$$

$$y(x) = \frac{1}{1 + e^{-(w_0 + w_1 x)}}$$



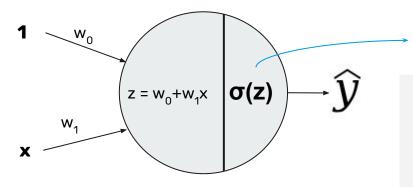
Necesitamos algo que, dado los features, devuelva probabilidades. Las probabilidades deben estar entre 0 y 1

#### Otra representación



Necesitamos algo que, dado los features, devuelva probabilidades. Las probabilidades deben estar entre 0 y 1

#### Otra representación



Activación: Función Sigmoidea

#### ¿Qué falta?

¡Falta encontrar los pesos  $w_0$  y  $w_1$  apropiados para nuestros datos!

Para eso necesitamos una función de costo

Necesitamos una función de pérdida entre una etiqueta (y) y la probabilidad de pertenecer o no a esa etiqueta.  $\widehat{\gamma}$ 

Caso binario: etiquetas y = 0 y 1.

Necesitamos una función de pérdida entre una etiqueta (y) y la probabilidad de pertenecer o no a esa etiqueta.  $\widehat{\gamma}$ 

Caso binario: etiquetas y = 0 y 1.

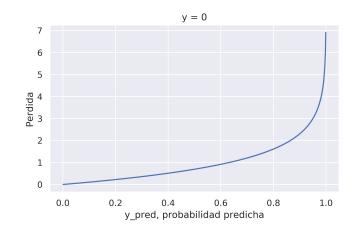
$$L(\hat{y}, y) = -y * log(\hat{y}) - (1 - y) * log(1 - \hat{y})$$
 Pérdida para una instancia

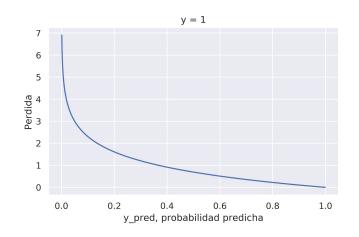
Necesitamos una función de pérdida entre una etiqueta (y) y la probabilidad de pertenecer o no a esa etiqueta.  $\widehat{\gamma}$ 

Caso binario: etiquetas y = 0 y 1.

$$L(\hat{y}, y) = -y * log(\hat{y}) - (1 - y) * log(1 - \hat{y})$$

#### Pérdida para una instancia





Necesitamos una función de pérdida entre una etiqueta (y) y la probabilidad de pertenecer o no a esa etiqueta.  $\widehat{\gamma}$ 

Caso binario: etiquetas y = 0 y 1.

$$L(\hat{y}, y) = -y * log(\hat{y}) - (1 - y) * log(1 - \hat{y})$$
 Pérdida para una instancia

Necesitamos una función de pérdida entre una etiqueta (y) y la probabilidad de pertenecer o no a esa etiqueta.  $\widehat{\gamma}$ 

Caso binario: etiquetas y = 0 y 1.

$$L(\hat{y}, y) = -y * log(\hat{y}) - (1 - y) * log(1 - \hat{y})$$

Pérdida para una instancia

$$J(\overline{W}) = \frac{1}{n} \sum_{i=0}^{n-1} L(\widehat{y^{(i)}}, y^{(i)})$$

Costo para todas las instancias

Necesitamos una función de pérdida entre una etiqueta (y) y la probabilidad de pertenecer o no a esa etiqueta.  $\widehat{\gamma}$ 

Caso binario: etiquetas y = 0 y 1.

$$L(\hat{y}, y) = -y * log(\hat{y}) - (1 - y) * log(1 - \hat{y})$$

Pérdida para una instancia

$$J(\overline{W}) = \frac{1}{n} \sum_{i=0}^{n-1} L(\widehat{y^{(i)}}, y^{(i)})$$

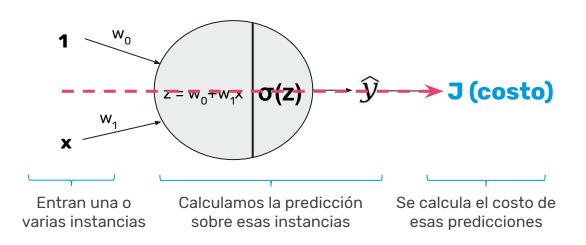
Costo para todas las instancias

$$J(w_0, w_1) = \frac{1}{n} \sum_{i=0}^{n-1} L(\widehat{y^{(i)}}, y^{(i)})$$

Costo para todas las instancias, caso 1D

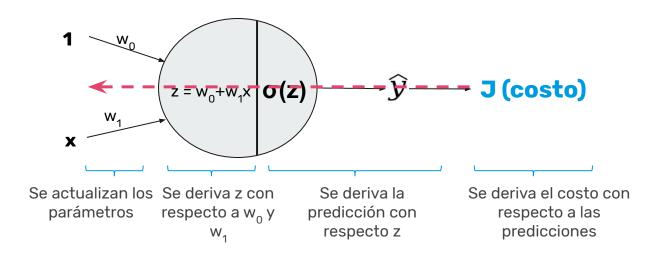
- Descenso por gradiente calcula la derivada/gradiente del costo y con eso actualiza los parámetros. Este proceso lo va a hacer muchas veces hasta llegar al mínimo.
- 2. En cada una de esas iteraciones, tiene que calcular el costo. El costo depende de las instancias de entrenamiento y de los parámetros que tengamos hasta ese momento.

Calcular el costo con las instancias de entrenamiento es lo que se conoce como **Forward Propagation.** 



- Con el costo calculado, queremos actualizar los valores de los parámetros según la regla vista en la clase anterior.
- 2. Para eso, tenemos que derivar el costo y propagar esa derivada hacia atrás, hasta llegar a los parámetros w<sub>0</sub> y w<sub>1</sub>.

Calcular las derivadas y actualizar los parámetros "hacia atrás" se conoce como **Backpropagation.** 



# Hands-on training





## Hands-on training

DS\_Encuentro\_31\_Perceptron\_Multicapa.ipynb

Parte 1





#### Ampliando el Perceptrón

Problema con el Perceptrón: solo encuentra fronteras lineales.



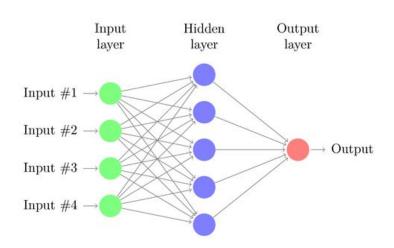
# Ampliando el perceptrón





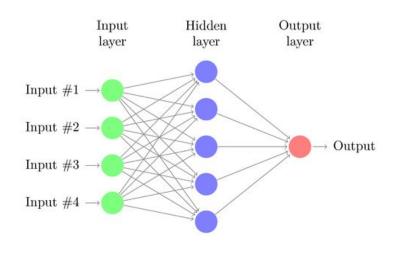
#### Ampliando el Perceptrón

## Solución: Perceptrón Multicapa



- Cada neurona tiene sus propios pesos/parámetros. En aplicaciones comunes suelen ser desde miles a millones de parámetros para toda la red.
- **Deep Learning es** encontrar esos pesos de manera eficiente, bajo la condición de realizar correctamente una tarea objetivo.

#### Ampliando el Perceptrón



#### Sigue valiendo:

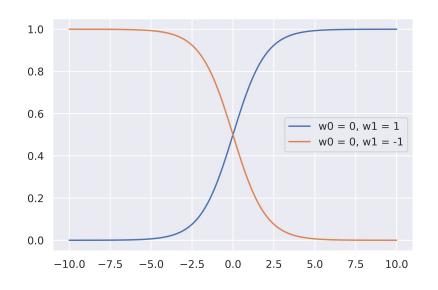
- Forward Propagation
- Backpropagation
- Descenso por gradiente
- Función de costo

Perceptrón MultiCapa



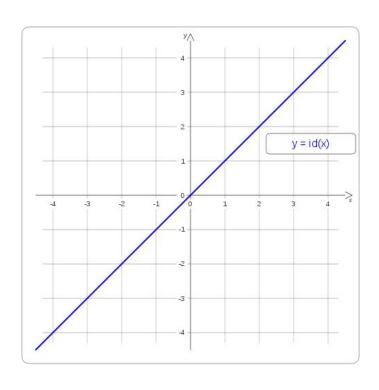
**Playground** 



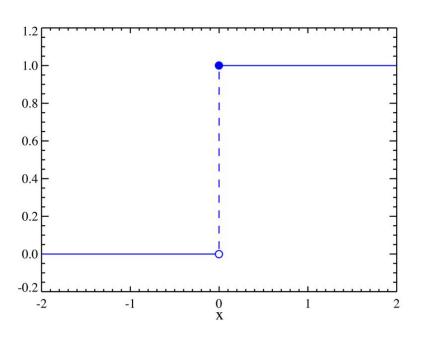


#### 1. Sigmoide/logística

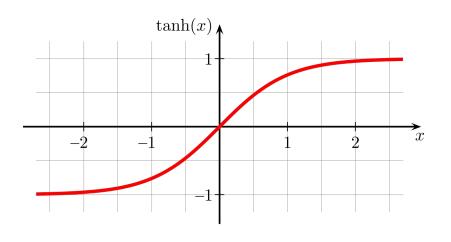
- 2. Identidad: f(x) = x
- 3. Escalón:  $f(x)=0 \text{ si } x<0, 1 \text{ si } x\ge0$
- 4. Tangente Hiperbólica: f(x)=tanh(x)
- 5. ReLU:  $f(x)=0 \text{ si } x<0, x \text{ si } x\geq 0$



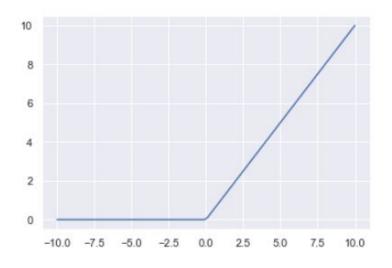
- 1. Sigmoide/logística
- 2. Identidad: f(x) = x
- 3. Escalón:  $f(x)=0 \text{ si } x<0, 1 \text{ si } x\geq0$
- 4. Tangente Hiperbólica: f(x)=tanh(x)
- 5. ReLU:  $f(x)=0 \text{ si } x<0, x \text{ si } x\geq 0$



- 1. Sigmoide/logística
- 2. Identidad: f(x) = x
- 3. Escalón: f(x)=0 si x<0, 1 si  $x\ge0$
- 4. Tangente Hiperbólica: f(x)=tanh(x)
- 5. ReLU:  $f(x)=0 \text{ si } x<0, x \text{ si } x\geq 0$



- 1. Sigmoide/logística
- 2. Identidad: f(x) = x
- 3. Escalón:  $f(x)=0 \text{ si } x<0, 1 \text{ si } x\geq0$
- 4. Tangente Hiperbólica: f(x)=tanh(x)
- 5. ReLU:  $f(x)=0 \text{ si } x<0, x \text{ si } x\geq 0$



- 1. Sigmoide/logística
- 2. Identidad: f(x) = x
- 3. Escalón: f(x)=0 si x<0, 1 si  $x\ge0$
- 4. Tangente Hiperbólica: f(x)=tanh(x)
- 5. ReLU: f(x)=0 si x<0, x si x≥0

Clasificación:
lo más común es
encontrar ReLU en
las capas interiores
y Sigmoide en la
salida

#### 1. Sigmoide/logística

- 2. Identidad: f(x) = x
- 3. Escalón:  $f(x)=0 \text{ si } x<0, 1 \text{ si } x\ge0$
- 4. Tangente Hiperbólica: f(x)=tanh(x)
- 5. ReLU: f(x)=0 si x<0, x si x≥0

**Multiclase.** La cantidad de neuronas en la capa de salida tiene que ser igual a la cantidad de clases buscadas.

	Funciones de activación	Costos (Keras)
Multiclase	<ol> <li>Sigmoide/logística</li> <li>Softmax</li> </ol>	Categorical_crossentropy

	Funciones de activación	Costos (Keras)
Multiclase	<ol> <li>Sigmoide/logística</li> <li>Softmax</li> </ol>	Categorical_crossentropy

Generalización de la sigmoide, útil cuando las clases son excluyentes.

	Funciones de activación	Costos (Keras)
Multiclase	<ol> <li>Sigmoide/logística</li> <li>Softmax</li> </ol>	Categorical_crossentropy
Regresión	Identidad	<ol> <li>mean_squared_error</li> <li>mean_absolute_error</li> <li>Otras</li> </ol>

Generalización de la sigmoide, útil cuando las clases son excluyentes.

	Funciones de activación	Costos (Keras)
Multiclase	<ol> <li>Sigmoide/logística</li> <li>Softmax</li> </ol>	Categorical_crossentropy
Regresión	Identidad	<ol> <li>mean_squared_error</li> <li>mean_absolute_error</li> <li>Otras</li> </ol>

## Regularización



**Objetivo**: castigar parámetros/pesos muy grandes.

están asociados a overfitting.

#### Regularización



Objetivo: castigar parámetros/pesos muy grandes.

están asociados a overfitting.

#### ¿Cómo? Tres técnicas muy comunes

- Regularización L2 y L1: agregan un término a la función de costo que castiga los pesos grandes.
- **Dropout:** funciona como una capa que "apaga" neuronas de la capa anterior al azar.



### Regularización



#### ¿Cómo?

**Dropout:** funciona como una capa que "apaga" neuronas de la capa anterior al azar.

**Muy utilizado.** Al apagar neuronas, obliga a que ninguna se aprenda "de memoria" una muestra, sino que tengan que aprender entre todas. Otra interpretación: Ensamble

# Recursos





#### Recursos

#### Optimización de Hiperparámetros

Activaciones

https://keras.io/activations/

Pérdidas

https://keras.io/losses/

**Optimizadores** 

https://keras.io/optimizers/

Regularizadores

https://keras.io/regularizers/



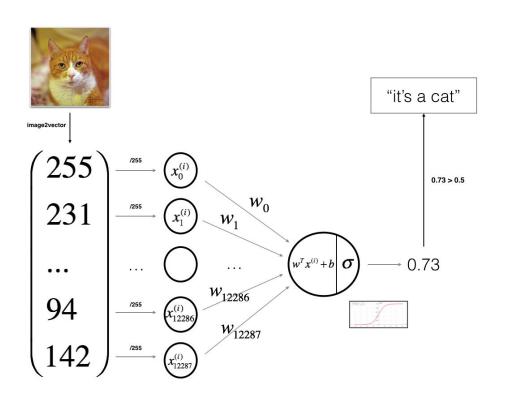
# Hands-on training





# Hands-on training

### Comentario para el Hands-On



# Hands-on training

DS\_Encuentro\_31\_Perceptron\_Multicapa.ipynb

Parte 2



# Recursos





#### Recursos

- ¿Pero qué "es" una Red neuronal? aprendizaje profundo, Parte 1
- Descenso de gradiente, es como las redes neuronales aprenden
   Aprendizaje profundo, capítulo 2.
- ¿Qué es la retropropagación y qué hace en realidad? Aprendizaje profundo, Capítulo 3.



# Para la próxima

- 1. Terminar los notebooks de hoy y atrasados.
- 2. Ver los videos mencionados en "Recursos".

# ACAMICA