

### Свежие комментарии

- Narod Stream к записи AVR Урок 14. USART. Связь МК с ПК. Часть 3
- Андрей к записи AVR Урок 14. USART. Связь МК с ПК. Часть 3
- Narod Stream к записи STM Урок 16. HAL. ADC. Regular Channel
- Narod Stream к записи STM Урок 44. SDIO. FATFS
- maxvalin к записи STM Урок 16. HAL. ADC. Regular Channel

### Форум. Последние ответы

- 🔊 Narod Stream в Программирование MK STM32
  - 2 нед., 3 дн. назад
- Программирование МК STM32
  - 2 нед., 3 дн. назад
- 🔊 Narod Stream в Программирование MK STM32
  - 4 нед., 1 день назад
- 🌑 Narod Stream в Программирование MK STM32
  - 4 нед., 1 день назад
- 🔲 fireweb в Программирование МК STM32
  - 1 месяц назад

### Февраль 2018

Пн	Вт	Ср	Чт	Пт	Сб	Вс
			1	2	3	4
5	6	7	8	9	10	11
12	13	14	15	16	17	18
19	20	21	22	23	24	25
26	27	28				
« Янв						

### **Архивы**

- Февраль 2018
- Январь 2018
- Декабрь 2017
- Ноябрь 2017
- Октябрь 2017
- Сентябрь 2017
- Август 2017
- Июль 2017 • Июнь 2017
- Май 2017 • Март 2017

Главная > I2C > AVR Урок 17. Часы реального времени DS1307. Часть 2

# **AVR** Урок 17. Часы реального времени DS1307. Часть

⊞Posted on Декабрь 25, 2016 by Narod



Stream Опубликовано в I2C, Программирование AVR — 2 комментария ↓

Урок 17 Часть 2

## Часы реального времени **DS1307**

В предыдущей части занятия мы познакомились с отличной микросхемой реального времени DS1307, подключили её, и начали писать исходный код для установки времени, даты и дня недели.

Продолжим писать наш используя тот же самый проект

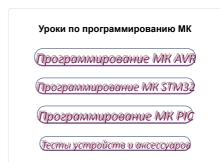
Используя написанную функцию перевода из десятичного формата числа в двоично-десятичный, занесём данные в регистры микросхемы, начиная с нулевого адреса (также мы знаем что это и адрес самого первого регистра микросхемы)

I2C\_SendByte(0);//Переходим на 0x00 I2C\_SendByte(RTC\_ConvertFromBinDec(0 )); //секунды

### Мета

- Регистрация
- Войти
- RSS записей
- RSS комментариев
- WordPress.org

искать здесь ... Фильтровать







- Февраль 2017
- Январь 2017
- Декабрь 2016
- Ноябрь 2016

```
I2C_SendByte(RTC_ConvertFromBinDec(3
1)); //минуты
I2C_SendByte(RTC_ConvertFromBinDec(2
0)); //часы
I2C_SendByte(RTC_ConvertFromBinDec(5
)); //день недели
I2C_SendByte(RTC_ConvertFromBinDec(2
9)); //дата
I2C_SendByte(RTC_ConvertFromBinDec(1
)); //месяц
I2C_SendByte(RTC_ConvertFromBinDec(1
6)); //год
```

Ну, у вас конечно будут другие данные, в зависимости от того момента времени, в который вы будете запускать данную программу.

Ну, и в конце, конечно условие STOP

```
I2C_SendByte(RTC_ConvertFromBinDec(1
6)); //rog
I2C_StopCondition();
while(1)
```

Соберем код, установим в скобки правильное время и прошьём контроллер.

Пока мы никак не можем проверить, как это всё записалось и ходят ли часы. Для этого нужно написать код для чтения.

Можно конечно было бы посмотреть статусы, но раз уж нам всё равно читать показания регистров, то особого смысла в этом не вижу.

Пока данный код записи в регистры полностью закомментируем. Мы будем его раскомментировывать тогда, когда будем программировать новую микросхему и заносить данные регистры, каждый раз это делать на нужно.

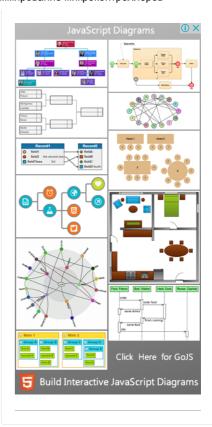
Теперь в бесконечный цикл начнем писать код считывания данных из регистров

Точно также всё начинается с условия СТАРТ

Но для того, чтобы нам всю это рутину каждый раз не писать, давайте напишем функцию для передачи по адресу устройства байта адреса памяти

```
void I2C_SendByteByADDR(unsigned char c,unsigned char addr)
{
    I2C_StartCondition(); // Отправим условие START
    I2C_SendByte(addr); // Отправим в шину адрес устройства + бит чтения-
записи
    I2C_SendByte(c);// Отправим байт данных
    I2C_StopCondition();// Отправим условие STOP
}
```

Также заодно напишем функцию чтения обычного байта из шины и чтения последнего байта из шины. У нас такие функции уже были, но они были в особенном файле и были с префиксом ЕЕ\_, а также там была обработка ошибки. Скопируем их себе теперь в



### Рубрики

- 1-WIRE (3)
- ADC (6)
- DAC (4)
- GPIO (26)
- I2C (19)
- SPI (13)
- USART (8)
- Программирование AVR (131)
- Программирование РІС (7)
- Программирование STM32 (216)
- Тесты устройств и аксессуаров (1)

	7		
31 DEH6	135 109 14 138		
оп дней	32 840 4 422		
24 4868	5 059 1 141		
сегодня	2 956 729		
нялинии	143 29		

```
стандартный обычный TWI.c, убрав
префиксы и всё лишнее
unsigned char I2C_ReadByte(void)
  TWCR = (1 << TWINT) | (1 << TWEN) |
(1<<TWEA);
  while (!(TWCR & (1<<TWINT)));//</pre>
ожидание установки бита TWIN
  return TWDR;//читаем регистр
данных
unsigned char I2C_ReadLastByte(void)
  TWCR = (1<<TWINT) | (1<<TWEN);
  while (!(TWCR & (1<<TWINT)));//</pre>
ожидание установки бита TWIN
  return TWDR;//читаем регистр
данных
  Напишем в TWI.h на все эти функции
прототипы
void I2C_SendByte(unsigned char c);
//передача байта в шину
void I2C SendByteByADDR(unsigned
char c,unsigned char addr); //
передача байта в шину на устройство
по адресу
unsigned char I2C ReadByte(void); //
читаем байт
unsigned char
I2C_ReadLastByte(void); //читаем
последний байт
  И теперь можно начинать писать код в
бесконечный цикл функции main().
  Отправим адрес 0 (адрес первого
регистра) по адресу устройства
while(1)
  //Читаем время
  I2C_SendByteByADDR(0,0b11010000);
//переходим на адрес 0
  Затем вставим задержку на 300
милисекунд. Данную задержку можно и
в конце кода вставить, ну давайте
попробуем здесь, поэксперементируем,
так сказать
I2C_SendByteByADDR(0,0b11010000); //
переходим на адрес 0
_delay_ms(300);
  Затем посылаем в шину адрес
устройства с битом чтения, отправив
перед этим условие СТАРТ
_delay_ms(300);
I2C StartCondition(); //Отправим
условие START
I2C_SendByte(0b11010001); //отправим
в устройство бит чтения
  По идее мы вообще так не должны
делать, так как у нас в функции, которую
мы вызвали перед задержкой было в
конце условие СТОП, а это не требуется.
Обычно сразу СТАРТ. Но можно и так,
всё работает. Если указатель установлен
```

уже туда, куда надо, то можно стразу адрес чтения и начинать читать, а не так, как было в случае с EEPROM.

```
Дальше читаем все регистры
I2C_SendByte(0b11010001); //
отправим в устройство бит
чтения
sec = I2C_ReadByte();
min = I2C_ReadByte();
hour = I2C_ReadByte();
day = I2C_ReadByte();
date = I2C ReadByte();
month = I2C_ReadByte();
year = I2C_ReadLastByte();
  Помним, что последний байт читается
из шины без подтверждения и для этого
у нас есть соответствующая функция.
  В конце чтения отправим в шину
условие СТОП
year = I2C_ReadLastByte();
I2C_StopCondition(); //Отправим
условие STOP
  Далее,
             используя
                            функцию
преобразования из двоично-десятичного
формата в десятичный, преобразуем
считанные показания, так как мы их
забрали из регистров именно в двоично-
десятичном виде.
I2C_StopCondition(); //Отправим
условие STOP
sec = RTC_ConvertFromDec(sec); //
Преобразуем в десятичный формат
min = RTC ConvertFromDec(min); //
Преобразуем в десятичный формат
hour = RTC_ConvertFromDec(hour); //
Преобразуем в десятичный формат
day = RTC ConvertFromDec(day); //
Преобразуем в десятичный формат
year = RTC_ConvertFromDec(year); //
Преобразуем в десятичный формат
month = RTC_ConvertFromDec(month);
//Преобразуем в десятичный формат
date = RTC_ConvertFromDec(date); //
Преобразуем в десятичный формат
  И в коце бесконечного цикла
отправим всё это в определённом виде в
USART
date = RTC_ConvertFromDec(date); //
Преобразуем в десятичный формат
USART_Transmit(date/10+0x30);//
Преобразуем число в код числа
USART_Transmit(date%10+0x30);//
Преобразуем число в код числа
USART_Transmit('.');
USART_Transmit(month/10+0x30);//
Преобразуем число в код числа
USART_Transmit(month%10+0x30);//
Преобразуем число в код числа
USART_Transmit('.');
USART_Transmit(year/10+0x30);//
Преобразуем число в код числа
```

```
USART_Transmit(year%10+0x30);//
Преобразуем число в код числа
USART_Transmit(' ');
USART_Transmit('-');
USART_Transmit(day+0x30);//
Преобразуем число в код числа
USART_Transmit('-');
USART_Transmit(' ');
USART Transmit(' ');
USART_Transmit(hour/10+0x30);//
Преобразуем число в код числа
USART Transmit(hour%10+0x30);//
Преобразуем число в код числа
USART_Transmit(':');
USART_Transmit(min/10+0x30);//
Преобразуем число в код числа
USART_Transmit(min%10+0x30);//
Преобразуем число в код числа
USART_Transmit(':');
USART_Transmit(sec/10+0x30);//
Преобразуем число в код числа
USART_Transmit(sec%10+0x30);//
Преобразуем число в код числа
USART_Transmit(0x0d);//переход в
начало строки
USART_Transmit(0x0a);//перевод
каретки
}
```

Смещение на 0x30 в вычисление кода символа — это преобразование самой цифры в код цифры. Именно такая разница и есть в таблице ascii.

Можно конечно не париться с таким преобразованием и использовать функцию **sprintf** и она прекрасно с этим справится, но так интересно, функция sprintf ещё себя покажет, это я уж вам обещаю точно.

Соберём код, откроем терминальную программу, нажмём там **Connect**, Прошьём контроллер и посмотрим результат

```
29.01.16 -5 - 20.56.21

29.01.16 -5 - 20.56.21

29.01.16 -5 - 20.56.22

29.01.16 -5 - 20.56.22

29.01.16 -5 - 20.56.22

29.01.16 -5 - 20.56.23

29.01.16 -5 - 20.56.23

29.01.16 -5 - 20.56.23

29.01.16 -5 - 20.56.24

29.01.16 -5 - 20.56.24

29.01.16 -5 - 20.56.24

29.01.16 -5 - 20.56.24

29.01.16 -5 - 20.56.25

29.01.16 -5 - 20.56.25

29.01.16 -5 - 20.56.26

29.01.16 -5 - 20.56.26

29.01.16 -5 - 20.56.26

29.01.16 -5 - 20.56.26

29.01.16 -5 - 20.56.26

29.01.16 -5 - 20.56.27

29.01.16 -5 - 20.56.26

29.01.16 -5 - 20.56.27

29.01.16 -5 - 20.56.27

29.01.16 -5 - 20.56.28

29.01.16 -5 - 20.56.28

29.01.16 -5 - 20.56.28

29.01.16 -5 - 20.56.28

29.01.16 -5 - 20.56.28

29.01.16 -5 - 20.56.28

29.01.16 -5 - 20.56.28

29.01.16 -5 - 20.56.29

29.01.16 -5 - 20.56.29
```

Наши часы отлично ходят.



Исходный код

# Документация на микросхему DS1307

Программатор, модуль RTC DS1307 с микросхемой памяти и переходник USB-TTL можно приобрести здесь:

Программатор (продавец надёжный) USBASP USBISP 2.0

Модуль RTC DS1307 с микросхемой памяти

Переходник USB-TTL лучше купить такой (сейчас у меня именно такой и он мне больше нравится)

# Смотреть ВИДЕОУРОК (нажмите на картинку)



Post Views: 614

< AVR Урок 17.

Часы реального

2 комментария на "AVR)ਐਐਐਪੀ7 ਐੱਕਟੇਜ реального времени DS1307. Часть 2" Часть 1



Vlad: AVR Урок 18.

Январь 23, 201**7 од ключанаем** 

Превосходно. Особенно помогли ошибки, которые Вы в АСДЕ Трожа Часть разбираете и устраняете. Мне это помогло в поиске своих ошибок гораздо больше чем многотомники по С++. Благодарю Вас за прекрасные уроки.

Ответить



admin: Январь 24, 2017 в 4:15 дп

Вам также спасибо за внимание к моим занятиям!

Ответить

# Добавить комментарий Ваш е-mail не будет опубликован. Обязательные поля помечены \* Комментарий Имя \* Е-mail \*



Главная   Новости   Уроки по программированию МК   Программирование микроконтроллеров AVR   Программирование микроконтроллеров STM32   Программирование микроконтроллеров PIC   Тесты устройств и аксессуаров   Устройства и интерфейсы   Ссылки   Форум   Помощь	fD
11 2667 ♣ 917 ∃ 674 ∯	

© 2018 Narod Stream