

# AVR Lab устройства на

Datasheet | Журнал Радио | Журнал Радиоаматор | Регистрация | Форум | Шаблоны программ | Контакты | Каталог статей | Инструкции

## микроконтроллерах AVR

Больше знаний, больше возможностей.

#### Форум по AVR

- не работает программа из примера про пролистывания меню
- sinaprog не работает
- Пароль к архивам на сайте
- Пароль
- HDD и прерывания доработка программы из статьи /node/220

Все записи

## Главная страница » Блоги » i.orfanidi's blog

## Отправка SMS с микроконтроллера

SMS Микроконтроллер

Для отправки смс через мобильный телефон, применяя микроконтроллер есть несколько проблем:

- 1. Конвертирование исходного сообщения в готовое для отправки
- 2. Сам процесс передачи подготовленного сообщения в мобильный телефон.

Для работы с мобильным телефоном или **GSM модулем** необходимо использовать набор команд, эти команды называются **AT команды**. Синтаксис от телефона к телефону не сильно меняется, по сему можно ориентироваться что код будет работать на большинстве мобильных **GSM телефонов**.

1)Это набор макросов, они просты и реализуют работу АТ командами модуля SIM300, которые понимают большинство GSM модулей и мобильных телефонов.

```
1. #define AT
                                                                  usart0_write(at[i]);
                      for(uint8_t i=0; i<sizeof(at); i++)</pre>
                                                                                             //Trasmit AT.
                      for(uint8_t i=0; i<sizeof(echo_off); i++)</pre>
    #define ATE0
                                                                           usart0_write(echo_off[i]);
                      for(uint8_t i=0; i<sizeof(atv_on); i++) usart0_write(atv_on[i]);
for(uint8_t i=0; i<sizeof(atv_off); i++) usart0_write(atv_off);</pre>
 3. #define ATV1
 4. #define ATV0
                                                                           usart0_write(atv_off[i]);
 5. #define ATD
                      for(uint8_t n=0; n<sizeof(atd); n++) usart0_write(atd[n]);</pre>
 7. #define NUMBER0 UCS2
                               for(uint16 t n=ADDR EEP NUM0; n<(12+ADDR EEP NUM0);</pre>
 8. n++) number0_unicode(n);
 9. #define NUMBER1 UCS2
                               for(uint16 t n=ADDR EEP NUM1; n<(12+ADDR EEP NUM1);</pre>
10. n++) number1_unicode(n);
11. #define NUMBER2 UCS2
                               for(uint16_t n=ADDR_EEP_NUM2; n<(12+ADDR_EEP_NUM2);
12. n++) number2_unicode(n);
13. #define NUMBER3 UCS2
                               for(uint16 t n=ADDR EEP NUM3; n<(12+ADDR EEP NUM3);</pre>
14. n++) number3_unicode(n);
15. #define ENTER_ATD
                               for(uint8_t n=0; n<sizeof(atd_enter);
16. n++) usart0_write(atd_enter[n]);
17. #define SMS for(uint)
                               for(uint8 t n=0; n<sizeof(sms send);</pre>
18. n++) usart0_write(sms_send[n]);
19. #define CGMF1 for(uint8 t n=0; n<sizeof(format text);</pre>
20. n++) usart0_write(format_text[n]);
21. #define ENTER_SMS
                              for(uint8_t n=0; n<sizeof(sms_enter);</pre>
22. n++) usart0_write(sms_enter[n]);
23.
24. #define NUMBER0 GSM
                              for(uint16_t n=ADDR_EEP_NUM0;
27. n<(sizeof(number1)+ADDR_EEP_NUM1); n++) usart0_write(eeprom_read_byte(n));</pre>
30. #define NUMBER3_GSM
                               for(uint16_t n=ADDR_EEP_NUM3
31. n < (sizeof(number3) + ADDR_EEP_NUM3); n++) usart0_write(eeprom_read_byte(n));
32.
33. #define END_SMS
                              for(uint8_t n=0; n<sizeof(sms_end);</pre>
34. n++) usart0_write(sms_end[n]); //Ctrl+Z
35. #define CSCS_UCS2
                               for(uint8_t n=0; n<sizeof(te_format_ucs2);</pre>
36. n++) usart0_write(te_format_ucs2[n]);
37.
38. const char at[]={'A', 'T', 0x0D, 0x0A};
39. const char echo_off[]={'A','T','E', '0', 0x0D, 0x0A};

40. const char atv_off[]={'A','T','V', '0', 0x0D, 0x0A};

41. const char atv_on[]={'A','T','V', '1', 0x0D, 0x0A};

42. const char format_text[]={'A','T','+','C','M','G','F','=','1', 0x0D, 0x0A};
43.
44. const char atd_enter[]={';', 0x0D, 0x0A};

45. const char sms_enter[]={'"', 0x0D, 0x0A};
46.
47. const char sms end[]={0x1A};
48. const char atd[4]={'A','T','D'};
49.
50. const char sms_send[]={'A','T','+','C','M','G','S','=','"'};
52. const char te_format_ucs2[]={'A','T','+','C','S','C','S','=','"','U','C','S','2','"', 0x0D, 0x0A};
```

Здесь все просто, берем символы и отправляем по usart, за исключением, что усарт сделан как кольцевой буфер. Вообще это отдельная тема, которую надо затронуть, но о нем не сейчас, на чипеенабле есть статья и реализация его. Правда, эта функция моя. но все однотипно.

**usart0\_write(`A');** - отправляет символ A в усарт, соответственно usart0\_write(at[i]);- отправляет i-тый символ массива at. **Data=usart0\_read();** - читает один байт данных из усарта.

**len=usart0\_rx\_len()**; - читает в пременную len количество принятых байт, если таковых нет функция вернет 0. Соответственно после отправки данных ответ мы ждем проверяя функцией usart0\_rx\_len();

если что то пришло, то возвращается количество принятых байт.

И две важные функции очистки буферов передатчика и приемника

usart0\_clear\_rx\_buffer(); usart0\_clear\_tx\_buffer();

Размеры этих буферов задаются в **USART.h** файле.

Также там задается формат посылки, скорость, четность и стоповые биты. Про усарт все.

2) Переменные необходимые для отправки

Навига

▶ Авто▼ Жур

• ж Ра • ж Ра

► Kата ► data

Ката • Шаб прог

**Р** Игры iPho

ФоруБлог

Раздел

o Data o Жур

Жур РадиРеги

ФоруШабпрог

Конт Ката

• Инст

Вход в

•

Пользо online Сейчас пользов гостей.

https://avrlab.com/node/663

Их тоже необходимо преобразовать в юникод. Номер преобразуется и отправляется в функции **numberx\_unicode(n)**; где п-соответствующая цифра в **ASCII** коде. х- номер телефонного номера из еепром Таким образом что бы преобразовать и передать весь номер нулеврго тел. нужно написать:

```
    for(uint16_t n=ADDR_EEP_NUM0; n<(sizeof(number0)+ADDR_EEP_NUM0); n++) number0_unicode(n);</li>
    что и делает макрос NUMBER0_UCS2.
```

3) Преобразование и отправка номера телефона в функции происходит так:

```
    void number0 unicode(uint16 t num)

 2. {
                                           //Clear Tx buffer.
3.
            usart0_clear_tx_buffer();
                                            //Clear Rx buffer.
 4.
            usart0_clear_rx_buffer();
 7. if(eeprom_read_byte(num)=='+')
 8. //Если в начале номера не цифра, а + (+7951xxxxxx-например).
           {
                    char plus[]="002B"
10.
                    for(uint8_t t1=0; t1<sizeof(plus); t1++) usart0_write(plus[t1]);</pre>
11.
12.
13.
                    else
14.
15.
                     char not_plus[]="003";
                    for(uint8_t t1=0; t1<sizeof(not_plus); t1++) usart0_write(not_plus[t1]);</pre>
16.
17.
18.
                    usart0_write(eeprom_read_byte(num));
19.
            _delay_ms(100);
20.
21.
22. }
```

Здесь все просто за исключением знака +, его символ в юникоде 002В. Номера читаются из еепром. Я рассчитываю, что ты знаешь о юникоде, что там отправляется один символ 4 байтами.

4) Преобразование и отправка непосредственно смс раскладывается в два этапа. Первое это преобразование символа в юникод и второе это преобразование уже юникода в hex символ.

Первый этап реализуется в функции text\_unicode(uint16\_t word);

В программе пишем:

```
1. for(uint16_t i=0; i<len; i++) text_ucs2[i]=text_unicode(text_sms[i]);</pre>
```

где len соответственно длина нашей строки смс

text\_ucs2[len]-это дву байтный массив строки смс кодированный юникодом.

Сама функция проста:

```
1. int text_unicode(uint16_t word)
2. {
3.     if(word>0x00BF)
4.     {
5.         word+=0x0350;
6.     }
7. return word;
8. }
```

Почему прибавляем 0x0350, так кириллица начинается с **0x0410** номера, а символ «А» это номер 0x0C. 0x0C+0x0350=0x0410, далее все символы идут по порядку, кроме буквы  $\ddot{E}$ , она к сожалению осталась в не удел, а жаль.

5) Второй этап, это преобразование юникода в хекс юникод.

Делаем это в функции text\_unicode\_hex(uint16\_t word); делаем и отправляем один символ, а на деле отправляется 4 байта.

```
1. for(uint16_t i=0; i<len; i++) text_unicode_hex(text_ucs2[i]);</pre>
```

Теперь что в самой функции:

```
    void text_unicode_hex(uint16_t word)

 2. {
            char data_tx[4];
4.
            uint8 t byte;
5.
                     byte=word>>12;
                     bvte=bvte+0x30:
                    data tx[0]=byte;
8.
10.
                    hyte=word>>8:
                    byte&=0x0F;
11.
                     byte=byte+0x30;
12.
13.
                    data_tx[1]=byte;
14.
                     byte=word>>4;
15.
16.
                     byte&=0x0F;
                     byte=byte+0x30;
17.
18.
                     data_tx[2]=byte;
19.
20.
                     byte=word;
                     byte&=0x0F;
```

https://avrlab.com/node/663

```
22.
                      if(byte<0x0A)
23.
24.
                              byte=byte+0x30;
25.
                              data_tx[3]=byte;
26.
                      }
27.
28.
29.
                              bvte=bvte+0x37:
30.
                              data_tx[3]=byte;
31.
32.
             for(uint8_t tx=0; tx<4; tx++) usart0_write(data_tx[tx]);</pre>
33.
34. }
```

Здесь мы передаем символы из массива юникода символов смс text\_ucs2[i] полученных ранее из функции text\_unicode(text\_sms[i]);

Далее просто преобразуем их в строку data\_tx[tx] и отправляем в порт усарт.

6) Теперь о всей программе расскажу.

Настраиваем наш модуль на скорость, у меня почему то работает только на 115200.

```
1. //Функция at_ok() вернет 0 в случае правильной настройки модуля и 1
 2. //если не получилась и нужно попробовать ещё.
 3. while(at ok())
 4.
             at_ok();
                              //Шлем ОК
 6.
             ATV0;
                     //Отключаем словесный формат ответа.
 8. //Теперь вместо ОК будет проходить О(в ASCII конечно)
 9.
              _delay_ms(1000); // Ждем.
10.
             ATE0;
                      //Отключаем эхо чтобы сами себя не слушали
12.
              _delay_ms(1000); //И опять ждем.
13.
15.
16. CGMF1; //Устанавливаем режим PDU.
18. while(ok());
                      //Ждем ОК.
19.
20. CSCS_UCS2;
                      //Посылаем команду AT+CSCS="UCS2"
21.
                      //Она настраивает на юникод.
22. while(ok());
                      //Ждем ОК.
24. //Далее можно все загнать в отдельную функцию
25.
26. //Здесь первый параметр номер телефона, а второй текст смски.//
27. //И номеров и текстов смс четыре начиная с нуля.//
28.
29. int sms_tx(uint16_t num_tel, uint16_t num_sms)
30. {
             usart0_clear_tx_buffer(); //Clear Tx buffer.
usart0_clear_rx_buffer(); //Clear Rx buffer.
31.
32.
33.
34.
             CMGF1; //Макрос уставливает режим PDU.
35.
             uint8_t status=1;
37.
             while(status)
38.
             {
39.
                       status=ok();
                      if(status=='4') return 0;
40.
41.
             }
42.
43.
             SMS; //Говорим модему, что хотим послать SMS.
44.
45.
             _delay_ms(100);
             if(num_tel==0) NUMBER0_UCS2; //Ha HOMEP #0.
if(num_tel==1) NUMBER1_UCS2; //Ha HOMEP #1.
if(num_tel==2) NUMBER2_UCS2; //Ha HOMEP #2.
46.
47.
48.
49.
             if(num_tel==3) NUMBER3_UCS2; //На номер #3.
50.
             ENTER_SMS; //После этой команды вводим текст смски.
52.
             while(!(usart0_rx_len())); //Ждем приглашение от модуля.
while(usart0_read()!='>'); //Как только прийдет ">" можно будет вводить текст смс.
53.
55.
             usart0 clear tx buffer(); //Clear Tx buffer.
56.
58.
             if(num_sms==0)
59.
61.
                       for(uint16 t i=ADDR EEP SMS0; i<(0x47+ADDR EEP SMS0); i++)</pre>
62.
64.
                       if(eeprom_read_byte(i)) len++;
65.
66.
67.
                      char text_sms[len];
68.
                      uint8 t ii=0:
                       for(uint16_t i=ADDR_EEP_SMS0; i<(len+ADDR_EEP_SMS0); i++)</pre>
69.
70.
                      text_sms[ii]=eeprom_read_byte(i);
71.
72.
                      ii++;
73.
74.
75.
                      uint16 t text ucs2[len];
76.
                      for(uint16_t i=0; i<len; i++) text_ucs2[i]=text_unicode(text_sms[i]);</pre>
77.
                      for(uint16_t i=0; i<len; i++) text_unicode_hex(text_ucs2[i]);</pre>
78.
79.
80.
81.
             if(num_sms==1)
```

https://avrlab.com/node/663 3/5

```
82.
                       uint8_t len=0;
 83.
 84.
 85.
                       for(uint16_t i=ADDR_EEP_SMS1; i<(0x47+ADDR_EEP_SMS1); i++)</pre>
 86.
 87.
                       if(eeprom_read_byte(i)) len++;
 88.
 89.
                       char text_sms[len];
 91.
                       uint8 t ii=0:
                       for(uint16 t i=ADDR EEP SMS1; i<(len+ADDR EEP SMS1); i++)</pre>
 92.
 93.
 94
                       text_sms[ii]=eeprom_read_byte(i);
 95.
                       ii++;
 97.
                       uint16 t text ucs2[len]:
 98.
 99.
100.
                       for(uint16_t i=0; i<len; i++) text_ucs2[i]=text_unicode(text_sms[i]);</pre>
                       for(uint16_t i=0; i<len; i++) text_unicode_hex(text_ucs2[i]);</pre>
101.
102.
103.
104.
105.
              if(num_sms==2)
106.
107.
                       uint8 t len=0;
108.
109.
                       for(uint16_t i=ADDR_EEP_SMS2; i<(0x47+ADDR_EEP_SMS2); i++)</pre>
110.
111.
                       if(eeprom_read_byte(i)) len++;
112.
113.
                       char text_sms[len];
114.
115.
                       for(uint16_t i=ADDR_EEP_SMS2; i<(len+ADDR_EEP_SMS2); i++)</pre>
116.
117.
118.
                       text_sms[ii]=eeprom_read_byte(i);
                       ii++;
119.
120.
121.
122.
                       uint16_t text_ucs2[len];
123.
124.
                       for(uint16_t i=0; i<len; i++) text_ucs2[i]=text_unicode(text_sms[i]);</pre>
125.
                       for(uint16_t i=0; i<len; i++) text_unicode_hex(text_ucs2[i]);</pre>
             }
126.
127.
128.
              if(num_sms==3)
129.
130.
                       uint8_t len=0;
131.
                       for(uint16_t i=ADDR_EEP_SMS3; i<(0x47+ADDR_EEP_SMS3); i++)</pre>
132.
133.
134.
                       if(eeprom_read_byte(i)) len++;
135.
136.
137.
                       char text sms[len];
                       uint8 t ii=0;
138.
139.
                       for(uint16_t i=ADDR_EEP_SMS3; i<(len+ADDR_EEP_SMS3); i++)</pre>
140.
141.
                       text_sms[ii]=eeprom_read_byte(i);
142.
                       ii++;
143.
144.
145.
                       uint16_t text_ucs2[len];
146.
                       for(uint16_t i=0; i<len; i++) text_ucs2[i]=text_unicode(text_sms[i]);
for(uint16_t i=0; i<len; i++) text_unicode_hex(text_ucs2[i]);</pre>
147.
148.
149.
            }
150.
151.
              END_SMS; //Макрос завершающий отправку смс.
152.
              while(ok());
153.
154.
              _delay_ms(100); //Ждем ОК.
155.
156. return 1:
157. }
```

В главном цикле можно написать проверку какого либо условия например для сигнализации проверить пин.

```
1. while(1)
2. {
            if(!(PIN_KEY & (1<<KEY0)))</pre>
4.
5. //Здесь нужно отключить всякие таймеры и внешние прерывания, если они были до
 6. //этого. !!! Заметь не запретить прерывания а просто исключить те вещи которые их
7. //могут создать.//
                    //Шлем смс на первый номер.
8. sms_tx(0,0);
            for(uint8_t p=0; p<5; p++) _delay_ms(1000);</pre>
10. sms_tx(0,1);
                    //Шлем смс на второй номер
            for(uint8_t p=0; p<5; p++) _delay_ms(1000);</pre>
11.
12. sms_tx(0,2);
                    //Шлем смс на третий номер.
13.
            for(uint8_t p=0; p<5; p++) _delay_ms(1000);</pre>
14. sms_tx(0,3);
                     //Шлем смс на четвертый
            for(uint8_t p=0; p<5; p++) _delay_ms(1000);</pre>
15.
16.
            for(uint8_t p=0; p<10; p++) _delay_ms(1000);</pre>
17.
18.
19.
            usart0_clear_rx_buffer();
20.
            usart0 clear tx buffer();
21.
22.
             //А здесь можно опять включить таймеры, и др. вещи создающею прерывания//
23.
```

https://avrlab.com/node/663 4/5

#### Отправка SMS с микроконтроллера | AVR Lab устройства на микроконтроллерах AVR

По поводу номеров, их можно подправить непосредственно в еепроме, если цифр в номере больше или меньше, то надо уже править эти макросы:

по смс

#### по дозвону

```
1. #define NUMBER0_GSM for(uint16_t n=ADDR_EEP_NUM0; n<(12+ADDR_EEP_NUM0); n++) usart0_write(eeprom_read_byte(n));
2. #define NUMBER1_GSM for(uint16_t n=ADDR_EEP_NUM1; n<(12+ADDR_EEP_NUM1); n++) usart0_write(eeprom_read_byte(n));
3. #define NUMBER2_GSM for(uint16_t n=ADDR_EEP_NUM2; n<(12+ADDR_EEP_NUM2); n++) usart0_write(eeprom_read_byte(n));
4. #define NUMBER3_GSM for(uint16_t n=ADDR_EEP_NUM3; n<(12+ADDR_EEP_NUM3); n++) usart0_write(eeprom_read_byte(n));
```

Цифра 12 это количество цифр в мобильном номере.

Адреса в тел. номеров и текстов смс написаны в этих дефайнах:

Их тоже нужно править, если вдруг сократишь или увеличишь количество цифр в номере, но там ничего сложного нет, будут вопросы пиши.

Текст смс должен быть строго 70 символов (0x010D-0x00C6=71 но последний символ не учитывается), недостающие символы необходимо заменить пробелами. Можно было заморочится на автоматическое вычисление размера смс, но адреса в еепроме будут плавать и дефайнами уже не обойтись, нужен будет алгоритм, а это мне не нужно проще пробелами замостить смс до 70 символа.

Так же к статье прилагается файл проекта с исходниками, принцип работы проекта: программа сканирует один пин порта микроконтроллера и если происходит сработка то шлет четыре разных смс на четыре разных номера.



Скачать файл проекта

» **блог i.orfanidi'a** Войдите или зарегистрируйтесь, чтобы получить возможность отправлять комментарии

Содержание защищено авторским правом, любое использование материалов сайта ТОЛЬКО с ПИСЬМЕННОГО разрешения автора! "Киев Мать городов русских" 2017

https://avrlab.com/node/663 5/5