

Свежие комментарии

- SmNikolay к записи STM Урок 89. LAN. ENC28J60. TCP WEB Server. Подключаем карту SD
- Narod Stream к записи AVR Урок 3. Пишем код на СИ. Зажигаем
- strannik2039 к записи AVR Урок 3. Пишем код на СИ. Зажигаем светодиод
- Dmitriy к записи AVR Урок 1. Знакомство с семейством AVR
- Narod Stream к записи STM Урок 9. НАІ Шина І2С Продолжаем работу с DS3231

Форум. Последние ответы

- 🔊 Narod Stream в Программирование MK STM32
 - 1 неделя, 2 дн. назад
- П Zandy в Программирование МК STM32
 - 1 неделя, 3 дн. назад
- 🌑 Narod Stream в Программирование MK STM32
 - 3 нед. назад
- 🔊 Narod Stream в Программирование MK STM32
 - 3 нед. назад
- Программирование МК STM32
 - 3 нед., 3 дн. назад

Январь 2018

Пн	Вт	Ср	Чт	Пт	Сб	Вс
1	2	3	4	5	6	7
8	9	10	11	12	13	14
15	16	17	18	19	20	21
22	23	24	25	26	27	28
29	30	31				
« Дек						

Архивы

- Январь 2018
- Декабрь 2017
- Ноябрь 2017
- Октябрь 2017
- Сентябрь 2017
- Август 2017 • Июль 2017

Главная > I2C > AVR Урок 16. Интерфейс TWI (I2C). Часть 5

AVR Ypok 16. Интерфейс TWI (I2C). Часть 5



Stream Опубликовано в I2C, Программирование AVR — Нет комментариев ↓

Мета

• Войти

• Регистрация

RSS записей

WordPress.org

• RSS комментариев

Нужны кнопки управления? Кнопки управления для различного оборудования. Дополнительные

omenergo.by Адрес и телефон

Уроки по программированию МК

Самоучитель программиста Лучший первый шаг – это мини-книга «Путь в программисты». Скачайте

> Программирование МК РІФ (Tecmы устройств и аксессуаров)

Урок 16 Часть 5

бесплатно! 18+

sheremetev.aoserver.ru

Интерфейс TWI (12C)

В предыдущей части занятия уже начали работать с кодом всерьёз и передали адрес устройства и адрес первой ячейки памяти в шины ТWI.

Ну, давайте продолжим начатое дело.

Дальше мы работаем в соответствии с той диаграммой из даташита микросхемы, которую мы посмотрели в предыдущей части урока.

Теперь мы уже начинаем непосредственно тем же самым образом передавать байты для записи в ячейки памяти. Адрес ячейки после записи каждого байта будет автоматически прибавляться.

Передать мы попробуем сразу 32 байта. А чтобы не было слишком много кода, мы создалим массив DS1307Eeprom.c

#include "main.h" unsigned char bt[32];

Затем запишем в каждую ячейку массива число в функции main() после передачи адреса ячейки памяти, ну можно, конечно и раньше, но мы проинициализируем массив тут





Очень горячая аниме игра

Эта аниме игра поглошает с первых минут, начнешь играть и забудешь про сон

Все об игре Выбери свой класс Следи за новостями Тебя ждет подарок promo.101xp.com

Заходите на канал **Narod Stream**

- Июнь 2017
- Май 2017
- Март 2017
- Февраль 2017
- Январь 2017
- Декабрь 2016
- Ноябрь 2016

```
I2C_SendByte(0);//передаем младшую
часть адреса ячейки памяти
USART_Transmit(TWSR);//читаем
статусный регистр
bt[0]=0x30; bt[1]=0x31; bt[2]=0x32;
bt[3]=0x33; bt[4]=0x34; bt[5]=0x35;
bt[6]=0x36; bt[7]=0x37;
bt[8]=0x38; bt[9]=0x39; bt[10]=0x3A;
bt[11]=0x3B; bt[12]=0x3C;
bt[14]=0x3D; bt[14]=0x3E;
bt[15]=0x3F;
bt[16]=0x40; bt[17]=0x41;
bt[18]=0x42; bt[19]=0x43;
bt[20]=0x44; bt[21]=0x45;
bt[22]=0x46; bt[23]=0x47;
bt[24]=0x48; bt[25]=0x49;
```

Теперь непосредственно начнём передачу в шину, а, следовательно, и в ячейки памяти микросхемы.

bt[26]=0x4A; bt[27]=0x4B; bt[28]=0x4C; bt[29]=0x4D;

bt[30]=0x4E; bt[31]=0x4F;

Так как алгоритм передачи байта одинаков, то мы вполне можем использовать цикл for. Создадим локальную переменную в main()

```
int main(void)
{
  int i=0;
```

А теперь, прежде чем написать цикл, мы напишем особую функцию для передачи. Там уже будет отслеживаться статус операции (не всё же нам время в терминал смотреть), в результате которого мы будем. если что-то не так, генерировать ошибку.

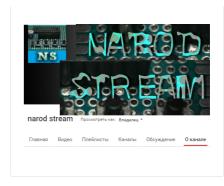
А так как мы будем проверять разные статусы, то давайте в файл **eepromext.h** напишем некоторые макросы для вариантов статусов

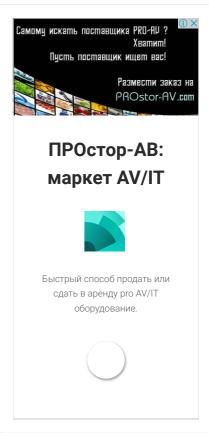
```
#include "main.h"
#define TW_MT_DATA_ASK 0x28 //
Ведущий передал данные и ведомый подтвердил прием
#define TW_MR_DATA_ASK 0x50 //
Ведущий принял данные и передал подтверждение
#define TW_MR_DATA_NASK 0x58 //
Ведущий передал данные и ведомый подтвердил прием
```

Функцию напишем в файле eepromext.c

```
#include "eepromext.h"
int EE_WriteByte(unsigned char c)
{
   TWDR=c;//запишем байт в регистр
данных
   TWCR = (1<<TWINT)|(1<<TWEN);//
включим передачу данных
   while(!(TWCR&(1<<TWINT)));//
подождем пока установится TWIN
   if ((TWSR & 0xF8) !=

TW_MT_DATA_ASK)
   {
      return 1;
   }
   return 0;</pre>
```





Рубрики

- 1-WIRE (3)
- ADC (6)
- DAC (4)
- GPIO (26)
- I2C (19)
- SPI (13)
- SPI (13)USART (8)
- Программирование AVR (131)
- Программирование РІС (7)
- Программирование STM32 (213)
- Тесты устройств и аксессуаров (1)

	7
Э1 ДЕНЬ	124 507 13 098
оп дней	30 048 4 366
24 4ACA	5 253 1 0 7 1
сегодня	2 568 580
нялинии	52 26



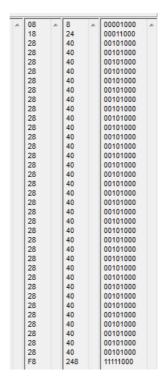
В принципе мы здесь делаем то же самое, что и в функции $12C_SendByte$, только мы проверяем статус. Если будет статус не тот, то функция вернёт 1, а если всё нормально — то 0.

Также мы видим здесь то, что здесь применен сброс в ноль младших трех битов. Хотя в данной ситуации это не имеет смысла, так как они и так в нуле, мы не используем биты деления, но для универсальности пусть будет маскирование, так как мало ли, когда-то придется использовать делитель.

Теперь давайте данную функцию и будем использовать в цикле for в main(), только проверять результат мы не будем. Если что-то пойдёт не так, то тогда и проверим. Пока будем читать статусный регистр обычным способом — через USART

Теперь давайте скомпилируем проект, прошьём контроллер открыв терминальную прогармму и запустив в ней соединение.

Мы должны увидиеть вот такой результат





То есть ведущий у нас принял все байты, включая и свой адрес устройства. Конечно, пока мы не умеем читать данные из шины, то мы, соответственно, не сможем и проверить, нормально ли записались данные в память EEPROM. Этим делой мы уже займёмся с помощью специальной функции чтения на следующем занятии. А в чтении есть свои подводные камни.



Техническая документация на микросхему AT24C32

Программатор и модуль RTC DS1307 с микросхемой памяти можно приобрести здесь:

Программатор (продавец надёжный) USBASP USBISP 2.0

Модуль RTC DS1307 с микросхемой памяти

Смотреть ВИДЕОУРОК (нажмите на картинку)



Post Views: 559

AVR Урок 16.

Интерфейс TWI

(I2C). Часть 4

АVR Урок 16.

КОММЕНТАРИЙ
(I2C). Часть 6 → Ваш е-таі не будет опубликован.
Обязательные поля помечены *

Комментарий

Имя *

Е-таі | *

Сайт

+ 8 = пятнадцать
Отправить комментарий

Главная Новости Уроки по программированию МК Программирование микроконтроллеров AVR Програм Программирование микроконтроллеров РІС Тесты ус Устройства и интерфейсы Ссылки Форум Помощь	f
2 444 ◆ 695 ⊕ 542 ∯	

© 2018 Narod Stream

Наверх