

Mathematik für Informatiker (MfI) II

Seminar KW 25

Thema:

Determinanten; $n \times n$ Matrizen

$$\text{Inversenformel } \mathbf{A}^{-1} = \frac{1}{\det(\mathbf{A})} \cdot \text{adj}(\mathbf{A})^T$$

Cramersche Regel: Darstellungsformel für die Lösung LGSe

Determinanten-Multiplikationssatz

$$\det(\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}) = \det(\mathbf{A}) \cdot \det(\mathbf{B}) = \det(\mathbf{B}) \cdot \det(\mathbf{A}) = \det(\mathbf{B} \cdot \mathbf{A})$$

$$\mathbf{A} \text{ regulär} \Rightarrow \det(\mathbf{A}^{-1}) = \frac{1}{\det(\mathbf{A})}$$



Prof. Dr. Hans-Jürgen Dobner, HTWK Leipzig, MNZ

A $n \times n$ Matrix:

A regulär

$$\Leftrightarrow \det(\mathbf{A}) \neq 0$$

$$\Leftrightarrow \mathbf{A}^{-1} \text{ existiert}$$

$$\Leftrightarrow \text{rang}(\mathbf{A}) = n$$

$$\Leftrightarrow \mathbf{A}\vec{x} = \vec{b} \text{ eindeutig lösbar}$$

A singulär

$$\Leftrightarrow \det(\mathbf{A}) = 0$$

$$\Leftrightarrow \mathbf{A}^{-1} \text{ existiert nicht}$$

$$\Leftrightarrow \text{rang}(\mathbf{A}) < n$$

$$\Leftrightarrow \mathbf{A}\vec{x} = \vec{b} \text{ unlösbar} \\ \text{oder mehrdeutig lösbar}$$



Prof. Dr. Hans-Jürgen Dobner, HTWK Leipzig, MNZ

1. Aufgabe

Untersuchen Sie in Abhängigkeit des reellen Parameters t mit Hilfe von Determinanten die Lösbarkeit des LGS (sorgfältige Begründung!). Bestimmen Sie im Fall $t=1$ die Lösung mit der Cramerschen Regel.

$$\begin{aligned} 3x_1 - x_2 + 2x_3 &= 8 \\ 4x_1 + 2x_2 + 7x_3 &= 8 \\ tx_1 + x_2 + x_3 &= 4. \end{aligned}$$

Lösung

Koeffizientenmatrix des LGS $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 2 \\ 4 & 2 & 7 \\ t & 1 & 1 \end{pmatrix}$



Prof. Dr. Hans-Jürgen Dobner, HTWK Leipzig, MNZ

$$|\mathbf{A}| = \begin{vmatrix} 3 & -1 & 2 \\ 4 & 2 & 7 \\ t & 1 & 1 \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} 3 & -1 & 2 \\ 4 & 2 & 7 \\ t+3 & 0 & 3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 3 & -1 & 2 \\ 10 & 0 & 11 \\ t+3 & 0 & 3 \end{vmatrix}$$

Entwicklung nach der 2. Spalte

$$= (-1) \cdot \begin{vmatrix} 10 & 11 \\ t+3 & 3 \end{vmatrix} = 10 \cdot 3 - (t+3) \cdot 11 = -11 \cdot t - 3$$

$$\Rightarrow \text{LGS eindeutig lösbar} \Leftrightarrow \det(\mathbf{A}) = -11 \cdot t - 3 \neq 0 \Leftrightarrow t \neq -\frac{3}{11}$$

\mathbf{A} regulär

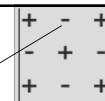
$$\Leftrightarrow \det(\mathbf{A}) \neq 0$$

$$\Leftrightarrow \mathbf{A}^{-1} \text{ existiert}$$

$$\Leftrightarrow \text{rang}(\mathbf{A}) = n$$

$$\Leftrightarrow \mathbf{A}\vec{x} = \vec{b} \text{ eindeutig lösbar}$$

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11} \cdot a_{22} - a_{12} \cdot a_{21}$$



Prof. Dr. Hans-Jürgen Dobner, HTWK Leipzig, MNZ

$t = -\frac{3}{11} \Rightarrow \det(\mathbf{A}) = 0 \Rightarrow \text{rang}(\mathbf{A}) \leq 2$

$\det(\mathbf{A}) = 0 \Leftrightarrow \mathbf{A}^{-1} \text{ existiert nicht}$
 $\Leftrightarrow \text{rang}(\mathbf{A}) < n$
 $\Leftrightarrow \mathbf{A}\vec{x} = \vec{b} \text{ unlösbar}$
 $\text{oder mehrdeutig lösbar}$


$3x_1 - x_2 + 2x_3 = 8$
 $4x_1 + 2x_2 + 7x_3 = 8$
 $-\frac{3}{11}x_1 + x_2 + x_3 = 4$

$\mathbf{A}^{(1)}$ Matrix, welche aus der Koeffizientenmatrix \mathbf{A} hervorgeht, indem wir die erste Spalte durch die rechte Seite ersetzen

ersetzen

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 2 \\ 4 & 2 & 7 \\ -\frac{3}{11} & 1 & 1 \end{pmatrix} \quad \mathbf{A}^{(1)} = \begin{pmatrix} 8 & -1 & 2 \\ 8 & 2 & 7 \\ 4 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow |\mathbf{A}^{(1)}| = \begin{vmatrix} 8 & -1 & 2 \\ 8 & 2 & 7 \\ 4 & 1 & 1 \end{vmatrix} \xrightarrow{+ \cdot (-2)} \begin{vmatrix} 0 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 5 \\ 4 & 1 & 1 \end{vmatrix}$$



Prof. Dr. Hans-Jürgen Dobner, HTWK Leipzig, MNZ

$|\mathbf{A}^{(1)}| = \begin{vmatrix} 0 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 5 \\ 4 & 1 & 1 \end{vmatrix}$
 $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 2 \\ 4 & 2 & 7 \\ -\frac{3}{11} & 1 & 1 \end{pmatrix}$
 $(\mathbf{A}|\vec{b}) = \begin{pmatrix} 8 & -1 & 2 & | & 8 \\ 8 & 2 & 7 & | & 8 \\ -\frac{3}{11} & 1 & 1 & | & 4 \end{pmatrix} \rightarrow \mathbf{A}^{(1)} = \begin{pmatrix} 8 & -1 & 2 \\ 8 & 2 & 7 \\ 4 & 1 & 1 \end{pmatrix}$

+	-	+
-	+	-
+	-	+

Entwicklung nach der 1. Spalte

$$= 1 \cdot \begin{vmatrix} -3 & 0 \\ 0 & 5 \end{vmatrix} = 4 \cdot ((-3) \cdot 5 - 0 \cdot 0) = -60$$


das bedeutet $\text{rang}(\mathbf{A}^{(1)}) = 3$

$\underbrace{\text{rang}(\mathbf{A})}_{\leq 2} < \underbrace{\text{rang}(\mathbf{A}^{(1)})}_{= 3} = \text{rang}(\mathbf{A}|\vec{b})$

$3x_1 - x_2 + 2x_3 = 8$
 $4x_1 + 2x_2 + 7x_3 = 8$
 $-\frac{3}{11}x_1 + x_2 + x_3 = 4$

unlösbar!!

$\mathbf{A}\vec{x} = \vec{b} \text{ unlösbar} \Leftrightarrow \text{rang}(\mathbf{A}) < \text{rang}(\mathbf{A}|\vec{b})$



Prof. Dr. Hans-Jürgen Dobner, HTWK Leipzig, MNZ