

Lab4 Image classification deep learning

一、Description of model

```
1 ##### Build the model here #####
2 class ConvNet(nn.Module):
3     def __init__(self, num_classes=2):
4
5         super(ConvNet, self).__init__()
6
7         #self.resnet_layer = nn.Sequential(*List(model.children())[:-2])
8         #
9         #self.transion_layer = nn.ConvTranspose2d(2048, 2048, kernel_size=14, stride=3)
10        #self.pool_layer = nn.MaxPool2d(32)
11        #self.Linear_layer = nn.Linear(2048, 8)
12
13        self.layer1 = nn.Sequential(
14            nn.Conv2d(3, 8, kernel_size=5, stride=1, padding=0),
15            nn.BatchNorm2d(8),
16            nn.ReLU(),
17            nn.MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2))
18
19        self.layer2 = nn.Sequential(
20            nn.Conv2d(8, 16, kernel_size=5, stride=1, padding=0),
21            nn.BatchNorm2d(16),
22            nn.ReLU(),
23            nn.MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2))
24
25        self.layer3 = nn.Sequential(
26            nn.Conv2d(16, 32, kernel_size=5, stride=1, padding=0),
27            nn.BatchNorm2d(32),
28            nn.ReLU(),
29            nn.MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2))
30
31        self.layer4 = nn.Sequential(
32            nn.Conv2d(32, 64, kernel_size=5, stride=1, padding=0),
33            nn.BatchNorm2d(64),
34            nn.ReLU(),
35            nn.MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2))
36
37        self.layer5 = nn.Sequential(
38            nn.Conv2d(64, 128, kernel_size=5, stride=1, padding=0),
39            nn.BatchNorm2d(128),
40            nn.ReLU(),
41            nn.MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2))
42
43        self.layer6 = nn.Sequential(
44            nn.Conv2d(128, 256, kernel_size=5, stride=1, padding=0),
45            nn.BatchNorm2d(256),
46            nn.ReLU(),
47            nn.MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2))
48
49        self.fc1 = nn.Linear(2304, 1000)
50        self.fc2 = nn.Linear(1000, 500)
51        self.fc3 = nn.Linear(500, 100)
52        self.fc4 = nn.Linear(100, num_classes)
53
54
55
56
57    def forward(self, x):
58
59        #out = self.resnet_layer(x)
60        #out = self.transion_layer(out)
61        #out = self.pool_layer(out)
62        #out = out.view(out.size(0), -1)
63        #out = self.Linear_layer(out)
64
65        out = self.layer1(x)
66        out = self.layer2(out)
67        out = self.layer3(out)
68        out = self.layer4(out)
69        out = self.layer5(out)
70        out = self.layer6(out)
71        out = out.reshape(out.size(0), -1)
72        out = self.fc1(out)
73        out = self.fc2(out)
```

6 層 CNN

Conv kernel size:5*5

Maxpool kernel size:2*2

4 層 FC

最後輸出為 two classes

將多維 tensor 展開成一維，
方便後面 FC 使用

二、Description of hyper parameter

Batch size:100

```
28 # you can use different batch size
29 train_data_loader = data.DataLoader(train_dataset, batch_size=100, shuffle=True, num_workers=4)
30 val_data_loader = data.DataLoader(val_dataset, batch_size=100, shuffle=True, num_workers=4)
```

有時候如果 batch size 設太大會出現 **CUDA out of memory** 的錯誤訊息，通過調小 batch size 可以解決該問題。

Learning rate:0.0001

```
12
13 lr = 0.0001
```

在閱讀相關 paper 後發現，當 batch size 調小時，learning rate 跟著調小有機會得到較好的結果。

Optimizer:Adam

```
14 optimizer = optim.Adam(model.parameters(), lr=lr)
```

Adam 演算法結合了 momentum 和 RMSprop 的優點，不僅在計算參數更新方向前會考慮前一次的參數更新的方向，可以避免在 gradient descent 的過程中卡在 local minima，也會根據梯度大小對學習率進行加強或衰減，當梯度越大就降低 learning rate，避免一次對參數做太大程度的更新，梯度越小則提升 learning rate。

Epoch:3

```
16 # start training
17 epochs = 3
```

發現如果 epoch 次數太多，validation 雖然提高，但 test 的結果卻變差，推測可能產生 overfitting

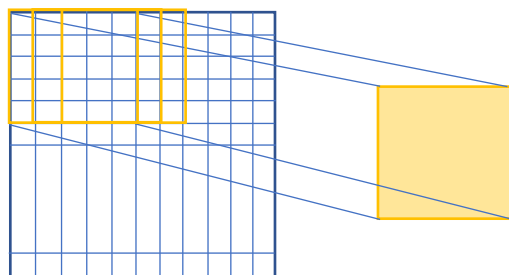
三、Difficulties

1.

剛開始 train model 把結果上傳到 kaggle，結果都只有 70 幾%，或是會跳出 **RuntimeError: CUDNN_STATUS_BAD_PARAM** 的錯誤訊息後來推測是因為 image 經過多層 convolution layer 以及 maxpooling 後，image size 發生以下改變：

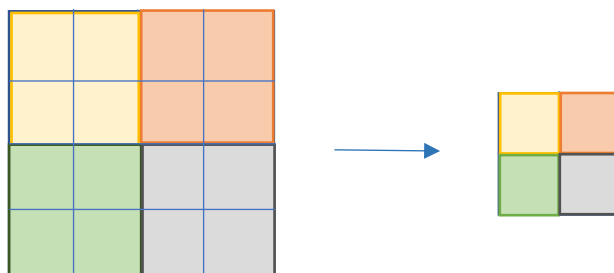
Convolution layer:

我將 kernel size 訂為 5*5，故根據下圖描述，經過處理的 image 邊長將比原本的 image 小 4



Maxpooling:

我將 kernel size 訂為 2*2，故根據下圖描述，經過處理的 image 邊長會變為原本的 1/2



所以如果一開始隨便設一數字做為 image size，則可能在經過處理後出現小數或負值而影響訓練結果。

2.

```
1 # data transform, you can add different transform methods and resize image to any size
2 img_size = 444
```

```

43     self.layer6 = nn.Sequential(
44         nn.Conv2d(128, 256, kernel_size=5, stride=1, padding=0),
45         nn.BatchNorm2d(256),
46         nn.ReLU(),
47         nn.MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2))
48
49
50     self.fc1 = nn.Linear(2304, 1000)
51     self.fc2 = nn.Linear(1000, 500)
52     self.fc3 = nn.Linear(500, 100)
53     self.fc4 = nn.Linear(100, num_classes)
54

```

一開始我常常在改動參數過後，而顯示 fully connect 的 input 大小輸入錯誤，導致矩陣乘法無法執行，後來才發現這個數字應該是經過多層 CNN 得到的參數數量，以上述為例，image size 經過 6 層 CNN 後大小為 3*3，而我們在最後一層得到 256 個 kernel，所以 3*3*256 就是 fc 的 input 大小 2304。

3.

這次的 training data 跟 testing data 好像有些差距，所以在做 validation 時得到的 accuracy 參考價值較低。

四、Improve accuracy

1.

Pretrained model

```

7 import torchvision.models as models

1 ##### implement your optimizer #####
2 ## you can use any training methods if you want (ex:lr decay, weight decay.....)
3 #model = models.resnet101(pretrained=True)
4 #for param in model.parameters():
5 #    param.requires_grad = False
6
7 #model.fc = nn.Linear(100352, 2)
8 #model = model.to(device)
9

```

使用 resnet101 的 model，然後藉由將參數的 requires_grad 設為 false 防止在做 backpropagation 的時候計算這些梯度，然後將 FC 最後一層改成對應我們需要的分類結果。

結果：正確率並沒有顯著提升

2.

增加 CNN 和 FC 層數

```

57     def forward(self, x):
58
59         #out = self.resnet_layer(x)
60         #out = self.transition_layer(out)
61         #out = self.pool_layer(out)
62         #out = out.view(out.size(0), -1)
63         #out = self.Linear_Layer(out)
64
65         out = self.layer1(x)
66         out = self.layer2(out)
67         out = self.layer3(out)
68         out = self.layer4(out)
69         out = self.layer5(out)
70         out = self.layer6(out)
71         out = out.reshape(out.size(0), -1)
72         out = self.fc1(out)
73         out = self.fc2(out)
74         out = self.fc3(out)
75         out = self.fc4(out)
76
77         return out
78

```

結果：就如同上課時老師提到的 neural network 深度越深，訓練出來的模型表現得越好。

3.

Normalize

```

3 train_transform = transforms.Compose([
4     transforms.Resize((img_size,img_size)),
5     transforms.ToTensor()
6     #train_transform.Translation(),
7     #transforms.RandomHorizontalFlip()
8     #transforms.ToPILImage()
9     #transforms.Normalize([0.5, 0.5, 0.5], [0.5, 0.5, 0.5])
10 ])

```

結果：正確率沒有提升