

Este considerat sistemul de reglare automată cu schema bloc prezentată în fig. 1, în care $r(t)$ este referința (înrarea de referință) și $e(t)$ este eroarea de reglare. Sunt considerate două variante de reglatoare (R) cu modelul de stare (MM-ISI):

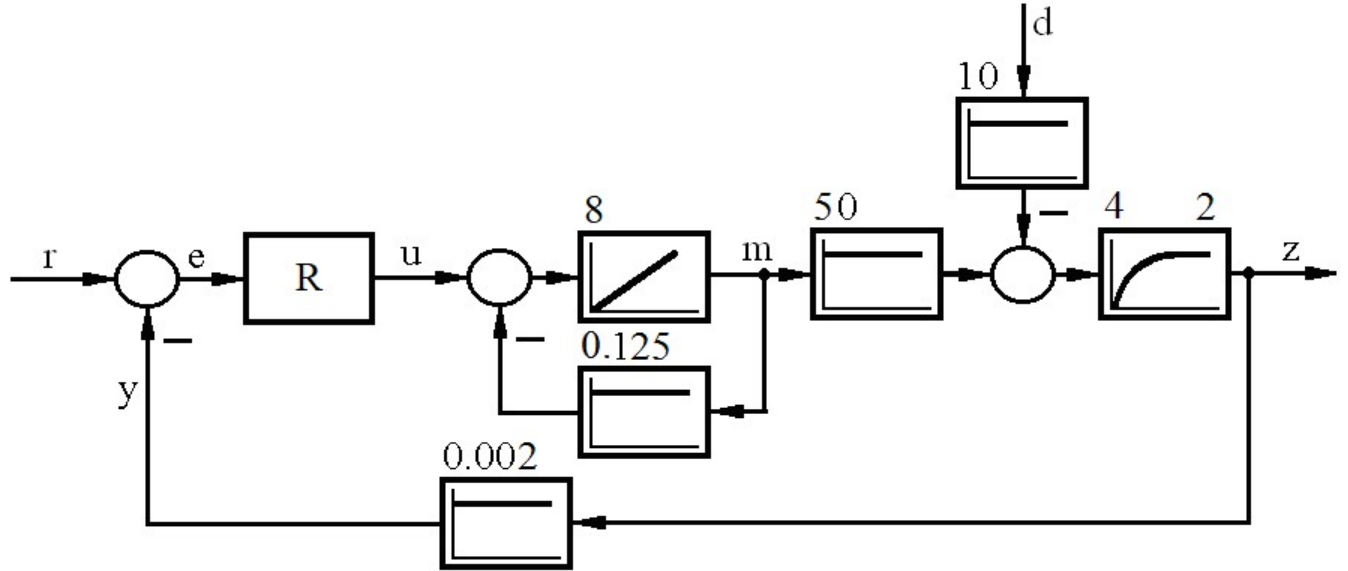


Fig. 1. Schema bloc a sistemului de reglare automată.

- rândul 1:

$$\begin{aligned} \dot{x}_1(t) &= \frac{e(t)}{T_1} - \frac{x_1(t)}{T_2}, \\ u(t) &= c_1(x_1(t) + e(t)), \end{aligned} \quad (1)$$

- rândul 2:

$$\begin{aligned} \dot{x}_1(t) &= -\frac{x_1(t)}{T_2} + \frac{T_2 - T_1}{T_2} e(t), \\ u(t) &= \frac{c_1}{T_2} (T_1 e(t) + x_1(t)). \end{aligned} \quad (2)$$

(1) Calculați caracteristicile de transfer, adică funcția de transfer $H_{y,r}(s)$ în raport cu referința, funcția de transfer $H_{y,d}(s)$ în raport cu perturbația $d(t)$, considerând ieșirea $y(t)$ și funcția de transfer a sistemului deschis $H_0(s)$ ($e(t)$ este intrarea și $y(t)$ este ieșirea) pentru $T_1 = 2.5 \text{ sec}$ și $T_2 = 0.1 \text{ sec}$.

(2) Găsiți valorile parametrului $c_1 > 0$ pentru care sistemul de reglare automată este stabil.

(3) Acceptând că sistemul este stabil, alegând o valoare arbitrară a lui $c_1 > 0$, pentru $z_\infty = 1000$ și $d_\infty = 50$, calculați valorile de regim staționar constant $\{u_\infty, m_\infty\}$. Acceptând valorile nominale $d_n = 40$ și $z_n = 4000$, găsiți valoarea statismului natural în unități raportate (normate) în procente, $\gamma_{n(y)}^{\%}$.

(4) Determinați valorile parametrului real b care garantează stabilitatea sistemului liniar în timp discret cu funcția de transfer

- rândul 1:
$$H(z) = \frac{-3z^2 + 4z + 1}{z^3 - 2z^2 + (1.3 - b)z - 0.1},$$

- rândul 2:
$$H(z) = \frac{-6z^2 + 3z + 0.5}{z^3 + 2z^2 - (b + 1.3)z + 0.1}.$$

Punctaj: start: 1, (1): 3, (2): 2, (3): 2, (4): 2. Total: 10