

Se consideră sistemul de reglare automată cu schema bloc prezentată în fig. 1, în care $r(t)$ este referința (intrarea de referință), $e(t)$ este eroarea de reglare și modelul de stare (MM-ISI) al blocului P este

$$\begin{aligned}\dot{x}_1 &= -2x_1 + 2x_2 + 40d, \\ \dot{x}_2 &= -0.5x_2 + 12.5m, \\ z &= x_1.\end{aligned}\tag{1}$$

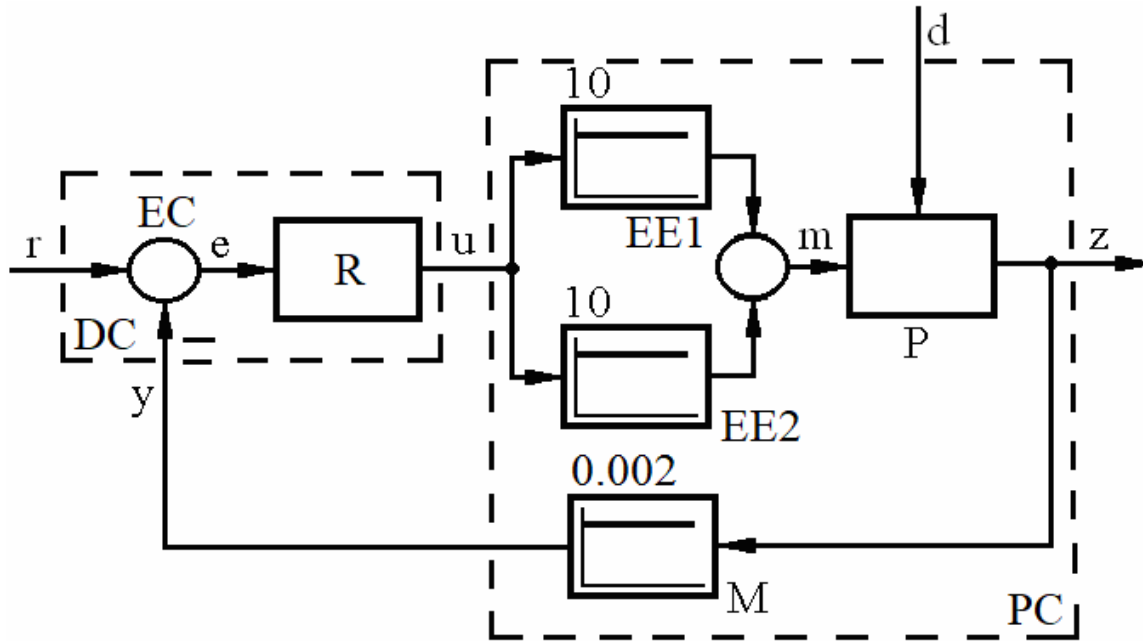


Fig. 1. Schema bloc a sistemului de reglare automată.

Sunt considerate două variante de reglatoare (R) cu funcția de transfer

- rândul 1:

$$H_R(s) = k_R \left(1 + \frac{1}{T_i s}\right).\tag{2}$$

- rândul 2:

$$H_R(s) = \frac{k_R (1 + T_d s)}{1 + T_f s}.\tag{3}$$

(1) Calculați caracteristicile de transfer, adică cu funcția de transfer în raport cu referința $H_{y,r}(s)$ și funcția de transfer $H_{y,d}(s)$ în raport cu perturbația $d(t)$, considerând ieșirea $y(t)$, și funcția de transfer a sistemului decchis $H_0(s)$ ($e(t)$ este intrarea și $y(t)$ este ieșirea) pentru:

- rândul 1: $T_i = 2.5 \text{ sec}$.
- rândul 2: $T_d = 2.5 \text{ sec}$, $T_f = 0.1 \text{ sec}$.

(2) Găsiți valorile parametrului $k_R > 0$ pentru care sistemul de reglare automată este stabil.

(3) Considerând ieșirea $y(t)$, acceptând că sistemul este stabil și alegând o valoare a lui $k_R > 0$, găsiți valoarea statismului natural $\gamma_{n(y)}$. Acceptând valorile nominale $d_n = 50$ și $y_n = 100$, găsiți valoarea statismului natural în unități raportate (normate) în procente, $\gamma_{n(y)}^{\%}$.

(4) Acceptând că sistemul este stabil și alegând o valoare a lui $k_R > 0$, pentru $d_\infty = 50$ și $z_\infty = 5000$ calculați valorile de regim staționar constant $\{r_\infty, e_\infty, u_\infty, m_\infty, y_\infty\}$.

(5) Determinați valorile parametrului real c care garantează stabilitatea sistemului liniar în timp discret cu funcția de transfer

- rândul 1: $H(z) = \frac{3z^2 - 4z + 1}{z^3 - 2z^2 + (c + 1.3)z - 0.1}$,

- rândul 2: $H(z) = \frac{6z^2 - 3z + 0.5}{z^3 + 2z^2 + (c - 1.3)z + 0.1}$.

Punctaj: start: 1, (1): 1.5, (2): 2, (3): 1.5, (4): 2, (5): 2. Total: 10