## Содержание

1	Слабое условие	2
2	Аппроксимационная задача	3
3	Доказательство теоремы 2.1	12

$$\sum_{i=1}^{n} v_{i} \frac{\partial v}{\partial x_{i}} - \nu \Delta v - 2\varkappa Div \left( v_{k} \frac{\partial \mathcal{E}(v)}{\partial x_{k}} \right) -$$

$$-2\varkappa Div \left( \mathcal{E}(v) W_{\rho}(v) - W_{\rho}(v) \mathcal{E}(v) \right) + grad \ p = f, \ x \in \Omega,$$

$$(1)$$

$$div \ v = 0, \ x \in \Omega. \tag{2}$$

Для системы (1)-(2) рассмотрим краетвую задачу с граничным условием

$$v\mid_{\partial\Omega}=0. \tag{3}$$

В настоящей работе исследуется существование слабого решения краевой задачи (1)-(3), описывающего движение слабых водных растворов полимеров, заполняющих ограниченную область  $\Omega \in \mathbb{R}^n$ , n=2,3, которое определяется реологическим соотношением со сглаженной производной Яуманна.

Для исследования используются аппроксимационные и топологические методы (см., например, [9], [10]). Краевая задача рассматривается как операторное уравнение. Используемые операторы часто не обладают хорошими свойствами, поэтому рассматривается некоторая аппроксимация этого уравнения. Затем разрешимость этого аппроксимирующего уравнения исследуется в более сглаженном пространстве. Для этого применяется техника топологической степени Лере-Шаудера. Последний шаг - предельный переход в аппроксимирующем уравнении, поскольку аппроксимирующие параметры стремятся к нулю, а решения аппроксимирующего уравнения сходятся к решению исходного уравнения.

## 1 Слабое условие

Обозначим через  $C_0^{\infty}(\Omega)^n$  пространство функций класса  $C^{\infty}$ , отображаемых  $\Omega$  в  $R^n$  с компактным носителем в  $\Omega$ . Также нам потребуется определение следующих функциональных пространств

$$\mathcal{V} = \{ v(x) = (v_1, ..., v_n) \in C_0^{\infty}(\Omega)^n : div \ v = 0 \};$$

V - замыкание на  $\mathcal V$  по норме пространсва  $W^1_2(\Omega)^n$  со скалырным произведением

$$((v,w)) = \int_{\Omega} \nabla v : \nabla w dx.$$

Здесь символ  $\nabla v: \nabla w, v = (v_1, ..., v_n), w = (w_1, ..., w_n)$ , обозначает покомпактное метрическое умножение

$$\nabla v : \nabla w = \sum_{i,j=1}^{n} \frac{\partial v_i}{\partial x_j} \frac{\partial w_i}{\partial x_j}$$

Пусть X - замыкание V относительно нормы пространства  $W_2^3(\Omega)^n$ . Рассмотрим пространство X с нормой:

$$\|v\|_{X} = \left(\int\limits_{\Omega} \nabla(\Delta v) : \nabla(\Delta v) dx\right)^{1/2}.$$

**Определение 1.1.** Пусть f принадлежит  $V^*$ . Слабым решением краевой задачи (1)-(3) называется функция  $v \in V$  такая, что для любого  $\varphi \in X$  она удовлетворяет равенству

$$\nu \int_{\Omega} \nabla v : \nabla \varphi dx - \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^{n} v_{i} v_{j} \frac{\partial \varphi_{j}}{\partial x_{i}} dx - \varkappa \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} v_{k} \frac{\partial v_{i}}{\partial x_{j}} \frac{\partial^{2} \varphi_{j}}{\partial x_{i} \partial x_{k}} dx - \varkappa \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} v_{k} \frac{\partial v_{i}}{\partial x_{j}} \frac{\partial^{2} \varphi_{j}}{\partial x_{i} \partial x_{k}} dx + + 2\varkappa \int_{\Omega} (\mathcal{E}(v) W_{p}(v) - W_{p}(v) \mathcal{E}(v)) : \nabla \varphi dx = \langle f, \varphi \rangle.$$

$$(4)$$

Основным результатом статьи является следующая теорема.

**Теорема 1.1.** Для любой  $f \in V^*$  краевая задача (1)-(3) имеет хотя бы одно слабое решение  $v_* \in V$ .

## 2 Аппроксимационная задача

При исследовании задачи (1)-(3) мы используем аппроксимационнотопологический подход к задачам гидродинамики [10]. Фактически мы исследуем аппроксимирующую задачу с малым параметром  $\varepsilon > 0$ :

Аппроксимационная задача.

Найти функцию  $v \in X$ , которая для любого  $\varphi \in X$  удовлетворяет следующему равенству

$$\varepsilon \int_{\Omega} \nabla(\Delta v) : \nabla(\Delta \varphi) \, dx - \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^{n} v_{i} v_{j} \frac{\partial \varphi_{j}}{\partial x_{i}} dx \, \nu \int_{\Omega} \nabla v : \nabla \varphi \, dx$$

$$-\varkappa \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} v_{k} \frac{\partial v_{i}}{\partial x_{j}} \frac{\partial^{2} \varphi_{j}}{\partial x_{i} \partial x_{k}} \, dx - \varkappa \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} v_{k} \frac{\partial v_{j}}{\partial x_{i}} \frac{\partial^{2} \varphi_{j}}{\partial x_{i} \partial x_{k}} \, dx$$

$$+2\varkappa \int_{\Omega} \left( \mathcal{E}(v) W_{\rho}(v) - W_{\rho}(v) \mathcal{E}(v) \right) : \nabla \varphi dx = \langle f, \varphi \rangle. \tag{5}$$

Отметим, что (5) отличается от (4) наличием члена

$$\varepsilon \int_{\Omega} \nabla(\Delta v) : \nabla(\Delta \varphi) \ dx.$$

На первом шаге мы получаем априорную оценку равенства (5) в пространстве X и с помощью методов топологической степени показываем, что существует решение аппроксимирующей задачи в X. Также получаем в пространстве V оценку решения аппроксимирующей задачи, которая не зависит от параметра  $\varepsilon$ . Затем простроим последовательность таких решений и покажем, что она допускает подпоследовательность, сходящуюся к слабому решению краевой задачи (1)-(3) при стремлении параметра приближения  $\varepsilon$  к нулю.

Рассмотрим следующие операторы:

$$A: V \to V^*, \ \langle Av, \varphi \rangle = \int\limits_{\Omega} \nabla v: \ \nabla \varphi \ dx, \ v, \varphi \in V;$$
 
$$N: X \to X^*, \ \langle Nv, \varphi \rangle = \int\limits_{\Omega} \nabla (\Delta v): \ \nabla (\Delta \varphi) \ dx, \ v, \varphi \in X;$$

$$B_1: L_4(\Omega)^n \to V^*, \ \langle B_1(v), \varphi \rangle = \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^n v_i v_j \frac{\partial \varphi_j}{\partial x_i} dx, \ v \in L_4(\Omega)^n, \ \varphi \in V;$$

$$B_2: V \to X^*, \ \langle B_2(v), \varphi \rangle = \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^n v_k \frac{\partial v_i}{\partial x_j} \frac{\partial^2 \varphi_j}{\partial x_i \partial x_k} \ dx, \ v \in V, \ \varphi \in X;$$

$$B_3: V \to X^*, \ \langle B_3(v), \varphi \rangle = \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^n v_k \frac{\partial v_j}{\partial x_i} \frac{\partial^2 \varphi_j}{\partial x_i \partial x_k} \ dx, \ v \in V, \ \varphi \in X;$$

$$D: V \to X^*, \ \langle D(v), \varphi \rangle = \int_{\Omega} \left( \mathcal{E}(v) W_{\rho}(v) - W_{\rho}(v) \mathcal{E}(v) \right) : \ \nabla \varphi \ dx,$$
$$v \in V, \ \varphi \in X;$$

Поскольку в равенстве (5) функция  $\varphi \in X$  произвольна, это соотношение эквивалентно следующему операторному уравнению:

$$\varepsilon Nv + \nu Av - B_1(v) - \varkappa B_2(v) - \varkappa B_3(v) + 2\varkappa D(v) = f \tag{6}$$

Таким образом, слабым решением аппроксимирующей задачи является решение  $\varphi \in X$  операторного уравнения (6).

Мы также определяем следующие операторы:

$$L: X \to X^*, \ L(v) = \varepsilon N v;$$

$$K: X \to X^*, \ K(v) = \nu A v - B_1(v) - \varkappa B_2(v) - \varkappa B_3(v) + 2\varkappa D(v).$$

Задача нахождения решения уравнения (6) эквивалентна задаче нахождения решения для следующего операторного уравнения:

$$L(v) + K(v) = f. (7)$$

Мы будем использовать следующие утверждения (доказательства леммы (2.1) - леммы (2.4) можно найти, например, в [5]).

**Лемма 2.1.** Оператор  $A:V\to V^*$  непрерывен и имеет место оценка

$$||Av||_{V^*} \leqslant C_1 ||v||_V$$
.

Более того, оператор  $A: X \to X^*$  вполне непрерывен.

**Лемма 2.2.** Оператор  $L: X \to X^*$  непрерывен, обратим и для него имеет место оценка:

$$||Lv||_{X^*} \leqslant \varepsilon ||v||_X$$
.

Более того, оператор  $L^{-1}: X^* \to X$  вполне непрерывен.

**Лемма 2.3.** Для опреатора  $B_1: L_4(\Omega)^n \to V^*$  непрерывен и имеет место следующая оценка:

$$|| B_1 v ||_{V^*} \leqslant C_2 || v ||_{L_4(\Omega)^n}^2$$
.

Более того, оператор  $B_1: X \to X^*$  вполне непрерывен.

**Лемма 2.4.** Отображение  $B_i: V \to X^*, i=2,3$  непрерывно и имеет место следующая оценка:

$$|| B_i v ||_{X^*} \leqslant C_3 || v ||_V^2$$
.

Боле того, оператор  $B_i: X \to X^*$  полностью непрерывен.

**Лемма 2.5.** Оператор  $D: V \to X^*$  непрерывен и подчиняется оценке:

$$|| D(v) ||_{X^*} \leqslant C_4 || v ||_V^2 .$$
 (8)

Доказательство. Начнем о соценки  $\mathcal{E}$  and  $W_{\rho}$ .

$$\parallel \mathcal{E}(v) \parallel_{L_2(\Omega)}^2 = \sum_{i,j=1}^n \parallel \mathcal{E}_{i,j}(v) \parallel_{L_2(\Omega)}^2 \leqslant C_5 \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} \left( \frac{\partial v_i}{\partial x_j} + \frac{\partial v_j}{\partial x_i} \right)^2 dx$$

$$= C_5 \sum_{i,j=1}^{n} \int_{\Omega} \left( \frac{\partial v_i}{\partial x_j} \frac{\partial v_i}{\partial x_j} + 2 \frac{\partial v_i}{\partial x_j} \frac{\partial v_j}{\partial x_i} + \frac{\partial v_j}{\partial x_i} \frac{\partial v_j}{\partial x_i} \right) dx$$

$$= C_5 \sum_{i,j=1}^{n} \left[ \int_{\Omega} \frac{\partial v_i}{\partial x_j} \frac{\partial v_i}{\partial x_j} dx - 2 \int_{\Omega} v_i \frac{\partial^2 v_j}{\partial x_i \partial x_j} dx + \int_{\Omega} \frac{\partial v_j}{\partial x_i} \frac{\partial v_j}{\partial x_i} dx \right]$$
$$= C_5 \left[ \int_{\Omega} \nabla v : \nabla v dx + \int_{\Omega} \nabla v : \nabla v dx \right] \leqslant 2C_5 \parallel v \parallel_V^2.$$

Далее,  $\parallel \mathcal{E} \parallel_{L_2(\Omega)} \leqslant C_6 \parallel v \parallel_V$ .

$$\| (W_{\rho})_{ij}(v) \|_{L_{2}(\Omega)} \leq \| (W_{\rho})_{ij}(v) \|_{L_{\infty}(\Omega)}$$

$$\leq \frac{1}{2} \sup_{x \in \Omega} \left| \int_{\Omega} \rho(x - y) \left( \frac{\partial v_{i}(y)}{\partial y_{j}} - \frac{\partial v_{j}(y)}{\partial y_{i}} \right) dy \right|$$

$$\leq \frac{1}{2} \sup_{x \in \Omega} \left| -\frac{\partial \rho(x - y)}{\partial y_{j}} v_{i}(y) + \frac{\partial \rho(x - y)}{\partial y_{i}} v_{j}(y) dy \right|$$

$$\leq \| \operatorname{grad} \rho \|_{L_{2}(\Omega)} \| v(t) \|_{L_{2}(\Omega)}.$$

По определению, для любого  $v \in V, \varphi \in X$  имеем

$$|\langle D(v), \varphi \rangle| = \left| \int_{\Omega} \left( \mathcal{E}(v) W_{\rho}(v) - W_{\rho}(v) \mathcal{E}(v) \right) : \nabla \varphi dx \right| \leqslant$$

$$\leqslant C_{7} \left[ \|\mathcal{E}(v)\|_{L_{2}(\Omega)} \|W_{\rho}(v)\|_{L_{2}(\Omega)} + \|W_{\rho}(v)\|_{L_{2}(\Omega)} \|\mathcal{E}(v)\|_{L_{2}(\Omega)} \right] \|\nabla \varphi\|_{C(\Omega)^{n}} \leqslant$$

$$\leqslant C_{8} \|v\|_{V}^{2} \|\varphi\|_{X}.$$

Отсюда получаем оценку 7. Теперь докажем, что оператор D непрерывен. Для любых  $v^m, v^0 \in V$ , имеем:

$$\left| \langle D(v^m), \varphi \rangle - \langle D(v^0), \varphi \rangle \right| = \left| \int_{\Omega} \left( \mathcal{E}(v^m) W_{\rho}(v^m) - W_{\rho}(v^m) \mathcal{E}(v^m) \right) : \nabla \varphi dx \right|$$

$$- \int_{\Omega} \left( \mathcal{E}(v^0) W_{\rho}(v^0) - W_{\rho}(v^0) \mathcal{E}(v^0) \right) : \nabla \varphi dx \right| \leqslant C_9 \left| \int_{\Omega} \mathcal{E}(v^m) W_{\rho}(v^m) - W_{\rho}(v^m) \mathcal{E}(v^m) - \mathcal{E}(v^0) W_{\rho}(v^0) + W_{\rho}(v^0) \mathcal{E}(v^0) dx \right| \|\varphi\|_X$$

$$\leqslant C_{9} \left| \int_{\Omega} \mathcal{E}(v^{m}) \left( W_{\rho}(v^{m}) - W_{\rho}(v^{0}) \right) + \left( \mathcal{E}(v^{m}) - \mathcal{E}(v^{0}) \right) W_{\rho}(v^{0}) \right. \\
\left. - W_{\rho}(v^{m}) \left( \mathcal{E}(v^{m}) - \mathcal{E}(v^{0}) \right) - \left( W_{\rho}(v^{m}) - W_{\rho}(v^{0}) \right) \mathcal{E}(v^{0}) dx \right| \|\varphi\|_{X} \\
\leqslant C_{10} \left[ \|\mathcal{E}(v^{m})\|_{L_{2}(\Omega)} \|W_{\rho}(v^{m} - v^{0})\|_{L_{2}(\Omega)} + \|\mathcal{E}(v^{m} - v^{0})\|_{L_{2}(\Omega)} \right. \\
\left. \times \|W_{\rho}(v^{0})\|_{L_{2}(\Omega)} + \|W_{\rho}(v^{m})\|_{L_{2}(\Omega)} \|\mathcal{E}(v^{m} - v^{0})\|_{L_{2}(\Omega)} + \|W_{\rho}(v^{m} - v^{0})\|_{L_{2}(\Omega)} \right. \\
\left. \times \|\mathcal{E}(v^{0})\|_{L_{2}(\Omega)} \right] \|\varphi\|_{X} \leqslant C_{11} \left[ \|v^{m}\|_{V} \|v^{m} - v^{0}\|_{V} + \|v^{m} - v^{0}\|_{V} \|v^{0}\|_{V} \right. \\
\left. + \|v^{m}\|_{V} \|v^{m} - v^{0}\|_{V} + \|v^{m} - v^{0}\|_{V} \|v^{0}\|_{V} \right] \|\varphi\|_{X} \\
\leqslant C_{12} \left( \|v^{m}\|_{V} + \|v^{0}\|_{V} \right) \|v^{m} - v^{0}\|_{V} \|\varphi\|_{X} \right.$$

Таким образом, мы имеем  $||D(v^m) - D(v^0)||_X \leqslant C_{13}(||v^m||_V + ||v^0||_V)||v^m - v^0||_V$ . Пусть последовательность  $\{v^m\} \subset V$  сходится к некторой функции  $v^0 \in V$ . Тогда непрерывность отображения  $D: V \to X$  следует из предыдущего равенства.

**Лемма 2.6.** Оператор  $K: X \to X^*$  вполне непрерывен.

Доказательство. Полная непрерывность оператора  $K: X \to X^*$  следует из полной непрерывности следующих операторов

$$A: X \to X^*$$
 Лемма 2.1  $B_1: X \to X^*$  Лемма 2.3  $B_2: X \to X^*$  Лемма 2.4  $B_3: X \to X^*$  Лемма 2.4  $D: X \to X^*$  Лемма 2.5

На ряду с уравнением 7 рассмотрим следующее семейство операторных уравнений:

$$L(v) + \lambda K(v) = \lambda f, \ \lambda \in [0, 1], \tag{9}$$

что совпадает с уравнением 7 для  $\lambda = 1$ .

**Теорема 2.1.** Если  $v \in X$  является решением операторного уравнения 9 для некоторых  $\lambda \in [0,1]$ , тогда справедлива следующая оценка:

$$\varepsilon \|v\|_X^2 \leqslant C_{14}, \ \ r\partial e \ C_{14} = \frac{\|f\|_{V^*}^2}{2\nu}.$$
 (10)

Более того, если  $\lambda = 1$ , тогда справедлива следующая оценка:

$$\nu \|v\|_V^2 \leqslant C_{15}, \ \ r\partial e \ C_{15} = \frac{\|f\|_{V^*}^2}{\nu}.$$
 (11)

Доказательство. Пусть  $v \in X$  — решение 9. Тогда для любого  $\varphi \in X$  выполняется уравнение:

$$\varepsilon \int_{\Omega} \nabla(\Delta v) : \nabla(\Delta \varphi) dx - \lambda \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^{n} v_{i} v_{j} \frac{\partial \varphi_{j}}{\partial x_{i}} dx + \lambda \nu \int_{\Omega} \nabla v : \nabla \varphi dx \\
-\lambda \varkappa \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} v_{k} \frac{\partial v_{i}}{\partial x_{j}} \frac{\partial^{2} \varphi_{j}}{\partial x_{i} \partial x_{k}} dx - \lambda \varkappa \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} v_{k} \frac{\partial v_{j}}{\partial x_{i}} \frac{\partial^{2} \varphi_{j}}{\partial x_{i} \partial x_{k}} dx \\
+2\lambda \varkappa \int_{\Omega} \left( \mathcal{E}(v) W_{\rho}(v) - W_{\rho}(v) \mathcal{E}(v) \right) : \nabla \varphi dx = \lambda \langle f, v \rangle \tag{12}$$

Запишем, что

$$\int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} v_k \frac{\partial v_i}{\partial x_j} \frac{\partial^2 \varphi_j}{\partial x_i \partial x_k} dx + \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} v_k \frac{\partial v_j}{\partial x_i} \frac{\partial^2 \varphi_j}{\partial x_i \partial x_k} dx$$

$$= 2 \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} v_k(t) \mathcal{E}_{ij}(v) \frac{\partial^2 \varphi_j}{\partial x_i \partial x_k} dx = -2 \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} v_k \frac{\partial \mathcal{E}_{ij}(v)}{\partial x_k} \frac{\partial \varphi_j}{\partial x_i} dx$$

$$-2 \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} \frac{\partial v_k}{\partial x_k} \mathcal{E}_{ij}(v) \frac{\partial \varphi_j}{\partial x_i} dx = -2 \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} v_k \frac{\partial \mathcal{E}_{ij}(v)}{\partial x_k} \frac{\partial \varphi_j}{\partial x_i} dx.$$

Следовательно, 12 запишется в форме

$$\varepsilon \int_{\Omega} \nabla(\Delta v) : \nabla(\Delta \varphi) dx - \lambda \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^{n} v_i v_j \frac{\partial \varphi_j}{\partial x_i} dx$$

$$+\lambda\nu\int_{\Omega}\nabla v:\nabla\varphi dx+2\lambda\varkappa\int_{\Omega}\sum_{i,j,k=1}^{n}v_{k}\frac{\partial\mathcal{E}_{ij}(v)}{\partial x_{k}}\frac{\partial\varphi_{j}}{\partial x_{i}}dx$$
$$+2\lambda\varkappa\int_{\Omega}\left(\mathcal{E}(v)W_{\rho}(v)-W_{\rho}(v)\mathcal{E}(v)\right):\nabla\varphi dx=\lambda\langle f,\varphi\rangle.$$

Поскольку последнее равенство выполняется для всех  $\varphi \in X$ , это верно для  $\varphi = v$  так же:

$$\varepsilon \int_{\Omega} \nabla(\Delta v) : \nabla(\Delta \varphi) dx - \lambda \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^{n} v_{i} v_{j} \frac{\partial v_{j}}{\partial x_{i}} dx 
+ \lambda \nu \int_{\Omega} \nabla v : \nabla v dx + 2\lambda \varkappa \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} v_{k} \frac{\partial \mathcal{E}_{ij}(v)}{\partial x_{k}} \frac{\partial v_{j}}{\partial x_{i}} dx 
+ 2\lambda \varkappa \int_{\Omega} \left( \mathcal{E}(v) W_{\rho}(v) - W_{\rho}(v) \mathcal{E}(v) \right) : \nabla v dx = \lambda \langle f, v \rangle.$$
(13)

Сведем слогаемыемв левой части уравнения 13 следующим образом:

$$\begin{split} \varepsilon \int_{\Omega} \nabla(\Delta v) : \nabla(\Delta v) dx &= \varepsilon ||v||_{X}^{2}; \\ \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^{n} v_{i}v_{j} \frac{\partial v_{j}}{\partial x_{i}} dx &= \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^{n} v_{i} \frac{\partial (v_{j}v_{j})}{\partial x_{i}} dx = -\int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^{n} \frac{\partial v_{i}}{\partial x_{i}} v_{j}v_{j} dx = 0 \\ \int_{\Omega} \left( \mathcal{E}(v)W_{\rho}(v) - W_{\rho}(v)\mathcal{E}(v) \right) : \nabla v dx &= \frac{1}{2} \int_{\Omega} \left( \mathcal{E}(v)W_{\rho}(v) - W_{\rho}(v)\mathcal{E}(v) \right) : \\ : \left( \mathcal{E}(v) + W(v) \right) dx &= \frac{1}{2} \int_{\Omega} \left( \mathcal{E}(v)W_{\rho}(v) - W_{\rho}(v)\mathcal{E}(v) \right) : \mathcal{E}(v) dx \\ &+ \frac{1}{2} \int_{\Omega} \left( \mathcal{E}(v)W_{\rho}(v) - W_{\rho}(v)\mathcal{E}(v) \right) : W(v) dx = \frac{1}{2} \sum_{i,j,k=1}^{n} \int_{\Omega} \mathcal{E}_{ij}(W_{\rho})_{jk} \mathcal{E}_{ik} \\ &- (W_{\rho})_{jk} \mathcal{E}_{ki} \mathcal{E}_{ji} \right) dx + \frac{1}{2} \sum_{i,j,k=1}^{n} \int_{\Omega} \left( \mathcal{E}_{ij}(W_{\rho})_{jk} W_{ik} - (W_{\rho})_{kj} \mathcal{E}_{ji} W_{ki} \right) dx \end{split}$$

$$= \frac{1}{2} \sum_{i,j,k=1}^{n} \int_{\Omega} \mathcal{E}_{ij}(W_{\rho})_{jk} \mathcal{E}_{ik} - \mathcal{E}_{ij}(W_{\rho})_{jk} \mathcal{E}_{ik} dx + \frac{1}{2} \sum_{i,j,k=1}^{n} \int_{\Omega} \mathcal{E}_{ij}(W_{\rho})_{jk} W_{ik} dx = 0;$$

$$-\mathcal{E}_{ij}(W_{\rho})_{jk} W_{ik} dx = 0;$$

$$\int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} v_k \frac{\partial \mathcal{E}_{ij}(v)}{\partial x_k} \frac{\partial v_j}{\partial x_i} dx = \frac{1}{2} \left( \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} v_k \frac{\partial \mathcal{E}_{ij}(v)}{\partial x_k} \frac{\partial v_j}{\partial x_i} dx \right)$$

$$+ \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} v_k \frac{\partial \mathcal{E}_{ij}(v)}{\partial x_k} \frac{\partial v_i}{\partial x_j} dx = \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} v_k \frac{\partial (\mathcal{E}_{ij}(v)\mathcal{E}_{ij}(v))}{\partial x_k} dx$$

$$= -\int_{\Omega} \sum_{k=1}^{n} \frac{\partial v_k}{\partial x_k} \sum_{i,j=1}^{n} \mathcal{E}_{ij}(v) \mathcal{E}_{ij}(v) dx = 0.$$

Здесь указано, что тензор скорости дифформации  $\mathcal{E}(u)$  симметричен, а тензоры  $W_{\rho}(v)$  и W(v) кососимметричны. Следовательно, уравнения 13 переписать в следующем виде:

$$\varepsilon ||v||_X^2 + \lambda \nu ||v||_V^2 = \lambda \langle f, v \rangle.$$

Используя верхнюю оценку правой части последнего уравнения.

$$\lambda \langle f, v \rangle \leqslant \lambda |\langle f, v \rangle| \leqslant \lambda \|f\|_{V^*} \|v\|_{V} \leqslant \|f\|_{V^*} \|v\|_{V} \leqslant \lambda \frac{\|f\|_{V^*}^2}{2\delta} + \lambda \frac{\delta \|v\|_{V}^2}{2}$$

для  $\delta = \nu$  имеем

$$\varepsilon \|v\|_X^2 + \lambda \nu \|v\|_V^2 \leqslant \lambda \frac{\|f\|_{V^*}^2}{2\nu} + \lambda \frac{\nu \|v\|_V^2}{2},$$

$$\varepsilon \|v\|_X^2 + \lambda \frac{\nu \|v\|_V^2}{2} \leqslant \lambda \frac{\|f\|_{V^*}^2}{2\nu}, \varepsilon \|v\|_X^2 \leqslant \lambda \frac{\|f\|_{V^*}^2}{2\nu} \leqslant \frac{\|f\|_{V^*}^2}{2\nu}.$$

Аналогично для  $\lambda = 1$  имеем  $\nu \|v\|_V^2 \leqslant \lambda \frac{\|f\|_{V^*}^2}{\nu}$ . Это доказывает 10 и 11.  $\square$ 

**Теорема 2.2.** Операторное уравнение 7 имеет хотя бы одно слабое решение  $v \in X$ :

Доказательство. Для доказательства этой теоремы мы используем теорию степени Лере-Шаудера для вполне непрерывных векторных полей. В силу априорной оценки 10, все решения семейства уравнений 9 содержатся в шаре  $B_R \subset X$  радиуса  $R = C_{14} + 1$ . По лемме 2.6 отображение  $[-K(\cdot) + f]$ :

 $X \to X^*$  вполне непрерывно. В силу леммы 2.2 оператор  $L^{-1}: X^* \to X$  непрерывен.

Таким образом, отображение  $L^{-1}[-K(\cdot)+f]:X\to X$  вполне непрерывно. Тогда отображение  $G:[0,1]\times X\to X, G(\lambda,v)=\lambda L^{-1}[-K(v)+f]$  полностью непрерывно по двумерному аргументу  $(\lambda,v)$ . Из сказанного выше получаем, что вполне непрерывное векторное поле  $\Phi(\lambda,v)=v-G(\lambda,v)$  не обращается в нуль на границе  $B_R$ . По гомотопической инвариантности степени получаем

$$deg_{LS}(\Phi(0,\cdot), B_R, 0) = deg_{LS}(\Phi(1,\cdot), B_R, 0).$$

Напомним, что  $\Phi(0,\cdot)=I$  и по свойству нормализации степени  $deg_{LS}(I,B_R,0)=1$ . Следовательно,  $deg_{LS}((1,\cdot),BR.0)=1$ .

Таким образом, мы видим, что существует по крайней мере решение  $v \in X$  уравнение

$$v - L^{-1}[-K(v) + f] = 0$$

и следовательно уравнение 7.

Поскольку существует решение  $v \in X$  уравнения 7, из сказанного выше следует, что аппроксимирующая задача имеет хотя бы одно слабое решение  $v \in X$ .

## 3 Доказательство теоремы 2.1

Доказательство. В (4) возьмем  $\varepsilon_m = \frac{1}{m}$ . Последовательность  $\{\varepsilon_m\}$  сходится к нулю при  $m \to +\infty$ . По теореме 3.2 для любого  $\varepsilon_m$  существует слабое решение  $v_m \in X \subset V$  задачи аппроксимации. Таким образом, каждое  $v_m$  удовлетворяет уравнению

$$\varepsilon_{m} \int_{\Omega} \nabla(\Delta v_{m}) : \nabla(\Delta \varphi) dx - \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^{n} (v_{m})_{i} (v_{m})_{j} \frac{\partial \varphi_{j}}{\partial x_{i}} dx + \nu \int_{\Omega} \nabla v_{m} : \nabla \varphi dx \\
- \varkappa \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} (v_{m})_{k} \frac{\partial (v_{m})_{i}}{\partial x_{j}} \frac{\partial^{2} \varphi_{j}}{\partial x_{i} \partial x_{k}} dx - \varkappa \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} (v_{m})_{k} \frac{\partial (v_{m})_{j}}{\partial x_{i}} \frac{\partial^{2} \varphi_{j}}{\partial x_{i} \partial x_{k}} dx \\
+ 2\varkappa \int_{\Omega} \left( \mathcal{E}(v_{m}) W_{\rho}(v_{m}) - W_{\rho}(v_{m}) \mathcal{E}(v_{m}) \right) : \nabla \varphi dx = \langle f, \varphi \rangle. \tag{14}$$

Тогда по определению слабой сходимости

$$\nu \int_{\Omega} \nabla v_m : \nabla \varphi dx \to \nu \int_{\Omega} \nabla v_* : \nabla \varphi dx \text{ if } m \to +\infty, \ \varphi \in X.$$

Тогда без ограничения общности (переходя при необходимости к последовательности) из (3.6) получаем, что

$$\lim_{m \to \infty} \left| \varepsilon_m \int_{\Omega} \nabla(\Delta v_m) : \nabla(\Delta \varphi) dx \right| =$$

$$= \lim_{m \to \infty} \sqrt{\varepsilon_m} \lim_{m \to \infty} \left| \sqrt{\varepsilon_m} \int_{\Omega} \nabla(\Delta v_m) : \nabla(\Delta \varphi) dx \right|$$

так что мы получаем

$$\varepsilon_m \int_{\Omega} \nabla(\Delta v_m) : \nabla(\Delta \varphi) dx \to 0, \ m \to +\infty.$$

Для остальных интегралов имеем

$$\varkappa \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} (v_m)_k \frac{\partial (v_m)_i}{\partial x_j} \frac{\partial^2 \varphi_j}{\partial x_i \partial x_k} dx \to \varkappa \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} (v_*)_k \frac{\partial (v_*)_i}{\partial x_j} \frac{\partial^2 \varphi_j}{\partial x_i \partial x_k} dx,$$

$$m \to +\infty;$$

$$\varkappa \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} (v_m)_k \frac{\partial (v_m)_j}{\partial x_i} \frac{\partial^2 \varphi_j}{\partial x_i \partial x_k} dx \to \varkappa \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^{n} (v_*)_k \frac{\partial (v_*)_j}{\partial x_i} \frac{\partial^2 \varphi_j}{\partial x_i \partial x_k} dx,$$

$$m \to +\infty;$$

Действительно, здесь последовательность  $v_m$  сходится к  $v_*$  сильно в  $L_4(\Omega)^n$  и  $\nabla(v_m)$  сходится к  $\nabla v_*$  слабо в  $L_2(\Omega)^{n^2}$ . Таким образом, результат сходится к произведению пределов. В итоге мы имеем

$$\int_{\Omega} \left( \mathcal{E}(v_{m})W_{\rho}(v_{m}) - \mathcal{E}(v_{*})W_{\rho}(v_{*}) \right) : \nabla \varphi dx$$

$$= \int_{\Omega} \left( \mathcal{E}(v_{m})(W_{\rho}(v_{m}) - W_{\rho}(v_{*})) + (\mathcal{E}(v_{m}) - \mathcal{E}(v_{*}))W_{\rho}(v_{*}) \right) : \nabla \varphi dx$$

$$\leq ||\mathcal{E}(v_{m})||_{L_{2}(\Omega)}||\nabla \varphi||_{L_{2}(\Omega)}||W_{\rho}(v_{m} - v_{*})||_{L_{\infty}(\Omega)} + + ||W_{\rho}(v_{*})||_{L_{\infty}(\Omega)} \int_{\Omega} \mathcal{E}(v_{m} - v_{*}) : \nabla \varphi dx$$

$$\leq ||\mathcal{E}(v_{m})||_{L_{2}(\Omega)}||\nabla \varphi||_{L_{2}(\Omega)}||(v_{m} - v_{*})||_{L_{2}(\Omega)} + + ||W_{\rho}(v_{*})||_{L_{\infty}(\Omega)} \int_{\Omega} \mathcal{E}(v_{m} - v_{*}) : \nabla \varphi dx$$

$$\leq ||\mathcal{E}(v_{m})||_{L_{2}(\Omega)}||\nabla \varphi||_{L_{2}(\Omega)}||(v_{m} - v_{*})||_{L_{4}(\Omega)} + + ||W_{\rho}(v_{*})||_{L_{\infty}(\Omega)} \int_{\Omega} \mathcal{E}(v_{m} - v_{*}) : \nabla \varphi dx.$$

Напомним, что последовательность  $v_m$  сходится к  $v_*$  сильно в  $L_4(\Omega)^n$  и  $\nabla(v_m)$  сходится к  $\nabla v_*$  слабо в  $L_2(\Omega)^{n^2}$ . Следовательно, мы имеем

$$\int_{\Omega} \mathcal{E}(v_m) W_{\rho}(v_m) : \nabla \varphi dx \to \int_{\Omega} \mathcal{E}(v_*) W_{\rho}(v_*) : \nabla \varphi dx, \ m \to +\infty.$$

Аналогично получаем

$$\int_{\Omega} W_{\rho}(v_m)\mathcal{E}(v_m) : \nabla \varphi dx \to \int_{\Omega} W_{\rho}(v_*)\mathcal{E}(v_*) : \nabla \varphi dx, \ m \to +\infty.$$

Таким образом, переходя к пределу в уравнении (14) при  $m \to +\infty$ , мы

видим, что предельная функция  $v_*$  удовлетворяет следующему уравнению:

$$\nu \int_{\Omega} \nabla v_* : \nabla \varphi dx - \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^n (v_*)_i (v_*)_j \frac{\partial \varphi_j}{\partial x_i} dx - \varkappa \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^n (v_*)_k \frac{\partial (v_*)_i}{\partial x_j} \frac{\partial^2 \varphi_j}{\partial x_i \partial x_k} dx$$
$$-\varkappa \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^n (v_*)_k \frac{\partial (v_*)_i}{\partial x_j} \frac{\partial^2 \varphi_j}{\partial x_i \partial x_k} dx +$$
$$+2\varkappa \int_{\Omega} \left( \mathcal{E}(v_*) W_{\rho}(v_*) - W_{\rho}(v_*) \mathcal{E}(v_*) \right) : \nabla \varphi dx = \langle f, \varphi \rangle.$$

Это доказывает, что  $v_* \in V$ . Это завершает доказательство теоремы 2.1.  $\square$