«Изучение единственности слабых решений системы Навье-Стокса»

Мукасеева Дарья Александровна

22.06.2020

Бакалаврская работа Направление 01.03.01 Математика Профиль Математическое моделирования

Понятие слабого решения

Пусть Ω — ограниченная область в пространстве R^n , где n=2,3, с достаточно гладкой границей $\partial\Omega$. Рассмотрим начально-краевую задачу для системы уравнений Навье-Стокса

$$\frac{\partial v}{\partial t} + \sum_{i=1}^{n} v_i \frac{\partial v}{\partial x_i} - \nu \Delta v + \nabla p = f; \tag{1}$$

$$\operatorname{div} v = 0; \tag{2}$$

$$v|_{t=0}=v_0; (3)$$

$$v|_{(0,T)\times\partial\Omega}=0. \tag{4}$$

Определение сильного решения

Определение

Сильным решением начально-краевой задачи (1)-(4) называется пара функций $v \in L_2(0,T;L_2(\Omega))$ и $p \in L_2(0,T;L_2(\Omega))$, удовлетворяющих следующим условиям:

- обобщенные частные производные функций, содержащихся в равенствах (1)-(4), принадлежат пространству $L_2(0, T; L_2(\Omega))$;
- **②** при подстановке функций уравнения (1)-(2) обращаются в равенства в пространстве $L_2(0, T; L_2(\Omega))$;
- **9** функция v удовлетворяет начальному условию (3) и граничному условию (4).

Определение слабого решения

Определение

Пусть $f \in L_2(0,T;L_2(\Omega))$ и $v_0 \in H$. Слабым решением задачи (1)-(4) называется функция $v \in L_2(0,T;V)$, удовлетворяющая для всех $\varphi \in V$ и для почти всех значений $t \in (0,T)$ равенству

$$\frac{d}{dt} \int_{\Omega} v\varphi dx - \sum_{i=1}^{n} \int_{\Omega} v_{i}v \frac{\partial \varphi}{\partial x_{i}} dx + \nu \int_{\Omega} \nabla v : \nabla \varphi dx = \int_{\Omega} f\varphi dx$$
 (5)

и условию

$$v(0) = v_0. (6)$$

Доказательство линейности и непрерывности оператора $\Delta: L_2(0, T; V) \to L_2(0, T; V^*)$

Лемма

① Оператор $\Delta: L_2(0,T;V) \to L_2(0,T;V^*)$ линейный и непрерывный, причем

$$\|\Delta v\|_{L_{2}(0,T;V^{*})} = \|v\|_{L_{2}(0,T;V)}, \ \forall v \in L_{2}(0,T;V^{*}). \tag{7}$$

 $m{0}$ Оператор $K: L_2(0,T;V) o L_1(0,T;V^*)$ непрерывен и справедлива оценка

$$||K(v)||_{L_{1}(0,T;V^{*})} \leqslant C_{2}||v||_{L_{2}(0,T;V)}^{2}, \ \forall v \in L_{2}(0,T;V^{*}),$$
(8)

для некоторой константы C_2 .

$$\langle K(v), \varphi \rangle = \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} v_i v \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} dx.$$

Полученные результаты

Лемма

Для $p_0 \ge 1$, $p_1 \ge 1$ имеет место вложение $W_{p_0,p_1} = \{v \in L_{p_0}(a,b,X_0), \ v' \in L_{p_0}(a,b,X_0)\} \subset C([a,b],X_1)$ и это вложение непрерывно.

Лемма

Пусть X и Y — банаховы пространства, такие, что X — рефлективно и вложение $X \subset Y$ непрерывно. Если функция $v \in L_{\infty}(a,b;X)$ слабо непрерывна как функция со значениями в Y, то и слабо непрерывна и как функция со значениями в X.

Определение слабого решения

Определение

Пусть $n \leq 4$, $f \in L_2(0,T;L_2(\Omega))$ и $v \in H$. Слабым решением задачи (1)-(4) называется функция $v \in L_2(0,T;V) \cap L_\infty(0,T;H)$ и условию $v' \in L_1(0,T;V^*)$, удовлетворяющая при почти всех значений $t \in (0,T)$ равенству

$$v'(t) - \nu \Delta v(t) - K(v(t)) = f(t)$$
(9)

и начальному условию

$$v(0) = v_0. \tag{10}$$

Для системы уравнений Навье-Стокса (1)-(4) Ж. Лере в 1934 был получен следующий результат:

Теорема

Пусть n=2,3. Для каждой функции $f\in L_2(0,T;V^*)$ и $v_0\in H$ начально-краевая задача (1)-(4) имеет хотя бы одно слабое решение v.

Единственность слабого решения

Теорема

Пусть Ω ограниченная область в R^2 с достаточно гладкой границей $\partial\Omega$. Тогда слабое решение v решение задачи (1)-(4) единственно.

$$v'(t) - \nu \Delta v(t) - K(v(t)) = f(t)$$
(11)

Оценка из доказательства

$$w' - \nu \Delta w(t) - K(\nu(t)) + K(u(t)) = 0$$
 (12)

$$\frac{1}{2}\frac{d}{dt}\|w(t)\|_{H}^{2} + \nu\|w(t)\|_{V}^{2} \le \left|\sum_{i=1}^{n=2} \int_{\Omega} w_{i}(t,x) \frac{\partial v(t,x)}{\partial x_{i}} w(t,x) dx\right|. \tag{13}$$

$$\|w(t)\|_{H}^{2} \leq \|w(0)\|_{H}^{2} \exp\left(\int_{0}^{t} \frac{1}{2^{1/2}\nu} \|v(s)\|_{V} ds\right).$$
 (14)

Спасибо за внимание!