

AW87XXX Android Driver(MTK)

版本: V2.8

时间: 2021 年 11 月

修订记录

日期	版本	描述	作者
2021-03	V2.0	驱动兼容	赵忠波
2021-06	V2.1	兼容产品 aw87418	赵忠波
2021-06	V2.2	兼容产品 aw87319	赵忠波
2021-06	V2.3	增加 esd 检测	赵忠波
2021-07	V2.4	增加 4G/5G 平台函数调用切场景	赵忠波
2021-07	V2.5	优化部分描述	赵忠波
2021-09	V2.6	兼容产品 aw87390	周慧栋
2021-10	V2.6.1	修改场景字符串文字描述	周慧栋
2021-11	V2.7	修改 acf 支持场景的描述	赵忠波
2021-11	V2.8	兼容产品 aw87418	赵忠波

1. 目录

AW87XXX ANDROID DRIVER.....	4
1. INFORMATION.....	4
2. PROJECT CONFIG	4
3. KERNEL DRIVER	4
3.1 AW87XXX SMART K PA DRIVER	4
3.1.1 DTSI 配置.....	4
3.1.2 DRIVER	5
3.1.3 KCONFIG && MAKEFILE	5
3.1.4 AW87XXX CONFIG BIN FILE.....	6
3.1.5 AW87XXX CONFIG UPDATE TIME	6
3.2 CODEC DRIVER.....	6
3.2.1 方案一：KCONTROL 控件使能 PA 上下电	6
3.2.2 方案二：平台控件中添加 AW87XXX 场景加载.....	8
4. DEBUG INTERFACE.....	10
4.1 ATTRIBUTES NODES	10
5. 低电量保护算法	10
5.1 CONFIG 配置	11
5.2 NO DSP 低电量保护算法.....	11
5.2.1 DEBUG INTERFACE	11
5.3 WITH DSP 低电量保护算法.....	11
5.3.1 DEBUG INTERFACE	11

AW87XXX Android Driver

1. Information

Driver file	aw87xxx.c, aw87xxx.h, aw_device.c, aw_device.h, aw_monitor.c, aw_monitor.h, aw_dsp.c, aw_dsp.h, aw_acf_bin.c, aw_acf_bin.h, aw_log.h, aw_bin_parse.c, aw87xxx_pid_39_reg.h, aw87xxx_pid_59_3x9_reg.h, aw87xxx_pid_59_5x9_reg.h, aw87xxx_pid_5a_reg.h, aw87xxx_pid_18_reg.h, aw87xxx_pid_9b_reg.h, aw87xxx_pid_76_reg.h
Support product	aw87319, aw87329, aw87339, aw87349, aw87359, aw87389, aw87509, aw87519, aw87529, aw87539, aw87549, aw87559, aw87569, aw87579, aw81509, aw87390, aw87418
Support I ² C	aw87418:0x5C other:0x58, 0x59, 0x5A, 0x5B
ADB debug	Yes

2. Project Config

```
#add aw87xxx smartpa
CONFIG_SND_SOC_AW87XXX=y
```

3. Kernel Driver

3.1 AW87XXX Smart K PA Driver

3.1.1 dtsi 配置

基于设备树的 I2C 设备驱动需要在 kernel 添加 aw87xxx 的设备树配置。

注意: AW87359/AW87389/AW87549/AW87390 产品没有复位引脚, 无需配置 reset-gpio。

dev_index 是对 PA 设置的编号, 可设置为 0/1/2/3 等, 此参数可不配置, 默认按照 PA 的注册顺序进行编号, 驱动会以 dev_index 作为默认参数的解析依据。

下表是各产品对应的 CHIPID 和是否带有 reset-pin 信息。

产品	CHIPID	reset-pin
AW87319	0x9B	Y
AW87329/AW87339/AW87349	0x39	Y
AW87519/AW87529	0x59	Y
AW87359/AW87389	0x59	N
AW87549	0x5A	N
AW87559/AW87569/AW87579/AW81509	0x5A	Y
AW87390	0x76	N
AW87418	0x18	Y

在 kernel/arch/arm/boot/dts/*.dtsi 文件添加 aw87xxx 的配置。

单 PA 配置:

```
&i2c_x { /*x 表示对应的总线号*/
/* AWINIC AW87XXX Smart K PA */
aw87xxx_pa@58 {
    compatible = "awinic,aw87xxx_pa";
    reg = <0x58>;
    reset-gpio = <&pio 1 0>; /*带 reset 引脚的配置*/
    dev_index = < 0 >;
    status = "okay";
};
/* AWINIC AW87XXX Smart K PA End */
};
```

如需要使用 ESD 检测功能,请在 dtsti 配置中增加配置 esd-enable = "true"; (true 为使能, false 为不使能)

双 PA 配置:

```
&i2c_x { /*x 表示对应的总线号*/
/* AWINIC AW87XXX Smart K PA */
aw87xxx_pa@58 {
    compatible = "awinic,aw87xxx_pa";
    reg = <0x58>;
    reset-gpio = <&pio 1 0>; /*带 reset 引脚的配置*/
    dev_index = < 0 >;
    status = "okay";
};
aw87xxx_pa@59 {
    compatible = "awinic,aw87xxx_pa";
    reg = <0x59>;
    reset-gpio = <&pio 7 0>; /*带 reset 引脚的配置*/
    dev_index = < 1 >;
    status = "okay";
};
/* AWINIC AW87XXX Smart K PA End */
};
```

如需要使用 ESD 检测功能,请在 dtsti 配置中增加配置 esd-enable = "true"; (true 为使能, false 为不使能)

多 PA 的配置可参考以上双 PA 配置进行增加设备节点即可。

3.1.2 Driver

在内核中 kernel/sound/soc/awinic 添加 aw87xxx 的工程文件:

源文件	aw87xxx.c, aw_device.c, aw_monitor.c, aw_dsp.c, aw_acf_bin.c, aw_bin_parse.c
头文件	aw87xxx.h, aw_device.h, aw_monitor.h, aw_dsp.h, aw_acf_bin.h, aw_log.h, aw87xxx_pid_39_reg.h, aw87xxx_pid_59_3x9_reg.h, aw87xxx_pid_59_5x9_reg.h, aw87xxx_pid_5a_reg.h, aw87xxx_pid_18_reg.h, aw87xxx_pid_9b_reg.h

3.1.3 Kconfig && Makefile

在内核中 kernel/sound/soc/mediatek/Kconfig 添加 aw87xxx 的 Kconfig:

```
config SND_SOC_AW87XXX
    tristate "SoC Audio for awinic AW87XXX Smart K PA"
    depends on I2C
help
    This option enables support for AW87XXX Smart K PA.
```

在内核中 `kernel/sound/soc/mediatek/Makefile` 添加 `aw87xxx` 的 Makefile:

```
#for AWINIC AW87XXX Smart K PA
obj-$(CONFIG_SND_SOC_AW87XXX) += awinic/aw87xxx.o awinic/aw_device.o
awinic/aw_monitor.o awinic/aw_bin_parse.o awinic/aw_dsp.o
awinic/aw_acf_bin.o
```

3.1.4 AW87XXX Config Bin File

在内核 `kernel/drivers/base/firmware_class.c` 文件中添加 `bin` 文件的目录, 目录由系统决定, 一般目录为: `/vendor/firmware`:

```
static const char * const fw_path[] = {
    fw_path_para,
    "/vendor/firmware",
    "/lib/firmware/updates/" UTS_RELEASE,
    "/lib/firmware/updates",
    "/lib/firmware/" UTS_RELEASE,
    "/lib/firmware"
};
```

使用 `adb` 将 `config` 文件 `aw87xxx_acf.bin` 文件 push 到 `vendor/firmware` 中。

注: `aw87xxx_acf.bin` 文件在软件移植包目录下 `config` 目录中各产品目录下, 包含了默认单声道 `bin` 文件和默认同产品的双 PA 配置, 且都包含了默认 `Music/Receiver/Off` 场景配置和默认 `monitor` 配置(除过 `aw87319` 产品, 它们是不需要 `Off.bin` 参数的)。

软件移植包下的默认 `aw87xxx_acf.bin` 合成工具版本为 `Awinic_ACF_Tool v0.0.7`。

3.1.5 AW87XXX Config update time

在驱动源文件 `aw87xxx.h` 中设置了可以修改的初始化固件延时加载时间控制宏, 默认驱动注册 `5000ms` 之后加载固件, 设置如下:

```
#define AWINIC_CFG_UPDATE_DELAY
#define AWINIC_CFG_UPDATE_DELAY_TIME (5000)
```

其中宏 `AWINIC_CFG_UPDATE_DELAY` 定义时则按照 `AWINIC_CFG_UPDATE_DELAY_TIME` 时间延时之后再加载固件。`AWINIC_CFG_UPDATE_DELAY` 不定义时则不延时直接加载固件。

该设置可由用户根据客户端文件系统加载时间来修改, 以保证能正常发加载固件参数。

3.2 Codec Driver

awinic 提供了两种平台端控制 PA 的方案, 客户可根据实际需求选择使用。

3.2.1 方案一: Kcontrol 控件使能 PA 上下电

1) Kcontrol 注册

使用 `Kcontrol` 接口进行切换场景和获取实时的低压保护调整参数 `vmax` 时, 需要在平台 `codec` 代码中添加 `aw87xxx_codec` 的注册, 以 `kernel/sound/soc/mediatek/codec/mt6357/mtk-soc-codec-6357.c` 为例。

在 `mtk-soc-codec-6357.c` 中添加 `aw87xxx_codec` 注册函数的外部引用申明:

```
#ifdef CONFIG_SND_SOC_AW87XXX
extern int aw87xxx_add_codec_controls(void *codec);
#endif /*CONFIG_SND_SOC_AWINIC_AW87XXX*/
```

在 mt6357_codec_probe() 函数中添加 aw87xxx_codec 注册函数的调用。

```
#ifdef CONFIG_SND_SOC_AW87XXX
ret = aw87xxx_add_codec_controls(codec);
if (ret < 0) {
pr_err("%s: aw87xxx_add_codec_controls failed, ret= %d\n",
__func__, ret);
return ret;
};
#endif
```

2) Xml 配置

awinic 为客户提供了默认的 Music/Receiver/Off 场景，如需其他场景，可通过 aw87xxx_acf.bin 配置增加场景实现，客户可根据需要在 aw87xxx_acf.bin 中合成需要的场景参数，XML 中场景也需要根据具体的 aw87xxx_acf.bin 中包含的场景来配置。

audio_device.xml 是 MTK 音频 path 管理文件，可以对相应的 control 进行 turn on, turn off。在项目对应的 audio_device.xml 文件中添加 AW87XXX 的 kcontrol 控制。

这里以 speaker_output 通路为例：

```
<!--speaker output-->
<path name="speaker_output" value="turnon">
<kctl name="aw87xxx_profile_switch_0" value="Music" />
<kctl name="aw87xxx_profile_switch_1" value="Music" />
...
</path>
<path name="speaker_output" value="turnoff">
<kctl name="aw87xxx_profile_switch_0" value="Off" />
<kctl name="aw87xxx_profile_switch_1" value="Off" />
...
</path>
```

3) Kcontrol 接口使用

场景切换接口：

AW87XXX 为客户提供了用于切换场景的 Kcontrol 接口，接口名为 aw87xxx_profile_switch_x(x 为 dev_index, 由 dtsti 或者驱动按驱动注册顺序默认配置)，即会为每一个注册的设备都创建一个 Kcontrol 接口。

使用方法：

tinymix aw87xxx_profile_switch_0	查看 dev0 成功加载的场景以及当前场景
tinymix aw87xxx_profile_switch_0 Music	切换 dev0 的场景为 Music
tinymix aw87xxx_profile_switch_1 Off	切换 dev1 的场景为 Off

低压保护接口：

AW87XXX 为客户提供了可用于在 no_dsp 或 with_dsp 时都可以进行获取实时低压保护调整参数的 Kcontrol 接口 aw87xxx_vmax_get_x (x 为每个 PA 的 dev_index 编号)。

使用方法：

tinymix aw87xxx_vmax_get_0 获取 dev0 的实时电量保护调整参数

举例说明：

```
k39tv1_bsp:/ # tinymix aw87xxx_vmax_get_0
aw87xxx_vmax_get_0: -7272660 (dsrange -2147483648->0)
k39tv1_bsp:/ # tinymix aw87xxx_vmax_get_1
aw87xxx_vmax_get_1: -7272660 (dsrange -2147483648->0)
```

```
[name:aw87xxx&][1-0058]aw_monitor_get_battery_capacity: The percentage is 1
[name:aw_monitor&][1-0058]aw_monitor_no_dsp_get_vmax: get_battery_capacity is[1]
[name:aw_monitor&][1-0058]aw_search_vmax_from_table: read setting vmax=0xff91072c, step[0]: vbat_min=0,vbat_max=40
[name:aw87xxx&][1-0058]aw87xxx_vmax_get: get vmax = [0xff91072c]
[name:aw_monitor&][1-0059]aw_monitor_get_battery_capacity: The percentage is 1
[name:aw_monitor&][1-0059]aw_monitor_no_dsp_get_vmax: get_battery_capacity is[1]
[name:aw_monitor&][1-0059]aw_search_vmax_from_table: read setting vmax=0xff91072c, step[0]: vbat_min=0,vbat_max=40
[name:aw87xxx&][1-0059]aw87xxx_vmax_get: get vmax = [0xff91072c]
```

3.2.2 方案二：平台控件中添加 aw87xxx 场景加载

1) 4G 平台移植方案：

以 kernel/sound/soc/mediatek/codec/mt6357/mtk-soc-codec-6357.c 为例，添加 aw87xxx 场景加载的函数调用。

在 mtk-soc-codec-6357.c 中添加 aw87xxx 场景切换外部函数声明以及变量定义：

```
@@ -80,6 +80,17 @@ static void setDlMtkifSrc(bool enable);
#ifdef ANALOG_HPTRIM
static int SetDcCompensation(bool enable);
#endif
+ #ifdef CONFIG_SND_SOC_AW87XXX
+ extern int aw87xxx_set_profile(int dev_index, char *profile);
+
+ static char *aw_profile[] = {"Music", "Off"};
+ enum aw87xxx_dev_index {
+     AW_DEV_0 = 0,
+ };
+ #endif
static void Voice_Amp_Change(bool enable);
```

注：awinic 为客户提供了 Music/Receiver/Off 场景，如需其他场景，可通过 aw87xxx_acf.bin 配置增加场景实现。以上集成中 aw_profile 数组变量中的场景名字字符串需要 awinic_ACF_tool 中配置的场景名保持一致，默认参数配置可以切换的场景为 Music/Receiver/Off。

在指定场景控制函数中添加 aw87xxx 场景加载函数：

```
@@ -3296,6 +3347,9 @@ static void Speaker_Amp_Change(bool enable)
    Ana_Set_Reg(AUDDEC_ANA_CON6, 0x0201, 0xffff);
    /* Switch LOL MUX to audio DAC */
    Ana_Set_Reg(AUDDEC_ANA_CON4, 0x011b, 0xffff);
+ #ifdef CONFIG_SND_SOC_AW87XXX
+     aw87xxx_set_profile(AW_DEV_0, aw_profile[0]);
+ #endif
    /* disable Pull-down HPL/R to AVSS28_AUD */
    if (mIsNeedPullDown)
        hp_pull_down(false);
@@ -3333,6 +3387,10 @@ static void Speaker_Amp_Change(bool enable)
    Ana_Set_Reg(AUDDEC_ANA_CON12, 0x0, 0x1055);
    /* Disable NCP */
    Ana_Set_Reg(AUDNCP_CLKDIV_CON3, 0x1, 0x1);
+
+ #ifdef CONFIG_SND_SOC_AW87XXX
+     aw87xxx_set_profile(AW_DEV_0, aw_profile[1]);
+ #endif
    TurnOffDacPower();
}
```


注：以上添加函数调用以单 PA 单场景为例，如要实现多个 PA 或多个场景控制，请参考以上代码添加对应变量或函数调用。

2) 5G 平台 widget 控制 PA 添加方案

```
@@ -17,6 +17,13 @@
#include "../codecs/mt6359.h"
#include "../common/mtk-sp-sp-amp.h"

#ifdef CONFIG_SND_SOC_AW87XXX
extern int aw87xxx_set_profile(int dev_index, char *profile);
static char *aw_profile[] = {"Music", "Off"};
enum aw87xxx_dev_index {
+    AW_DEV_0 = 0,
+};
#endif

/*
 * if need additional control for the ext spk amp that is connected
@@ -92,9 +99,25 @@ static int mt6853_mt6359_spk_amp_event(s
switch (event) {
case SND_SOC_DAPM_POST_PMU:
    /* spk amp on control */
#ifdef CONFIG_SND_SOC_AW87XXX
+    ret = aw87xxx_set_profile(AW_DEV_0, aw_profile[0]);
+    if (ret < 0) {
+        pr_err("[Awinic] %s: set profile[%s] failed",
+            __func__, aw_profile[0]);
+        return ret;
+    }
#endif
    break;
case SND_SOC_DAPM_PRE_PMD:
    /* spk amp off control */
#ifdef CONFIG_SND_SOC_AW87XXX
+    ret = aw87xxx_set_profile(AW_DEV_0, aw_profile[1]);
+    if (ret < 0) {
+        pr_err("[Awinic] %s: set profile[%s] failed",
+            __func__, aw_profile[1]);
+        return ret;
+    }
#endif
    break;
default:
    break;
```

注：awinic 为客户提供了 Music/Receiver/Off 场景，如需其他场景，可通过 aw87xxx_acf.bin 配置增加场景实现。以上集成中 aw_profile 数组变量中的场景名字符串需要 awinic_ACF_tool 中配置的场景名保持一致，默认参数配置可以切换的场景为 Music/Receiver/Off。

以上添加函数调用以单 PA 单场景为例，如要实现多个 PA 或多个场景控制，请参考以上代码添加对应变量或函数调用。

4. Debug Interface

4.1 attributes nodes

AW87XXX Driver 会创建不同设备节点，路径是 `sys/bus/i2c/driver/aw87xxx_pa/*-00xx`,

在每个设备文件下各创建 `reg/profile/hwen/esd_enable` 4 个设备节点，其中*为 i2c bus number, xx 为 i2c address。

1) reg

节点名字	reg
功能描述	用于读写 aw87xxx 的所有寄存器
使用方法	读寄存器值: <code>cat reg</code> 写寄存器值: <code>echo reg_addr reg_data > reg</code> (16 进制操作)
参考例程	<code>cat reg</code> (获取所有可读寄存器上的值) <code>echo 0x01 0x07 > reg</code> (向 0x01 寄存器写入 0x07 的值)

2) profile

节点名字	profile
功能描述	用于 aw87xxx 注册的 PA 切换场景
使用方法	查看当前场景和可切换的场景: <code>cat profile</code> 设置场景: <code>echo 场景名 > profile</code>
参考例程	<code>cat reg</code> (查看当前场景和可切换的场景) <code>echo "Music" > profile</code> (加载 Music 场景) <code>echo "Off" > profile</code> (加载 Off 场景 (PA 下电))

1) hwen

节点名字	hwen
功能描述	用于控制 aw87xxx 的硬件开关
使用方法	<code>cat hwen</code> (获取 aw87xxx 硬件硬件状态) <code>echo 1 > hwen</code> (aw87xxx 硬件使能) <code>echo 0 > hwen</code> (aw87xxx 硬件关闭)

2) esd_enable

节点名字	esd_enable
功能描述	用于调试开关 esd 检测使能
使用方法	读: <code>cat esd_enable</code> 写: <code>echo is_enable > esd_enable</code> (字符串)
参考例程	<code>cat esd_enable</code> (获取所有可读寄存器上的值) <code>echo true > esd_enable</code> (打开 esd 检测功能) <code>echo false > esd_enable</code> (关闭 esd 检测功能)

5. 低电量保护算法

注：以下环节仅针对于需要低电量保护算法的客户，如果不需要可不关注：

低电量保护算法根据平台是否含有 open dsp，设计了两种方案: 1. No dsp 低电量保护算法; 2.with dsp 低电量保护算法。

5.1 config 配置

对于 no_dsp 和 with_dsp 都需要配置 config，参数配置请参考《aw87xxx_monitor_bin_guide.pdf》，区别在于对于 no_dsp 的 config 配置的 monitor_switch/monitor_count/monitor_time 无效，可根据说明配置。

5.2 No dsp 低电量保护算法

若平台不含有 open dsp，请参考算法移植文档《awinic_skt_mtk_porting.pdf》，进行移植，通过注册的 Kcontrol 接口 aw87xxx_vmax_get_x (x 为 PA 的 dev_index) 获取实时的低电量保护调整值。

注意: No dsp 低电量保护算法兼容 v2.0.0 以前版本，可通过 vmax 节点获取实时的低电量调整值，因此在使用 v2.0.0 版本保护算法加载之前应该 vmax 节点对用户有可读权限。

5.2.1 Debug Interface

AW87XXX Driver 对于 no_dsp 的低电量保护会在设备文件下创建 vmax/vbat 两个设备节点，路径是 sys/bus/i2c/driver/aw87xxx_pa/*-00xx，其中*为 i2c bus number，xx 为 i2c address。

1) vmax

节点名字	vmax
功能描述	用于获取实时电量在 monitor_bin 配置中查找的 vmax 值
使用方法	cat vmax (获取当前 vmax 的值)

1) vbat

节点名字	vbat
功能描述	用于调试设置当前电量和获取系统实时的电量值
使用方法	cat vbat (获取实时电量值) echo capacity > vbat (设置 vbat 电量值) echo 0 > vbat (取消之前输入的调试电量)
参考例程	echo 50 > vbat (设置当前电量为 50%)

5.3 With dsp 低电量保护算法

若平台带有 open dsp，请在 aw_dsp.h 中的增加 MTK 平台 dsp 相关的宏定义。

```
/*#define AW_MTK_OPEN_DSP_PLATFORM*/
```

5.3.1 Debug Interface

AW87XXX Driver 会在带 dsp 时在每个设备路径 sys/bus/i2c/driver/aw87xxx_pa/*-00xx 下创建 vmax/vbat/monitor_switch/monitor_count/monitor_time/rx6 个设备节点，其中*为 i2c bus number，xx 为 i2c address。

1) vmax

节点名字	vmax
功能描述	用于向 dsp 设置 vmax 和获取 dsp 当前的 vmax 值 (获取的 vmax 为算法中计算出的 vmax 值，与设置的值不相同)
使用方法	cat vmax (获取当前 vmax 的值)

	echo N > vmax	(发送计算后的 vmax 值)
参考例程	echo 0xff95f7e > vmax	(将 0xff95f7e 值发送给 vmax)

2) vbat

节点名字	vbat	
功能描述	用于调试设置当前电量和获取实时的电量值	
使用方法	cat vbat	(获取实时电量值)
	echo capacity > vbat	(设置 vbat 电量值)
	echo 0 > vbat	(取消之前输入的调试电量)
参考例程	echo 50 > vbat	(设置当前电量为 50%)

3) monitor_switch

节点名字	monitor_switch	
功能描述	用于设置 aw87xxx 的带 dsp 自动保护功能使能	
使用方法	cat monitor_switch	(获取当前电量的保护状态)
	echo 0 > monitor_switch	(aw87xxx 关闭自动保护)
	echo 1 > monitor_switch	(aw87xxx 开启自动保护)

4) monitor_count

节点名字	monitor_count	
功能描述	用于设置 aw87xxx 的带 dsp 自动保护向 dsp 设置一次 vmax 前获取电量求均的次数	
使用方法	cat monitor_count	(获取系统当前电量获取次数)
	echo 5 > monitor_count	(设置获取电量求均次数为 5)
	echo 10 > monitor_count	(设置获取电量求均次数为 10)

5) monitor_time

节点名字	monitor_time	
功能描述	用于设置获取电量的时间间隔	
使用方法	cat monitor_time	(获取系统当前获取电量的时间间隔 (ms))
	echo N > monitor_time	(设置 N (ms) 时间间隔后获取一次电量)

6) rx

节点名字	rx	
功能描述	用于设置和获取 dsp rx 模块的状态	
使用方法	cat rx	(获取 dsp 的 rx 模块的状态)
	echo 1 > rx	(设置 dsp 的 rx 模块使能)
	echo 0 > rx	(设置 dsp 的 rx 模块不使能)