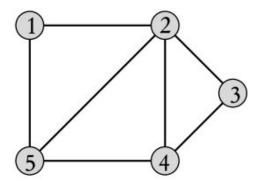
# Parcurgeri în Grafuri

Link video

# Organizatorice

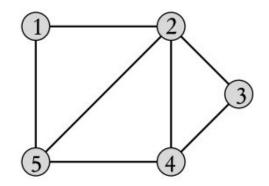
Kahoot: castigatorul din fiecare curs + eventual top general.

- Reprezentare cu matrice de adiacență
- Liste de adiacenta
- Lista de muchii



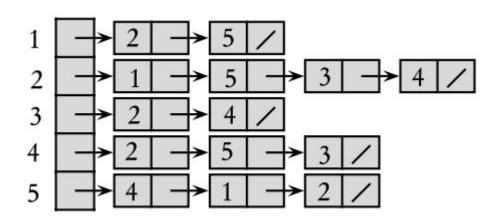
- Reprezentare cu matrice de adiacență
  - În graf neorientat matricea este simetrică

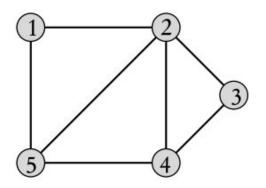
	1	2	3	4	5
1	0	1	0	0	1
2	1	0	1	1	1
3	0	1	0	1	0
4	0	1	1	0	1
5	1	1	0 1 0 1 0	1	1 1 0 1 0



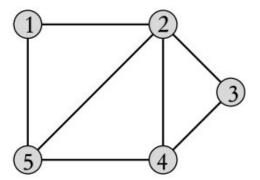
Ce reprezentări cunoasteti?

Liste de adiacenta

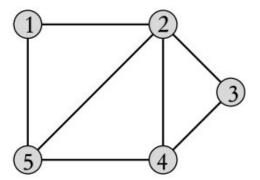




- Lista de muchii
  - o [(1,2), (1,5), (2,5), (2,4), (2,3), (3,4), (4,5)]



- Lista de muchii
  - o [(1,2), (1,5), (2,5), (2,4), (2,3), (3,4), (4,5)]

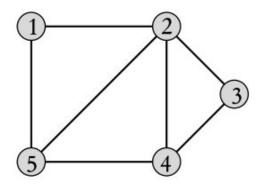


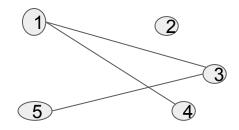
- o De ce avem mai multe reprezentări ?
  - În funcție de situație anumite reprezentări pot fi mai eficiente ca altele.

#### **Graful Complementar**

177	1	2	3	4	5
1	0	1	0	0	1 1 0 1
2	1	0	1 0	1	1
3	0	1	0	1	0
4	0	1	1	0	1
5	1	1	0	1	0

0	0	1	1	0
0	0	0	0	0
1	0	0	0	1
1	0	0	0	0
0	0	1	0	0

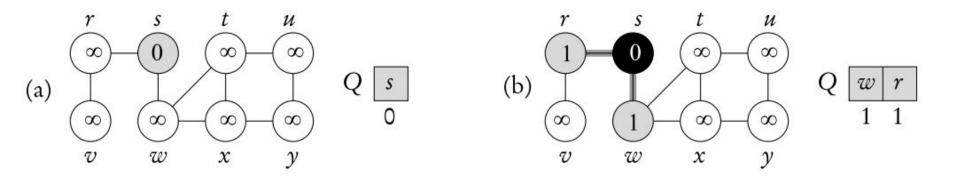


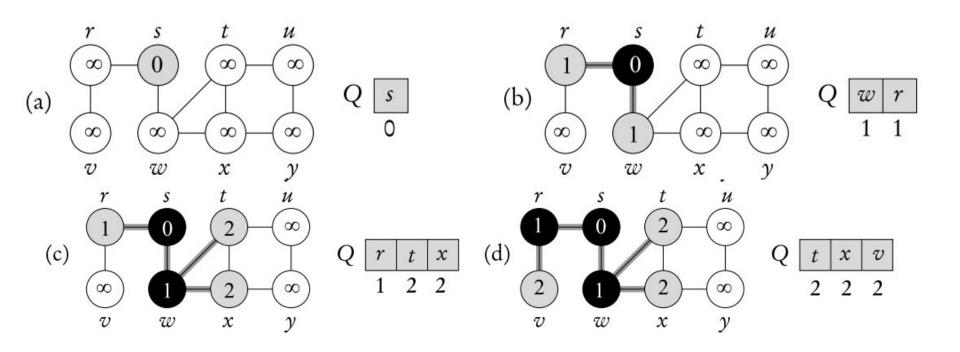


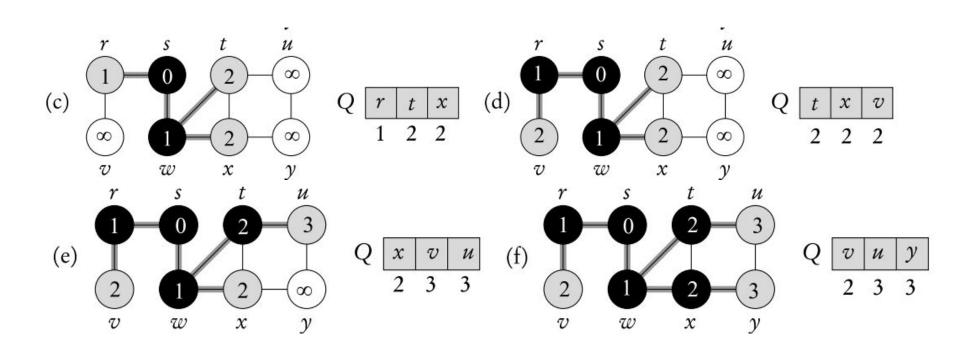
# Parcurgerea în lățime

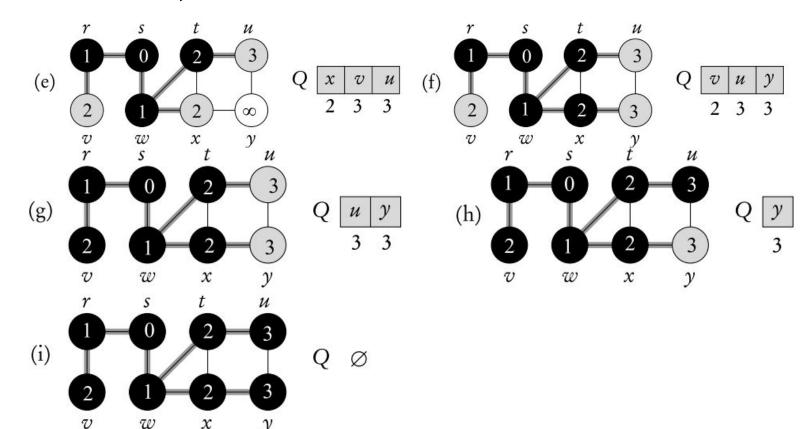
Dat fiind un graf G = (V, E) şi un nod sursă s, căutarea în lăţime explorează sistematic muchiile lui G pentru a "descoperi" fiecare nod care este accesibil din s.

De asemenea algoritmul găsește distanța minima de la sursa la toate nodurile din graf.









# Parcurgerea în lățime

Algoritm Cormen:

# $\mathrm{CL}(G,s)$

- 1: **pentru** fiecare vârf  $u \in V[G] \{s\}$  **execută**
- 2:  $color[u] \leftarrow ALB$
- $3: \quad d[u] \leftarrow \infty$
- 4:  $\pi[u] \leftarrow \text{NIL}$
- 5:  $color[s] \leftarrow GRI$ 6:  $d[s] \leftarrow 0$
- 7:  $\pi[s] \leftarrow \text{NIL}$
- 8:  $Q \leftarrow \{s\}$
- 9: cât timp  $Q \neq \emptyset$  execută
- 10:  $u \leftarrow cap[Q]$ 11: **pentru** fied
- 11: **pentru** fiecare vârf  $v \in Adj[u]$  **execută** 12: **dacă** color[v] = ALB **atunci**
- 12:  $\operatorname{\mathbf{dac\check{a}}} \ \operatorname{\mathbf{color}}[v] = \operatorname{ALB} \ \operatorname{\mathbf{atun}}$ 13:  $\operatorname{\mathbf{color}}[v] \leftarrow \operatorname{GRI}$
- 14:  $d[v] \leftarrow d[u] + 1$
- 15:  $\pi[v] \leftarrow u$

18:

- 16: Pune-În-Coadă(Q, v)
- 17: Scoate-Din-Coadă(Q)
  - $color[u] \leftarrow \text{NEGRU}$

# Parcurgerea în lățime: complexitate

??

# Parcurgerea în lățime: complexitate

Implementarea actuala: O(E) sau O(m)

Implementarea clasică care parcurge toate componentele conexe: O(V+E) sau O(n+m)

# Parcurgerea în lățime: aplicații

leşirea din labirint în număr minim de pași:

0 0 -> punct de pornire

07 -> punct de iesire

```
0 0 0 0 0 0 -1 0
```

```
0 -1 -1 -1 -1 -1 0
```

0 0 0 0 0 0 -1 0

-1 -1 -1 -1 0 -1 0

0 0 0 0 -1 0 0 0

# Parcurgerea în lățime: aplicații

leşirea din labirint în număr minim de pași:

0 0 -> punct de pornire

07 -> punct de iesire

```
0 1 2 3 4 5 -1 15
1 -1 -1 -1 -1 -1 14
```

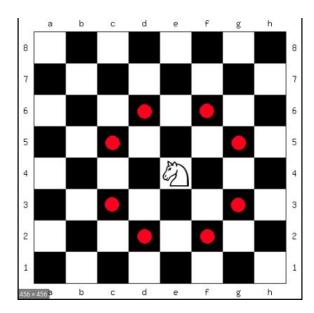
2 3 4 5 6 7 -1 13

-1 -1 -1 -1 -1 8 -1 12

0 0 0 0 -1 9 10 11

# Parcurgerea în lățime: aplicații

Drum de lungime minima a calului pe tabla de sah.



#### Parcurgerea în adâncime : algoritm

- 1. Se începe explorarea dintr-un nod nevizitat
- 2. Se cauta un vecin nevizitat care devine noul nod curent. Cat timp noul curent are un vecin nevizitat repetam pasul 2 -> intrăm în adâncime.
- 3. Cand nodul curent nu are nici un vecin nevizitat, ne întoarcem la strămoșii lui (tatăl, bunicul...) pana găsim un nod care are vecini vizitati și reluăm pasul 2.
- 4. Dacă exista noduri nevizitate reluăm pasul 1...

Cand se intampla cazul 4?

#### Parcurgerea în adâncime : algoritm

- 1. Se începe explorarea dintr-un nod nevizitat
- 2. Se cauta un vecin nevizitat care devine noul nod curent. Cat timp noul curent are un vecin nevizitat repetam pasul 2 -> intrăm în adâncime.
- 3. Cand nodul curent nu are nici un vecin nevizitat, ne întoarcem la strămoșii lui (tatăl, bunicul...) pana găsim un nod care are vecini vizitati și reluăm pasul 2.
- 4. Dacă exista noduri nevizitate reluăm pasul 1...

#### Cand se intampla cazul 4?

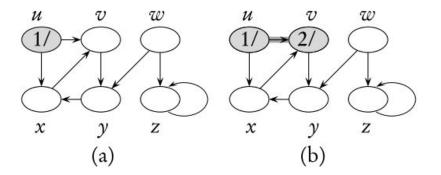
 Cand avem mai multe "componente conexe" (aici este o discuţie mai lungă despre slab şi tare conexitate -> vezi suport curs componente tare conexe.

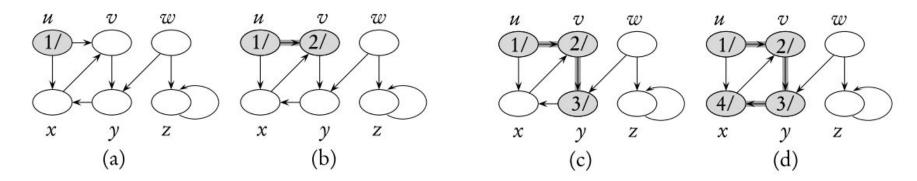
# Parcurgerea în adâncime: cu timpi de intrare și ieșire

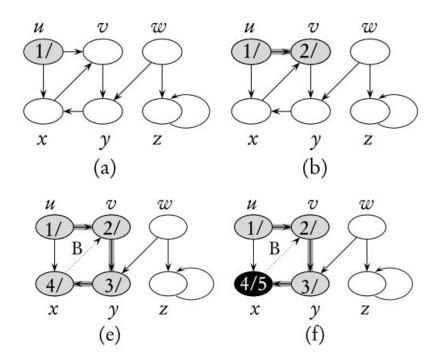
Pentru o parcurgere în adâncime este uneori util să ținem minte cronologia parcurgerii.

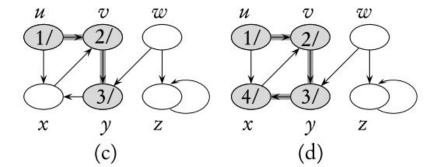
 De fiecare data cand ajungem într-un nod sau cand terminam de vizitat toți vecinii incrementam un contor și ținem minte aceste informații ...

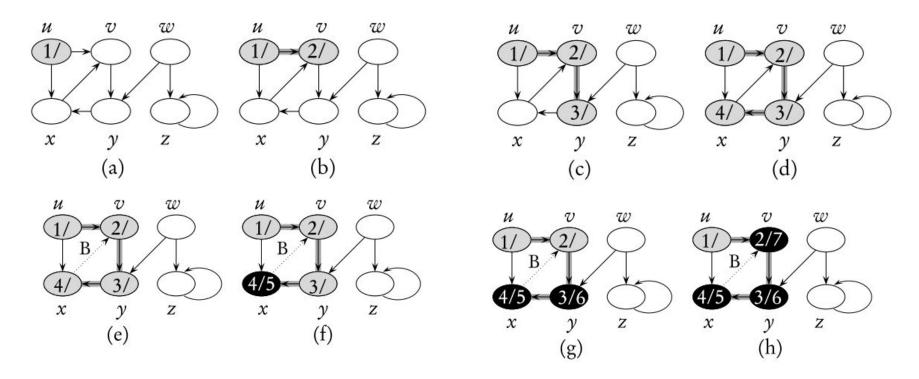
Observație: (O sa existe situații în care cronologia va fi un pic diferită, cum s-a intamplat la RMQ -> LCA)

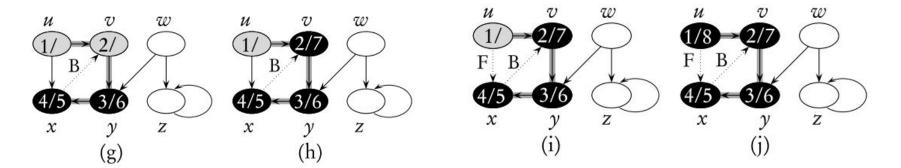


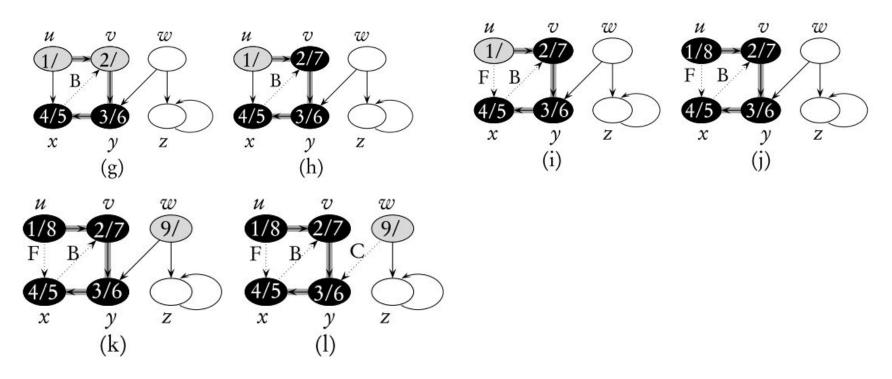


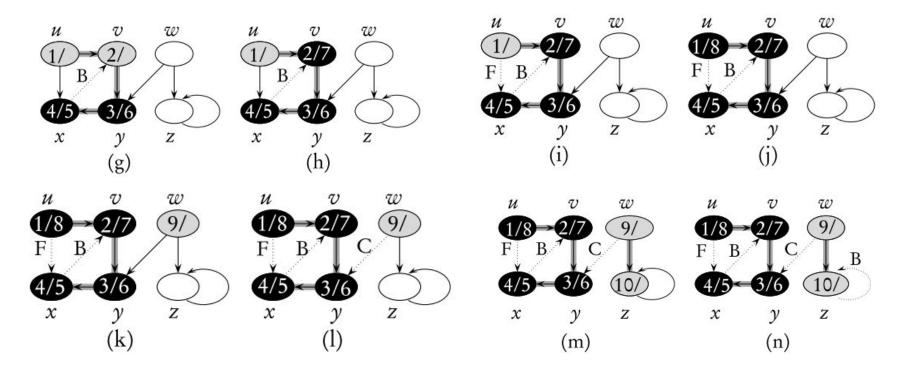


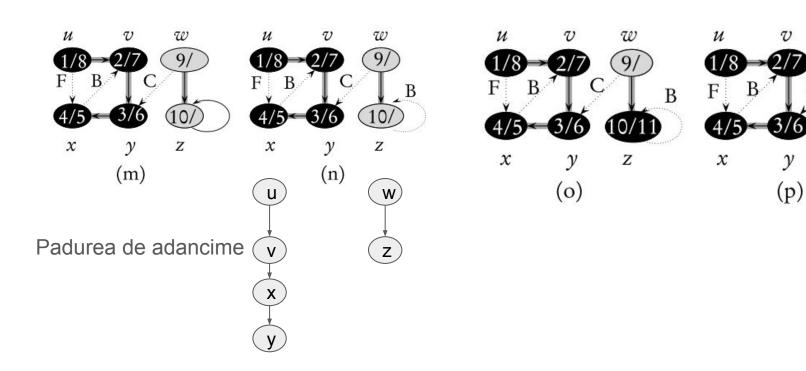






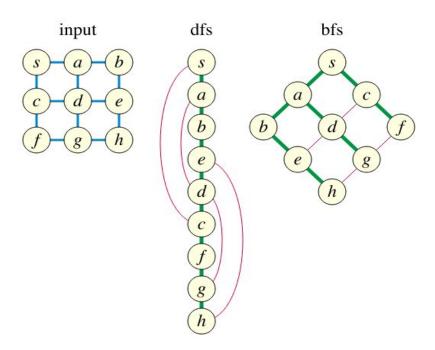






Z

#### Latime vs Adancime



# Parcurgerea în adâncime: algoritm Cormen

```
CA(G)
 1: pentru fiecare vârf u \in V[G] execută
       culoare[u] \leftarrow ALB
       \pi[u] \leftarrow \text{NIL}
 4: timp \leftarrow 0
 5: pentru fiecare vârf u \in V[G] execută
       dacă culoare[u] = ALB atunci
          CA-Vizită(u)
 7:
CA-VIZITĂ(u)
 1: culoare[u] \leftarrow GRI
                                                    \triangleright Vârful alb u tocmai a fost descoperit.
 2: d[u] \leftarrow timp \leftarrow timp + 1
 3: pentru fiecare v \in Adj[u] execută
                                                   \triangleright Explorează muchia (u, v).
       dacă culoare[v] = ALB atunci
          \pi[v] \leftarrow u
          CA-Vizită(v)
 7: culoare[u] \leftarrow NEGRU
                                                   \triangleright Vârful u este colorat în negru. El este terminat.
 8: f[u] \leftarrow timp \leftarrow timp + 1
```

#### Parcurgerea în adâncime: Teorema parantezelor

**Teorema parantezelor:** În orice căutare în adâncime a unui graf (orientat sau neorientat) G = (V, E), pentru orice două vârfuri u şi v, exact una din următoarele trei condiţii este adevărată:

- intervalele [d[u], f[u]] şi [d[v], f[v]] sunt total disjuncte,
- intervalul [d[u], f[u]] este conţinut, în întregime, în intervalul [d[v], f[v]], iar u este un descendent al lui v în arborele de adâncime, sau
- intervalul [d[v], f[v]] este conţinut, în întregime, în intervalul [d[u], f[u]], iar v este un descendent al lui u în arborele de adâncime.

#### Parcurgerea în adâncime: Teorema parantezelor

Demonstraţie. Începem cu cazul în care d[u] < d[v]. În funcţie de valoarea de adevăr a inegalităţii d[v] < f[u], există două subcazuri care trebuie considerate. În primul subcaz d[v] < f[u], deci v a fost descoperit în timp ce u era încă gri. Aceasta implică faptul că v este un descendent al lui u. Mai mult, deoarece v a fost descoperit înaintea lui u, toate muchiile care pleacă din el sunt explorate, iar v este terminat, înainte ca algoritmul să revină pentru a-l termina pe u. De aceea, în acest caz, intervalul [d[v], f[v]] este conţinut în întregime în intervalul [d[u], f[u]]. În celălalt subcaz f[u] < d[v] şi inegalitatea (23.1) implică faptul că intervalele [d[u], f[u]] şi [d[v], f[v]] sunt disjuncte.

Cazul în care d[v] < d[u] este similar, inversând rolurile lui u şi v în argumentaţia de mai sus.

#### Parcurgerea în adâncime: Teorema parantezelor

Corolarul 23.7 (Interclasarea intervalelor descendenţilor)

Vârful v este un descendent al lui u în pădurea de adâncime pentru un graf G orientat sau neorientat dacă şi numai dacă d[u] < d[v] < f[v] < f[u].

# Parcurgerea în adâncime: proprietăți

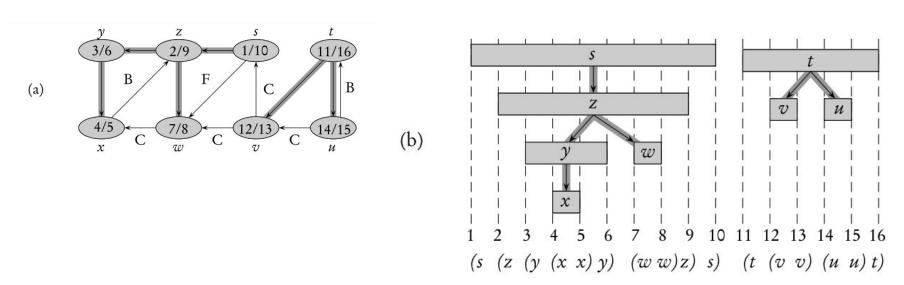


Diagrama b exemplifica foarte bine teorema anterioara.

#### Parcurgerea în adâncime: proprietăți

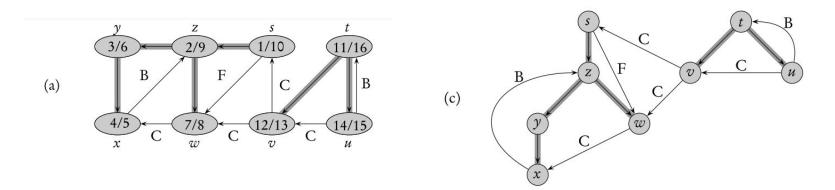
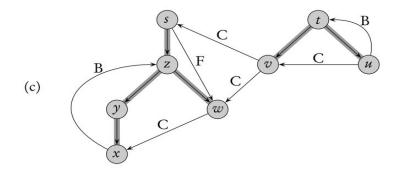


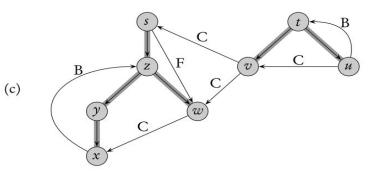
Diagrama ce exemplifica muchiile de întoarcere despre care vom vorbi imediat.

#### Clasificarea muchiilor:

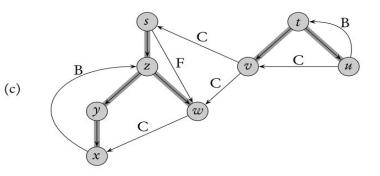
- 1. Muchiile de arbore sunt muchii din pădurea de adâncime  $G\pi$ . Muchia (u, v) este o muchie de arbore dacă v a fost descoperit explorând muchia (u, v).
- 2. Muchiile înapoi sunt acele muchii (u, v) care unesc un vârf u cu un strămoş v într-un arbore de adâncime. Buclele (muchii de la un vârf la el însuşi) care pot apărea într-un graf orientat sunt considerate muchii înapoi.
- 3. Muchiile înainte sunt acele muchii (u, v) ce nu sunt muchii de arbore şi conectează un vârf u cu un descendent v într-un arbore de adâncime.
- 4. Muchiile transversale sunt toate celelalte muchii. Ele pot uni vârfuri din acelaşi arbore de adâncime, cu condiţia ca unul să nu fie strămoşul celuilalt, sau pot uni vârfuri din arbori, de adâncime, diferiţi.



- 1. Muchiile de arbore sunt muchii din pădurea de adâncime  $G\pi$ . Muchia (u, v) este o muchie de arbore dacă v a fost descoperit explorând muchia (u, v).
- 2. Muchiile înapoi sunt acele muchii (u, v) care unesc un vârf u cu un strămoş v într-un arbore de adâncime. Buclele (muchii de la un vârf la el însuşi) care pot apărea într-un graf orientat sunt considerate muchii înapoi.
- 3. Muchiile înainte sunt acele muchii (u, v) ce nu sunt muchii de arbore şi conectează un vârf u cu un descendent v într-un arbore de adâncime.
- 4. Muchiile transversale sunt toate celelalte muchii. Ele pot uni vârfuri din acelaşi arbore de adâncime, cu condiţia ca unul să nu fie strămoşul celuilalt, sau pot uni vârfuri din arbori, de adâncime, diferiţi.

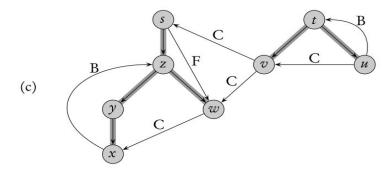


Într-un graf orientat nu vom avea toate cele 4 categorii... Ce categorii vom avea?

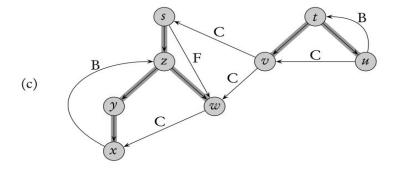


Într-un graf orientat nu vom avea toate cele 4 categorii... Ce categorii vom avea?

• Doar primele 2 categorii.



Într-un graf orientat vom avea un ciclu dacă găsim ce fel de muchie?



Într-un graf orientat vom avea un ciclu dacă găsim ce fel de muchie?

Muchie inapoi...