### Passaggio di Parametri per Valore o Indirizzo

Come in C, l'assembler permette di passare un dato per valore (copia) o per indirizzo, nel secondo caso rendendo modificabile il dato stesso da dentro una subroutine. Ovviamente nei due casi dovrà essere diverso il modo di accedere al dato.

## Passaggio per valore (mediante registro), risultato restituito mediante un registro

ORG \$4000

Dato: DC.W \$10

SommaV **ADD** #14,**D**1

RTS

Start: **MOVE Dato,D1** 

JSR SommaV

END Start

## Passaggio per indirizzo (mediante registro), risultato scritto in memoria

ORG \$4000

Dato: DC.W \$10

SommaI: **ADD** #14,(A1)

**RTS** 

Start: LEA Dato, A1

JSR SommaI

END Start

### Passaggio di Parametri mediante Aree Dati

E' possibile organizzare il programma affinchè il passaggio dei parametri dal programma chiamante ad un sottoprogramma avvenga utilizzando un'area di memoria (diversa dallo stack) che il programma chiamante riempie con i dati (e in cui poi legge i risultati), e da cui il sottoprogramma chiamato legge i dati passati dal chiamante.

La definizione dell'area dati utilizzata può essere fatta in due modi:

- o l'area è fissata a priori e quindi il chiamante sa già dove andare a reperire i dati,
- oppure l'area viene di volta in volta allocata dal chiamante, il quale poi passa al chiamato l'indirizzo dell'area mediante un registro.

In ogni caso, l'area dati per il passaggio dei parametri dovrà sempre prevedere una zona per i parameri di ingresso, ed una zona per i parametri di uscita.

#### OSS.

Utilizzare una stessa area di memoria come area per il passaggio di parametri ad una subroutine, impedisce di effettuare chiamate ricorsive, perchè sovrascriverebbero i parametri delle chiamate precedenti.

### Passaggio di Parametri mediante Stack di Sistema

Nella chiamata a sottoprogramma che utilizza lo stack per il passaggio dei parametri e per la collocazione delle variabili locali, il programmatore deve seguire le fasi qui SP indicate:

- Immediatamente prima della chiamata a sottoprogramma JSR, il chiamante aggiunge in cima (puntata da SP) allo stack di sistema i parametri da passare al sottoprogramma, e lo spazio per i risultati da restituire.
- La chiamata a sottoprogramma JSR, aggiunge in cima allo stack l'indirizzo di ritorno dal sottoprogramma (il corrente PC).
- Il sottoprogramma colloca in cima allo stack il valore dei rigestri da salvare.
- Il sottoprogramma colloca in cima allo stack le proprie variabili locali.
- Il sottoprogramma esegue il proprio codice e salva il risultato nello stack, nello spazio allocato dal chiamante.
- Il sottoprogramma libera lo stack dalle variabili locali.
- Il sottoprogramma invoca la RTS, che fa terminare la funzione, carica dallo stack l'indirizzo di ritorno e restituisce il controllo al chiamante.
- Il chiamante utilizza il risultato di ritorno e libera lo stack dai parametri passati al chiamato.

In questo modo è possibile effettuare chiamate ricorsive.

variabili locali

> event. registri salvati

indirizzo di ritorno (PC) 2 word

parametri di uscita

parametri in ingresso

indirizzi

m49

### Esempio di Funzione Ricorsiva: Fattoriale

```
implementazione C
int FATRIC(int N)
       int R;
       if (N==0)
               R = 1;
       else
               R = N * FATRIC(N-1);
       return (R);
}
                                                Stack
int N = 5;
int RESULT;
void main(void)
      RESULT = FATRIC(N);
                                                 N-1
}
                                                  R
                                            REG. SALV.
                                             indirizzo di
                                             Ritorno [N]
                                               Ris [N]
                                                  N
                           SP
                                main
```

Esempio di Funzione Ricorsiva	•	Fattoriale
-------------------------------	---	------------

N: DC.W \$4 RESULT: DS \$2

ORG \$1000

FATRIC: MOVEM D1,-(SP) salvo D1

SUBQ.L #2,SP Spazio per R sullo stack

MOVE 10(SP), D1 N in D1

BEQ FINERIC Se D1 e' zero finisco

RIC: MOVE D1,(SP) N che e' in D1 va in R

SUBQ #1,D1 D1 vale N-1

CALL: MOVEM D1,-(SP) N-1 sullo stack

SUBQ.L #2,SP spazio per NewRis

JSR FATRIC chiamata ricorsiva

RITR: MOVE (SP),D1 NewRis in D1

ADDQ.L #4,SP elimino NewRis e N-1

MULU (SP),D1 D1 = R\*NewRis = N\*NewRis

MOVE D1,(SP) R = R\*NewRis cioe' R=N\*NewRis

BRA **RITORNO** 

FINERIC: MOVE #1,(SP) 1 in R

RITORNO: MOVE (SP),8(SP) R in Ris

ADDQ.L #2,SP elimino R

MOVEM (SP)+,D1 ripristino D1

RTS ritorno al chiamante

START: NOP

MOVE N,-(SP) Spazio per N sullo stack

SUBQ.L #2,SP Spazio per Ris sullo stack

m5

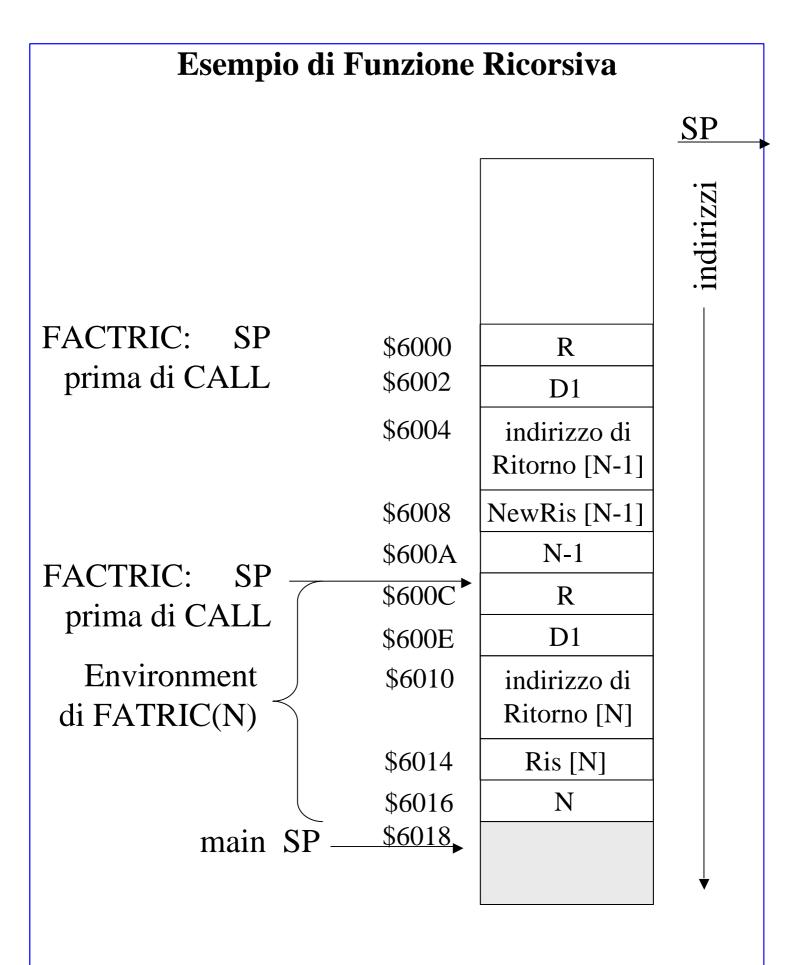
JSR FATRIC

RIT: MOVEM (SP)+,D1 Ris in D1, ed elimino da stack

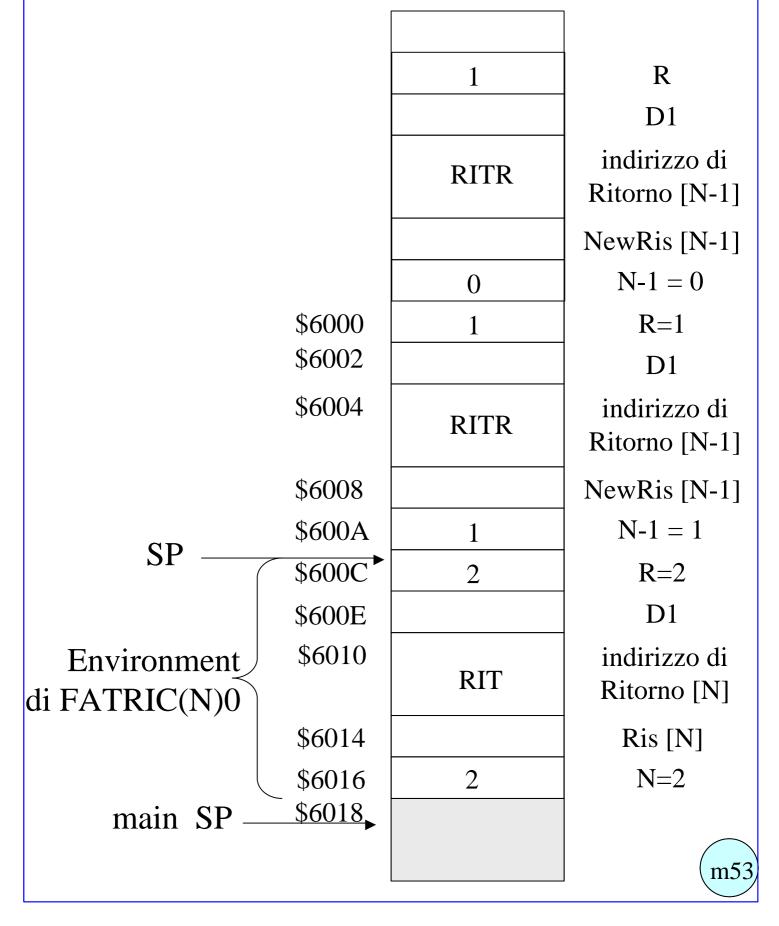
ADDQ.L #2,SP elimino N dallo stack

MOVE D1,RESULT

FINISH: STOP #\$2700



# Stack dopo l'unica esecuzione dell'istruzione all'indirizzo FINERIC (per N=2) (solo i valori interessanti)



### L'istruzione Decrement and Branch Always

Calcola il prodotto scalare di due vettori

N EQU \$00A

\$ORG \$3000

A DC.W 1,2,3,4,0,9,8,7,6,5

B DC.W -1,2,-3,4,-5,6,-7,8,-9,10

C DS.L 1

\$ORG \$4000

START: MOVEA.L #A,A0

MOVEA.L #B,A1

MOVE #N,D0

SUBQ #1,D0

CLR D2

LOOP: MOVE (A0)+,D1

MULS (A1)+,D1

ADD D1,D2

DBRA D0,LOOP decrementa D0, salta se >=0

MOVE D2,C

### Esempio, ricerca di un carattere in una stringa

cerca l'indirizzo del token e lo mette in ADDR se lo trova

```
TOKEN EQU
```

\$ORG \$3000

ADDR DS.L

STRING DC.B 'QUI QUO : QUA'

TAPPO DC.B \$0

> \$ORG \$4000

START: MOVEA.L #STRING,A0

MOVE.B #TOKEN,D0

LOOP #0,(A0)CMP.B

> **END BEQ**

CMP.B. (A0)+,D0 BNE LOOP

SUBQ.L #1,A0

MOVEA.L #ADDR,A1

MOVE.L A0,(A1)

### Esempio, Fibonacci ricorsivo

- \* esercizo di assembler per sistemi 1
- \* calcolo del numero di fibonacci
- \* mediante procedura ricorsiva, in cui il
- \* parametro n viene passato nel registro D0
- \* lo stack viene usato solo per appoggio,
- \* per memorizzare il risultato di F(n-1)
- \* mentre viene calcolato F(n-2)

\*

- \* F(0) := 1
- \* F(1) := 1
- \* F(n) := F(n-1) + F(n-2) per n >= 2

\*

- ORG \$1000
- N: DC.L \$4 RESULT: DC.L \$0

FIBRIC: NOP

- CMPI.L #1,D0
- BGT RICORS
- FINE01: MOVE.L #1,D0

**RTS** 

RICORS: NOP

- MOVEM.L D0,-(SP)
  - SUBQ.L #1,D0
  - JSR FIBRIC
  - MOVEM.L D0,-(SP)

MOVE.L 4(SP),D0

SUBQ.L #2,D0

IGD EIDDI

JSR FIBRIC  $F(N-2) \rightarrow D1$ 

ADD.L (SP),D0 D1 = F(N-1) + F(N-2)

ADDO.L #8.SP elimino dallo stack N e F(N-1)

salvo N sullo stack

copio N in D1

salvo F(N-1) sullo stack

RTS ritorno al chiamante

\* Main Program

START: MOVE.L N,D0

JSR FIBRIC

MOVE.L DO,RESULT

FINISH: STOP #\$2700

### Esempio, Fibonacci iterativo (1)

```
* esercizo di assembler per sistemi 1, calcolo del numero di fibonacci, procedura iterativa
* F(0) := 1
                    F(1) := 1
                                F(n) := F(n-1) + F(n-2) \text{ per } n \ge 2
    ORG
           $1000
N:
     DC.W
             $4
RESULT: DC.W
                $0
FIBO: NOP
TEST0: CMPI.W #0,4(SP)
    BEQ
           FINE01
TEST1: CMPI.W #1,4(SP)
    BNE
           OTHER
FINE01: MOVE.W #1,4(SP)
    RTS
OTHER: MOVEM.L D0,-(SP)
    MOVEM.L D1,-(SP)
    MOVEM.L A0,-(SP)
    CLR.L D0
    CLR.L D1
    MOVE.W 16(SP),D0 N in D0
    MOVE.W D0,D1
                       N in D1
    ADDQ.W #1,D1
    MULU #2,D1
    SUB.L D1,SP
                     USO 2*N byte nello stack
    MOVE.W #1,(SP)
    MOVE.W #1,2(SP)
    SUBQ.W #2,D0
                      N := N-2
    MOVE.L SP,A0
LOOP: MOVE.W (A0),D1
    ADD.W 2(A0),D1
    MOVE.W D1,4(A0)
    CMPI.W #0,D0
    BEQ ENDLOOP
    ADDQ.L #2,A0
```

SUBQ.W #1,D0 BRA LOOP

### Esempio, Fibonacci iterativo (2)

CLR.L D1 MOVE.W 18(A0),D1 salvo N in D1 ADDQ.W #1,D1 MULU #2,D1 MOVE.W (A0),18(A0) copio F(N) CTRL: ADD.L D1,SP MOVEM.L (SP)+,A0 MOVEM.L (SP)+,D1 MOVEM.L (SP)+,D0 RTS ritorno al chiamante Main Program START: NOP MOVE.W N,-(SP) JSR **FIBO** MOVE.W (SP)+,RESULT FINISH: STOP #\$2700

ENDLOOP: ADDQ.L #4,A0

