# Линейная алгебра и геометрия

## Slava Boben

## September 9, 2019

## Содержание

1	Лек	кция 1
	1.1	Общая информация
		1.1.1 Контакты
		1.1.2 О дисциплине
		1.1.3 Оценка
		1.1.4 Содержание курса
	1.2	Матрицы
		1.2.1 Операции над матрицами
		$1.2.2$ $\mathbb{R}^n$
		1.2.3 Транспонирование
		1.2.4 Умножение матриц
2	Лек	кция 2
	2.1	Сумма
	2.2	Умножение матриц
	2.3	Системы линейных уравнений
	_	
3		кция 3
	3.1	Как решить СЛУ?
	0.0	3.1.1 Элементарные преобразования СЛУ и её расширенная матрица
	3.2	Ступенчатые матрицы
	3.3	Применение элементарных преобразований СЛУ к матрицам
4	Mar	тод Гаусса решения СЛУ (метод исключения неизвестных)
4		
	4.1	Алгоритм
	4.2	
	4.3	Матричные уравнения
		4.3.1 Тип (I)
	4.4	Обратные матрицы
	4.5	Перестановки

## 1 Лекция 1

#### 1.1 Общая информация

#### 1.1.1 Контакты

Авдеев Роман Сергеевич

- suselr@yandex.ru
- ravdeev@hse.ru

#### 1.1.2 О дисциплине

1 - 4 модули

Письменный экзамен: 2, 4 модули

#### 1.1.3 Оценка

- 1. Экзамен
- 2. Коллоквиум
- 3. Контрольная работа
- 4. Больше ДЗ
- 5. Работа на семинарах
- 6. Бонус Задачи из листков

$$O_{\rm Итог} = \min(10, {\rm Округлениe}(0.4*O_{\rm Экз} + 0.22*O_{\rm Колл} + 0.16*O_{\rm KP} + 0.16*O_{\rm ДЗ} + 0.08*O_{\rm Cem} + 0.08*O_{\rm Л}), 10)$$

$$O$$
кругление $(x) = [x]$ 

#### 1.1.4 Содержание курса

- 1. Начало алгебры 9 10 занятий
  - Матрицы
  - Системы линейных уравнений
  - Определители
  - Комплексные числа
- 2. Собственно линейная алгебра
  - Вектороное пространство

#### 1.2 Матрицы

**Определение 1.** Матрица размера  $n \times m$  — это прямоугольная таблица высоты m и ширины n

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

 $a_i j$  – элемент на пересечении і-й строки и ј-го столбца

Краткая запись –  $A = (a_{ij})$ 

Множество всех матриц размера  $m \times n$  с коэффициентами из  $\mathbb{R}$  (множество всех действительных чисел) —  $\mathrm{Mat}_{n*m}(\mathbb{R})$  или  $\mathrm{Mat}_{n*m}$ 

Определение 2. Две матрицы  $A\in \mathrm{Mat}_{n\times m}$  и  $B\in \mathrm{Mat}_{p\times q}$  называются равными, если m=p, n=q, и соответствующие элементы равны

2

Пример. 
$$\begin{pmatrix} \circ & \circ & \circ \\ \circ & \circ & \circ \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} \circ & \circ \\ \circ & \circ \\ \circ & \circ \end{pmatrix}$$

#### Операции над матрицами

 $A, B \in \mathrm{Mat}_{m*n}$ 

- $Cymma\ A + B := (a_{ij} + b_{ij})$
- Произведение на скаляр  $\alpha \in \mathbb{R} \implies \lambda A := (\lambda a_{ij})$

Свойства суммы и произведения на скаляр

 $\forall A, B, C \in \operatorname{Mat}_{m * n} \forall \lambda, \mu \in \mathbb{R}$ 

- (1) A + B = B + A (коммутативность)
- (2) (A + B) + C = A + (B + C) (ассоциативность)

(3) 
$$A+0=0+A=A$$
, где  $0=\begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$ 

- (4) A + (-A) = 0-A — Противоположная матрица
- (5)  $(\lambda + \mu)A = \lambda A + \mu A$
- (6)  $\lambda(A+B) = \lambda A + \lambda B$
- (7)  $\lambda(\mu A) = \lambda \mu A$
- (8) 1A = A

Упраженение. Доказать эти свойства

Примечание. Из свойств (1)-(8) следует, что  $\mathrm{Mat}_{n*m}(\mathbb{R})$  является векторным пространством над  $\mathbb{R}$ 

#### 1.2.2 $\mathbb{R}^n$

$$\mathbb{R}^n:=\{(x_1,\ldots,x_n)\mid x_i\in\mathbb{R}\ \forall i=1,\ldots,n\}$$
  $\mathbb{R}^1=\mathbb{R}$  — числовая прямая

$$\mathbb{R}^1 = \mathbb{R}$$
 — числовая прямая

$$\mathbb{R}^2$$
 – плоскость

$$\mathbb{R}^3$$
 — трехмерное пространство

Договоримся отождествлять  $\mathbb{R}^n$  со столбцами высоты n

$$(x_1,\ldots,x_n)\leftrightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$
 — "вектор столбец"

$$\mathbb{R}^n \leftrightarrow \mathrm{Mat}_{n*m}(\mathbb{R})$$

$$\begin{bmatrix} x & \leftrightarrow \operatorname{Mat}_{n * m}(\mathbb{R}) \\ x & \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n, y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n \end{bmatrix} \implies [x = y \iff x_i = y_i \forall i]$$

$$x + y := \begin{pmatrix} x_1 + y_1 \\ \vdots \\ x_n + y_n \end{pmatrix}$$

$$x + y := \begin{pmatrix} x_1 + y_1 \\ \vdots \\ x_n + y_n \end{pmatrix}$$

$$\lambda \in \mathbb{R} \implies \lambda x_i := (\lambda x_1, \dots)$$

#### 1.2.3Транспонирование

$$A \in \operatorname{Mat}_{m*n} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \rightsquigarrow A^T \in \operatorname{Mat}_{n*m} := \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \dots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \dots & a_{m2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

3

 $A^T$  — Транспонированная матриц

Свойства:

$$(1) (A^T)^T = A$$

(2) 
$$(A+B)^T = A^T + B^T$$

$$(3) (\lambda A)^T = \lambda A^T$$

Пример. 
$$\begin{pmatrix} x_1 & \dots & x_n \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

Пример. 
$$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} x_1 & \dots & x_n \end{pmatrix}$$

Пример. 
$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 2 & 4 & 6 \end{pmatrix}$$

#### 1.2.4 Умножение матриц

$$A=(a_{ij})$$
  $A_{(i)}-i$ -я строка матрицы  $A$   $A^{(j)}-j$ -й столбец матрицы  $A$ 

(1) Частный случай: Произведение строки на столбец одинаковой длинны

$$\underbrace{(x_1, \dots, x_n)}_{1 \times n} \underbrace{\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}}_{n \times 1} = x_1 * y_1 + \dots + x_n * y_n$$

(2) A - матрица размера m\*n

B - матрица размера n\*p

Кол-во строк матрицы A равно кол-ву столбцов матрицы B — условие согласованности матриц  $AB := C \in \operatorname{Mat}_{m*p},$  где  $C_{ij} = A_{(i)}B^{(j)}$ 

Пример. 
$$\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} (x_1 \dots x_n) := \begin{pmatrix} x_1y_1 & x_2y_1 & \dots & x_ny_1 \\ x_1y_2 & x_2y_2 & \dots & x_ny_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_1y_n & x_2y_m & \dots & x_ny_m \end{pmatrix}$$

Пример. 
$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 3 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 0 & 5 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1*2+0*0+2*1 & 1*(-1)+0*5+2*1 \\ 0*2+(-1)*0+3*1 & 0*(-1)+(-1)*5+3*1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}$$

## 2 Лекция 2

### 2.1 Сумма

$$S_p,S_{p+1},\dots,S_q$$
 — набор чисел  $\sum_{i=p}^q S_i:=S_p+S_{p+1}+\dots+S_q$  — сумма по  $i$  от  $p$  до  $q$   $\sum_{i=1}^1 00i^2=1^2+2^2+\dots+100^2$  Свойства

1. 
$$\lambda \sum_{i=1}^{n} S_i = \sum_{i=1}^{q} \lambda S_i$$

2. 
$$\sum_{i=1}^{q} (S_i + t_i) = \sum_{i=1}^{n} S_i + \sum_{i=1}^{n} t_i$$

3. 
$$\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n S_{ij} = \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^m$$
 — Сумма всех элементов матрицы  $S=(s_{ij})$ 

#### 2.2 Умножение матриц

$$A \in \operatorname{Mat}_{m \times n}, B \in \operatorname{Mat}_{n \times p}$$
 $AB = C$ 
 $c_{ij} = A_{(i)}B^{(j)} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \cdots + a_{1n}b_{nj} = \sum_{k=1}^{n} a_{ik}b_{kj}$ 
Свойства умножения матриц:

1. 
$$A(B+C) = AB + AC$$
 — левая дистрибутивность

Доказательство 
$$x_{ij} = A_{(i)}(B+C)^{(j)} = \sum_{k=1}^n a_{ik}(b_{kj}+c_{kj}) = \sum_{k=1}^n (a_{ik}b_{kj}+a_{ik}c_{kj}) = \sum_{k=1}^n a_{ik}bkj + \sum_{k=1}^n a_{ik}c_{kj} = A_{(i)}B^{(j)} + A_{(i)}C^{(j)} = yij$$

2. (A+B)C = AC + BC — правая дистрибутивность, доказывается аналогично

3. 
$$\lambda(AB) = (\lambda A)B = A(\lambda B)$$

4. (AB)C = A(BC) — ассоциативность Доказательство

$$\underbrace{(AB)C}_{u} = x, A\underbrace{(BC)}_{v} = y$$

$$x_{ij} = \sum_{k=1}^{p} u_{ik} * c_{kp}$$

$$= \sum_{k=1}^{p} (\sum_{l=1}^{n} a_{il} b_{lk}) c_{kj}$$

$$= \sum_{k=1}^{p} (\sum_{l=1}^{n} a_{il} b_{lk}) c_{kj})$$

$$= \sum_{l=1}^{n} (\sum_{k=1}^{p} a_{il} b_{lk}) c_{kj}$$

$$= \sum_{l=1}^{n} a_{il} (\sum_{k=1}^{p} b_{lk} c_{kj})$$

$$= \sum_{l=1}^{n} a_{il} v_{lj}$$

$$= u_{ii}$$

$$5. \ \underbrace{(\stackrel{T}{AB})}_{x} = \underbrace{B^T A^T}_{y}$$

Доказательство

$$x_{ij} = [AB]_{ji} = A_{(j)}B^{(i)} = (B^T)_{(i)}(A^T)^{(j)} = y_{ij}$$

Умножение матриц не коммутативно

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$
$$AB = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, BA = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Определение 3.  $A \in \operatorname{Mat}_{n \times n} \implies A$  называется  $\kappa \varepsilon a \partial p m a n o \check{u}$  матрицей подярка n

Обозн.: 
$$M_n := \operatorname{Mat}_{n \times n} A \in M_n$$

**Определение 4.** Матрица  $A \in M_n$  называется *диагональной* если все ее элементы вне главной диагонали равны нулю  $(a_{ij} = 0 \text{ при } i \neq j)$ 

$$A = \Longrightarrow A = diag(a_1, a_2, \dots, a_n)$$

Лемма.  $A = diag(a_1, \ldots, a_n) \in M_n \implies$ 

1. 
$$\forall B \in Mat_{n \times p}, AB = \begin{pmatrix} a_1 B_{(1)} \\ a_2 B_{(2)} \\ \vdots \\ a_n B_{(n)} \end{pmatrix}$$

2.  $\forall B \in Mat_{m \times n}$  – аналогично (вектор строка)

Доказательство

1. 
$$[AB]_{ij} = \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 & a_i & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_{1j} \\ b_{2j} \\ \vdots \\ b_{nj} \end{pmatrix} = a_i b_{ij}$$

2. 
$$[BA]_{ij} =$$

**Определение 5.** Матрица  $E = E_n = diag(1, 1, ..., 1)$  называется единичной матрицей порядка n.

Свойства

1. 
$$EA = A \quad \forall A \in \mathrm{Mat}_{n \times p}$$

2. 
$$AE = A \quad \forall A \in Mat_{p \times n}$$

3. 
$$AE = EA = A \quad \forall A \in M_n$$

**Определение 6.** Следом матрицы  $A \in M_n$  называется число  $trA = a_{11} + a_{22} + \cdots + a_{nn} = \sum_{i=1}^n a_{ii}$ 

Свойства

1. 
$$tr(A+B) = trA + trB$$

2. 
$$tr(\lambda A) = \lambda tr A$$

3. 
$$tr(A^T) = tr(A)$$

4. 
$$tr(AB) = tr(BA) \forall A \in Mat_{m \times n}, B \in Mat_{nm}$$

Доказательство

$$AB = x \in M_m, BA = y \in M_n$$
  

$$trx = \sum_{i=1}^m x_{ii} = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n a_{ij}b_{ji} = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m b_{ji}a_{ij} = \sum_{i=1}^n y_{ij} = try$$

Пример. 
$$A=(1,2,3), B=\begin{pmatrix}4\\5\\6\end{pmatrix}$$
 
$$tr(AB)=tr(1\cdot 4+2\cdot 5+3\cdot 6)=32$$
 
$$tr(BA)=\begin{pmatrix}4&8&12\\5&10&15\\6&12&18\end{pmatrix}=4+10+18=32$$

#### 2.3 Системы линейных уравнений

Линейное уравнение —  $a_1x_1 + a_2x_2 + \cdots + a_nx_n = b$   $a_1, a_2, \ldots, a_n, b \in \mathbb{R}$  — коэффициенты  $x_1, x_2, \ldots, x_n$  — неизвестные

Система линейных уравнений:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

**Определение 7.** Решение одного уравнение – это такой набор  $x_1, x_2, \ldots, x_n$ , при подстановке которого в уравнение получаем тождество.

Решение СЛУ – такой набор значений неизвестных, которые является решением каждого уравнения СЛУ.

Основная задача: решить СЛУ, т.е. найти все решениея.

**Пример.** 
$$n = m = 1$$

$$ax = b$$

1. 
$$a \neq 0 \implies x = \frac{b}{a}$$

$$2. \ a=0 \implies 0x=b$$

- $b \neq 0 \implies$  нет решений
- ullet  $b=0 \implies x \in \mathbb{R}$  бесконечно много решений.

$$A \in Mat_{m \times n}(R) = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$
 — матрица коэффициентов

$$B\in \mathrm{Mat}_{m imes 1}=egin{pmatrix} b_1\b_2\ dots\b_n \end{pmatrix}$$
 — столбец правых частей

$$X \in \mathrm{Mat}_{m imes 1} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$
 — столбец неизвестных

 $(*) \leftrightarrow Ax = b$  — Матричная форма записи СЛУ

Определение 8. СЛУ называется

- совместной, если у нее есть хотя бы одно решение
- несовмествной, если решений нет

## 3 Лекция 3

 $Ax = b, A \in Mat_{m \times n}, b \in \mathbb{R}^m$ 

Полная информация о СЛУ содержится в её расширенной матрице (A|b).

**Определение 9.** Две системы уравнений от одних и тех же неизвестных называются *эквивалентными*, если они имеют одинаковые множества решений.

Пример. Рассмотрим несколько СЛУ

A) 
$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ x_1 - x_2 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$B) \begin{cases} 2x_1 = 1\\ 2x_2 = 1 \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

C) 
$$x_1 + x_2 = 1$$
 (1 1 1)

А и В эквиваленты, так как обе имеют единственное решение  $(\frac{1}{2},\frac{1}{2}).$ 

А и С не эквивалентны, так как С имеет бесконечно много решений.

#### 3.1 Как решить СЛУ?

**Идея**: выполнить преобразование СЛУ, сохраняющее множество её решений, и привести её к такому виду, в котором СЛУ легко решается.

Пример. 
$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix} \leftrightarrow \begin{cases} x_1 = b_1 \\ x_2 = b_2 \\ \vdots \\ x_n = b_n \end{cases}$$

#### 3.1.1 Элементарные преобразования СЛУ и её расширенная матрица

тип	СЛУ	расширенная матрица
1.	К $i$ -му уравнению прибавить $j$ -ое, умноженное на $\lambda \in \mathbb{R} \; (i \neq j)$	$\Theta_1(i,j,\lambda)$
2.	Переставить $i$ -е и $j$ -е уравнения $(i \neq j)$	$\Theta_2(i,j)$
3.	Умножить $i$ -ое уравнение на $\lambda \neq 0$	$\Im_3(i,\lambda)$

- 1.  $\Theta_1(i,j,\lambda)$ : к *i*-ой строке прибавить *j*-ую, умноженную на  $\lambda$  (покомпонентно),  $a_{ik} \to a_{ik} + \lambda a_{jk} \forall k = 1, \dots, n, b_i \to b_i + \lambda b_j$ .
- 2.  $\Theta_2(i,j)$ : переставить і-ую и ј-ую строки.
- 3.  $\Theta_3(i,\lambda)$ : умножить і-ю строку на  $\lambda$  (покомпонентно).

 $\Theta_1, \Theta_2, \Theta_3$  называются элементарными преобразованиями строк расширенной матрицы.

Лемма. Элементарные преобразования СЛУ не меняют множество решений

 $\mathcal{A}$ оказательство. Пусть мы получили СЛУ $(\star\star)$  из СЛУ $(\star)$  путем элементарных преобразований.

- 1. Всякое решение системы (\*) является решением (\*\*).
- 2. (⋆) получается из (⋆⋆) путем элементарных преобразований.

$$\begin{array}{c|c|c} (\star) \rightarrow (\star\star) & (\star\star) \rightarrow (\star) \\ \hline \Theta_1(i,j,\lambda) & \Theta_1(i,j,-\lambda) \\ \Theta_2(i,j) & \Theta_2(i,j) \\ \Theta_3(i,\lambda) & \Theta_3(i,\frac{1}{\lambda}) \\ \hline \end{array}$$

Следовательно, всякое решение (\*\*) является решением (\*)  $\Longrightarrow$  множества решений совпадают.

#### 3.2 Ступенчатые матрицы

Определение 10. Ведущим элементом ненулевой строки называется первый её ненулевой элемент.

Определение 11. Матрица  $M \in \mathrm{Mat}_{m \times n}$  называется  $\mathit{cmyne}_{\textit{H}}\mathit{vamo\'u}$ , или имеет ступенчатый вид, если:

- 1. Номера ведущих элементов её ненулевых строк строго возрастают.
- 2. Все нулевые строки стоят в конце.

 $\diamond \neq 0, *$  – что угодно.

Определение 12. М имеет улучшенный ступенчатый вид, если:

- 1. М имеет обычный ступенчатый вид.
- 2. Все ведущие элементы равны 1.
- 3. В одном столбце с любым ведущим элементом стоят только нули.

8

**Теорема 1.** 1) Всякую матрицу элементарными преобразованиями можно привести к ступенчатому виду. 2) Всякую ступенчатую матрицу элементарными преобразованиями строк можно привести к улучшенному ступенчатому виду.

**Следствие.** Всякую матрицу элементарными преобразованиями строк можно привести к улучшенному ступенчатому виду.

Доказательство.

- 1. Алгоритм. Если М нулевая, то конец. Иначе:
- Шаг 1 Ищем первый ненулевой столбец, пусть j его номер.
- Шаг 2 Переставляем строки, если нужно, добиваемся того, что  $a_{1i} \neq 0$
- Шаг 3 Выполняем  $\Theta_1(2,1,-\frac{a_{2j}}{a_{1j}}),\ldots,\Theta_1(m,1,-\frac{a_{mj}}{a_{1j}})$ . В результате  $a_{ij}=0$  при  $i=2,3,\ldots m$ .

Дальше все повторяем для меньшей матрицы M'.

- 2. Алгоритм. Пусть  $a_{1j_1}, a_{2j_2}, \dots, a_{rj_r}$  ведущие элементы ступенчатой матрицы.
- Шаг 1 Выполняем  $\vartheta_3(1,\frac{1}{a_{1j_1}}),\dots,\vartheta_3(r,\frac{1}{a_{rj_r}})$ , в результате все ведущие элементы равны 1.
- Шаг 2 Выполняем  $\Theta_1(r-1,r,-a_{r-1\ j_r}), \Theta_1(r-2,r,-a_{r-2\ j_r}),\ldots,\Theta_1(1,r,-a_{1\ j_r})$ . В результате все элементы над  $a_{rj_r}$  равны 0.

Аналогично обнуляем элементы над всеми остальными ведущими.

Итог: матрица имеет улучшенный ступенчатый вид.

### 3.3 Применение элементарных преобразований СЛУ к матрицам

Всякое элементарное преобразование строк матрицы реализуется умножением как умножение слева на подходящую "элементарную матрицу".

•  $\vartheta_1(i,j,\lambda): A \to U_1(i,j,\lambda)A$ , где

(на диагонали стоят единицы, на i-м j-м месте стоит  $\lambda$ , остальные элементы нули)

•  $\vartheta_2(i,j): A \to U_2(i,j)A$ , где

(на диагонали стоят единицы, кроме i-го и j-го столбца (там нули, на i-м j-м и j-м и i-м местах стоит 1, остальные нули)

•  $\vartheta_3(i,\lambda):A\to U_3(i,\lambda)A$ , где

$$U_3(i,\lambda) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \dots & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(на диагонали стоят единицы, кроме i-го столбца, там  $\lambda$ , остальные элементы нули)

Упраженение. Доказательство.

Упраженение. Элементарные преобразования столбцов.

## 4 Метод Гаусса решения СЛУ (метод исключения неизвестных)

Дана СЛУ с расширенной матрицей (A|b)

Было: элементарные преобразования строк в (A|b) сохраняют множество решений.

#### 4.1 Алгоритм

Прямой ход метода Гаусса

Выполняя элементарные преобразования строк в (A|b), приведем A к ступенчатому виду:

$$\begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 & a_{ij_1} & * & \dots & \dots & b_1 \\ 0 & \dots & 0 & 0 & a_{2j_2} & * & \dots & b_2 \\ \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & a_{rj_r} & b_r \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & b_{r+1} \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Случай 1  $\exists i \geq r+1 : b_i \neq 0$ 

Тогда в новой СЛУ *i*-е уравнение  $0 \cdot x_1 + \dots + 0 \cdot x_n = b_i$ , т.е.  $0 = b_i \implies \text{СЛУ}$  несовместна

**Случай 2** либо r=m, либо  $b_i=0 \quad \forall i \geq r+1$ 

Выполняя элементарные преобразования строк приводим матрицу к улучшенному ступенчатому виду – обратный ход метода Гаусса

Неизвестные  $x_{j_1}, x_{j_2}, \dots, x_{j_r}$  называются главными, а остальные свободними, где  $j_i$  – индексы столбцов с ведущими элементами.

**Подслучай 2.1** r=n, т.е. все неизвестные – главные

$$\begin{pmatrix} 1 & \dots & 0 & b_1 \\ \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 1 & b_r \\ 0 & \dots & 0 & 0 \end{pmatrix} \leftrightarrow \begin{cases} x_1 = b_1 \\ x_2 = b_2 \\ \vdots \\ x_r = b_r \end{cases}$$
 — единственное решение.

10

**Подслучай 2.2** r < n, т.е. есть хотя бы одна свободная неизвестная

Перенесем в каждом уравнении все члены со свободными неизвестными в правую часть, получаем выражения всех главных неизвестных через свободные, эти выражения называется общим решением  $ucxodnoù\ CJY$ .

Пример. Улучшенный ступенчатый вид:

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 & 1 & | & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & | & 4 \end{pmatrix}.$$

Главные неизвестные:  $x_1, x_3$ 

Свободные неизвестные:  $x_2, x_4$ .

 $x_2 = t_1, x_4 = t_2$  – параметры.

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 - 3t_1 - t_2 \\ t_1 \\ 4 + 2t_2 \\ t_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} + t_1 \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + t_2 \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Общее решение:

$$\begin{cases} x_1 = -1 - 3x_2 - x_4 \\ x_3 = 4 + 2x_4 \end{cases}$$

**Следствие.** Всякая СЛУ с коэффициентами из ℝ имеет либо 0 решений, либо одно решение, либо бесконечно много решений.

**Определение 13.** СЛУ называется однородной (ОСЛУ), если все её правые части равны 0. Расширенная матрица: (A|0)

**Очевидный факт:** Всякая ОСЛУ имеет нулевое решение  $(x_1 = x_2 = \dots = x_n = 0)$ .

Следствие. Всякая ОСЛУ либо имеет ровно 1 решение (нулевое), либо бесконечно много решений.

**Следствие.** Всякая ОСЛУ, у которой число неизвестных больше числа уравнений, имеет ненулевое решение

Доказательство. В ступенчатом виде будет хотя бы одна свободная неизвестная. Придавая ей ненулевое значение, получим ненулевое решение ■

#### 4.2

 $(\star)$ Ax = b, совместная

Частное решение  $\text{СЛУ}(\star)$  – это какое-то одно её решение.

Утверждение. Пусть Ax = b – совместная СЛУ.

 $x_0$  – частное решение

 $S \subset \mathbb{R}^n$  — множество решений ОСЛУ Ax = 0

 $L \subset \mathbb{R}^n$  – множество решений Ax = b.

Тогда,  $L = x_0 + S$ , где  $x_0 + S = \{x_0 + v | v \in S\}$ 

Доказательство.

1. Пусть  $u \in L$ . Положим  $v = u - x_0$ 

Тогда  $u = x_0 + v$ .

$$Av = A(u - x_0) = Au - Ax_0 = b - b = 0 \implies v \in S \implies L \subseteq x_0 + S$$

2. Пусть  $v \in S$ , положим  $u = x_0 + v$ .

Тогда, 
$$Au = A(x_0 + v) = Ax_0 + Av = b + 0 = b \implies u \in L \implies x_0 + S \subseteq L$$

#### 4.3 Матричные уравнения

1. AX = B A, B известны X – неизвестная матрица

2. XA = C A, C известны X – неизвестная матрица

 $XA = C \leftrightarrow A^T X = B^T$ , т.е. достаточно уметь решать только уравнения первого типа.

#### 4.3.1 Тип (I)

 $\underset{n\times m}{A}\underset{N\times p}{X}=\underset{n\times p}{B}$  – это уравнение равносильно системе

$$\begin{cases} AX^{(1)} = B^{(1)} \\ AX^{(2)} = B^{(2)} \\ \vdots \\ AX^{(p)} = B^{(p)} \end{cases}$$

Этот набор СЛУ надо решать одновременно методом Гаусса

Записываем матрицу (A|B) и элементарными преобразованиями строк с ней приводим A к улучшенному ступенчатому виду.

Получаем (A'|B') - A' имеет улучшенный ступенчатый вид.

Остается выписать общее решение для каждой СЛУ

$$\begin{cases} A'x^{(1)} = B^{(1)} \\ A'x^{(2)} = B^{(2)} \\ \vdots \\ A'x^{(p)} = B^{(p)} \end{cases}$$

### 4.4 Обратные матрицы

**Определение 14.** Матрица  $B \in M_n$  называется *обратной*, к A, если AB = BA = E.

Обозначение:  $B = A^{-1}$ 

Факты:

- 1. Если  $\exists A^{-1}$ , то она определена однозначно
- 2. Если AB=E для некоторой  $B\in M_n$ , то BA=E автоматически и тогда  $B=A^{-1}$

**Следствие.**  $A^{-1}$  является решение матричного уравнения AX = E (если решение существует)

#### 4.5 Перестановки

**Определение 15.** Перестановкой (или подстановкой) на множестве  $\{1, 2, \ldots, n\}$  называется всякое биективное (взаимно однозначное) отображение

$$\sigma: \{1, 2, \dots, n\} \to \{1, 2, \dots, n\}$$