# Дифференциальные уравнения

## Гуревич

## Содержание

1	Однородное уравнение	2
2	Обобщенно-однородное уравнение	3
3	Уравнение в полных дифференциалах 3.0.1 Геометрический смысл решения уравнения в полных	3
	дифференциалах	4
4	Уравнения и ряды Тейлора	6
5	Практика	6
6	Численные методы	7
7	Существование и единственность решения	8

### 1 Однородное уравнение

$$\frac{dx}{dt} = f(\frac{x}{t})$$

Как искать его решение? Заменой  $u(t) = \frac{x}{t}$ . Тогда уравнение перепишется в виде  $\frac{dx}{dt} = \frac{du}{dt}t + u$ . В нем переемные разделяются:  $\frac{du}{f(u)-u} = \frac{dt}{t}$ . Итак, типы уравнений:

- 1. С разделяющимися переменными
- 2. Приводящиеся к виду  $\frac{dx}{dt} = f(ax + bx + c)$
- 3. Првиодящиеся к виду  $(a_1x + b_1t + c_1)dx + (a_2x + b_2x + c_2)dt = 0$

Подумаем, можно ли это последнее привести к однородному. Добавим условие  $c_1^2+c_2^2\neq 0$  (иначе система уже однородна). В общем, если эти две прямые пересекаются в точке  $(x_*,t_*)$ , то можно ввести новые переменные, передвинув эту точку в начало координат:  $x\mapsto x-x_*,\ t\mapsto t-t_*$ . Тогда система перепишется без  $c_1,\ c_2,\$ и таким образом будет однородной. Если прямые не пересекаются, то прямые лиюо совпадают, либо параллельны. Тогда введем замену (для любой прямой)  $z(t)=a_1x+b_1t+c_1$ . Так как прямые параллельны, то  $\frac{a_1}{a_2}=\frac{b_1}{b_2}=k$ , значит, мы можем выразить вторую прямую:  $a_2x+b_2t+c_2=\frac{1}{k}(a_1x+b_1t+kc_2)=\frac{1}{k}(z-c_1+kc_2)$ . Уравнение приводится к виду  $z(t)dx+\frac{1}{k}(z-c_1+kc_2)dt=0$ . Но у нас все равно многовато переменны. Выразим dx через z:

$$z(\frac{dz - b_1 dt}{a_1}) + \frac{1}{k}(z - c_1 + kc_2) = 0$$

Умножим на  $a_1k$ :

$$kzdz = kb_1zdt - a_1zdt - a_1(kc_2 - c_1)dt$$

Домножим на  $\frac{1}{kzdt}$ :

$$\frac{dz}{dt} = ((b_1 - \frac{a_1}{k})z - a_1(kc_2 - c_1))\frac{1}{z}$$

Finally, уравнение с разделяющимися переменными! ПОБЕДА!

### 2 Обобщенно-однородное уравнение

Определение 1 Обобщенно-однородное уравнение - уравнение вида

$$M(x,t)dx + N(x,t)dt = 0$$

причем M, N - такие. что  $\exists n \in \mathbb{R}$ : если  $x = z^n(t)$ , то уравнение  $M(z^n, t)nz^{n-1}dz + N(z^n, t)dt = 0$  однородно.

**Пример.** Испортим однородное уравнения, чтобы сделать его обощеннооднородным. Роман придумал, чел харош.

Сведем и этого зверя к разделяющимся переменным.

$$\begin{cases} n(kz)^{n-1}M((kz)^n, kt) = k^m M(z^n, t)nz^{n-1} \\ N((kz)^n, kt) = k^m N(z^n, t) \end{cases}$$

## 3 Уравнение в полных дифференциалах

Напомним, что полный дифференциал dF(x,y)  $C^1$ -гладкой функции равен  $\frac{\partial F}{\partial x}dx+\frac{\partial F}{\partial y}dy$ .

Определение 2 Уравнение в полных дифференциалах - уравнение вида

$$dF(x,y) = 0, F \in C^2(\Omega), \Omega \subset \mathbb{R}^2$$

Если мы знаем саму функцию, то решение находится мгновенно: dF(x,y) = const. Правда, оно неявное. Выразим y = y(x) по теореме о неявной функции.

Пример.  $x^2 \sin t dt + 2x \cos t dx = 0$ 

Уравнение является уравнение в полных дифференциалах, если существуют такие функции, что  $M=\frac{\partial F}{\partial x},~N=\frac{\partial F}{\partial y}$ 

**Теорема** 1 (необходимое условие представления в полных дифференциалах)

$$\frac{\partial M}{\partial u} = \frac{\partial N}{\partial u}$$

Достаточное условие -  $M_y = N_x$  в односвязной области

#### Доказательство. □

Как подбирать такие функции? Мы знаем, что  $\frac{\partial F}{\partial x} = M(x,y)$ . Проинтегрируем это равенство по x. Имеем  $F = \int M(x,y)dx + \varphi(y)$ . Проделаем то же самое по переменной y:  $\frac{\partial F}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial y}(\int M(x,y)dx) + \varphi' = N(x,y)$ , откуда  $\varphi = \int \left(N - \frac{\partial}{\partial y}(\int Mdx)\right)dy$ . Чтобы проверить себя при решении, помним, что  $\varphi$  не зависит от x! Итак,

$$F = \int M(x,y)dx + \int \left(N - \frac{\partial}{\partial y} \left(\int Mdx\right)\right) dy$$

# 3.0.1 Геометрический смысл решения уравнения в полных дифференциалах

Так как z=z(x,y) - какая-то поверхность, то запись z=const - это линии уровня, которые можно спроецировать на плокость переменных и получить интегральные кривые.

**Пример (модель Лотки-Вольтерра).** Пусть x(t) - плотность карасей, y(t) - плотность щук в некотором пруду. Щуки сдерживают рост карасей, но от количества карасей зависит также и количество щук. Запишем систему:

$$\begin{cases} \dot{x} = x(a - by) \\ \dot{y} = y(-c + ex) \end{cases}$$

Лотка придумал эту систему для биоценозов, а Вольтерра - для химических реакций.

Давайте решим эту систему. Её расширенное фазовое пространство, вообще говоря, трехмерное, поэтому будем рассматривать фазовые кривые - проекции интегральных на плоскость независимых параметров. Они ориентированы в направлении роста параметра t. Найдем эти кривые, найдя решение уравнения  $\frac{dy}{dx} = \frac{dy/dt}{dx/dt} = \frac{-cy+exy}{ax-bxy}$ . Переменные разделяются:

$$\frac{(a-by)dy}{y} = \frac{(-c+ex)dx}{x}$$

Представим его в полных дифференциалах:

$$d\left(a\ln y - by + c\ln x - ex\right) = 0$$

Значит, решение имеет вид  $a \ln y - by + c \ln x - ex = h = const$ . Выглядит очень сложно, но давайте попробуем построить изолинии. Введм функцию  $F = \ln (y^a x^c) - by - ex$ , и поищем её изолинии. Сначала найдем критические точки:  $(x_*, y_*) = (\frac{c}{e}, \frac{a}{b})$  (получилась единственная точка). Определим тип критической точки (составим гессиан, посчитаем его знакоопределенность); получим, что это точка максимума. Линии уровня - какие-то окружности/эллипсы.

Упражнение. Доказать, что фазовые кривые замкнуты.

Теперь нам надо понять, куда закручиваются эти линии, как они ориентированы. Они закручиваются против часовой стрелки вокруг критической точки, кстати, область решения - первая координатная четверть. Чтобы избежать проблем с дискретностью, наши переменные - это плотность населения пруда.

**Определение 3** Автономное  $\mathcal{A}Y$  - дифференциальное уравнение, правая часть которого не зависит от времени.

Автономные уравнения не могут быть динамическими системами, так как они не зависят от времени, но можно искусственно этого достичь.

**Пример.** Нелинейный консервативный осциллятор. Рассмотрим маятник с координатами  $\varphi$  - отклонение от положения равновесия. Рассмотрим плоские колебания маятника массой m и длиной l. При повороте на малый угол движение можно представить как прямолинейное движение по касательной. Запишем второй закон Ньютона в проекции на касательную:

$$\vec{\tau}: m\frac{d^2x}{dt^2} = -mg\sin\varphi$$

Пусть  $\Delta x$  - длина дуги окружности, примерно равная малой части касательной. Тогда  $\Delta x = l\Delta \varphi + o(\Delta \varphi)$ . Получим уравнение  $\frac{fx}{dt} = l\frac{d\varphi}{dt}$ . Finally,

$$ml\frac{d^2\varphi}{dt^2} = -mg\sin\varphi$$

- уравнение колебания маятника. Оно нелинейное из-за синуса. Оно имеет порядок 2, значит, нам надо зафиксировать начальные условия:  $\varphi(0)$ ,  $\dot{\varphi}(0)$ . Уравнение тогда превратится в систему

$$\begin{cases} \dot{\varphi} = \psi \\ \dot{\psi} = -\omega^2 \sin \varphi \end{cases}$$

Кстати, если мы напишем функцию Лагранжа и напишем уравнение Лагранжа для него, то получим это же уравнение.

Начнем решение. Сделаем замену  $\dot{\varphi} = \psi$ . Теперь введем фазовое пространство угол-скорость таким образом, чтобы близкие точки были близки. В угловых координатах мы склеим точки  $\pi, -\pi$  у координат углов (точнее, создадим факторпространство по отношению  $(\varphi, \psi) \sim (\varphi + 2\pi k, \psi)$ ). Получим, что фазовое пространство - цилиндр. Любая замкнутая кривая - это некоторая траектория (вообще говоря, определляемая уравнением). На цилиндре есть два типа замкнутых кривых - стягиваемые в точку и нестягиваемые. Вторые отвечают за движение через верх.

Продолжаем решение. Из системы имеем  $\frac{d\psi}{d\varphi} = -\frac{\omega^2 \sin \varphi}{\psi}$ . Полная энергия равна константе:  $\frac{m\psi^2}{2} + \frac{mg}{l}(1 - \cos \varphi) = h$ . Это мы вывели из формы уранвения в полных диференциалах. В общем, решаем. Получим

$$\varphi = \pm \sqrt{\frac{2}{m} \left( h - \frac{mg}{l} (1 - \cos \varphi) \right)}$$

Нарисуем фазовые траектории, и ещё функцию  $F(\varphi) = \frac{mg}{l}(1-\cos\varphi)$ . Уровни постоянной энергии - одномерные торы. Как и обычно с функцией Гамильтона. Из анализа фазовых траекторий можно выяснить, что период колебаний растет по мере увеличения энергии. Также есть два состояния равновесия: верхнее (неустойчивое) и нижнее (устойчивое).

### 4 Уравнения и ряды Тейлора

Пусть  $\frac{dx}{dt} = f(t,x)$ . Рассмотрим  $x(t_0) = x_0$ . Разложим в ряд Тейлора:  $x(t) = x(t_0) + \frac{dx}{dt}(t_0)(t-t_0) + o(t-t_0)$ . Отбросив члены высшего порядка (прямо как топовые физики), получим приближенное решение. Приближенные решение можно итерировать, и это будет широко известный **метод Эйлера** (первого порядка).  $t_{k+1} = t_k + h$ ,  $x_{k+1} = x_k + f(t_k, x_k)h$ 

### 5 Практика

**Пример (№111)**.  $(y+\sqrt{xy})dx=xdy$ . Уравнение однородно ( проверим умножением на k). Значит, делаем замену  $u(x)=\frac{y}{x}$ . Имеем  $dy=u\cdot dx+du\cdot x$ . Переменные разделяются:  $\frac{dx}{x}=\frac{du}{\sqrt{u}}$ 

**Пример** (№113). (2x - 4y + 6)dx + (x + y - 3)dy. Переносим начало координат в точку пересечения.

**Пример** (№126).  $y' = y^2 - \frac{2}{x^2}$ . Это - обобщенно-однородное уравнение, то есть приводится к однородному заменой  $y = z^m(x)$ .  $y' = mz^{m-1}z$  Далее  $mz^{m-1}z = z^{2m} - \frac{2}{x^2}$  Теперь уравнение однородно. Введем замену  $\frac{z}{x} = u$ , z = ux. Получим  $u'x + u = -1 + 2u^2$ 

**Пример** (№128).  $\frac{2}{3}xyy' = \sqrt{x^6 - y^4} + y^2$ . Пусть  $y = z^m$ . Идея: сделать так, чтобы под корнем степень у x и y была одинаковой.

**Пример** (№)  $2xydx + (x^2 - y^2)dy = 0$ . Подберем функцию, полным дифференицалом которого является это выражение; получим  $F(x,y) = x^2y - \frac{1}{3}y^3$ . Решние: F = C = const

Пример (№192).  $(1 + y^2 \sin 2x) dx - 2y \cos^2 x dy$ . Мы должны показать, что вторые производные равны. Тогда это значит, что  $F_{xy} = F_{yx}$ , и такая функция вообще существует на некотором диске (где правая часть не обращается в ноль). Интегируем два раза, и найдем эту функцию:  $F(x,y) = x - y^2 \frac{1}{2} \cos 2x - \frac{y^2}{2} + C_0$ . Итак, ответ: F = constПример (№202).  $y^2 dx + (xy + \operatorname{tg} xy) dy = 0$ . Является ли однородным, в

**Пример** (№202).  $y^2dx + (xy + \operatorname{tg} xy)dy = 0$ . Является ли однородным, в полных дифференциалах? Давайте раскроем скобки и сгруппируем:  $y(ydx + xdy) + \operatorname{tg} xydy$ . Это то же, что и  $\frac{d(xy)}{\operatorname{tg} xy} + \frac{dy}{y} = 0$ . Домножим на  $\frac{1}{y\operatorname{tg} xy}$  и хаваем уравнение в полных дифференицалах бесплатно. То, на что домножили - интегрирующий множитель.

### 6 Численные методы

Сегодня поговорим о численных методах решения дифференциальных уравнений. Именно, задача Коши

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = f(t, x) \\ x(t_0) = x_0 \end{cases}$$

имеет решение какое-то. Поскольку

$$x_{k+1} = x(t_{k+1}) = x(t_k + h) = x(t_k) + \frac{dx}{dt}|_{t_k} h + \frac{d^2x}{dt^2}|_{t_k} \frac{h^2}{2} + o(h^3)$$

Если мы рассмотрим конечные приращения h, то получим итеративную формулу

$$x_{k+1} = x_k + f(t_k, x_k)h$$

- метод Эйлера первого порядка, основанный на разложении функции в ряд Тейлора и отбрасывании членов высшего порядка. Таким образом, можно рассмотреть более точные методы, основынные на использовании членов высшего пордяка. Например,  $\frac{d^2x}{dx} = \frac{d}{dt} \left( \frac{dx}{dt} \right) = \frac{f(t_k + h, x_k + f(t_k, x_k)h) - f(t_k, x_k)}{h}$ . Из этого мы получим метод Штермера. И так далее. Метод Рунге-Кутты - 4го порядка.

Пример. Супер-простая функция:

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = x\\ x(0) = 1 \end{cases}$$

Это - определение обычной экспоненты. Решим методом Эйлера. Возьмем  $t_1=h$ . Далее,  $x_1=1+f(t_0,x_0)\cdot h=1+h$ . Далее,  $t_2=t_1+h=2h$ ,  $x_2=x_1+f(t_1,x_1)\cdot h=1+h+(1+h)h=(1+h)^2$ . В общем виде, в точке  $x_{k+1}=x_k(1+h)=(1+h)^{k+1}$  функция будет принимать значение  $x_n=(1+h)^n=\left(1+\frac{T}{n}\right)^n\to e^T$ . Неслучайно тут вылез замечательный предел - определение экспоненты.

## 7 Существование и единственность решения

Эту задачу можно решить с помощью ф.п. Пикара. Доспустим, у нас есть решение задачи Коши в виде непреывной функции f(t,x). Тогда мы можем проинтегрировать:

$$\int \frac{dx(t)}{dt} \equiv \int f(t, x)dt$$

Справа стоит набор первообразных:

$$x \equiv x_0 + \int_{t_0}^t f(\tau, x(\tau)) d\tau$$

Теорема 2 (лемма)

Задача Коши эквивалента решению интегрального уравнения

**Доказательство.** Пусть x(t) - решение задачи Коши. Тогда при подставновке в уравнение имеем

$$\frac{dx(t)}{dt} \equiv f(t, x(t))$$

Интегрируя, получим  $x(t) = x_0 + \int\limits_{t_0}^t f(\tau, x(\tau)) d\tau$  - решение интегрального уравнения.

Обратно, пусть x(t) - непрерывное решение интегрального уравнения. Тогда, взяв производную, получим

$$\frac{dx}{dt} = f(t, x(t))$$

Подставив  $t=t_0$  в интегральное уравнение, получим  $x(t_0)=x_0$ , т.е. x(t) - решение д.у.  $\square$ 

На самом деле, это обман, так как мы прсото записали в другом виде все так же не решаемую задачу. Запишем последовательность Пикара  $\{x_k(t)\}$ :

 $x_0(t) = x_0, x_{k+1}(t) = x_0 + \int_{t_0}^t f(\tau, x_k(\tau)) d\tau$ . Теперь нам надо бы доказать, что эта последовательность сходится к решению. Хм, где же нас обманули...

**Теорема 3** (Коши-Пикара, или о существовании и единственности задачи Коши)

Пусть f(t,x),  $\frac{\partial f}{\partial x}$  непрерывны в области  $D \subset \mathbb{R}^2$ . Тогда для любой точки  $(t_0,x_0) \in D$  существует решение x(t) задачи Коши, определенное на отрезке  $I_{\delta} = [t_0 - \delta, t_o + \delta], \delta = \frac{r}{\sqrt{1+m^2}}$ , где r > 0 такое, что  $B_r \subset D$  (замкнутый шар),  $m = \max|f(t,x)|$ ,  $(t,x) \in B_r$ . Кроме того, если  $\tilde{x}(t)$  другое решение задачи Коши, определенный на интервале  $[t_0 - \tilde{\delta}, t_0 + \tilde{\delta}]$ , то существует такое  $\delta^* \in (0, \min(\delta, \tilde{\delta}))$ , что  $x(t) = \tilde{x}(t)$  для  $t \in [t_0 - \delta^*, \delta^*]$ .

**Доказательство.** Докажем, что последовательность Пикара корректно определена и её предел - непрерывная функция. Именно, каждый раз, когда мы вычисляем  $x_k$ , она непрерывна и не выходит за пределы области D, и поэтому снова интегрируема.

Рассмотрим

$$|x_1(t) - x_0(t)| = \left| \int_{t_0}^t f(\tau, x_0) d\tau \right| \le \left| \int_{t_0}^t m d\tau \right| \le m|t - t_0| \le m \frac{r}{\sqrt{1 + m^2}} \le r$$

- значит, график функции лежит в  $B_r$ , пока  $t \in I_\delta$ . По индукции доказывается, что  $|x_k-x_0|\leqslant r$ , значит, все эти приближения лежат в шаре и непрерывны. Потому что у первообразной есть производная, значит она

непрерывна. Итак, последовательность Пикара корректно определена и её члены - непрерывные функции.

Докажем, что последовательность сходится. Рассмотрим ряд  $x_0(t)+x_1(t)-x_0(t)+x_2(t)-x_1(t)+...+x_k(t)-x_{k-1}(t)+...$  Частичные суммы  $S_n$  этого ряда сумма этого ряда как раз равны  $x_n$ . Если мы докажем, что если ряд сходится равномерно, то и последовтаельность Пиакара имеет непрерывный предел. Имеем  $|f(t,x)-f(t,\tilde{)}| \leq L|\tilde{x}-x|$ , где  $L=\max\left|\frac{\partial f}{\partial x}(t,x)\right|$ ,  $(t,x)\in B_r$ . Итак,  $|x_1-x_0| \leq m|t-t_0|$ . Далее  $|x_2-x_1| \leq \int\limits_{t_0}^t (f(\tau,x_1(\tau))-f(\tau,x_0))d\tau\right| \leq \left|\int\limits_{t_0}^t |f(\tau,x_1(\tau))-f(\tau,x_0)|d\tau\right| \leq \left|\int\limits_{t_0}^t L|x_2(\tau)-x_1|d\tau\right| \leq L\left|\int\limits_{t_0}^t \frac{Lm|x_2(\tau)-x_1|^2}{2}d\tau\right| \leq \frac{L^3m|t-t_0|^3}{6L}$ . То есть,  $|x_n-x_{n-1}| \leq \frac{m}{L}\frac{L^n(t-t_0)^n}{n!} \leq \frac{m}{L}\frac{L^n\delta^n}{n!}$ . Где-то тут мы ссылаемся на теорему Лагранжа о среднем. Итак, мы оценили ряд из модулей сходящимся числовым рядом, следовтаельно, по признаку Вейерштрасса сумма ряда сходится равномерно:

$$\frac{m}{L} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{L^n \delta^n}{n!} \Longrightarrow \frac{m}{L} \left( e^{L\delta} - 1 \right)$$

Обозначим  $\lim_{n\to\infty} x_n = x^*(t)$ . Тогда  $|x^*(t) - x_k(t)| \to 0$ . Теперь рассмотрим разницу  $\left|\int\limits_{t_0}^t f(\tau, x^*(\tau))d\tau - \int\limits_{t_0}^t f(\tau, x_k(\tau))d\tau\right| \leqslant \int\limits_{t_0}^t L|x^* - x_k|d\tau$ . Правая часть стремится к нулю, значит, и левая тоже. Поэтому, переходя к пределу по t при  $k\to\infty$  в формуле  $x_{k+1}(t)=x_0+\int\limits_{t_0}^t f(\tau, x_k(\tau))d\tau$ , имеем  $x^*=x_0+\int\limits_{t_0}^t f(\tau, x^*(\tau))d\tau$ , то есть  $x^*$  - решение интегрального уравнения, а значит и задачи Коши.

Теперь докажем единственность. Пусть на интервале  $I_{\delta}^*$  определено два решения, x и  $x^*$ . Тогда  $|x^*(t)-x(t)|\leqslant \left|\int\limits_{t_0}^t f(\tau,x^*(\tau))-f(\tau,x(\tau)))d\tau\right|\leqslant L\int\limits_{t_0}^t |x^*(\tau)-x(\tau)|d\tau$ . Пусть  $t>t_0$ . Положим  $\Delta=\int\limits_{t_0}^t |x^*(\tau)-x(\tau)|d\tau$ , тогда  $\frac{d\Delta}{dt}\leqslant L\Delta$ ;  $\Delta(t_2)\geqslant \Delta(t_2)$  для всех  $t_2>t_2\geqslant t_0$ . Кстати,  $\frac{d\Delta}{dt}\leqslant L\Delta$  Значит,

существует инфинум  $T=\inf\{t\geqslant t_0\}$ . Рассмотрим случай, когда  $T=t_0$  (самая жесткая оценка). Если это так, то пусть  $(t_0+\varepsilon)=\Delta_\varepsilon$ . Тогда  $\Delta_\varepsilon>0$ . Поставим задачу Коши:

$$\begin{cases} \frac{d\Delta}{dt} = L\Delta \\ \Delta(t_0 + \varepsilon) = \Delta_{\varepsilon} \end{cases}$$

Отсюда  $\Delta = \Delta_{\varepsilon}e^{L(t-t_0-\varepsilon)}$ . Для всех  $t > t_0$ ,  $\Delta(t) \leqslant \Delta_{\varepsilon}e^{L(t-t_0-\varepsilon)}$ . Устремим  $\varepsilon \to 0$ . Тогда и  $\Delta(t) = 0$  в пределе. Рассуждение при  $t < t_0$  аналогично.  $\square$  Пример. Что можно сказать о решении задачи Коши для

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = |x| \\ x(0) = x_0 \end{cases}$$

Теорема Коши-Пикара не работает в нуле, так как там функция не дифференцируема. Но не обманывают ли нас?  $||x_1| - |x_2|| \le 1 \cdot |x_1 - x_2|$ . Модуль - липшицева функция, поэтому условия теоремы работают. А если

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = \sqrt{x} \\ x(0) = x_0 \end{cases}$$

Производная растет неограниченно, функция не липшецева:  $|\sqrt{x_1} - \sqrt{x_2}| = \frac{|x_1 - x_2|}{\sqrt{x_1} + \sqrt{x_2}} \leqslant L|x_1 - x_2$  - при приближении к нулю  $L \geqslant \frac{1}{\sqrt{x_1} + \sqrt{x_2}}$ . Но это только в нуле. А не в нуле можно  $\Rightarrow$  решение сущетсвует и единственно. В общем, давайте зарешаем. Получаем  $x = \frac{(t+C)^2}{4}, \ t+C>0$ . По условию x(0)=0, откуда  $x = \frac{t^2}{2}$ . Но ведь ещё есть куча решений типа  $x(t_0)=0, \ x=\frac{(t-t_0)^2}{4}, \$ и даже x=0.

**Определение** 4 Функция  $\tilde{x}(t)$  определенная на интервале (a,b), называется продолжением решения вправо, если она совпадает c x(t) на некотором подинтервале.

Теорема 4 (о продолжении решения)

Пусть дано уравнение  $\frac{dx}{dt} = f(t,x)$ ,  $x(t_0) = x_0$ , функции f(t,x),  $\frac{\partial f}{\partial x}$  непрерывны на компакте  $D \subset \mathbb{R}^2$  (причем в D лежит как минимум 1 шар),  $x(t,t_0,x_0)$  - решение задачи Коши для  $(t_0,x_0) \in D$ . Тогда существует решение, определенное на отрезке [a,b], причем  $(a,\tilde{x}(a,t_0,x_0)),(b,\tilde{x}(b,t_0,x_0)) \in D$ . Иначе говоря, решение продолжается на границу компакта.

**Доказательство.** В силу теоремы о существовании и единственности решения, функция  $(x, t_0, x_0)$  определена на отрезке  $[t_0 - \delta_0, t_0 + \delta_0]$ , где  $\delta_0 = \frac{r_0}{\sqrt{1+m^2}} = \frac{\rho(P_1, \partial D)}{\sqrt{1+m^2}}$ .

Положим  $t_1 = t_0 + \delta_0$ ,  $x_1 = x(t_1, t_0, x_0), p_1(t_1, x_1)$ . определим

$$\tilde{x}(t, t_0, x_0) = \begin{cases} x(t, t_0, x_0), & t \in [t_0 - \delta_0, t_0 + \delta_0]; \\ x(t, t_1, x_1), & t \in [t_1 - \delta_1, t_1 + \delta_1]; \end{cases}$$

Если  $(x_1, t_1)$  лежит на границе, то все хорошо. Если нет, то будем увеличивать шар, пока не достигнем границы множества (в силу компактности это всегда можно сделать).

Возможен вариант, когда последовательность  $\delta_i$  стремится к нулю и сама не затрагивает границу компакта. Рассмотрим функцию, определенную на  $t \in [t_0 - \delta_0, t + k + \delta_k]$ . Последовательность  $t_k$ невозрастающая и ограниченная, поэтому существует и предел b. Функция  $\tilde{x}$  определена на объединении интервало  $\bigcup_k [t_0 - \delta_0, t_k + \delta_k] = [t_0 - \delta_0, b)$ . Воспользуемся непрерывностью функций: пусть  $0 < h \ll 1$ . Тогда  $\forall \alpha, \beta \in (b - h, b): |\tilde{x}(\alpha, t_0, x_0) - \tilde{x}(\beta, t_0, x_0)| \leqslant m|\alpha - \beta| < mh$ . Последовательность  $\tilde{x}_k$  фундаментальна, значит по критерию Коши у неё есть конечный предел. Положим этот предел значением функции в точке b:  $x^* = \tilde{x}(b)$ . Тогда функция непрерывна на  $[t_0 - \delta_0, b]$ . Вспомним про интегральное уравнение: заметим, что  $\tilde{x}(x)$  удовлетворяет интегральному уравнению на интервале. Функция, дополненная на конце интервала, непрерывна и также удовлетворяет интегральному уравнению, поэтому в ней есть и производная (по эквивалентности определений).

Покажем, что точка b лежит на границе области D. Предположим противное, тогда она лежит во внутренности D. Тогда она лежит в нем вместе с некоторой  $2\varepsilon$ -окрестностью с центром в  $p^* = (t^*, x^*)$ . Так как точки  $p \to p^*$ , то все  $p_i, i > k$  лежат в  $\varepsilon$ -шаре точки  $p^*$ . Тогда расстояние до границы больше  $\varepsilon$ , и мы получаем противоречие с тем, что ряд из  $\delta_k$  сходится и также удален от границы больше чем на  $\varepsilon$ . Значит,  $p^* \in \partial D$ .  $\square$ 

**Следствие.** Пусть  $D \subset \mathbb{R}^2$  - такое неограниченное замкнтуое подмножество плоскости, что для любых  $(a,b): D_{a,b} = D \cap \{(t,x): a \leqslant t \leqslant b\}$  компактно, функции  $f(t,x), \frac{\partial f}{\partial x}$  непрерывны на D. Тогда решение задачи Коши продолжается либо неограниченно, либо до выхода на границу D. Доказать самостоятельно.

**Пример.**  $x' = t^3 - x^3$ . Показать, что любое решение этого уравнения продолжается неограниченно вправо. Нарисуем изоклину x = t. Заметим, что если  $t_0 > x_0$ , то  $x(t, t_0, x_0) \in D$  .. Тогда в силу следствия решение продолжается на границу, на граница не достигается, то есть

Пример.  $x' = 1 + x^2$ . Его решение - x = tg(x + C),  $C = arctg(x_0) - t_0$ , поэтому его нельзя продолжить до бесконечности, так как каждое решение определено на конечном интервале  $(C_0 - \frac{\pi}{2}, C_0 + \frac{\pi}{2})$ .

#### Практика.

**Пример** (№199).  $y^2 dx - (xy - x^3) dy = 0$ . Раскроем скобки и перегруппируем слагаемые:  $y(ydx - xdy) - x^3dy = 0$ . Поделим все на  $x^2$ , тогда получим:  $-d\left(\frac{x}{y} - \frac{x}{y}dy = 0\right)$ . Домножая на  $-\frac{y}{x}$ , получаем  $d\left(\frac{1}{2}\left(\frac{y}{x}\right)^2\right) + dy = 0$ . Итак,  $d\left(\frac{1}{2}\left(\frac{y}{x}\right)^2 + y\right) = 0$  В общем, мы нашли интегрирующий множитель методом внимательного взгляда. Ответ:  $\frac{1}{2} \left( \frac{y}{x} \right)^2 + y = const.$  Пример (№202).  $d(\ln|\sin(xy)|) + \ln|y| = 0.$ 

**Определение 5** Интегрирующий множитель - такая функция  $\mu(z(x,y))$ , что при домножении на неё уравнение становится уравнением в полных дифференциалах.

Тогда  $\frac{\partial(\mu M)}{\partial y}=\frac{\partial(\mu N)}{\partial x}$ . То есть  $\frac{\partial\mu}{\partial z}\frac{\partial z}{\partial y}M=$  Получаем, что  $\frac{d\mu}{\mu}=\frac{N_x-M_y}{z_yM-z_xN}=P(z)$ . То есть, если интегрирующий множитель существует, то он удовлетворяет этому условию. Значит,  $\mu=e^{\int P(z)dz}$ . Пример (№212).  $(2x^2y^3-1)ydx+(4x^2y^3-1)xdx=0$ . Пусть z=xy.

Найдем интегрирующий множитель:  $\mu = \frac{1}{(xy)^2}$ .