## Лабораторная работа №4 3.4.5a(2) Метод обратных итераций со сдвигом

```
m - какое-то приближение к собственному значению
       b - исходная матрица
       x - вектор, ||x||=1
       е - точность решения
       k- количество итераций
       t - >0
 In[606]:= fond[x_, m_, a_, n_] := LinearSolve[a - m * IdentityMatrix[n], x]
       norm[y] := \sqrt{y.y};
       Clear[reversesteps];
       reversesteps[b0_, x0_, m0_, t1_, e1_] := Module[{1 = Length@b,
            x = x0, b = b0, m = m0, t = t1, e = e1, an, k,
          x_0 = x; m_0 = m; an = 0; k = 1;
          While[t > e,
           y_k = fond[x_{k-1}, m_{k-1}, b, 1];
           m_k = m_{k-1} + x_{k-1}[[1]] / y_k[[1]];
           x_k = y_k / norm[y_k];
           t = Abs[m_k - m_{k-1}];
           an = m_k; k = k + 1;
          Print["sobstzn=", an]; Print["iter=", k]]
 In[631]:= reversesteps[b, {0.6, 0.8}, 3.07, 10, 0.0001]
       sobstzn=3.
       iter=6
       Пример 1
 ln[612]:= b = \{ \{2, -1\}, \{-1, 2\} \};
 In[613]:= b // MatrixForm
Out[613]//MatrixForm=
       Возьмем какое-то приближение m, погрешность e=0.0001
        Зададим вектор x такой, что ||x||=1
 ln[634]:= m = 1.09; e = 0.0001; t = 10;
 In[614]:= X = \{0.6, 0.8\};
       Результат:
 In[635]:= reversesteps[b, x, m, t, 0.0001]
       sobstzn=1.
       iter=4
 In[637]:= reversesteps[b, x, 3.07, t, 0.0001]
```

```
sobstzn=3.
       iter=6
       Проверка
 In[636]:= Eigenvalues[b]
Out[636]= \{3, 1\}
       Пример 2
 ln[660]:= a = {{4, 1, -1}, {1, 4, -1}, {-1, -1, 4}} // MatrixForm
Out[660]//MatrixForm=
        (4 1 -1)
        1 4 -1 -1 -1 4
 In[648]:= X2 = \{1, 1, 1\};
       m2 = 3.01;
       t = 10; e = 0.0001;
       Результат:
 In[655]:= reversesteps[a, x2, m2, t, 0.001]
        sobstzn=3.
       iter=4
 In[656]:= X3 = \{1, 1, 1\};
       m3 = 5.41;
       t = 10; e = 0.0001;
 In[659]:= reversesteps[a, x3, m3, t, 0.001]
       sobstzn=6.
       iter=7
       Проверка:
 In[641]:= Eigenvalues[a]
Out[641]= \{6, 3, 3\}
```