L4: Rango di una matrice (7-8)

Argomenti lezione:

- Definizione di rango
- Proprietà del rango
- Teorema dell'orlare
- Teorema di Rouché-Capelli

Rango di una matrice

Sia A una matrice di tipo (p, q). Sia n un numero intero positivo tale che $n \le p$ ed $n \le q$. **Un minore** di ordine n di A è una matrice che si ottiene scegliendo n righe ed n colonne di A e prendendo gli elementi di A che si trovano sia sulle righe che sulle colonne scelte.

$$A \coloneqq \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 0 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & 4 & 6 \end{pmatrix}$$

I <u>minori di ordine 1</u> di *A* sono ovviamente le 12 matrici a una riga e una colonna formate dai <u>12 elementi di *A*</u>.

Sia A una matrice di tipo (p, q). Sia n un numero intero positivo tale che $n \le p$ ed $n \le q$. **Un minore** di ordine n di A è una matrice che si ottiene scegliendo n righe ed n colonne di A e prendendo gli elementi di A che si trovano sia sulle righe che sulle colonne scelte.

Esempio:

$$A \coloneqq \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 0 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & 4 & 6 \end{pmatrix}$$

Vediamo i minori di ordine 2:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 0 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & 4 & 6 \end{pmatrix} \implies \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \text{ un minore di ordine 2}$$

Sia A una matrice di tipo (p, q). Sia n un numero intero positivo tale che $n \le p$ ed $n \le q$. Un minore di ordine n di A è una matrice che si ottiene scegliendo n righe ed n colonne di A e prendendo gli elementi di A che si trovano sia sulle righe che sulle colonne scelte.

Esempio:

$$A \coloneqq \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 0 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & 4 & 6 \end{pmatrix}$$

Vediamo i minori di ordine 2:

Sia A una matrice di tipo (p, q). Sia n un numero intero positivo tale che $n \le p$ ed $n \le q$. Un minore di ordine n di A è una matrice che si ottiene scegliendo n righe ed n colonne di A e prendendo gli elementi di A che si trovano sia sulle righe che sulle colonne scelte.

Esempio:

 $A \coloneqq \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 0 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & 4 & 6 \end{pmatrix}$

Vediamo i minori di ordine 2:

6 minori scegliendo le prime due righe di A in tutti i modi possibili:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 3 & 4 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

Sia A una matrice di tipo (p, q). Sia n un numero intero positivo tale che $n \le p$ ed $n \le q$. Un minore di ordine n di A è una matrice che si ottiene scegliendo n righe ed n colonne di A e prendendo gli elementi di A che si trovano sia sulle righe che sulle colonne scelte.

$$A \coloneqq \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 0 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & 4 & 6 \end{pmatrix}$$

Vediamo i minori di ordine 2:

In totale abbiamo 18 minori di ordine 2:

- 6 minori scegliendo le prime due righe di *A* in tutti i modi possibili.
- 6 minori scegliendo la prima riga e l'ultima riga di A in tutti i modi possibili.
- 6 minori scegliendo le ultime due righe di *A* in tutti i modi possibili.

Sia A una matrice di tipo (p, q). Sia n un numero intero positivo tale che $n \le p$ ed $n \le q$. Un minore di ordine n di A è una matrice che si ottiene scegliendo n righe ed n colonne di A e prendendo gli elementi di A che si trovano sia sulle righe che sulle colonne scelte.

Esempio:

$$A \coloneqq \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 0 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & 4 & 6 \end{pmatrix}$$

Vediamo i minori di ordine 3:

$$\begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & 2 \\ 2 & 4 & 6 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 3 & 4 \\ 2 & 1 & 2 \\ 3 & 4 & 6 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 2 & 0 & 2 \\ 3 & 2 & 6 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & 1 \\ 3 & 2 & 4 \end{pmatrix}$$

I minori di una matrice sono sempre delle matrici quadrate, di cui possiamo quindi calcolare il determinante.

Una matrice A ha **rango** (o **caratteristica**) rk A uguale ad n se:

- 1. Esiste almeno un minore di A di ordine n con determinante $\neq 0$
- 2. Tutti i minori di A di ordine <u>maggiore</u> di n hanno determinante = 0

Esempio:
$$A := \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 0 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & 4 & 6 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$$
 Tale minore è invertibile, ovvero ha determinante $\neq 0$. Il rango della matrice A è maggiore o uguale a 2.

I minori di una matrice sono sempre delle matrici quadrate, di cui possiamo quindi calcolare il determinante.

Una matrice A ha **rango** (o **caratteristica**) rk A uguale ad n se:

- 1. Esiste almeno un minore di A di ordine n con determinante $\neq 0$
- 2. Tutti i minori di A di ordine <u>maggiore</u> di n hanno determinante = 0

Esempio:
$$A := \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 0 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & 4 & 6 \end{pmatrix}$$

Tutti i quattro minori di A di ordine 3 non sono invertibili Il rango della matrice A è quindi uguale a 2 : rkA = 2

Se tutti i minori di A hanno determinante nullo, allora rk A = 0

□ Una matrice ha rango 0 se e solo se è la matrice nulla.

Dimostrazione:

Se A = 0 allora tutti i minori di qualsiasi ordine estratti da A sono nulli e hanno quindi determinante nullo. Dunque A ha rango 0.

Se rk A = 0, tutti i minori estratti da A hanno determinante = 0. Poiché il determinante di una matrice di ordine 1 è uguale all'unico elemento della matrice, si ha che <u>tutti</u> gli elementi di A sono nulli.

Proprietà del rango

Per ogni matrice A si ha: $\operatorname{rk} A = \operatorname{rk} {}^t A$

Dimostrazione:

I minori della trasposta di A sono, ovviamente, tutte e sole le matrici trasposte dei minori di A.

Poiché una matrice quadrata e la sua trasposta hanno lo stesso determinante, si ha $\operatorname{rk} A = \operatorname{rk}^t A$

Proprietà del rango

Sia A una matrice. Se tutti i minori estratti da A di un certo ordine fissato n hanno determinante nullo, allora tutti i minori estratti da A di ordine più grande di n hanno determinante nullo. Si ha n

Esempio:

 $A \coloneqq \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 0 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & 4 & 6 \end{pmatrix}$

Vediamo i minori di ordine 3:

$$\begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & 2 \\ 2 & 4 & 6 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 3 & 4 \\ 2 & 1 & 2 \\ 3 & 4 & 6 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 2 & 0 & 2 \\ 3 & 2 & 6 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & 1 \\ 3 & 2 & 4 \end{pmatrix}$$

Tutti i minori di ordine 3 hanno determinante nullo, segue rk A < 3

Dato un minore B di ordine n di una matrice A, un minore C di A di ordine n+1 è detto **orlato** di B se B è un minore di C.

In altre parole, il minore C è ottenuto dal minore B aggiungendo ad esso un'altra riga e un'altra colonna di A.

minore
$$C \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 2 & 2 & 3 \\ 8 & 6 & 12 \end{pmatrix}$$

Teorema dell'orlare: Sia A una matrice e sia B un suo minore con determinante $\neq 0$. Se tutti gli orlati di B hanno determinante nullo, allora il rango della matrice A è uguale all'ordine del minore B.

Esempio:
$$A := \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & 3 \\ 2 & 1 & 2 & 3 \\ \hline 4 & 2 & 3 & 6 \\ 8 & 4 & 6 & 12 \end{pmatrix}$$
 minore B

Invece di calcolare i minori di tutti i 16 minori di ordine 3, possiamo limitarci a considerare solo gli orlati di *B* che sono 4. [N.B. I 4 orlati si ottengono da: terza riga – seconda colonna, terza riga – quarta colonna, quarta riga – seconda colonna, quarta riga – quarta colonna.]

Teorema dell'orlare: Sia A una matrice e sia B un suo minore con determinante $\neq 0$. Se tutti gli orlati di B hanno determinante nullo, allora il rango della matrice A è uguale all'ordine del minore B.

Esempio:
$$A := \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & 3 \\ 2 & 1 & 2 & 3 \\ \hline 4 & 2 & 3 & 6 \\ 8 & 4 & 6 & 12 \end{pmatrix}$$
 minore B

Invece di calcolare i minori di tutti i 16 minori di ordine 3, possiamo limitarci a considerare solo gli orlati di *B* che sono 4.

... Facendo i calcoli si trova che hanno tutti determinante nullo: possiamo fermarci e affermare che rk A = 2

Esercizio di base: Calcoliamo il rango della matrice:

$$A := \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 4 & 6 & 8 \\ 4 & 8 & 12 & 8 \end{pmatrix}^{B_1}$$

Consideriamo il minore B_1 formato dalla prima riga e dalla prima colonna. Ovviamente il suo determinante è diverso da 0. Proseguiamo orlando B_1 ...

N.B. Bisogna orlare solamente se il minore B_1 ha $det B_1 \neq 0$!

Esercizio di base: Calcoliamo il rango della matrice:

$$\begin{pmatrix}
1 & 2 & 3 & 4 \\
2 & 4 & 6 & 8 \\
4 & 8 & 12 & 8
\end{pmatrix}$$

Questo minore ha determinante nullo: dobbiamo proseguire.

Esercizio di base: Calcoliamo il rango della matrice:

$$\begin{pmatrix}
1 & 2 & 3 & 4 \\
2 & 4 & 6 & 8 \\
4 & 8 & 12 & 8
\end{pmatrix}$$

Anche il minore così ottenuto ha determinante nullo: dobbiamo proseguire.

Esercizio di base: Calcoliamo il rango della matrice:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 4 & 6 & 8 \\ 4 & 8 & 12 & 8 \end{pmatrix}^{B_2}$$

Questo minore (che chiameremo B_2) ha determinante <u>non</u> nullo: il rango di A è almeno 2.

Ora dobbiamo proseguire considerando gli orlati di $B_2 \dots$

N.B. Bisogna orlare solamente se il minore B_2 ha $det B_2 \neq 0$!

Esercizio di base: Calcoliamo il rango della matrice:

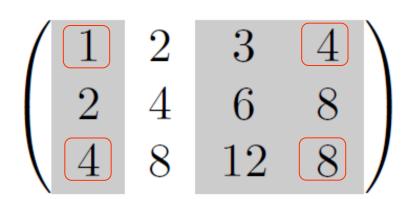
$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 4 & 6 & 8 \\ 4 & 8 & 12 & 8 \end{pmatrix}^{B_2} \longrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 4 & 6 & 8 \\ 4 & 8 & 12 & 8 \end{pmatrix}$$

 \Rightarrow otteniamo un minore che ha determinante = 0

Esercizio di base: Calcoliamo il rango della matrice:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 4 & 6 & 8 \\ 4 & 8 & 12 & 8 \end{pmatrix}^{B_2} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 4 & 6 & 8 \\ 4 & 8 & 12 & 8 \end{pmatrix}$$

- \Rightarrow otteniamo due minori che hanno determinante = 0
- \Rightarrow poiché B_2 non ha altri orlati, concludiamo che rk A = 2



Esercizio: Calcoliamo il rango della matrice col teorema dell'orlare:

$$A := \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 0 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & 4 & 6 \end{pmatrix}$$

- Il minore B_1 formato dalla prima riga e dalla prima colonna è invertibile ($det B_1 \neq 0$). Quindi $rk A \geq 1$.
- Determinante degli orlati di B_1 : orlando B_1 con la seconda riga e la seconda colonna otteniamo un minore B_2 con $det B_2 \neq 0$

$$egin{array}{c|c|c|c} B_2 & 1 & 2 & 3 & 4 \ 2 & 0 & 1 & 2 \ \hline 3 & 2 & 4 & 6 \ \end{array}$$

Esercizio: Calcoliamo il rango della matrice col teorema dell'orlare:

$$\begin{bmatrix} B_2 & 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 0 & 1 & 2 \\ \hline 3 & 2 & 4 & 6 \end{bmatrix}$$

- Consideriamo un orlato di B_2 . Se orliamo B_2 con la terza riga e la terza colonna otteniamo un minore con determinante nullo:
- Consideriamo un altro orlato di B_2 . Se orliamo B_2 con la terza riga e la quarta colonna otteniamo un minore con <u>determinante nullo</u>:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 0 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & 4 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 0 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & 4 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} B_2 \text{ non ha} \\ \text{altri or lati.} \\ \textbf{rk } A = \textbf{2} \end{pmatrix}$$

Teorema di Rouchè-Capelli

Sistemi di equazioni lineari

Dal teorema di Cramer: un sistema di *n* equazioni in *n* incognite ha una sola soluzione se la matrice dei coefficienti è invertibile

Studiamo ora il caso più generale in cui abbiamo:

- Sistema di p equazioni lineari a coefficienti reali in q incognite
- La matrice dei coefficienti del sistema non è invertibile

Sfrutteremo il calcolo del rango di due particolari matrici per individuare se un sistema ha o non ha soluzioni.

Inoltre, studieremo il metodo di Rouché-Capelli per il calcolo delle eventuali soluzioni del sistema (se il sistema è **risolubile**).

Sistema di *p* equazioni lineari a coefficienti reali in *q* incognite:

$$a_{ij} \in \mathbb{R}$$

$$S: \begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1q}x_q = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2q}x_q = b_2 \\ \vdots \\ a_{p1}x_1 + a_{p2}x_2 + \dots + a_{pq}x_q = b_p \end{cases}$$

$$A := \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1q} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2q} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{p1} & a_{p2} & \dots & a_{pq} \end{pmatrix} \qquad A' := \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1q} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2q} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{p1} & a_{p2} & \dots & a_{pq} & b_p \end{pmatrix}$$

matrice dei coefficienti del sistema

(p,q)

Geometria e Combinatoria sama@ing.uniroma3.it

matrice completa del sistema

$$(p,q+1)$$

27

Sistema di *p* equazioni lineari a coefficienti reali in *q* incognite:

$$a_{ij} \in \mathbb{R}$$

$$S: \begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1q}x_q = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2q}x_q = b_2 \\ \vdots \\ a_{p1}x_1 + a_{p2}x_2 + \dots + a_{pq}x_q = b_p \end{cases}$$

$$X \coloneqq \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_q \end{pmatrix} \qquad \begin{array}{c} B \coloneqq \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_p \end{pmatrix} \\ \text{delle incognite} \\ (q,1) \\ \end{array} \qquad \begin{array}{c} (p,1) \\ \end{array}$$

Sistema di *p* equazioni lineari a coefficienti reali in *q* incognite:

$$a_{ij} \in \mathbb{R}$$

$$S: \begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1q}x_q = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2q}x_q = b_2 \\ \vdots \\ a_{p1}x_1 + a_{p2}x_2 + \dots + a_{pq}x_q = b_p \end{cases}$$

<u>Una</u> soluzione del sistema risolubile S è una q-upla di numeri reali $(\bar{x}_1, \bar{x}_2, \dots, \bar{x}_q)$

che sostituiti nelle equazioni del sistema alle incognite

$$(x_1,x_2,\ldots,x_q)$$

danno delle identità.

$$\operatorname{Sol}(S) \subseteq \mathbb{R}^q$$

Indichiamo con il simbolo *Sol* (*S*) l'<u>insieme delle soluzioni</u> di *S*.

Sistema di *p* equazioni lineari a coefficienti reali in *q* incognite:

$$a_{ij} \in \mathbb{R}$$

$$S: \begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1q}x_q = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2q}x_q = b_2 \\ \vdots \\ a_{p1}x_1 + a_{p2}x_2 + \dots + a_{pq}x_q = b_p \end{cases}$$

Ogni sistema S può essere scritto nella forma matriciale:

$$S \colon AX = B$$

Una soluzione del sistema S si scrive come la matrice colonna:

$$X_0 \in \mathrm{M}(q,1,\mathbb{R})$$

Per verifica, se X_0 è sostituita in S alla matrice colonna X:

$$AX_0 = B$$

<u>Un esempio</u>:

$$S: \begin{cases} x + 2y = 4 \\ x + 5y = 6 \end{cases}$$

$$A \coloneqq \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 5 \end{pmatrix} \quad B \coloneqq \begin{pmatrix} 4 \\ 6 \end{pmatrix} \qquad A' \coloneqq \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 1 & 5 & 6 \end{pmatrix}$$

La matrice A è invertibile. Si tratta quindi di un sistema Crameriano.

$$\det A \neq 0$$

<u>Un esempio</u>:

$$S: \begin{cases} x + 2y = 4 \\ x + 5y = 6 \end{cases}$$

$$A \coloneqq \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 5 \end{pmatrix} \quad B \coloneqq \begin{pmatrix} 4 \\ 6 \end{pmatrix} \qquad A' \coloneqq \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 1 & 5 & 6 \end{pmatrix}$$

La matrice *A* è invertibile. Si tratta quindi di un sistema Crameriano. Esso è pertanto dotato di una sola soluzione. Svolgendo i calcoli:

$$Sol(S) = \left\{ \left(\frac{8}{3}, \frac{2}{3} \right) \right\}$$

Un sistema Crameriano di n equazioni in n incognite ha la matrice dei coefficienti A e la matrice completa A' ambedue di rango n.

<u>Un altro esempio</u>:

S:
$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ x_1 + 3x_2 = 2 \\ x_1 + x_2 = 5 \end{cases}$$

Il sistema non ha soluzioni: $Sol(S) = \emptyset$

La prima e terza equazione sono evidentemente incompatibili

$$A := \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 3 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \qquad B := \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 5 \end{pmatrix} \qquad A' := \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 2 \\ 1 & 1 & 5 \end{pmatrix}$$

$$rk A = 2 \qquad rk A' = 3$$

In questo caso il teorema dell'orlare <u>non</u> ci avrebbe avvantaggiato, perché l'unico orlato è anche l'unico minore di ordine 3 di A'.

Teorema di Rouché-Capelli

<u>Teorema di Rouché-Capelli</u>: Sia S un sistema lineare. Sia A la matrice dei coefficienti del sistema S e sia A' la matrice completa del sistema. Il sistema S è risolubile se e solo se rk A' = rk A

Esempi:

$$A := \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 5 \end{pmatrix} \quad A' := \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 1 & 5 & 6 \end{pmatrix} \quad \operatorname{Sol}(S) = \left\{ \begin{pmatrix} 8 & 2 \\ 3 & 3 \end{pmatrix} \right\}$$

$$rk A = 2 \qquad rk A' = 2$$

$$A' := \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 3 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \quad A' := \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 2 \\ 1 & 1 & 5 \end{pmatrix} \quad \operatorname{Sol}(S) = \varnothing$$

$$rk A = 2 \qquad rk A' = 3$$

Teorema di Rouché-Capelli

Sia S un sistema lineare. Sia A la matrice dei coefficienti di S e sia A' la matrice completa del sistema. Mostrare che $rk A' \ge rk A$.

Dimostrazione:

Sia *r* il rango di *A*: allora *A* possiede almeno un minore di ordine *r* con determinante non nullo. Sia *B* un tal minore.

B è un minore anche di A' che ha, pertanto, rango almeno r.

Inoltre, nel caso in cui il sistema è non risolubile si può dimostrare che rk A' = rk A + 1.

[Se il sistema è risolubile già sappiamo che rk A' = rk A.]

Teorema di Rouché-Capelli

Sia S un sistema lineare. Sia A la matrice dei coefficienti di S e sia A' la matrice completa del sistema. Allora si ha: $rk A' \ge rk A$.

Esempio (1):

Sia S un sistema lineare. Sia A la matrice dei coefficienti di S e sia A' la matrice completa del sistema. Allora si ha: $rk A' \ge rk A$. Esempio (1):

$$A \coloneqq \begin{pmatrix} 2 & 3 & -2 & -3 \\ 4 & 6 & 1 & 1 \\ 6 & 9 & -1 & -2 \end{pmatrix} A' \coloneqq \begin{pmatrix} 2 & 3 & -2 & -3 & 1 \\ 4 & 6 & 1 & 1 & 2 \\ 6 & 9 & -1 & -2 & 3 \end{pmatrix}$$

dk A = 2 determinante = 0, già noto (vedi A)

$$A' \coloneqq \begin{pmatrix} 2 & 3 & -2 & -3 & 1 \\ 4 & 6 & 1 & 1 & 2 \\ 6 & 9 & -1 & -2 & 3 \end{pmatrix}$$

determinante = 0, ultima colonna * 2 = prima colonna

Sia S un sistema lineare. Sia A la matrice dei coefficienti di S e sia A' la matrice completa del sistema. Allora si ha: $rk A' \ge rk A$. Esempio (1):

$$A := \begin{pmatrix} 2 & 3 & -2 & -3 \\ 4 & 6 & 1 & 1 \\ 6 & 9 & -1 & -2 \end{pmatrix} A' := \begin{pmatrix} 2 & 3 & -2 & -3 & 1 \\ 4 & 6 & 1 & 1 & 2 \\ 6 & 9 & -1 & -2 & 3 \end{pmatrix}$$

rk A = 2

determinante = 0, già noto (vedi A)



sistema risolubile!

$$rkA'=2$$

$$A' \coloneqq \left(\begin{array}{c|ccc|c} 2 & 3 & -2 & -3 & 1 \\ 4 & 6 & 1 & 1 & 2 \\ 6 & 9 & -1 & -2 & 3 \end{array}\right)$$

 \Box determinante = 0

Sia S un sistema lineare. Sia A la matrice dei coefficienti di S e sia A' la matrice completa del sistema. Allora si ha: $rk A' \ge rk A$.

Esempio (2):

$$A := \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & -3 & 2 \\ 3 & 2 & -4 & 3 \\ 5 & 3 & -7 & 5 \end{pmatrix}$$

$$rk A = 2$$

Non serve calcolare gli orlati di B_2 con la quarta colonna, perché è identica alla prima.

Sia S un sistema lineare. Sia A la matrice dei coefficienti di S e sia A' la matrice completa del sistema. Allora si ha: $rk A' \ge rk A$.

Esemplo (2):
$$A := \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & -3 & 2 \\ 3 & 2 & -4 & 3 \\ 5 & 3 & -7 & 5 \end{pmatrix} A' := \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & -3 & 2 & 0 \\ 3 & 2 & -4 & 3 & 1 \\ 5 & 3 & -7 & 5 & 3 \end{pmatrix}$$

$$determinante = 0$$

$$rk A = 2$$

$$A' := \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & -3 & 2 & 0 \\ 3 & 2 & -4 & 3 & 1 \\ 5 & 3 & -7 & 5 & 3 \end{pmatrix}$$

determinante $\neq 0$

Sia S un sistema lineare. Sia A la matrice dei coefficienti di S e sia A' la matrice completa del sistema. Allora si ha: $rk A' \ge rk A$.

Esempio (2):
$$A := \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & -3 & 2 \\ 3 & 2 & -4 & 3 \\ 5 & 3 & -7 & 5 \end{pmatrix} A' := \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & -3 & 2 & 0 \\ 3 & 2 & -4 & 3 & 1 \\ 5 & 3 & -7 & 5 & 3 \end{pmatrix}$$

$$determinante = 0$$

$$rk A = 2$$

$$\uparrow$$

$$\uparrow$$

$$rk A' \ge 3$$

$$A' := \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & -3 & 2 & 0 \\ 3 & 2 & -4 & 3 & 1 \\ 5 & 3 & -7 & 5 & 3 \end{pmatrix}$$

$$determinante \ne 0$$

<u>Teorema</u>: Sia S un sistema lineare risolubile, e siano A e A' la matrice dei coefficienti di S e la matrice completa di S. Sia n il rango di A (e anche il rango di A', dato che S è risolubile) e sia B un minore invertibile di A di ordine n.

Allora il sistema S è equivalente al **sistema ridotto** SR che si ottiene considerando solo le n equazioni di S corrispondenti alle righe di S. Dunque: Sol(S) = Sol(SR)

Il teorema ci dice che, scelte in modo opportuno *n* equazioni di *S*, le altre sono "conseguenza" di queste *n*.

Come risolvere un sistema lineare S di p equazioni in q incognite. Sia A la matrice del sistema S e sia A' la matrice completa di S.

Esempio:

S:
$$\begin{cases} 2x + 3y - 2z - 3w = 1\\ 4x + 6y + z + w = 2\\ 6x + 9y - z - 2w = 3 \end{cases}$$

$$A := \begin{pmatrix} 2 & 3 & -2 & -3 \\ 4 & 6 & 1 & 1 \\ 6 & 9 & -1 & -2 \end{pmatrix}$$

$$A' \coloneqq \begin{pmatrix} 2 & 3 & -2 & -3 & 1 \\ 4 & 6 & 1 & 1 & 2 \\ 6 & 9 & -1 & -2 & 3 \end{pmatrix}$$

1. Calcoliamo il rango della matrice A (sia n questo rango) e scegliamo un minore B di A di ordine n con determinante $\neq 0$; Esempio: $\begin{pmatrix} 2 & 3 & -2 & -3 \end{pmatrix}$

$$A := \begin{pmatrix} 2 & 3 & -2 & -3 \\ 4 & 6 & 1 & 1 \\ 6 & 9 & -1 & -2 \end{pmatrix}$$

Facendo i calcoli si trova che A ha rango 2 e che un minore di ordine 2 con determinante non nullo è, e.g., il minore B:

$$A := \begin{pmatrix} 2 & 3 & -2 & -3 \\ 4 & 6 & 1 & 1 \\ 6 & 9 & -1 & -2 \end{pmatrix}$$
$$\det B \neq 0$$

2. Calcoliamo il rango della matrice A', ovvero calcoliamo i determinanti degli orlati di B con l'ultima colonna di A' (cioè con la colonna dei termini noti) e con tutte le possibili righe:

$$A' := \begin{pmatrix} 2 & 3 & -2 & -3 & 1 \\ 4 & 6 & 1 & 1 & 2 \\ 6 & 9 & -1 & -2 & 3 \end{pmatrix}$$

$$determinante = 0$$

- **2.** Calcoliamo il rango della matrice A', ovvero calcoliamo i determinanti degli orlati di B con l'ultima colonna di A' (cioè con la colonna dei termini noti) e con tutte le possibili righe:
- **2.1** Se tutti gli orlati così determinati hanno determinante nullo, allora rk A = rk A' e per il teorema di Rouché-Capelli il sistema è risolubile: passiamo al punto successivo;

Esempio:

$$A' \coloneqq \begin{pmatrix} 2 & 3 & -2 & -3 & 1 \\ 4 & 6 & 1 & 1 & 2 \\ 6 & 9 & -1 & -2 & 3 \end{pmatrix}$$

determinante = 0

- **2.** Calcoliamo il rango della matrice A', ovvero calcoliamo i determinanti degli orlati di B con l'ultima colonna di A' (cioè con la colonna dei termini noti) e con tutte le possibili righe:
- **2.1** Se tutti gli orlati così determinati hanno determinante nullo, allora rk A = rk A' e per il teorema di Rouché-Capelli il sistema è risolubile: passiamo al punto successivo;
- **2.2** Invece, se anche uno solo di tali orlati ha determinante $\neq 0$, il rango di A' è diverso dal rango di A (è anzi esattamente uguale a 1 + rk A): il sistema non è risolubile e ci fermiamo.

3. Consideriamo il sistema ridotto SR formato dalle n equazioni i cui coefficienti concorrono a formare il minore B.

Il sistema ridotto SR è equivalente al sistema S;

Esempio:

S:
$$\begin{cases} 2x + 3y - 2z - 3w = 1 \\ 4x + 6y + z + w = 2 \\ 6x + 9y - z - 2w = 3 \end{cases}$$

$$A' := \begin{pmatrix} 2 & 3 & -2 & -3 & 1 \\ 4 & 6 & 1 & 1 & 2 \\ 6 & 9 & -1 & -2 & 3 \end{pmatrix}$$

$$SR: \begin{cases} 2x + 3y - 2z - 3w = 1\\ 4x + 6y + z + w = 2 \end{cases}$$

4. Portiamo a secondo membro (nel sistema SR) le q - n incognite i cui coefficienti **non** concorrono a formare il minore B; Esempio:

$$A' := \begin{pmatrix} 2 & 3 & -2 & -3 & 1 \\ 4 & 6 & 1 & 1 & 2 \\ 6 & 9 & -1 & -2 & 3 \end{pmatrix}$$

$$SR: \begin{cases} 2x + 3y - 2z - 3w = 1 \\ 4x + 6y + z + w = 2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 2x - 2z = 1 - 3y + 3w \\ 4x + z = 2 - 6y - w \end{cases}$$

5. Poniamo le incognite portate a secondo membro uguali a dei parametri $h_1, h_2, \ldots, h_{q-n}$ (se q=n a secondo membro non c'è alcuna incognita e quindi non occorre assegnare alcun parametro);

Esempio:

$$\begin{cases} 2x - 2z = 1 - 3y + 3w \\ 4x + z = 2 - 6y - w \end{cases}$$

$$y = h$$
 $w =$

$$\begin{cases} 2x - 2z = 1 - 3h + 3k \\ 4x + z = 2 - 6h - k \end{cases}$$

al variare dei parametri $h(h_1) e k(h_2)$

6. Risolviamo il sistema parametrico Crameriano (di matrice *B*) nelle incognite rimaste a primo membro: otteniamo queste incognite in funzione dei parametri $h_1, h_2, \ldots, h_{q-n}$.

Esempio:
$$\begin{cases} 2x - 2z = 1 - 3h + 3k & y = h \\ 4x + z = 2 - 6h - k & w = k \end{cases}$$
 al variare dei parametri
$$w = k$$
 $h(h_1) e(h_2)$

$$y = h$$

$$w = k$$

$$x = \frac{\begin{vmatrix} 1 - 3h + 3k & -2 \\ 2 - 6h - k & 1 \end{vmatrix}}{\det B} = \frac{5 - 15h + k}{10}$$

$$z = \frac{\begin{vmatrix} 2 & 1 - 3h + 3k \\ 4 & 2 - 6h - k \end{vmatrix}}{\det B} = -\frac{7}{5}k$$

$$\begin{cases} x = \frac{5 - 15h + k}{10} \\ y = h \end{cases}$$

$$z = -\frac{7}{5}k$$

$$w = k$$

$$z = \frac{\begin{vmatrix} 2 & 1 - 3h + 3k \\ 4 & 2 - 6h - k \end{vmatrix}}{\det B} = -\frac{7}{5}k$$

$$x = \frac{5 - 15h + k}{10}$$

$$y = h$$

$$z = -\frac{7}{5}k$$

$$w = k$$

Verifica correttezza soluzione:

S:
$$\begin{cases} 2x + 3y - 2z - 3w = 1 \\ 4x + 6y + z + w = 2 \\ 6x + 9y - z - 2w = 3 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x = \frac{5 - 15h + k}{10} \\ y = h \\ z = -\frac{7}{5}k \\ w = k \end{cases}$$

Possiamo verificare che le soluzioni così trovate sono corrette sostituendo le espressioni trovate nelle equazioni del sistema *S*. Sostituendo, ad esempio, nella prima equazione di *S* troviamo:

$$2\frac{5 - 15h + k}{10} + 3h - 2\left(-\frac{7}{5}k\right) - 3k = 1 \quad \text{OK}$$

<u>Attenzione</u>: Stiamo verificando solamente che le soluzioni trovate siano effettivamente soluzioni, ma non stiamo verificando che siano **tutte** le soluzioni del sistema *S*.

Osservazioni:

Il procedimento dipende da quale minore B scegliamo. Cambiando minore *B* otterremo le stesse soluzioni ma parametrizzate in forma diversa.

Esempio:
$$S: \begin{cases} 2x + 2y + 4z = 2 \\ x + y + 2z = 1 \\ x + y + z = 3 \end{cases} \qquad A := \begin{pmatrix} 2 & 2 & 4 \\ 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$B := \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \Longrightarrow SR: \begin{cases} 2x + 2y + 4z = 2 \\ x + y + z = 3 \end{cases} \Longrightarrow \begin{cases} x = 5 - h \\ y = h \\ z = -2 \end{cases}$$

$$C \coloneqq \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \Longrightarrow SR \colon \begin{cases} x + y + 2z = 1 \\ x + y + z = 3 \end{cases} \Longrightarrow \begin{cases} x = h \\ y = 5 - h \\ z = -2 \end{cases}$$

Osservazioni:

• Il procedimento dipende da quale minore *B* scegliamo. Cambiando minore *B* otterremo le stesse soluzioni ma parametrizzate in forma diversa.

Esempio:

Osservazioni:

- Sia S un sistema risolubile di p equazioni in q incognite.
 Sia n il rango della matrice del sistema.
 Allora le soluzioni di S dipendono da q n parametri.
- Cosa significa che "p" = n?

Se p = n, quando consideriamo il sistema ridotto SR dobbiamo prendere n equazioni, quindi tutte le equazioni di S. Pertanto tutte le equazioni di S sono necessarie.

Osservazioni:

- Sia S un sistema risolubile di p equazioni in q incognite.
 Sia n il rango della matrice del sistema.
 Allora le soluzioni di S dipendono da q n parametri.
- Cosa significa che "q" = n?

Se q = n quando consideriamo il sistema ridotto SR abbiamo un sistema di n equazioni in n incognite e la matrice del sistema ridotto contiene un minore di ordine n invertibile.

Il sistema ridotto è pertanto Crameriano.

Segue che il sistema *S* ha un'unica soluzione.

Come risolvere un sistema lineare S di p equazioni in q incognite.

Sia A la matrice del sistema S e sia A' la matrice completa di S.

Esercizio (1):

$$S: \begin{cases} 2x - 2y = 4 \\ x + y = 1 \\ x - 3y = 3 \end{cases}$$

$$A := \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 1 & 1 \\ 1 & -3 \end{pmatrix} \qquad A' := \begin{pmatrix} 2 & -2 & 4 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & -3 & 3 \end{pmatrix}$$

1. Calcoliamo il rango della matrice A (sia n questo rango) e scegliamo un minore B di A di ordine n con determinante $\neq 0$; Esercizio (1):

$$A := \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 1 & 1 \\ 1 & -3 \end{pmatrix} \qquad rkA = 2$$

$$B \coloneqq \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

2. Calcoliamo il rango della matrice A', ovvero calcoliamo i determinanti degli orlati di B con l'ultima colonna di A' (cioè con la colonna dei termini noti) e con tutte le possibili righe; Esercizio (1):

$$A' := \begin{pmatrix} 2 & -2 & 4 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & -3 & 3 \end{pmatrix} \qquad \begin{array}{c} rk A = rk A' = 2 \\ \text{Il sistema ammette} \\ \text{quindi soluzioni.} \end{array}$$

Poichè il rango della matrice del sistema A' è uguale al numero delle incognite (ovvero x e y), allora possiamo affermare che il sistema ha un'unica soluzione.

3. Consideriamo il sistema ridotto *SR* formato dalle *n* equazioni i cui coefficienti concorrono a formare il minore *B*. Il sistema ridotto *SR* è equivalente al sistema *S*; Esercizio (1):

$$S: \begin{cases} 2x - 2y = 4 \\ x + y = 1 \\ x - 3y = 3 \end{cases} \qquad B := \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$SR: \begin{cases} 2x - 2y = 4 \\ x + y = 1 \end{cases}$$

4. Portiamo a secondo membro (nel sistema SR) le q - n incognite i cui coefficienti **non** concorrono a formare il minore B; Esercizio (1):

$$SR: \begin{cases} 2x - 2y = 4 \\ x + y = 1 \end{cases}$$

Questo è un sistema Crameriano: non dobbiamo portare a secondo membro alcuna incognita.

5. Poniamo le incognite portate a secondo membro uguali a dei parametri $h1, h2, \ldots, hq-n$ (se q=n a secondo membro non c'è alcuna incognita e quindi non occorre assegnare alcun parametro); Esercizio (1):

$$SR: \begin{cases} 2x - 2y = 4 \\ x + y = 1 \end{cases}$$

Questo è un sistema Crameriano: non dobbiamo portare a secondo membro alcuna incognita.

Abbiamo q = n, quindi assegniamo alcun parametro.

6. Risolviamo il sistema parametrico Crameriano (di matrice B) nelle incognite rimaste a primo membro: otteniamo queste incognite in funzione dei parametri $h_1, h_2, \ldots, h_{q-n}$. Esercizio (1):

$$SR: \begin{cases} 2x - 2y = 4 \\ x + y = 1 \end{cases}$$

Possiamo risolvere il sistema tramite il teorema di Cramer e trovare l'unica soluzione di *S*:

$$\begin{cases} x = \frac{3}{2} \\ y = -\frac{1}{2} \end{cases}$$

Come risolvere un sistema lineare S di p equazioni in q incognite. Sia A la matrice del sistema S e sia A' la matrice completa di S. Esercizio (2):

S:
$$\begin{cases} x_2 + x_3 + x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_2 + x_3 + x_4 = 1 \\ -x_1 + 2x_2 + 2x_3 + 2x_4 = 1 \\ 5x_2 + 4x_3 + 4x_4 = 3 \end{cases}$$

$$A := \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 2 & 2 \\ 0 & 5 & 4 & 4 \end{pmatrix} \qquad A' := \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 2 & 2 & 1 \\ 0 & 5 & 4 & 4 & 3 \end{pmatrix}$$

1. Calcoliamo il rango della matrice A (sia n questo rango) e scegliamo un minore B di A di ordine n con determinante $\neq 0$; Esercizio (2):

$$A := \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 2 & 2 \\ 0 & 5 & 4 & 4 \end{pmatrix} \qquad A := \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 2 & 2 \\ 0 & 5 & 4 & 4 \end{pmatrix}$$

Il minore B_2 di A è invertibile $rk A \geq 2$

$$A := \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 2 & 2 \\ \hline 0 & 5 & 4 & 4 \end{pmatrix}$$

Il minore B_3 di A è invertibile rk A > 3

1. Calcoliamo il rango della matrice A (sia n questo rango) e scegliamo un minore B di A di ordine n con determinante $\neq 0$; Esercizio (2):

$$A := \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 2 & 2 \\ 0 & 5 & 4 & 4 \end{pmatrix} \qquad A := \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 2 & 2 \\ 0 & 5 & 4 & 4 \end{pmatrix}$$

Il minore B_2 di A è invertibile $rk A \geq 2$

$$A := \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 2 & 2 \\ 0 & 5 & 4 & 4 \end{pmatrix}$$

Il minore B_3 di A è invertibile rk A > 3

Dobbiamo orlare B_3 . L'unico orlato di B_3 è la matrice A stessa. Svolgendo i calcoli si verifica che il det A = 0, in quanto la terza colonna coincide con la quarta colonna. Quindi rk A = 3.

2. Calcoliamo il rango della matrice A', ovvero calcoliamo i determinanti degli orlati di B con l'ultima colonna di A' (cioè con la colonna dei termini noti) e con tutte le possibili righe; Esercizio (2):

Si ottiene un unico possibile minore:

$$A' \coloneqq \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 2 & 2 & 1 \\ 0 & 5 & 4 & 4 & 3 \end{pmatrix}$$

Facendo i calcoli si trova che il minore così ottenuto ha determinante nullo.

Dunque rk A' = 3 = rk A, e il sistema ha soluzioni.

3. Consideriamo il sistema ridotto *SR* formato dalle *n* equazioni i cui coefficienti concorrono a formare il minore *B*. Il sistema ridotto *SR* è equivalente al sistema *S*; Esercizio (2):

$$S: \begin{cases} x_2 + x_3 + x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_2 + x_3 + x_4 = 1 \\ -x_1 + 2x_2 + 2x_3 + 2x_4 = 1 \\ 5x_2 + 4x_3 + 4x_4 = 3 \end{cases} A' := \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 2 & 2 & 2 \\ 0 & 5 & 4 & 4 & 3 \end{pmatrix}$$

$$SR: \begin{cases} x_2 + x_3 + x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_2 + x_3 + x_4 = 1 \\ -x_1 + 2x_2 + 2x_3 + 2x_4 = 1 \end{cases}$$

4. Portiamo a secondo membro (nel sistema SR) le q - n incognite i cui coefficienti **non** concorrono a formare il minore B;

Esercizio (2):

$$SR: \begin{cases} x_2 + x_3 + x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_2 + x_3 + x_4 = 1 \\ -x_1 + 2x_2 + 2x_3 + 2x_4 = 1 \end{cases} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 2 & 2 & 1 \\ \hline 0 & 5 & 4 & 4 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x_2 + x_3 = 1 - x_4 \\ x_1 + 2x_2 + x_3 = 1 - x_4 \\ -x_1 + 2x_2 + 2x_3 = 1 - 2x_4 \end{cases}$$

5. Poniamo le incognite portate a secondo membro uguali a dei parametri $h_1, h_2, \ldots, h_{q-n}$ (se q = n a secondo membro non c'è alcuna incognita e quindi non occorre assegnare alcun parametro); Esercizio (2):

$$\begin{cases} x_2 + x_3 = 1 - x_4 \\ x_1 + 2x_2 + x_3 = 1 - x_4 \\ -x_1 + 2x_2 + 2x_3 = 1 - 2x_4 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_2 + x_3 = 1 - h \\ x_1 + 2x_2 + x_3 = 1 - h \\ -x_1 + 2x_2 + 2x_3 = 1 - 2h \end{cases}$$

Soluzioni del sistema S al variare del parametro **h**

6. Risolviamo il sistema parametrico Crameriano (di matrice B) nelle incognite rimaste a primo membro: otteniamo queste incognite in funzione dei parametri $h_1, h_2, \ldots, h_{q-n}$. Esercizio (2):

Soluzioni del sistema S al variare di h

$$\begin{cases} x_2 + x_3 = 1 - h \\ x_1 + 2x_2 + x_3 = 1 - h \\ -x_1 + 2x_2 + 2x_3 = 1 - 2h \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1 = 1 \\ x_2 = -1 \\ x_3 = 2 - h \\ x_4 = h \end{cases}$$

Come risolvere un sistema lineare *S* di *p* equazioni in *q* incognite. Sia *A* la matrice del sistema *S* e sia *A*' la matrice completa di *S*. Esercizio (3):

S:
$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 + 2x_4 &= 5\\ 2x_1 + 2x_2 + x_3 + 3x_4 + x_5 &= 7\\ 4x_1 + 4x_2 + 3x_3 + 7x_4 + x_5 &= 17\\ x_1 + x_2 &+ x_4 + x_5 &= 2 \end{cases}$$

$$A := \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 & 0 \\ 2 & 2 & 1 & 3 & 1 \\ 4 & 4 & 3 & 7 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \quad A' := \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 & 0 & 5 \\ 2 & 2 & 1 & 3 & 1 & 7 \\ 4 & 4 & 3 & 7 & 1 & 17 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

1. Calcoliamo il rango della matrice A (sia n questo rango) e scegliamo un minore B di A di ordine n con determinante $\neq 0$; Esercizio (3):

$$A := \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 & 0 \\ 2 & 2 & 1 & 3 & 1 \\ 4 & 4 & 3 & 7 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$
 Facendo i calcoli (sono 6 orlati) si

Il minore B_2 di A è invertibile $rk A \geq 2$

Dobbiamo considerare gli orlati di

trova che hanno tutti determinante = 0, dunque A ha rango 2.

[In realtà, serve calcolare solo 4 orlati di B_2 (quarta/quinta colonna combinata a terza/quarta riga), perché le prime due colonne di A sono identiche.

2. Calcoliamo il rango della matrice A', ovvero calcoliamo i determinanti degli orlati di B con l'ultima colonna di A' (cioè con la colonna dei termini noti) e con tutte le possibili righe; Esercizio (3):

$$A' := \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 & 0 & 5 \\ 2 & 2 & 1 & 3 & 1 & 7 \\ 4 & 4 & 3 & 7 & 1 & 17 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

Abbiamo 2 orlati di B_2 (terza e quarta riga) con l'ultima colonna di A'.

Entrambi gli orlati hanno determinante nullo.

Pertanto A' ha rango 2 e il sistema è risolubile.

3. Consideriamo il sistema ridotto SR formato dalle n equazioni i cui coefficienti concorrono a formare il minore B. Il sistema ridotto SR è equivalente al sistema S;

Esercizio (3):

$$S: \begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 + 2x_4 &= 5\\ 2x_1 + 2x_2 + x_3 + 3x_4 + x_5 &= 7\\ 4x_1 + 4x_2 + 3x_3 + 7x_4 + x_5 &= 17\\ x_1 + x_2 &+ x_4 + x_5 &= 2 \end{cases} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 & 0 & 5\\ 2 & 1 & 3 & 1 & 7\\ 4 & 4 & 3 & 7 & 1 & 17\\ 1 & 1 & 0 & 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$SR: \begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 + 2x_4 = 5\\ 2x_1 + 2x_2 + x_3 + 3x_4 + x_5 = 7 \end{cases}$$

4. Portiamo a secondo membro (nel sistema SR) le q - n incognite i cui coefficienti **non** concorrono a formare il minore B; Esercizio (3):

$$A' \coloneqq \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 & 0 & 5 \\ 2 & 2 & 1 & 3 & 1 & 7 \\ 4 & 4 & 3 & 7 & 1 & 17 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$SR: \begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 + 2x_4 &= 5\\ 2x_1 + 2x_2 + x_3 + 3x_4 + x_5 &= 7 \end{cases}$$
$$\begin{cases} x_1 + x_3 &= 5 - x_2 - 2x_4\\ 2x_1 + x_3 &= 7 - 2x_2 - 3x_4 - x_5 \end{cases}$$

5. Poniamo le incognite portate a secondo membro uguali a dei parametri $h_1, h_2, \ldots, h_{q-n}$ (se q = n a secondo membro non c'è alcuna incognita e quindi non occorre assegnare alcun parametro); Esercizio (3):

$$\begin{cases} x_1 + x_3 = 5 - x_2 - 2x_4 \\ 2x_1 + x_3 = 7 - 2x_2 - 3x_4 - x_5 \end{cases}$$

$$x_2 = h_1, x_4 = h_2 e x_5 = h_3$$

Soluzioni del sistema S al variare di h_1 , h_2 , h_3

$$\begin{cases} x_1 + x_3 = 5 - h_1 - 2h_2 \\ 2x_1 + x_3 = 7 - 2h_1 - 3h_2 - h_3 \end{cases}$$

6. Risolviamo il sistema parametrico Crameriano (di matrice *B*) nelle incognite rimaste a primo membro: otteniamo queste incognite in funzione dei parametri $h_1, h_2, \ldots, h_{q-n}$. Esercizio (3):

$$\begin{cases} x_1 + x_3 = 5 - h_1 - 2h_2 \\ 2x_1 + x_3 = 7 - 2h_1 - 3h_2 - h_3 \end{cases}$$

Soluzioni del sistema S al variare di h_1 , h_2 , h_3

$$\begin{cases} x_1 = 2 - h_1 - h_2 - h_3 \\ x_3 = 3 - h_2 + h_3 \end{cases}$$

Risolvendo questo sistema:
$$\begin{cases} x_1 = 2 - h_1 - h_2 - h_3 \\ x_2 = h_1 \\ x_3 = 3 - h_2 + h_3 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_1 = 2 - h_1 - h_2 - h_3 \\ x_2 = h_1 \\ x_3 = 3 - h_2 + h_3 \\ x_4 = h_2 \\ x_5 = h_3 \end{cases}$$

Sunto: Procedimento Rouché-Capelli

Sia A(A') la matrice (completa) del sistema S di p equazioni e q incognite.

- **1.** Calcoliamo il rango della matrice A (sia n questo rango) e scegliamo un minore B di A di ordine n con determinante $\neq 0$;
- **2.** Calcoliamo il rango della matrice A', ovvero calcoliamo i determinanti degli orlati di B con l'ultima colonna di A' e con tutte le possibili righe;
- 3. Se rk A = rk A': Prendiamo il sistema ridotto SR formato dalle n equazioni i cui coefficienti concorrono a formare il minore B. SR è equivalente a S;
- **4.** Portiamo a secondo membro (nel sistema SR) le q-n incognite i cui coefficienti **non** concorrono a formare il minore B;
- **5.** Poniamo le incognite portate a secondo membro uguali a dei parametri h_1 , h_2 , . . . , h_{q-n} (se q=n a secondo membro non c'è alcuna incognita e quindi non occorre assegnare alcun parametro);
- **6.** Risolviamo il sistema parametrico Crameriano (di matrice B) nelle incognite rimaste a primo membro: otteniamo queste incognite in funzione dei parametri $h_1, h_2, \ldots, h_{q-n}$.