

Cut-it_v3

May 11, 2022

1 Cut-it

David Alsina, Isabela Cáceres, y Camilo Martinez

En este proyecto la idea es desarrollar un algoritmo de segmentación de imágenes a color, utilizando el Mean Sift y partición de grafos. Ustedes deben realizar la implementación tanto del algoritmo de mean-shift como el de grafos. Para esto pueden seguir las indicaciones explicadas a continuación.

1.1 Algoritmo de mean-shift

Este algoritmo tiene como datos de entrada el tamaño de la región de búsqueda (radio de búsqueda). El algoritmo toma cada píxel de la imagen, expresado en un espacio de color LUV, RGB o HSI, deberían hacerlo genérico para que el algoritmo realice la segmentación, independientemente del tipo de formato de color utilizado.

El algoritmo consiste en los siguientes pasos: 1. para cada píxel, determinar un entorno de radio r , radio de búsqueda. 2. Calcular el centro de masa de los puntos dentro del radio. 3. Encontrar los elementos en un radio r alrededor del centro de masa calculado en el paso anterior. 4. Repetir el paso 3 hasta convergencia. 5. repetir desde el paso 2 para cada uno de los puntos que representa la imagen. 6. Identificar cuantos modos hay en la imagen. Los modos son los puntos a los que convergen los píxeles de la imagen. 7. Todos los píxeles que convergen a un modo se agrupan en un mismo conjunto. Cada uno de estos segmentos es una región conexa de píxeles en la imagen.

1.2 Algoritmo basado en grafos.

Este algoritmo se basa en el clustering espectral. Junto a este proyecto pueden encontrar un paper que explica en que consiste este método. En si el proceso a realizar es el siguiente:

1. Construir el grafo de la imagen.
2. Encontrar la matrix Laplaciana del grafo.
3. Realizar una descomposición en valores singulares de la imagen, buscando el eigenvector asociado al segundo eigenvalor más pequeño de la imagen.
4. Graficar este eigenvector organizando los valores de menor a mayor (deben hacer tracking de los índices al organizar este vector)
5. Los elementos (posiciones del eigenvector) que tienen un valor similar, corresponden a elementos conexos en la imagen.
6. Determine umbrales para segmentar la imagen en regiones conexas.

Para la entrega del proyecto deben proporcionar lo siguiente:

1. Implementación de los algoritmos.

2. Prueba de los algoritmos utilizando diferentes imagenes y representaciones en espacio de color.
3. Gráficas de los clusters encontrados (modos y sus regiones), así como de los eigenvectores.
4. Discusion de la implementación.
5. Discusion de los resultados obtenidos, ventajas y desventajas de cada método.
6. Posibles mejoras.

Para la implementación con grafos tengan en cuenta que se debe realizar la descomposicion en valores singulares de una matrix tamaño $N \times N$, donde N es el número de pixeles en la imagen. Como esto es computacionalmente muy costoso, hay dos opciones. La primera es usar imagenes pequeñas, pero estas imagenes serían tal vez demasiado pequeñas (tamaños inferiores a 100×100). Otra opción es hacer que cada nodo no sea un pixel, sino un superpixel, de esta forma se puede reducir bastante la complejidad del algoritmo.

El proyecto lo deben entregar el **Lunes 9 de Mayo a las 11:59 p.m.** Se pueden hacer en grupos de dos personas y admito un grupo de tres personas. Mucha suerte!!

```
[1]: !pip install opencv-python
      # apt-get update && apt-get install -y python3-opencv
```

```
Requirement already satisfied: opencv-python in
/home/dave/anaconda3/lib/python3.9/site-packages (4.5.5.64)
Requirement already satisfied: numpy>=1.19.3 in
/home/dave/anaconda3/lib/python3.9/site-packages (from opencv-python) (1.20.3)
```

```
[2]: #para trabajar la imagen :D
import cv2
import numpy as np
from matplotlib import pyplot as plt
import copy
from scipy import ndimage
import pandas as pd

from skimage import data, segmentation, color

#para paralelizar
import multiprocessing
from joblib import Parallel, delayed
from tqdm import tqdm

#numero de nucleos disponibles - 1
num_cores = multiprocessing.cpu_count() - 1
```

<https://www.geeksforgeeks.org/image-segmentation-using-k-means-clustering/>

Creamos una función de preprocesado de la imagen, allí la escalamos a un porcentaje de su tamaño original, le aplicamos un filtro de blur para limpiar un poco la imagen de cambios bruscos o ruido. Y adicionalmente le aplicamos super pixeles, el numero de superpixeles seleccionados es una proporción de la cantidad total de pixeles en la imagen.

```
[3]: def preprocess_im(original_im: np.ndarray,
                        scale_percent = 30.0,
                        kernel_size = 3,
                        proportion_of_superpix = 0.05):

    """
        Función de preprocesado de la imagen.
    """

    # quitamos algunas componentes de ruido con un filtro de media
    # y tamaño de kernel nxn
    original_im = cv2.medianBlur(original_im,
                                  kernel_size).astype('uint8')

    # ancho y alto escalados
    width = int(original_im.shape[1] * scale_percent / 100)
    height = int(original_im.shape[0] * scale_percent / 100)

    # redimensiona el tamaño de la imagen
    resized = cv2.resize(img, (width, height), interpolation = cv2.INTER_AREA)

    # calcula el numero necesario de superpíxeles
    nsegments = int((width*height)* proportion_of_superpix) + 1

    # obtiene las etiquetas de los superpíxeles
    labels1 = segmentation.slic(resized,
                                compactness = 30,
                                n_segments = nsegments,
                                start_label = 1)

    #reconstruye la imagen superpíxelada
    img_segment = color.label2rgb(labels1,
                                   resized,
                                   kind='avg',
                                   bg_label=0).astype('uint8')

    return resized, img_segment
```

```
[4]: img = cv2.imread('casitas.jpeg')
      #img = cv2.imread('eye.jpg')
      #img = cv2.imread('perrito.jpg')
      img = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_RGB2BGR)

      img, superpix_im = preprocess_im(original_im = img,
                                       scale_percent = 30.0,
                                       kernel_size = 3,
                                       proportion_of_superpix = 0.05)
```

Ahora veamos el contraste entre la imagen original a la izquierda y la superpixelada a la derecha.

```
[5]: %matplotlib inline
fig, ax = plt.subplots(nrows=1,
                        ncols=2,
                        sharex=True, sharey=True,
                        figsize=(9, 6))

ax[0].imshow(img)
ax[1].imshow(superpix_im)

for a in ax:
    a.axis('off')

plt.tight_layout()
```



Hacemos una función para crear una ventana o máscara circular que nos servirá para “borrar” todo lo que no esté dentro del círculo y así limitar la región para el cálculo del centro de masa.

```
[6]: def gen_window_idx(img: np.ndarray,
                        center: tuple,
                        radius: float) -> tuple:

    """
    genera lista de indices de filas y de columnas que
    corresponden a la ventana (circulo)
    """

    rows=[]
    cols= []
    r = radius
    h, k = center
    x0, y0 = h - r, k - r
    for i in range(2*r+1):
```

```

x= x0+i
if (x < 0) or (x > img.shape[0]-1): continue
for j in range(2*r+1):
    y = y0+j
    if y < 0 or (y > img.shape[1]-1): continue
    if ((x-h)**2 + (y-k)**2 <= r**2):
        #img[x,y]=0
        rows.append(x)
        cols.append(y)

return rows, cols

```

Ahora aplicamos la máscara a cada canal de la imagen

```

[7]: def isolate_window(img: np.ndarray,
        center: tuple,
        radius: float) -> np.ndarray:

    """
        Aisla la ventana en la imagen. Es decir, hace todo cero menos los
        valores que estan dentro de la ventana (dentro del circulo)
    """

    img_copy = copy.deepcopy(img)
    rows, cols = gen_window_idx(img_copy, center, radius)

    rows = np.array(rows).astype("int32")
    cols = np.array(cols).astype("int32")

    img_copy[rows,cols,0] = 0
    img_copy[rows,cols,1] = 0
    img_copy[rows,cols,2] = 0

    img_copy = img - img_copy

    return img_copy

```

Un ejemplo de como queda con la ventana aplicada:

```

[8]: #img_ch = img[:, :, 0]

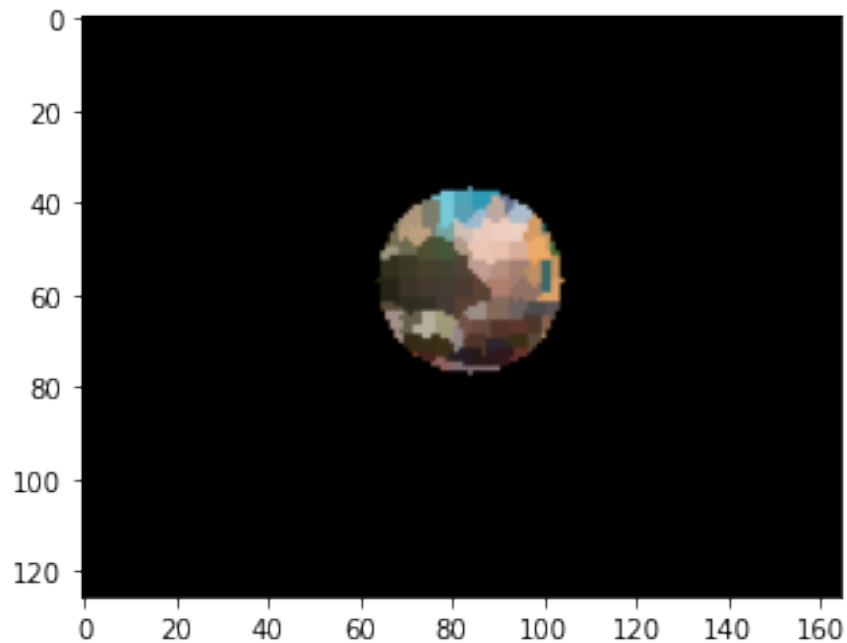
# calcula el centro de masa de la imagen
window_center = ndimage.center_of_mass(superpix_im)
window_center = tuple(np.floor(window_center).astype(np.int32))

print(window_center)
plt.imshow( isolate_window(img = superpix_im,
                            center = (window_center[0],
                                      window_center[1]),
                            radius= 20) )

```

```
plt.show()
```

(57, 84, 0)



Ahora para correr meanshift sobre algunos puntos y encontrar los modos, optamos por una estrategia de “super píxeles”, donde tomamos una muestra igualmente espaciada de píxeles, y sobre ellos buscamos los modos. Para poder empezar siquiera a implementar esta estrategia necesitamos las posiciones de cada uno de esos puntos muestra, eso es lo que hacemos acá:

```
[9]: def indices_array(n: int,
                      m: int,
                      nsuper_pix: int) -> np.ndarray:

    """

    Input:
        n -> número de filas
        m -> número de columnas
        nsuper_pix -> numero final de super
                     píxeles que se van a hacer.

        Saca los índices de los centros,
        retorna una matrix () x () x 2
        donde la primera capa son índices de las filas.
        y la segunda capa son índices de las columnas
    """
```

```

# cuadro el numero de pasos en las filas
# para que el largo de el vector 'r'
# sea sqrt(nsuper_pix) e igual para las columnas
# de modo que en total hayan nsuper_pix.

nelem = np.ceil(np.sqrt(nsuper_pix)).astype('int32')

r = np.linspace(0, n, num = nelem)
r2 = np.linspace(0, m, num = nelem)

npoints = r.shape[0]
mpoints = r2.shape[0]

#print(npoints*mpoints)

out = np.empty((npoints,mpoints,2),dtype=int)

out[:, :,0] = r[:,None]
out[:, :,1] = r2

return out

```

Para cada pixel de la muestra ahora podemos encontrar su modo, como hacemos ahora:

```

[10]: def find_mode(img: np.ndarray,
        center: tuple,
        radius: float,
        max_iter: int,
        e_tol: float):

    """
    Función que encuentra el modo para un centro dado.

    img      -> imagen a la que se le va a buscar el centro
                de masa.
    radius    -> radio de búsqueda para trabajar y encontrar el
                centro de masa.
    center    -> tupla de la forma (row, col).
    max_iter  -> numero máximo de iteraciones.
    e_tol     -> valor umbral para el error, una vez el error
                está por debajo de este umbral, se puede parar la
                iteración.

    """

    # coordenadas centrales

```

```

window_center_of_mass = center

#contador de numero de iteraciones
count = 0

# inicialización por defecto del error
# para permitir que funcione el while loop
e = e_tol*2

while (count <= max_iter) and (e >= e_tol):

    img_window = isolate_window(img = img,
                                center = (window_center_of_mass[0],
                                           window_center_of_mass[1]),
                                rarious = rarious)

    mass_center = ndimage.center_of_mass(img_window)
    e = np.linalg.norm(np.array(window_center_of_mass) - np.
↪array(mass_center[:-1]))

    #print(e)
    #print(mass_center)

    window_center_of_mass = tuple(np.floor(mass_center[:-1]).astype(np.
↪int32))
    count+=1

return (center, window_center_of_mass)

```

Finalmente buscamos los modos para todos los pixeles de muestreo, esto es bien lento por lo que optamos por ayudarnos paralelizando el proceso:

```

[11]: def find_modes(img: np.ndarray,
                    rarious: float,
                    nsuper_pix: int,
                    max_iter: int,
                    e_tol: float):

    """
    Función que encuentra el modo para la cantidad de super pixeles
    requeridos.

    img          -> imagen a la que se le va a buscar el centro
                    de masa.
    radio         -> radio de búsqueda para trabajar y encontrar el
                    centro de masa en torno a cada super pixel.
    """

```



```

    nsuper_pix -> número de super píxeles a crear para buscar los
                  modos de la imagen.
    max_iter   -> número máximo de iteraciones para encontrar el modo
                  de cada super píxel.
    e_tol      -> valor umbral para el error, una vez el error
                  está por debajo de este umbral, se puede parar la
                  iteración de búsqueda del modo de cada superpíxel.

"""

# numero de filas, columnas y cantidad de canales
nrows, ncols, nchannels = img.shape

centers = indices_array(nrows, ncols, nsuper_pix=nsuper_pix)
centers_list = []

for center in centers.reshape(-1, 2):
    centers_list.append(tuple(center))

#envía el proceso en paralelo para hacer los calculos requeridos
print("Iniciando paralelización ...")
print("Usando ", num_cores, " hilos")

#print(centers_list)
centers = {}

processed_list = Parallel(n_jobs=num_cores)(delayed(find_mode)(img,
                                                                i_center,
                                                                rarious,
                                                                max_iter,
                                                                e_tol) for
→i_center\
                                                                in\
                                                                ↵
→centers_list)

for initial_center, final_center in processed_list:
    centers[tuple(initial_center)] = final_center

return centers

```

Ponemos la ejecución en práctica seteando algunos parámetros, podemos ver la cantidad de píxeles iniciales vs la cantidad final de modos encontrados.

```

[12]: # radio de búsqueda
      rarious = 5

```

```

#porcentaje de la cantidad total de pixeles
#que van a ser usados para crear super pixeles
porcentaje = 0.08

#numero de super pixeles para hacer la segmentación
npix = int(superpix_im.shape[0] * superpix_im.shape[1] * porcentaje)
print(npix)

modes = find_modes(img = superpix_im,
                    radius = radius,
                    nsuper_pix = npix,
                    max_iter = 60,
                    e_tol = 0.05)

len(modes.keys())

```

1663

Iniciando paralelización ...

Usando 11 hilos

[12]: 1681

```

[13]: #numero final de modos encontrados
nmodes = len(pd.DataFrame.from_dict(modes, orient='index').drop_duplicates())
nmodes

```

[13]: 947

Para guardar los puntos iniciales y el modo al que nos lleva usamos un diccionario, donde las llaves son una tupla del punto inicial, y el valor es la tupla del modo en donde se termino, con base a este diccionario y al radio somos capaces de reconstruir la imagen del meanshift así:

```

[14]: def draw_image_from_modes(original_im: np.ndarray,
                                modes: dict,
                                radius: float):

    """
    Con base a las etiqueas guardadas en el diccionario modes
    y a la información del radio rellena la imagen
    con los colores encontrados finalmente
    """

    im = np.zeros(img.shape).astype("uint8")

    for i_cent, f_cent in modes.items():

        im[i_cent[0] - (radius//2)-1:i_cent[0]+(radius//2),

```

```

        i_central[1] - (radiusos//2)-1:i_central[1]+(radiusos//2), :] = _
    ↪original_im[f_central[0], f_central[1], :]

    return im

```

Ahora, por comodidad nos creamos una función que plotee las 3 gráficas (imagen en super píxeles, imagen de meanshift e imagen original).

```

[15]: def plot_for_comparisson(original_im: np.ndarray,
                                superpix_im: np.ndarray,
                                modes: dict,
                                radiusos: float,
                                color_space = 'RGB'
                                ):

    """
        original_im        -> imagen original.
        superpix_im        -> imagen a la que se le aplicaron super píxeles.
        modes              -> diccionario que guarda el mapeo entre super pixel
                             y su modo encontrado.
    """

    # crea la imagen procesada con meanshift.
    processed_im = draw_image_from_modes(original_im = img,
                                         modes = modes,
                                         radiusos = radiusos)

    if color_space == 'LUV':
        original_im = cv2.cvtColor(original_im, cv2.COLOR_LUV2RGB)
        superpix_im = cv2.cvtColor(superpix_im, cv2.COLOR_LUV2RGB)
        processed_im = cv2.cvtColor(processed_im, cv2.COLOR_LUV2RGB)

    elif color_space == 'HSV':
        original_im = cv2.cvtColor(original_im, cv2.COLOR_HSV2RGB)
        superpix_im = cv2.cvtColor(superpix_im, cv2.COLOR_HSV2RGB)
        processed_im = cv2.cvtColor(processed_im, cv2.COLOR_HSV2RGB)

    fig, axs = plt.subplots(nrows=1,
                            ncols=3,
                            figsize=(10,6),
                            dpi=200)
    fig.tight_layout(pad=4)

    #plot de la imagen superpixelada
    axs[0].imshow(superpix_im)
    axs[0].set_title("Imagen de superpíxeles",
                     pad = 5)

```

```

#plot imagen meanshift
axs[1].imshow(processed_im)
axs[1].set_title("Imagen de superpíxeles\n procesada con\n meanshift",
                 pad = 5)

#plot imagen original
axs[2].imshow(original_im)
axs[2].set_title("Imagen original",
                 pad = 5)

plt.show()

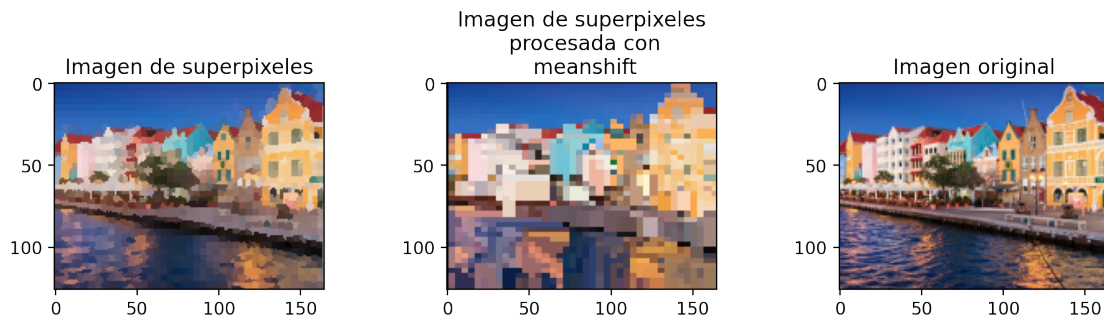
return original_im, superpix_im, processed_im

```

```

[16]: %matplotlib inline
original_im, superpix_im, processed_im = plot_for_comparisson(original_im =
    ↳img,
                                                                    superpix_im =
    ↳superpix_im,
                                                                    modes = modes,
                                                                    radius = radius,
                                                                    color_space =
    ↳'RGB')

```



1.3 Repetimos proceso para otra img, en el espacio RGB

```

[17]: #img = cv2.imread('casitas.jpeg')
#img = cv2.imread('eye.jpg')
img = cv2.imread('perrito.jpg')
img = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_RGB2BGR)

img, superpix_im = preprocess_im(original_im = img,

```

```
scale_percent = 30.0,
kernel_size = 3,
proportion_of_superpix = 0.05)
```

```
[18]: # radio de búsqueda
radians = 5

#porcentaje de la cantidad total de pixeles
#que van a ser usados para crear super pixeles
porcentaje = 0.08

#numero de super pixeles para hacer la segmentación
npix = int(superpix_im.shape[0] * superpix_im.shape[1] * porcentaje)
print(npix)

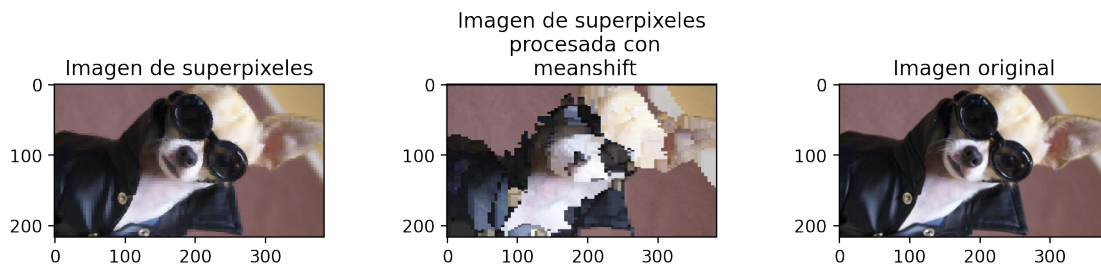
modes = find_modes(img = superpix_im,
                    radians = radians,
                    nsuper_pix = npix,
                    max_iter = 25,
                    e_tol = 0.05)
```

6635

Iniciando paralelización ...

Usando 11 hilos

```
[19]: %matplotlib inline
original_im1, superpix_im1, processed_im1 = plot_for_comparisson(original_im =
    ↪img,
                                                                    superpix_im =
    ↪superpix_im,
                                                                    modes = modes,
                                                                    radians =
    ↪radians)
```



1.3.1 Resultado para misma imagen pero desde el espacio LUV

```
[20]: #img = cv2.imread('casitas.jpeg')
      #img = cv2.imread('eye.jpg')
      img = cv2.imread('perrito.jpg')
      img = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2LUV)

      img, superpix_im = preprocess_im(original_im = img,
                                       scale_percent = 30.0,

                                       kernel_size = 3,
                                       proportion_of_superpix = 0.05)
```

```
[21]: # radio de búsqueda
      rous = 5

      #porcentaje de la cantidad total de pixeles
      #que van a ser usados para crear super pixeles
      porcentaje = 0.08

      #numero de super pixeles para hacer la segmentación
      npix = int(superpix_im.shape[0] * superpix_im.shape[1] * porcentaje)
      print(npix)

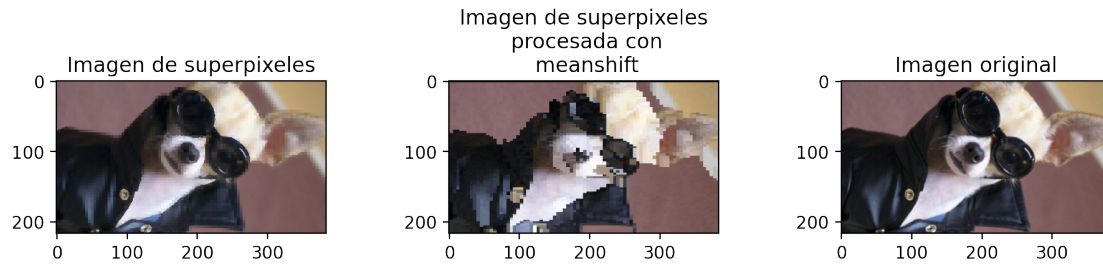
      modes = find_modes(img = superpix_im,
                        rous = rous,
                        nsuper_pix = npix,
                        max_iter = 25,
                        e_tol = 0.05)
```

6635

Iniciando paralelización ...

Usando 11 hilos

```
[22]: %matplotlib inline
      original_im2, superpix_im2, processed_im2 = plot_for_comparisson(original_im =
      ↪img,
                                     superpix_im =
      ↪superpix_im,
                                     modes = modes,
                                     rous = rous,
                                     color_space =
      ↪'LUV')
```



1.3.2 Resultado para misma imagen pero desde el espacio HSI

```
[23]: #img = cv2.imread('casitas.jpeg')
#img = cv2.imread('eye.jpg')
img = cv2.imread('perrito.jpg')
img = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2HSV)

img, superpix_im = preprocess_im(original_im = img,
                                scale_percent = 30.0,
                                kernel_size = 3,
                                proportion_of_superpix = 0.05)
```

```
[24]: # radio de búsqueda
radius = 5

#porcentaje de la cantidad total de píxeles
#que van a ser usados para crear super píxeles
percentage = 0.08

#numero de super píxeles para hacer la segmentación
npix = int(superpix_im.shape[0] * superpix_im.shape[1] * percentage)
print(npix)

modes = find_modes(img = superpix_im,
                   radius = radius,
                   nsuper_pix = npix,
                   max_iter = 25,
                   e_tol = 0.05)
```

6635

Iniciando paralelización ...

Usando 11 hilos

```
[25]: %matplotlib inline
original_im3, superpix_im3, processed_im3 = plot_for_comparisson(original_im =
    ↪img,
```

```

↳superpix_im,

↳radius,

↳'HSV')

```

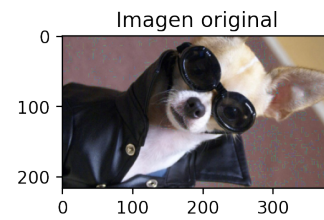
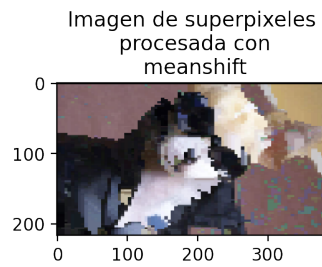
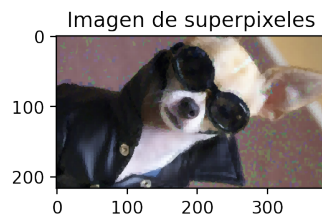
```

superpix_im =

modes = modes,
radius =

color_space =

```



Created in Deepnote