Proyecto II Segmentación morfológica

April 1, 2022

0.1 Proyecto 2 - Visión por computadora

Isabela Cáceres & David Alsina

En el presente notebook, se propone un algoritmo para segmentar imágenes

```
[1]: #para trabajar la imagen :D
import cv2
import numpy as np
from matplotlib import pyplot as plt
import copy

#para paralelizar
import multiprocessing
from joblib import Parallel, delayed
from tqdm import tqdm

#para analizar la señal del histograma
import scipy.signal as signal7w7
```

```
[2]: #numero de nucleos disponibles
num_cores = multiprocessing.cpu_count()
```

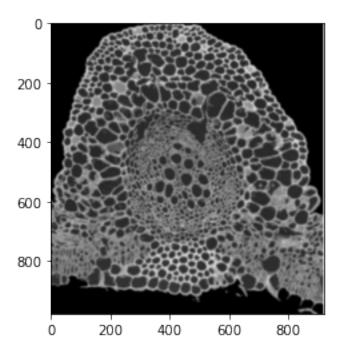
Como ejemplo se usará la imagen de una célula vegetal

```
[3]: img = cv2.imread('planta_celula.png')

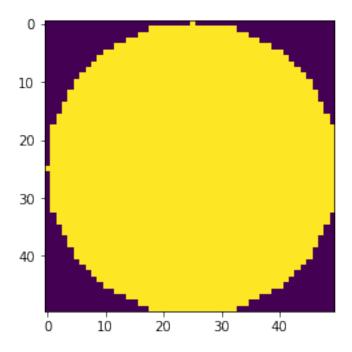
# quitamos algunas componentes de ruido con un filtro de media
# y tamaño de kernel 3x3
img = cv2.medianBlur(img, 3)
img = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2GRAY)

plt.imshow(img, cmap='gray')
img.shape
```

[3]: (978, 922)



Primero generamos unas funciones que permitan construir elementos estructurales circulares. Esto es para poder detectar correctamente las formas.



Ahora hacemos nuestras funciones de dilatación y erosión.

```
[6]: def dilatacion(img, b):
```

```
img: imagen original
b: elemento estructural
"""

img_copy = copy.deepcopy(img)
row, col = img.shape
rowb, colb = b.shape
b = np.flip(b, axis=0)
b = np.flip(b, axis=1)
st = (b == 1)

for x in range(rowb//2, row-rowb//2):
    for y in range(colb//2, col-colb//2):
    img_copy[x][y] = np.max((img[x - rowb//2:x + rowb//2 + 1, y - colb//
-2:y + colb//2 + 1])[st])

return img_copy
```

Basado en dilatación y erosión hacemos apertura y cerradura.

```
[7]: def opening(img:np.ndarray, b: np.array):
    """
    Función que hace apertura

    img: imagen original
    b: elemento estructural
    """
    return dilatacion(erosion(img, b), b)
```

```
[8]: def closing(img:np.ndarray, b: np.array):

"""

Función que hace cierra

img: imagen original
b: elemento estructural
"""

return erosion(dilatacion(img, b), b)
```

```
[9]: def granularidad(img, b):
    #img, b = data
    size = b.shape[0]
    image = cv2.copyMakeBorder(img, size, size,
```

Acontinuación desarrollamos nuestra función para crear el histograma y detectarle los picos, el histograma se crea de la siguiente manera:

Hacemos apertura a la imagen basados en un elemento estructural b que es de forma circular. Después tomamos la imagen con apertura y la original y hacemos lo siguiente:

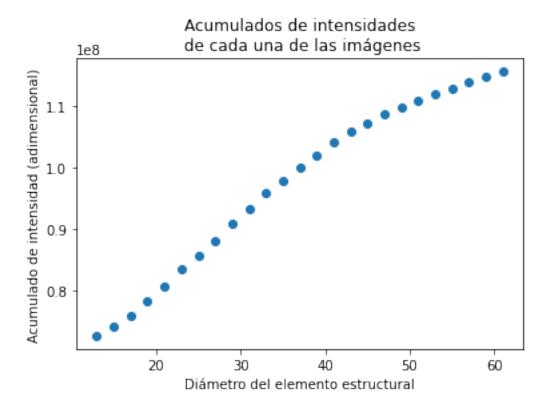
```
imagen_{diferencia} = |imagen_{original} - imagen_{aperturada}|
```

De esta imagen hacemos una suma de todos los valores de las entradas, con la intención de sacar una "activación" para la imagen. Con esto y variando los tamaños de elementos estructurales b, generamos un histograma de activación vs tamaño de b.

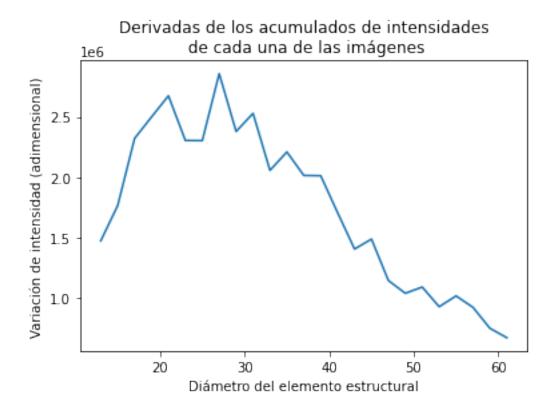
```
[10]: def area_histogram(img: np.ndarray,
                         min_b: int,
                         max_b: int,
                         step_sz: int):
          11 II II
              imq:
                      Imagen original.
              min_b: Minimo diámetro por el cual empezar a generar
                       elementos estructurales.
              max_b: Diámetro máximo a generar para los elementos
                       estructurales.
              step_sz: Tamaño de paso desde min_b, hasta max_b
          # vector con los distintos tamaños desde min b
          # hasta max b
          b_sizes = np.arange(min_b, max_b, step_sz)
          # vector que contiene la suma de las intensidades
          # de cada imagen que se va procesando
          values = np.zeros(b_sizes.shape[0])
          #envía el proceso en paralelo para hacer los calculos requeridos
          print("Iniciando paralelización ...")
          print("Usando ", num_cores, " hilos")
          processed_list = Parallel(n_jobs=num_cores-1)(delayed(granularidad)(img,_

¬gen_ones_circle(i)) for i in b_sizes)
          for i, processed_im in enumerate(processed_list):
```

```
values[i] = np.sum(np.abs(processed_im))
          return b_sizes, values, processed_list
[11]: def derivative_area_histogram(img, min_b, max_b, step_sz):
              Esta es una función wraper de area_histogram, ante las
              dudas refiérase a esta.
          b, values, processed_list = area_histogram(img, min_b, max_b, step_sz)
          derivative = values[1:] - values[:-1]
          return b[1:], derivative, values, processed_list
[12]: # calcula todo lo necesario para mostrar
      # el histograma
      b sizes, derivatives, values, imgs = derivative area_histogram(img, min_b = 11,
                                             max_b = 63,
                                             step_sz = 2)
     Iniciando paralelización ...
     Usando 12 hilos
[29]: plt.scatter(b_sizes, values[:-1]);
      plt.title("Acumulados de intensidades\n \
      de cada una de las imágenes")
      plt.xlabel("Diámetro del elemento estructural")
      plt.ylabel("Acumulado de intensidad (adimensional)")
      plt.show()
```



```
[26]: plt.plot(b_sizes, derivatives);
  plt.title("Derivadas de los acumulados de intensidades\n \
    de cada una de las imágenes")
  plt.xlabel("Diámetro del elemento estructural")
  plt.ylabel("Variación de intensidad (adimensional)")
  plt.show()
```



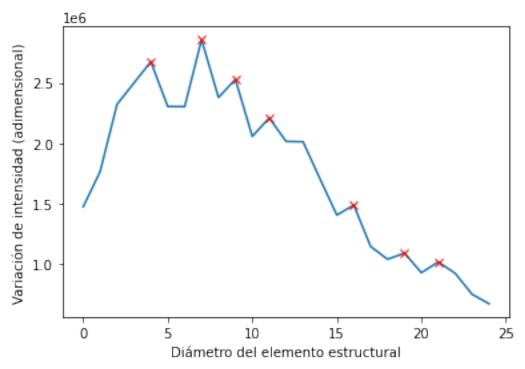
A continuación, se detectan los picos para el histograma los cuales corresponden a los tamaños de los elementos estructurales.

```
[33]: std_dev = np.sqrt(np.var(derivatives))
#print(derivatives)
peaks = signal7w7.find_peaks(x = derivatives)

plt.plot(derivatives)
for peak in peaks[0]:
    plt.plot(peak, derivatives[peak], 'x', color='red')

plt.title("Picos de derivadas de los acumulados de intensidades\n")
plt.xlabel("Diámetro del elemento estructural")
plt.ylabel("Variación de intensidad (adimensional)")
plt.show()
```



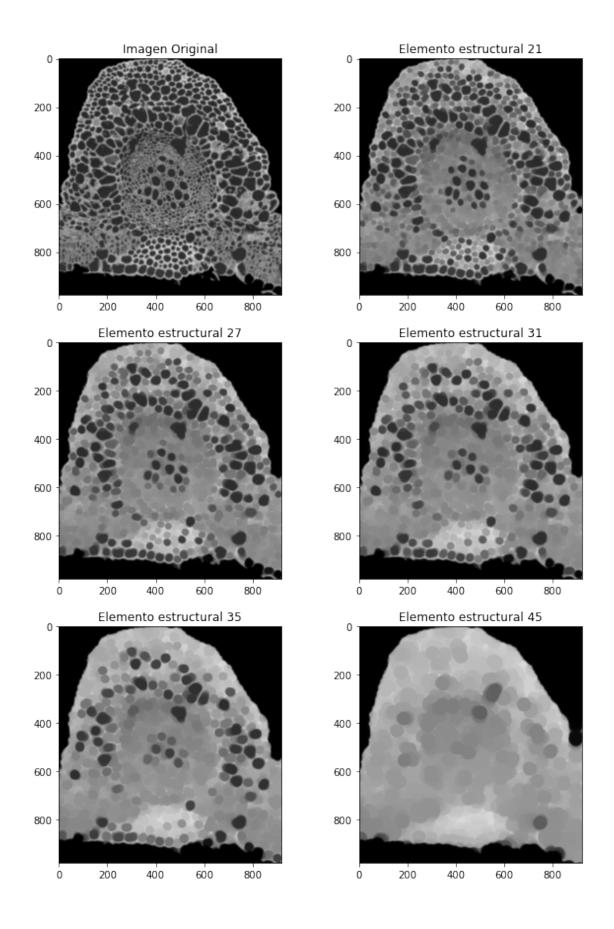


```
[16]: b_sizes[peaks[0]]
```

[16]: array([21, 27, 31, 35, 45, 51, 55])

Por último, se muestra el resultado de la detección de texturas con los picos del histograma de diferencias. Es importante aclarar que para picos pares se utiliza el número impar siguiente como elemento estrutural.

ax.set_title(title)
c += 1



```
[40]: def plot_segments(og_img: np.array,
                        processed_imgs: list,
                        b_size: np.array,
                        peaks: np.array,
                         std_multiplier = 1.0):
          11 11 11
          og_img:
                          Imagen original.
          processed_imgs: Lista de imagenes a las que se les ha aplicado
                           granularidad con un elemento estructural.
          b size:
                           Vector de los tamaños de b.
                          Vector con los indices de b que corresponden a un pico.
          peaks:
          std_multiplier: Para hacer la imagen se usa un umbral para detectar cambios
                           el umbral es la desviación estándar, el std_multiplier es un
                           float que multiplica a esa desviación estándar y que entre
                          más grande sea, más difícil hará para considerar una⊔
       \hookrightarrow diferencia
                          como un cambio.
          11 11 11
          # pasa la imagen en escala de grises
          # a su versión en rgb
          img_rgb = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_GRAY2RGB)
          # numero de filas y columnas para el plot
          nrows = peaks.shape[0]
          ncols = 3
          # crea el plot
          fig , axs = plt.subplots(nrows=nrows, ncols=ncols,
                                    figsize=(10,20), dpi=200)
          fig.tight_layout()
          fig.tight_layout(pad=3.0)
          # matriz para guardar la imagen previa
          prev_img = img_rgb[:,:,0].astype('float32')
          # contador de la fila en la que se está
          # es para hacer el display
          count = 0
          for peak in peaks:
              # hace la resta para encontrar la diferencia entre un filtro
              # y otro
```

```
operation = imgs[peak].astype('float32') - prev_img
    # obtiene la desviación estándar de los datos en la matriz
    # para filtrar a partir de los valores de desviación estándar
    std = np.sqrt(np.var(operation))
    # actualiza la imagen previa
    # con la del último filtro usado
   prev_img = imgs[peak].astype('float32')
    # copia la imagen original para resaltarle
    # en rojo las cosas que cambian
    im_copy = copy.deepcopy(img_rgb)
    # resalta las variaciones que son más fuertes que
    # (std * std_multiplier)
    im_copy[:,:,0][operation >= std*std_multiplier] = 255
    axs[count, 0].imshow(img, cmap = 'gray')
    axs[count, 0].set_title("Imagen original")
   axs[count, 1].imshow(imgs[peak], cmap = 'gray')
    axs[count, 1].set_title("Imagen filtrada e.\n estruct. diametro: " +
                            str(b_sizes[peak]))
    axs[count, 2].imshow(im copy)
    axs[count, 2].set_title("Segmentos detectados\n de diametro: " +
                            str(b_sizes[peak]))
    count = count + 1
    # actualiza la imagen acumulada
    #cumm_imq = operation
plt.show()
```

Ahora resaltamos los segmentos en la imagen

