```
Tema: Introdução à programação
Atividade: Montagem de programas - JKarel
01.) Editar e salvar um esboço de programa,
     o nome do arquivo deverá ser Guia0021.java,
     tal como o nome da classe abaixo,
     concordando maiúsculas e minúsculas, sem espaços em branco:
       * Guia0021
      * @author
      * @version 01
     // Lista de dependecias
      import jkarel.World;
      import jkarel.Robot;
      import IO.*;
      * Exemplo de programa para uso com a classe JKarel.
     public class Guia0021 extends Robot
     {
      * construtor padrao da classe Guia0021.
      * @param avenue - uma das coordenadas da posicao inicial
      * @param street - outra das coordenadas da posicao inicial
       * @param direction - direcao inicial
       * @param beepers - quantidade inicial de marcadores
       public Guia0021( int avenue, int street, int direction, int beepers )
       // metodo para repassar dados
       // ao construtor padrao da classe original (Robot)
```

super(avenue, street, direction, beepers);

} // end Guia0021()

```
* metodo para criar configurações do ambiente.
* @param nome do arquivo onde guardar a configuração
public static void createWorld( String nome )
// o executor deste metodo (World - agente)
// ja' foi definido na classe original (Robot)
  World.reset();
                               // limpar configuracoes
 // para nao exibir os passos de criacao do ambiente
  World.setTrace( false );
                               // (opcional)
 // para colocar marcadores
  World.placeBeepers(4, 4, 3); // em (4,4), tres marcadores
// para guardar em arquivo
  World.saveWorld( nome ); // gravar configuração
} // end createWorld()
* metodo para virar 'a direita.
public void turnRight()
// o executor deste metodo
 // deve virar tres vezes 'a esquerda
  turnLeft();
  turnLeft();
  turnLeft();
} // end turnRight()
* metodo para mover repetidas vezes.
* @param vezes para executar
public void moveN( int vezes )
 // repetir (com teste no inicio)
   while (vezes > 0)
   {
    // mover-se uma vez ...
      move ();
    // ... e descontar uma das ainda por fazer
      vezes = vezes - 1;
   } // end while
} // end moveN()
```

```
* Acao principal: executar a tarefa descrita acima.
  public static void main( String [] args)
  // criar o ambiente com escada
  // OBS.: executar pelo menos uma vez,
        antes de qualquer outra coisa
        (depois de criado, podera' ser comentado)
    createWorld( "Guia0021.txt" );
   // comandos para tornar o mundo visivel
    World.reset();
                                         // limpar configuracoes
    World.setSpeed (7);
                                         // escolher velocidade
    World.readWorld( "Guia0021.txt" ); // ler configuracao do ambiente
   // definir o objeto particular para executar as acoes (agente)
    Guia0021 JK = new Guia0021(1, 1, NORTH, 0);
   // executar acoes repetidas vezes
     JK.moveN(3);
  } // end main()
} // end class
 Versao
             Teste
                      - teste inicial
 0.1
          01. ( )
*/
```

Se houver erros, resolvê-los e compilar novamente, até que todos tenham sido resolvidos. Se não houver erros, seguir para o próximo passo.

03.) Executar o programa.

Observar as saídas.

Registrar os resultados com os valores usados para testes.

04.) Copiar a versão atual do programa para outra (nova) – Guia0022.java.

05.) Editar mudanças no nome do programa e versão, conforme as indicações a seguir, tomando o cuidado de modificar todas as referências, inclusive as presentes em comentários. Incluir na documentação complementar as alterações feitas, acrescentar indicações de mudança de versão e prever novos testes.

```
* Guia0022
 * @author
 * @version 01
// Lista de dependecias
 import jkarel.World;
 import jkarel.Robot;
 * Exemplo de programa para uso com a classe JKarel.
public class Guia0022 extends Robot
{
 * construtor padrao da classe Guia0022.
 * @param avenue - uma das coordenadas da posicao inicial
 * @param street - outra das coordenadas da posicao inicial
  * @param direction - direcao inicial
  * @param beepers - quantidade inicial de marcadores
  public Guia0022( int avenue, int street, int direction, int beepers )
  // metodo para repassar dados
  // ao construtor padrao da classe original (Robot)
    super( avenue, street, direction, beepers );
  } // end Guia0022()
```

```
* metodo para criar configurações do ambiente.
* @param nome do arquivo onde guardar a configuração
public static void createWorld( String nome )
// o executor deste metodo (World - agente)
 // ja' foi definido na classe original (Robot)
  World.reset();
                               // limpar configuracoes
 // para nao exibir os passos de criacao do ambiente
  World.setTrace( false );
                               // (opcional)
 // para colocar marcadores
  World.placeBeepers(4, 4, 3); // em (4,4), tres marcadores
 // para guardar em arquivo
  World.saveWorld( nome );
                               // gravar configuração
} // end createWorld()
* metodo para virar 'a direita (com repeticao).
public void turnRight()
 // definir dado local
   int vezes = 1; // para contar quantas vezes
 // o executor deste metodo
 // devera' virar tres vezes 'a esquerda
 // repetir (com teste no inicio)
   while (vezes <= 3)
   {
   // virar uma vez ...
     turnLeft();
   // ... e contar mais uma feita
     vezes = vezes + 1;
   } // end while
} // end turnRight()
* metodo para mover o robot repetidas vezes.
public void moveN( int vezes )
 // repetir (com teste no inicio)
  while (vezes > 0)
   // mover-se uma vez
     move ();
   // descontar o movimento feito
     vezes = vezes - 1;
  } // end while
} // end moveN()
```

```
* Acao principal: executar a tarefa descrita acima.
  public static void main( String [ ] args )
  // criar o ambiente com escada
   // OBS.: executar pelo menos uma vez,
        antes de qualquer outra coisa
        (depois de criado, podera' ser comentado)
    createWorld( "Guia0022.txt" );
   // comandos para tornar o mundo visivel
    World.reset();
                                        // limpar configurações
    World.setSpeed (7);
                                        // escolher velocidade
    World.readWorld( "Guia0022.txt" ); // ler configuração do ambiente
   // definir o objeto particular para executar as acoes (agente)
     Guia0022 JK = new Guia0022(1, 1, NORTH, 0);
   // executar acoes repetidas vezes
    JK.moveN(3);
     JK.turnRight();
     JK.moveN(3);
     JK.turnRight();
     JK.moveN(3);
     JK.turnRight();
     JK.moveN(3);
     JK.turnRight();
  } // end main()
} // end class
 Versao
            Teste
          01. ( )
 0.1
                      - teste inicial
```

Se houver erros, resolvê-los e compilar novamente, até que todos tenham sido resolvidos. Se não houver erros, seguir para o próximo passo.

07.) Executar o programa.

Observar as saídas.

Registrar os resultados com os valores usados para testes.

```
// ------testes
//
// Versao Teste
// 0.1 01. ( OK ) teste inicial
// 0.2 01. ( OK ) teste da repeticao para virar 'a direita
//
```

08.) Copiar a versão atual do programa para outra (nova) - Guia0023.java.

09.) Realizar as mudanças de versão e acrescentar ao programa as modificações indicadas abaixo:

```
* Guia0023
 * @author
 * @version 01
// . . .
  * metodo para mover o robot em um retangulo.
  public void doRectangle()
  // definir dado local
    int vezes; // para contar
   // executar acoes repetidas vezes
   // repetir (com teste no inicio e variacao)
    for ( vezes=1; vezes<=4; vezes=vezes+1 )</pre>
    {
     // mover-se tres vezes ...
       moveN(3);
     // ... e virar 'a direira
       turnRight();
    } // end for
  } // end doRectangle()
```

```
* Acao principal: executar a tarefa descrita acima.
  public static void main( String [ ] args )
  // criar o ambiente com escada
   // OBS.: executar pelo menos uma vez,
        antes de qualquer outra coisa
        (depois de criado, podera' ser comentado)
    createWorld( "Guia0023.txt" );
   // comandos para tornar o mundo visivel
    World.reset();
                                         // limpar configurações
    World.setSpeed (7);
                                         // escolher velocidade
    World.readWorld( "Guia0023.txt" ); // ler configuracao do ambiente
    World.showWorld();
                                         // mostrar configuração atual
   // definir o objeto particular para executar as acoes (agente)
     Guia0023 JK = new Guia0023(1, 1, NORTH, 0);
   // executar acoes repetidas vezes
    JK.doRectangle();
  } // end main()
} // end class
// Versao Teste
                        teste inicial
teste da repeticao para virar 'a direita
// 0.1
             01. ( )
             01. (OK)
// 0.2
*/
```

Se houver erros, resolvê-los e compilar novamente, até que todos tenham sido resolvidos. Se não houver erros, seguir para o próximo passo.

11.) Executar o programa.

Observar as saídas.

Registrar os resultados com os valores usados para testes.

```
// ------testes
//
// Versao Teste
// 0.1 01. (OK) teste inicial
// 0.2 01. (OK) teste da repeticao para virar 'a direita
// 0.3 01. (OK) teste da repeticao para percorrer um quadrado
//
```

12.) Copiar a versão atual do programa para outra (nova) - Guia0024.java.

13.) Realizar as mudanças de versão e acrescentar ao programa as modificações indicadas abaixo:

```
* Guia0024
 * @author
 * @version 01
// . . .
  * metodo para coletar marcadores.
  public void pickBeepers()
   // repetir (com teste no inicio)
   // enquanto houver marcador proximo
     while ( nextToABeeper( ) )
     {
      // coletar um marcador
        pickBeeper ();
     } // end while
  } // end pickBeepers()
 * metodo para mover o robot em um retangulo.
  public void doRectangle()
  // definir dado local
    int vezes; // para contar
   // executar acoes repetidas vezes
   // repetir (com teste no inicio e variacao)
    for ( vezes=1; vezes<=4; vezes=vezes+1 )
     // mover-se tres vezes ...
      moveN(3);
     // coletar marcadores, se houver
       pickBeepers();
     // ... e virar 'a direira
       turnRight();
    } // end for
  } // end doRectangle()
```

14.) Compilar o programa novamente.

Se houver erros, resolvê-los e compilar novamente, até que todos tenham sido resolvidos. Se não houver erros, seguir para o próximo passo.

- 15.) Executar o programa.
 - Observar as saídas.

Registrar os resultados com os valores usados para testes.

- 16.) Copiar a versão atual do programa para outra (nova) Guia0025.java.
- 17.) Realizar as mudanças de versão e acrescentar ao programa as modificações indicadas abaixo:

```
* Guia0025
 * @author
 * @version 01
// Lista de dependecias
 import jkarel.World;
 import jkarel.Robot;
 import IO.*;
                     // para entradas e saidas por console
// . . .
 * metodo para coletar marcadores.
  public void pickBeepers()
   // definir dado local
     int contador = 0;
  // repetir (com teste no inicio)
  // enquanto houver marcador proximo
    while ( nextToABeeper( ) )
    {
     // coletar um marcador
       pickBeeper ();
      // e contar mais um coletado
        contador = contador + 1;
    } // end while
   // informar quantos foram coletados
     if (contador > 0)
     {
     // mostrar quantidade
       IO.println ( "Beepers = "+ contador );
       IO.pause ( "Apertar ENTER para continuar." );
     } // fim se
  } // end pickBeepers()
```

Se houver erros, resolvê-los e compilar novamente, até que todos tenham sido resolvidos. Se não houver erros, seguir para o próximo passo.

19.) Executar o programa.

Observar as saídas.

Registrar os resultados com os valores usados para testes.

- 20.) Copiar a versão atual do programa para outra (nova) Guia0026.java.
- 21.) Realizar as mudanças de versão e acrescentar ao programa as modificações indicadas abaixo:

```
* metodo para mover o robot interativamente.
public void movel()
 // definir dados
  int option;
 // apresentar comandos
  IO.println ();
  IO.println ("JKarel commands:");
  IO.println ();
  IO.println ( "0 - turnOff" );
  IO.println ( "1 - turnLeft
                                 2 - to South");
  IO.println ( "3 - turnRight
                                 4 - to West ");
  IO.println ( "5 - move
                                  6 - to East ");
  IO.println ( "7 - pickBeeper
                                  8 - to North");
  IO.println ( "9 - putBeeper" );
  IO.println ();
 // repetir (com testes no fim)
 // enquanto opcao diferente de zero
  do
  {
    // ler opcao
     option = IO.readint ( "Command? " );
    // escolher acao dependente da opcao
      switch (option)
     {
       case 0: // terminar
        // nao fazer nada
       break;
```

```
case 1: // virar para a esquerda
 if ( leftIsClear ( ) )
 {
  turnLeft();
 } // end if
break;
case 2: // virar para o sul
 while (! facingSouth())
  turnLeft();
 } // end while
break;
case 3: // virar para a direita
 if (rightlsClear())
  turnRight();
 } // end if
break;
case 4: // virar para o oeste
 while (! facingWest())
  turnLeft();
 } // end while
break;
case 5: // mover
 if (frontlsClear())
 {
  move();
 } // end if
break;
case 6: // virar para o leste
 while (! facingEast())
  turnLeft();
 } // end while
break;
case 7: // pegar marcador
 if ( nextToABeeper( ) )
  pickBeeper();
 } // end if
break;
case 8: // virar para o norte
 while (! facingNorth())
  turnLeft();
 } // end while
break;
case 9: // colocar marcador
 if ( anyBeepersInBeeperBag( ) )
 {
  putBeeper();
 } // end if
break;
```

```
default:// nenhuma das alternativas anteriores
           // comando invalido
             IO.println ( "ERROR: Invalid command." );
        } // end switch
     while (option != 0);
  } // end movel()
  * Acao principal: executar a tarefa descrita acima.
  public static void main( String [] args)
  // criar o ambiente com escada
  // OBS.: executar pelo menos uma vez,
       antes de qualquer outra coisa
        (depois de criado, podera' ser comentado)
    createWorld( "Guia0026.txt" );
   // comandos para tornar o mundo visivel
                                        // limpar configurações
    World.reset();
    World.setSpeed (7);
                                        // escolher velocidade
    World.readWorld( "Guia0026.txt" ); // ler configuração do ambiente
   // definir o objeto particular para executar as acoes (agente)
    Guia0026 JK = new Guia0026( 1, 1, World.EAST, 0 );
   // executar acoes interativamente
    JK.movel();
  } // end main()
} // end class
 Versao Teste
         01. ( )
 0.1
                     - teste inicial
```

Se houver erros, resolvê-los e compilar novamente, até que todos tenham sido resolvidos. Se não houver erros, seguir para o próximo passo.

23.) Compilar o programa novamente.

Se houver erros, resolvê-los e compilar novamente, até que todos tenham sido resolvidos. Se não houver erros, seguir para o próximo passo.

24.) Executar o programa.

Observar as saídas.

Registrar os resultados com os valores usados para testes.

25.) Copiar a versão atual do programa para outra (nova) – Guia0027.java.

26.) Realizar as mudanças de versão e acrescentar ao programa as modificações indicadas abaixo:

```
/**
 * metodo para executar um comando.
 * @param option - comando a ser executado
 */
  public void execute( int option )
   // executar a opcao de comando
     switch (option)
      case 0: // terminar
       // nao fazer nada
       break;
      case 1: // virar para a esquerda
       if ( leftlsClear ( ) )
        turnLeft();
       } // end if
       break;
      case 2: // virar para o sul
       while (! facingSouth())
       {
         turnLeft();
       } // end while
       break;
      case 3: // virar para a direita
       if (rightlsClear ())
       {
         turnRight();
       } // end if
       break;
      case 4: // virar para o oeste
       while (! facingWest())
         turnLeft();
       } // end while
       break;
      case 5: // mover
       if (frontlsClear())
         move();
       } // end if
       break;
      case 6: // virar para o leste
       while (! facingEast())
       {
        turnLeft();
       } // end while
       break;
```

```
case 7: // pegar marcador
      if ( nextToABeeper( ) )
       pickBeeper();
      } // end if
     break;
     case 8: // virar para o norte
      while (! facingNorth())
       turnLeft();
      } // end while
     break;
     case 9: // colocar marcador
      if ( anyBeepersInBeeperBag( ) )
       putBeeper();
      } // end if
     break;
     default:// nenhuma das alternativas anteriores
      // comando invalido
        IO.println ( "ERROR: Invalid command." );
   } // end switch
} // end execute()
* metodo para mover o robot interativamente.
public void movel()
// definir dados
  int option;
 // apresentar comandos
  IO.println ();
  IO.println ("JKarel commands:");
  IO.println ();
  IO.println ( "0 - turnOff" );
  IO.println ( "1 - turnLeft
                               2 - to South");
  IO.println ( "3 - turnRight
                               4 - to West ");
  IO.println ( "5 - move
                               6 - to East " );
  IO.println ( "7 - pickBeeper
                               8 - to North");
  IO.println ( "9 - putBeeper" );
  IO.println ();
 // repetir (com testes no fim)
 // enquanto opcao diferente de zero
  do
     option = IO.readint ( "Command? " );
    // executar commando
      execute (option);
  while (option != 0);
} // end movel()
```

Se houver erros, resolvê-los e compilar novamente, até que todos tenham sido resolvidos. Se não houver erros, seguir para o próximo passo.

- 28.) Executar o programa.
 - Observar as saídas.

Registrar os resultados com os valores usados para testes.

- 29.) Copiar a versão atual do programa para outra (nova) Guia0028.java.
- 30.) Realizar as mudanças de versão e acrescentar ao programa as modificações indicadas abaixo:

```
* metodo para mover o robot interativamente
* e guardar a descricao da tarefa em arquivo.
* @param filename - nome do arquivo
*/
public void learn( String filename )
{
 // definir dados
  int option;
 // definir arquivo onde gravar comandos
   FILE archive = new FILE ( FILE.OUTPUT, filename );
 // apresentar comandos
  IO.println ();
  IO.println ( "JKarel commands:" );
  IO.println ();
  IO.println ( "0 - turnOff" );
  IO.println ( "1 - turnLeft
                                2 - to South");
  IO.println ( "3 - turnRight 4 - to West " );
  IO.println ("5 - move
                                6 - to East ");
  IO.println ( "7 - pickBeeper 8 - to North" );
  IO.println ( "9 - putBeeper" );
  IO.println ( );
 // repetir enquanto a quantidade de
 // passos for maior que zero
  do
   {
    // ler opcao
      option = IO.readint ( "Command? " );
    // testar se opcao valida
      if (0 <= option && option <= 9)
     {
       // executar comando
         execute (option);
       // guardar o comando em arquivo
         archive.println( ""+option );
     } // end if
  while (option != 0);
 // fechar o arquivo
 // INDISPENSAVEL para a gravacao
   archive.close();
} // end learn()
```

```
* Acao principal: executar a tarefa descrita acima.
public static void main( String [] args)
// criar o ambiente com escada
// OBS.: executar pelo menos uma vez,
        antes de qualquer outra coisa
//
        (depois de criado, podera' ser comentado)
  createWorld( "Guia0028.txt" );
// comandos para tornar o mundo visivel
  World.reset();
                                       // limpar configuracoes
  World.setSpeed (7);
                                       // escolher velocidade
  World.readWorld( "Guia0028.txt" ); // ler configuracao do ambiente
// definir o objeto particular para executar as acoes (agente)
  Guia0028 JK = new Guia0028(1, 1, World.EAST, 0);
// ensinar sequencia de acoes
// e grava-las em arquivo
   JK.learn( "Tarefa0001.txt" );
} // end main( )//
```

Se houver erros, resolvê-los e compilar novamente, até que todos tenham sido resolvidos. Se não houver erros, seguir para o próximo passo.

32.) Executar o programa.

Observar as saídas.

Registrar os resultados com os valores usados para testes.

33.) Copiar a versão atual do programa para outra (nova) - Guia0029.java.

34.) Realizar as mudanças de versão e acrescentar ao programa as modificações indicadas abaixo:

```
* metodo para receber comandos de arquivo.
* @param filename - nome do arquivo
public void read( String filename )
 // definir dados
  int option;
  FILE archive = new FILE ( FILE.INPUT, filename );
  String line;
 // repetir enquanto houver dados
   line = archive.readln (); // tentar ler a primeira linha
  while (! archive.eof()) // testar se nao encontrado o fim
   {
    // decodificar a linha
      option = IO.getint( line );
    // quardar mais um comando
      execute (option);
    // tentar ler a proxima linha
      line = archive.readln(); // tentar ler a proxima linha
  } // end for
 // fechar o arquivo
 // RECOMENDAVEL para a leitura
   archive.close();
} // end read( )
* Acao principal: executar a tarefa descrita acima.
public static void main( String [ ] args )
// criar o ambiente com escada
// OBS.: executar pelo menos uma vez,
//
        antes de qualquer outra coisa
//
        (depois de criado, podera' ser comentado)
  createWorld( "Guia0029.txt" );
// comandos para tornar o mundo visivel
  World.reset();
                                     // limpar configuracoes
  World.setSpeed (7);
                                      // escolher velocidade
  World.readWorld( "Guia0028.txt" ); // ler configuracao do ambiente
// definir o objeto particular para executar as acoes (agente)
  Guia0029 JK = new Guia0029( 1, 1, World.EAST, 0 );
// executar acoes gravadas em arquivo
   JK.read( "Tarefa0001.txt" );
} // end main()
```

Se houver erros, resolvê-los e compilar novamente, até que todos tenham sido resolvidos. Se não houver erros, seguir para o próximo passo.

36.) Executar o programa.

Observar as saídas.

Registrar os resultados com os valores usados para testes.

37.) Copiar a versão atual do programa para outra (nova) - Guia0030.java.

```
* metodo para traduzir um comando.
* @param option - comando a ser traduzido
public String dictionary(int option)
// definir dado
  String word = ""; // palavra vazia
// identificar comando
   switch (option)
    case 1: // virar para a esquerda
     word = "turnLeft();";
     break;
    case 2: // virar para o sul
     word = "faceSouth();";
     break;
    case 3: // virar para a direita
     word = "turnRight();";
    case 4: // virar para o oeste
     word = "faceWest();";
     break;
    case 5: // mover
     word = "move();";
     break;
    case 6: // virar para o leste
     word = "faceEast();";
     break;
    case 7: // pegar marcador
     word = "pickBeeper();";
     break;
    case 8: // virar para o norte
     word = "faceNorth();";
     break;
    case 9: // colocar marcador
     word = "putBeeper();";
     break;
   } // end switch
 // retornar palavra equivalente
   return ( word );
} // end dictionary()
```

```
* metodo para receber comandos de arquivo e traduzi-los.
* @param filename - nome do arquivo
public void translate( String filename )
 // definir dados
  int option;
  FILE archive = new FILE ( FILE.INPUT, filename );
   String line;
 // repetir enquanto houver dados
   line = archive.readln (); // tentar ler a primeira linha
   while (! archive.eof()) // testar se nao encontrado o fim
    // decodificar a linha
      option = IO.getint( line );
     // tentar traduzir um comando
       IO.println (dictionary (option));
    // guardar mais um comando
      execute (option);
    // tentar ler a proxima linha
      line = archive.readln(); // tentar ler a proxima linha
  } // end for
 // fechar o arquivo
 // RECOMENDAVEL para a leitura
   archive.close();
} // end translate()
* Acao principal: executar a tarefa descrita acima.
public static void main( String [ ] args )
// criar o ambiente com escada
// OBS.: executar pelo menos uma vez,
       antes de qualquer outra coisa
//
       (depois de criado, podera' ser comentado)
  createWorld( "Guia0030.txt" );
 // comandos para tornar o mundo visivel
                                 // limpar configuracoes
  World.reset();
  World.setSpeed (7);
                                  // escolher velocidade
  World.readWorld( "Guia0030.txt" ); // ler configuração do ambiente
// definir o objeto particular para executar as acoes (agente)
  Guia0030 JK = new Guia0030( 1, 1, World.EAST, 0 );
// executar ações
   JK.translate( "Tarefa0001.txt" );
} // end main()
```

Se houver erros, resolvê-los e compilar novamente, até que todos tenham sido resolvidos. Se não houver erros, seguir para o próximo passo.

39.) Executar o programa.

Observar as saídas.

Registrar os resultados com os valores usados para testes.

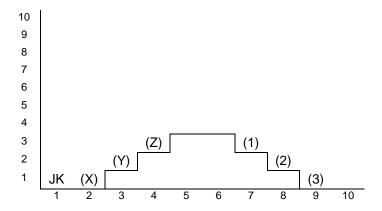
Exercícios:

DICAS GERAIS: Consultar o Anexo Java para mais informações e outros exemplos. Prever, realizar e registrar todos os testes efetuados.

Fazer um programa para atender a cada uma das situações abaixo envolvendo definições e ações básicas.

Os programas deverão ser desenvolvidos em Java usando as classes disponíveis no JKarel (jkarel.jar).

- 01.) Definir um conjunto de ações em um programa Guia0031 para:
 - configurar o mundo semelhante ao diagrama abaixo:



- definir uma "escada" com seis marcadores, em cada degrau do lado oposto, conforme a figura acima;
- tarefa:

o robô (JK) deverá começar o trajeto ao pé da "escada", buscar os marcadores, e deixá-los do outro lado nas posições correspondentes (X,Y,Z); e voltar à posição inicial;

 métodos deverão ser criados e usados para deslocar um robô na "escada":

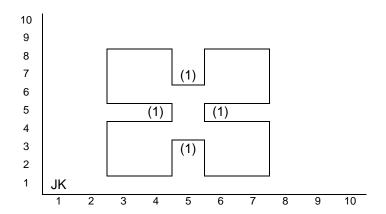
```
stepUpRight() - um degrau para cima e à direita
stepDownRight() - um degrau para baixo e à direita
stepUpLeft() - um degrau para cima e à esquerda
stepDownLeft() - um degrau para baixo e à esquerda.
```

Exemplo para se descrever um método:

```
Descricao:

*/
public void stepUpRight()
{
    // acoes para subir um degrau
} // fim stepUpRight()
```

- 02.) Definir um conjunto de ações em um programa Guia0032 para:
 - configurar o mundo semelhante ao descrito abaixo:



- definir uma estrutura com quatro marcadores, um em cada "nicho";
- tarefa:

o robô (JK) deverá começar o trajeto abaixo da estrutura, buscar os marcadores, no sentido anti-horário, e trazê-los à posição inicial;

 métodos deverão ser criados e usar as seguintes condições nativas em testes ou repetições:

```
rightlsClear() - se caminho livre à direita
leftlsClear() - se caminho livre à esquerda
nextToABeeper() - se próximo a um marcador.
```

Exemplos de como usar uma condição nativa:

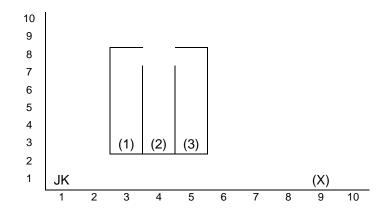
```
// testar se está próximo a um marcador,
// antes de tentar pegá-lo
    if ( nextToABeeper( ) )
    {
        pickBeeper( );
        } // fim se

// testar se poderá virar e mover-se
// para a direita
    if ( rightIsClear( ) )
    {
        turnRight( );
        move( );
    }
```

} // fim se

DICA: Verificar a possibilidade de pegar mais de um marcador por vez.

- 03.) Definir um conjunto de ações em um programa Guia0033 para:
 - definir um robô (JK) na posição (1,1), voltado para leste, sem marcadores
 - dispor blocos em uma configuração semelhante a mostrada abaixo
 - buscar os três marcadores nas posições indicadas



 descarregar todos os marcadores obtidos na posição (9,1) mediante um novo método (a ser criado)

```
putBeepers()
```

que poderá usar em testes as condições nativas

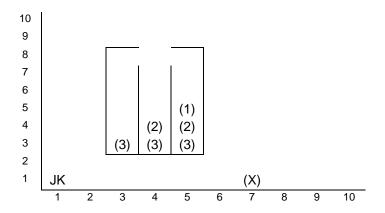
```
anyBeepersInBeeperBag( ) - está portando marcadores? areYouHere(x, y) - está na posição (x,y)?
```

Exemplos de como usar uma condição nativa:

```
// testar se está em determinada posição
if ( areYouHere(1,1) )
{
   move( );
} // fim se
```

 retornar à posição inicial, voltar-se para leste e desligar-se.

- 04.) Definir um conjunto de ações em um programa Guia0034 para:
 - definir um robô (JK) na posição (1,1), voltado para leste, sem marcadores;
 - dispor blocos em uma configuração semelhante a dada abaixo:



- buscar os marcadores nas posições indicadas, na ordem crescente das quantidades;
- descarregar os marcadores na posição indicada (X);
- retornar à posição inicial, voltar-se para leste e desligar-se;
- todas as posições visitadas pelo robô que tiverem marcadores deverão ser guardadas em arquivo, cujo nome deverá ser Tarefa0034b.txt.

DICA:

As posições poderão ser guardadas quando o robô "**pegar o marcador**". Para abrir o arquivo e acrescentar conteúdo ao final:

```
FILE arquivo = new FILE ( FILE.APPEND, "Tarefa0034b.txt" );
```

Para obter as coordenadas do robô, definir e usar valores inteiros para guardar as coordenadas:

```
int x, y;

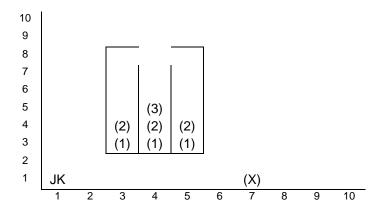
x = avenue(); // obter posicao atual (avenue)
y = street(); // obter posicao atual ( street )

Ao gravar, colocar cada valor em uma linha:
arquivo.println ( ""+x );
arquivo.println ( ""+y );
```

Para garantir a gravação, fechar o arquivo:

```
arquivo.close ();
```

- 05.) Definir um conjunto de ações em um programa Guia0035 para:
 - reutilizar a configuração do problema anterior;
 - o robô deverá partir da posição inicial (coluna=1, linha=1), voltado para leste e com nenhum marcador;
 - buscar os marcadores
 nas quantidades indicadas e
 na ordem crescente das quantidades,
 e descarregar os marcadores na posição indicada (X),
 seguindo os comandos guardados em arquivo;
 - retornar à posição inicial,
 voltar-se para o leste e,
 antes de desligar-se,
 reposicionar os marcadores na configuração abaixo:



 todas os códigos das ações necessárias para a execução deverão ser primeiro guardados em arquivo (por treinamento ou por edição direta), cujo nome deverá ser Tarefa0035.txt, e depois aplicados mediante leitura.

Tarefa extra

E1.) Definir um método em uma nova classe de robô, que se possa contar e informar o número de comandos (linhas) em um arquivo contendo a descrição de uma tarefa.

DICA: Definir um contador e contar mais uma linha lida, ao tentar e conseguir ler uma linha (de cada vez).

E2.) Definir um método em uma nova classe de robô, que se possa ler o número de comandos (linhas) em um arquivo que descreva uma tarefa e, em seguida, tentar ler e executar cada um desses comandos.

DICA: Copiar um arquivo contendo a descrição de uma tarefa, editar esse arquivo para conter, na primeira linha, a quantidade de comandos nele existentes.

Exemplo:

Arquivo original (TAREFA000.TXT)

5

5

5

Arquivo novo I (TAREFA001.TXT)

3

5

5

5

Atividade suplementar

Associar os conceitos de representações de dados e a metodologia sugerida para o desenvolvimento de programa (passo a passo), para modificar o modelo proposto (exemplos associados ao JKarel) e introduzir, pouco a pouco, as modificações necessárias, cuidando de realizar a documentação das definições, procedimentos e operações executadas.

Para pensar a respeito

Qual a estratégia de solução ?

Como definir uma classe com um método principal que execute essa estratégia ? Serão necessárias definições prévias (extras) para se obter o resultado ? Como dividir os passos a serem feitos e organizá-los em que ordem ? Que informações deverão ser colocadas na documentação ? Como lidar com os erros de compilação ? Como lidar com os erros de execução ?

Fontes de informação

apostila de Java (anexo) exemplos (0-9) na pasta de arquivos relacionada bibliografia recomendada lista de discussão da disciplina websites

Processo

- 1 relacionar claramente seus objetivos e registrar isso na documentação necessária para o desenvolvimento;
- 2 organizar as informações de cada proposição de problema:
- 2.1 escolher os armazenadores de acordo com o tipo apropriado;
- 2.2 realizar as entradas de dados ou definições iniciais;
- 2.3 realizar as operações;
- 2.4 realizar as saídas dos resultados;
- 2.5 projetar testes para cada operação, considerar casos especiais

- 3 especificar a classe:
- 3.1 definir a identificação do programa na documentação;
- 3.2 definir a identificação do programador na documentação;
- 3.3 definir armazenadores necessários (se houver)
- 3.4 definir a entrada de dados para cada valor
- 3.5 testar se os dados foram armazenados corretamente
- 3.6 definir a saída de cada resultado ou (execução de cada ação)
- 3.7 testar a saída de cada resultado com valores (situações) conhecidas
- 3.8 definir cada operação
- 3.9 testar isoladamente cada operação, conferindo os resultados
- 4 especificar as ações da parte principal:
- 4.1 definir o cabeçalho para identificação;
- 4.2 definir as constantes, armazenadores e dados auxiliares (se houver);
- 4.3 definir a estrutura básica de programa que possa permitir a execução de vários dos testes programados;
- realizar os testes isolados de cada operação e depois os testes de integração;
- 5.1 registrar todos os testes realizados.

Dicas

- Digitar os exemplos fornecidos e testá-los.
- Identificar exemplos que possam servir de modelos para os exercícios, e usá-los como sugestões para o desenvolvimento.
- Fazer rascunhos, diagramas e esquemas para orientar o desenvolvimento da solução, previamente, antes de começar a digitar o novo programa.
- Consultar os modelos de programas e documentação disponíveis.
- Anotar os testes realizados e seus resultados no final do texto do programa, como comentários.
- Anotar erros, dúvidas e observações no final do programa, também como comentários. Usar /* ... */ para isso.

Conclusão

Analisar cada resultado obtido e avaliar-se ao fim do processo.