

Problem G: Spot the Ships

Programação Orientada a Objetos

Aluno:

Davi Barrel Santos

Número:

62838

Curso:

Biologia

Ano:

3º

Professor:

Helder Daniel

(hdaniel@ualg.pt)

Introdução:

O projeto consistiu na criação de um programa que busca resolver um jogo de batalha naval, estruturado em um tabuleiro e navios. Diferentes algoritmos para resolver o jogo foram desenvolvidos, e, seguindo o Design Pattern Strategy, o algoritmo usado para resolver o jogo seria determinado em tempo de execução.

O input consiste em uma string referente ao tipo de estratégia que deve ser usada para resolver o jogo; dados a respeito do número de linhas e colunas do tabuleiro; o número de navios que serão inseridos no tabuleiro; e coordenadas e tamanho de cada navio que será inserido no tabuleiro. O output informa o numero de 'shots' necessários para resolver o jogo, e um diagrama visual do jogo após resolução.

Design Pattern Strategy

O design pattern usado para a estruturação do código foi o **Strategy Pattern**, que consiste em uma **Interface ou Classe Abstrata** e **Classes concretas**. Estas classes concretas implementam a interface e montam estratégias diferentes para a resolução de um problema comum. Dessa maneira, pode-se, em tempo de execução, decidir qual a melhor maneira de se solucionar um problema comum de acordo com dados do input, por exemplo.

No problema SpotTheShips foi usada uma Interface, denominada ScanningStrategies, contendo os métodos getCounter() e scan(Board currBoard), que possui um tabuleiro como argumento. A interface ScanningStrategies foi implementada pelas classes concretas Linear, Smart e Probabilistic. Nestas foram desenvolvidos algoritmos ou estratégias diferentes para escanear o tabuleiro, mas todas tem a mesma finalidade, encontrar os navios.

Resumo:

Por implementar o Strategy Pattern, o código basea-se em um interface e classes concretas no modulo "client". Em cada uma dessas classes concretas são implementadas estratégias diferentes (Linear, Smart, Probabilistic). De maneira geral, essas classes interagem com as classes de produção (Position, Ship, Board, BoardScanner, PositionSorter, LikelihoodMatrix) de modo a implementar as respectivas estratégias.

A classe Position é a unidade básica do tabuleiro, que guarda o estado (scanned/containsShip) e coordenadas (row, col). Usando esta classe, a classe Ships, cria navios com posições definidas. Por meio de navios, células no tabuleiro criado pela classe Board, são marcadas como contendo navio ou não, com auxilio da classe BoardScanner marca se já foram ou não escaneadas. A BoardScanner gera um novo scanner, que pode marcar celulas no tabuleiro como já escaneadas, remover vizinhos proibidos, caso encontre um navio, e tambem mover celulas para a prioridade de escaneamento, de acordo com a estratégia utilizada. Também usando a classe BoardScanner, a classe LikelihoodMatrix gera uma matriz de verosimilhança, calculando a possibilidade de cada

celula conter navios, de acordo com o tamanho destes e com as células já escaneadas. Uma vez que a classe `LikelihoodMatrix` estrutura-se usando a estrutura de dados de `TreeMap<Position, Integer>`, é necessário que as posições estejam ordenadas, o que requer um `Comparator<Position>`. Isso é suprido pela classe `PositionSorter` que usando a estrutura do tabuleiro (numero de colunas) e as coordenadas de `Position`, compara e define qual está mais longe de (0,0) em termos ordinais.

Classes:

Módulo de produção:

- Position:

É a unidade básica de formação do tabuleiro, posteriormente criado pela classe `Board`. Os atributos da classe permitem localizar a 'célula' no tabuleiro (`int row`, `int col`), assim como guardar os estados de `scanned` e `containsShip`, em que salva-se se a célula já foi escaneada pelo scanner posteriormente aplicado, e se a célula contém um navio, respectivamente.

Métodos importantes:

→ **`hashCode()`**: retorna um codigo hash usado para inserir `Positions` em um `HashMap` posteriormente;

- Ship:

Classe responsável por associar navios à posições no tabuleiro. São criadas novas `positions`, que posteriormente servirão como referencia para localizar células no tabuleiro e marcá-las como `containsShip = true`. Navios são criados a partir de uma celula inicial, seguindo uma orientação sul ou leste, e alongam-se em um tamanho específico.

Metodos importantes:

→ **generateThisShipCoordinates()**: cria Positions que servirão como referencia para marcar posições do tabuleiro como contendo navios.

- Board:

Classe concreta que “cria” um tabuleiro usando uma List<Position> e atributos auxiliares como numero de colunas e linhas que compõe o tabuleiro, número de células ocupadas por navios.

Métodos importantes:

→ **getPosInListFromCoordinates(int row, int col)**: retorna um objeto Position referente às coordenadas passadas como argumento;

→ **isValidCoord (int row, int col)**: retorna um booleano referente a validade das coordenadas passadas segundo os limites do tabuleiro;

→ **insertShipsOnBoard (Ship currShip)**: usa as coordenadas de Position que compõe o currShip para marcar no tabuleiro as coordenadas referentes como contendo navio. Incrementa o contador de células ocupadas por navios;

→ **getAPositionNeighborhood (Position pos)**: retorna posições vizinhas a pos, em um HashMap<String, Position> para facilmente acessar vizinhos recorrentemente usados. O HashMap retornado é composto por strings referente aos pontos cardeais (N, NW, NE, S, SE, SW, W, E).

- BoardScanner:

Classe que orquestra a interação entre as classes do Strategy Pattern (Linear, Smart, Probabilistic) e o tabuleiro (Classe Board). Possui atributos que permitem o manejo dos objetos Position do tabuleiro, e métodos que permitem marcá-las como escaneadas, contar navios encontrados e outros para dar suporte às classes do Strategy Pattern.

Métodos importantes:

→ **setCellAsScannedOnBoard (Position currScanCell)** : marca no tabuleiro a célula passada como argumento como escaneada.

→ **removeForbiddenNeighborsFromScan(Position position, HashMap<String,Position> validNeighbors)**: permite facilmente por meio do HashMap remover as células vizinhas (NW, NE, SW, SE) da lista de escaneamento, por não poderem conter navios, como definido nas constraints do projeto.

→ **movePriorityCells (HashMap<String, Position> validNeighbors)** : move a célula ao sul da célula que está a ser escaneada para uma posição de prioridade na lista de escaneamento. Isso ocorre de acordo com o estado das células vizinhas, podendo a célula sul ocupar primeira ou segunda posição na prioridade de escaneamento.

→ **addScannedCell (Position pos)**: adiciona uma célula à lista de já escaneadas e atualiza o contador de células escaneadas;

- **PositionSorter implements Comparator<Position>:**

Classe auxiliar que permite ordenar as posições do tabuleiro de acordo com suas coordenadas, e criar posteriormente um `TreeMap<Position, Integer>` para a matriz de verosimilhança com as posições ordenadas.

→ **compare (Position po1, Position po2)** : retorna um inteiro referente à comparação da posição de pos1 e pos2 no tabuleiro.

- **LikelihoodMatrix:**

Classe fundamental para a abordagem probabilística de resolução. Gera uma matriz de verosimilhança baseada em uma pontuação referente a possibilidade de uma célula conter um navio, considerando navios de tamanhos de 1 a 5 células.

Métodos importantes:

→ **resetMatrixScores()**: recalcula a matriz marcando como -1 as células já escaneadas e como 0 as células ainda não escaneadas;

→ **calculateMatrixScoreForShipSize (int shipSize)**: calcula, para o tamanho de navio passado como argumento, o score em cada célula. Este é adicionado ao score que a célula já continha. Fundamenta-se no `TreeMap` para facilmente acessar as células.

→ **recomputeMatrix()**: usando outros métodos da classe, recomputa a matriz inteira permitindo posteriormente escanear a célula mais bem pontuada.

→ **computeMaxProbableCell()**: retorna a `Position` mais provável de conter um navio.

→ **addNeighborsToPriorityList()**: adiciona células vizinhas à uma lista de células com prioridade para escaneamento;

Módulo client

- **ScanningStrategies (interface):**

Interface que contém os métodos:

→ **getCounter()**: retorna o contador do `BoardScanner` em uso, de acordo com a estratégia da classe concreta, com o inteiro referente ao número de 'tiros' executados para a resolução do tabuleiro;

→ **scan(Board currBoard)**: executa a ação de escanear o tabuleiro de acordo com o algoritmo desenvolvido nas classes concretas;

- Linear (classe concreta):

Classe que implementa ScanningStrategies e seu algoritmo é desenvolvido dentro do método scan(Board currBoard), possui por contrato o getCounter(). Escanea o tabuleiro linearmente da esquerda para direita e de cima para baixo.

- Smart (classe concreta):

Classe que implementa ScanningStrategies e o algoritmo 'smart' é desenvolvido dentro do método scan(Board currBoard). O método getCounter() retorna o número de escaneamentos realizados.

- Probabilistic (classe concreta):

Classe que implementa ScanningStrategies e o algoritmo de escaneamento por verossimilhança é desenvolvido dentro do método scan(Board currBoard). O método getCounter() retorna o número de escaneamentos realizados.

```

classDiagram
    class Position
    class Ship
    class Board
    class BoardScanner
    class PositionSorter
    class LikelihoodMatrix
    class ScanningStrategies
    class Probabilistic
    class Linear
    class Smart
    class SpotTheShips

    Position --> Ship : 1
    Position --> Board : 1
    Position --> BoardScanner : 1
    Position --> PositionSorter : 1
    Position --> LikelihoodMatrix : 1
    Position --> ScanningStrategies : 1
    Position --> Probabilistic : 1
    Position --> Linear : 1
    Position --> Smart : 1
    Position --> SpotTheShips : 1

    Ship --> Board : 1
    Board --> BoardScanner : 1
    BoardScanner --> LikelihoodMatrix : 1
    LikelihoodMatrix --> Probabilistic : 1
    Probabilistic --> ScanningStrategies : 1
    ScanningStrategies --> Linear : 1
    ScanningStrategies --> Smart : 1
    Linear --> SpotTheShips : 1
    Smart --> SpotTheShips : 1
    SpotTheShips --> Position : 1

    Position --> Ship : «create»
    Position --> Board : «create»
    Position --> BoardScanner : «create»
    Position --> PositionSorter : «create»
    Position --> LikelihoodMatrix : «create»
    Position --> ScanningStrategies : «create»
    Position --> Probabilistic : «create»
    Position --> Linear : «create»
    Position --> Smart : «create»
    Position --> SpotTheShips : «create»

    Ship --> Board : «create»
    Board --> BoardScanner : «create»
    BoardScanner --> LikelihoodMatrix : «create»
    LikelihoodMatrix --> Probabilistic : «create»
    Probabilistic --> ScanningStrategies : «create»
    ScanningStrategies --> Linear : «create»
    ScanningStrategies --> Smart : «create»
    Linear --> SpotTheShips : «create»
    Smart --> SpotTheShips : «create»
    SpotTheShips --> Position : «create»
  
```

Powered by yFiles