



PONTIFICIA  
**UNIVERSIDAD**  
**CATÓLICA**  
DEL PERÚ

# *INTELIGENCIA ARTIFICIAL (INF371)*

## AGENTES DE RESOLUCIÓN DE PROBLEMAS Y BÚSQUEDA

Dr. Edwin Villanueva Talavera

- Agentes de Resolución de Problemas
- Búsqueda de Soluciones

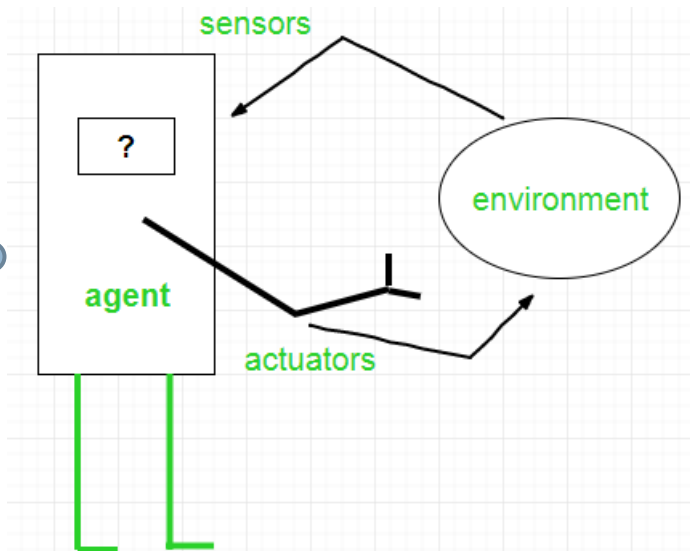
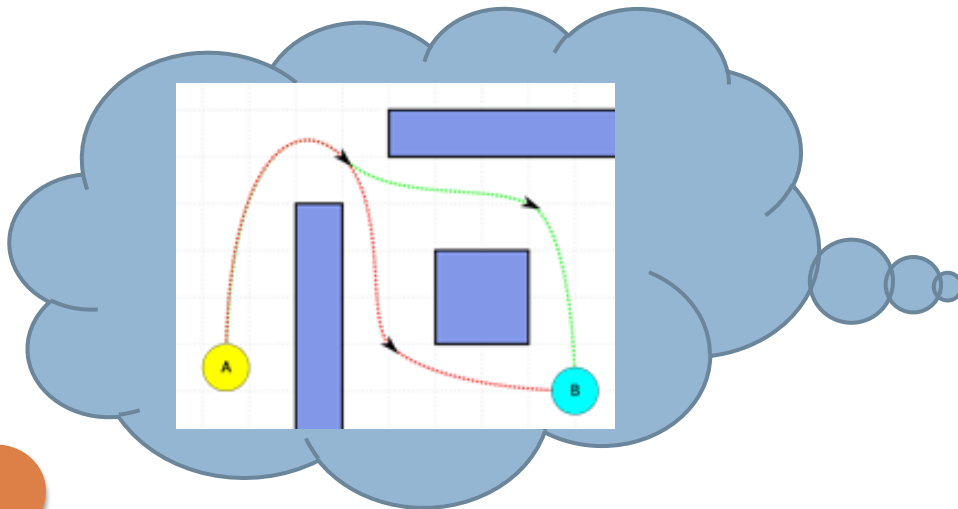
## Bibliografía:

Capítulo 3.1, 3.2, 3.3 del libro:

Stuart Russell & Peter Norvig “[Artificial Intelligence: A modern Approach](#)”,  
Prentice Hall, Third Edition, 2010

# Agentes de resolución de problemas

- Los agentes reactivos no funcionan en entornos para los cuales el numero de reglas estado-acción es muy grande para almacenar
- En ese caso podemos construir un tipo de agente basado en objetivo llamado de **agente de resolución de problemas**
- Este tipo de agente usa **representación atómica** de los estados



## Pasos de un agente básico de resolución de problemas

- Formulación de objetivo
- Formulación de problema:
  - ▣ Estado inicial, espacio de estados, acciones, modelo de transición, costo de camino
- Búsqueda de solución:
  - ▣ encuentra una secuencia de acciones para llegar a un estado objetivo
- Ejecución de solución

# Agentes de resolución de problemas



```
function SIMPLE-PROBLEM-SOLVING-AGENT(percept) returns an action
persistent: seq, an action sequence, initially empty
               state, some description of the current world state
               goal, a goal, initially null
               problem, a problem formulation

state  $\leftarrow$  UPDATE-STATE(state, percept)
if seq is empty then
    goal  $\leftarrow$  FORMULATE-GOAL(state)
    problem  $\leftarrow$  FORMULATE-PROBLEM(state, goal)
    seq  $\leftarrow$  SEARCH(problem)
    if seq = failure then return a null action
action  $\leftarrow$  FIRST(seq)
seq  $\leftarrow$  REST(seq)
return action
```

La suposición es un ambiente conocido, estático, observable, discreto e determinístico.

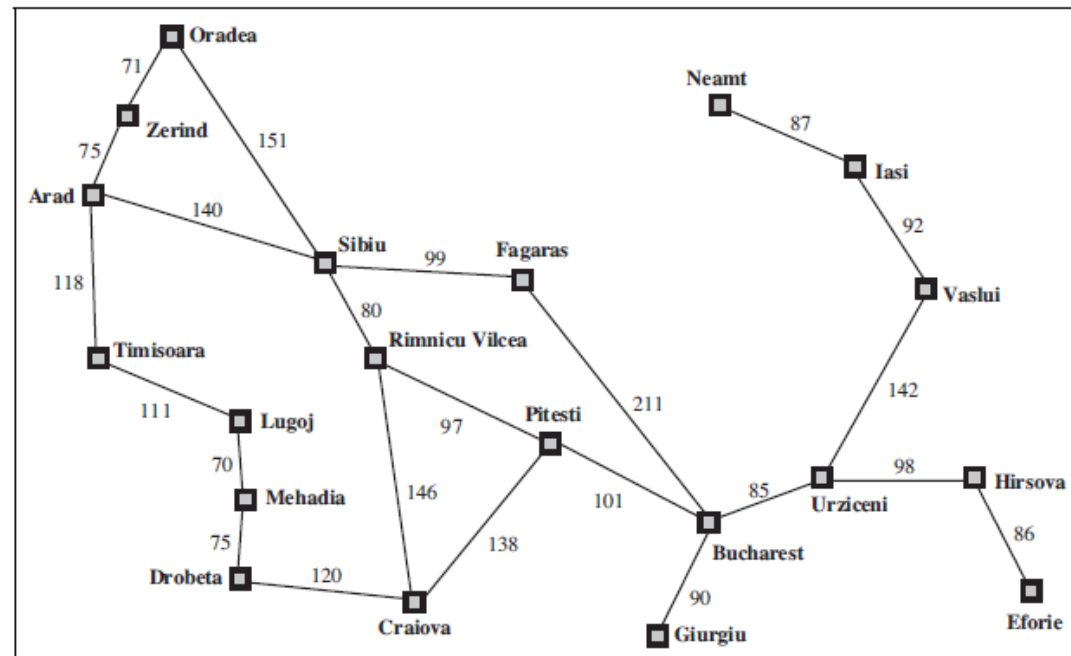
## Componentes de la Formulación del Problema:

- ❑ **Estados:** Conjunto de situaciones diferentes que puede estar el problema
- ❑ **Estado inicial:** Situación inicial del problema
- ❑ **Acciones:** Operaciones que pueden ser realizadas desde un determinado estado  $s$ , denotada comúnmente como:  **$ACTIONS(s)$**
- ❑ **Modelo de transición:** estados alcanzables desde un estado dado  $s$  con una determinada acción  $a$ , comúnmente se denota:  **$RESULT(s,a)$**
- ❑ **Función de prueba de objetivo:** Determina si un estado es la solución del problema, comúnmente se denota:  **$GOAL-TEST(s)$**
- ❑ **Costo del camino:** Alguna función que mide cuan difícil o costoso es determinado camino para llegar a un nodo  $s$  desde el estado inicial,  **$g(s)$**

# Agentes de resolución de problemas

## Ejemplo de Formulación de Problema: búsqueda de ruta en mapa

- ❑ **Estados:** Todas las posibles ciudades
- ❑ **Estado inicial:** ciudad inicial
- ❑ **Acciones:** Moverse a alguna ciudad vecina
- ❑ **Modelo de transición:** Mapa



- ❑ **Prueba de Objetivo:** Verificar si se llego a la ciudad deseada
- ❑ **Costo del camino:** Puede ser tiempo, distancia recorrida, contaminación emitida, etc

# Agentes de resolución de problemas

## Ejemplo de Formulación de Problema: 8-puzzle

- ❑ **Estados:** Todas las configuraciones posibles de 8 números y un blanco
- ❑ **Estado inicial:** Alguna configuración dada del puzzle
- ❑ **Acciones:** Movimientos del casillero blanco: **Derecha, Izquierda, Arriba, Abajo**
- ❑ **Modelo de transición:** resultado de alguna acción, dado un estado:  
Ej. **RESULT**(inicio, Izquierda) = blanco y 5 intercambiados
- ❑ **Prueba de Objetivo:** Verifica si el estado es el objetivo
- ❑ **Costo del camino:** Cada acción cuesta 1. El costo de la solución sería el costo de todas las acciones

inicio

7	2	4
5		6
8	3	1

objetivo

	1	2
3	4	5
6	7	8



# Agentes de resolución de problemas

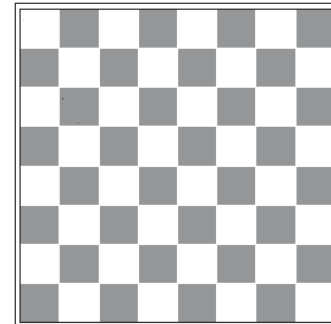
## Ejemplo de Formulación de Problema: 8-queens

- ❑ **Estados:** configuraciones de 0 a 8 reinas en el tablero
- ❑ **Estado inicial:** 0 reinas en el tablero
- ❑ **Acciones:** **Adicionar** una reina a un casillero vacío
- ❑ **Modelo de transición:** Retorna el tablero con la reina añadida
- ❑ **Prueba de objetivo:** Verificar que el estado tenga 8 reinas no atacadas

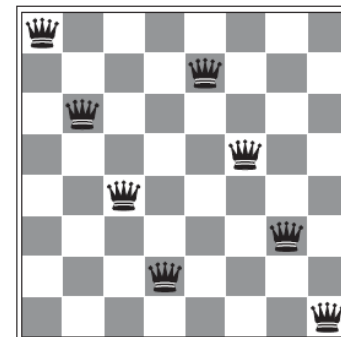
Esta formulación tiene

$64 \times 63 \times \dots \times 57 \sim 1.8 \times 10^{14}$  posibles secuencias a investigar!

inicio



Objetivo:  
estado donde  
las 8 reinas no  
se ataquen. Ej:



# Agentes de resolución de problemas

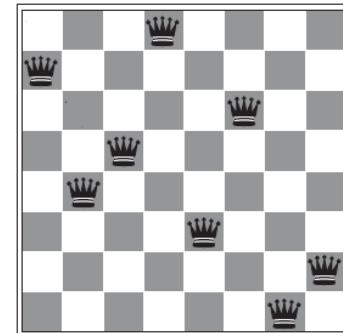
## Ejemplo de otra formulación de Problema: 8-queens

- ❑ **Estados:** Vectores de 8 números no repetidos (permutaciones). Cada elemento indica la fila en que se encuentra la reina en una columna
- ❑ **Estado inicial:** Permutación aleatoria
- ❑ **Acciones:** Intercambiar 2 elementos
- ❑ **Prueba de objetivo:** Verificar si la nueva permutación tiene reinas no atacadas

Esta formulación tiene

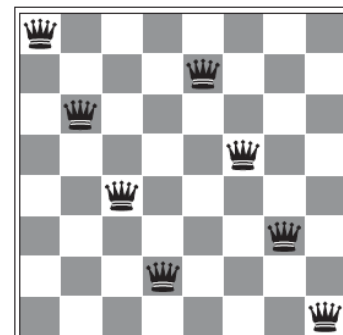
$8 \times 7 \times \dots \times 1 = 40320$  posibles secuencias a investigar!

inicio



[2, 5, 4, 1, 6, 3, 8, 7]

Objetivo: ↓  
estado donde  
las 8 reinas no  
se atacan. Ej:



[1, 3, 5, 7, 2, 4, 6, 8]

## Espacio de estados

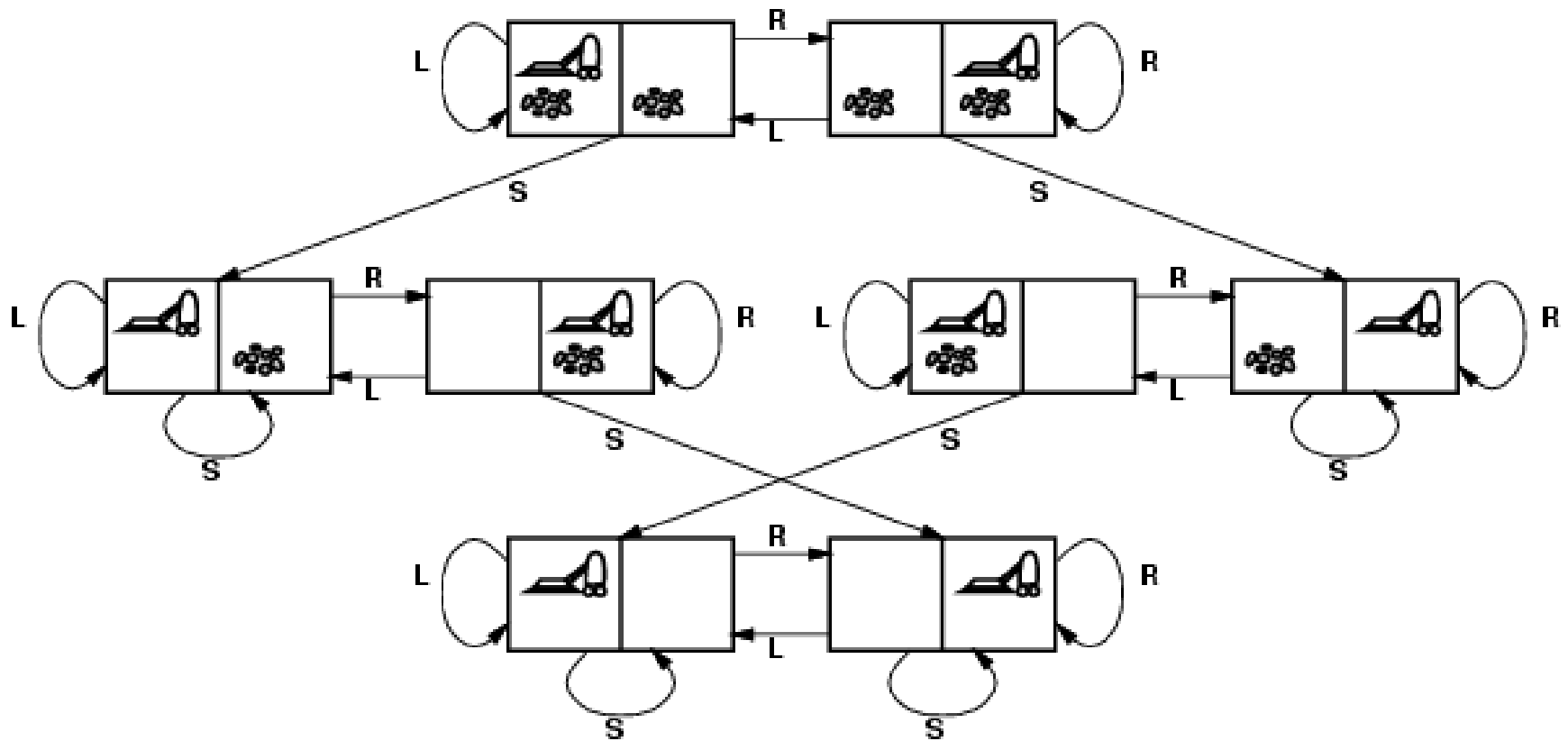
- Conjunto de todos los estados accesibles a partir de un estado inicial
  - ▣ El estado inicial, las acciones y el modelo de transición (o **función sucesor**) determinan el **espacio de estados**
- El espacio de estados puede ser representado con un **grafo**, donde los nodos representan estados y los arcos acciones

# Agentes de resolución de problemas



PONTIFICIA  
UNIVERSIDAD  
CATÓLICA  
DEL PERÚ

## Ejemplo de espacio de estados del mundo de la aspiradora

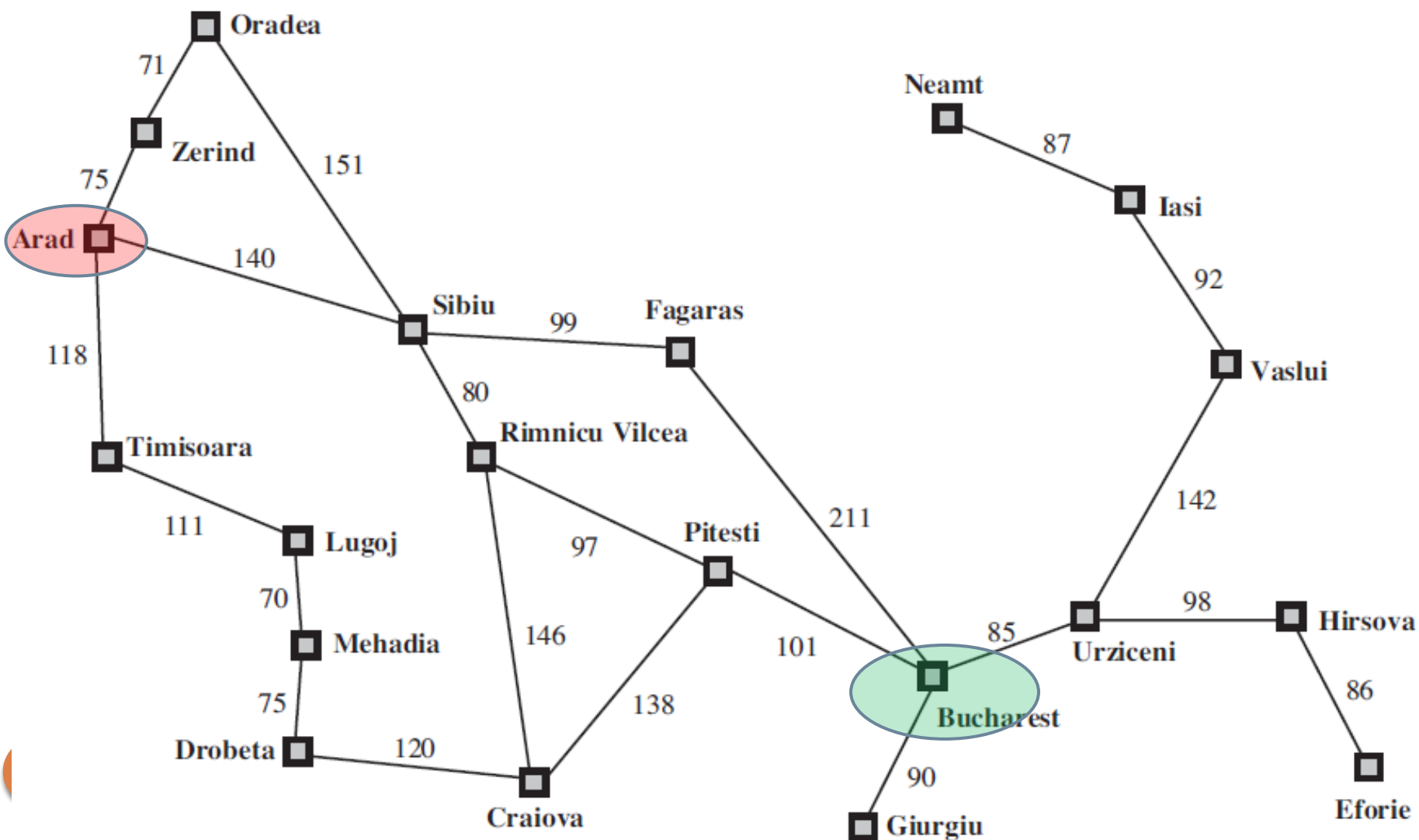


# Búsqueda de Soluciones

- La idea es explorar el espacio de estados mediante el recorrido de un **árbol de búsqueda**
- Expandir el estado actual aplicando la función sucesor, generando nuevos estados
- La **estrategia de búsqueda** determina el camino a seguir, esto es, que nodos se exploran primero y cuales se dejan para después.

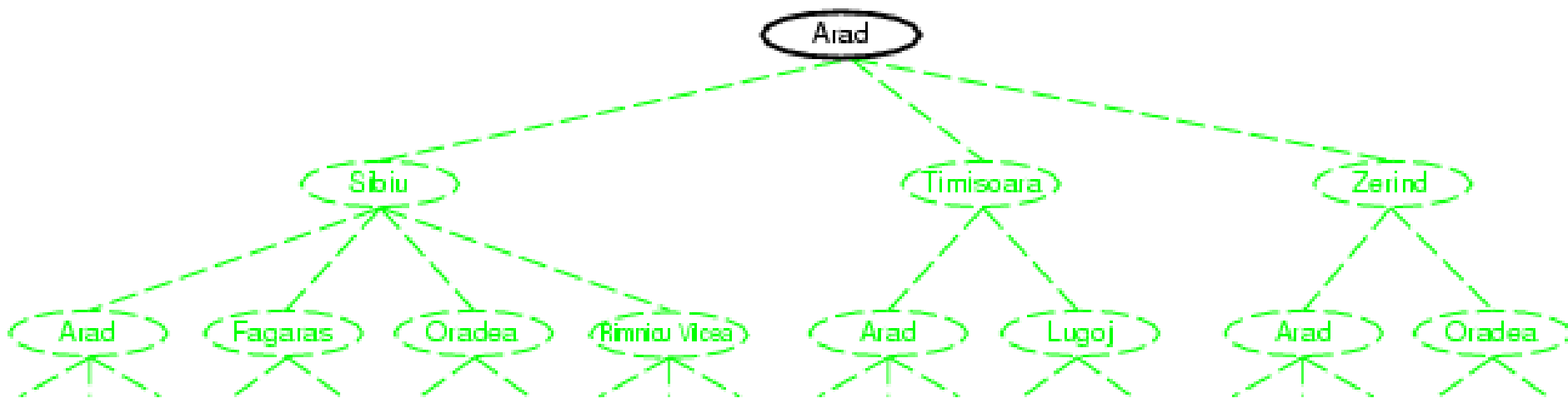
# Búsqueda de Soluciones

## Ejemplo: Búsqueda en el mapa de Rumania



# Búsqueda de Soluciones

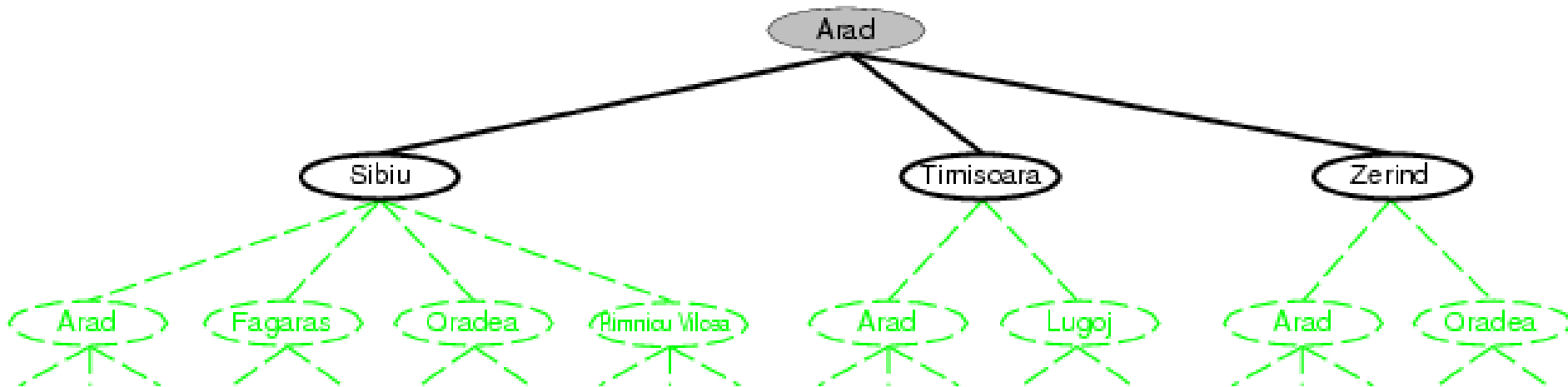
## Ejemplo: Búsqueda en el mapa de Romania



Estado Inicial

# Búsqueda de Soluciones

## Ejemplo: Búsqueda en el mapa de Romania

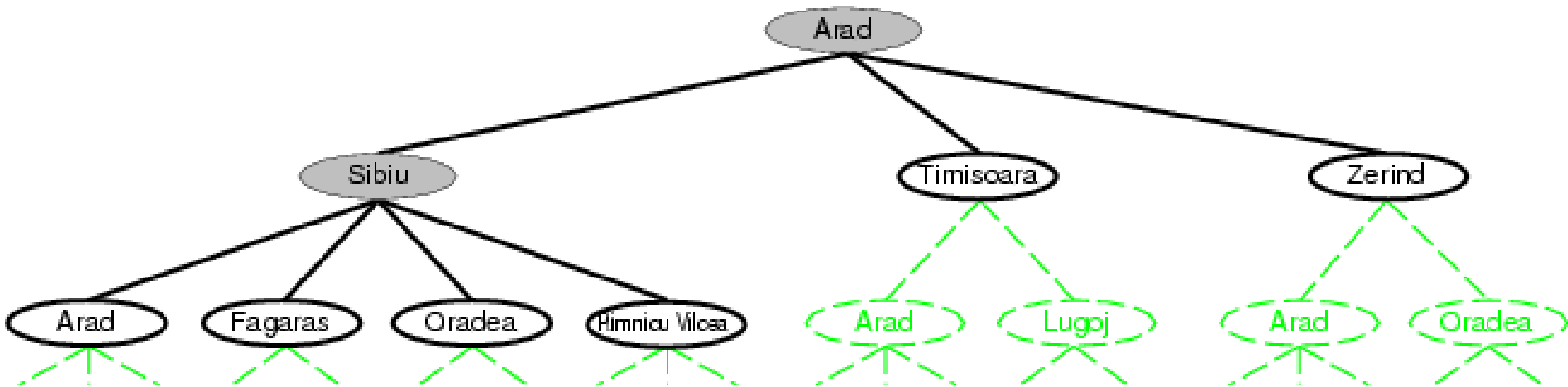


Después de expandir Arad



# Búsqueda de Soluciones

## Ejemplo: Búsqueda en el mapa de Romania



Después de expandir Sibiu

# Búsqueda de Soluciones

## Árbol de búsqueda $\neq$ a espacio de estados!

- Un Nodo del árbol es una estructura de datos que implementa el árbol de búsqueda. Un estado es una configuración física.
  - ▣ Por ejemplo, el mapa de Rumania tiene 20 estados, mientras que el árbol de búsqueda de Rumania tiene tamaño infinito, ya que hay infinitos caminos del tipo:

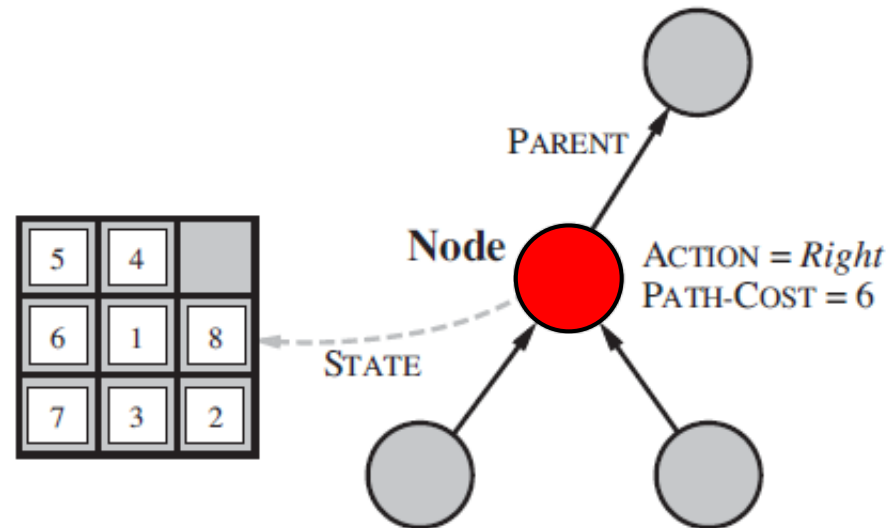
Arad-Sibiu-Arad-Sibiu-Arad-...

- En el grafo de espacio de estados **cada estado es representado por un único nodo.**
- En un árbol de búsqueda **varios nodos pueden representar un mismo estado** (cuando hay varios caminos hacia ese estado).

# Búsqueda de Soluciones

## Estructura de un Nodo:

- Debe incluir información de: **estado**, **nodo padre**, la **acción** que generó el nodo, **costo del camino** desde el nodo raíz, y **profundidad** del nodo



- La colección de nodos que fueron generados pero aún no expandidos es llamada de **frontera**
- La forma como colocar/sacar nodos de la frontera define la **estrategia de búsqueda**

## Generación de nodos hijos:

```
function CHILD-NODE(problem, parent, action) returns a node  
  return a node with  
    STATE = problem.RESULT(parent.STATE, action),  
    PARENT = parent, ACTION = action,  
    PATH-COST = parent.PATH-COST + problem.STEP-COST(parent.STATE, action)
```

## Estructuras de datos para implementar la frontera: **queue**

- First-in First Out (**FIFO**)
- Last-in First-out (**LIFO** o **Pila**)
- Cola de Prioridad

## Operaciones en la frontera:

- **EMPTY?**(**queue**): Retorna *true* si la cola esta vacía
- **POP**(**queue**): Remueve y retorna el 1er elemento de la cola
- **INSERT**(**element**, **queue**): Inserta un elemento en la cola y devuelve esta



Preguntas?