Juan David Alvarez 1112791148

```
In [13]:
           1 #CONTROL DIFUSO API#
           2 #ELIMINA LAS ADVERTENCIAS
           3 import warnings
             warnings.filterwarnings('ignore')
           4
           5
           6
             #IMPORTA LAS LIBRERIAS
           7
             import numpy as np
           8 import skfuzzy as fuzz
             from skfuzzy import control as ctrl
           9
          10 %matplotlib inline
          11
             #SE CREAN LOS OBJETOS ANTECEDENTES Y CONSECUENTE A PARTIR
          12
          13
             #DE LAS VARIABLES DEL UNIVERSO Y LAS FUNCIONES DE MEMBRESIA
          14
          15
             calidad=ctrl.Antecedent(np.arange(0,11,1), 'calidad')
             servicio=ctrl.Antecedent(np.arange(0,11,1), 'servicio')
          16
          17
             propina=ctrl.Consequent(np.arange(0,26,1), 'propina')
          18
             #LA POBLACION DE LA FUNCION DE MEMBRESIA AUTOMATICA ES POSIBLE CON .automf (
          19
          20
             calidad.automf(3)
          21
          22 servicio.automf(3)
          23
             #LAS FUNCIONES DE MEMBRESIA PERSONALIZADAS SE PUEDEN CONSTRUIR INTERACTIVAME
          24
          25 #API Pythonic
          26
          27
             propina['bajo'] = fuzz.trimf(propina.universe, [0,0,13])
          28
             propina['medio'] = fuzz.trimf(propina.universe, [0,13,25])
             propina['alto'] = fuzz.trimf(propina.universe, [13,25,25])
          29
          30
          31 #Visualizacion con .view()
          32 calidad['average'].view()
          33 servicio.view()
          34 propina.view()
          35
          36 #CREACION DE LAS REGLAS
          37 | regla1=ctrl.Rule(calidad['poor'] | servicio['poor'], propina['bajo'])
             regla2=ctrl.Rule(servicio['average'], propina['medio'])
          38
             regla3=ctrl.Rule(servicio['good'] | calidad['good'], propina['alto'])
          39
          40
          41 #VISUALIZACION REGLA 1
          42 regla1.view()
          43
          44 #GENERACION DEL SIMULADOR
          45
             control propina=ctrl.ControlSystem([regla1,regla2,regla3])
             asignacion propina=ctrl.ControlSystemSimulation(control propina)
          46
          47
          48
             #PASAR ENTRADAS AL ControlSystem USANDDO ETIQUETAS 'Antecedent' con Pythonic
             #NOTA: SI QUIERE PASAR MUCHAS ENTRADAS A LA VEZ, USAR .INPUTS (dict of data)
          49
          50
          51
             asignacion propina.input['calidad']=6.5
             asignacion propina.input['servicio']=9.8
          52
          53
          54 #SE OBTIENE EL VALOR
          55
          56 asignacion propina.compute()
```

```
57
58
   #Se muestra la informacion
59 print("Valor de la propina: ")
60 print(asignacion_propina.output['propina'])
61
62 #Se muestra la curva asignacion de propina
63 propina.view(sim=asignacion_propina)
```

Valor de la propina:



