David Alvarez 1112791148

```
In [1]: # COMPUTACIÓN BLANDA - Sistemas y Computación
      # -----
      # AJUSTES POLINOMIALES
      # -----
      # Lección 06
         ** Se importan los archivos de trabajo
         ** Se crean las variables
         ** Se generan los modelos
         ** Se grafican las funciones
      # Se importa la librería del Sistema Operativo
      # Igualmente, la librería utils y numpy
      import os
      # Directorios: chart y data en el directorio de trabajo
      # DATA DIR es el directorio de los datos
      # CHART_DIR es el directorio de los gráficos generados
      # -----
      from utils import DATA DIR, CHART DIR
      import numpy as np
      # Se eliminan las advertencias por el uso de funciones que
      # en el futuro cambiarán
      np.seterr(all='ignore')
      # Se importa la librería scipy y matplotlib
      # -----
      import scipy as sp
      import matplotlib.pyplot as plt
      # Datos de trabajo
      # -----
      data = np.genfromtxt(os.path.join(DATA DIR, "web traffic.tsv"),
                       delimiter="\t")
      # Se establece el tipo de dato
      data = np.array(data, dtype=np.float64)
      print(data[:10])
      print(data.shape)
      # Se definen los colores
      \# g = green, k = black, b = blue, m = magenta, r = red
      \# q = verde, k = negro, b = azul, m = magenta, r = rojo
      colors = ['g', 'k', 'b', 'm', 'r']
      # Se definen los tipos de líneas
      # los cuales serán utilizados en las gráficas
      linestyles = ['-', '-.', '--', ':', '-']
      # Se crea el vector x, correspondiente a la primera columna de data
```

```
# Se crea el vercot y, correspondiente a la segunda columna de data
x = data[:, 0]
y = data[:, 1]
# la función isnan(vector) devuelve un vector en el cual los TRUE
# son valores de tipo nan, y los valores FALSE son valores diferentes
# a nan. Con esta información, este vector permite realizar
# transformaciones a otros vectores (o al mismo vector), y realizar
# operaciones como sumar el número de posiciones TRUE, con lo
# cual se calcula el total de valores tipo nan
print("Número de entradas incorrectas:", np.sum(np.isnan(y)))
# Se eliminan los datos incorrectos
# Los valores nan en el vector y deben eliminarse
# Para ello se crea un vector TRUE y FALSE basado en isnan
# Al negar dichos valores (~), los valores que son FALSE se vuelven
# TRUE, y se corresponden con aquellos valores que NO son nan
# Si el vector x, que contiene los valores en el eje x, se afectan
# a partir de dicho valores lógicos, se genera un nuevo vector en
# el que solos se toman aquellos que son TRUE. Por tanto, se crea
\# un nuevo vector x, en el cual han desaparecido los correspondientes
# valores de y que son nan
# Esto mismo se aplica, pero sobre el vector y, lo cual hace que tanto
# x como y queden completamente sincronizados: sin valores nan
x = x[\sim np.isnan(y)]
y = y[\sim np.isnan(y)]
# CON ESTA FUNCIÓN SE DEFINE UN MODELO, EL CUAL CONTIENE
# el comportamiento de un ajuste con base en un grado polinomial
# elegido
# -----
def plot models(x, y, models, fname, mx=None, ymax=None, xmin=None):
    ''' dibujar datos de entrada '''
    # Crea una nueva figura, o activa una existente.
    # num = identificador, figsize: anchura, altura
    plt.figure(num=None, figsize=(8, 6))
    # Borra el espacio de la figura
    plt.clf()
    # Un gráfico de dispersión de y frente a x con diferentes tamaños
    # y colores de marcador (tamaño = 10)
    plt.scatter(x, y, s=10)
```

```
# Títulos de la figura
# Título superior
plt.title("Tráfico Web en el último mes")
# Título en la base
plt.xlabel("Tiempo")
# Título lateral
plt.ylabel("Solicitudes/Hora")
# Obtiene o establece las ubicaciones de las marcas
# actuales y las etiquetas del eje x.
# Los primeros corchetes ([]) se refieren a las marcas en x
# Los siguientes corchetes ([]) se refieren a las etiquetas
# En el primer corchete se tiene: 1*7*24 + 2*7*24 + ..., hasta
# completar el total de puntos en el eje horizontal, según
# el tamaño del vector x
# Además, se aprovecha para calcular los valores de w, los
# cuales se agrupan en paquetes de w*7*24. Esto permite
# determinar los valores de w desde 1 hasta 5, indicando
# con ello que se tiene un poco más de 4 semanas
# Estos valores se utilizan en el segundo corchete para
# escribir las etiquetas basadas en estos valores de w
# Por tanto, se escriben etiquetas para w desde 1 hasta
# 4, lo cual constituye las semanas analizadas
plt.xticks(
    [w * 7 * 24  for w  in range(10)],
    ['semana %i' % w for w in range(10)])
# Aquí se evalúa el tipo de modelo recibido
# Si no se envía ninguno, no se dibuja ninguna curva de ajuste
if models:
    # Si no se define ningún valor para mx (revisar el
    # código más adelante), el valor de mx será
    # calculado con la función linspace
    # NOTA: Linspace devuelve números espaciados uniformemente
```

```
# durante un intervalo especificado. En este caso, sobre
        # el conjunto de valores x establecido
        if mx is None:
            mx = np.linspace(0, x[-1], 1000)
        # La función zip () toma elementos iterables
        # (puede ser cero o más), los agrega en una tupla y los devuelve
        # Aquí se realiza un ciclo .....
        for model, style, color in zip(models, linestyles, colors):
            # print "Modelo:",model
            # print "Coeffs:",model.coeffs
            plt.plot(mx, model(mx), linestyle=style, linewidth=2, c=color)
        plt.legend(["d=%i" % m.order for m in models], loc="upper left")
   plt.autoscale(tight=True)
   plt.ylim(ymin=0)
   if ymax:
        plt.ylim(ymax=ymax)
   if xmin:
        plt.xlim(xmin=xmin)
   plt.grid(True, linestyle='-', color='0.75')
   plt.savefig(fname)
# Primera mirada a los datos
plot_models(x, y, None, os.path.join(CHART_DIR, "1400_01_01.png"))
# Crea y dibuja los modelos de datos
fp1, res1, rank1, sv1, rcond1 = np.polyfit(x, y, 1, full=True)
print("Parámetros del modelo fp1: %s" % fp1)
print("Error del modelo fp1:", res1)
f1 = sp.poly1d(fp1)
fp2, res2, rank2, sv2, rcond2 = np.polyfit(x, y, 2, full=True)
print("Parámetros del modelo fp2: %s" % fp2)
print("Error del modelo fp2:", res2)
f2 = sp.poly1d(fp2)
f3 = sp.poly1d(np.polyfit(x, y, 3))
f10 = sp.poly1d(np.polyfit(x, y, 10))
f100 = sp.poly1d(np.polyfit(x, y, 100))
# Se grafican los modelos
plot_models(x, y, [f1], os.path.join(CHART_DIR, "1400_01_02.png"))
plot models(x, y, [f1, f2], os.path.join(CHART DIR, "1400 01 03.png"))
```

```
plot models(
   x, y, [f1, f2, f3, f10, f100], os.path.join(CHART_DIR,
                                            "1400 01 04.png"))
# Ajusta y dibuja un modelo utilizando el conocimiento del punto
# de inflexión
# -----
inflexion = 3.5 * 7 * 24
xa = x[:int(inflexion)]
ya = y[:int(inflexion)]
xb = x[int(inflexion):]
yb = y[int(inflexion):]
# Se grafican dos líneas rectas
fa = sp.poly1d(np.polyfit(xa, ya, 1))
fb = sp.poly1d(np.polyfit(xb, yb, 1))
# Se presenta el modelo basado en el punto de inflexión
plot_models(x, y, [fa, fb], os.path.join(CHART_DIR, "1400_01_05.png"))
# Función de error
# -----
def error(f, x, y):
   return np.sum((f(x) - y) ** 2)
# Se imprimen los errores
# -----
print("Errores para el conjunto completo de datos:")
for f in [f1, f2, f3, f10, f100]:
   print("Error d=%i: %f" % (f.order, error(f, x, y)))
print("Errores solamente después del punto de inflexión")
for f in [f1, f2, f3, f10, f100]:
   print("Error d=%i: %f" % (f.order, error(f, xb, yb)))
print("Error de inflexión=%f" % (error(fa, xa, ya) + error(fb, xb, yb)))
# Se extrapola de modo que se proyecten respuestas en el futuro
plot_models(
   x, y, [f1, f2, f3, f10, f100],
   os.path.join(CHART_DIR, "1400_01_06.png"),
   mx=np.linspace(0 * 7 * 24, 6 * 7 * 24, 100),
   ymax=10000, xmin=0 * 7 * 24)
print("Entrenamiento de datos únicamente despúes del punto de inflexión")
fb1 = fb
fb2 = sp.poly1d(np.polyfit(xb, yb, 2))
fb3 = sp.poly1d(np.polyfit(xb, yb, 3))
fb10 = sp.poly1d(np.polyfit(xb, yb, 10))
fb100 = sp.poly1d(np.polyfit(xb, yb, 100))
print("Errores después del punto de inflexión")
for f in [fb1, fb2, fb3, fb10, fb100]:
```

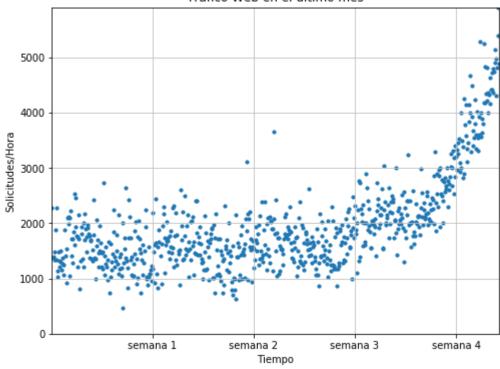
```
print("Error d=%i: %f" % (f.order, error(f, xb, yb)))
# Gráficas después del punto de inflexión
# -----
plot models(
   x, y, [fb1, fb2, fb3, fb10, fb100],
   os.path.join(CHART_DIR, "1400_01_07.png"),
   mx=np.linspace(0 * 7 * 24, 6 * 7 * 24, 100),
   ymax=10000, xmin=0 * 7 * 24)
# Separa el entrenamiento de los datos de prueba
frac = 0.3
split_idx = int(frac * len(xb))
shuffled = sp.random.permutation(list(range(len(xb))))
test = sorted(shuffled[:split idx])
train = sorted(shuffled[split idx:])
fbt1 = sp.poly1d(np.polyfit(xb[train], yb[train], 1))
fbt2 = sp.poly1d(np.polyfit(xb[train], yb[train], 2))
print("fbt2(x) = \n%s" \% fbt2)
print("fbt2(x)-100,000= \n%s" % (fbt2-100000))
fbt3 = sp.poly1d(np.polyfit(xb[train], yb[train], 3))
fbt10 = sp.poly1d(np.polyfit(xb[train], yb[train], 10))
fbt100 = sp.poly1d(np.polyfit(xb[train], yb[train], 100))
print("Prueba de error para después del punto de inflexión")
for f in [fbt1, fbt2, fbt3, fbt10, fbt100]:
   print("Error d=%i: %f" % (f.order, error(f, xb[test], yb[test])))
plot models(
   x, y, [fbt1, fbt2, fbt3, fbt10, fbt100],
   os.path.join(CHART_DIR, "1400_01_08.png"),
   mx=np.linspace(0 * 7 * 24, 6 * 7 * 24, 100),
   ymax=10000, xmin=0 * 7 * 24)
from scipy.optimize import fsolve
print(fbt2)
print(fbt2 - 100000)
alcanzado max = fsolve(fbt2 - 100000, x0=800) / (7 * 24)
print("\n100,000 solicitudes/hora esperados en la semana %f" %
      alcanzado_max[0])
[[1.000e+00 2.272e+03]
 [2.000e+00
 [3.000e+00 1.386e+03]
 [4.000e+00 1.365e+03]
 [5.000e+00 1.488e+03]
 [6.000e+00 1.337e+03]
 [7.000e+00 1.883e+03]
 [8.000e+00 2.283e+03]
 [9.000e+00 1.335e+03]
 [1.000e+01 1.025e+03]]
(743, 2)
Número de entradas incorrectas: 8
Parámetros del modelo fp1: [ 2.59619213 989.02487106]
Error del modelo fp1: [3.17389767e+08]
```

```
Parámetros del modelo fp2: [ 1.05322215e-02 -5.26545650e+00 1.97476082e+03]
Error del modelo fp2: [1.79983508e+08]
C:\Users\Usuario UTP\anaconda3\lib\site-packages\IPython\core\interactiveshell.
py:3331: RankWarning: Polyfit may be poorly conditioned
  exec(code_obj, self.user_global_ns, self.user_ns)
Errores para el conjunto completo de datos:
Error d=1: 317389767.339778
Error d=2: 179983507.878179
Error d=3: 139350144.031725
Error d=10: 121942326.363474
Error d=53: 109452384.924682
Errores solamente después del punto de inflexión
Error d=1: 145045835.134473
Error d=2: 61116348.809620
Error d=3: 33214248.905597
Error d=10: 21611594.264209
Error d=53: 18656085.130466
Error de inflexión=132950348.197616
Entrenamiento de datos únicamente despúes del punto de inflexión
C:\Users\Usuario UTP\anaconda3\lib\site-packages\IPython\core\interactiveshell.
py:3331: RankWarning: Polyfit may be poorly conditioned
  exec(code_obj, self.user_global_ns, self.user_ns)
C:\Users\Usuario UTP\anaconda3\lib\site-packages\IPython\core\interactiveshell.
py:3331: RankWarning: Polyfit may be poorly conditioned
  exec(code obj, self.user global ns, self.user ns)
Errores después del punto de inflexión
Error d=1: 22143941.107618
Error d=2: 19768846.989176
Error d=3: 19766452.361027
Error d=10: 18949296.733070
Error d=53: 18300664.870091
fbt2(x)=
0.08274 \times - 89.9 \times + 2.616e + 04
fbt2(x)-100,000=
0.08274 x - 89.9 x - 7.384e+04
Prueba de error para después del punto de inflexión
Error d=1: 5753577.639936
Error d=2: 5274976.207879
Error d=3: 5379071.240389
Error d=10: 5964881.639423
Error d=53: 7216981.588799
C:\Users\Usuario UTP\anaconda3\lib\site-packages\IPython\core\interactiveshell.
py:3331: RankWarning: Polyfit may be poorly conditioned
  exec(code_obj, self.user_global_ns, self.user_ns)
C:\Users\Usuario UTP\anaconda3\lib\site-packages\IPython\core\interactiveshell.
py:3331: RankWarning: Polyfit may be poorly conditioned
  exec(code_obj, self.user_global_ns, self.user_ns)
         2
0.08274 \times - 89.9 \times + 2.616e + 04
```

$0.08274 \times - 89.9 \times - 7.384e + 04$

100,000 solicitudes/hora esperados en la semana 9.720614





Tráfico Web en el último mes

