

燃料生坯密度测量系统研制

Development of fuel green fensity measurement system

彭俊超,秦东兴,李光旭

PENG Jun-chao, QIN Dong-xing, LI Guang-xu

(成都信息工程大学 控制工程学院,成都 610225)

摘 要:设计了一套基于LabVIEW和ARM处理器的生坯密度测量系统,利用高精度的电子天平和激光 扫描仪同步测量生坯重量与高度数据,经过ARM通信上位机进行数据处理,实时获取准确的 生坯密度数据并实现显示、储存、分析处理、打印等功能。生产应用表明该系统可大幅提高 检测效率。

关键词: LabVIEW; 密度测量; 数据采集; ARM处理器; 数据库通信

中图分类号: TH715.2

文献标识码: △

文章编号: 1009-0134(2017)11-0076-03

0 引言

核燃料生坯的生产是作为民用核材料产业中重要的一环。提高核燃料生坯生产的良品率与效率十分重要。 因此,精确并快速地测量燃料生坯密度对于生坯的生产 具有重要意义。

本文设计了一种基于LabVIEW与ARM的生坯密度测量系统,以PC机和ARM处理器构成上下位机测量结构,利用激光扫描测量技术、精确的重量测量技术和数据处理技术,同步实现在测量工位上对生坯重量的精确测量和通过非接触方式实现对生坯高度的精确测量。然后,对获取的数据进行数据处理计算出生坯的密度,并以图形化的方式显示数据并对数据进行储存、分析处理、打印。在生产应用表明,该系统能够在保证测量精度地同时,大幅提高生坯密度检测的效率和数据管理水平。

1 工作原理与总体结构

1.1 生坯密度计算原理

燃料生坯为圆柱体形状,中间包含空腔体积,如图 1所示。

生坯密度的计算公式:

$$\rho = \frac{M}{V - V_{\nu}}$$



图1 燃料生坯简图

式中, ρ 代表生坯密度,M代表生坯重量,V代表生坯等效实心圆柱体(无空腔)体积, V_v 代表生坯内倒角、蝶形等空腔部分产生体积的总和,通常为常数。

1.2 总体结构与工作原理

根据燃料生坯实际生产的需求,本文以ARM处理器为下位机、PC机为上位机,基于LabVIEW编写上位机软件,通过RS232通信总线与ARM实现串行通信过程,控制重量测量传感器与激光扫描传感器精确地测量生坯高度、重量,并对数据进行处理计算,得到生坯精确的密度数据,实时显示并保存到数据库。整个测量过程高效、便捷、人性化。操作人员可通过上位机对已获取的数据进行分析处理,如查询、统计、打印等。

收稿日期: 2017-04-22

作者简介: 彭俊超(1993 –), 男, 云南昆明人, 硕士研究生, 研究方向为专用机电设备与机器人。

【76】 第39卷 第11期 2017-11

制造业自动化

生坯密度测量仪总体结构示意图如图2所示,主要包括测量系统、通信显示系统、数据采集与处理系统。测量系统采用精确的重量测量技术实现在测量工位上对生坯重量的精确测量,同时利用先进的激光扫描测量技术实现非接触方式的生坯高度精确测量。以带显示屏的ARM控制板为通信显示系统主体,实时显示获取的高度与重量信息并发送至上位机。

数据采集与处理系统以PC上位机为主体,主要功能包括采集生坯重量、高度数据,结合输入参数计算生坯密度,与ARM显示器同步显示当前测量数据,并将数据保存至本地数据库,对已存数据进行查询、统计、修改、删除,以表格、图形等方式显示并打印等功能。

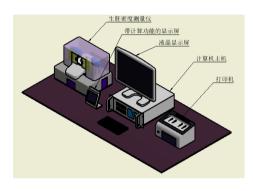


图2 生坯密度测量仪结构示意图

2 件设计

2.1 测量系统

测量模块主要由电子天平及激光扫描仪组成,电子天平固定在水平工作台上,通过旋转螺丝和电子天平水平仪实现电子天平水平。电子天平采用梅特勒托利多ME104E分析天平,其基本参数如表1所示。

表1	梅特勒托利多ME104E分析天平参数
	141040101100110011010101010101010101010

最大载荷	120.0g
可读性	0.1mg
最小称量值(USP),典型值	160.0mg
重复性	0.08mg
称盘直径	90.0mm
校正	外部
接口	RS232
线性误差	0.2mg
分辨率	0.1mg
分度值(经认证)	0.1mg
尺寸深	344mm
尺寸高度	344mm
材料号(s)	30029076

考虑到测量生坯高度时,生坯外形等效为圆柱体,但由于生坯的特殊性质,其表面容易因外力脱落粉状放射性物质,操作人员不可直接用手接触,为保证测量数据精度达到所需要求,本文中选用高精度的激光扫描仪实现非接触式高度测量。测量激光扫描仪通过调整支架固定在工作台上,调整支架可以独立调整激光扫描仪位置,使之与电子天平秤盘保持水平位置。

激光扫描仪采用基恩士测量传感器TM-040,基本 参数如表2所示。

表2 激光扫描传感器TM-040基本参数

型号	TM-040
测量范围	φ40mm
最小检测物体	0.3mm
发射器/接收器距离	180mm
光源	InGan绿色LED
测量位置精度	±2μm*1
重复精度	±0.15μm*3
采样周期(出发间隔)	5.5ms(初始设置时33ms)

2.2 通信显示系统

数据通信模块以带显示功能的ARM 处理器为主,通信流程如图3所示。

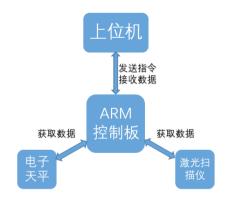


图3 系统通信流程

生坯密度测量系统采取分布式上下位机结构,上位机选用高稳定性PC机,下位机采用ARM控制板开发设计,两者之间通过RS232总线进行通信。同时ARM控制板通过RS232总线接收电子天平与激光扫描仪获取到的重量、高度数据,并将上述数据分别发送至上位机。若上位机处于离线状态时,ARM控制板将自主获取传感器数据并显示到LCD显示屏。

2.3 数据采集与处理系统

本文的数据采集与处理系统以上位机为主体。上

第39卷 第11期 2017-11 【77】

制造业自动化

位机通过串口发送测量指令到下位机,下位机获取当前时刻电子天平测量的重量数据,激光扫描仪测量的高度数据后在LCD显示屏中实时显示,同时数据回传到上位机,上位机对数据进行处理计算,获得密度数据并判断是否符合生产指标,若满足所需要求,自动将生坯密度数据以及批号、测量时间等信息融合上传至数据库。上位机还具有对已存数据的查询、统计、修改、打印等功能。

系统各部分的连接图如图4所示,传感部件的通信 选用RS232通信方式,对应波特率为9600,高度数据与 重量数据分别以8位数据位加停止位上传,输出数据格 式为ASCII码。

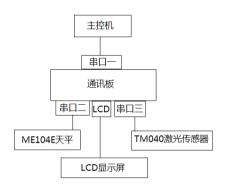


图4 数据采集接线图

3 软件设计

上位机软件采用LabVIEW2009开发。LabVIEW是一种图形化编程语言和开发环境,功能强大灵活,有丰富的界面控件与信号处理模块、设备驱动、VISA通信模块等,适用于作为测量与控制仪器或系统的开发平台。测量软件的模块组成如图5所示。

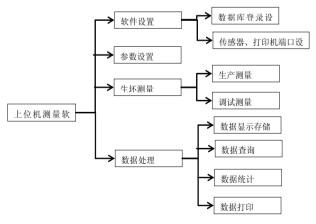


图5 测量软件功能模块构成

3.1 软件系统设置

为增加程序的灵活性, 初次打开程序后, 需要对软

件进行相关设置,包括选择ARM控制板通信端口以及 打印机的端口;输入访问数据库需要的身份信息,并测 试是否与数据库成功连接。设置成功后,程序将自动保 存设置参数。

3.2 生坯测量参数设定

计算生坯密度时需要人工输入测量参数,所以软件需要录入如生坯外直径,空腔体积,以及设定生坯合格高度、密度的上下限等参数,同时设定所测生坯的批次,舟号,每舟测量数量等。为满足企业生产质量检测要求,软件需要操作人员登录个人帐号、班次等信息并保存。

3.3 测量数据

操作人员点击界面中"测量"按钮,软件将发送测量指令到下位机,获取该时刻生坯重量数据和高度数据,并根据获得的数据与设定的参数计算出生坯密度,连同批次、舟号、日期、时间等信息一同显示到表格。若生坯密度属于合格范围内,程序自动将数据保存至数据库中。测量数据界面如图6所示。



图6 上位机测量软件操作界面

3.4 数据处理

数据库服务器采用微软SQL Server数据库管理系统,LabVIEW基于配置ODBC方法读写SQL数据库。操作人员可对数据库中的数据进行查询、统计、修改、删除、统计等操作。统计功能与查询界面如图7和图8所示。

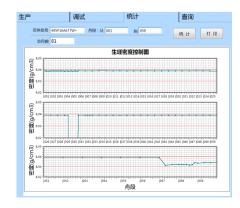


图7 测量软件的统计界面

【下转第93页】

【78】 第39卷 第11期 2017-11

制造业自动化

示。表中结果为10次实验的平均测试集故障识别正确率。 同时,列出了三种模型的10次实验结果,如图6所示。

表2	实验结果
ऋ∠	头孙纪末

模型	正确率
EMD-SSAE	99.3%
EMD-BPNN	88.2%
EMD-SVM	94.1%

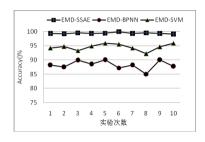


图6 三种模型的10次实验结果

从结果可以看出,本文提出的EMD-SSAE模型本章提出的方法具有最高的平均诊断精度99.3%,比EMD-BPNN模型和EMD-SVM模型均有更好的故障诊断效果;同时,从图6也能够看出本章提出方法具有较稳定的单次结果。以上实验结果均证明,本章提出的方法能够更有效的自适应提取特征,同时更精准的对发动机气门机构故障状态进行识别。

4 结束语

本文提出了一种基于EMD-SSAE的深度学习故障

识别模型,对原始输入信号进行EMD分解后,提取其中几个主要IMF分量的归一化能量、峰度、峭度和方差构成特征向量,作为SSAE故障判别模型的输入。采用大量训练样本对SSAE模型进行无监督预训练和参数微调,最后用训练好的模型进行故障识别。

EMD-SSAE模型可提取原始输入信号中的深层低维的抽象特征,以发动机的气门机构为实验监测对象,用EMD-SSAE模型识别气门机构的四类故障状态,并用EMD-BPNN模型和EMD-SVM模型进行对比实验。由实验结果可知,本文提出的算法具有较高的故障识别准确率,且模型性能稳定,对于实现发动机的无拆卸故障诊断具有较强的应用价值。

参考文献:

- [1] 胡以怀,刘永长,杨叔子.柴油机排气阀门漏气故障诊断的试验研究[J].内燃机工程,1997,18(3):51-58.
- [2] 纪少波.基于柴油机缸盖振动加速度信号提取缸内燃烧过程信息的研究[D].济南:山东大学,2008.
- [3] 宋震.柴油机典型故障特征提取及故障诊断研究[D].天津:天津 大学,2012.
- [4] G. Hinton, R.R. Salakhutdinov. Reducing the dimensionality of data with neural networks[J]. Science, 2006 (313):504-507.
- [5] Y. Bengio,O. Delalleau. On the expressive power of deep architectures[A].14th International Conference on Discovery Science[C].Berlin:Springer-Verlag,2011:18-36.
- [6] Y.LeCun,Y. Bengio,G.Hinton.Deep learning[J]. Nature,2015(521):436-444.
- [7] 乔卉卉.挖掘机远程状态监测与故障诊断系统研究[D].石家庄: 石家庄铁道大学,2016.

【上接第78页】



图8 测量软件的查询界面

4 结论

本文介绍了一种核燃料生坯密度测量系统的工作 原理和实现方法,并分别从硬件和软件部分介绍了整个 系统。系统以PC与ARM处理器构成上下测量结构,通 过RS232通信方式连接上、下位机以及测量传感器接收命令与数据,结构简单可靠可拓展。测量软件上基于LabVIEW开发,界面友好,易于使用。系统可以有效地提高生坯密度检测效率和数据管理效率,减轻了操作人员的劳动强度。

参考文献:

- [1] 崔红梅.面向测试系统的虚拟仪器设计与应用研究[D].内蒙古农业大学,2007.
- [2] 杨乐平,李海涛,杨磊.LabVIEW程序设计与应用[M].北京:电子工业出版社,2005.
- [3] 郭会军,张建丰,王志林,耿小江.基于LabVIEW和ARM处理器的 大型称重式蒸渗仪测控系统[J].农业工程学报,2013,29(16):134-141.
- [4] 马忠梅,李善平,康慨.ARM & Linux 嵌入式系统教程[M].北京: 北京航空航天大学出版社,2004.

第39卷 第11期 2017-11 【93】