კითხვები სრულად

ბილეთში მოცემული იქნება 29 ტესტური დავალება და 1 წერითი დავალება.

თემა 1-დან თითოეული შეკითხვა ფასდება 0,5 ქულით.

თემა 2-დან თითოეული შეკითხვა ფასდება 1 ქულით.

თემა 3-დან თითოეული შეკითხვა ფასდება 7 ქულით.

- პირველი 12(1-12) შეკითხვიდან თითოეული ფასდება 0.5 ქულით.
- შემდდდგომი 17 (13 29) შეკითხვიდან თითოეული ფასდება 1 ქულით.
- ბოლო 30-ე დავალება ფასდება 7 ქულით.

თემა 1 - ელექტრობა და თვლის სისტემები

- 1). რითია განპირობებული ელექტრულად დამუხტვა?
 - a) ელექტრონებით
 - b) ელექტრობის დაგროვებით
 - c) ელექტრული მუხტების დაგროვებით
- 2). რა დაამკვიდრა ბენჯამინ ფრანკლინმა?
 - a) პირველი ექსპერიმენტები
 - b) ცნება დადებითი და უარყოფითი ელექტრული მუხტების შესახებ
 - c) მე-18 საუკუნეში შექმნილი ტერმინოლოგია
- 3). რა არის ელექტრული დენი მყარ სხეულებში?
 - a) ლითონისაგან დამზადებული გამტარები
 - b) თავისუფალი ელექტრონების მოძრაობა
 - c) თავისუფალი ელექტრონები
- 4). რამ ჩაანაცვლა ელექტროსტატიკური გენერატორი?
 - a) კინეტიკურმა ენერგიამ
 - b) ვოლტას ელემენტმა
 - c) ინდუქციის მოვლენამ
- 5). მშრალი ელემენტები არის?
 - a) კინეტიკური ენერგიის წყარო
 - b) რადიაციის წყარო
 - c) ელექტრული ენერგიის ქიმიური წყარო
- 6). ფარადეიმ აღმოაჩინა?
 - a) რადიაციის გავლენა ცოცხალ არსებებზე
 - b) ელექტრომაგნიტური ინდუქციის მოვლენა
 - c) კინეტიკური ენერგია
- 7). დაასრულეთ ტესლას ბევრი გამოგონება ...

- a) დღესაც გამოიყენება შეცვლილი სახით
- b) დღეს აღარ გამოიყენება
- c) დღესაც უცვლელად გამოიყენება
- 8). ტესლას მიერ შექმნილი რომელი მოწყობილობა იმართებოდა დისტანციურად?
 - a) ელექტრონათურა
 - b) რობოტი
 - c) რადიოგადამცემი
- 9). რა გახდა ბაზისი თანამედროვე ელექტროტექნიკაში ცვლად დენზე მომუშავე ელექტრო მოწყობილობებისათვის?
 - a) ტესლას იდეები
 - b) ტესლას მიერ შექმნილი კოჭა
 - c) ტესლას პატენტები და თეორიული ნამუშევრები
- 10). რომელი ნახევარგამტარული მოწყობილობა გამოიყენება ელექტრონული სიგნალების და ელექტროენერგიის გასაძლიერებლად ან გადართვისთვის?
 - a) ტრანზისტორი
 - b) დიოსი
 - c) შუქდიოდი
 - d) რეზისტორი
- 11). რა სახელი აქვს უარყოფითად დამუხტულ ელექტროდს?
 - a) მინუსი
 - <mark>b) კათოდი</mark>
 - c) ანოდი
 - d) პლიუსი
- 12). რომელი ელექტრონული კომპონენტი ატარებს დენს ძირითადად ერთი მიმართულებით?
 - a) ტრანზისტორი
 - b) კონდესატორი
 - <mark>c) დიოდი</mark>
 - d) რეზისტორი
- 13). რას მიუთითებს რეზისტორზე მეოთხე ფერის ზოლი, რომელიც ხშირად ოქროსფერი ან ვერცხლისფერია?
 - a) გადახრის დიაპაზონს
 - b) სიმძლავრეს
 - c) წინაღობის მნიშვნელობას
 - d) მაზვის მნიშვნელობას
- 14). დაასახელეთ ნახევარგამტარული მოწყობილობა, რომელიც გარდაქმნის სინათლეს ელექტრულ დენად?
 - a) შუქდიოდი
 - b) კონდესატორი
 - c) რეზისტორი
 - d) ფოტოდიოდი

| <mark>b) არა</mark> |
|--|
| 17). აქვს თუ არა რეზისტორს (წინაღობას) პოლარობა? |
| a) კი <mark>b) არა</mark> |
| 18). აქვს თუ არა ცვლად რეზისტორს (წინაღობას) პოლარობა? |
| a) კი <mark>b) არა</mark> |
| თვლის სისტემები |
| 1). რომელი თვლის სისტემის ჩანაწერი შეიძლება იყოს რიცხვი 7D |
| a) ന്നൻറാതറ |
| b) რვაობითი |
| <mark>c) თექვსმეტობითი</mark> |
| d) ათოზითი |
| e) არც ერთი არ არის სწორი |
| 2). რომელი თვლის სისტემის ჩანაწერი შეიძლება იყოს რიცხვი 33 |
| a) നന്നർറതറ |
| <mark>b) რვაობითი</mark> |
| <mark>c) თექვსმეტობითი</mark> |
| <mark>d) ათოზითი</mark> |
| e) არც ერთი არ არის სწორი |
| 3). რომელი თვლის სისტემის ჩანაწერი შეიძლება იყოს რიცხვი K4 |
| a) ორობითი |
| b) რვაობითი |
| c) თექვსმეტობითი |
| d) ათოზითი |
| e) არც ერთი არ არის სწორი |
| 4). რომელი თვლის სისტემის ჩანაწერი შეიძლება იყოს რიცხვი 91 |
| a) ორობითი |
| b) რვაობითი |
| <mark>c) თექვსმეტობითი</mark> |
| <mark>d) ათობითი</mark> |

e) არც ერთი არ არის სწორი

a) ორობითიb) რვაობითიc) თექვსმეტობითი

<mark>d) ათოზითი</mark>

5). რომელი თვლის სისტემის ჩანაწერი შეიძლება იყოს რიცხვი 28

15). ელექტროლიტურ კონდესატორს აქვს თუ არა პოლარობა?

16). კერამიკული ტიპის კონდესატორს აქვს თუ არა პოლარობა?

<mark>a) კი</mark> b) არა

a) ുറ

| a) | (1000000 |
|-----------|---|
| b) | რვაობითი |
| | <mark>თექვსმეტობითი</mark> ათობითი |
| e) | არც ერთი არ არის სწორი |
| | თემა 2 - Arduino |
| 1. რა ა | რის Arduino? |
| 2 რამი | s) პროგრამირების ენა ბ) გამოსახულების რედაქტირების პროგრამული უზრუნველყოფა <mark>გ) Open-source ელექტრონიკის პლატფორმა</mark> დ) ტექსტის რედაქტორი ღენი სახეობის Arduino გვაქვს? |
| _, ,,,,,, | |
| 3. რა ეს | s) 4 <mark>ბ) 8</mark> გ) 12 დ) 16 ნაზეა დაფუმნებული ტიპიური Arduino კოდი? |
| | ა) ასამბლეის კოდექსი |
| | ბ) პითონი |
| | 8) X232 |
| | <u>φ) C/C++</u> |
| 4. არდ | უინოს ფარებს (Arduino shields) ასევე უწოდებენ |
| | ა) კიდევ ერთი არდუინო |
| | ბ) დამატებითი პერიფერიული მოწყობილობები |
| | გ) მოდულების დამატება |
| | დ) სენსორები |
| 5. რა ეს | ნაზეა აგებული Arduino IDE? |
| | s) Java |
| | 8) HTML |
| | 8) C/C++ |
| | φ) Python |
| 6. რამç | დენი ანალოგური პინი გამოიყენება Arduino Mega დაფაში? |

e) არც ერთი არ არის სწორი

6). რომელი თვლის სისტემის ჩანაწერი შეიძლება იყოს რიცხვი 12

| s) 12 |
|--|
| <mark>ბ) 16</mark> |
| გ) 8 |
| ©) 14 |
| 7. Arduino IDE პროგრამირების გარემო შედგება 2 ფუნქციისგან. რა არიან ისინი? |
| ა) Loop(), build() და setup() |
| გ) Build() და loop() |
| გ) Setup() და build() |
| დ) Setup() და loop() |
| 8. Arduino კოდები მოხსენიებულია როგორცArduino IDE-ში. |
| a) sketches |
| b) drawings |
| c) links |
| d) notes |
| <mark>9.</mark> რა სარგებლობა აქვს Vin pin-ს, Arduino-ს ზოგიერთ დაფაზე? |
| ა) გამოიყენება როგორც Arduino-ს დაფის "მიწა" (GND) |
| ბ) გამოიყენება Arduino-ს დაფის კვების წყაროსთვის |
| გ) გამოიყენება 5V ვოლტიანი მაბვის გამომავალი მნიშვნელობისთვის |
| დ) გამოიყენება 3 ვოლტის ძაბვის შესაერთებლად |
| 10. რომელი Arduino Board შეიცავს ბორტ ჯოისტიკს? |
| s) Arduino Nano |
| ბ) Arduino UNO |
| გ) Arduino Esplora |
| φ) Arduino Due |
| 11. რა იქნება შემდეგი Arduino კოდის გამომავალი? |
| 11. რა იქნება ძეძდეგი Arduino კოდის გამომავალი? 1. #define X 10; |
| 2. void setup(){ |
| 3. X=0; |
| 4. Serial.begin(9600);5. Serial.print(X); |
| 6. } |
| 7. void loop(){ |
| 8. //Do nothing |
| 9. } |

- a) 0xAB b) 0xa c) 0 d) Error 12. რამდენჯერ მუშაობს setup() ფუნქცია Arduino სისტემის ყოველ გაშვებაზე? ა) 4 გ) 5 გ) 2 <mark>დ) 1</mark> 13. რა მნიშვნელობა გამოვა "pin1"-ზე თუ "pin2" გაიგზავნება "1011", სადაც 1 არის 5 ვოლტი და 0 არის 0 ვოლტი? 1. int pin1 = 12; 2. int pin2 = 11;3. void setup() { 4. pinMode(pin1, OUTPUT); pinMode(pin2, INPUT); 6. Serial.begin(9600); 7. } 8. void loop() { if(digitalRead(pin2)==1) { digitalWrite(pin1,LOW); 10. 11. } 12. else if(digitalRead(pin2)==0) { 13. digitalWrite(pin1,HIGH); 14. } 15. } a) 1110 b) 0100 c) 1111 d) 1011 14. რა ტიპის სიგნალი გამოდის analogWrite() ფუნქციით? ა) განივ-კოდური მოდულირებული სიგნალი ბ) განივ-სიხშირული მოდულირებული სიგნალი გ) განივ-იმპულსური მოდულირებული სიგნალი დ) განივ-ამპლიტუდური მოდულირებული სიგნალი
 - ა) Arduino-ს Ethernet-თან დასაკავშირებლად

15. რისთვის გამოიყენება Ethernet ბიბლიოთეკა Arduino-ში?

ბ) არდუინოს Li-Fi-თან დასაკავშირებლად გ) Arduino-ს Bluetooth-თან დასაკავშირებლად დ) არდუინოს Wi-Fi-თან დასაკავშირებლად 16. რისთვის გამოიყენება SD.h ბიბლიოთეკა Arduino-ში? ა) კომპიუტერთან კომუნიკაციისთვის ბ) ინტერნეტთან კომუნიკაციისთვის გ) SD ბარათის მოდულთან კომუნიკაციისთვის დ) სხვა მიკროკონტროლერთან კომუნიკაციისთვის 17. როგორია ქვემოთ მოცემული პროგრამის შედეგი, თუ Arduino UNO-ზე A0 პინის შესაბამის პინს მიეწოდება 5 ვოლტი ძაბვა? 1. void setup() { 2. Serial.begin(9600); 3. pinMode(A0, INPUT); 4. } 5. void loop() { 6. int s = analogRead(A0); 7. Serial.println(s); 8. } a) 0 b) 1024 c) null d) Error 18. რა რეჟიმში უნდა დავაყენოთ Arduino-ს პინი, რომ ოზიექტის ამოცნობამ იმუშაოს ულტრაბგერითი სენსორით? s) TDM გ) PCM გ) Analog <mark>დ) Digital</mark> 19. როგორია შეცდომა Arduino Compiler-ზე, რომელიც აიძულებს მას შეწყვიტოს კომპილაცია? a) #warning b) #stop c) #cut

d) #error

| 20. რა არის მაქსიმალური ძაბვა, რომელიც შეგვიძლია კვებისთვის მივაწოდოთ Arduino UNO დაფას? | |
|--|--|
| s) 5 g | |
| <mark>გ) 9 ვ</mark> | |
| გ) 12 ვ | |
| დ) 24 g | |
| 21. რა არის setup() ფუნქციის დანიშნულება Arduino სკეტჩში? | |
| ა) ის მუშაობს განუწყვეტლივ, სანამ სკეტჩი მუშაობს | |
| <mark>ბ) ადგენს სკეტჩის საწყის კონფიგურაციას</mark> | |
| გ) ამუშავებს სკეტჩის შემავალ/გამომავალ ოპერაციებს | |
| დ) გამოიყენება სკეტჩის მორგებული ფუნქციების დასადგენად | |
| 22. ჩამოთვლილთაგან რომელია სწორი სინტაქსი Arduino-ს ესკიზში ცვლადის გამოცხადებისთვის? | |
| A) variable_name = value; | |
| B) variable_name : value; | |
| C) value : variable_name; | |
| D) value = variable_name; | |
| 23. ჩამოთვლილთაგან რომელი არ არის სწორი მონაცემთა ტიპი Arduino-ს ესკიზში? | |
| A) int | |
| B) char | |
| C) float | |
| D) boolean | |
| E) double | |
| 24. ქვემოთ ჩამოთვლილი Arduino დაფებიდან რომელს აქვს ჩაშენებული Wi-Fi კავშირი? | |
| A) Arduino Uno | |
| B) Arduino Mega | |
| C) Arduino Nano | |
| D) Arduino MKR1000 | |
| 25. ქვემოთ ჩამოთვლილთაგან რომელი გამოიყენება Arduino-ს დაფასთან დაკავშირებული LED-ის სიკაშკაშის გასაკონტროლებლად? | |

A) Analog input pin

| | C) Analog output pin |
|------------------|--|
| | D) Digital output pin |
| | მოთვლილთაგან რომელია სწორი სინტაქსი ანალოგურ შემავალ პინთან შირებული სენსორიდან მონაცემების წასაკითხად? |
| | A) analogRead(sensor_pin); |
| | B) digitalRead(sensor_pin); |
| | C) analogWrite(sensor_pin, value); |
| | D) digitalWrite(sensor_pin, value); |
| 27. რამ დაფაჭ | მდენია ანალოგური შემავალი პინების მაქსიმალური რაოდენობა Arduino UNO ხე? |
| | A) 4 |
| | B) 6 |
| | C) 8 |
| | D) 10 |
| | მოთვლილთაგან რომელია სწორი სინტაქსი Arduino-ს სკეტჩში მორგებული ფუნქციის აღვრისთვის? |
| | A) void function_name() {} |
| | B) function_name() void {} |
| | C) void function_name {} |
| | D) function_name void {} |
| 29. რა | არის loop() ფუნქციის დანიშნულება Arduino სკეტჩში? |
| | ა) ადგენს სკეტჩის საწყის კონფიგურაციას |
| | ბ) ის ამუშავებს სკეტჩის შემავალ/გამომავალ ოპერაციებს |
| | გ) სკეტჩის გაშვებისას უწყვეტად მუშაობს |
| | დ) გამოიყენება სკეტჩში მორგებული ფუნქციების დასადგენად |
| | მოთვლილთაგან რომელია სწორი სინტაქსი Arduino-ს სკეტჩში სერიულ პორტზე ემების გასაგზავნად? |
| | A) Serial.send(data); |
| | B) Serial.write(data); |
| | C) Serial.read(data); |
| | D) Serial.print(data); |
| | |

B) Digital input pin

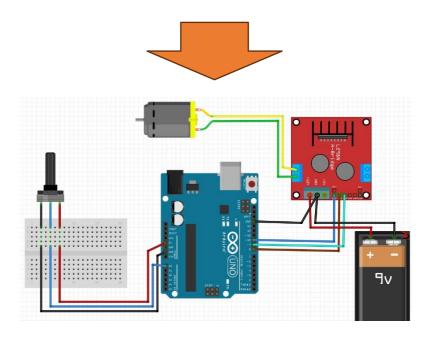
| 31. ჩამოთვლილთაგან რომელია სწორი სინტაქსი Arduino-ს სკეტჩში 1 წამის დაყოვნების შესაქმნელად? |
|---|
| A) delay(1); |
| B) delay(1000); |
| C) delay(60); |
| D) delay(60000); |
| 32. ქვემოთ ჩამოთვლილთაგან რომელია სწორი სინტაქსი Arduino-ს სკეტჩში ციფრული პინის გამოცხადებისთვის როგორც შემავალი? |
| A) pinMode(pin, OUTPUT); |
| B) pinMode(pin, INPUT); |
| C) pinMode(pin, HIGH); |
| D) pinMode(pin, LOW); |
| 33. ქვემოთ ჩამოთვლილთაგან რომელია სწორი სინტაქსი Arduino-ს სკეტჩში ციფრული პინის გამოცხადებისთვის როგორც გამომავალი? |
| A) pinMode(pin, OUTPUT); |
| B) pinMode(pin, INPUT); |
| C) pinMode(pin, HIGH); |
| D) pinMode(pin, LOW); |
| 34. ქვემოთ ჩამოთვლილთაგან რომელია სწორი სინტაქსი Arduino-ს სკეტჩში ციფრული გამომავალი მნიშვნელობის HIGH ციფრულ პინზე გასაწერად? |
| A) digitalWrite(pin, HIGH); |
| B) digitalWrite(HIGH, pin); |
| C) analogWrite(pin, HIGH); |
| D) analogWrite(HIGH, pin); |
| 35. ჩამოთვლილთაგან რომელია სწორი სინტაქსი Arduino-ს სკეტჩში ანალოგურ შემავალ პინთან დაკავშირებული სენსორიდან მონაცემების წასაკითხად? |
| A) digitalRead(sensor_pin); |
| B) analogRead(sensor_pin); |
| C) digitalWrite(sensor_pin, HIGH); |
| D) digitalWrite(sensor_pin, LOW); |
| 36. ქვემოთ ჩამოთვლილთაგან რომელია სწორი სინტაქსი Arduino-ს სკეტჩში PWM ციფრული პინის ანალოგური გამომავალი მნიშვნელობის დასაყენებლად? |

A) analogWrite(pin, value);

- B) digitalWrite(pin, value);
- C) analogRead(pin, value);
- D) digitalRead(pin, value);

<mark>თემა 3</mark> - Arduino IDE

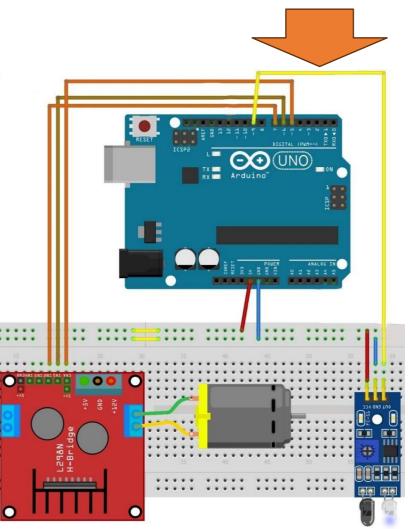
1). სურათზე მოცემული სქემის მიხედვით დაწერეთ პროგრამა Arduino მიკროკონტროლერისთვის. რომლის მიზანიც იქნება პოტენციომეტრით DC მრავის ბრუნვის სიჩქარის კონტროლი.



```
void setup() {
    Serial.begin(9600);
    pinMode(3, OUTPUT);
    pinMode(4, OUTPUT);
    digitalWrite(4, LOW);
    pinMode(A0, INPUT);
}

void loop() {
    int s = analogRead(A0);
    int z = map(s, 0, 1024, 0, 255);
    Serial.println(z);
    analogWrite(3, z);
}
```

2). სურათზე მოცემული სქემის მიხედვით დაწერეთ პროგრამა Arduino მიკროკონტროლერისთვის. რომლის მიზანიც იქნება IR სენსორით მოვახდინოთ DC მრავის გაჩერება-მოძრაობის კონტროლი.



```
const int motorPin1 = 5;
const int motorPin2 = 6;
const int enablePin = 9;

const int irSensorPin = 7;

void setup() {
   pinMode(motorPin1, OUTPUT);
   pinMode(motorPin2, OUTPUT);
   pinMode(enablePin, OUTPUT);

   pinMode(irSensorPin, INPUT);

   stopMotor();
}

void loop() {
   int irSensorValue = digitalRead(irSensorPin);
}
```

```
if (irSensorValue == HIGH) {
    stopMotor();
} else {
    runMotor();
}

void runMotor() {
    digitalWrite(motorPin1, HIGH);
    digitalWrite(motorPin2, LOW);

analogWrite(enablePin, 255);
}

void stopMotor() {
    digitalWrite(motorPin1, LOW);
    digitalWrite(motorPin2, LOW);
}
```