

- A prova escrita é sem consulta.
- As respostas devem ser justificadas e os cálculos que efetuar devem ser apresentados com rigor e clareza.
- Não é permitida a utilização de máquina de calcular ou qualquer outro dispositivo eletrónico.
- As notas serão divulgadas até ao dia **06 de fevereiro de 2023**.

PARTE I ([16.0 val.])

1. [4.5 val.] Considere as matrizes reais A , B , C e X definidas por

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 0 \\ 2 & m-1 & 0 \\ -m & 2m & m \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 1 & 4 & 0 & 0 \\ -1 & 4 & 3 & 0 \\ -1 & 4 & 3 & 2 \end{bmatrix}, \quad C = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad X = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{bmatrix}.$$

- (a) [1.0 val.] Mostre que $\det(A) = m^2 + 3m$.
- (b) [2.0 val.] Para $m = 1$, calcule a matriz Adjunta de A e determine a inversa da matriz A .
- (c) [1.5 val.] Aplique a Regra de Cramer para determinar o valor da incógnita w da solução do sistema de equações lineares $BX = C$.

2. [3.0 val.] Seja A a matriz real definida por $A = \begin{bmatrix} -3 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -4 \\ 0 & -2 & 2 \end{bmatrix}$.

- (a) [1.5 val.] Mostre que $\lambda = 4$ é valor próprio da matriz A .
- (b) [1.5 val.] Tendo em conta a alínea anterior, e sabendo que $\lambda = -2$ é valor próprio da matriz A , usando o valor do determinante de A , indique o outro valor próprio de A .

3. [6.0 val.] Considere em \mathbb{R}^4 o subespaço vetorial real $S = \{(x, y, z, w) \in \mathbb{R}^4 : y - z = 0 \wedge w = 0\}$ e os vetores $\mathbf{u} = (0, -1, -1, 0)$, $\mathbf{v} = (1, 1, 1, 0)$, $\mathbf{w} = (3, k, 2, 0)$.

(a) [1.5 val.] Determine o valor do parâmetro real k de modo que \mathbf{w} seja combinação linear dos vetores \mathbf{u} e \mathbf{v} .

(b) [2.5 val.] Determine uma base de S e mostre que a dimensão de S é igual a 2.

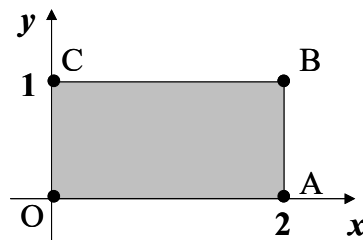
(c) [2.0 val.] Considere $k = 2$. Mostre que $\text{ger}\{\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}\} = S$.

4. [2.0 val.] Considere a transformação linear plana $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ definida por $T(x, y) = (-y, -3x)$.

(a) [0.8 val.] Determine o núcleo de T .

(b) [0.4 val.] A transformação T é injetiva? Justifique.

(c) [0.8 val.] Represente geometricamente a imagem por T do retângulo $[OABC]$ ilustrado na figura.



5. [0.5 val.] Justifique qual é o valor lógico da seguinte afirmação:

"Sejam A e B duas matrizes reais de ordem 2. Então $\det(A - B) = \det(A) - \det(B)$."

PARTE II ([4.0 val.])

Os exercícios seguintes são de escolha múltipla. Cada questão apresenta quatro alternativas de resposta, nas quais apenas existe **uma única opção correta**.

Transcreva para a folha de respostas, sem apresentação de cálculos, a única opção correta.

Por cada resposta **correta obtém 0.5 valor e por cada resposta errada terá uma cotação nula**.

1. [0.5 val.] Sejam $A, B \in M_{3 \times 3}(\mathbb{R})$ e tais que $\det(A) = 2$ e $\det(B) = 3$. Então $\det(A^2 B^T A^{-1})$ é igual a:

► - 3.

► $-\frac{1}{3}$.

► - 24.

► 6.

2. [0.5 val.] Sabendo que $\begin{vmatrix} x & y & z \\ 0 & 1 & 2 \\ -5 & 0 & 3 \end{vmatrix} = 5$, o valor de $\begin{vmatrix} 0 & x & -10 \\ -1 & y & 0 \\ -2 & z & 6 \end{vmatrix}$, com base nas propriedades dos determinantes é:

► 10. ► -10. ► 5. ► 0.

3. [0.5 val.] Qual das seguintes matrizes é invertível?

► $\begin{bmatrix} 2 & 2 & 2 & 0 \\ -4 & -4 & 8 & 0 \\ -1 & 0 & 3 & 2 \end{bmatrix}$. ► $\begin{bmatrix} 0 & 4 & -4 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$. ► $\begin{bmatrix} 2 & 0 & 4 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$. ► $\begin{bmatrix} 5 & -8 \\ 5 & -8 \end{bmatrix}$.

4. [0.5 val.] Qual dos seguintes conjuntos é formado por vetores de $M_{1 \times 3}(\mathbb{R})$ linearmente independentes?

► $\left\{ \begin{bmatrix} 0 & 3 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 & 3 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} \right\}$. ► $\left\{ \begin{bmatrix} 0 & 3 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 & 3 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \right\}$.
 ► $\left\{ \begin{bmatrix} 4 & 0 & -2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -6 & 0 & 3 \end{bmatrix} \right\}$. ► $\left\{ \begin{bmatrix} 0 & 3 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 & 3 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 & 8 & 0 \end{bmatrix} \right\}$.

5. [0.5 val.] Sejam a, b, c e d vetores de um subespaço vetorial S , tal que $\dim S = 3$. Então podemos ter a certeza que:

► a, b e d são vetores linearmente independentes. ► $\text{ger}\{a, b, c\} = S$.
 ► a, b, c e d são vetores linearmente dependentes. ► $\{a, b, c\}$ é uma base de S .

6. [0.5 val.] Considere o espaço vetorial \mathbb{R}^3 . Qual dos seguintes conjuntos forma uma base de \mathbb{R}^3 ?

► $\{(0, -1, 0), (2, 1, 0)\}$. ► $\{(0, -1, 0), (0, 1, 0)\}$.
 ► $\{(0, -1, 0), (2, 1, 0), (2, 0, 0)\}$. ► $\{(1, 0, 0), (0, 2, 0), (0, 3, 3)\}$.

7. [0.5 val.] Considere a matriz $A = \text{diag}(5, 5, 5, 7, 7, -9)$. Podemos ter a certeza que:

► $m_g(5) = 2$. ► $m_g(7) = 2$. ► $2 \leq m_g(5) + m_g(7) \leq 5$. ► $\det(A) > 0$.

8. [0.5 val.] A matriz canónica $M_f = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ associada à transformação linear $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$, permite concluir que f é uma:

► Reflexão em relação ao eixo dos xx . ► Dilatação na direção do eixo dos yy .
 ► Reflexão em relação ao eixo dos yy . ► Rotação de 180° em torno da origem.