

Technische Informatik

Reguläre Logikschaltungen

Thorsten Thormählen

30. November 2021

Teil 7, Kapitel 1

Dies ist die Druck-Ansicht.

Aktiviere Präsentationsansicht

Steuerungstasten

- nächste Folie (auch **Enter** oder **Spacebar**).
- ← vorherige Folie
- d schaltet das Zeichnen auf Folien ein/aus
- p wechselt zwischen Druck- und Präsentationsansicht
- CTRL** + vergrößert die Folien
- CTRL** - verkleinert die Folien
- CTRL** 0 setzt die Größenänderung zurück

Notation

Typ	Schriftart	Beispiele
Variablen (Skalare)	kursiv	a, b, x, y
Funktionen	aufrecht	$f, g(x), \max(x)$
Vektoren	fett, Elemente zeilenweise	$\mathbf{a}, \mathbf{b} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = (x, y)^\top,$ $\mathbf{B} = (x, y, z)^\top$
Matrizen	Schreibmaschine	$\mathbf{A}, \mathbf{B} = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$
Mengen	kalligrafisch	$\mathcal{A}, \mathcal{B} = \{a, b\}, b \in \mathcal{B}$
Zahlenbereiche, Koordinatenräume	doppelt gestrichen	$\mathbb{N}, \mathbb{Z}, \mathbb{R}^2, \mathbb{R}^3$

Inhalt

Multiplexer / Demultiplexer

Programmierbare logische Schaltungen

PLAs

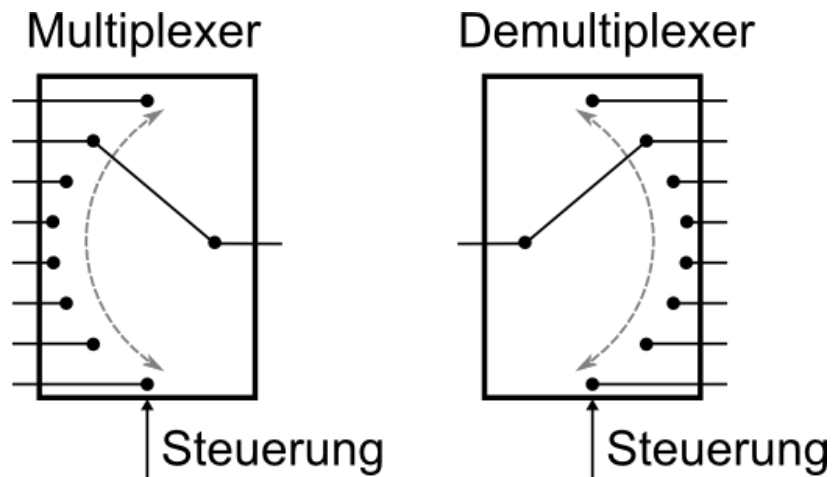
PALs

PROMs

Multiplexer / Demultiplexer

Ein Multiplexer (auch "Mux") schaltet von vielen Eingängen auf einen Ausgang

Ein Demultiplexer (auch "Demux") schaltet von einem Eingang auf viele Ausgänge



Thorsten Thormählen 5 / 28

Multiplexer

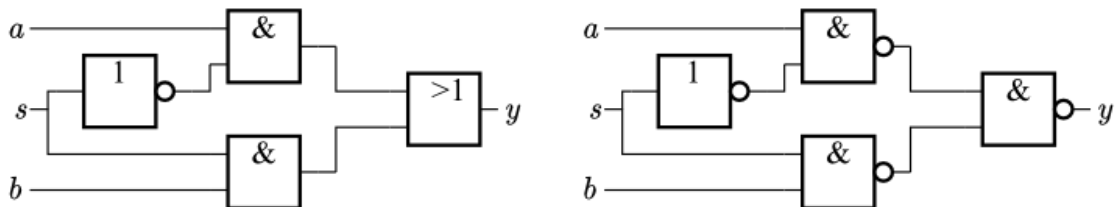
Für einen 2-zu-1 Multiplexer (auch "2:1 Mux") gilt:

Wenn das Steuersignal $s = 1$, dann ist $y = b$, ansonsten $y = a$

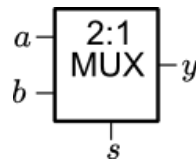
Diese entspricht einem if-then-else:

```
if(s) y = b; else y = a;
```

Ein 2-zu-1 Multiplexer kann leicht aus mehreren Logikgattern aufgebaut werden:



Da er häufig Bestandteil von digitalen Schaltungen ist, bekommt der Multiplexer ein eigenes Symbol



Multiplexer

2-zu-1 Multiplexer (2:1 Mux):

$$y = \bar{s}_0 i_0 \vee s_0 i_1$$

4-zu-1 Multiplexer (4:1 Mux):

$$y = \bar{s}_1 \bar{s}_0 i_0 \vee \bar{s}_1 s_0 i_1 \vee s_1 \bar{s}_0 i_2 \vee s_1 s_0 i_3$$

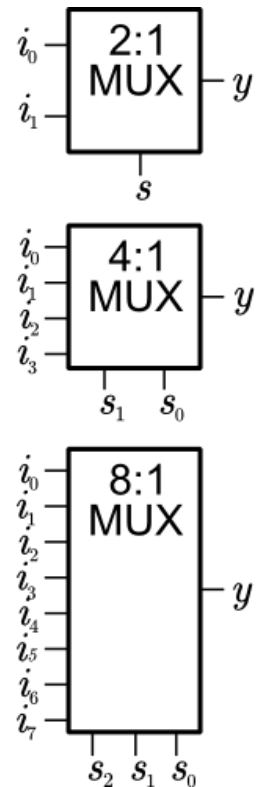
8-zu-1 Multiplexer (8:1 Mux):

$$y = \bar{s}_2 \bar{s}_1 \bar{s}_0 i_0 \vee \bar{s}_2 \bar{s}_1 s_0 i_1 \vee \bar{s}_2 s_1 \bar{s}_0 i_2 \vee \bar{s}_2 s_1 s_0 i_3 \vee s_2 \bar{s}_1 \bar{s}_0 i_4 \vee s_2 \bar{s}_1 s_0 i_5 \vee s_2 s_1 \bar{s}_0 i_6 \vee s_2 s_1 s_0 i_7$$

n -zu-1 Multiplexer (n :1 Mux):

$$y = \bigvee_{j=0}^{n-1} m_j i_j$$

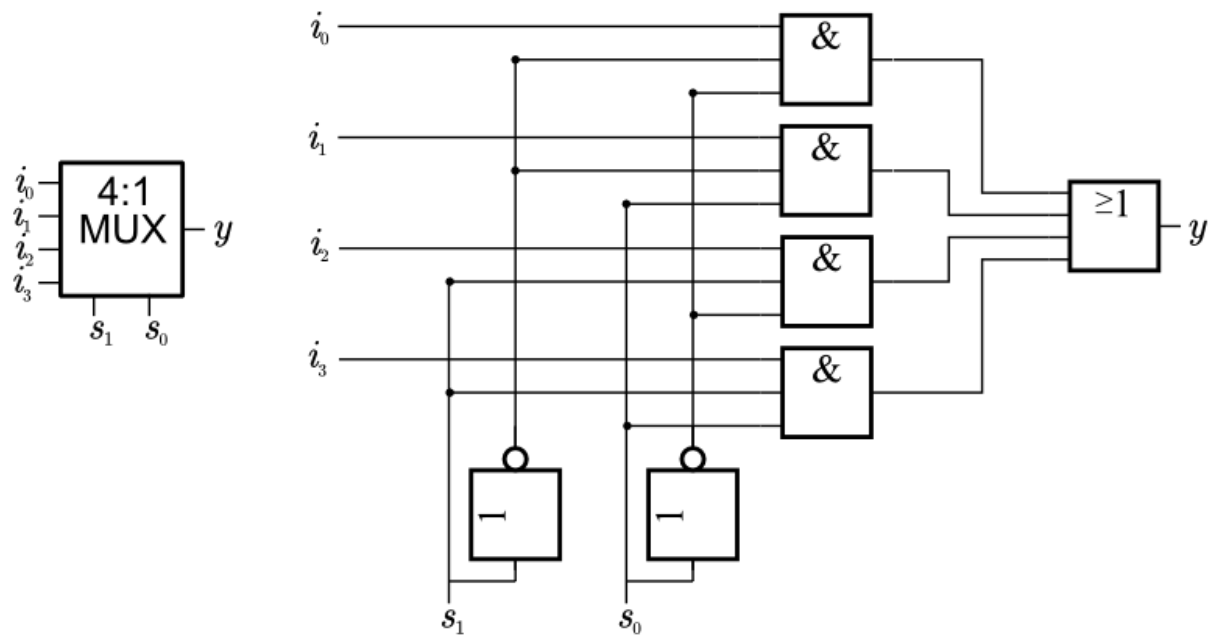
wobei m_j den Minterm der k Steuersignale s_{k-1}, \dots, s_1, s_0 bezeichnet und gilt $n = 2^k$



Thorsten Thormählen 7 / 28

Realisierung von Multiplexern

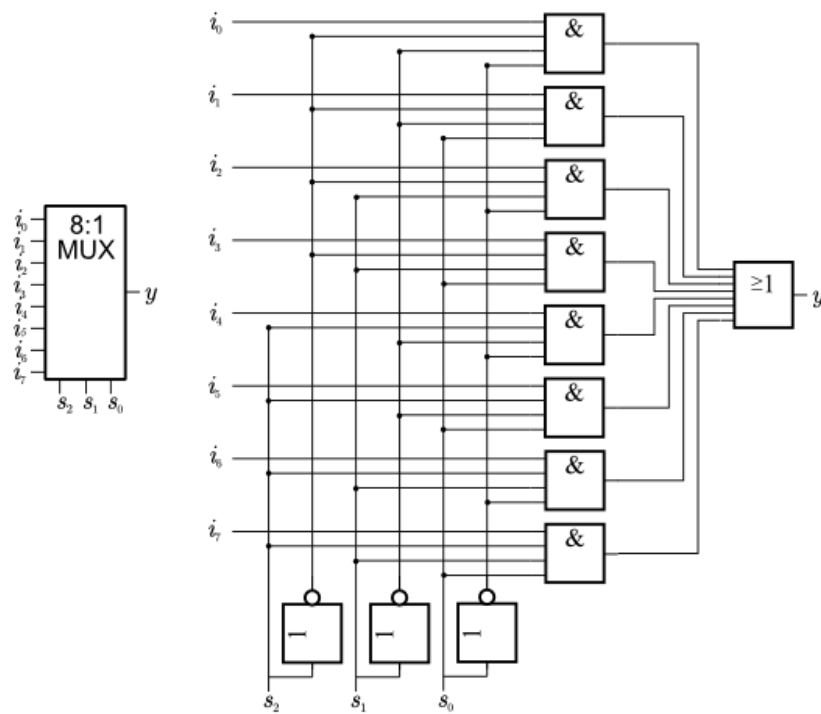
Ein 4:1 Mux als zweistufige Logik:



Thorsten Thormählen 8/28

Realisierung von Multiplexern

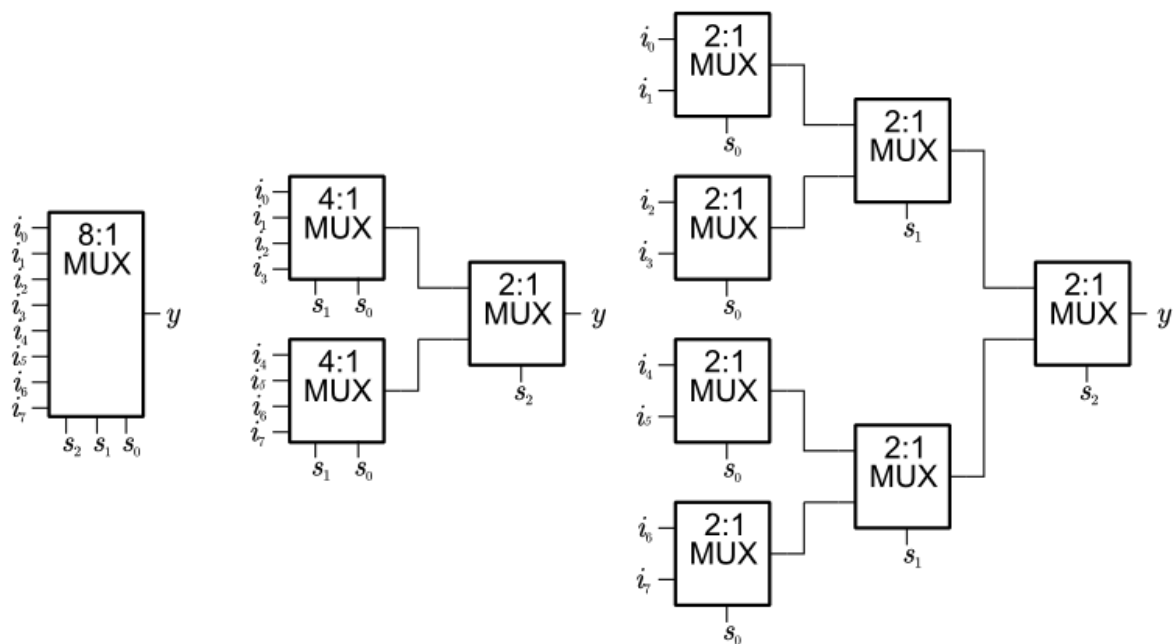
Ein 8:1 Mux als zweistufige Logik:



Thorsten Thormählen 9/28

Kaskadierung von Multiplexern

Große Multiplexer können durch Kaskadierung von kleinen Multiplexern aufgebaut werden



Was macht mehr Sinn? Kaskadierung oder zweistufige Logik?

Thorsten Thormählen 10 / 28

Kaskadierung von Multiplexern

Was macht mehr Sinn? Kaskadierung oder zweistufige Logik?

Antwort: Es kommt darauf an, was optimiert werden soll.

Gatterverzögerung: Bei zweistufige Logik entstehen kleinere Gatterlaufzeiten

Chipfläche: Eine Kaskadierung benötigt insgesamt weniger Eingänge und kann daher auf kleinerer Chipfläche realisiert werden.

Beispielrechnung:

Eine zweistufige Logik benötigt UND-Gatter mit $(\log_2 n) + 1$ Eingängen.

Eine kaskadierte Lösung hat mehr UND-Gatter, diese haben jedoch weniger Eingänge.

Beispiel 8:1 Mux: $8 \cdot 4 = 32$ Eingänge im Vergleich zu $2 \cdot 2 \cdot 7 = 28$ Eingänge

Wenn der Flächenbedarf proportional zu den Eingängen angenommen wird, benötigt die kaskadierte Realisierung insgesamt weniger Fläche

Multiplexer als universelle Logik

n -zu-1 Multiplexer können jede Funktion von $k = \log_2 n$ Variablen implementieren

Die Variablen x_{k-1}, \dots, x_0 werden als Steuervariablen s_{k-1}, \dots, s_0 verwendet

Dateneingänge i_{n-1}, \dots, i_0 werden auf 0 bzw. 1 gelegt

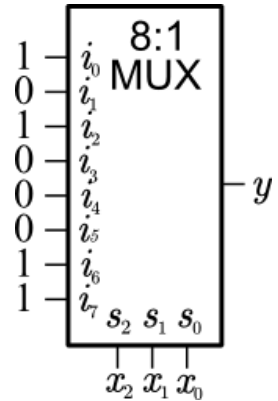
Beispiel:

$$y = m_0 \vee m_2 \vee m_6 \vee m_7$$

$$\bar{x}_2 \bar{x}_1 \bar{x}_0 \vee \bar{x}_2 x_1 \bar{x}_0 \vee x_2 x_1 \bar{x}_0 \vee x_2 x_1 x_0$$

Wahrheitstafel:

	x_2	x_1	x_0	y
0:	0	0	0	1
1:	0	0	1	0
2:	0	1	0	1
3:	0	1	1	0
4:	1	0	0	0
5:	1	0	1	0
6:	1	1	0	1
7:	1	1	1	1



Thorsten Thormählen 12 / 28

Multiplexer als universelle Logik

Alternative: n -zu-1 Multiplexer können jede Funktion von $k = (\log_2 n) + 1$ Variablen implementieren

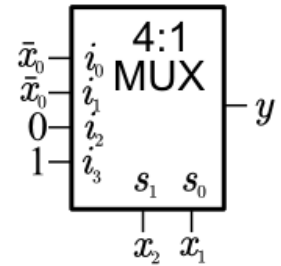
Die Variablen x_{k-1}, \dots, x_1 werden als Steuervariablen s_{k-2}, \dots, s_0 verwendet

Dateneingänge werden auf $x_0, \bar{x}_0, 0$ oder 1 gelegt

Beispiel:

Wahrheitstafel:

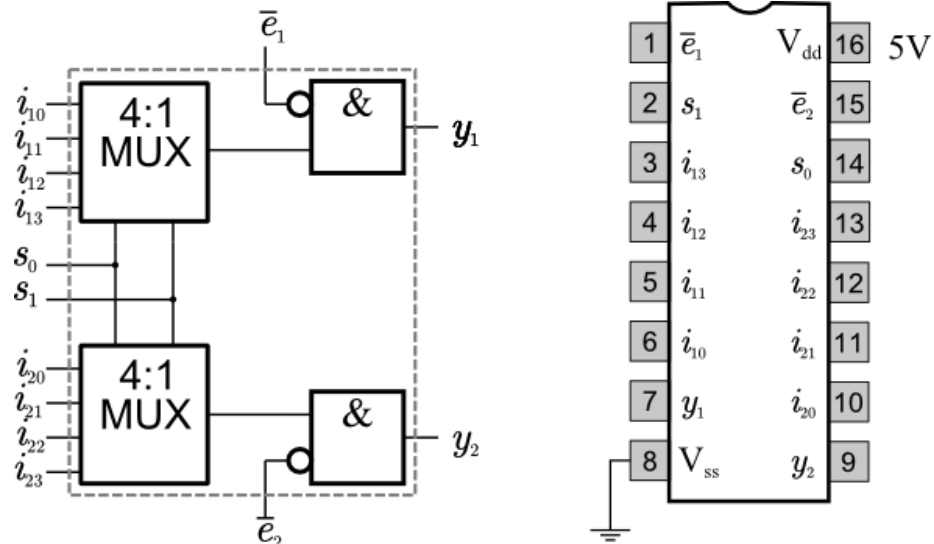
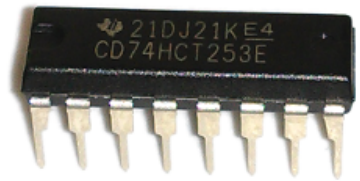
	x_2	x_1	x_0	y	
0:	0	0	0	1	\bar{x}_0
1:	0	0	1	0	
2:	0	1	0	1	\bar{x}_0
3:	0	1	1	0	
4:	1	0	0	0	0
5:	1	0	1	0	
6:	1	1	0	1	1
7:	1	1	1	1	



Praxisbeispiel: Multiplexer als universelle Logik

Im Folgenden soll mit Hilfe des CMOS IC CD74HCT253 eine reale Multiplexer-Schaltung aufgebaut werden

Der 74HCT253 enthält zwei 4-zu-1 Multiplexer

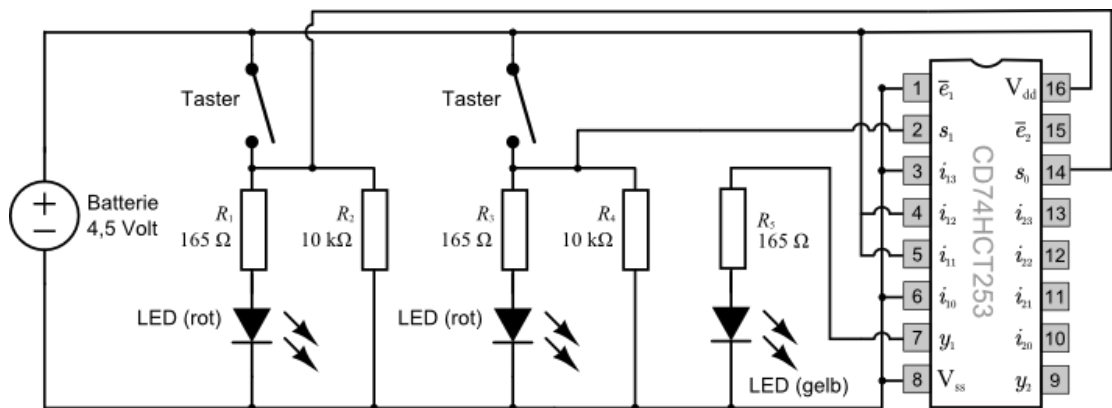


Thorsten Thormählen 14 / 28

Praxisbeispiel: Multiplexer als universelle Logik

Einer der zwei 4-zu-1 Multiplexer wird derart beschaltet, dass ein XOR realisiert wird

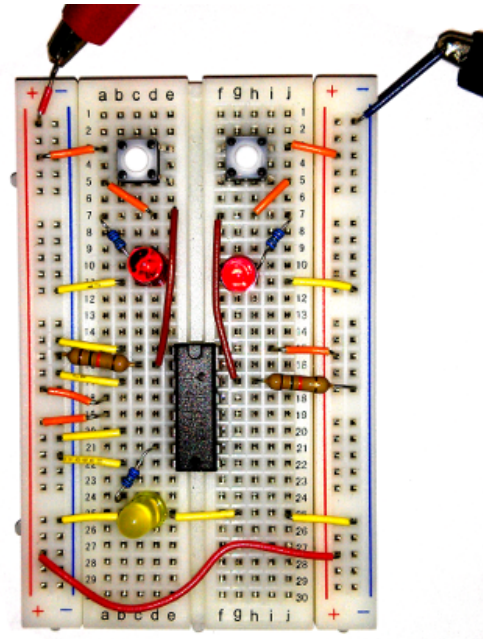
s_1	s_0	y_1
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	0



Thorsten Thormählen 15 / 28

Praxisbeispiel: Multiplexer als universelle Logik

Dieses Photo zeigt den Aufbau der Schaltung aus der vorangegangenen Folie auf eine Steckplatine



Thorsten Thormählen 16 / 28

Demultiplexer

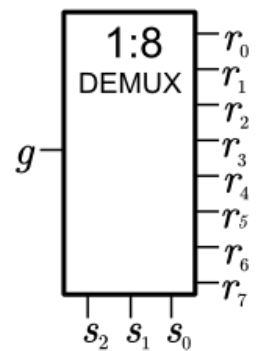
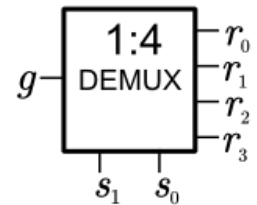
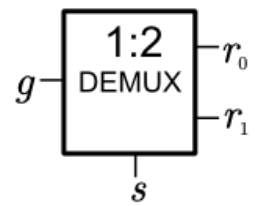
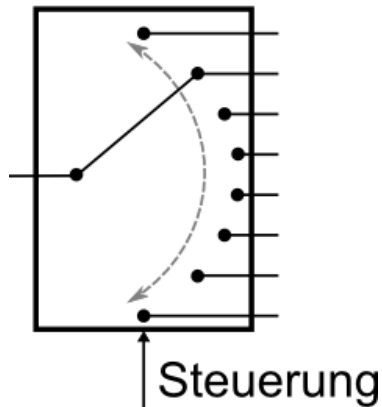
Das inverse Element zum Multiplexer ist der Demultiplexer

1 Eingang, k Steuereingänge, $n = 2^k$ Ausgänge r_{n-1}, \dots, r_0

Der Eingang g wird oft "Enable" genannt

Abhängig von den Steuereingängen wird der Eingang auf einen der Ausgänge geschaltet, die anderen Ausgänge sind 0.

Demultiplexer



Thorsten Thormählen 17 / 28

Demultiplexer

1-zu-2 Demultiplexer (1:2 Demux):

$$r_0 = g \bar{s}$$

$$r_1 = g s$$

1-zu-4 Demultiplexer (1:4 Demux):

$$r_0 = g \bar{s}_1 \bar{s}_0$$

$$r_1 = g \bar{s}_1 s_0$$

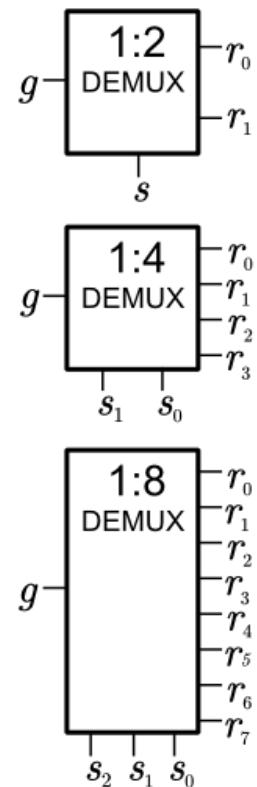
$$r_2 = g s_1 \bar{s}_0$$

$$r_3 = g s_1 s_0$$

1-zu- n Demultiplexer (1: n Demux):

$$r_j = g m_j \quad \forall r_{n-1}, \dots, r_1, r_0$$

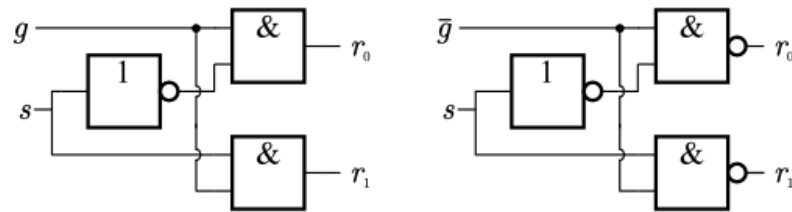
wobei m_j den Minterm der k Steuersignale s_{k-1}, \dots, s_1, s_0 bezeichnet und gilt $n = 2^k$



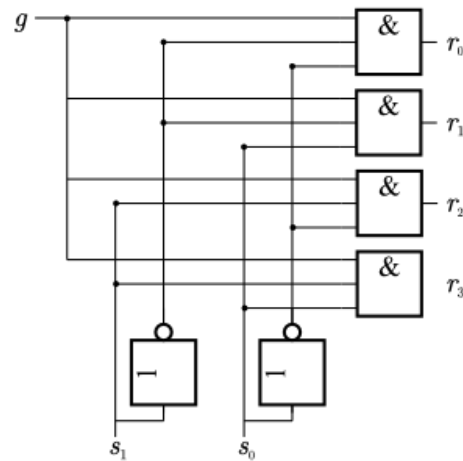
Thorsten Thormählen 18/28

Realisierung von Demultiplexern

Ein 1:2 Demux mit Gattern:



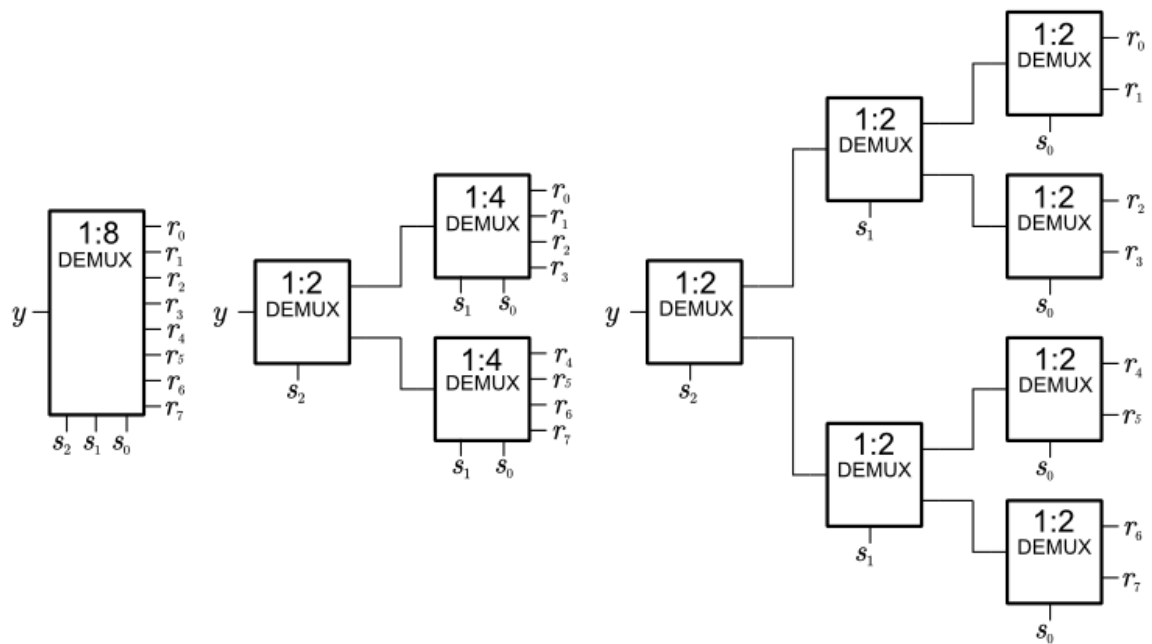
Ein 1:4 Demux mit Gattern:



Thorsten Thormählen 19/28

Kaskadierung von Demultiplexern

Große Demultiplexer können durch Kaskadierung von kleinen Demultiplexern aufgebaut werden



Thorsten Thormählen 20 / 28

Demultiplexer als universelle Logik

1-zu- n Demultiplexer können jede Funktion von $k = \log_2 n$ Variablen implementieren

Die Variablen x_{k-1}, \dots, x_0 werden als Steuervariablen s_{k-1}, \dots, s_0 verwendet

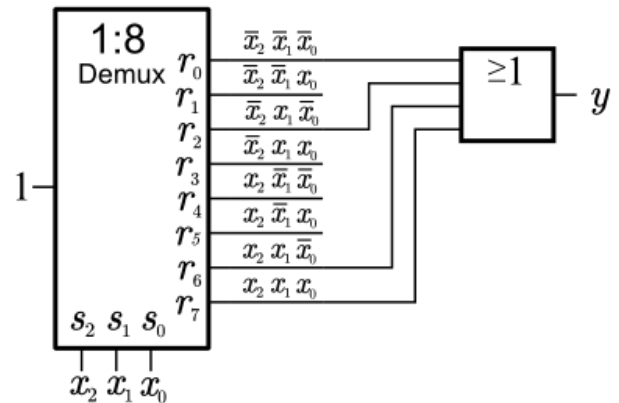
Eingang wird auf 1 gelegt

An den Ausgängen liegen die Minterme der Steuervariablen an und können durch ein ODER-Gatter verknüpft werden, um die Funktion zu implementieren

Beispiel: $y = m_0 \vee m_2 \vee m_6 \vee m_7$

Wahrheitstafel:

	x_2	x_1	x_0	y
0:	0	0	0	1
1:	0	0	1	0
2:	0	1	0	1
3:	0	1	1	0
4:	1	0	0	0
5:	1	0	1	0
6:	1	1	0	1
7:	1	1	1	1



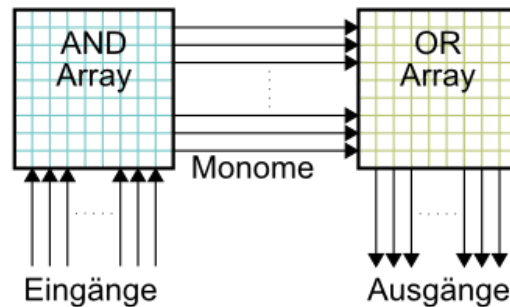
Thorsten Thormählen 21 / 28

Programmierbare logische Schaltungen

Eine programmierbare logische Schaltung (engl.: Programmable Logic Device, PLD) ist ein vorgefertigter IC mit vielen AND- und OR-Gattern

Die Eingangsvariablen werden auf ein AND-Array geführt das Monome erzeugt

Die Monome werden durch ein OR-Array zu den Ausgangsfunktionen verknüpft



Vorteil: PLD können in großer Stückzahl gefertigt werden und erst später durch das Auftrennen von Verbindungen ihre Funktionalität bekommen ("programmiert werden")

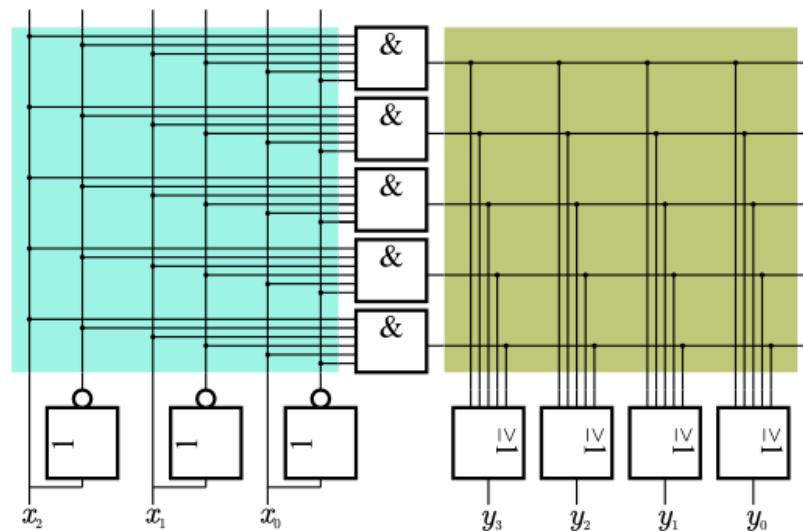
PLA (Programmable Logic Array): AND-Array veränderbar, OR-Array veränderbar

PAL (Programmable Array Logic): AND-Array veränderbar, OR-Array fest

PROM (Programmable Read-Only Memory): AND-Array fest, OR-Array veränderbar

Thorsten Thormählen 22 / 28

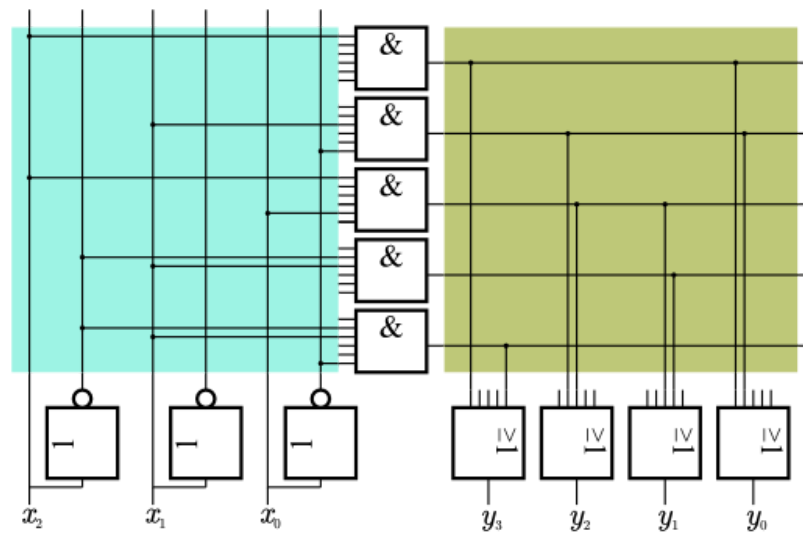
PLA (Programmable Logic Array)



Nicht benötigte Verbindungen werden aufgetrennt.

Realisierte Monome können für verschiedene Ausgänge y_i wieder verwendet werden

PLA (Programmable Logic Array)



Beispiel:

$$y_0 = x_1 \bar{x}_0 \vee x_2$$

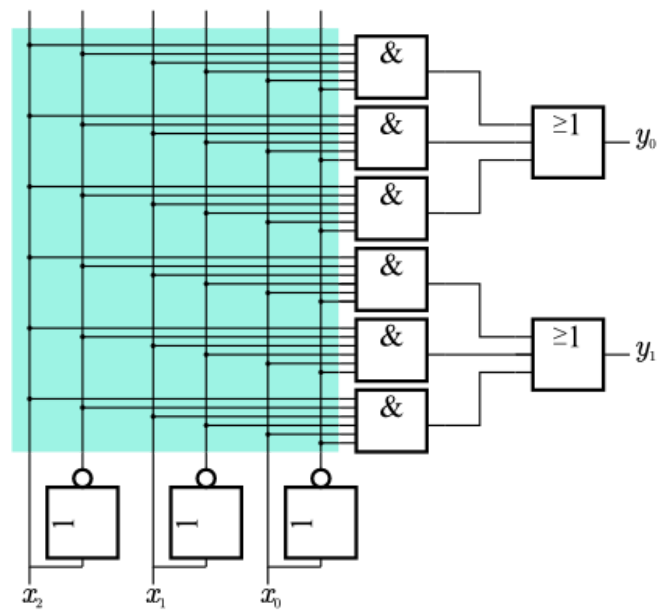
$$y_1 = \bar{x}_2 x_1 \vee x_2 x_0$$

$$y_2 = x_1 \bar{x}_0 \vee x_2 x_0$$

$$y_3 = x_2 \vee \bar{x}_2 x_1 \bar{x}_0$$

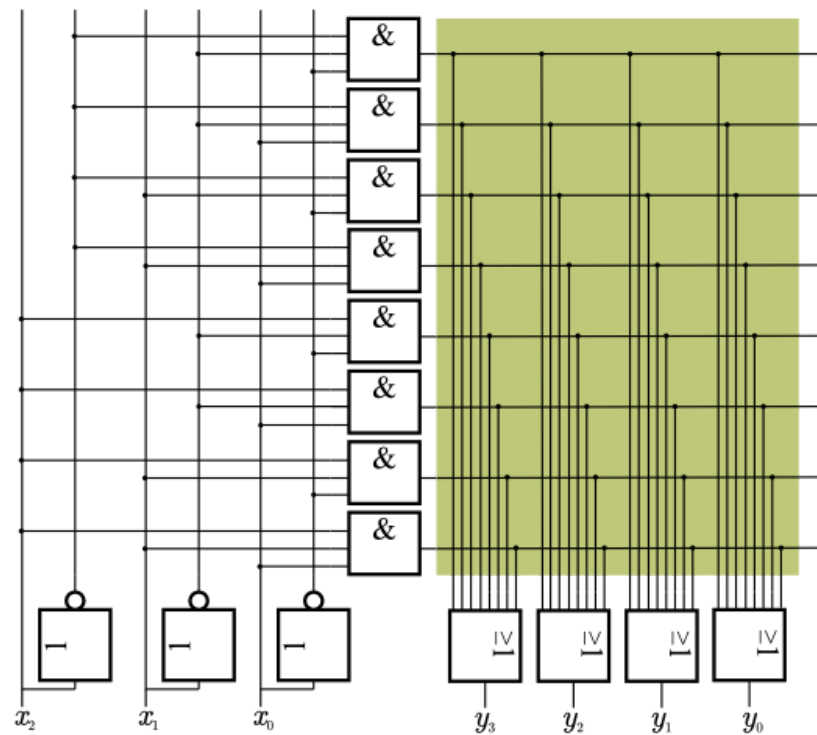
Thorsten Thormählen 24 / 28

PAL (Programmable Array Logic)



Beim PAL ist nur das AND-Array veränderbar
Die ODER-Verknüpfungen sind fest verdrahtet

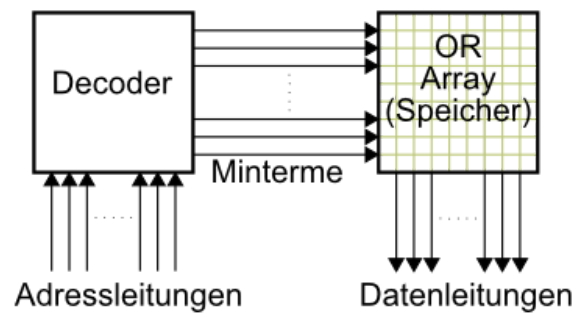
PROM (Programmable Read-Only Memory)



Die UND-Verknüpfungen sind fest verdrahtet, alle Minterme realisiert

Thorsten Thormählen 26 / 28

PROM (Programmable Read-Only Memory)



Beim Anlegen einer Adresse an die Eingänge liefert das PROM den Speicherinhalt für diese Adresse an den Ausgängen

Im Unterschied zum PLA hat das PROM ein fest verdrahtetes AND-Array, das alle möglichen Kombinationen der Eingänge (alle Minterme) realisiert

Bei k Adressleitungen entstehen somit 2^k Minterme (auch "Wortleitungen" genannt)

Bei m Ausgängen liegen im ROM-Speicher also 2^k Worte zu m Bits

Gibt es Fragen?



Anregungen oder Verbesserungsvorschläge können auch gerne per E-mail an mich gesendet werden: [Kontakt](#)

[Weitere Vorlesungsfolien](#)

[\[Impressum\]](#) [\[Datenschutz\]](#)

Thorsten Thormählen 28 / 28

