Appunti di analisi matematica:

Integrale Definito

Il concetto d'integrale nasce per risolvere due classi di problemi:

Integrale Definito

- Calcolo delle aree di fig. delimitate da curve
- calcolo di volumi
- calcolo del lavoro di una forza
- calcolo dello spazio percorso

Integrale Indefinito

• Problema inverso del calcolo della derivata:

nota la derivata di una funzione calcolare la funzione stessa.

Calcolo delle Aree

Area dei poligoni:

È la situazione più semplice in quanto qualunque poligono può essere scomposto in triangoli e la sua area ricondotta all'area di un rettangolo equivalente.

Area del Rettangolo

 $A = b \cdot h$

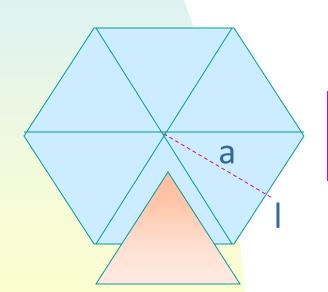
Basta ricoprire la superficie del rettangolo con quadratini di area unitaria

Calcolo delle Aree

Poligoni regolari

Scomponendoli in triangoli congruenti è facile calcolare l'area

Area di un Esagono



$$A_{triangolo} = \frac{l \cdot a}{2}$$

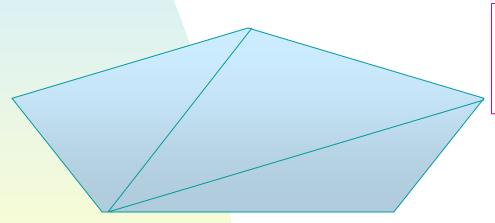
$$A_{poligono} = \frac{a \cdot l}{2} \cdot n = \frac{a \cdot l \cdot n}{2} = \frac{a \cdot (l \cdot n)}{2} = \frac{a \cdot p}{2}$$

Calcolo delle Aree

Poligoni Irregolari

Basta scomporli opportunamente in triangoli

Area di un Poligono qualsiasi



$$A_{poligono} = \sum_{1}^{n} A_{triangoli}$$

Area del Cerchio

Il calcolo dell'area è molto più complesso in quanto non è possibile scomporre il cerchio in triangoli.

E' possibile però calcolare l'area per approssimazioni successive:

Indichiamo con A la classe dei poligoni regolari inscritti nel cerchio, di 3, 4, 5, 6, n lati rispettivamente e con a₃, a₄, a₅, ... a_n le relative aree;

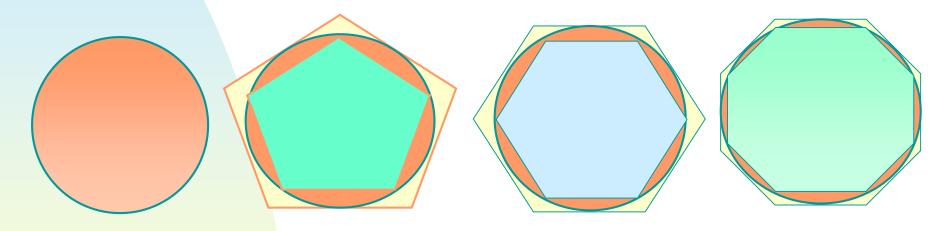
e con B la classe dei poligoni regolari circoscritti al cerchio di 3, 4, 5, 6, ...n lati e con b₃, b₄, b₅, b_n le rispettive aree.

Se S è l'area del cerchio (incognita) sarà sempre:

$$a_n \le S \le b_n$$

e passando al limite di infiniti lati:

$$\lim_{n \to +\infty} a_n = \lim_{n \to +\infty} b_n = S = Area Cerchio$$

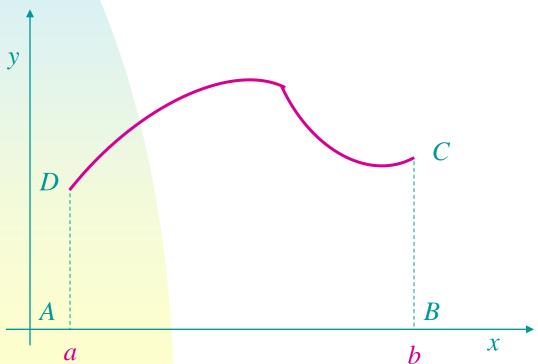


Allora: L'area del cerchio è uguale al limite comune, quando il numero lati $\rightarrow \infty$, al quale tendono le successioni formate dalle aree dei poligoni inscritti e circoscritti al cerchio

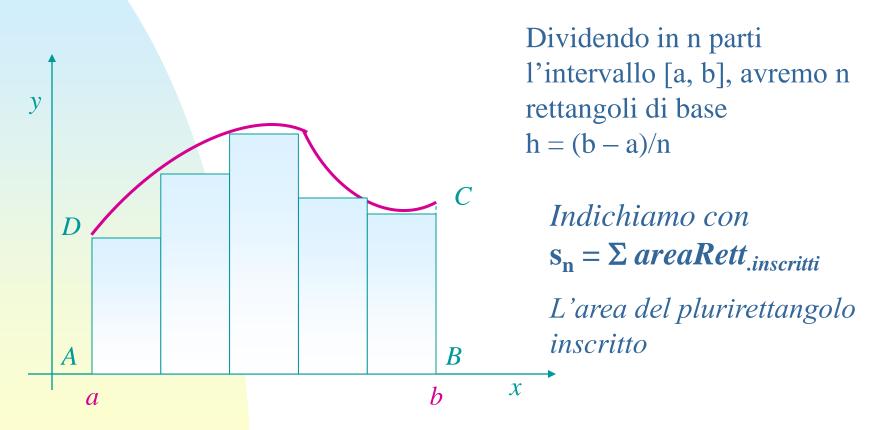
Integrale Definito - Calcolo delle Aree

Area del Trapezoide

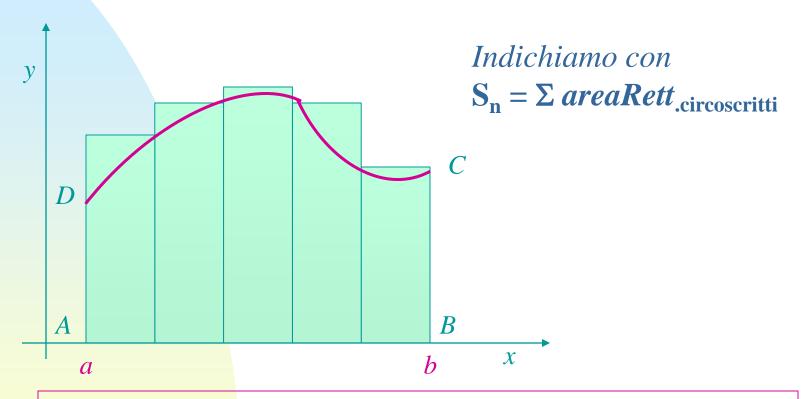
Vogliamo calcolare l'area della figura mistilinea determinata dal diagramma di una funzione y = f(x) definita e continua nell'intervallo [a, b]



Possiamo determinare l'area approssimandola con dei rettangoli inscritti e dei rettangoli circoscritti Utilizzando lo stesso metodo usato per il cerchio.



Analogamente possiamo determinare l'area S_{n} del plurirettangolo circoscritto



L'area S del trapezoide sarà sempre compresa tra $s_n e S_n$

 $\sum areaRett_{.inscritti} \leq S \leq \sum areaRett_{.circoscritti}$

Aumentando il numero dei rettangoli l'approssimazione di S sarà sempre più precisa.

Considerando un numero di rettangolini via via crescente avremo due successioni di aree di

plurirettangoli inscritti $s_1, s_2, ..., s_n, ...$ e di

plurirettangoli circoscritti $S_1, S_2, ...S_n,...$

che convergono all'area del trapezoide ABCD

Teorema 1. Se y = f(x) è continua e positiva in [a, b], allora le successioni delle aree $s_1, s_2, \dots s_n, \dots$ e $S_1, S_2, \dots S_n, \dots$ convergono allo stesso limite S uguale all'area del trapezoide ABCD

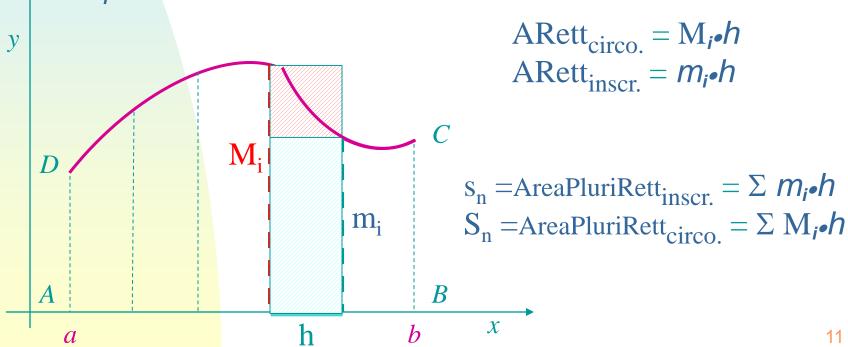
$$\lim_{n \to +\infty} s_n = \lim_{n \to +\infty} S_n = S$$

Possiamo finalmente giungere al concetto d'integrale definito

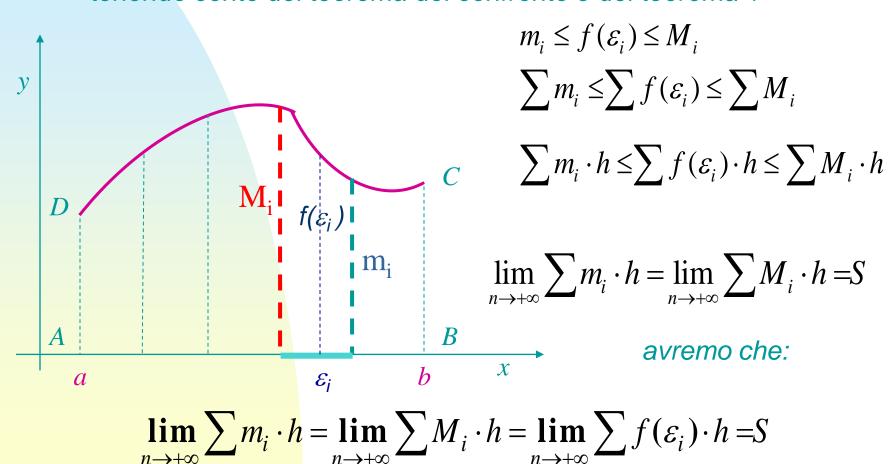
Integrale Definito

Data la funzione y=f(x) definita e continua in [a, b],

dopo aver diviso l'intervallo in n parti, indichiamo con $m_i = min \ f(x)$ e con $M_i = max \ f(x)$ nell'intervallino i-esimo di ampiezza h



Allora, indicando con $f(\varepsilon_i)$ il valore della funzione in un punto qualsiasi dell'intervallo i-esimo, tenendo conto del teorema del confronto e del teorema 1



Allora, possiamo dare la seguente definizione:

Def. Data la funzione y=f(x) definita e continua in [a, b], si dice Integrale definito di f(x) relativo all'intervallo [a, b] il limite

$$\lim_{n \to +\infty} \sum_{i=1}^{\infty} m_i \cdot h = \lim_{n \to +\infty} \sum_{i=1}^{\infty} M_i \cdot h = \lim_{n \to +\infty} \sum_{i=1}^{\infty} f(\varepsilon_i) \cdot h = S$$

e si indica con
$$\int_{a}^{b} f(x) dx$$

Proprietà dell'Integrale definito

a)
$$\int_{a}^{b} f(x)dx = -\int_{b}^{a} f(x)dx$$
 b)
$$\int_{a}^{a} f(x)dx = 0$$

Proprietà di linearità

c)
$$\int_{a}^{b} kf(x)dx = k \int_{a}^{b} f(x)dx$$

d)
$$\int_{a}^{a} \left[f(x) + g(x) \right] dx = \int_{a}^{b} f(x) dx + \int_{a}^{b} g(x) dx$$

Proprietà di additività

e)
$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \int_{a}^{c} f(x)dx + \int_{c}^{b} f(x)dx$$

Funzione Primitiva

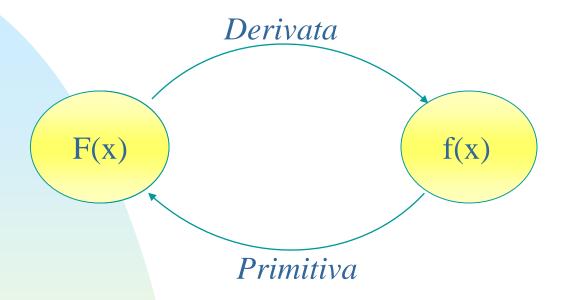
Il calcolo dell'integrale come $\lim \Sigma$ è estremamente complesso e per nulla conveniente, occorre allora trovare un altro sistema per calcolarlo.

abbiamo bisogno di vedere il concetto di primitiva e il teorema di Torricelli-Barrow

Il problema del calcolo della Primitiva è il problema inverso del calcolo della derivata:

calcolare la primitiva significa: data la derivata f(x) di una certa funzione non nota F(x)calcolare la funzione y=F(x), quindi F'(x) = f(x)

Integrale Definito - Calcolo dell'integrale



Def. Diremo che F(x) è una primitiva della funzione y=f(x) in [a, b]

sse F(x) è derivabile in [a, b] e risulta:

$$F'(x) = f(x) \quad \forall x \in [a, b]$$

Primitive, alcuni esempi:

Primitiva
$$(2x) = x^2$$
 --- infatti $\rightarrow D(x^2) = 2x$

Primitiva $(\cos x) = \sec nx$ --- infatti $\rightarrow D(\sec nx) = \cos x$

Primitiva $(1/x) = \ln x$ --- infatti $\rightarrow D(\ln x) = 1/x$

Primitiva $(1/\cos^2 x) = tgx$ --- infatti $\rightarrow D(tgx) = 1/\cos^2 x$

Osserviamo anche che:

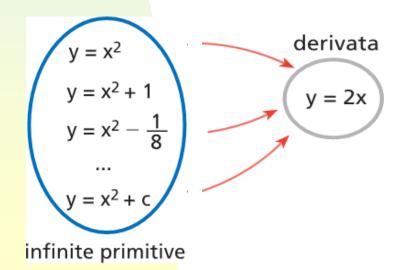
$$D(x^2-1) = 2x$$
 --- quindi \rightarrow Primitiva $(2x) = x^2-1$
 $D(x^2+5) = 2x$ --- quindi \rightarrow Primitiva $(2x) = x^2+5$
 $D(x^2+a) = 2x$ --- quindi \rightarrow Primitiva $(2x) = x^2+a$

Oss

Se F(x) è una primitiva di f(x) allora anche $G(x) = F(x) + c \quad \forall \ c \in R$ è una primitiva di f(x) e viceversa

se
$$F(x)$$
 e $G(x)$ sono primitive di $f(x)$ allora $G(x) = F(x) + c$

Allora una funzione ammette infinite primitive che differiscono per una costante reale e costituiscono una famiglia di infinite curve ottenibili per traslazione secondo l'asse y.

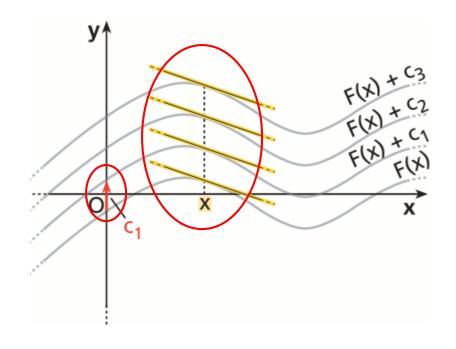


Ogni funzione del tipo $y = x^2 + c$ ha per derivata 2xquindi è una **primitiva** di y = 2x. Se F(x) è una primitiva di f(x), allora le funzioni F(x) + c,

con c numero reale qualsiasi, sono **tutte** e **sole** le primitive di f(x).

Ovvero:

- se F(x) è una primitiva di f(x), allora anche F(x) + c lo è;
- se F(x) e G(x) sono entrambe primitive di F(x), allora G(x) - F(x) = c.



I grafici di queste funzioni sono traslati di un vettore del tipo (0; *c*).

Tutte le funzioni hanno la stessa derivata perché nei punti con la stessa ascissa hanno tangente parallela.

Def

L'insieme di tutte le primitive di una funzione y = f(x) si chiama INTEGRALE INDEFINITO di f(x),

si indica col simbolo:

$$\int f(x)dx$$

e si legge "Integrale indefinito di f(x) in dx"

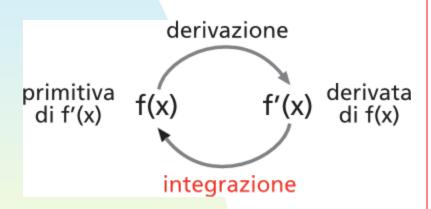
ESEMPIO

L'integrale indefinito di cos x è l'insieme delle primitive di cos x, cioè sen x + c.

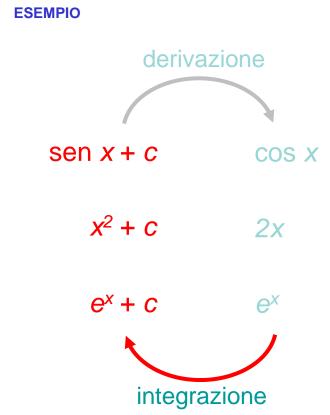
$$\int \cos x \, dx = \underline{\operatorname{sen} x + c}$$

$$D[\operatorname{sen} x + c] = \cos x$$

L'INTEGRAE INDEFINITO



L'integrazione di una funzione agisce come operazione inversa della derivazione.



Allora, riprendendo gli esempi precedenti

$$\int f(x)dx = \{ \mathbf{Pr} imitive(f(x)) \}$$

$$\int 2xdx = \{ \mathbf{Pr} imitive(2x) \} = x^2 + c$$

$$\int \mathbf{cos} xdx = \{ \mathbf{Pr} imitive(\mathbf{cos} x) \} = \mathbf{sin} x + c$$

$$\int \frac{1}{x} dx = \{ \mathbf{Pr} imitive(\frac{1}{x}) \} = \mathbf{ln} x + c$$

$$\int \frac{1}{\mathbf{cos}^2 x} dx = \{ \mathbf{Pr} imitive(\frac{1}{x}) \} = \mathbf{ln} x + c$$

$$D(\mathbf{ln} x + c) = \frac{1}{x}$$

$$D(\mathbf{ln} x + c) = \frac{1}{x}$$

Vedi formule di integrazione a pag. 338 del testo M. Abate

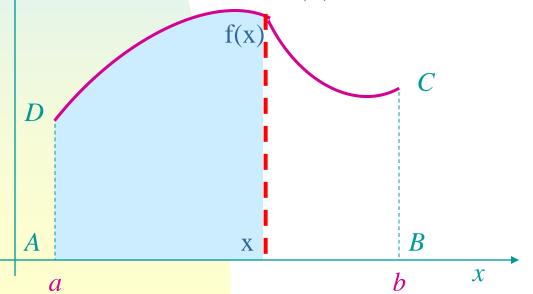
Teor. di Torricelli- Barrow (funzione Integrale)

Sia y = f(x) funz. continua nell'intervallo [a, b], consideriamo un punto x variabile \in (a, b)

Al variare di x l'integrale

$$\int_{0}^{x} f(t)dt$$

assume valori variabili, cioè è una funzione di x che indicheremo con F(x) e chiameremo funzione integrale



$$F(x) = \int_{a}^{x} f(t)dt$$

In particolare

Se
$$x = a$$
 $F(a) = \int_{a}^{a} f(t)dt = 0$ se $x = b$ $F(b) = \int_{a}^{b} f(t)dt$

Avremo allora il seguente

Teor. di Torricelli- Barrow

Se y = f(x) è continua in [a, b] allora la funzione integrale

$$F(x) = \int_{a}^{x} f(t)dt$$

è derivabile e risulta: F'(x) = f(x);

cioè F(x) è una primitiva di f(x).

Calcolo dell'Integrale Definito

Formula di Newton-Leibniz

Finalmente possiamo calcolare l'integrale definito

$$\int_{a}^{b} f(t)dt = areat \text{rapezoide}$$

Considerando la funzione integrale avremo:

$$\int_{a}^{x} f(t)dt = G(x) + c \qquad \text{e per } x = a \qquad \int_{a}^{a} f(t)dt = G(a) + c = 0$$
Da cui $c = -G(a)$

$$\int_{a}^{x} f(t)dt = G(x) + c = G(x) - G(a)$$

e per x = b
$$\int_{a}^{b} f(t)dt = G(b) - G(a) = [G(x)]_{a}^{b}$$

Teorema fondamentale del calcolo integrale

L'integrale definito di una funzione continua y=f(x), calcolato nell'intervallo [a, b], è uguale alla differenza tra i valori che una qualunque primitiva di f(x) assume agli estremi superiore e inferiore dell'intervallo d'integrazione.

$$\int_{a}^{b} f(t)dt = G(b) - G(a) = [G(x)]_{a}^{b}$$