Práctica 5: Detección de características

Integrantes: Alejandro Bolaños García y David García Díaz

Explicación del código en python

Importación de bibliotecas: Bibliotecas utilizadas, incluyen cv2 (OpenCV), numpy, tkinter, Image de PIL y pyplot de Matplotlib.

Variables globales: Se definen varias variables globales que se utilizarán para controlar la imagen y las transformaciones. Estas variables incluyen drawing para el estado del dibujo de la selección de área, ix e iy para las coordenadas iniciales de la selección, fx y fy para las coordenadas finales de la selección, imagen a la imagen original, cropped_image para la imagen recortada seleccionada, transformed_image para la imagen transformada, y w y h para el ancho y alto de la imagen original.

Función update_transformation(): Esta función se encarga de actualizar todas las transformaciones a la vez y ajustar la ventana de visualización. Primero verifica si la imagen está cargada. Luego, escala la imagen utilizando la función cv.resize() de OpenCV. A continuación, crea una matriz de transformación para la rotación y traslación utilizando la función cv.getRotationMatrix2D(). Después, aplica la rotación y traslación a la imagen escalada utilizando la función cv.warpAffine(). Finalmente, ajusta el tamaño de la ventana de visualización y muestra la imagen transformada utilizando las funciones cv.namedWindow(), cv.resizeWindow() y cv.imshow() de OpenCV.

Función draw_figures(): Esta función es una función de callback para el ratón que permite seleccionar una región en la imagen. Cuando se presiona el botón izquierdo del ratón, se establecen las coordenadas iniciales de la selección. Mientras se mueve el ratón, se dibuja un rectángulo en la selección. Al soltar el botón izquierdo, se establecen las coordenadas finales de la selección y se llama a la función crop_image() para recortar la imagen en la región seleccionada.

Función crop_image(): Esta función recorta la región seleccionada de la imagen utilizando las coordenadas iniciales y finales de la selección.

Función sift_matches(): Esta función realiza el emparejamiento de características SIFT entre la región seleccionada y la imagen transformada. Primero verifica si la región seleccionada y la imagen transformada existen. Luego, convierte las imágenes a escala de grises utilizando la función cv.cvtColor() de OpenCV. A continuación, obtiene los valores de los parámetros de SIFT desde los sliders de la interfaz gráfica. Después, detecta y calcula las características SIFT en ambas imágenes utilizando la función sift.detectAndCompute() de OpenCV. Luego, realiza el emparejamiento de características utilizando el algoritmo BFMatcher y dibuja los mejores matches utilizando la función cv.drawMatches() de OpenCV. Finalmente, muestra los matches en una ventana de OpenCV y en Matplotlib utilizando las funciones cv.imshow() y plt.imshow() respectivamente.

Función open_file(): Esta función se encarga de abrir y preprocesar una imagen desde un archivo. Utiliza la función filedialog.askopenfilename() de Tkinter para abrir un cuadro de diálogo de selección de archivo. Luego, carga la imagen utilizando la función Image.open() de PIL y la convierte a un array NumPy utilizando np.array(). A continuación, convierte la imagen a escala de grises, aplica mejoras de contraste y suavizado utilizando las funciones de OpenCV, y muestra la imagen en una ventana de OpenCV utilizando cv.imshow().

Funciones de callback de los sliders: Estas funciones se encargan de actualizar las transformaciones cuando se cambian los valores de los sliders de la interfaz gráfica. Cada función actualiza una variable global correspondiente a una transformación y luego llama a la función update_transformation() para aplicar todas las transformaciones.

Configuración de la interfaz de Tkinter: Se crea una ventana de Tkinter y se configuran los elementos de la interfaz gráfica, incluyendo etiquetas, sliders y botones.

Conclusión

Durante el uso del algoritmo SIFT, observamos que al aplicar escalas grandes a las imágenes, a menudo no se lograban capturar todas las características de forma precisa. Esto parece estar relacionado tanto con la calidad de las imágenes como con las transformaciones aplicadas, que afectaban la precisión del detector. Además, intentamos comparar una región de interés seleccionada en una imagen con otra imagen distinta. En este caso, seleccionamos imágenes de distintos casos de derrames cerebrales, extrayendo la región donde se había producido el derrame y comparándola con otras imágenes para verificar si el algoritmo podría detectar un derrame en ellas. Sin embargo, este enfoque no resultó exitoso, ya que no se lograba detectar el derrame de manera efectiva en las imágenes comparadas, por lo que decidimos descartar esta parte de la implementación.