

Haszowanie

Niniejsze zajęcia poświęcone są implementacji wybranych metod haszowania. Dane jest uniwersum U , w którym nie określono porządku liniowego. Zadaniem jest reprezentacja zbiorów $A \subseteq U$ wraz z operacją $Search(A, x)$ – wyszukania x w zbiorze A . Jeśli $x \in A$, to otrzymujemy odpowiedź TRUE, w przeciwnym przypadku FALSE i dodatkowo element jest wstawiany do zbioru A .

Zakładamy, że dana jest liczba $M \in \mathbb{N}$ oraz funkcja haszująca $h : U \rightarrow \{0, \dots, M-1\}$. Elementy zbioru A reprezentować będziemy tablicy $H[0..M-1]$. Dla $x, y \in U$, jeśli $h(x) = h(y)$, to mamy do czynienia z *kolizją*.

1. Hashowanie łańcuchowe

Elementami tablicy H są głowy list elementów kolidujących. Można reprezentować zbiory o liczności większej niż M .

Algorytm 4.1: *ChainSearch*

```
1  ChainSearch( $x : U$ ) : Bool;
2  var  $i : \text{int}$ ;  $p, t : \text{list}$ ;
3  begin
4     $i := h(x)$ ;
5     $t := H[i]$ ;  $p := \text{NULL}$ ;
6    while  $t \neq \text{NULL}$  do
7      if  $t \uparrow . \text{elem} = x$  then return(true) fi;
8       $p := t$ ;  $t := t \uparrow . \text{next}$ ;
9    od;
10   new( $t$ );  $t \uparrow . \text{elem} := x$ ;  $t \uparrow . \text{next} := \text{NULL}$ ;
11   if  $p = \text{NULL}$  then  $H_i := t$  else  $p \uparrow . \text{next} := t$  fi;
12   return(False)
13 end ChainSearch;
```

2. Hashowanie rozproszone

Elementy zbioru A wraz z listą elementów kolidujących są wstawiane do tablicy H . Ścisłej: $H[i]$ jest parą (el, idx) , gdzie wartością pola el są elementy zbioru A , zaś idx jest indeksem w tablicy H gdzie umieszczono następny element z listy kolizji.

Algorytm 4.1: *ScatteringSearch*

```
1  ScatteringSearch( $x : U$ ) : Bool;
2  var  $i$  : int;
3  begin
4     $i := h(x)$ ;
5    while  $H[i].elem \neq 0$  do
6      while  $i \neq M$  do
7        if  $H[i].elem = x$  then return(True) fi;
8         $i := H[i].next$ ;
9      od;
10     while  $H_{last}.elem \neq 0$  do
11        $last := last - 1$ ;
12       if  $last = -1$  then ERROR fi;
13     od;
14      $H[i].next := last$ ;  $i := last$ ;
15   od;
16    $H[i].elem := x$ ;  $H[i].next := M$ ; return(False)
17 end ScatteringSearch;
```

3. Hashowanie otwarte

Elementami tablicy H są jedynie elementy zbioru A , jeśli występuje kolizja, element wstawiany jest w pierwsze “od dołu” (w kierunku malejących indeksów) wolne pole tablicy H .

Algorytm 4.1: *OpenSearch*

```
1  OpenSearch( $x : U$ ) : Bool;
2  var  $i$  : int;
3  begin
4     $i := h(x)$ ;
5    while  $H[i] \neq 0$  do
6      if  $H[i] = x$  then return(True) fi;
7       $i := i - 1$ ;
8      if  $i < 0$  then  $i := M - 1$  fi;
9    od;
10   if  $n = M - 1$  then ERROR fi;
11    $n := b + 1$ ;  $H[i] := x$ ; return(False)
12 end OpenSearch;
```

4. Zadania

1. Zaimplementować metodę adresowania łańcuchowego dla zbiorów liczb całkowitych. Jako funkcje haszujące przyjąć funkcje postaci $h(x) = x \bmod M$, gdzie M jest rozmiarem tablicy haszującej.
2. Zaimplementować metodę podwójnego adresowania otwartego dla zbiorów liczb całkowitych. Jako funkcje haszujące przyjąć funkcje postaci $h(x) = \lfloor M \cdot \text{frac}(\alpha \cdot x) \rfloor$, gdzie M jest rozmiarem tablicy haszującej, $\alpha = \frac{\sqrt{5}-1}{2}$, zaś $\text{frac}(y)$ jest funkcją zwracającą część ułamkową argumentu y .
3. Zaimplementować metodę adresowania rozproszonego dla zbiorów liczb całkowitych. Jako funkcje haszujące przyjąć funkcje postaci $h(x) = (ax \bmod b) \bmod M$, gdzie $a = \frac{\sqrt{5}-1}{2}$ gdzie M jest rozmiarem tablicy haszującej, zaś a i b liczbami pierwszymi.