Funcionales lineales:

Luis A. Núñez

Escuela de Física, Facultad de Ciencias, Universidad Industrial de Santander, Santander, Colombia



10 de noviembre de 2020

Agenda: Funcionales lineales



- Funcionales lineales
- Espacios vectoriales duales
- Bases Duales
- Transformaciones de Vectores y Covectores
- 5 Ejemplo: Cartensianas y Polares
- Recapitulando

Funcionales lineales



- Funcional lineal asocia un número complejo (o real) \in **K** a un vector $|v\rangle \in$ **V** y cumple con:
 - ullet $|v\rangle\in \mathbf{V}$ o $\mathcal{F}[|v
 angle]\in\mathbb{C}$,
 - $\mathcal{F}\left[\alpha \mid v_1\rangle + \beta \mid v_2\rangle\right] \equiv \alpha \mathcal{F}\left[\mid v_1\rangle\right] + \beta \mathcal{F}\left[\mid v_2\rangle\right], \ \forall \ \mid v_1\rangle, \mid v_2\rangle \in \mathbf{V} \ \mathbf{y} \ \forall \ \alpha, \beta \in \mathbf{K}.$

Funcionales lineales



- Funcional lineal asocia un número complejo (o real) ∈ K a un vector
 |v⟩ ∈ V y cumple con:
 - ullet $|v\rangle\in \mathbf{V}$ o $\mathcal{F}[|v\rangle]\in\mathbb{C}$,
 - $\mathcal{F}\left[\alpha \mid v_1\rangle + \beta \mid v_2\rangle\right] \equiv \alpha \mathcal{F}\left[\mid v_1\rangle\right] + \beta \mathcal{F}\left[\mid v_2\rangle\right], \ \forall \ \mid v_1\rangle, \mid v_2\rangle \in \mathbf{V} \ \mathbf{y} \ \forall \ \alpha, \beta \in \mathbf{K}.$
- Ejemplos de funcionales lineales
 - Un funcional lineal es la integral de Riemann $\mathcal{I}[|f\rangle] = \int_a^b f(x) dx$
 - El producto interno constituye la expresión natural del funcional $\mathcal{F}_a[|v\rangle] \equiv \langle a | v \rangle \in \mathbb{C} \ \forall \ |v\rangle \in \mathbf{V}.$



• El $\{\mathcal{F}_1, \mathcal{F}_2, \cdots, \mathcal{F}_n, \cdots\}$ forman un espacio vectorial dual \mathbf{V}^* . \mathbf{V} es el espacio directo y \mathbf{V}^* el espacio dual de \mathbf{V} . Si \mathbf{V} es de dimensión finita n, entonces $\dim \mathbf{V} = \dim \mathbf{V}^* = n$.



- El $\{\mathcal{F}_1, \mathcal{F}_2, \cdots, \mathcal{F}_n, \cdots\}$ forman un espacio vectorial dual \mathbf{V}^* . \mathbf{V} es el espacio directo y \mathbf{V}^* el espacio dual de \mathbf{V} . Si \mathbf{V} es de dimensión finita n, entonces $\dim \mathbf{V} = \dim \mathbf{V}^* = n$.
- Aquellos espacios lineales con producto interno definido, el mismo producto interno constituye la expresión natural del funcional: $\mathcal{F}_a[|v\rangle] \equiv \langle a|v\rangle \quad \forall \ |v\rangle \in \mathbf{V} \quad \land \quad \forall \quad \langle a| \in \mathbf{V}^{\star}.$



- El $\{\mathcal{F}_1, \mathcal{F}_2, \cdots, \mathcal{F}_n, \cdots\}$ forman un espacio vectorial dual \mathbf{V}^* . \mathbf{V} es el espacio directo y \mathbf{V}^* el espacio dual de \mathbf{V} . Si \mathbf{V} es de dimensión finita n, entonces $\dim \mathbf{V} = \dim \mathbf{V}^* = n$.
- Aquellos espacios lineales con producto interno definido, el mismo producto interno constituye la expresión natural del funcional: $\mathcal{F}_a\left[|v\rangle\right] \equiv \langle a \mid v\rangle \quad \forall \quad |v\rangle \in \mathbf{V} \quad \land \quad \forall \quad \langle a \mid \in \mathbf{V}^\star \ .$
- Se establece entonces una correspondencia 1 a 1 entre *kets* y *bras*, entre vectores y funcionales lineales (o formas diferenciales): $\lambda_1 |v_1\rangle + \lambda_2 |v_2\rangle \quad \rightleftarrows \quad \lambda_1^* \langle v_1| + \lambda_2^* \langle v_2|$,



- El $\{\mathcal{F}_1, \mathcal{F}_2, \cdots, \mathcal{F}_n, \cdots\}$ forman un espacio vectorial dual \mathbf{V}^* . \mathbf{V} es el espacio directo y \mathbf{V}^* el espacio dual de \mathbf{V} . Si \mathbf{V} es de dimensión finita n, entonces $\dim \mathbf{V} = \dim \mathbf{V}^* = n$.
- Aquellos espacios lineales con producto interno definido, el mismo producto interno constituye la expresión natural del funcional: $\mathcal{F}_a\left[|v\rangle\right] \equiv \langle a \mid v\rangle \quad \forall \quad |v\rangle \in \mathbf{V} \quad \land \quad \forall \quad \langle a| \in \mathbf{V}^\star \,.$
- Se establece entonces una correspondencia 1 a 1 entre *kets* y *bras*, entre vectores y funcionales lineales (o formas diferenciales): $\lambda_1 |v_1\rangle + \lambda_2 |v_2\rangle \quad \rightleftarrows \quad \lambda_1^* \langle v_1| + \lambda_2^* \langle v_2|$.
- Dada una base $\{|e_1\rangle\,, |e_2\rangle\,, \cdots |e_n\rangle\}$ para **V** siempre es posible asociar una base ortonormal para **V*** de tal manera que: $|v\rangle = v^i\,|e_i\rangle \ \rightleftarrows \ \langle v| = v_i^*\,\langle e^i| \ , \ \text{con} \ , \ \text{entonces} \ v^i \ \text{son las componentes contravariantes} \ \text{de} \ |v\rangle \ \text{y} \ v_i \ \text{son las componentes covariantes} \ \text{de} \ |v\rangle$



- El $\{\mathcal{F}_1, \mathcal{F}_2, \cdots, \mathcal{F}_n, \cdots\}$ forman un espacio vectorial dual \mathbf{V}^* . \mathbf{V} es el espacio directo y \mathbf{V}^* el espacio dual de \mathbf{V} . Si \mathbf{V} es de dimensión finita n, entonces $\dim \mathbf{V} = \dim \mathbf{V}^* = n$.
- Aquellos espacios lineales con producto interno definido, el mismo producto interno constituye la expresión natural del funcional: $\mathcal{F}_a\left[|v\rangle\right] \equiv \langle a | v\rangle \quad \forall \ |v\rangle \in \mathbf{V} \quad \land \quad \forall \quad \langle a| \in \mathbf{V}^\star \ .$
- Se establece entonces una correspondencia 1 a 1 entre *kets* y *bras*, entre vectores y funcionales lineales (o formas diferenciales): $\lambda_1 |v_1\rangle + \lambda_2 |v_2\rangle \quad \rightleftarrows \quad \lambda_1^* \langle v_1| + \lambda_2^* \langle v_2|$.
- Dada una base $\{|e_1\rangle, |e_2\rangle, \cdots |e_n\rangle\}$ para **V** siempre es posible asociar una base ortonormal para **V*** de tal manera que: $|v\rangle = v^i |e_i\rangle \ \rightleftarrows \ \langle v| = v_i^* \langle e^i| \ , \ \text{con} \ , \ \text{entonces} \ v^i \ \text{son las } \mathbf{componentes} \ \mathbf{contravariantes} \ \text{de} \ |v\rangle \ \mathbf{v}$ son las $\mathbf{componentes} \ \mathbf{covariantes} \ \text{de} \ |v\rangle$
- El producto interno es entre formas (covectores) y vectores $\langle a | b \rangle = \langle b | a \rangle^* = (b_i^* \langle e^i |) \cdot (a^j | e_j \rangle) = b_i^* a^j \delta_i^i = a^i b_i^*$;

Bases Duales



• Dado un espacio vectorial $\mathbf{V}=\mathbb{C}^2$ con producto interno conectamos la base $\{|\mathbf{e}_i\rangle\}$ de \mathbf{V} con la base $\{\langle \mathbf{e}^j|\}$ de \mathbf{V}^\star , con $\langle \mathbf{e}^i|\mathbf{e}_j\rangle=\delta^i_j$ $|v\rangle=\begin{pmatrix}\tilde{x}^1+i\tilde{y}^1\\\tilde{x}^2+i\tilde{y}^2\end{pmatrix}$; la base sería $|\tilde{w}_1\rangle=\begin{pmatrix}i\\0\end{pmatrix}, \quad |\tilde{w}_2\rangle=\begin{pmatrix}0\\i\end{pmatrix}$ Consideremos una definición de producto interno $\langle\tilde{a}\left|\tilde{b}\right\rangle=(a^1)^*b_1+2(a^2)^*b_2$ la base dual será: $\langle\tilde{w}_1|=(-i,0)$ y $\langle\tilde{w}_2|=(0,-i/2)$.

Bases Duales



- Dado un espacio vectorial $\mathbf{V}=\mathbb{C}^2$ con producto interno conectamos la base $\{|\mathbf{e}_i\rangle\}$ de \mathbf{V} con la base $\{\langle \mathbf{e}^j|\}$ de \mathbf{V}^\star , con $\langle \mathbf{e}^i|\mathbf{e}_j\rangle=\delta^i_j$ $|v\rangle=\begin{pmatrix}\tilde{x}^1+i\tilde{y}^1\\\tilde{x}^2+i\tilde{y}^2\end{pmatrix}$; la base sería $|\tilde{w}_1\rangle=\begin{pmatrix}i\\0\end{pmatrix}, \quad |\tilde{w}_2\rangle=\begin{pmatrix}0\\i\end{pmatrix}$ Consideremos una definición de producto interno $\langle\tilde{a}\left|\tilde{b}\right\rangle=(a^1)^*b_1+2(a^2)^*b_2$ la base dual será: $\langle\tilde{w}_1|=(-i,0)$ y $\langle\tilde{w}_2|=(0,-i/2)$.
- ullet Consideremos un espacio vectorial complejo ${f V}={\Bbb C}^3$, de la forma

$$|v\rangle = \begin{pmatrix} x^1 + iy^1 \\ x^2 + iy^2 \\ x^3 + iy^3 \end{pmatrix} \text{ la base será}$$

$$|w_1\rangle = \begin{pmatrix} i \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, |w_2\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ i \\ 0 \end{pmatrix}, |w_3\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ i \end{pmatrix}, \text{ y la base dual}$$

$$\langle w_1| = (-i, 0, 0), \langle w_2| = (0, -i, 0), \langle w_3| = (0, 0, -i).$$

Vectores y Covectores 1/2



• Los vectores con componentes contravariantes $\langle {\rm e}^i \mid a \rangle = a^j$ serán representados como arreglos columnas

$$|a\rangle \ \Rightarrow \ a^i = \left\langle \operatorname{e}^i | a \right\rangle \qquad \operatorname{con} \ i = 1, 2, 3, \cdots, n \quad \Longleftrightarrow \quad \left(\begin{array}{c} a^1 \\ \vdots \\ a^n \end{array} \right) \ .$$

Vectores y Covectores 1/2



• Los vectores con componentes contravariantes $\langle {\rm e}^i \mid a \rangle = a^j$ serán representados como arreglos columnas

$$|a\rangle \Rightarrow a^i = \langle e^i | a \rangle$$
 con $i = 1, 2, 3, \dots, n$ \iff $\begin{pmatrix} a^1 \\ \vdots \\ a^n \end{pmatrix}$.

• Si existen otras bases $\{|\tilde{e}_j\rangle\}$ y $\{\langle \tilde{e}^i|\}$ en **V** y **V***, entonces las componentes de los vectores y formas, expresadas en esas bases, están relacionadas

$$\mathsf{con} \ \langle \mathrm{e}^i \ | \tilde{\mathrm{e}}_j \rangle = A^i_j; \ \langle \tilde{\mathrm{e}}^i \ | \mathrm{e}_j \rangle = \tilde{A}^i_j \quad A^i_k \tilde{A}^k_j = \delta^i_j \ \Leftrightarrow \tilde{A}^i_j = \left(A^i_j\right)^{-1} \ .$$

Vectores y Covectores 2/2



• Los covectores o formas, con componentes *covariantes* $\langle b | e_i \rangle = b_i$, serán representadas como un arreglo tipo fila

$$\langle b| \Rightarrow b_i = \langle b| e_i \rangle \text{ con } i = 1, 2, 3, \cdots, n \iff (b_1 \cdots b_n).$$

Vectores y Covectores 2/2



• Los covectores o formas, con componentes *covariantes* $\langle b | e_i \rangle = b_i$, serán representadas como un arreglo tipo fila

$$\langle b| \Rightarrow b_i = \langle b| \mathbf{e}_i \rangle \text{ con } i = 1, 2, 3, \cdots, n \iff \begin{pmatrix} b_1 & \cdots & b_n \end{pmatrix}.$$

• Las componentes covariantes transforman de un sistema de referencia a otro mediante la siguiente ley de transformación:

Cartensianas y Polares 1/2



• Consideremos dos sistemas de coordenadas en el plano: Cartesianas $\{|i\rangle, |j\rangle\}$ y polares $\{|u_r\rangle, |u_\theta\rangle\}$. Entonces

$$|a\rangle = a_x |i\rangle + a_x |j\rangle = a_r |u_r\rangle + a_\theta |u_\theta\rangle$$
;

Cartensianas y Polares 1/2



• Consideremos dos sistemas de coordenadas en el plano: Cartesianas $\{|i\rangle, |j\rangle\}$ y polares $\{|u_r\rangle, |u_\theta\rangle\}$. Entonces

$$|a\rangle = a_x |i\rangle + a_x |j\rangle = a_r |u_r\rangle + a_\theta |u_\theta\rangle$$
;

• Expresamos una base en términos de la otra como

$$|u_r\rangle = \cos(\theta)|i\rangle + \sin(\theta)|j\rangle \text{ y } |u_\theta\rangle = -\sin(\theta)|i\rangle + \cos(\theta)|j\rangle ,$$

Cartensianas y Polares 1/2



• Consideremos dos sistemas de coordenadas en el plano: Cartesianas $\{|i\rangle, |j\rangle\}$ y polares $\{|u_r\rangle, |u_\theta\rangle\}$. Entonces

$$|a\rangle = a_x |i\rangle + a_x |j\rangle = a_r |u_r\rangle + a_\theta |u_\theta\rangle$$
;

• Expresamos una base en términos de la otra como

$$|u_r\rangle = \cos(\theta)|i\rangle + \sin(\theta)|j\rangle \text{ y } |u_{\theta}\rangle = -\sin(\theta)|i\rangle + \cos(\theta)|j\rangle ,$$

ullet Entonces $\langle {
m ilde{e}}^i | {
m e}_j
angle = ilde{A}^i_j \Rightarrow$

$$\tilde{A}_{j}^{i} = \begin{pmatrix} \langle u_{r} | i \rangle & \langle u_{r} | j \rangle \\ \langle u_{\theta} | i \rangle & \langle u_{\theta} | j \rangle \end{pmatrix} \equiv \begin{pmatrix} \cos(\theta) & \sin(\theta) \\ -\sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix}$$

У

$$\left\langle e^{i} \mid \tilde{\mathbf{e}}_{j} \right\rangle = A^{i}_{j} = \left(egin{array}{ccc} \left\langle \mathrm{i} \mid u_{r} \right
angle & \left\langle \mathrm{i} \mid u_{\theta}
ight
angle \\ \left\langle \mathrm{j} \mid u_{r}
ight
angle & \left\langle \mathrm{j} \mid u_{\theta}
ight
angle \end{array}
ight) \equiv \left(egin{array}{ccc} \cos(\theta) & -\mathrm{sen}(\theta) \\ \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{array}
ight)$$

Cartensianas y Polares 2/2



Entonces, como

$$\begin{split} |a\rangle &= a_r \, |u_r\rangle + a_\theta \, |u_\theta\rangle \equiv \tilde{a}^1 \, |\tilde{e}_1\rangle + \tilde{a}^2 \, |\tilde{e}_2\rangle = a_x \, |\mathrm{i}\rangle + a_x \, |\mathrm{j}\rangle \equiv a^1 \, |\mathrm{e}_1\rangle + a^2 \, |\mathrm{e}_2\rangle \\ \text{tendremos que } \tilde{a}^i &= \tilde{A}^i_i a^j \iff \end{split}$$

$$\begin{pmatrix} a_r \\ a_\theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos(\theta) & \sin(\theta) \\ -\sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_x \\ a_y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_x \cos(\theta) + a_y \sin(\theta) \\ -a_x \sin(\theta) + a_y \cos(\theta) \end{pmatrix}$$

con lo cual

$$a_r = a_x \cos(\theta) + a_y \sin(\theta)$$
 y $a_\theta = -a_x \sin(\theta) + a_y \cos(\theta)$.

Del mismo modo $a^i = A^i_j \tilde{a}^j \iff$

$$\begin{pmatrix} a_{x} \\ a_{y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{r} \\ a_{\theta} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{r}\cos(\theta) - a_{\theta}\sin(\theta) \\ a_{r}\sin(\theta) + a_{\theta}\cos(\theta) \end{pmatrix}$$

у

$$a_x = a_r \cos(\theta) - a_\theta \sin(\theta)$$
 y $a_y = a_r \sin(\theta) + a_\theta \cos(\theta)$.



• Definición de funcional lineal $\mathcal{F}[|v\rangle] \in \mathbb{C}$ con $\mathcal{F}[\alpha | v_1 \rangle + \beta | v_2 \rangle] \equiv \alpha \mathcal{F}[|v_1 \rangle] + \beta \mathcal{F}[|v_2 \rangle]$



- Definición de funcional lineal $\mathcal{F}[|v\rangle] \in \mathbb{C}$ con $\mathcal{F}[\alpha | v_1 \rangle + \beta | v_2 \rangle] \equiv \alpha \mathcal{F}[|v_1 \rangle] + \beta \mathcal{F}[|v_2 \rangle]$
- El $\{\mathcal{F}_1,\mathcal{F}_2,\cdots,\mathcal{F}_n,\cdots\}$ forman un espacio vectorial dual \mathbf{V}^\star



- Definición de funcional lineal $\mathcal{F}[|v\rangle] \in \mathbb{C}$ con $\mathcal{F}[\alpha | v_1 \rangle + \beta | v_2 \rangle] \equiv \alpha \mathcal{F}[|v_1 \rangle] + \beta \mathcal{F}[|v_2 \rangle]$
- El $\{\mathcal{F}_1, \mathcal{F}_2, \cdots, \mathcal{F}_n, \cdots\}$ forman un espacio vectorial dual \mathbf{V}^{\star}
- Correspondencia entre *kets* y *bras*, entre vectores y funcionales lineales (o formas diferenciales): $\lambda_1 |v_1\rangle + \lambda_2 |v_2\rangle \quad \rightleftarrows \quad \lambda_1^* \langle v_1| + \lambda_2^* \langle v_2|$,



- Definición de funcional lineal $\mathcal{F}[|v\rangle] \in \mathbb{C}$ con $\mathcal{F}[\alpha | v_1 \rangle + \beta | v_2 \rangle] \equiv \alpha \mathcal{F}[|v_1 \rangle] + \beta \mathcal{F}[|v_2 \rangle]$
- El $\{\mathcal{F}_1, \mathcal{F}_2, \cdots, \mathcal{F}_n, \cdots\}$ forman un espacio vectorial dual \mathbf{V}^{\star}
- Correspondencia entre *kets* y *bras*, entre vectores y funcionales lineales (o formas diferenciales): $\lambda_1 |v_1\rangle + \lambda_2 |v_2\rangle \quad \rightleftarrows \quad \lambda_1^* \langle v_1| + \lambda_2^* \langle v_2| \; ,$
- El producto interno entre formas (covectores) y vectores $\langle a | b \rangle = \langle b | a \rangle^* = (b_i^* \langle e^i |) \cdot (a^j | e_j \rangle) = b_i^* a^j \delta_i^i = a^i b_i^*;$



- Definición de funcional lineal $\mathcal{F}[|v\rangle] \in \mathbb{C}$ con $\mathcal{F}[\alpha | v_1 \rangle + \beta | v_2 \rangle] \equiv \alpha \mathcal{F}[|v_1 \rangle] + \beta \mathcal{F}[|v_2 \rangle]$
- El $\{\mathcal{F}_1,\mathcal{F}_2,\cdots,\mathcal{F}_n,\cdots\}$ forman un espacio vectorial dual \mathbf{V}^\star
- Correspondencia entre *kets* y *bras*, entre vectores y funcionales lineales (o formas diferenciales): $\lambda_1 |v_1\rangle + \lambda_2 |v_2\rangle \quad \rightleftarrows \quad \lambda_1^* \langle v_1| + \lambda_2^* \langle v_2| \; ,$
- El producto interno entre formas (covectores) y vectores $\langle a | b \rangle = \langle b | a \rangle^* = (b_i^* \langle e^i |) \cdot (a^j | e_i \rangle) = b_i^* a^j \delta_i^i = a^i b_i^*$;
- $\langle e^i | a \rangle = a^j$ las componentes contravariantes y $\langle b | e_i \rangle = b_i$, las componentes covariantes



- Definición de funcional lineal $\mathcal{F}[|v\rangle] \in \mathbb{C}$ con $\mathcal{F}[\alpha | v_1 \rangle + \beta | v_2 \rangle] \equiv \alpha \mathcal{F}[|v_1 \rangle] + \beta \mathcal{F}[|v_2 \rangle]$
- El $\{\mathcal{F}_1, \mathcal{F}_2, \cdots, \mathcal{F}_n, \cdots\}$ forman un espacio vectorial dual \mathbf{V}^*
- Correspondencia entre kets y bras, entre vectores y funcionales lineales (o formas diferenciales): $\lambda_1 | v_1 \rangle + \lambda_2 | v_2 \rangle \quad \rightleftarrows \quad \lambda_1^* \langle v_1 | + \lambda_2^* \langle v_2 |$,
- El producto interno entre formas (covectores) y vectores $\langle a | b \rangle = \langle b | a \rangle^* = (b_i^* \langle e^i |) \cdot (a^j | e_i \rangle) = b_i^* a^j \delta_i^i = a^i b_i^*;$
- $\langle e^i | a \rangle = a^j$ las componentes contravariantes y $\langle b | e_i \rangle = b_i$, las componentes covariantes
- Contravariantes transforman $a^i = \tilde{a}^j \langle e^i | \tilde{e}_i \rangle = A^i_i \tilde{a}^j$ y $ilde{a}^i = a^j \left< \operatorname{ ilde{e}}^i \left| \operatorname{e}_j
 ight> = ilde{A}^i_j a^j \; \operatorname{\mathsf{con}} \; ilde{A}^i_j = \left(A^i_j
 ight)^{-1}$
- Covariantes transforman $b_j = \tilde{b}_i \langle \tilde{\mathrm{e}}^i | \mathrm{e}_j \rangle = \tilde{b}_i A_i^i$ y $ilde{b}_j = b_i \left< \mathrm{e}^i \left| \mathrm{ ilde{e}}_j
 ight> = b_i ilde{A}^i_j$ y también $ilde{A}^i_j = \left(A^i_j
 ight)^{-1}$