64 Multidimensional Arrays in C++ (2D arrays)

今天讲的是多维数组,请务必了解31 Arrays in C++和16 POINTERS in C++,因为处理任何类型的数组时,指针都是非常重要的(因为数组就是内存块,处理内存的简单方法就是使用指针)

1. 多维数组与常规数组的不同之处

从二维数组开始作为一个例子,实际上它只是**数组的数组**(三维数组就是数组的数组的数组…),就是数组的集合。 我们考虑处理数组的一种策略就是使用指针,我们有一个指针,指向数组在内存中的开头位置。可以想象一下有一个指针的数 组,最终你会得到一个内存块,里面包含的是连续的指针,每个指针都指向内存中的某个数组,所以得到的是指向数组的指针的 集合,也就是数组的数组。

```
#include <iostream>

int main()
{
    int* array = new int[50];
    int** a2d = new int*[50]; // 这里存储的是一个指针对象的缓冲区
    std::cin.get();
}
```

这里只是分配了一个可以存储200字节指针的内存块,并没有初始化。

然后我们可以遍历并设置每个指针指向一个数组,这样就能得到一个包含50个数组的内存位置的数组

三维数组 (了解即可):

```
int*** a3d = new int**[50];

for (int i = 0; i < 50; i++)
{
    a3d[i] = new int*[50];
    for (int j = 0; j < 50; j++)
        a3d[i][j] = new int[50]; // 两次解引用
    // int** ptr = a3d[i];
    // ptr[j] = new int[50];
}
a3d[0][0][0] = 0;
```

还是回到二维数组:

```
int** a2d = new int*[50]; // 这里存储的是一个指针对象的缓冲区

for (int i = 0; i < 50; i++)
    a2d[i] = new int[50];

a2d[0][0] = 0;
a2d[0][1] = 0;
a2d[0][2] = 0;
```

要注意的是,第一列是指针的索引,而不是整数的索引,处理的其实是

```
int** a2d = new int*[50]; // 这里存储的是一个指针对象的缓冲区
```

而右边的第二列才是在处理内部数据。

因为是堆分配的,所以需要 delete[]来释放内存。但是要注意的是,delete[]a2d 只是一个保存实际整型数组的指针的数组,如果删除了会造成存储实际数组的那50个数组的200字节内存空间泄漏,因为我们无法访问到它们了。所以需要:

```
for(int i = 0;i < 50;i++)
    delete[] a2d[i];
delete[] a2d;</pre>
```

2. 缓存不命中

```
int** a2d = new int*[5]; //创建一个5*5的二维数组

for (int i = 0; i < 5; i++)
    a2d[i] = new int[5];
```

按上面的方法处理数组的数组会造成memory fragmentation(内存碎片)问题,我们不是在一个连续的内存缓冲区,即在一行中保存这25个整数,实际上是创建了5个单独的缓冲区,每个缓冲区有5个整数,除非你采取某些自定义分配方式或者采用内存池分配,它们会被分配到内存中完全随机的位置。所以我们读取完一行要跳到下一行读取数组内容时会导致cache miss(缓存不命中),这意味着我们会浪费时间从RAM中获取数据。实际上用这种方式遍历这25个整数要比我们只分配一个一维数组要慢得多(一维数组内存分配都在一行),最重要的一点是当你在编程和优化时,你可以优化的最重要的事情之一就是优化你的内存访问。所以如果你能将要访问的内存存储在一起,那么你在定位数据时会有更多的cache hits(缓存命中)以及更少的cache miss,你的程序会更快。

你能想出一个更好的方法来存储25个整数吗?

你可以把它们存储在一个一维数组里:

```
C++
```

```
int* array = new int[5 * 5];
for(int y=0;y<5;y++)
    for(int x=0;x<5;x++)
    {
        array[x + y * 5] = 2;  // y维每+1, 就向前跳5个数, 相当于网格中跳一行
}</pre>
```