Аппроксимации градиента с помощью оракула нулевого порядка и техники запоминания

Богданов Александр Иванович

Научный руководитель: к.ф.-м.н. Безносиков А. Н.

Кафедра «Интеллектуальные системы»

03.03.01 — Прикладные математика и физика

Московский физико-технический институт (национальный исследовательский университет) Физтех-школа прикладной математики и информатики

Цель исследования

Проблема: Ставится задача оптимизации с доступом только к зашумленному нулевому оракулу.

Цель: Предложить робастый алгоритм аппроксимации градиента, использующий $\mathcal{O}(1)$ вызовов оракула на каждой итерации.

Решение: Предлагается аппроксимация градиента JAGUAR, которая использует технику запоминания.

Постановка задачи

Рассматривается две оптимизационные задачи:

Нестохастическая

$$\min_{x \in Q} f(x)$$

Доступ только к $f_\delta(x) := f(x) + \delta(x)$, где $\delta(x)$ – шум.

Стохастическая

$$\min_{x \in Q} f(x) := \mathbb{E}_{\xi \sim \pi} \left[f(x, \xi) \right]$$

Доступ только к $f_\delta(x,\xi):=f(x,\xi)+\delta(x,\xi)$, где $\delta(x,\xi)$ - шум.

Множество $Q\subseteq \mathbb{R}^d$ – произвольное.

JAGUAR-d

Схема аппроксимации:

$$\widetilde{\nabla}_i f_{\delta}(x) := \frac{f_{\delta}(x + \tau e_i) - f_{\delta}(x - \tau e_i)}{2\tau} e_i,$$

где e_i – i-ый базисный вектор, au – параметр сглаживания.

- 1: Вход: $x, h \in \mathbb{R}^d$
- 2: Сэмплируем $i \in \overline{1,d}$ равномерно и независимо
- 3: Считаем $\widetilde{\nabla}_i f_\delta(x) = \frac{f_\delta(x+\tau e_i) f_\delta(x-\tau e_i)}{2\tau} e_i$
- 4: $h = h \langle h, e_i \rangle e_i + \widetilde{\nabla}_i f_{\delta}(x)$
- 5: **Выход:** *h*

JAGUAR-s

Схемы аппроксимации:

$$\widetilde{\nabla}_i f_{\delta}(x,\xi^+,\xi^-) := \frac{f_{\delta}(x+\tau e_i,\xi^+) - f_{\delta}(x-\tau e_i,\xi^-)}{2\tau} e_i,$$

где e_i — i-ый базисный вектор, au — параметр сглаживания. При $\xi^+ \neq \xi^-$ — одноточечная обратная связь (OOC), а при $\xi^+ = \xi^-$ — двухточечная обратная связь (ДОС).

- 1: Вход: $x, h, g \in \mathbb{R}^d$; $\eta \in [0, 1]$
- 2: Сэмплируем $i\in\overline{1,d}$ равномерно и независимо
- 3: Сэмплируем ξ : ξ^+ и ξ^- независимо (в ДОС $\xi^+=\xi^-$)
- 4: Считаем $\widetilde{\nabla}_i f_\delta(x, \xi^\pm) = \frac{f_\delta(x + \tau e_i, \xi^+) f_\delta(x \tau e_i, \xi^-)}{2\tau} e_i$
- 5: $h = h \langle h, e_i \rangle e_i + \nabla_i f_\delta(x, \xi^+, \xi^-)$
- 6: $\rho = h d \cdot \langle h, e_i \rangle e_i + d \cdot \nabla_i f_\delta(x, \xi^+, \xi^-)$
- 7: $g = (1 \eta)g + \eta \rho$
- 8: **Выход:** *g*, *h*

Обычный алгоритм Франка-Вульфа

Общие допущения:

1. Ограниченность множества Q:

$$\forall x, y \in Q : ||x - y||^2 \le D^2.$$

2. Выпуклость множества Q:

$$\forall 0 \leq \alpha \leq 1, \forall x, y \in Q : \alpha x + (1 - \alpha)y \in Q.$$

- 1: Вход: $x_0 \in Q$, γ_k
- 2: **for** k = 0, 1, 2, ..., N **do**
- 3: $s^{k} = \underset{s \in Q}{\arg \min} \langle s, \nabla f(x^{k}) \rangle$ 4: $x^{k+1} = x^{k} + \gamma_{k}(s^{k} x^{k})$
- 5: end for
- 6: Выход: *x*^{*N*+1}

Алгоритм Франка-Вульфа с JAGUAR-d

Допущения:

1. Функция f(x) L-гладкая на множестве Q:

$$\forall x, y \in Q : \|\nabla f(x) - \nabla f(y)\| \le L \|x - y\|.$$

2. Функция f(x) выпукла на множестве Q:

$$\forall x, y \in Q : f(y) \ge f(x) + \langle \nabla f(x), y - x \rangle.$$

3. Ограниченность оракульного шума:

$$\exists \Delta > 0 \forall x \in Q : |\delta(x)|^2 \leq \Delta^2.$$

Алгоритм Франка-Вульфа с JAGUAR-d

```
1: Bxog: x^0 \in Q, h^0 = \widetilde{\nabla} f_\delta(x^0), \gamma_k, \tau
2: for k = 0, 1, 2, ..., N do
3: h^{k+1} = \text{JAGUAR-d}(x^k, h^k)
4: s^k = \underset{x \in Q}{\text{arg min}} \langle s, h^{k+1} \rangle
5: x^{k+1} = x^k + \gamma_k (s^k - x^k)
6: end for
7: Bxog: x^{N+1}
```

Алгоритм Франка-Вульфа с JAGUAR-d

Теорема (Богданов А., 2023) При шаге оптимизатора:

$$\gamma_k = \frac{4}{k + 8d},$$

получается оценка на сходимость:

$$\mathbb{E}\left[f(x^N) - f(x^*)\right] = \mathcal{O}\left(\frac{d \max\{LD^2, f(x^0) - f(x^*)\}}{N + 8d} + \sqrt{d}LD\tau + \frac{\sqrt{d}\Delta D}{\tau}\right).$$

Следствие Пусть ε определяет точность: $\mathbb{E}\left[f(x^N) - f(x^*)\right] \leq \varepsilon$:

$$N = \mathcal{O}\left(\frac{d \max\{LD^2, f(x^0) - f(x^*)\}}{\varepsilon}\right),\,$$

$$\gamma = \mathcal{O}\left(\frac{\varepsilon}{\sqrt{d}LD}\right), \quad \Delta = \mathcal{O}\left(\frac{\varepsilon^2}{dLD^2}\right).$$

Алгоритм Франка-Вульфа с JAGUAR-s

Допущения:

1. Функция $f(x,\xi)$ $L(\xi)$ -гладкая на множестве Q:

$$\forall x, y \in Q : \|\nabla f(x, \xi) - \nabla f(y, \xi)\| \le L(\xi) \|x - y\|.$$

2. Функция $f(x,\xi)$ выпукла на множестве Q:

$$\forall x,y \in Q : f(y,\xi) \geq f(x,\xi) + \langle \nabla f(x,\xi), y - x \rangle.$$

3. Ограниченность оракульного шума:

$$\exists \ \Delta > 0 : \forall \ x \in Q : \mathbb{E}\left[|\delta(x,\xi)|^2\right] \leq \Delta^2$$

4. Ограниченность второго момента градиента:

$$\exists \ \sigma_{\nabla}^2 : \mathbb{E}\left[\|\nabla f(x,\xi) - \nabla f(x)\|^2\right] \le \sigma_{\nabla}^2$$

5. Ограниченность второго момента оракула (для ООС):

$$\exists \sigma_f^2 : \mathbb{E}\left[\left|f(x,\xi) - f(x)\right|^2\right] \leq \sigma_f^2$$

Алгоритм Франка-Вульфа с JAGUAR-s

Алгоритм 5 Стохастический алгоритм Франка-Вульфа с JAGUAR

```
1: \mathsf{Bxog}: x^0 \in Q, \ h^0 = g^0 = \widetilde{\nabla} f_\delta(x^0), \ \gamma_k, \ \eta_k, \ \tau
2: \mathsf{for} \ k = 0, 1, 2, ..., N \ \mathsf{do}
3: g^{k+1}, \ h^{k+1} = \mathsf{JAGUAR-s} \ (x^k, h^k, g^k, \eta_k)
4: s^k = \operatorname*{arg\,min} \left\langle s, g^{k+1} \right\rangle
5: x^{k+1} = x^k + \gamma_k (s^k - x^k)
6: \mathsf{end} \ \mathsf{for}
7: \mathsf{Bxog}: x^{N+1}
```

Алгоритм Франка-Вульфа с JAGUAR-s

Теорема (Богданов А., 2023) При шаге оптимизатора и шаге моментума:

$$\gamma_k = \frac{4}{k + 8d^{3/2}}, \quad \eta_k = \frac{4}{(k + 8d^{3/2})^{2/3}}$$

получается оценка на сходимость:

$$\mathbb{E}\left[f(x^N) - f(x^*)\right] = \mathcal{O}\left(rac{LD^2 + d\sigma_f D/ au + d\sigma_{
abla}D + \sqrt{d}(f(x^0) - f(x^*))}{(N + 8d^{3/2})^{1/3}} + \sqrt{d}LD au + rac{\sqrt{d}\Delta D}{ au}
ight)$$

Следствие Пусть ε определяет точность: $\mathbb{E}\left[f(x^N) - f(x^*)\right] \leq \varepsilon$:

$$N = \mathcal{O}\left(\max\left\{\left[\frac{LD^2 + d\sigma_{\nabla}D + \sqrt{d}(f(x^0) - f(x^*))}{\varepsilon}\right]^3, \frac{d^{9/2}\sigma_f^3L^3D^6}{\varepsilon^6}\right\}\right),$$

$$\gamma = \mathcal{O}\left(\frac{\varepsilon}{\sqrt{d}LD}\right), \quad \Delta = \mathcal{O}\left(\frac{\varepsilon^2}{dLD^2}\right).$$

Постановка эксперимента

Ha множестве Q рассматриваются модели LogReg и SVM вида:

$$\min_{w \in Q} \left\{ f(w) = \frac{1}{m} \sum_{k=1}^{m} \log \left(1 + \exp \left[-y_k(Xw)_k \right] \right) + \frac{1}{2C} \|w\|^2 \right\};$$

$$\min_{w \in Q, b \in \mathbb{R}} \left\{ f(w, b) = \frac{1}{m} \sum_{k=1}^{m} \left(1 - y_k [(Xw)_k - b] \right)_+ + \frac{1}{2C} \|w\|^2 \right\}.$$

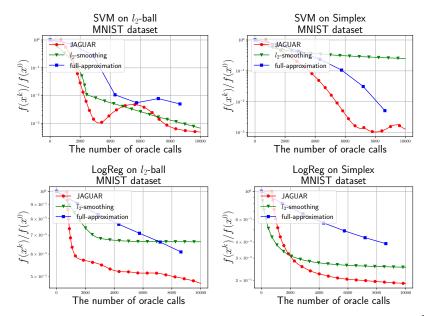
Эксперимент проводится с регуляризационным членом C=10, на множествах: симплексе Δ_d и \emph{I}_2 -шаре; датасете MNIST.

В качестве базовых оценок градиента рассматриваются l_2 -сглаживание и полная аппроксимация.

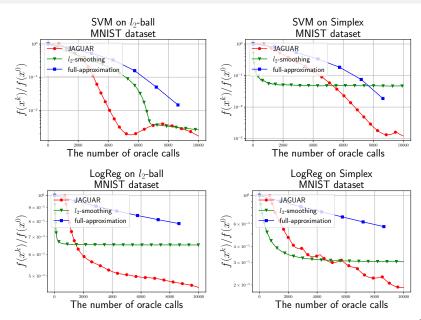
Рассматривался шум:

- ightharpoonup Стохастический: $f_{\delta}(x) = \operatorname{round}(f(x), 5);$
- lacktriangle Детерминированный: $f_\delta(x,\xi) = f(x) + \xi; \xi \sim \mathcal{N}(0,0.1).$

Эксперимент для нестохастического случая



Эксперимент для стохастического случая



Выносится на защиту

- 1. Предложен робастый алгоритм аппроксимация градиента JAGUAR, использующий $\mathcal{O}(1)$ вызовов оракула на каждой итерации.
- 2. Доказаны теоретические оценки сходимости использования данного метода для нестохастического и стохастического случаев в алгоритме Франка-Вульфа. Показано теоретическое превосходство над l_2 -сглаживанием и полной аппроксимаций.
- 3. Проведены вычислительные эксперименты, в которых сравнивается JAGUAR-аппроксимация с l_2 -сглаживанием и полной аппроксимаций на различных задачах минимизации. Показано практическое превосходство.

Литература

- Marguerite Frank and Philip Wolfe. An algorithm for quadratic programming. Naval research logistics quarterly, 3(1-2):95–110, 1956.
- Darina Dvinskikh, Vladislav Tominin, Iaroslav Tominin, and Alexander Gasnikov. Noisy zeroth-order optimization for non-smooth saddle point problems. In International Conference on Mathematical Optimization Theory and Operations Research, pages 18–33. Springer, 2022.
- Anit Kumar Sahu, Manzil Zaheer, and Soummya Kar. Towards gradient free and projection free stochastic optimization. In The 22nd International Conference on Artificial Intelligence and Statistics, pages 3468–3477. PMLR, 2019.