Naglowek – wiadomo

Wypadałoby rysunek jakoś ogarnąć

Spis:

1. Wyprowadzenie równań dla modelu:

* Rysunek przenosnika – tu chyba chodzi o taki rzeczywisty wygląd ( nie wiem czy screen z CADa czy z neta , ale to ma pokazywać rzeczywisty wyglad),
* Model fizyczny + opis w miare rozbudowny, opis założeń
* Model fizyczny nadawy - rysunek

1. Model matematyczny :

* Współrzędne uogolnione

Tu trzeba pozmieniać wedlug tego planu, jak chcesz to mogę zrobić macierze w MAthcadzie dla modelu bez nadawy

* E kinetyczna
* E potencjalna
* Moc strat linowych
* Siły uogólnione

To wszystko bez nadawy !

Z nadawa:

* Sily uogolnone z uwzgledneniem sily od nadawy,
* Rownania nadawy (2 na x i 2 na y )
* Wytłumaczenie wzoru na sily nadawy
* Macierze dla 10 zmiennych ( bez nadawy) – Macierz Mas, Q – zmiennych, Ww – wyrazów wolnych – to są te siły ( ale bez sił od nadawy)
* Macierze dla 18 zmiennych ( z nadawą) Macierze M, Q, Ww

1. Parametry:

* Silnik – wypisać dane ( te z tabliczki lub katalogu),
  + Masa calego silnika ( to 12 kg), - masa nie wyważona (3,86) , przyjęty moment bezwladnosci rotora i wału ( na podstawie podobnego silnika OMT3 80 1-4), wyznaczony moment bezwładności na podstawie kształu w Cadzie o masie jak masa nie wyważona i mimośrodzie 2 cm, masa stojanu wraz z rotorem i wałem ( 12- 3,86)

Tu trzeba uzupełnić te obliczenia i opisać jak co został wyznaczone

* + Wyznaczone k i b oraz masa korpusu
  + Na podstawie masy samego korpusu i modeli wibratorow wyznaczenie w CADzie momentu bezwładności korpusu wraz ze stojanami
  + Masa nadawy – gęstość , założony przekrój i wysokość,

1. Wyniki symulacji

* Wykresy przemieszczen na X, Y, ALFA, FI1, FI2,
* Wykresy przemieszcen nadawy X1 i X2 na jednym wykresie i Y1 i Y2 na jednym wykresie
* Trajektoria środka cieżkosci

Wykresy są

* Roznica kątów fazowych – wykres FI1 – FI2

1. Wspolczynnik podrzutu, - wzór i obliczenie,
2. Wnioski+ opis w miare rozbudowny, opis założeń

Kuba zrobił, miał tam coś poprawić