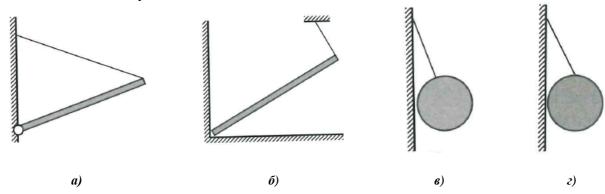
22. Золотое правило механики. Метод виртуальных перемещений. Теорема о трех непараллельных силах.

1. Конспект, Ландсберг п. 86

2. Генденштейн синий №: 20.3, 20.7, 20.11, О-82

3. Укажите силы, действующие на выделенные цветом покоящиеся тела:

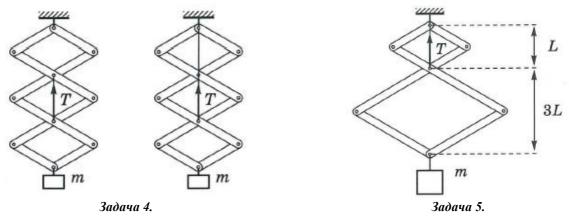


Решение следующих задач основано на <u>принципе виртуальных перемещении:</u> Если механическая система находится в равновесии, то при любых малых виртуальных перемещениях системы сумма работ действующих на систему внешних сил равна нулю.

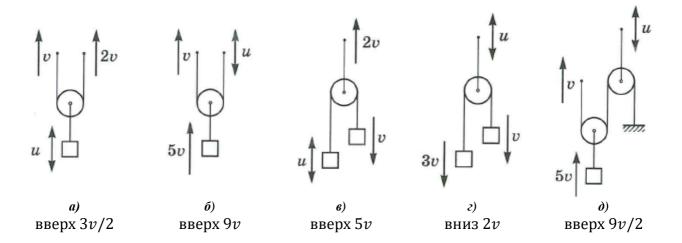
4. Из легких стержней, соединенных шарнирно и образующих три одинаковых ромба, собраны системы (1) и (2), удерживающие грузы массой m (см. рисунок ниже). Определите массу груза, если сила натяжения нити, удерживающей систему в равновесии, в обоих случаях равна T=15 Н. Отдельно решите задачу для случая, когда суммарная масса всех стержней также равна m.

невесомые стержни: 1) $m = \frac{T}{3g} = 0.5$ кг, 2) $m = \frac{2T}{3g} = 1.0$ кг массивные стержни: 1) $m = \frac{2T}{9g} = 0.33$ кг, 2) $m = \frac{4T}{9g} = 0.67$ кг

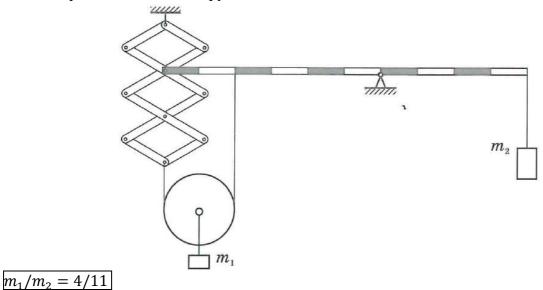
5. Из легких стержней, соединенных шарнирно, собрана система, удерживающая груз массой m (см. рисунок). Определите массу груза, если сила натяжения нити, удерживающей систему в равновесии, равна T=20 Н. Линейные размеры верхнего и нижнего ромбов отличаются в три раза. m=T/4g=0.5 кг



6. Определите скорость u (направление и значение), считая скорость v известной (см. рисунок).



7. Каково соотношение между массами грузов m_1 и m_2 , если известно, что система находится в равновесии. Шарнирная конструкция состоит из легких жестких стержней, массы рычага и блоков гораздо меньше масс грузов.



8. На рисунке (см. ниже) изображен дифференциальный ворот. Определите, какую силу нужно приложить к рукоятке, чтобы груз массой m оставался в равновесии. Вал имеет радиусы r_1 и r_2 , а рукоятка – радиус R. $F = mg \frac{r_1 - r_2}{2R}$

9. Определите, какую силу надо приложить к рукоятке, чтобы удержать систему в равновесии (см. рисунок). Масса груза m, шестерня передачи имеет 12 зубьев, радиус вала, на который намотан трос, и радиус рукоятки равны R и r соответственно. $F = mg^{\frac{R}{R}}$

