rCore-Tutorial: 用 Rust 从零开始写 OS

吴一凡

shinbokuow@163.com

2020/12/26

项目定位及发展史

新一轮重要迭代

框架设计与实现

K210 移植

项目定位及发展史

新一轮重要迭代

框架设计与实现

K210 移植

项目定位

OS 实验改革: μ core 学习曲线陡峭

- x86 历史包袱的额外学习开销
- 框架不能直接运行,需要学生**填空**才能获得*基本功能*
- **局部性**较强,不容易让学生产生系统的整体认知从而打通**理论**与**实践**

开源 OS 开发者的入门教程

作为 rCore 项目的衍生品,希望帮助感兴趣的开发者打好基础 并最终回馈 r/z/aCore 社区,建立更完善的开源生态

项目风格

从零开始写 OS,不只是实验指导书!

框架设计

- 重框架轻算法:重点是如何跑起来,而不是一个算法黑盒
- 循序渐进:自底向上踏实的一步步完成系统搭建,不至于担心大厦随时倒塌

文档撰写

- 易于学习:按照合理的顺序进行概念的引入/分类/比较
- 涵盖广泛:全方位的文档支持,尤其是汇编代码/一些隐式机制/设计的解构

项目发展史

第一版(2019春) 刘丰源/潘庆霖

• 能够在 qemu-rv32 上跑一个 shell 运行简单的用户程序

第二版(2019秋) 吴一凡

- 将平台换成 qemu-rv64
- 新增了简单的模块功能验证,但本质功能并没有变化
- 大量的文档:知识的讲解/设计优劣的分析/所有代码都能在文档中找到 只要照着文档一路复制粘贴就能跑起来。
- 在 OS2ATC 2019 上进行了讨论

第二版改进(2020春) OS 课程助教组

- 为每个章节设计练习题(不再是填空)
- 实际用于 μ core 之外的另一个备选实验,反响良好

第三版(2020春/秋) 涂轶翔/赵成钢

- 首次支持了进程资源的回收/页表的完整实现/virtio块设备
- 更加 "Rust" 的项目:良好的模块化/丰富的代码内嵌文档
- 更加流程向的实验指导书,知识讲解和分析较少
- 配套练习在 ossoc2020 活动中使用

第三版改进(2020秋) 吴一凡/徐文浩

- 首次支持真实硬件 K210,整合 SD 卡和串口驱动
- 首次在 qemu/K210 上支持 SMP
- 强化了进程概念,增加了一些相关 syscall,但仍不完整

第三版补充(2020秋) 马川/郑吉源

• 从前人的学习记录中提炼,为学习第三版实验的读者提供更多帮助

项目定位及发展史

新一轮重要迭代

框架设计与实现

K210 移植

功能性改进

对标 μ core/xv6 的准 Unix 接口

- 之前只支持 fork/exec/read/write,且语义不完全
- 这一版中完整实现了子进程机制及相关重要系统调用

sys_write	第二章出现	第六章需要支持管道的写入,轮询实现	第八章至少对串口、管道改成阻塞实现
sys_exit	第二章出现,与应用程序交互	第五章重新实现,与进程交互	
sys_yield	第三章出现,与应用程序交互	第五章重新实现,与进程交互	
sys_get_time(not in xv6)	第三章出现		
sys_sbrk	第四章出现,用于实现用户库的堆内存管理		
sys_fork	第五章出现		
sys_wait	第五章出现,非阻塞,需要在用户库轮询		第八章改成阻塞实现
sys_exec	第五章出现		
sys_getpid	第五章出现		
sys_sleep	第五章出现,用户看来阻塞,内核实现通过轮询,不满足条件时任务切换		第八章改成阻塞实现
sys_read	第五章出现,作用是用户终端从串口读取命令,用户看来阻塞,内核实现通过轮询,不满足条件时任务切换	第六章需要支持管道的读取,轮询实现	第八章至少对串口、管道改成阻塞实现
sys_pipe	第六章出现		
sys_close	第六章出现,作用是关闭管道		
sys_dup	第六章出现,作用是替换进程的标准输入/输出为管道输入/输出		
sys_open	第七章出现		

功能性改进

对标 μ core/xv6 的准 Unix 接口

- syscall ID 仍尽量与 linux-riscv 保持一致
- 详细的语义说明

read

syscall ID: 63

功能:从文件中读取一段内容到内存中的缓冲区。

C接口: int read(int fd, char *buf, int len);

Rust 接口: fn read(fd: i32, buf: *mut u8, len: i32) -> i32;

参数: fd 描述当前进程需要访问的文件, buf 表示保存文件中读到的数据的缓冲区的地址, len

表示最大的读取字节数。

返回值:如果出现了错误则返回-1,否则返回实际读到的字节数。

可能的错误:传入的 fd 不合法;

备注:该 syscall 的实现可能是阻塞的。

"有力使不出"

 μ core 的章节设计存在比较严重的**撕裂感**,比如两个著名的"门槛":

打通任督二脉--lab1和lab2比较困难,有些同学由于畏难而止步与此,很可惜。通过 lab1和lab2后,对计算机原理中的中断、段页表机制、特权级等的理解会更深入,等会有打通了任督二脉,后面的实验将一片坦途。

在8个lab的开头:

- lab1 要启用时钟中断,并看到间歇性的 100 ticks 输出;
- lab2 要实现物理内存管理和页表映射/解映射。

内核确实已经有了该**能力**,但是到底**有什么用**,那就要若干个 lab 之后了。

"失去才懂得珍惜"

 μ core 的章节设计以**模块**为导向。

通常我们根据一些先验知识**预设**好了现代有教学意义的系统需要有哪些能力:

- 时钟中断 → 抢占式调度
- 虚拟存储 → 内存隔离安全性
- ...

将系统实现完并**固定**下来,然后依次介绍每个子模块。

如果**没有**这些功能又会怎样?如果不进行**对比**,很难有说服力...

Tutorial 框架仿照 μ core,也存在这些问题。

编译实验改革(2020夏)

2019 年及以前:

- 每个 lab 依序生成中间结果
 抽象语法树→语义分析→三地址码→中间代码优化(可选)→目标代码生成(可选)
- 统一目标:为已有语言规范(类 Java)添加几项**固定**的新特性

缺点:

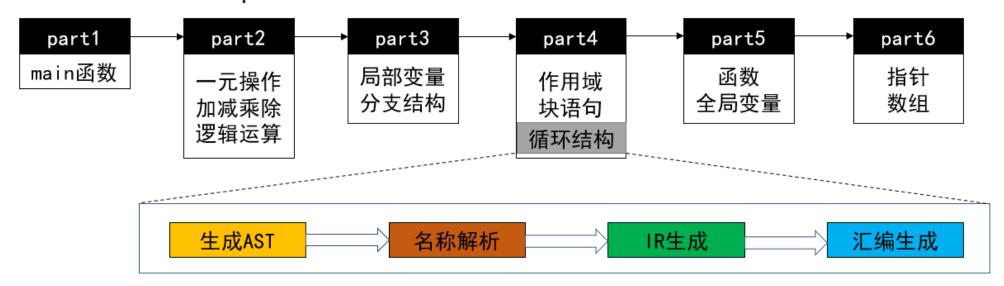
- 可选实验涉及到很多困难的优化,只有部分同学可构建完整的编译器
- 语言特性和框架较为复杂,增量练习只能覆盖到部分 2019 年除 Java 之外还提供 Rust/Scala 框架,但仍有问题

Tutorial 风格:如何让新手也能全方位掌控系统?

编译实验改革(2020夏)

新手:如何从零开始写一个编译器?

2020 年:每个 step 都是完整的编译器,不断拓展语法特性(类 C,简单!)



- 新手更加友好,语言不限
- 系统认知:每个 step 都会自上而下完整走一遍

借鉴:以应用为导向的 oslab

- 每一章都是能运行应用的完整内核 $\mu core$ 和之前版本教程都在中后期才能做到
- 每一章都有明确的应用需求,数个子模块持续改进 与历史上 OS 的发展历程相合
- 需要内核逐渐变复杂并使用更多硬件特性
- 新手也可以使用任何喜欢的语言完成基本实现目前有10位左右的同学在尝试,进展比较顺利

Part1 Just do it(基本)

CH1. RV64裸机应用

CH2. 批处理系统

CH3. 分时多任务系统

CH4. 内存隔离安全性

CH5. 进程和重要系统调用

CH6. 文件与进程间通信

CH7. 数据持久化存储

Part2 Do it better(拓展)

阻塞

多核/多线程

页表: 虚拟存储/COW/延迟

细粒度锁设计

网络协议栈及网卡驱动

项目定位及发展史

新一轮重要迭代

框架设计与实现

K210 移植

核心需求

抽象程度越高,实现越复杂,但好处也越多。

- 第一章:裸机打印 Hello, world!
- 第二章:应用出错、退出之后需要加载另一个应用
- 第三章
 - 协作:应用无法继续运行的时候需要主动切换到 下一个应用
 - 抢占:如果一个应用有意/无意永远不交出 CPU
- 第四章:应用不允许访问其他应用/内核的内存空间
- 第五章:应用生命周期的更好掌控
- 第六章:应用之间的协作
- 第七章:如何在应用退出后仍保留一些数据

Part1 Just do it(基本)

CH1. RV64裸机应用

CH2. 批处理系统

CH3. 分时多任务系统

CH4. 内存隔离安全性

CH5. 进程和重要系统调用

CH6. 文件与进程间通信

CH7. 数据持久化存储

Part2 Do it better(拓展)

阻塞

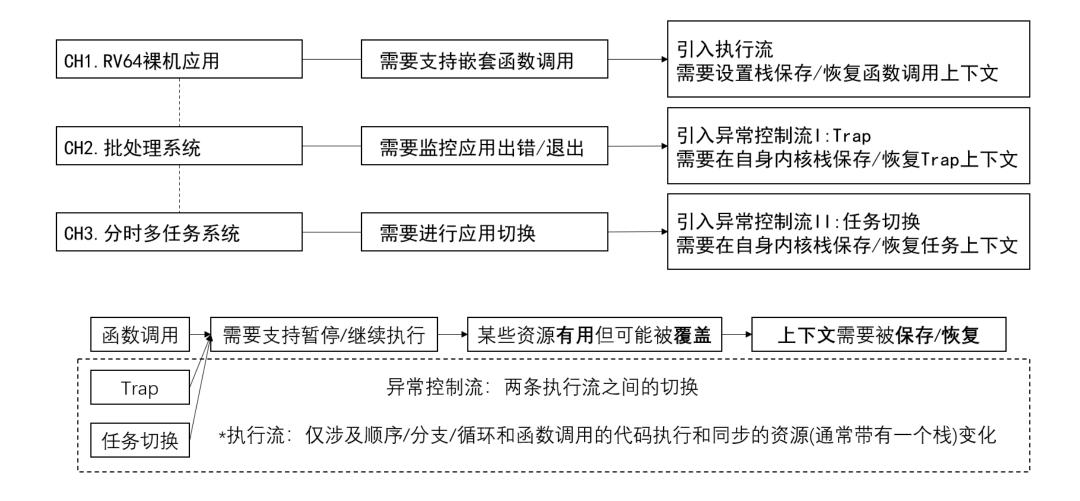
多核/多线程

页表: 虚拟存储/COW/延迟

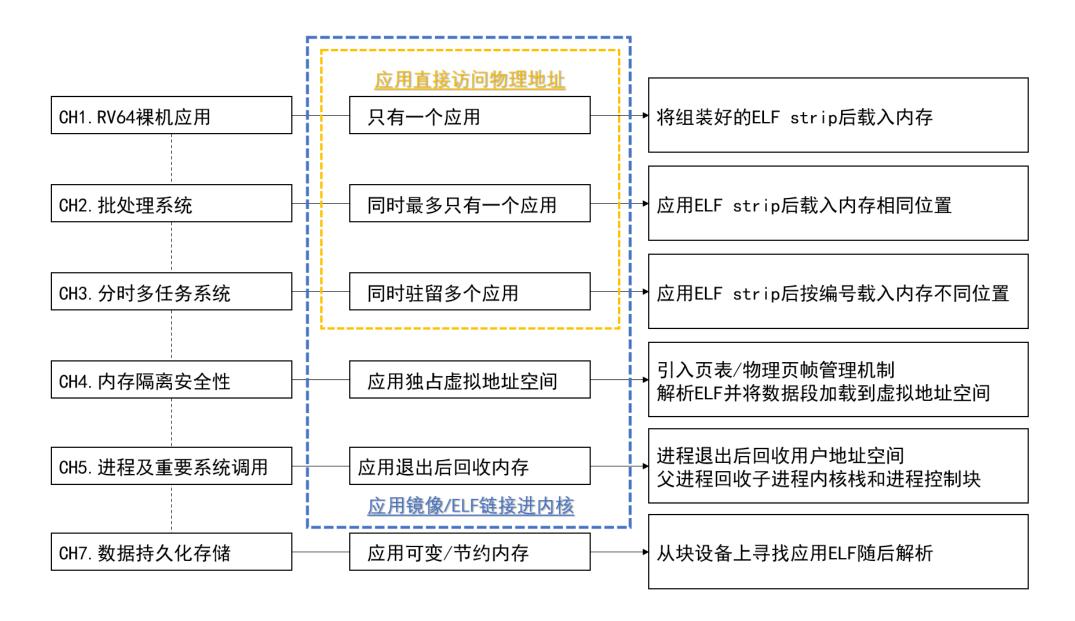
细粒度锁设计

网络协议栈及网卡驱动

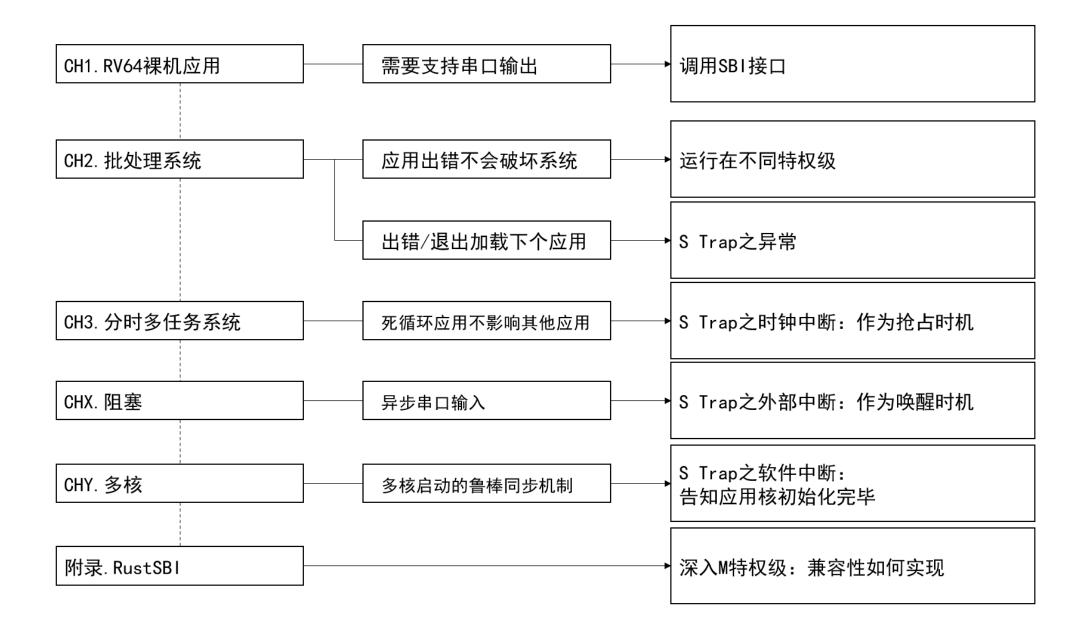
主线:异常控制流



主线:内存管理

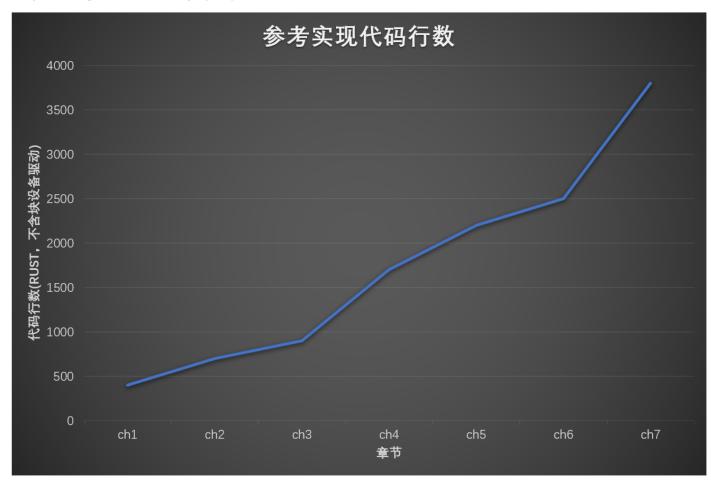


主线:特权级架构



参考实现

• 截止到 Part1 代码



• 文档(更新到第二章)

项目定位及发展史

新一轮重要迭代

框架设计与实现

K210 移植

平台兼容性

目前 QEMU 和 k210 平台的实现仅有以下:

- 1. 系统启动:在 QEMU 平台上只需以适当参数启动 QEMU,在 k210 平台上需要先烧 写 SD 卡,再将内核镜像烧写到板子的 RAM 上,最后打开串口终端;
- 2. MMIO:QEMU 平台上只需映射串口和 Virtio0,而 k210 上需要映射一系列板载设备,如 uarths、sysctl、spi 等;
- 3. k210 平台不支持 S 态外部中断,需要将中断服务例程的地址传给 RustSBI 的拓展 调用进行转发。

感谢洛佳的 RustSBI,两个平台的指令集版本的巨大差异几乎被它完全屏蔽。

真实和虚拟

使用 QEMU 虚拟机的时候需要注意它相对真机的一些简化:

- 1. TLB 和 icache 不存在或需要特殊设置,使得无需刷新它们;
- 2. 内存被整体零初始化使得无需清空 .bss 段。

项目定位及发展史

新一轮重要迭代

框架设计与实现

K210 移植

致谢

感谢陈渝、向勇两位老师的鼓励和教导;

感谢王润基学长引领的 rCore 浪潮;

感谢曾参与项目主要开发的刘丰源/潘庆霖/涂轶翔/赵成钢四位同学,我从你们那里学到 了很多;

感谢洛佳在嵌入式 Rust 上带来的帮助,尤其是强大的 RustSBI;

感谢社区中对项目作出贡献或给出反馈的每一位开发者,你们的支持始终是项目发展的 不竭动力;

特别感谢深圳鹏城实验室对项目的大力支持。