

'De motu corporum in gyrum'

Author: Isaac Newton

Source: MS Add. 3965.7, ff. 55-62*, Cambridge University Library, Cambridge, UK

Published online: July 2010

<55r>

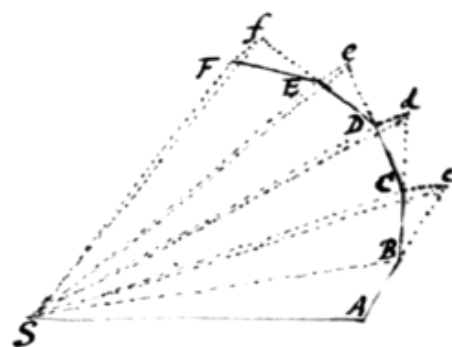
De motu corporum in gyrum.

Def 3 Et resistantiam quæ est mediij regulariter impediētis.

Hyp. 3. Corpus in dato tempore viribus conjunctis eo ferri quo viribus divis in temporibus æqualibus successivè. Hyp. 4

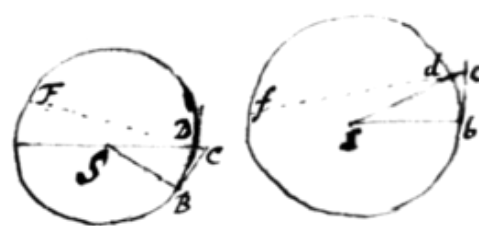
Theorema 1. Gyantia omnia radijs ad centrum ductis areas temporibus proportionales describere.

Dividatur tempus in partes æquales, et prima temporis parte describat corpus vi insita rectam AB. Idem secunda temporis parte si nil impediret^{a[1]} recta pergeret ad c describens lineam Bc æqualem ipsi AB adeo ut radijs AS, BS, cS ad centrum actis confectæ forent æquales areæ ASB, BSc. Verum ubi corpus venit ad B agat vis centripeta impulsu unico sed magno, faciatque corpus a recta Bc deflectere et pergere in recta BC. Ipsi BS parallela agatur cC occurrens BC in C et completa secunda temporis parte^{b[2]} corpus reperietur in C. Iunge SC et triangulum SBC ob parallelas SB, Cc æquale erit triangulo SBc atque adeo etiam triangulo SAB. Simili argumento si vis centripeta successivè agat in C, D, E &c, faciens corpus singulis temporis momentis singulas describere rectas CD, DE, EF &c triangulum SCD triangulo SBC et SDE ipsi SCD et SEF ipsi SDE æquale erit. Æqualibus igitur temporibus æquales areæ describuntur. Sunt jam hæc triangu-
la numero infinita et infinitè parva, sic, ut singulis temporis momentis singula respondeant triangu-
la, agente vi centripeta sine intermissione, & constabit propositio.



Theorem. 2. Corporibus in circumferentijs circularum uniformiter gyran-
tibus vires centripetas esse ut arcuum simul
descriptorum quadrata applicata ad radios circularum.

Corpora B, b in circumferentijs circularum BD, bd gyrantia simul describant arcus BD, bd. Sola vi insita describerent tangentes BC, bc his arcubus æquales. Vires centripetæ sunt quæ perpetuò retrahunt corpora de tangentibus ad circumferentias, atque adeo hæ sunt ad invicem ut spatia ipsis superata CD, cd, id est productis CD, cd ad F et f ut $\frac{BC^{quad}}{CF}$ ad $\frac{bc^{quad}}{cf}$ sive ut $\frac{BD^{quad}}{\frac{1}{2}CF}$ ad $\frac{bd^{quad}}{\frac{1}{2}cf}$. Loquor de spatijs BD, bd minutissimi{s} inque infinitum diminuendis sic ut pro $\frac{1}{2}CF$, $\frac{1}{2}cf$ scribere liceat circularum radios SB, sb. Quo facto consta



<56r>

Cor 1. Hinc vires centripetæ sunt ut celeritatum quadrata applicata ad radios circulorum

Cor 2 Et reciprocè ut quadrata temporum periodicorum applicata ad radios.

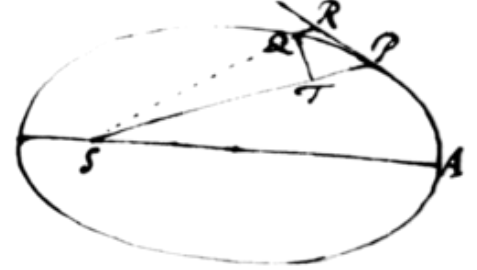
Cor 3 Vnde si quadrata temporum periodicorum sunt ut radij circulorum vires centripetæ sunt æquales. Et vice versa

Cor 4 Si quadrata temporum periodicorum sunt ut quadrata radiorum vires centripetæ sunt reciprocè ut radij. Et vice versa

Cor 5 Si quadrata temporum periodicorum sunt ut cubi radorum vires centripetæ sunt reciproçè ut quadrata radorum. Et vice versa.

Schol. Casus Corollarij quinti obtinet in corporibus cœlestibus. Quadrata temporum periodicorum sunt ut cubi distantiarum a communi centro circum quod volvuntur. Id obtinere in Planetis majoribus circa Solem gyranibus inque minoribus circa Iovem et Saturnum jam statuunt Astronomi.

Theor. 3. Si corpus P circa centrum S gyando, describat lineam quamvis curvam APQ, et si tangat recta PR curvam illam in puncto quovis P et ad tangentem ab alio quovis curvæ puncto Q agatur QR distantia SP parallela ac demittatur QT perpendicularis ad distantiam SP: dico quod vis centripeta sit reciproçè ut solidum $\frac{SP^{quad.} \times QT^{quad.}}{QR}$, si modò solidi illius ea semper sumatur quantitas quæ ultimò fit ubi coeunt puncta P et Q.

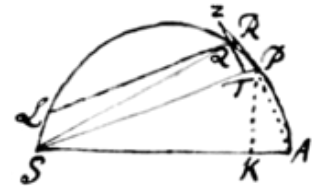


Namque in figura indefinitè parva QRPT lineola QR dato tempore est ut vis centripeta et data vi ut $\frac{SP^3}{QR}$ quadratum temporis atque adeo neutro dato ut vis centripeta et quadratum temporis conjunctim, id est ut vis centripeta semel et area SQP tempori proportionalis (vel duplum ejus $SP \times QT$) bis. Applicetur hujus proportionalitatis pars utraque ad lineolam QR et fiet unitas ut vis centripeta et $\frac{SP^3 \times QT^2}{QR}$ conjunctim, hoc est vis centripeta reciproçè ut $\frac{SP^3 \times QT^2}{QR}$. Q. E. D.

Corol. Hinc si detur figura quævis et in ea punctum ad quod vis centripeta dirigitur, inveniri potest lex vis centripetæ quæ corpus in figuræ illius perimetro gyrare faciat. Nimirum computandum est solidum $\frac{SP^3 \times QT^2}{QR}$ huic vi reciproçè proportionale. Ejus rei dabimus exempla in problematis sequentibus.

Prob. 1. Gyrat corpus in circumferentia circuli requiritur lex vis centripetæ tendentis ad punctum aliquod in circumferentia.

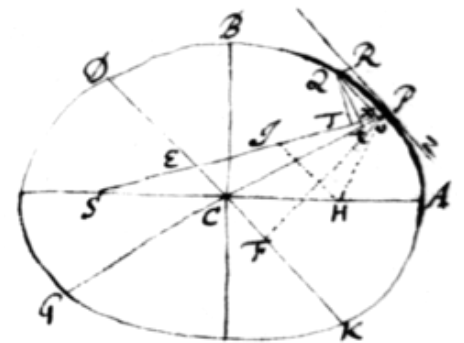
Esto circuli circumferentia SQPA, centrum vis centripetæ S, corpus in circumferentia latum P, locus proximus in quem movebitur Q. Ad SA diametrum et SP demitte perpendiculara PK QT et per Q ipsi SP parallelam age LR occurrentem circulo in L et tangenti PR in R, et coeant TQ, PR in Z. Ob similitudinem triangulorum ZQR, ZTP, SPA. Erit RP^2 (hoc est QRL) ad QT^2 ut SA^2 . Ergo $\frac{QRL \times SP^2}{SA^2} = QT^2$. Ducantur hæc æqualia in $\frac{SP^2}{QR}$ et punctis P et Q coeuntibus scribatur SP pro RL. Sic fiet $\frac{SP^4}{SA^2} = \frac{QT^2 \times SP^2}{QR}$. Ergo vis centripeta reciproce est ut $\frac{SP^4}{SA^2}$, id est (ob datum SA^2) ut quadraton cubus distantia SP. Quod erat inveniendum.



Schol. Cæterum in hoc {casu} et similibus concipiendum est quod <57r> postquam corpus pervenit ad centrum S, id non amplius redibit in orbem sed abibit in tangentem. In spirali quæ secat radios omnes in dato angulo vis centripeta tendens ad Spiralis principium est in ratione triplicata distantia reciproçè, sed in principio illo recta nulla positione determinata spiralem tangit.

Prob 2. Gyrat corpus in Ellipsi veterum: requisitur lex vis centripetæ tendentis ad centrum Ellipseos.

Sunto CA, CB semi-axes Ellipseos, GP, DK diametri conjugatæ, PF, Qt perpendiculara ad diametros QV ordinatim applicata ad diametrum GP et QVPR parallelogrammum. [4] His constructis erit (ex Conicis) PVG ad QV^2 ut PC^2 ad CD^2 et QV^2 ad Qt^2 ut PC^2 ad PF^2 et conjunctis rationibus PVG ad Qt^2 ut PC^2 ad CD^2 et PC^2 ad PF^2 , id est VG ad $\frac{Qt^2}{PV}$ ut PC^2 ad $\frac{CD^2 \times PF^2}{PC^2}$. Scribe QR pro PV a[5]et $BC \times CA$ pro $CD \times PF$, nec non (punctis P et Q coeuntibus) $2PC$ pro VG et ductis extremis et medijs in se mutuò, fiet $\frac{Qt^2 \times PC^2}{QR} = \frac{2BC^2 \times CA^2}{PC}$. Est ergo vis centripeta reciproçè ut $\frac{2BC^2 \times CA^2}{PC}$ id est (ob datum $2BC^2 \times CA^2$) ut $\frac{1}{PC}$, hoc est directè, ut distantia PC Q. E. I.



Prob. 3. Gyrat corpus in ellipsi: requiritur lex vis centripetæ tendentis ad umbilicum Ellipseos.

Esto Ellipseos superioris umbilicus S. Agatur SP secans Ellipseos diametrum DK in E. Patet EP æqualem esse semi-axi majori AC eò, quod actâ ab altero Ellipseos umbilico H linea HI ipsi EC parallela, ob æquales CS, CH æquantur ES, EI, adeo ut EP semisumma sit ipsarum PS, PI id est (ob parallelas HI, PR & angulos æquales IPR, HPZ) ipsarum PS, PH quæ conjunctim axem totum 2AC adæquant. Ad SP demittatur perpendicularis QT. Et Ellipseos latere recto principali (seu $\frac{2BC^2}{AC}$) dicto L, erit $L \times QR$ ad $L \times PV$ ut QR ad PV id est ut PE (seu AC) ad PC. et $L \times PV$ ad GVP ut L ad GV et

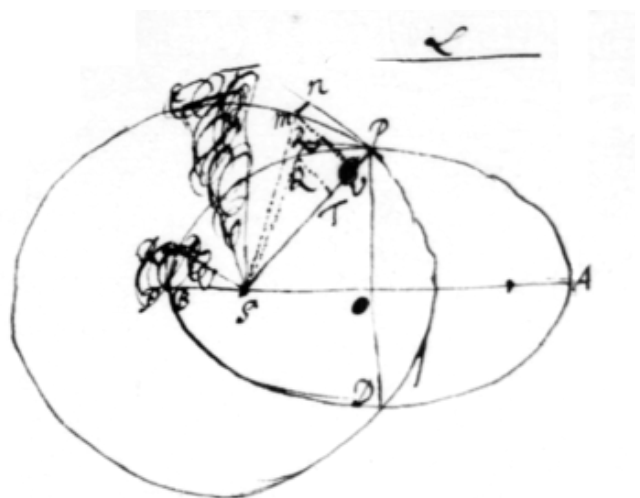
GVP ad QV^q ut CP^q ad CD^q et QV^q ad QX^q puta ut M ad N et QX^q ad QT^q ut EP^q ad PF^q id est ut CA^q ad PF^q sive a[6] ut CD^q ad CB^q. et conjunctis his omnibus rationibus, $L \times QR$ ad QT^q ut AC ad PC + L ad GV + CP^q ad CD^q + M ad N + CD^q ad CB^q, id est ut $AC \times L$ (seu $2BC^q$) ad $PC \times GV + CP^q$ ad CB^q + M ad N, sive ut $2PC$ ad $GV + M$ ad N. Sed punctis Q et P coeuntibus rationes $2PC$ ad GV et M ad N fiunt æqualitatis: Ergo et ex his composita ratio $L \times QR$ ad QT^q. Ducatur pars utraque in $\frac{SP^q}{QR}$ et fiet $L \times SP^q = \frac{SP^q \times QT^q}{QR}$. Ergo vis centripeta reciprocè est ut $L \times SP^q$ id est in ratione duplicata distantiae SP. Q. E. I.

Schol. Gyraut ergo Planetæ majores in ellipsis habentibus umbilicum in centro solis, et radijs ad Solem ductis describunt areas temporibus proportionales, omninò ut supposuit Keplerus. Et harum Ellipseon latera recta sunt $\frac{QT^q}{QR}$, punctis P et Q spatio quàm minimo et quasi infinitè parvo distantibus.

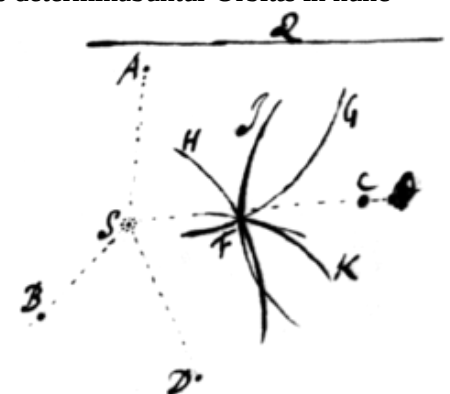
<58r>

Theorem. 4 Posito quod vis centripeta sit reciprocè proportionalis quadrato distantiae a centro, quadrata temporum periodicorum in Ellipsis sunt ut cubi transversorum axium.

Sunto Ellipseos axis transversus AB, axis alter PD latus rectum L, umbilicus alteruter S. Centro S intervallo SP describatur circulus PMD. Et eodem tempore describant corpora duo gyrautia arcum Ellipticum PQ et circuloem PM, vi centripeta ad umbilicum S tendente. Ellipsis et circulum tangent PR, PN in puncto P. Ipsi PS agantur parallelæ QR, MN tangentibus occurrentes in R et N. Sint autem figuræ PQR, PMN indefinitè parvæ sic ut (per schol. Prob. 3) fiat $L \times QR = QT^q$ et $2SP \times MN = MV^q$. Ob communem a centro S distantiam SP et inde æquales vires centripetas sunt MN et QR æquales. Ergo QT^q ad MV^q est ut L ad 2SP, et QT ad MV ut medium proportionale inter L et 2SP seu PD ad 2SP. Hoc est area SPQ ad aream SPM ut area tota Ellipseos ad aream totam circuli. Sed partes arearum singulis momentis genitæ sunt ut areæ SPQ et SPM atque adeo ut areæ totæ et proinde per numerum momentorum multiplicatæ simul evadent totis æquales. Revolutiones igitur eodem tempore in ellipsis perficiuntur ac in circulis quorum diametri sunt axibus transversis Ellipseon æquales. Sed (per Cor. 5 Theor 2) quadrata temporum periodicorum in circulis sunt ut cubi diametrorum. Ergo et in Ellipsis. Q. E. D.



Schol. Hinc in Systemate cœlesti ex temporibus periodicis Planetarum innotescunt proportionales transversorum axium Orbitalium. Axem unum licebit assumere. Inde dabuntur cæteri. Datis autem axibus determinabuntur Orbitæ in hunc modum. Sit S locus Solis seu Ellipseos umbilicus unus A, B, C, D loca Planetæ observatione inventa et Q axis transversus Ellipseos. Centro A radio Q—AS describatur circulus FG et erit ellipseos umbilicus alter in hujus circumferentia. Centris B, C, D, &c intervallis Q—BS, Q—CS, Q—DS &c describantur itidem alij quotcunque circuli & erit umbilicus ille alter in omnium circumferentijs atque adeo in omnium intersectione communi F. Si intersectiones omnes non coincidunt, sumendum erit punctum medium pro umbilico. Praxis hujus commoditas est quod ad unam conclusionem eliciendam adhiberi possint et inter se expedite comparari observationes quamplurimæ. Planetæ autem loca singula A, B, C, D &c ex binis observationibus, cognito Telluris orbe magno invenire docuit Halleus. Si orbis illa magnus nondum satis exactè determinatus habetur, ex eo propè cognito, determinabitur orbita Planetæ alicujus puta Martis propius. Deinde ex orbita <59r> Planetæ per eandem methodum determinabitur orbita telluris adhuc propius: Tum ex orbita Telluris determinabitur orbita Planetæ multò exactiùs quam priùs: Et sic per vices donec circulorum intersectiones in umbilico orbitæ utriusque exactè satis conveniant.



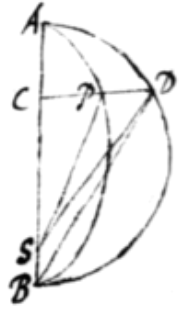
Hac methodo determinare licet orbitas Telluris, Martis, Iovis et Saturni, Orbitas autem Veneris et Mercurij sic. Observationibus in maxima Planetarum a Sole digressionem factis, habentur Orbitalium tangentes. Ad ejusmodi tangentem KL demittatur a Sole perpendiculum SL centroque L et intervallo dimidij axis Ellipseos describatur circulus KM. Erit centrum Ellipseos in hujus circumferentia, adeoque descriptis hujusmodi pluribus circulis reperietur in omnium intersectione. Cognitis tandem orbitalium dimensionibus, longitudines horum Planetarum postmodum exactiùs ex transitu suo per discum Solis determinabuntur.

A detailed geometric diagram of a sphere. The sphere has a horizontal equator and a vertical axis passing through center C. Points A, B, C, D, E, F, G, H, I, K, L, M, N, O, P, Q, R, S, T, U, V, W, X, Y, Z are marked on the sphere's surface and along its axes. Lines and arcs connect these points, illustrating various geometric relationships and projections. A prominent arc connects points A and B, passing through point P. Another arc connects points C and D, passing through point Q. A line segment connects points E and F, passing through point G. A line segment connects points H and I, passing through point J. A line segment connects points K and L, passing through point M. A line segment connects points N and O, passing through point P. A line segment connects points Q and R, passing through point S. A line segment connects points T and U, passing through point V. A line segment connects points W and X, passing through point Y. A line segment connects points Z and A, passing through point B. The diagram is a technical illustration of spherical geometry, likely from a historical mathematical text.

Schol. Iam verò beneficio hujus Problematis soluti, Cometarum orbitas definire concessum est, et inde revolutionum tempora, et ex orbitarum magnitudine, excentricitate, Aphelijs, inclinationibus ad planum Eclipticæ et nodis inter se collatis cognoscere an idem Cometa ad nos sæpius redeat. Nimirum ex quator observationibus locorum Cometæ, juxta Hypothesin quod Cometa movetur uniformiter in linea recta, determinanda est ejus via rectilinea. Sit ea APBD, sintque A, P, B, D loca cometæ in via illa temporibus observationum, et S locus solis. Ea celeritate qua Cometa uniformiter percurrit rectam AD finge ipsum emitti de locorum suorum aliquo P et vi centripeta mox correptum deflectere a recto tramite et abire in Ellipsi Pbda. Hæc Ellipsis determinanda est ut in superiore Problemate. In ea sunt a, P, b, d loca Cometæ temporibus observationum. Cognoscantur horum locorum e terræ longitudes et latitudes. Quanto majores vel minores sunt his longitudes et latitudes observatæ tantò majores vel minores observatis sumantur longitudes et latitudes novæ. Ex his novis inveniatur denuò via rectilinea cometæ et inde via Elliptica ut priùs. Et loca quatuor nova in via Elliptica prioribus erroribus aucta vel diminuta jam congruent cum observationibus exactè satis. Aut si fortè errores etiamnum sensibiles manserint potest opus totum repeti. Et nè computa Astronomos molestè habeant suffecerit hæc omnia per descriptionem linearum determinare.

Prob. 5. Posito quod vis centripeta sit reciprocè proportionalis quadrato distantiae a centro , spatia definire quæ corpus recta cadendo datis temporibus describit.

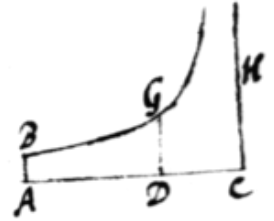
Si corpus non cadit perpendiculariter describet id Ellipsin puta APB cujus umbilicus inferior puta S congruet cum centro . Id ex jam demonstratis constat. Super ellipseos axe majore AB describatur semicirculus ADB et per corpus decidens transeat recta DPC perpendicularis ad axem, actisque DS, PS, erit area ASD areae ASP atque adeò etiam tempori proportionalis. Manente axe AB minuatur perpetuò latitudo Ellipseos, et semper manebit area ASD tempori proportionalis. Minuatur latitudo illa in infinitum et Orbita APB jam coincidente cum axe AB et umbilico S cum axis termino B descendet corpus in recta AC et area ABD evadet tempori proportionalis. Definietur itaque spatium AC quod corpus de loco A perpendiculariter cadendo tempore dato describit si modò tempori proportionalis capiatur area ABD et a puncto D ad rectam AB demittatur perpendicularis DC. Q. E. F.



Schol. Priore Problemate definiuntur motus projectilium, in aere nostro hacce motus gravium perpendiculariter cadentium ex Hypothesi quod gravitas reciproce porportionalis sit quadrato distantiae a centro terrae quodque medium aeris nihil resistat. Nam gravitas est species una vis centripetæ.

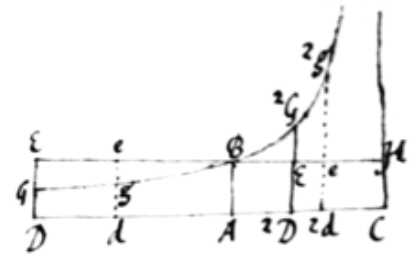
Prob. 6 Corporis sola vi insita per medium simile resistens delati motum definire.

Asymptotis rectangulis ADC, CH describatur Hyperbola secans perpendiculara AB, DG in B, G. Exponatur tum corporis celeritas tum resistantia medij ipso motus initio per lineam AC elapso tempore aliquo per lineam DC et tempus exponi potest per aream ABGD atque spatium eo tempore descriptum per lineam AD. Nam celeritati proportionalis est resistantia medij et resistantiæ proportionale est decrementum celeritatis, hoc est, si tempus in partes æquales dividatur, celeritates ipsarum initijs sunt differentijs suis proportionales. Decrescit ergo celeritas in ^{a[7]} proportionem Geometrica dum tempus crescit in Arithmetica. Sed tale est decrementum lineæ DC et incrementum areæ ABGD, ut notum est. Ergo tempus per aream et celeritas per lineam illam rectè exponitur. Q. E. D. Porro celeritati atque adeo decremento celeritatis proportionale est incrementum spatij descripti sed et decremento lineæ DC proportionale est incrementum lineæ AD. Ergo incrementum spatij per incrementum lineæ AD, atque adeo spatium ipsum per ^{<62r>} lineam illam rectè exponitur. Q. E. D.

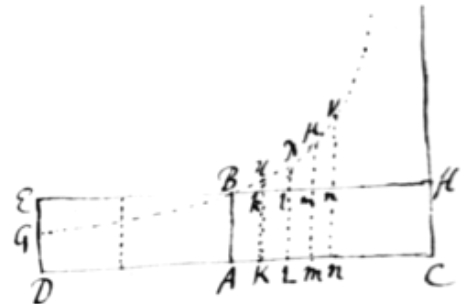


Prob 7. Posita uniformi vi centripeta, motum corporis in medio simili rectà ascendentis ac descendentis definire.

Corpore ascendente exponatur vis centripeta per datum quodvis rectangulum BC et resistantia medij initio ascensus per rectangulum BD sumptum ad contrarias partes. Asymptotis rectangulis AC, CH, per punctum B describatur Hyperbola secans perpendiculara DE, de in G, g et corpus ascendendo tempore DGgd describet spatium EGge, tempore DGBA spatium ascensus totius EGB, tempore AB^2G^2D spatium descensus BE^2G atque tempore $2D^2G^2g^2d$ spatium descensus $2GEe^2g$: Et celeritas corporis resistantiæ medij proportionalis, erit in horum temporum periodis ABED, ABed, nulla, ABE^2D , ABe^2d ; atque maxima celeritas quam corpus descendendo potest acquirere erit BC.



Resolvatur enim rectangulum AH in rectangula innumera Ak, Kl, Lm, Mn &c quæ sint ut incrementa celeritatum æqualibus totidem temporibus facta et erunt Ak, Al, Am, An &c ut celeritates totæ atque adeo ^{a[8]} ut resistantiæ medij in fine singulorum temporum æqualium. Fiat AC ad AK, vel ABHC ad ABkK ut vis centripeta ad resistantiam in fine temporis primi et erunt ABHC, KkHC, LIHC, NnHC &c ut vires absolutæ quibus corpus urgetur atque adeo ut incrementa celeritatum, id est ut rectangula Ak, Kl, Lm, Mn &c & ^{b[9]} proinde in progressionem geometrica. Quare si rectæ Kk, Ll, Mm, Nn productæ occurrant Hyperbolæ in κ, λ, μ, ν &c erunt areæ $ABκK, KκλL, LλμM, MμνN$ &c æquales, adeoque tum temporibus æqualibus tum viribus centripetis semper æqualibus analogæ. Subducantur rectangula Ak, Kl, Lm, Mn &c viribus absolutis analogæ et relinquuntur areæ $Bκκ, κκλ, λλμ, μμν$ &c resistantijs medij in fine singulorum temporum, hoc est celeritatibus atque adeo descriptis spatijs analogæ. Sumantur analogarum summæ et erunt areæ $Bκκ, Bλλ, Bμμ, Bνν$ &c spatijs totis descriptis analogæ, nec non areæ $ABκK, ABλλ, ABμμ, ABνν$ &c temporibus. Corpus igitur inter descendendum tempore quovis $ABλλ$ describit spatium $Bλλ$ et tempore $LλνN$ spatium $λλν$ Q. E. D. Et similis est demonstratio motus expositi in ascensu. Q. E. D.



Schol. Beneficio duorum novissimorum problematum innotescunt motus projectilium in aëre nostro, ex hypothesi quod aer iste similis sit quodque gravitas uniformiter & secundum lineas parallelas agat. Nam si motus omnis obliquus corporis projecti distinguatur in duos, unum ascensus vel descensus alterum progressus horizontalis: motus posterior determinabitur per Problema sextum, prior per septimum ut fit in hoc diagrammate.

Eadem ratione determinantur etiam motus corporum gravitate vel levitate & vi quacunq[ue] simul et semel impressa
moventium in aqua

[9] b Lem.