

# DEVOIR 8 - ELG 3555

GBEGBE DECAHO

300094197

UOTTAWA-W24

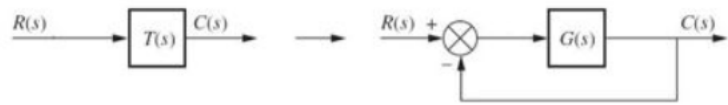
## Question 1:

Un système en boucle fermée est décrit par :

$$T(s) = \frac{s^3 + 7s^2 - 21s + 10}{s^6 + s^5 - 6s^4 + 0s^3 - s^2 - s + 6}$$

En utilisant le critère RH, spécifiez le nombre de pôles situés dans chaque partie du plan-s (**RHS, LHS**) et sur l'axe imaginaire, **jw**.

Rappel :  $T(s) = \frac{G(s)}{1+H(s)G(s)}$



Tracons le tableau de Routh - Hurwitz, TR

Le dénominateur étant de degré 6, cela signifie qu'il y aura 6 pôles dans ce système.

$s^6$	1	-6	-1	6
$s^5$	1	0	-1	0
$s^4$	$\frac{(-6)(0) - (1)(6)}{= -6}$	0	$\frac{(-6)(-1) - (0)(6)}{= 6}$	0
$s^3$	0	0	0	0
$s^2$	0	0	0	0
$s^1$	0	0	0	0
$s^0$	0	0	0	0

$\Rightarrow$

$s^6$	1	-6	-1	6	
$s^5$	1	0	-1	0	
$s^4$	$\frac{(-6)(0) - (1)(6)}{= -6}$	0	$\frac{(-6)(-1) - (0)(6)}{= 6}$	0	PA
$s^3$	$\frac{(-6)(0) - (0)(6)}{= -24}$	0	0	0	RDZ
$s^2$	$\epsilon^+$	0	0	0	2NZ
$s^1$	$\frac{\epsilon}{\epsilon} = +\infty$	0	0	0	
$s^0$	6	0	0	0	

Vu le cas 2NZ, nous avons modifié le TR en remplaçant 0 par  $\epsilon$ .

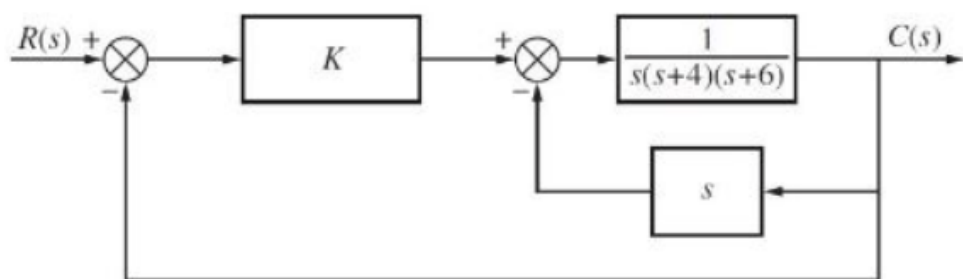
$$P(s) = -s^4 + 1 \quad \left| \quad \frac{dP(s)}{ds} = -4s^3 \right.$$
$$= (1-s^2)(1+s^2)$$

Il y a 2 changements de signe avec  $\epsilon \rightarrow 0^+$ , donc on a

$$\begin{cases} 2 \text{ pôles } \in \text{ RHS} \\ 2 \text{ pôles } \in \text{ LHS} \\ 2 \text{ pôles } \in jw \text{ (axe imaginaire)} \end{cases}$$

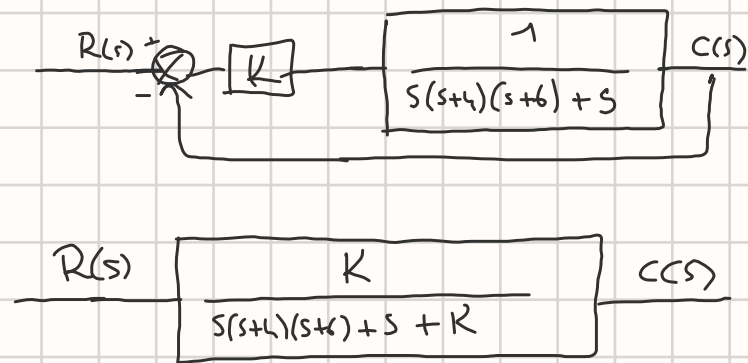
## Question 2:

Soit le système suivant :



- Trouvez la valeur du gain  $K$  pour que le système oscille.
- Trouvez la fréquence d'oscillation.

Reduisons le circuit.



$$G(s) = \frac{K}{s(s+4)(s+6)+s+K} = \frac{K}{(s^2+4s)(s+6)+s+K} = \frac{K}{s^3+10s^2+25s+K}$$

Nous savons maintenant que nous avons 3 pôles grâce à l'éq caractéristique.  
Trouvons le gain grâce au TR.

$s^3$	1	25	0
$s^2$	10	K	0
$s^1$	$\frac{250-K}{10}$	$\frac{(K)(10)-(25)(0)}{K}$ $=0$	0
$s^0$	$\frac{K(10)-K(10)}{10} = K$	0	0

Dans la 3<sup>e</sup> ligne, si  $\frac{250-K}{10} = 0$ , on a une ligne de 0 (RDZ)  $\Rightarrow K = 250$

Dans ce cas, le système oscillatoire  $P(s) = 10s^2 + K$   
 $\Rightarrow = 10s^2 + 250$   
 $s_{1,2} = \pm i \sqrt{\frac{250}{10}} = \pm 5i$

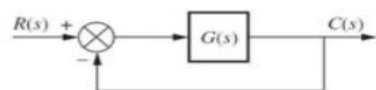
On a 2 racines imaginaires à gauche.

le système est donc marginalement stable.

le système oscille pour une valeur de  $K = 250$

Avec une fréquence d'oscillation de  $\omega = 5 \text{ rad/s}$ .

## Question 3:



Soit la fonction de transfert suivante :

$$G(s) = \frac{K}{s(s+1)(s+2)(s+6)}$$

- Trouver les valeurs de  $K$  pour rendre le système stable, non-stable, et marginalement (critiquement) stable.
- Trouvez la fréquence d'oscillation.
- Trouvez l'emplacement exact des pôles du système en boucle fermée lorsque le système est marginalement stable.

$$G(s) = \frac{K}{s(s+1)(s+2)(s+6)}$$

$$= \frac{K}{s(s+1)(s+2)(s+6)+K}$$

$$= \frac{K}{(s^3+5s^2+2s)(s+6)+K}$$

$$G(s) = \frac{K}{s^4+9s^3+20s^2+12s+K}$$

4 pôles.

a) Trouvons les valeurs de  $K$  pour rendre :  
le système stable :  
en utilisant le TR :

$s^4$	1	20	K
$s^3$	9	12	0
$s^2$	$\frac{180-12}{9} = \frac{56}{3}$	$\frac{12K-120}{12} = K$	0
$s^1$	$\frac{(\frac{56}{3})(12) - 9K}{56/3} = \frac{224-9K}{56/3}$	0	0
$s^0$	K	0	0

• Si  $K > 0$  et  $224 - 9K > 0 \Rightarrow K < \frac{224}{9} \Rightarrow 0 \leq K < \frac{224}{9}$

alors le système est stable car il n'y a aucun changement de signe  
ce qui revient à avoir 4 pôles  $\in$  LHS

• Si  $224 - 9K = 0 \Rightarrow K = \frac{224}{9}$ , ce qui donne  $P(s) = \frac{56}{3}s^2 + K$   
 $= \frac{56}{3}s^2 + \frac{224}{9}$

alors le système est marginalement stable avec 2 pôles  $\in$  LHS et 2 pôles  $\in$  jw.

$$s_{1,2} = \pm i \sqrt{\frac{3K}{56}}$$

• Si  $224 - 9K < 0 \Rightarrow K > \frac{224}{9}$ , on constate alors de la même manière que le système est instable car on a 2 changements de signe.  
Ce qui revient à avoir 2 pôles  $\in$  RHS et 2 pôles  $\in$  LHS.

b) Trouvons la fréquence d'oscillation.

Soit  $K = \frac{224}{9}$ , avec  $P(s) = \frac{56}{3}s^2 + \frac{224}{9} \Rightarrow s_{1,2} = \pm \sqrt{\frac{3K}{56}} = \pm \frac{2\sqrt{3}}{3} \Rightarrow 1.1547$

d'où  $\boxed{\omega = 1.1547 \text{ rad/s}}$

c) Trouvons l'emplacement exact des pôles.

Soit  $P(s) = 56s^2 + \frac{224}{3}$ ,  $D(s) = s^4 + 9s^3 + 20s^2 + 12s + K$

$$R(s) = \frac{1}{56}s^2 + \frac{9}{56}s + \frac{1}{3}$$

$$\begin{aligned} PC(s) &= P(s) \times R(s) \\ &= \left(56s^2 + \frac{224}{3}\right) \left(\frac{1}{56}s^2 + \frac{9}{56}s + \frac{1}{3}\right) = 0 \\ &= \frac{168s^2 + 224}{3} \left(\frac{s^2}{56} + \frac{9s}{56} + \frac{1}{168}\right) = \frac{(3s^2 + 4)(3s^2 + 83)}{9} \end{aligned}$$

L'emplacement est donc:  $\boxed{s_{1,2} = \pm 1.1547j}$   
 $s_3 = -3.242$  et  $s_4 = -5.758$