

DEVOIR 3 - ELG 3555

GBEGBE DECAHO

300094197

Ottawa - W24

Question 1

Pour chaque système décrit ci-dessous trouvez une expression pour :

$$\begin{aligned}\dot{x} &= \begin{bmatrix} -1 & 3 \\ -4 & -2 \end{bmatrix} x + \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix} u(t) \\ y &= [5 \quad 1] x\end{aligned}$$

Système A

$$\begin{aligned}\dot{x} &= \begin{bmatrix} 0 & 2 & 3 \\ 0 & 6 & 5 \\ 1 & 4 & 2 \end{bmatrix} x + \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} u(t) \\ y &= [1 \quad 2 \quad 0] x\end{aligned}$$

Système B

- L'équation différentielle du système (remarque : les conditions initiales sont nulle, c.i.=0)
- Réponse $y(t)$
- Réponse $Y(s)$
- Fonction de transfert du système, $G(s)$
- L'équation caractéristique du système

a) Equation différentielle du système

Système A

• Trouvons la fonction de transfert :

$$A = \begin{bmatrix} -1 & 3 \\ -4 & -2 \end{bmatrix} ; B = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix} \text{ et } C = [5 \quad 1]$$

$$\text{on sait que : } T(s) = \frac{Y(s)}{U(s)} = C(sI - A)^{-1} B + D$$

$$\begin{aligned}(sI - A) &= \begin{bmatrix} s & 0 \\ 0 & s \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} -1 & 3 \\ -4 & -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s+1 & -3 \\ 4 & s+2 \end{bmatrix} \\ \Rightarrow s^2 + 2s + s + 2 + (-3 \times 4) \\ \Rightarrow \det(sI - A) &= s^2 + 3s + 14\end{aligned}$$

$$(sI - A)^T = \begin{bmatrix} s+1 & 4 \\ -3 & s+2 \end{bmatrix} \text{ et } \text{adj}(sI - A) = \begin{bmatrix} s+2 & 3 \\ -4 & s+1 \end{bmatrix}$$

$$(sI - A)^{-1} = \frac{\text{adj}(sI - A)}{\det(sI - A)} = \frac{\begin{bmatrix} s+2 & 3 \\ -4 & s+1 \end{bmatrix}}{s^2 + 3s + 14}$$

$$C(sI - A)^{-1} = \begin{bmatrix} 5 & 1 \end{bmatrix} \frac{\begin{bmatrix} s+2 & 3 \\ -4 & s+1 \end{bmatrix}}{s^2 + 3s + 14} = \frac{\begin{bmatrix} (5(s+2)-4) & (1(s+1)+3) \end{bmatrix}}{s^2 + 3s + 14} = \frac{\begin{bmatrix} (5s+6) & (s+4) \end{bmatrix}}{s^2 + 3s + 14}$$

$$C(sI - A)^{-1} B = \frac{\begin{bmatrix} (5s+6) & (s+4) \end{bmatrix}}{s^2 + 3s + 14} \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix} = \frac{\begin{bmatrix} 3(5s+6) & (s+4) \end{bmatrix}}{s^2 + 3s + 14} = \frac{\begin{bmatrix} (15s+18) & (s+4) \end{bmatrix}}{s^2 + 3s + 14}$$

L'expression de la fonction de transfert est :

$$G(s) = \frac{16s + 32}{s^2 + 3s + 14}$$

• L'équation caractéristique du système est :

$$s^2 + 3s + 14$$

• A partir de $G(s)$ trouvons l'éq diff. $G(s) = \frac{C(s)}{R(s)} = \frac{y(s)}{u(s)}$

$$\frac{d^2 y}{dt^2} + 3 \frac{dy}{dt} + 14 y(t) = 16 \frac{dx}{dt} + 34 x(t)$$

Reponse de $y(s)$

On sait que $G(s) = \frac{y(s)}{x(s)}$

$$y(s) = G(s) \cdot x(s) \Rightarrow y(s) = \frac{16s + 34}{s^2 + 3s + 14} \times \frac{1}{s} = \frac{1}{s} \times \frac{16s + 34}{(s + \frac{3}{2} - \frac{\sqrt{47}}{2}i)(s + \frac{3}{2} + \frac{\sqrt{47}}{2}i)}$$

$$\Rightarrow y(s) = \frac{K_1}{s} + \frac{K_2}{s + \frac{3}{2} - \frac{\sqrt{47}}{2}i} + \frac{K_3}{s + \frac{3}{2} + \frac{\sqrt{47}}{2}i}$$

\Rightarrow Reponse de $y(t) \therefore TL$

$$\Rightarrow \text{Laplace} \begin{cases} \frac{1}{s} \Rightarrow u(t) & \text{T. 2.1 n° 2} \\ \frac{1}{s+a} \Rightarrow e^{-at} u(t) & \text{T. 2.1 n° 5} \end{cases}$$

$$y(t) = K_1 u(t) + K_2 e^{-(\frac{3}{2} - \frac{\sqrt{47}}{2}i)t} u(t) + K_3 e^{-(\frac{3}{2} + \frac{\sqrt{47}}{2}i)t} u(t)$$

$$(t) = K_1 + K_2 e^{-(\frac{3}{2} - \frac{\sqrt{47}}{2}i)t} + K_3 e^{-(\frac{3}{2} + \frac{\sqrt{47}}{2}i)t}$$

Système B

• Trouvons la fonction de transfert:

$$\begin{bmatrix} \dot{x} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 2 & 3 \\ 0 & 6 & 5 \\ 1 & 4 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} u(t)$$

$$[y] = [1 \ 2 \ 0] [x]$$

$$\text{On a } A = \begin{bmatrix} 0 & 2 & 3 \\ 0 & 6 & 5 \\ 1 & 4 & 2 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \text{ et } c = [1 \ 2 \ 0]$$

$$\text{On a : } T(s) = \frac{Y(s)}{U(s)} = c(sI - A)^{-1} B + D$$

$$(sI - A) = \begin{bmatrix} s & 0 & 0 \\ 0 & s & 0 \\ 0 & 0 & s \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 & 2 & 3 \\ 0 & 6 & 5 \\ 1 & 4 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s & -2 & -3 \\ 0 & s-6 & -5 \\ -1 & -4 & s-2 \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow \Delta = s(s-6)(s-2) + (-2)(-5) + (-3)(s-6) - 20s$$

$$\Delta = s^3 - 8s^2 - 11s + 28$$

$$\Rightarrow \boxed{\det(sI - A) = s^3 - 8s^2 - 11s + 28}$$

$$(sI - A)^T = \begin{bmatrix} s & 0 & -1 \\ -2 & s-1 & -4 \\ -3 & -5 & s-2 \end{bmatrix}$$

$$\text{et } \text{Adj}(sI - A) = \begin{bmatrix} s^2 - 8s - 8 & 2s + 8 & 3s - 8 \\ 5 & s^2 - 2s - 3 & 5s \\ s - 6 & 4s + 2 & s^2 - 6s \end{bmatrix}$$

$$C(sI - A)^{-1} = C \frac{\text{Adj}(sI - A)}{\det(sI - A)} = \frac{\begin{bmatrix} s^2 - 8s - 8 & 2s + 8 & 3s - 8 \\ 5 & s^2 - 2s - 3 & 5s \\ s - 6 & 4s + 2 & s^2 - 6s \end{bmatrix}}{s^3 - 8s^2 - 11s + 28} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \end{bmatrix} = \frac{[(s^2 - 8s + 2)(2s^2 - 2s + 2)(3s - 8)]}{s^3 - 8s^2 - 11s + 28}$$

$$C(sI - A)^{-1} B = \frac{[(s^2 - 8s + 2)(2s^2 - 2s + 2)(3s - 8)]}{s^3 - 8s^2 - 11s + 28} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \frac{2s^2 + 11s - 6}{s^3 - 8s^2 - 11s + 28}$$

• la fonction de transfert est:

$$\boxed{G(s) = \frac{2s^2 + 11s - 6}{s^3 - 8s^2 - 11s + 8}} = \frac{y(s)}{u(s)}$$

• L'équation caractéristique du système est:

$$\boxed{s^3 - 8s^2 - 11s + 8}$$

• L'équation différentielle est donc:

$$\boxed{\frac{d^3}{dt^3} y - 8 \frac{d^2}{dt^2} y - 11 \frac{d}{dt} y + 8y = 2 \frac{d^2}{dt^2} u + 11 \frac{d}{dt} u - 6u}$$

• Reponse $y(s)$

$$y(s) = G(s) \cdot u(s) = \frac{1}{s} \cdot \frac{2s^2 + 11s - 6}{s^3 - 8s^2 - 11s + 8} = \frac{1}{s} \cdot \frac{2s^2 + 11s - 6}{(s - 9.111)(s - 0.534)(s + 1.645)}$$

$$\boxed{y(s) = \frac{K_0}{s} + \frac{K_1}{s - 9.111} + \frac{K_2}{s - 0.534} + \frac{K_3}{s + 1.645}}$$

• Répondre $y(t)$

$$TL : \begin{cases} \frac{1}{s} = u(t) & T_{2,1} \approx 2 \\ \frac{1}{s+a} = e^{-at} u(t) & T_{2,1} \approx 5 \end{cases}$$

$$y(t) = k_0 + k_1 e^{+9.111t} + k_2 e^{+0.534t} + k_3 e^{-1.645t}$$

Question 2

La modèle d'état d'un système est présenté dans la forme générale suivantes :

$$[\dot{x}] = [A][x] + [B]u(t)$$

$$[y] = [C][x] + [D]u(t)$$

- En considérant des conditions initiales non-zéro (*c. i.* $\neq 0$), trouvez les transformations de Laplace respectives (utilisez T2.1 et T2.2).
- En utilisant vos résultats dans la partie (a), trouvez la réponse $Y(s)$ du système décrit ci-dessous :

$$[\dot{x}] = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -3 & -1 \end{bmatrix} [x] + \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \sin(3t)$$

$$[y] = \begin{bmatrix} 1 & 2 \end{bmatrix} [x]$$

$$[x(0)] = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Remarque : noter que $r(t) = \sin(3t)$, est les conditions initiales du système ne sont pas nulles.

a) Trouvons les TL respectives.

En utilisant T2.1 et T2.2

On a :

$$\rightarrow [\dot{x}] = [A][x] + [B]u(t)$$

$$sX(s) - x(0^-) = AX(s) + BU(s)$$

$$X(s)(sI - A) = BU(s) + x(0^-)$$

$$X(s) = (sI - A)^{-1} [BU(s) + x(0^-)]$$

$$\rightarrow [y] = [C][x] + [D]u(t)$$

$$y(s) = C(sI - A)^{-1} [BU(s) + x(0^-)] + DU(s)$$

$$y(s) = C(sI - A)^{-1} [B U(s) + x(0^-)] + D U(s)$$

b) Grâce aux résultats de la partie (a). Trouvons la réponse $Y(s)$ du système

$$\begin{bmatrix} \dot{x} \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -3 & -1 \end{bmatrix}}_A \begin{bmatrix} x \end{bmatrix} + \underbrace{\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}}_B \sin(3t)$$

Avec $r(t) = \sin(3t)$, conditions initiales nulles

$$\begin{bmatrix} y \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 2 \end{bmatrix}}_C \begin{bmatrix} x \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} x(0) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$(sI - A) = \begin{bmatrix} s & 0 \\ 0 & s \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -3 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s-1 & -2 \\ 3 & s+1 \end{bmatrix} \Rightarrow (s-1)(s+1) - (-2)(3) \Rightarrow s^2 + s - s - 1 + 6 \Rightarrow s^2 + 5 \Rightarrow \boxed{\det(sI - A) = s^2 + 5}$$

$$\text{Adj}(sI - A) = \begin{bmatrix} s+1 & 2 \\ 3 & s-1 \end{bmatrix}$$

$$(sI - A)^{-1} = \frac{\text{Adj}(sI - A)}{\det(sI - A)} = \frac{\begin{bmatrix} s+1 & 2 \\ 3 & s-1 \end{bmatrix}}{s^2 + 5}$$

$$B U(s) = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} U(s) \text{ avec } U(s) = \sin(3t) \text{ avec le tableau T2.1 : n°6 : } \sin \omega t u(t) = \frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$$

$$\Rightarrow \mathcal{L}[\sin 3t] = \frac{3}{s^2 + 9}$$

$$\Rightarrow B U(s) = \frac{3}{s^2 + 9} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \Rightarrow B U(s) + x(0^-) = \frac{3}{s^2 + 9} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \frac{3s^2 + 30}{s^2 + 9} & \frac{s^2 + 12}{s^2 + 9} \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow x(s) = (sI - A)^{-1} [B U(s) + x(0^-)]$$

$$= \frac{\begin{bmatrix} s+1 & 2 \\ -3 & s-1 \end{bmatrix}}{s^2 + 5} \begin{bmatrix} \frac{3s^2 + 30}{s^2 + 9} & \frac{s^2 + 12}{s^2 + 9} \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow X(s) = \frac{\begin{bmatrix} \frac{3s^3 + 5s^2 + 30s + 54}{s^2 + 9} & \frac{s^3 - 10s^2 + 12s - 102}{s^2 + 9} \end{bmatrix}}{s^2 + 5}$$

Vu que $y(s) = C x(s) + D \cancel{U(s)}^{0 \text{ car } D=0}$

$$\Rightarrow y(s) = \frac{\begin{bmatrix} \frac{3s^3 + 5s^2 + 30s + 54}{s^2 + 9} & \frac{s^3 - 10s^2 + 12s - 102}{s^2 + 9} \end{bmatrix}}{s^2 + 5} \begin{bmatrix} 1 & 2 \end{bmatrix} = \frac{\begin{bmatrix} 3s^3 + 2s^3 + 5s^2 - 20s^2 + 30s + 24s + 54 - 204 \end{bmatrix}}{(s^2 + 5)(s^2 + 9)}$$

$$\Rightarrow \boxed{y(s) = \frac{5s^3 - 15s^2 + 54s - 150}{s^4 + 14s^2 + 45}}$$