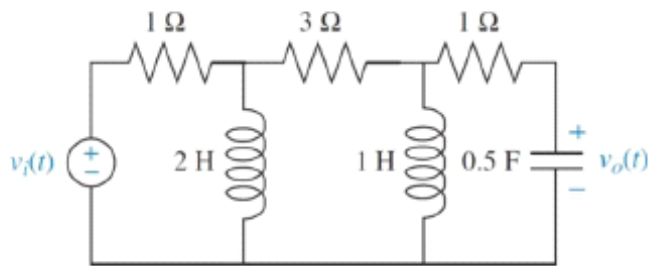


Questions supplémentaires

Question 1

- Considérant que $v_i(t)$ et $v_o(t)$ sont les entrées et sorties du système illustré ci-dessous, trouvez le modèle d'état respectif.
- En utilisant les impédances, trouvez la fonction de transfert du système, $G(s) = \frac{V_o(s)}{V_i(s)}$.
- En utilisant votre réponse à partie (b), trouvez l'équation différentielle du système.



Question 2

En utilisant les tableaux T.2.1 et T.2.2 trouvez la transformation de Laplace pour la fonction de domaine temporel suivante :

$$y(t) = e^{-\alpha t} \{\cos(\omega t)\} u(t)$$

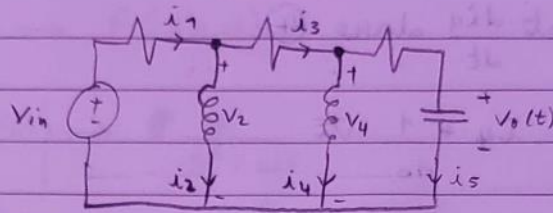
Question 3

Trouvez la TL de $f(t) = te^{-5t}$.

Solutions questions supp.

Question 1:

a/



analyse des nœuds:

$$i_1 = i_2 + i_3 \quad \text{et} \quad i_3 = i_4 + i_5 = i_4 + 0,5 \frac{dV_c}{dt} \quad (1)$$

$$\text{donc } i_1 = i_2 + i_4 + 0,5 \frac{dV_c}{dt} \quad (2)$$

analyse des mailles:

$$V_{in} = i_1 + V_2 = i_1 + 2 \frac{di_2}{dt} \quad (3)$$

$$V_2 = 3i_3 + V_4 = 3i_4 + \frac{3}{2} \frac{dV_c}{dt} + \frac{di_4}{dt} \quad (4)$$

$$V_4 = i_5 + V_c = 0,5 \frac{dV_c}{dt} + V_c \quad (5)$$

comme $V_4 = \frac{di_4}{dt}$ on remplace $\frac{di_4}{dt}$ avec l'express^o (5) dans l'éq (4)

$$V_2 = 3i_4 + V_c + 2 \frac{dV_c}{dt} \Rightarrow \frac{di_2}{dt} = \frac{3}{2} i_4 + \frac{1}{2} V_c + \frac{dV_c}{dt} \quad (6)$$

$$\text{d'après (6) et (3)} \quad V_{in} = i_2 + i_4 + 0,5 \frac{dV_c}{dt} + 3i_4 + \frac{1}{2} V_c + 2 \frac{dV_c}{dt}$$

$$\Rightarrow \frac{dV_c}{dt} = \frac{-2}{5} i_2 - \frac{8}{5} i_4 - \frac{1}{5} V_c + \frac{2}{5} V_{in}$$

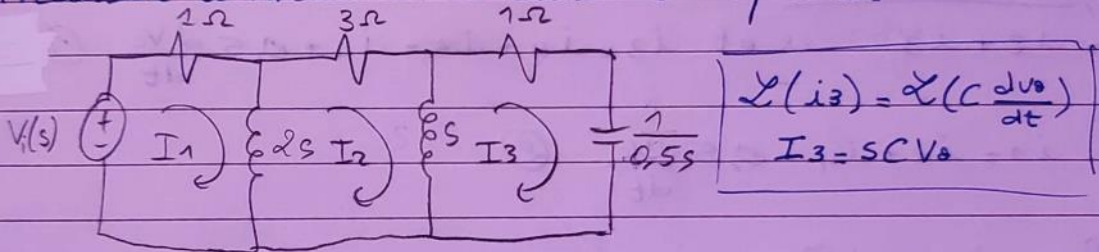
comme on a l'express^o $\frac{dV_c}{dt}$, il suffit de l'utiliser dans (5)

$$* \frac{di_4}{dt} = -\frac{1}{5} i_2 - \frac{4}{5} i_4 + \frac{4}{5} V_c$$

puis on remplace $\frac{dV_c}{dt}$ et $\frac{di_4}{dt}$ dans (4)

$$* \frac{di_2}{dt} = -\frac{2}{5} i_2 - \frac{1}{10} i_4 + \frac{1}{10} V_o$$

b - On redessine le circuit en domaine de fréquence



$$(1+2s)I_1(s) - 2s I_2 = V_i(s)$$

$$-2s I_1 + (2s+3+s) I_2 - s I_3 = 0$$

$$-s I_2 + (s+1+\frac{1}{0.5s}) I_3 = 0$$

on résout pour I_3 avec Cramer

$$I_3 = \frac{\begin{vmatrix} 1+2s & -2s & V_i(s) \\ -2s & 3s+3 & 0 \\ 0 & -s & 0 \end{vmatrix}}{\Delta} = \frac{V_i(s) \begin{vmatrix} -2s & 3s+3 \\ 0 & -s \end{vmatrix}}{\Delta}$$

$$\frac{I_3}{V_i} = \frac{2s^2}{10s^2+16s+21+\frac{6}{s}} = \frac{2s^3}{10s^3+16s^2+21s+6}$$

$$\frac{V_o}{V_i} = \frac{I_3}{0.5s \cdot V_i} = \frac{2s^3}{5s^4+8s^3+10.5s^2+3s}$$

$$c - \frac{5d^4 V_o}{dt^4} + \frac{8d^3 V_o}{dt^3} + \frac{10.5d^2 V_o}{dt^2} + \frac{3dV_o}{dt} = 2 \frac{d^3 V_i}{dt^3}$$

Question 2:

$$\mathcal{L}\{f(t)e^{-\alpha t}\} \rightarrow F(s+\alpha)$$

$$\mathcal{L}\{\cos(\omega t)u(t)\} \rightarrow \frac{s}{s^2 + \omega^2}$$

$$\text{donc } \mathcal{L}\{e^{-\alpha t} \cos(\omega t)u(t)\} = \frac{s+\alpha}{(s+\alpha)^2 + \omega^2}$$

Question 3.

On peut utiliser la même méthode au-dessus

$$\mathcal{L}\{t\} \rightarrow \frac{1}{s^2} \quad \text{donc } \mathcal{L}\{te^{-5t}\} \rightarrow \frac{1}{(s+5)^2}$$